2



# 8.4.1 Chyby naměřených hodnot

- hodnota veličiny, kterou zjistíme danou měřicí metodou, značíme <u>naměřená hodnota N</u>
- hodnota skutečná (pravá, konvenční),
- zjistíme ji přesnější metodou nebo teoretickým výpočtem, značíme
- mezi nimi existuje vztah:  $S = N \Delta$

6.přednáška © Tůmová

### 8.4 Chyby měření

- výsledky měření se získávají:
  - přímo (údaj měřicího přístroje),
  - nepřímo (dosazením hodnot do matematických vztahů)

ednáška © Tůmová

absolutní chyba měřené veličiny ∆ –
 vyjadřuje vztah mezi naměřenou a skutečnou hodnotou; musí se u ní zachovat znaménko

$$\Delta = N - S = -K$$

• korekce (oprava) K –

hodnota, kterou musíme k naměřené hodnotě N přičíst a získáme hodnotu pravou S,

- je opakem absolutní chyby:

$$K = S - N$$

6.přednáška © Tůmová



• relativní chyba měřené veličiny δ

(vytažená ke skutečné hodnotě)

$$\delta = \frac{\Delta}{S}.100 \quad (\%)$$

 aby mělo měření smysl, volíme takovou měřicí metodu, kdy předpokládáme, že

$$\delta \rightarrow 0$$

 při přesnějších měřeních je N = S, a relativní chyba

$$\delta = \frac{\Delta}{N} . 100 \quad (\%)$$

6.přednáška

© Tůmová



### 8.4.2 Chyby přímých měření

- výsledek přímých měření se získá čtením údaje příslušného měřicího přístroje
- největší možná <u>absolutní chyba měření  $\Delta_T$  rovna součtu absolutní chyby údaje přístroje  $\Delta_U$  a absolutní chyby metody  $\Delta_M$ </u>

$$\left|\Delta_{T}\right| = \left|\Delta_{U}\right| + \left|\Delta_{M}\right|$$

 největší možná <u>relativní chyba měření σ</u> je vztažena k naměřené hodnotě N

$$\delta_T = \frac{\Delta_T}{N}.100 \quad (\%)$$

6.přednáška

© Tůmová

N

- pravá hodnota S měřené veličiny obvykle není předem známa a nelze potom určit přímo ani velikost chyby
- pokud je výsledkem měření řada přibližných hodnot, jejichž mezní velikosti jsou N<sub>1</sub> a N<sub>n</sub>, lze použít místo skutečné hodnoty S hodnotu S', které se říká střední aproximace

$$S' = 0.5(N_1 + N_n)$$

6.přednáška

© Tůmová

 Př.: Voltmetrem o třídě přesnosti TP = 1,5 a rozsahu 300 V je naměřeno napětí 225 V.
 Jaká je největší možná absolutní dovolená chyba a největší možná relativní chyba měření?

$$\pm \Delta_{II} = 4.5 V$$

skutečná hodnota napětí

$$U = 225 \pm 4.5 V$$

a největší možná relativní chyba tohoto měření

$$\delta_T = \pm \frac{4.5}{225} 100 = \pm 2 \%$$

6.přednáška

© Tůmová

### 8.4.3 Chyby nepřímých měření

- při nepřímém měření je dán výsledek matematickou funkcí nezávislých proměnných
- jejich hodnoty jsou obvykle zjištěny přímými měřeními, která jsou zatížena chybami
- je-li měřená veličina Y dána Y =  $f(X_1, X_2, ... X_n)$ , pak absolutní chyba měřené veličiny Y je přibližně rovna vztahu ("totální diferenciál")

© Tůmová

### **Funkce**

### Relativní chyba

$$Y = A + B$$

$$Y = A + B \qquad \delta_{y} = \frac{\Delta_{A} + \Delta_{B}}{A + B}$$

$$Y = A - B$$

$$Y = A - B \qquad \delta_{Y} = \frac{\Delta_{A} + \Delta_{B}}{A - B}$$

$$Y = AB; Y = \frac{A}{B}$$
  $\delta_{Y} = \delta_{A} + \delta_{B}$ 

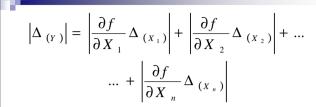
$$\delta_{Y} = \delta_{A} + \delta_{A}$$

$$Y = A'$$

$$Y = A^n \qquad \delta_Y = n \delta_A$$

$$Y = \sqrt[m]{A}$$

$$\delta_{Y} = \frac{1}{m} \delta_{A}$$



- z dané rovnice lze určit pravidla pro určení absolutních nebo relativních chyb při základních matematických operacích
- určení relativní chyby měření, je-li měřená funkce Y = f(A, B):

© Tůmová

10

12

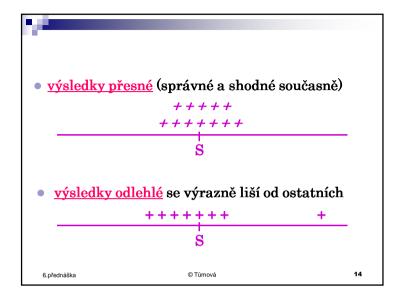
### 8.4.4 Výsledky opakovaných měření

- pro zpřesnění měření (abychom mohli určit výsledek co nejbližší skutečné hodnotě S), opakují se měření několikrát za stejných podmínek
- výsledky jednotlivých měření (v obr. označené +) mohou být vůči hodnotě S různé

6.přednáška

© Tůmová

# Vliv počtu opakovaných měření na přesnost výsledku Cím větší je počet měření, tím více se aritmetický průměr blíží ke skutečné (konvenční) hodnotě S Úměrně s počtem měření narůstá potřebný čas i ekonomická náročnost Při zvětšování počtu měření chyba klesá zpočátku rychle, od určitého počtu podstatně pomaleji Počet měření nad 20 – 30 je v technické praxi neopodstatnělé Počet opakování měření by neměl klesnout pod 6!







### 8.5 Nejistoty měření

- základem určování nejistot je statistický přístup k vyhodnocování
- předpokládá se určité rozdělení pravděpodobnosti, kt. udává, jak se měřená hodnota odchyluje od (konvenční) pravé hodnoty;
- popř. je uvedena pravděpodobnost, s jakou se skutečná hodnota může nacházet v intervalu daném nejistotou
- mírou nejistoty je směrodatná odchylka
- standardní nejistoty se značí u

6 nřednáška

© Tůmová

17



$$\sigma^{2}(X_{i}) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \left(X_{i} - \overline{X}\right)^{2}$$

směrodatná odchylka základního souboru

$$\sigma(X_i) = \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \left( X_i - \overline{X} \right)^2}$$

6.přednáška

© Tůmová

19

# 8.5.1 Standardní nejistota u<sub>A</sub> (vyhodnocená postupem A)

- tato nejistota se získává statistickým vyhodnocením ze série opakovaných měření
- základem vyhodnocení je <u>rozptyl</u> a jeho odmocnina, tzn. směrodatná odchylka
- pro stanovení variability základního souboru a náhodného výběru platí následující vztahy

přednáška

© Tůmová

18

20

odhad rozptylu náhodného výběru

$$s^{2}(X_{i}) = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n} (X_{i} - \overline{X})^{2}$$

výběrová směrodatná odchylka náhodného výběru

$$s(X_i) = \sqrt{\frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n} (X_i - \overline{X})^2}$$

6.přednáška

© Tůmová

### výběrová směrodatná odchylka výběrových průměrů = nejistota typu A

$$u_{AX} = s\left(\overline{X}\right) = \sqrt{\frac{s^2(X_i)}{n}} = \sqrt{\frac{1}{n(n-1)} \sum_{i=1}^{n} \left(X_i - \overline{X}\right)^2}$$

kde  $\frac{X_i}{X}$  ... hodnota i-tého vzorku ... aritmetický průměr výběru ze základního souboru

6.přednáška

© Tůmová

24

 je-li nepravidelný počet opakování měření (např. první a poslední se zopakovalo vícekrát N = 10 – než ostatní n = 3), pak se z prvního a posledního určí

$$s\left(\overline{X}'\right)$$

$$u_{AX} = s\left(\overline{X}'\right)\sqrt{\frac{N}{n}}$$

6.přednáška

© Tůmová

23

 je-li počet měření n < 10, potom se výběrová směrodatná odchylka výběrových průměrů násobí koeficientem k<sub>S</sub>, který závisí na počtu měření (není-li možno udělat jiný kvalifikovaný odhad)

 $u_{AX} = k_S s(\overline{X})$ 

kde  $k_S$  ... koeficient, jeho hodnota závisí na počtu měření

Počet měření	9	8	7	6	5	4	3	2
$k_S$	1,2	1,2	1,3	1,3	1,4	1,7	2,3	7,0
6.přednáška	© Tůmová							22

# 8.5.2 Standardní nejistota u<sub>B</sub> (vyhodnocená postupem B)

- vyhodnocení je na jiném principu analýza naměřených hodnot vychází z racionálních úsudků
- základem jejich určování je zjišťování dílčích nejistot od dílčích zdrojů
- jsou způsobeny nedokonalostí
- a)měřicích prostředků (etalon, použité přístroje a vybavení

   nejistoty kalibrací, stabilita přístrojů, dynamické chyby
  přístrojů, vnitřní tření v analogových přístrojích,
  hystereze, apod.)

  © TÚMOVÝ 24

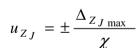


- b) použitých metod měření (svodové proudy, svodové interakce s měřeným objektem, vlivy reálných parametrů součástek, odvod nebo přístup tepla)
- c) okolních podmínek a jejich změn (působení elmg. pole, relativní vlhkost, tlak, apod.)
- d) vlivy operátora (osobní zvyklosti, tepelné vyzařování, apod.)
- e) ostatní vlivy (vliv polohy přístroje, denní doba, roční doba)
- f) vztahů a konstant, se kterými počítáme

6.přednáška

© Tůmová

25



kde χ ... má hodnotu podle typu rozdělení

- a) rovnoměrné rozdělení: jestliže jakákoli odchylka od jmenovité hodnoty se může vyskytnout se stejnou pravděpodobností (tato aproximace se používá nejčastěji)
- b) aproximace normálním nebo trojúhelníkovým rozdělením: pokud se často vyskytují malé odchylky od jmenovité hodnoty a s jejich rostoucí velikostí klesá pravděpodobnost jejich výskytu

6.přednáška

© Tůmová

27



### obecné určení nejistoty UB

- odhadne se maximální rozsah příslušných změn (odchylek)  ${}^{\pm\Delta}Z_{J\,\mathrm{max}}$  od nominální hodnoty veličiny příslušející zdroji  $\mathbf{Z_J}$  (překročení této změny je málo pravděpodobné)
- posoudí se průběh pravděpodobnostní odchylky v tomto intervalu a najde se nejvhodnější aproximace (typ spojitého nebo diskrétního rozdělení)
- dílčí nejistota B se určí z maximální změny daného zdroje  $\Delta Z_{J_{max}}$

© Tůmová

6.přednáška

26

28

 $\bullet$  odhadnuté nejistoty od jednotlivých J zdrojů ovlivněné  $\mathbf{Z}_J$  se přenáší do celkové nejistoty typu B měřené veličiny X

$$u_{BX} = \sqrt{\sum_{j} u_{ZJ}^2}$$

 pokud zdroje nejistot B tvoří různé fyzikální vlivy (různé veličiny a různé jednotky), je nutné určit citlivostní koeficienty c<sub>XZ</sub>, které obecně nejsou bezrozměrné

$$u_{XZ_I} = c_{XZ_I} u_{Z_I}$$

6.přednáška

© Tůmová

7



 v takovém případě se stanoví citlivostní koeficienty se závislostí

$$c_{XZ_J} = \frac{\partial X}{\partial Z_J}$$

kde Z ... aktuální hodnoty veličiny Z

• jestliže vztah X=f(Z) není známý, stanoví se  $c_{XZ_J}$  experimentálně změřením hodnoty  $\Delta X_{Z_J}$  při malé změně  $\Delta Z_J$  a vztah převedeme na

$$c_{XZ_J} = \frac{\Delta X_{Z_J}}{\Delta Z_J}$$

6.přednáška

© Tůmová

29

### 8.5.3 Kombinovaná nejistota – - standardní nejistota – u<sub>xc</sub>

 udává interval, ve kterém se s P= 68,27 % vyskytuje skutečná hodnota

$$u_{X} = \sqrt{u_{AX}^{2} + u_{BX}^{2}} = \sqrt{u_{AX}^{2} + \sum_{i=1}^{n} c_{J}^{2} u_{ZJ}^{2}}$$

6.přednáška

© Tůmová

31



 celková nejistota B se stanoví z dílčích nezávislých nejistot B

$$u_{BX} = \sqrt{\sum_{i=1}^{n} u_{XZ_{i}}^{2}} = \sqrt{\sum_{i=1}^{n} c_{XZ_{i}}^{2} u_{Z_{i}}^{2}}$$

Při korelaci různých zdrojů nejistot B:

$$u_{BX} =$$

$$= \sqrt{\sum_{i=1}^{n} c_{XZ_{i}}^{2} u_{Z_{i}}^{2} + 2 u_{Z_{J}} u_{Z_{K}} r(J, K)}$$

6 nřednáška

Tůmová

---

32

 pokud je požadována větší pravděpodobnost výskytu skutečné hodnoty, zavádí se rozšířená (celková) standardní nejistota

$$U = k u_C$$

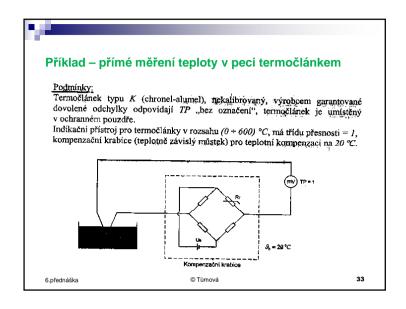
kde k ... koeficient rozšíření (pokrytí)

- v rámci WECC platí dohoda, že k = 2,
   tzn. že skutečná hodnota je v daném intervalu
   s pravděpodobností P = 95,45 %
   (pro k = 3 je P = 99,73 %)
  - Výsledná nejistota se zaokrouhluje na 2 platné číslice

6.přednáška

© Tůmová

9





### Příklad – vytypované zdroje nejistot typu B

- Tolerance termočlánku
- Chvba milivoltmetru.
- Nedodržení ref.podmínek, kolísání teploty.
- Vliv kompenzační krabice (+/-) 50 µV
- Zatížení odporu obvodu a mV-metru
- Odvod tepla ochranným pouzdrem termočl.
- Korelace mezi nejistotami

6.přednáška © Tůmová

## 9.1 Rozdělení měření

- 1) rozdělení podle účelu
- přejímací a kontrolní měření ověření předepsaných vlastností daných objednávkou
- vývojová měření k měření vlastností nově konstruovaných výrobků
- výzkumná měření ověřují existenci jevů očekávaných dle teorie (výzkum základní a aplikovaný) 6.přednáška

© Tůmová 36

34

provozní měření – ověřují funkci strojů, přístrojů a zařízení (periodická x trvalá)
 výuková měření - většinou částečně připravená

3) rozdělení podle rychlosti změny měřené veličiny
statická měření – měření statická (klidové hodnoty)
dynamická měření – (děje proměnné, přechodové děje, poruchy apod.)

2) rozdělení podle způsobu určení měřené veličiny
přímá měření – hodnota měřené veličiny se získá přímo, (např. odpor ohmmetrem)
nepřímá měření (např. odpor ampérmetrem a voltmetrem)
kombinovaná měření – složeno z určitého počtu měření přímých a nepřímých a výpočtu rovnic

4) jiná dělení

• absolutní měření –
podle fyzikální definice

• relativní měření –
vychází se z poměru dvou veličin jednoho a
téhož druhu

6.přednáška ©Tůmová 40