

МІНІСТЕРСТВО ОСВІТИ І НАУКИ
НАЦІОНАЛЬНИЙ УНІВЕРСИТЕТ «ЛЬВІВСЬКА ПОЛІТЕХНІКА»

Інститут комп'ютерних наук та інформаційних технологій
Кафедра систем штучного інтелекту



Лабораторна робота №4
з курсу “Дискретна математика ”

Виконав:
ст. гр. КН-110
Петровський Олександр

Викладач:
Мельникова Н.І.

Львів – 2018

Тема:**«Основні операції над графами. Знаходження остова мінімальної ваги за алгоритмом Пріма – Краскала»****Мета роботи:**

Набуття практичних вмінь та навичок з використання алгоритмів Пріма і Краскала

Теоретичні відомості:

Теорія графів дає простий, доступний і потужний інструмент побудови моделей прикладних задач, є ефективним засобом формалізації сучасних інженерних і наукових задач у різних областях знань.

Графом G називається пара множин (V, E) , де V – множина вершин, перенумерованих числами $1, 2, \dots, n = v$; $V = \{v\}$, E – множина упорядкованих або неупорядкованих пар $e = (v', v'')$, $v' \in V$, $v'' \in V$, називаних дугами або ребрами, $E = \{e\}$. При цьому не має примусового значення, як вершини розташовані в просторі або площині і які конфігурації мають ребра.

Неорієнтованим *графом* G називається граф у якого ребра не мають напрямку. Такі ребра описуються неупорядкованою парою (v', v'') . *Орієнтований* *граф* (*орграф*) – це граф ребра якого мають напрямок та можуть бути описані упорядкованою парою (v', v'') . Упорядковане ребро називають *дугою*. Граф є *змішаним*, якщо наряду з орієнтованими ребрами (дугами) є також і неорієнтовані. При розв’язку задач змішаний граф зводиться до орграфа.

Кратними (*паралельними*) називаються ребра, які зв’язують одні і ті ж вершини. Якщо ребро виходить та й входить у дну і ту саму вершину, то таке ребро називається *петлею*.

Мультиграф – граф, який має кратні ребра. *Псевдограф* – граф, який має петлі. *Простий* *граф* – граф, який не має кратних ребер та петель.

Будь яке ребро e *інцедентно* двом вершинам (v', v'') , які воно з’єднує. У свою чергу вершини (v', v'') інцедентні до ребра e . Дві вершини (v', v'') називають *суміжними*, якщо вони належать до одного й того самого ребра e , і *несуміжні* у протилежному випадку. Два ребра називають *суміжними*, якщо вони мають спільну вершину. Відношення суміжності як для вершин, так і для ребер є симетричним відношенням. *Степенем* *вершини* графа G називається число інцидентних їй ребер.

Граф, який не має ребер називається *пустим* *графом*, *нуль-графом*. Вершина графа, яка не інцедентна до жодного ребра, називається *ізольованою*. Вершина графа, яка інцедентна тільки до одного ребра, називається *звисаючою*.

Частина $G' = (V', E')$ графа $G = (V, E)$ називається *підграфом* графа G , якщо $V' \subseteq V$ і E' складається з тих і тільки тих ребер $e = (v', v'')$, у яких обидві кінцеві вершини $v', v'' \in V'$. Частина $G' = (V', E')$ називається *суграфом* або *остовим підграфом* графа G , якщо виконано умови: $V' = V$, $E' \subseteq E$.

Таблицею (матрицею) суміжності [] $ij R = r$ графа $G = (V, E)$ називається квадратна матриця порядку n (n – число вершин графа), елементи якої $r_{i,j}$ ($i=1, 2, \dots, n$; $j=1, 2, \dots, n$) визначаються наступним чином:

$$r_{i,j} = \begin{cases} 1, & \text{якщо існує дуга з } v_i \text{ в } v_j; \\ 0, & \text{в іншому випадку.} \end{cases}$$

Матриця суміжності повністю визначає структуру графа.

Ексцентриситет вершини графа – відстань до максимального віддаленої від неї вершини. Для графа, для якого не визначена вага його ребер, відстань визначається у вигляді числа ребер.

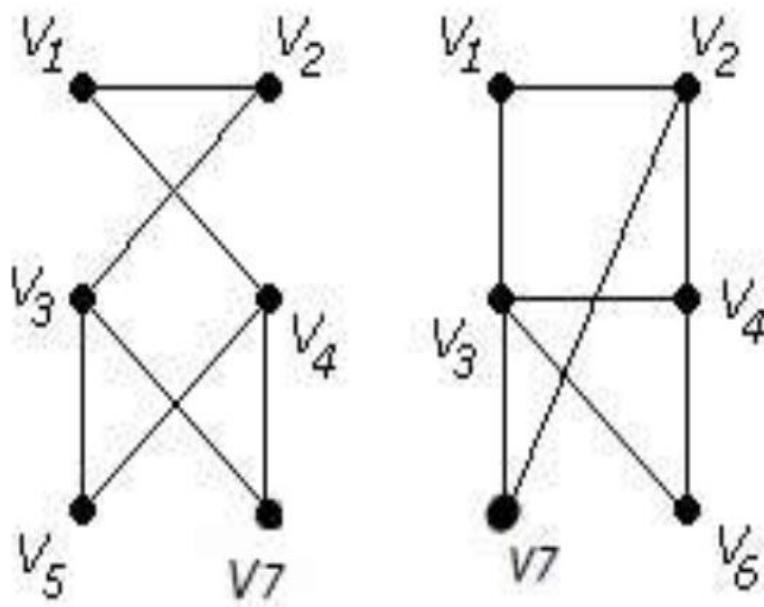
Радіус графа – мінімальний ексцентриситет вершин.

Діаметр графа – максимальний ексцентриситет вершин.

Діаметром зв'язного графа називається максимальна можлива довжина між двома його вершинами.

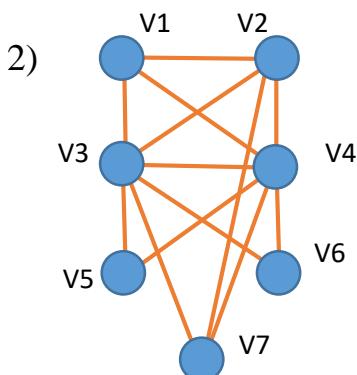
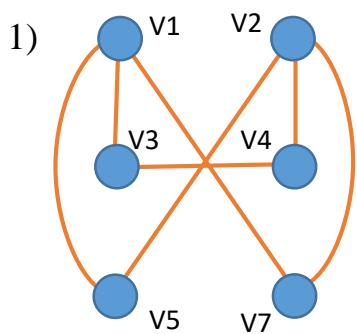
Варіант № 5

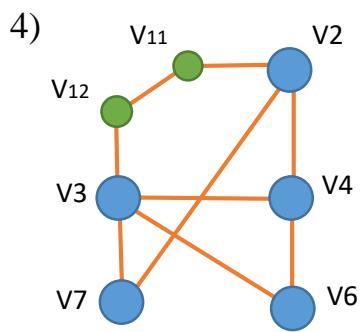
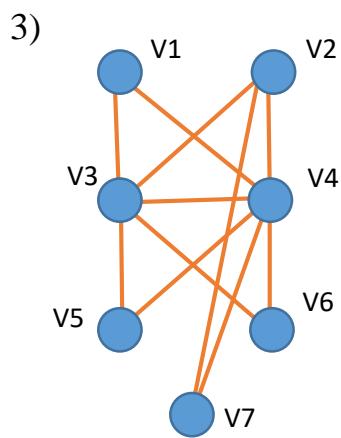
Завдання 1:



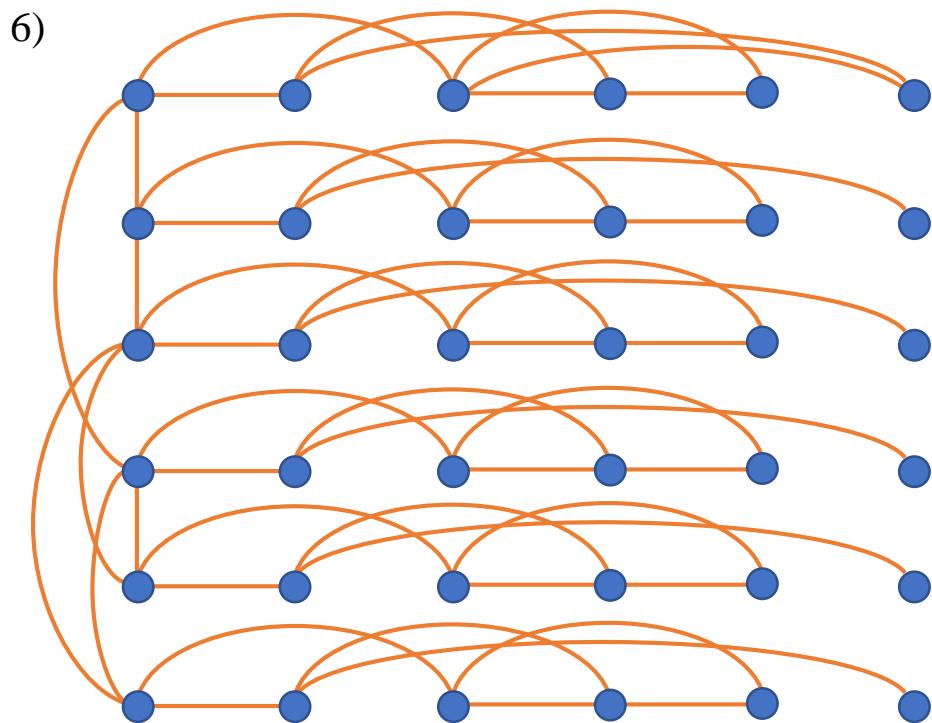
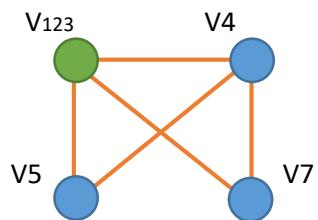
Виконати наступні операції над графами:

- 1) знайти доповнення до першого графу,
- 2) об'єднання графів,
- 3) кільцеву суму G_1 та G_2 (G_1+G_2),
- 4) розщепити вершину у другому графі,
- 5) виділити підграф А, що складається з 3-х вершин в G_1 і знайти стягнення А в G_1 ($G_1 \setminus A$),
- 6) добуток графів.

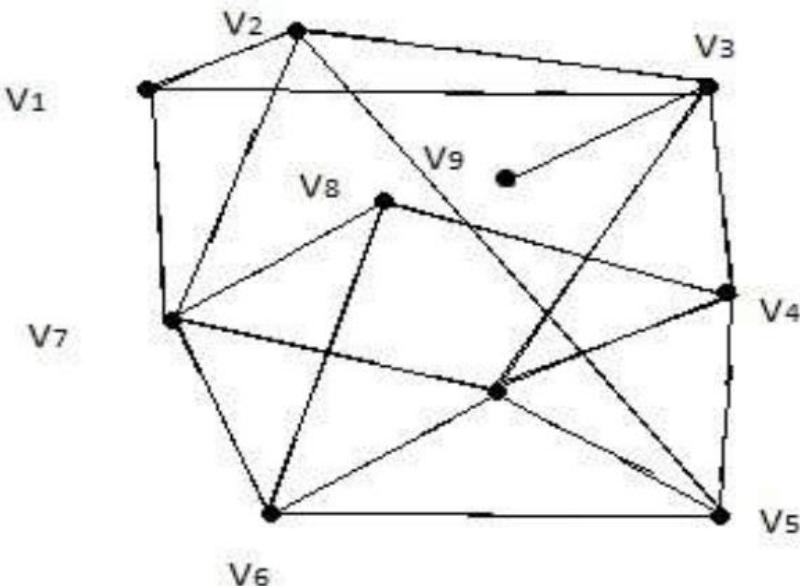




5) $A = \{v1, v2, v3\}$



Завдання 2:

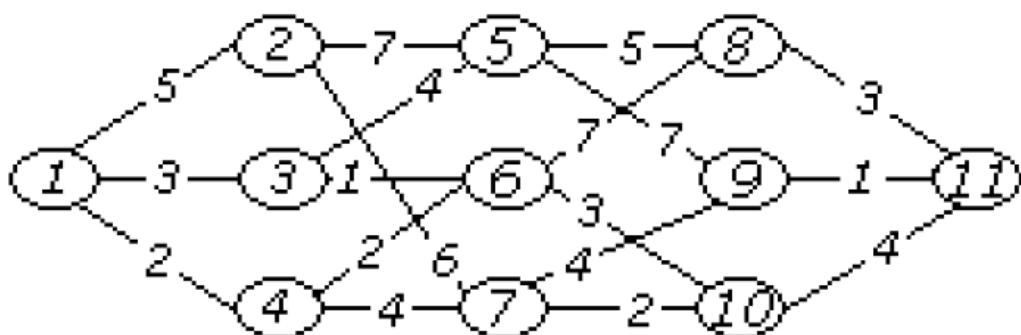


Знайти таблицю суміжності та діаметр графа.

	V1	V2	V3	V4	V5	V6	V7	V8	V9	V10
V1	0	1	1	0	0	0	1	0	0	0
V2	1	0	1	0	1	0	1	0	0	0
V3	1	1	0	1	0	0	0	0	1	1
V4	0	0	1	0	1	0	0	1	0	1
V5	0	1	0	1	0	1	0	0	0	1
V6	0	0	0	0	1	0	1	1	0	1
V7	1	1	0	0	0	1	0	1	0	1
V8	0	0	0	1	0	1	1	0	0	0
V9	0	0	1	0	0	0	0	0	0	0
V10	0	0	1	1	1	1	1	0	0	0

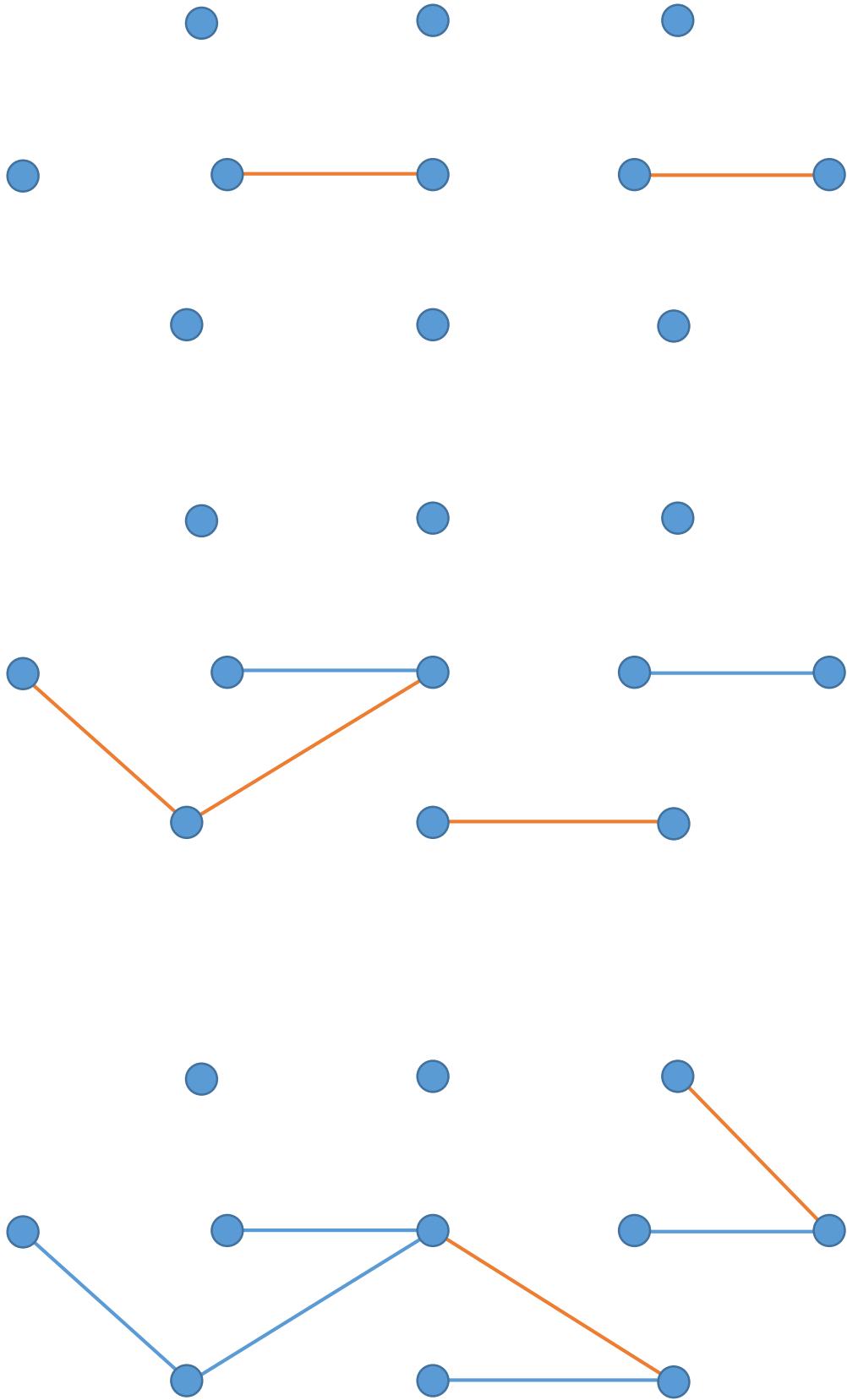
Діаметр графа дорівнює 3.

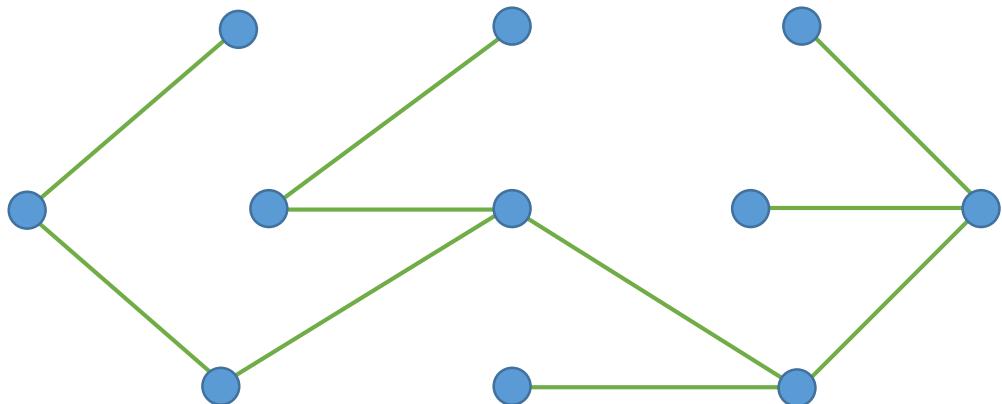
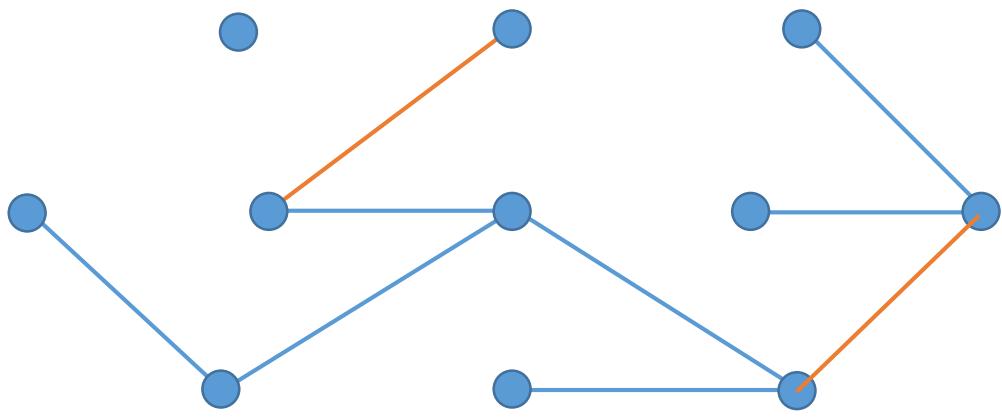
Завдання 3:



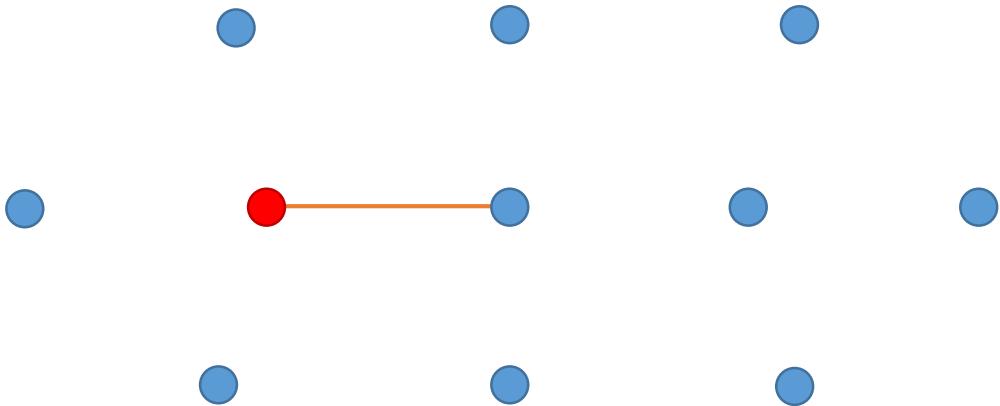
Знайти двома методами (Краскала і Прима) мінімальне остеове дерево графа.

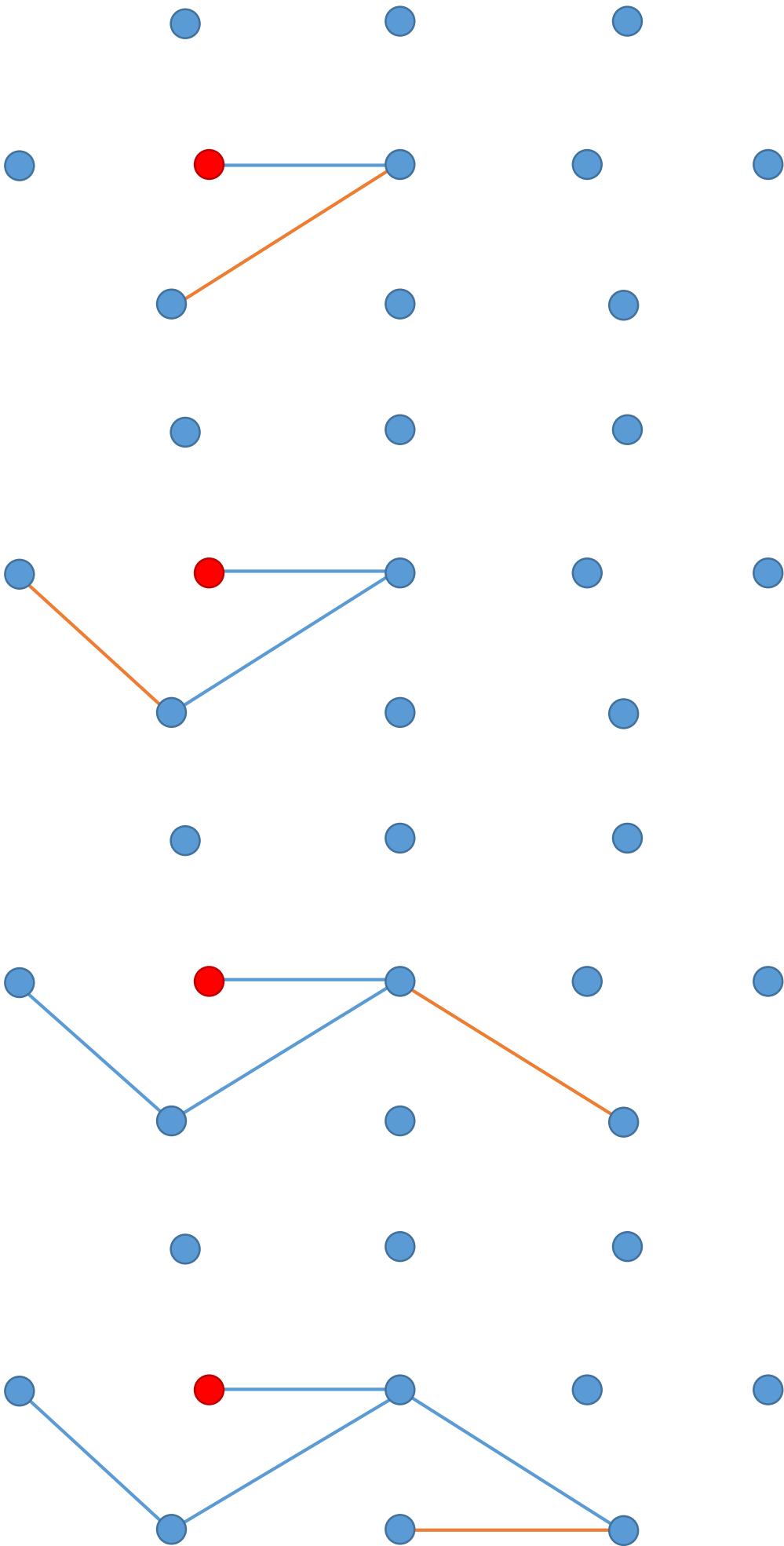
м. Краскала

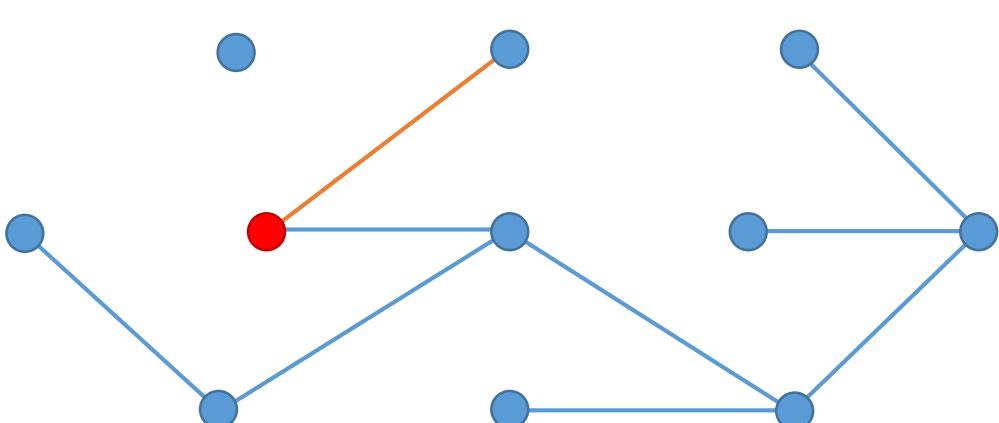
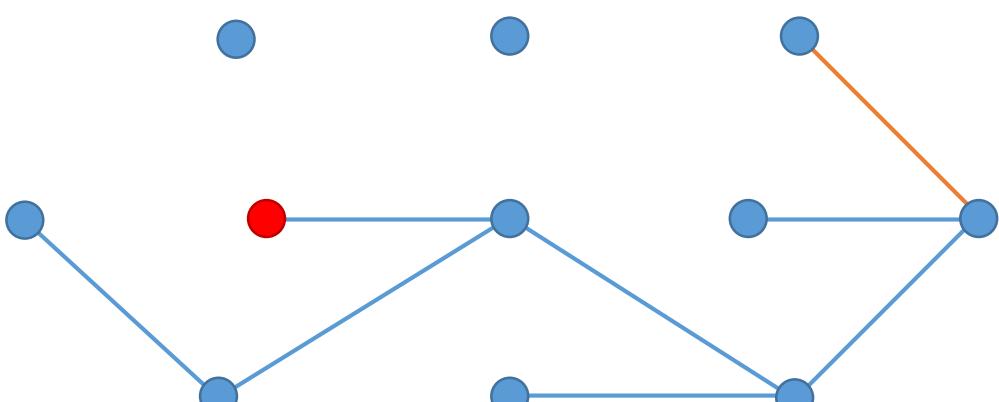
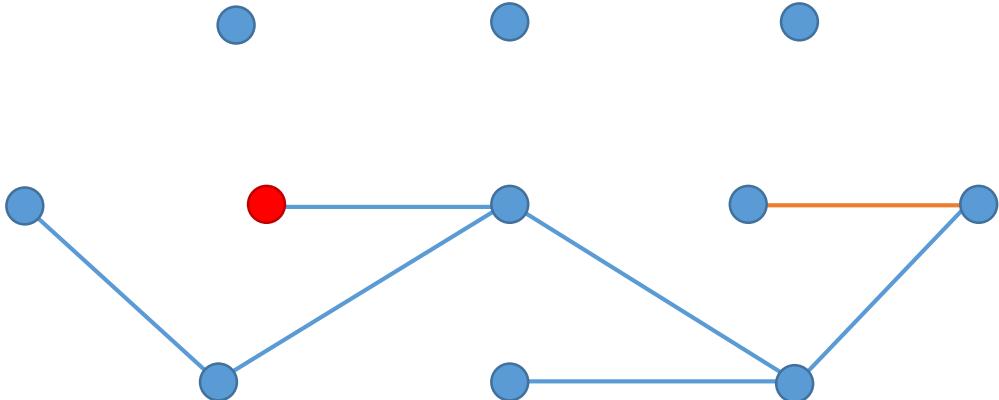
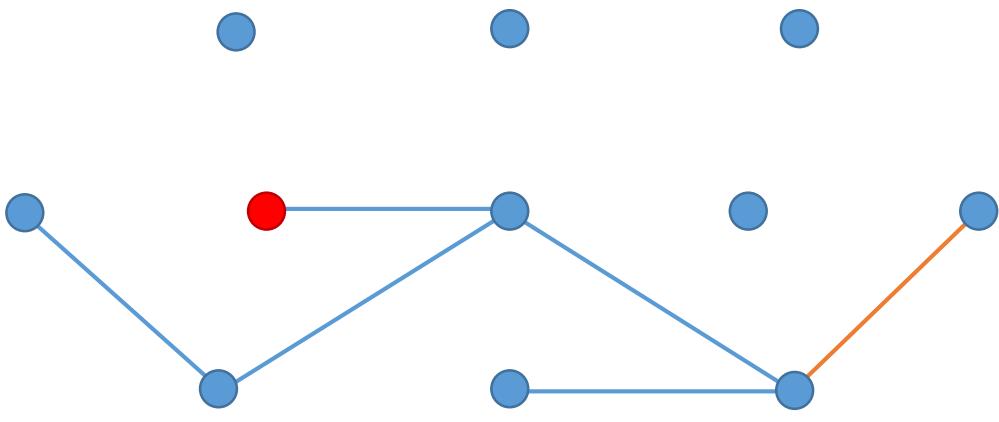


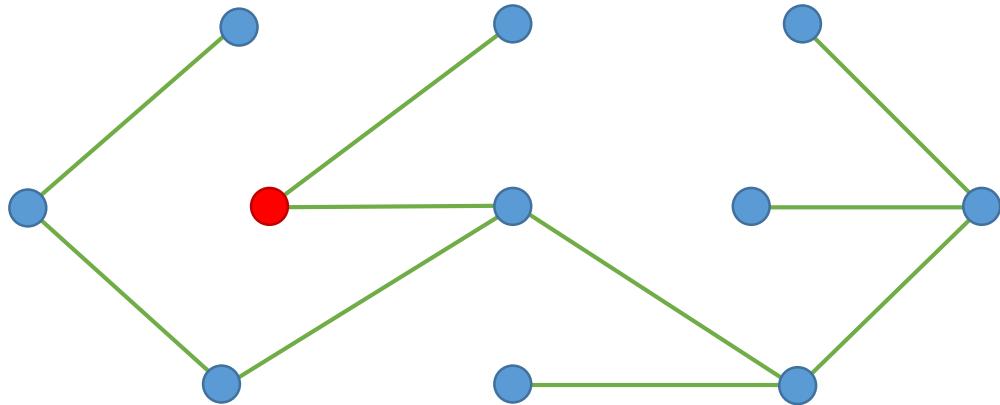


м. Прима



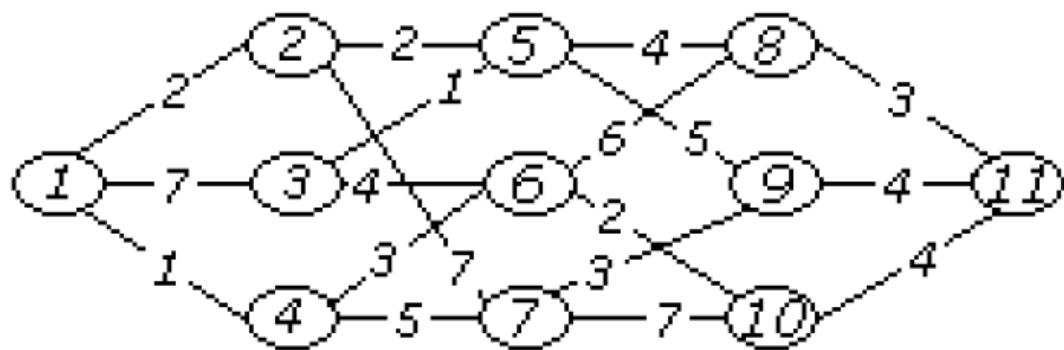






Програма:

За алгоритмом Прима знайти мінімальне оствове дерево графа. Етапи розв'язання задачі виводити на екран. Протестувати розроблену програму на наступному графі:



Код:

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
```

```
//STRUCTURES///////////////////////////////
```

```
struct vert{
    short id;
    short degr;
    short used;
    struct edge *edge[10];
```

```
};
```

```
struct edge{
    short v1id;
    short v2id;
    short wght;
    short used;
    struct vert *v1pt;
    struct vert *v2pt;
};
```

//PROTOTYPES//////////

```
struct vert *create(short id);
```

```
void connect(struct vert *a, struct vert *b, short weight);
```

```
void display(struct vert *start);
```

```
struct vert *get_vert(struct vert *ptr);
```

```
short search_edge(struct vert *ptr);
```

```
struct vert *search();
```

//VARS//////////

```
short ver_am = 0;  
short recuco = 0;  
struct vert *list[20];  
short lico = 0;  
  
//MAIN//////////  
  
int main(){  
  
    //creating nodes  
    struct vert *v1 = create(1);  
    struct vert *v2 = create(2);  
    struct vert *v3 = create(3);  
    struct vert *v4 = create(4);  
    struct vert *v5 = create(5);  
    struct vert *v6 = create(6);  
    struct vert *v7 = create(7);  
    struct vert *v8 = create(8);  
    struct vert *v9 = create(9);  
    struct vert *v10 = create(10);  
    struct vert *v11 = create(11);  
  
    //creating edges between  
    connect(v1, v2, 2);  
    connect(v1, v3, 7);  
    connect(v1, v4, 1);  
    connect(v2, v5, 2);  
    connect(v2, v7, 7);  
    connect(v3, v5, 1);  
    connect(v3, v6, 4);  
    connect(v4, v6, 3);  
    connect(v4, v7, 5);  
    connect(v5, v8, 4);
```

```
connect(v5, v9, 5);
connect(v6, v8, 6);
connect(v6, v10, 2);
connect(v7, v9, 3);
connect(v7, v10, 7);
connect(v8, v11, 3);
connect(v9, v11, 4);
connect(v10, v11, 4);

//printing the mst
printf("||Minimum spanning tree||\n");

display(v2);

}
```

//FUNCTIONS//////////

```
//function for creating node
struct vert *create(short id){

    struct vert *vert = (struct vert*) malloc(sizeof(struct vert));

    vert->id = id;
    vert->degr = 0;
    vert->used = 0;

    ver_am++;

    return vert;

}
```

```

//function for creating edge
void connect(struct vert *a, struct vert *b, short weight){

    struct edge *edge = (struct edge*) malloc(sizeof(struct edge));

    edge->v1id = a->id;
    edge->v2id = b->id;
    edge->wght = weight;

    edge->v1pt = a;
    edge->v2pt = b;

    a->edge[a->degr] = edge;
    a->degr++;

    b->edge[b->degr] = edge;
    b->degr++;

}

//function for printing the mst
void display(struct vert *start){

if(recuco < ver_am-1){

    list[lico] = start;
    lico++;

    start->used = 1;

    recuco++;

    display(search());
}

```

```

}

}

//function for getting the vertex pointer
struct vert *get_vert(struct vert *ptr){

    struct vert *adr = NULL;
    short min = 100;
    short i_min;

    for (short i = 0; i < ptr->degr; i++){ if (ptr->edge[i]->wght < min && ptr-
>edge[i]->used == 0){

        if (ptr->edge[i]->v2pt->used == 0){

            adr = ptr->edge[i]->v2pt;
            min = ptr->edge[i]->wght;
            i_min = i;

        } else if(ptr->edge[i]->v1pt->used == 0){

            adr = ptr->edge[i]->v1pt;
            min = ptr->edge[i]->wght;
            i_min = i;

        }

    }

    }

    ptr->edge[i_min]->used = 1;

    return adr;

}

//function for finding the edge with miniml weight

```

```

short search_edge(struct vert *ptr){

    short wgh;
    short min = 100;

    for (short i = 0; i < ptr->degr; i++) if (ptr->edge[i]->wght < min && ptr-
>edge[i]->used == 0) if (ptr->edge[i]->v1pt->used == 0 || ptr->edge[i]->v2pt-
>used == 0){

        wgh = ptr->edge[i]->wght;
        min = ptr->edge[i]->wght;
    }

    return wgh;
}

//function for printing everything that's minimal
struct vert *search(){

    short min = 100;
    short i_min;
    struct vert *adr = NULL;

    for (short i = 0; i < lico; i++) if (search_edge(list[i]) < min){

        min = search_edge(list[i]);
        i_min = i;
    }

    adr = get_vert(list[i_min]);

    printf("(%i)----(%i)\n", list[i_min]->id, adr->id);

    return adr;
}

```

Висновки:

Я набув практичних вмінь та навичок з використання алгоритмів Пріма і Краскала.