



احترف الأردوينو

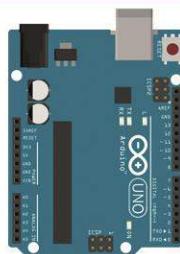
في 10 أيام

[YOUTUB](#)

[INSTAGRAM](#)

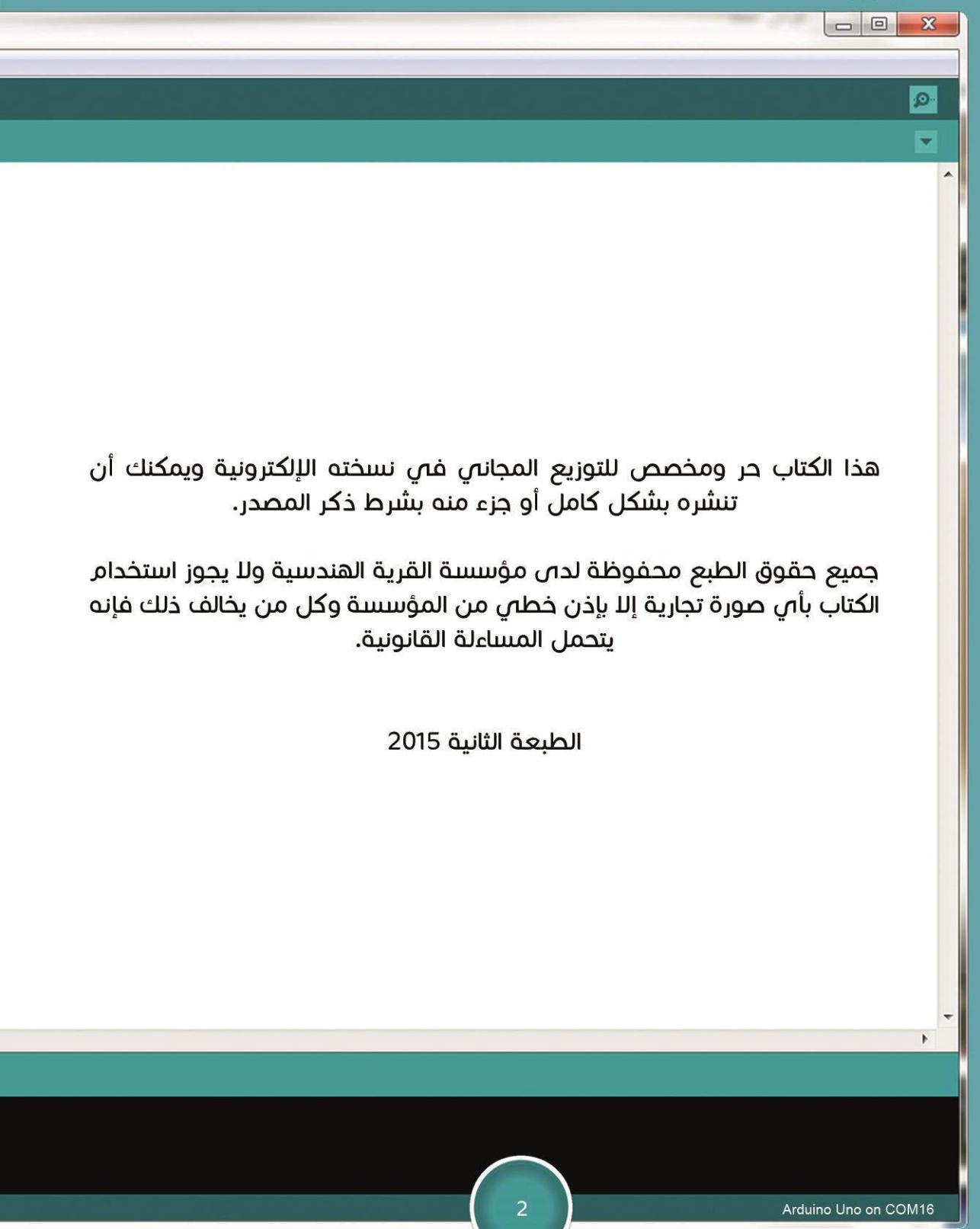
[TWITTER](#)

[FACEBOOK](#)



كتاب عملي ، تطبيقي ، مبسط





هذا الكتاب حر ومحصل للتوزيع المجاني في نسخته الإلكترونية ويمكنك أن تنشره بشكل كامل أو جزء منه بشرط ذكر المصدر.

جميع حقوق الطبع محفوظة لدى مؤسسة القرية الهندسية ولا يجوز استخدام الكتاب بأي صورة تجارية إلا بإذن خطوي من المؤسسة وكل من يخالف ذلك فإنه يتحمل المسائلة القانونية.

الطبعة الثانية 2015



فريق العمل

الإشراف العام
فهد السبابي

فريق الإعداد
أسعد الرميضي
علي اللواتي
مهند الرحيلي

التدقيق والمراجعة
وائل المغيري

التصميم والإخراج الفني
فريق توباز
@TopazTeam



كلمة شكر

تتقىد إدارة مؤسسة القرية الهندسية بالشکر الجزيل والموصول لكل فرد كان له صلة وبصمة مميزة ساهمت بإثراء هذا العمل وإنجازه على أتم وجه.





المقدمة

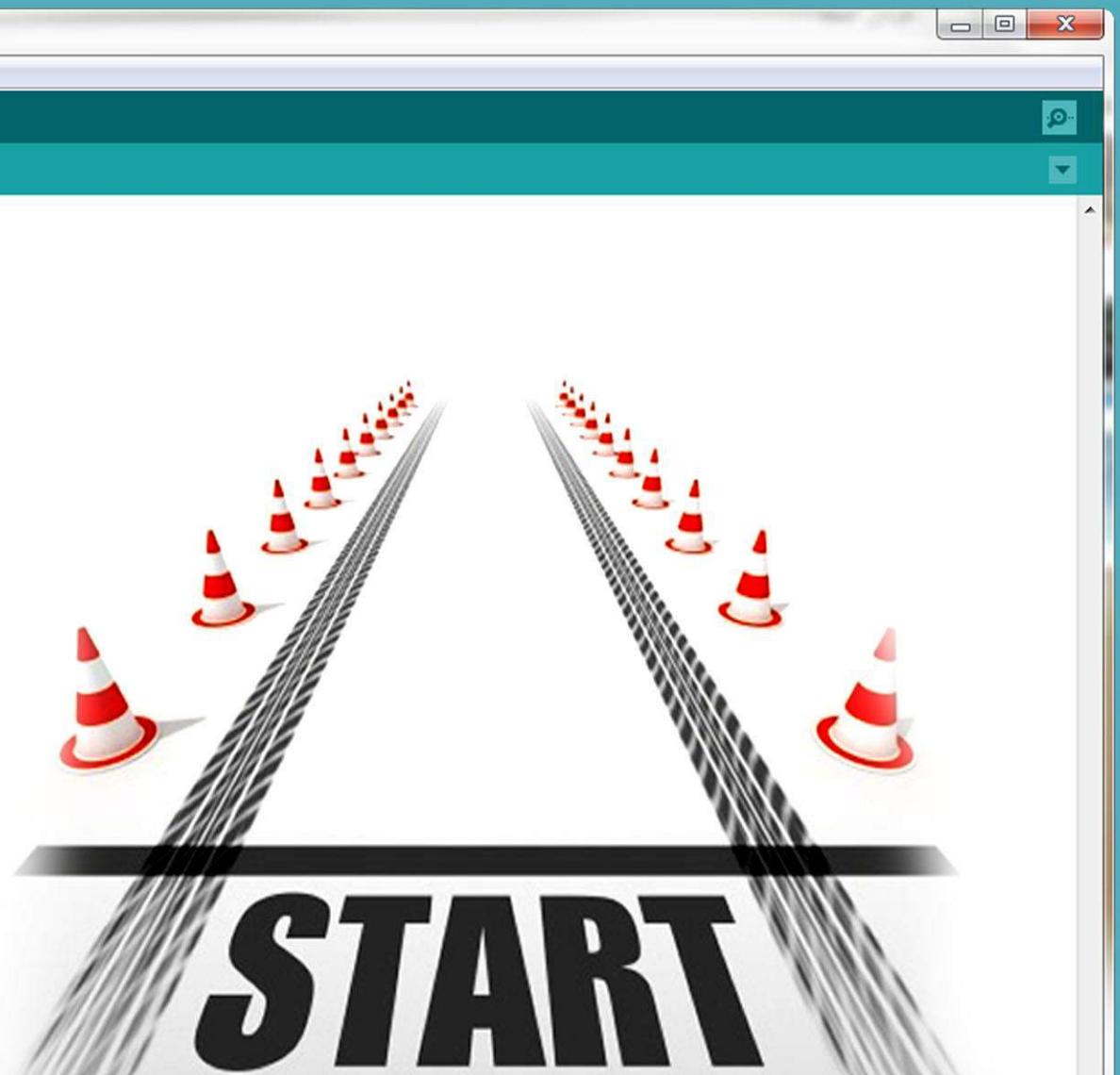
يتقنون المهندسون والعلماء والمبرمجون حول العالم في طرق تبسيط وتسهيل تدريس العلوم ومبادئ الهندسة من خلال توظيف التكنولوجيا الحديثة في العملية التعليمية التعلمية.

ومع ثورة البرمجيات والتقنيات الحرة والمفتوحة المصدر، أصبح لزاما علينا أن نواكب العالم في هذا المجال وأن نستفيد من هذه الطفرة في تطوير قدرات وإمكانيات الشاب العربي لكي يشارك بفاعلية في التنمية والإنتاج.

الهدف هو الانتقال من العقلية الإستهلاكية السائدة إلى العقلية الإنتاجية من خلال تسهيل تعلم وإكتساب المهارات البرمجية والهندسية إلى أبعد الحدود.

هذا الكتاب هو مدخلك إلى عالم الأردوينو الشيق الذي يسمح لك بتنفيذ العديد من الأفكار والمشاريع الإلكترونية المفيدة. وقد رأينا فيه تبسيط المعلومة والتركيز على الجانب التطبيقي من خلال توضيح كل فكرة بتجربة عملية، وكما قالوا علموني كيف أفعل وسوف أذكر. نرجو لكم وقتا ممتعا ومفيضا بين طياته !

70	- المقاومة الضوئية LDR
72	- الإنارة التلقائية
74	- حساس الصوت
76	- جهاز مستوى الماء
80	- مقياس درجة الحرارة
82	- عصا التحكم Joystick
84	- ما هي خاصية التعديل الرقمي PWM ؟
85	- مكتبات الأردوينو
86	- محرك السيرفو Servo
88	- تحديد عدد الدورات for
92	- تشغيل LED بالتدريج من خلال PWM
94	- مجسسة الموجات فوق الصوتية Ultrasonic
96	- جهاز إنذار المسافة
98	- لوحة المفاتيح Keypad 4x4
101	- تحدي رقم 3 و 4
102	- تشغيل وإطفاء LED بواسطة لوحة المفاتيح
106	- شاشة العرض LCD 16x2
108	- شاشة الأرقام السباعية 7segments
112	- مشروع قياس درجة الحرارة
116	- محرك DC
118	- تحدي رقم 5 و 6
120	- الملحقات



هل أنت جاهز للإنطلاق إلى عالم الأردوينو الخيالي؟



sketch_jan23a

تمهيد

الأردوينو عبارة عن لوحة إلكتروني يسهل عملية برمجة المتحكمات لتسهيل استخدامها في الإبتكارات والمشاريع الإلكترونية المختلفة. وتوجد الكثير من الملحقات المتوفرة في السوق للأردوينو من مجسات صوت ولمس وحرارة وضوء ورطوبة وغيرها. كلها تعمل معاً كمنظومة هدفها تسهيل تنفيذ الأفكار والأحلام.

سابقاً كان على الطلبة والهواة أن يتعاملوا مع المتحكمات الدقيقة (microcontroller) بشكل مباشر ويقوموا بتركيب دوائر إلكترونية واستخدام لغات برمجية أكثر تعقيداً. أما الآن أصبحت هذه العملية أكثر سهولة عبر لوحة برمجي مبسط ولغة برمجة مبسطة بالإضافة إلى مجموعة رائعة من الملحقات والتطبيقات.

ليس من رأى كمن سمع، ولهذا فلن نطيل عليكم. ترككم لتحكموا بأنفسكم عبر كتاب احترف الأردوينو في 10 أيام. فشمر عن ساعديك أيها المبرمج، وانطلق !



ما الذي سوف نتعلم من هذا الكتاب ؟

- 1- البرمجة بلغة c . Arduino
- 2- كيفية دمج الأوامر فيما بينها والخروج بعدها مشاريع .
- 3- كيفية التعامل مع المحسسات الكهربائية .
- 4- طرق التعامل مع المحركات الكهربائية .
- 5- معاني المصطلحات الإنجليزية المستخدمة في البرمجة .
- 6- طرق توصيل الأردوينو مع القطع الإلكترونية باستخدام اللوحة التجريبية.



لمن هذا الكتاب ؟

- 1- طلاب المدارس (8 سنوات فما فوق) .
- 2- معلمي المدارس .
- 3- طلاب الجامعات والكليات الهندسية .
- 4- المدرسين والفنين للكليات الهندسية .
- 5- هواة الإلكترونيات والبرمجة .
- 6- المهندسين .



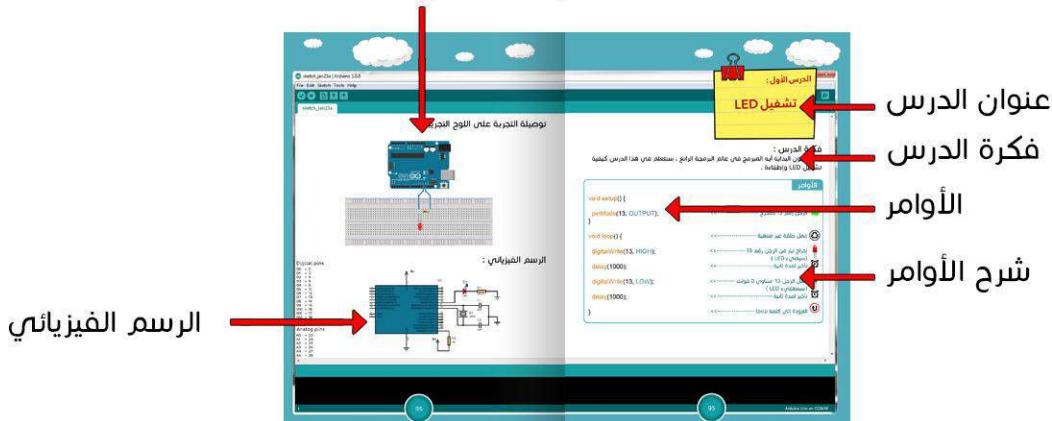
sketch_jan23a

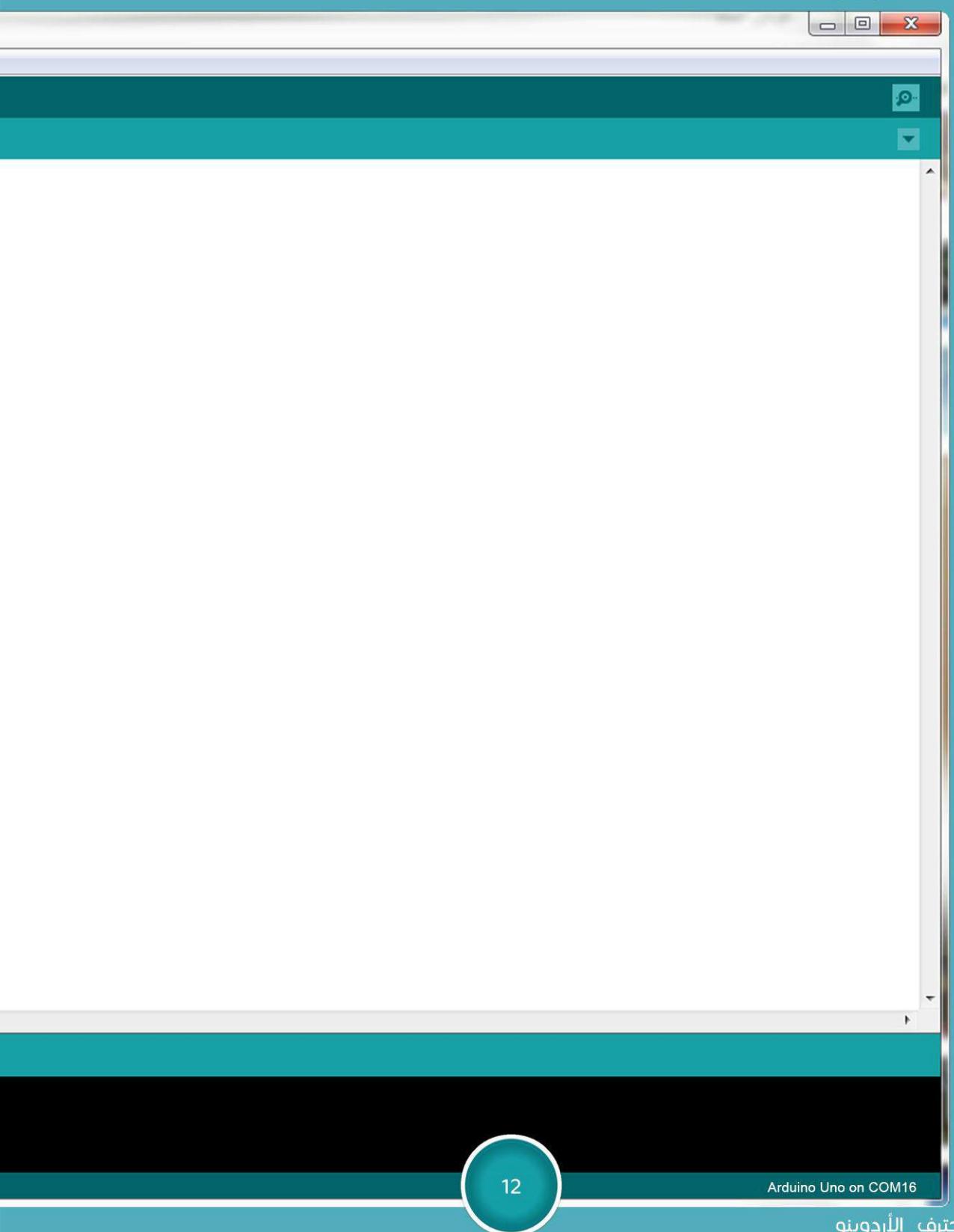
مميزات هذا الكتاب :

- 1- سهولة الإستخدام وتطبيق الدروس والمشاريع .
- 2- شروحات مفصلة ومبسطة .
- 3- شرح جميع الأوامر البرمجية .
- 4- رسومات توضيحية لتركيب الدوائر .
- 5- تسلسل في الدروس والمعلومات .
- 6- مشاريع مختلفة ومتنوعة .
- 7- شرح مجموعة كبيرة من ملحقات الأردوينو .
- 8- استخدام أسلوب الحوار والنقاش .

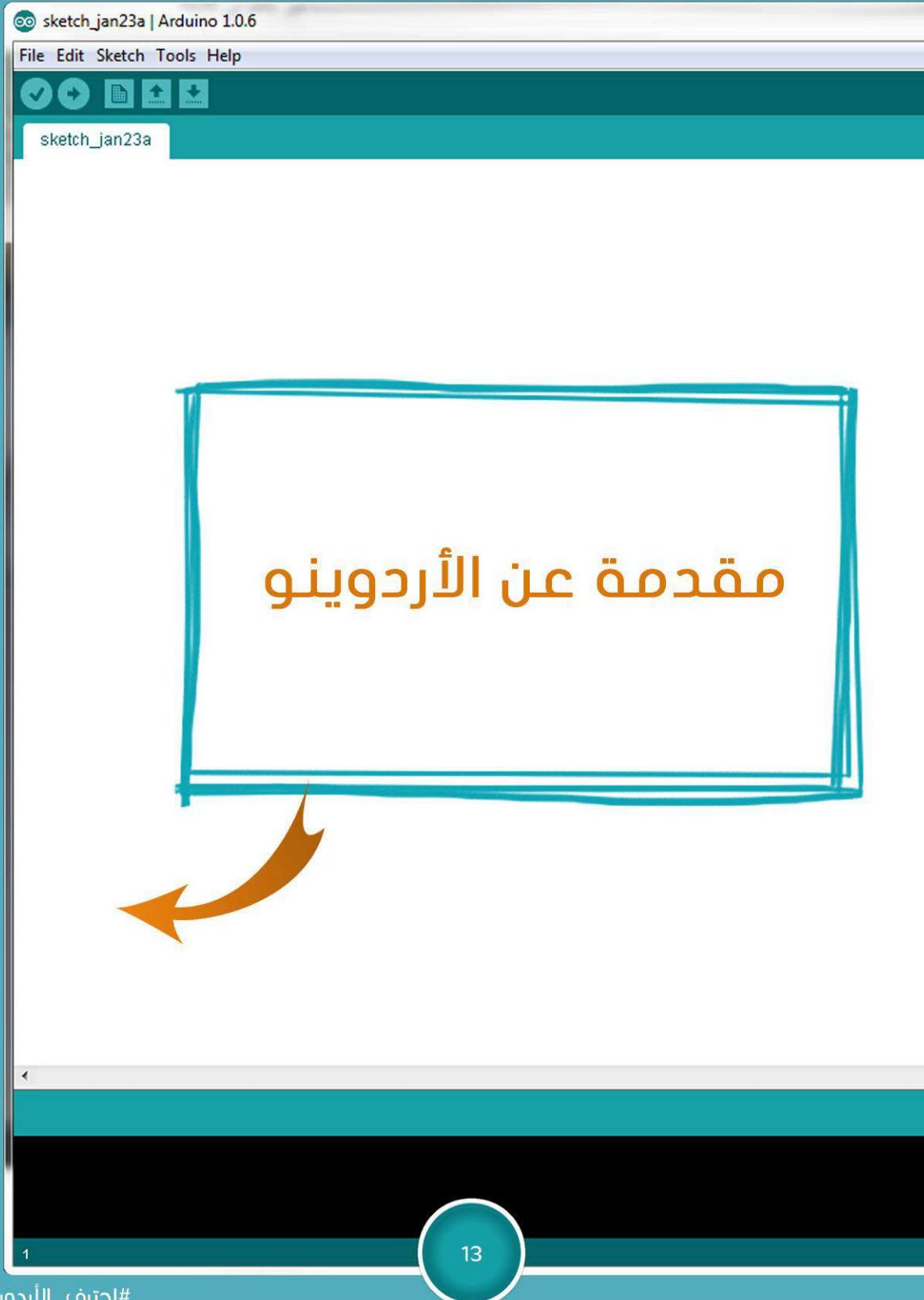
نظام تطبيق الدروس :

النموذج التوضيحي لتركيب الدائرة





#احترف_الأردوينو

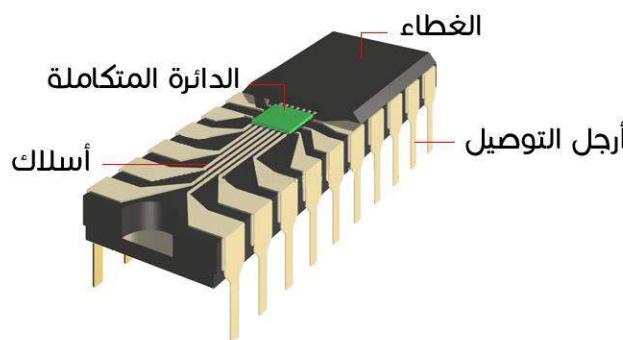


ما المقصود بالدوائر المتكاملة ؟

هي عبارة عن دائرة إلكترونية صغيرة وهي من ضمن ما يُعرف بـ تقنية (الميكرو) والتي هي بدورها جزء من الهندسة الإلكترونية، وتعتبر أحدث ثورة في عالم الإلكترونيات.



وتُصنع الشريحة الدقيقة من مادة السيليكون تبلغ مساحتها عدة ملليمترات ويطلق عليها شريحة السيليكون (silicon chip) أو رقاقة السيليكون وتحتوي شريحة السيليكون على الآلاف من المكونات الإلكترونية الدقيقة جداً، مثل الترانزستورات والمقاومات والمكثفات التي تربط معاً لتكون دوائر إلكترونية متكاملة، وقد تم إنتاجها لأول مرة بالولايات المتحدة الأمريكية عام 1958.





ما المقصود بالمتذكّمات الدقيقة ؟

كلمة (Microcontroller) تعني المُتذكّم الدقيق وهي تشمل جميع عوائل شرائح (IC) القابلة للبرمجة وأشهرها نوعين هما (PIC) من شركة Microchip و (AVR) من شركة ATMEL. تتميز هذه الشريحة بقدرتها على تخزين البيانات والبرامج التي يتم كتابتها وتتنزيلها في المُتذكّم من خلال الحاسوب الآلي عن طريق جهاز إرسال البيانات للمُتذكّم للقيام بمهام محددة حسب البرنامج.

أغلب الأجهزة من حولنا تحتوي على المُتذكّمات الدقيقة ،فالمتذكّم عبارة عن حاسوب صغير جداً. ويحتوي على كل مكونات الحاسوب الأساسية:

- المعالج :** وحدة لتنفيذ الأوامر والعمليات الحسابية.
- الذاكرة:** لتخزين ذاكرة وبيانات البرنامج بشكل دائم او مؤقت.
- Clock :** هامة جداً ولا يعمل المعالج بدونها وهي تحدد سرعة معالجة المعلومات.



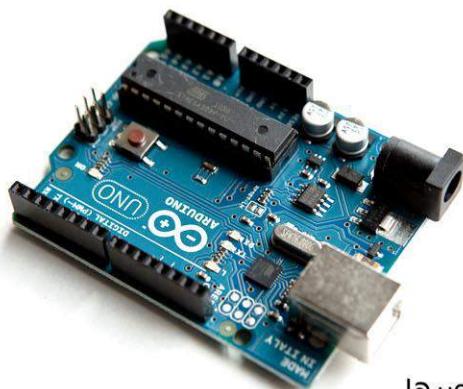
ما هي لوحة الأردوينو ؟

هي عبارة عن لوحة تطوير إلكترونية Development Board تتكون من دائرة إلكترونية مفتوحة المصدر مع متحكم دقيق من شركة ATMEL على لوحة واحدة يتم برمجتها عن طريق الحاسوب .

تم تصميمها لكي يجعل عملية استخدام الإلكترونيات التفاعلية في مشاريع متعددة التخصصات أكثر سهولة وأقل تكلفة .

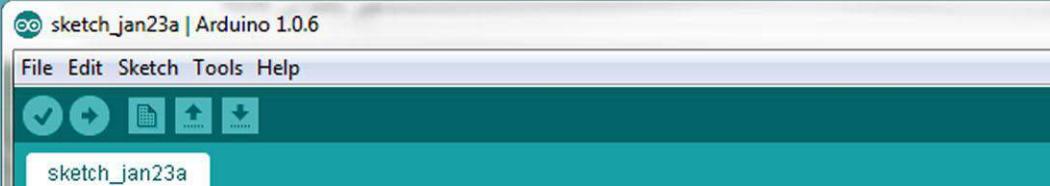
من الأشياء التي ساعدت على سرعة إنتشارها أنها مفتوحة المصدر ونقصد هنا أنه قد تم نشر كافة التفاصيل الفنية والتصميمية والبرمجية حول الأردوينو وكل ما تقوم به من مشاريع وتمكين أي شخص من الوصول إليها والتعديل عليها .

تبرمج الأردوينو بلغة C . وقد تم إشتقاقها من لغة C والتي تعد أساساً إحدى لغات البرمجة الحديثة ومن أقوى لغات البرمجة .



ما هي مميزات الأردوينو ؟

- 1- رخصة الثمن .
- 2- سهولة التعامل معها .
- 3- بساطة لغة البرمجة .
- 4- توفر ملحقات عديدة لها .
- 5- توفر مكتبات لأغلب ملحقاتها .
- 6- مفتوحة المصدر مما يساعد على سرعة تطويرها .
- 7- يمكنك ربطها بلغات برمجة قوية مثل MATLAB و JAVA و VB.NET .

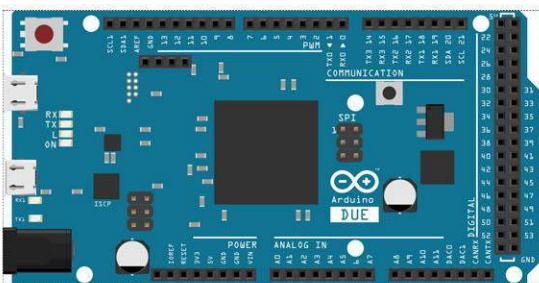


تاريخ الأردوينو :

تبدأ القصة في عام 2005 في مدينة Ivrea الإيطالية حيث قام كل من ماسيمو بازى بالتعاون مع ديفيد كوارتيليس وجيانلوكا مارتينو بإطلاق مشروع أردوينو إيفريا (Arduino of Ivrea) وتمت تسمية المشروع باسم أشهر شخصية تاريخية في المدينة وكان الهدف الأساسي للمشروع هو عمل بيئة تطوير للمتحكمات الدقيقة بصورة حرة ومفتوحة المصدر مائة في المائة .

يبلغ حالياً سعرها قرابة 27 دولار وهو يعتبر سعراً مقبولاً جداً لدى الطلاب والهواة ، وحتى عام 2013 تم شحن وبيع أكثر من 700 ألف لوحة آردوينو حول العالم.





Arduino Due

أنواع لوحات الأردوينو :

Arduino Uno -

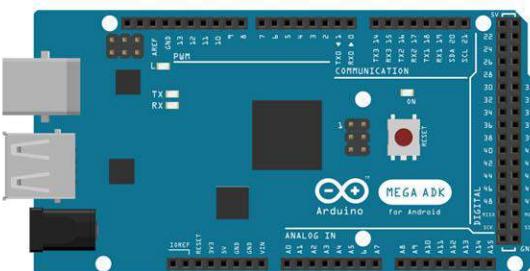
Arduino Leonardo -

Arduino Due -

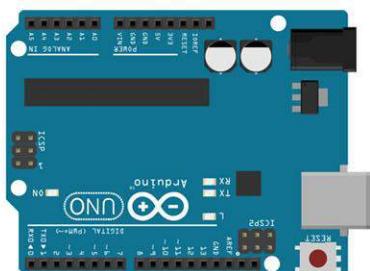
Arduino Mega 2560 -

Arduino Nano -

Arduino Mini -

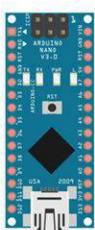


Arduino Mega 2560

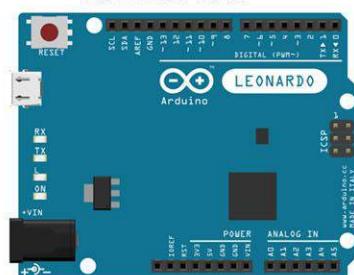


Arduino Uno

Arduino Nano



Arduino Mini



Arduino Leonardo

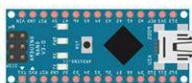
تختلف لوحات الأردوينو من حيث الحجم وعدد الأرجل التي يمكن استخدامها .



sketch_jan23a

نظرة في خصائص أهم لوحات الأردوينو :

. Arduino Nano -1



رقم المتحكم المستخدم : ATMEGA328P

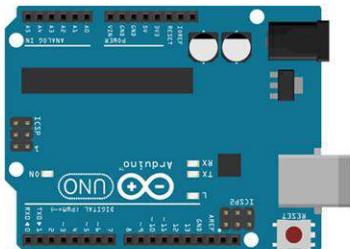
عدد المداخل والمخارج (Digital I/O) : 14 رجل

عدد الأرجل التماضية (Analog) : 8 أرجل

عدد أرجل UART : **رجلين فقط**

عدد أرجل PWM : 6 أرجل

. Arduino Uno -2



رقم المتحكم المستخدم : ATMEGA328P

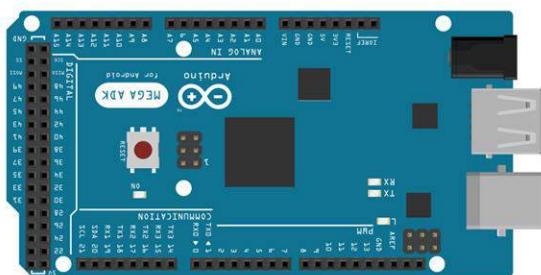
عدد المداخل والمخارج (Digital I/O) : 14 رجل

عدد الأرجل التماضية (Analog) : 6 أرجل

عدد أرجل UART : **رجلين فقط**

عدد أرجل PWM : 6 أرجل

. Arduino Mega 2560 -3



رقم المتحكم المستخدم : ATmega2560

عدد المداخل والمخارج (Digital I/O) : 45 رجل

عدد الأرجل التماضية (Analog) : 16 أرجل

عدد أرجل UART : 4 أرجل

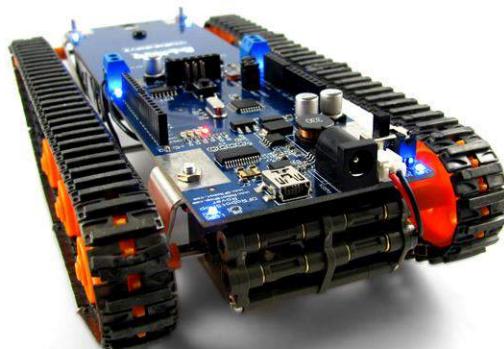
عدد أرجل PWM : 15 أرجل

ما هي استخدامات الأردوينو ؟

يوجد للأردوينو الكثير من التطبيقات العملية الرائعة، نذكر منها :

- 1- مشاريع قياس درجة الحرارة والرطوبة والضوء ... الخ
- 2- مشاريع التحكم بتشغيل الأجهزة وعرض النتائج على شاشة LCD .
- 3- مشاريع قياس المسافة .
- 4- التحكم بأجهزة المنزل عبر الهاتف .
- 5- صنع رجل آلي .
- 6- جهاز إنذارحرائق .
- 7- مشاريع التحكم بالسيارة عن طريق الهاتف .
- 8- سقي المزروعات تلقائياً .
- 9- جهاز تباع الشمس .
- 10- أجهزة تحديد موقع السيارات أو الأشخاص عبر الأقمار الصناعية (GPS) .

لا يمكن حصر إستخدامات الأردوينو لكثرتها ، يمكنك إستخدامها في مشاريع كثيرة تخطر في بالك !





sketch_jan23a

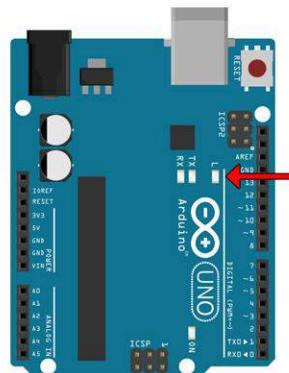
معلومات عن الأردوينو أونو (Arduino UNO)

تعتبر من أشهر أنواع الأردوينو على نطاق العالم ، وذلك بسبب أنها رخيصة الثمن وأيضاً عدد الأرجل مناسب ويفي بالغرض و مناسبة الحجم .

سنقوم خلال الصفحات القادمة بشرح مبسط عنها وذلك لأننا سنقوم باستخدامها في جميع التجارب القادمة . المتتحكم الدقيق الموجود بداخليها من شركة ATMEL وهي تعتبر من الشركات الرائدة التي تصنع المتحكمات الدقيقة ، وهو من نوع ATMEGA328 .

يوجد بها 14 رجل يمكنك استخدامها كمدخل أو مخرج للإشارة الرقمية (1 أو 0) و 6 أرجل بها خاصية PWM (ستتعرف عليها لاحقاً) . كما يوجد بها أيضاً 6 أرجل من النوع التماضي . UART (ANALOG) ومخرج واحد للنظام للاتصال التسلسلي .

بها متذبذب
16MHz
Crystal

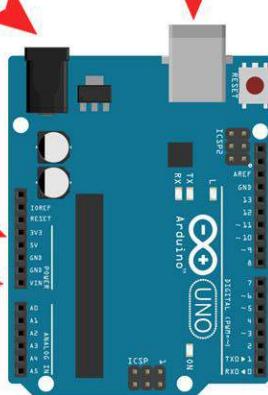


بها LED متصل بالرجل رقم 13
يمكنك استخدامه كمخرج .

مصدر الطاقة للوحة الأردوينو

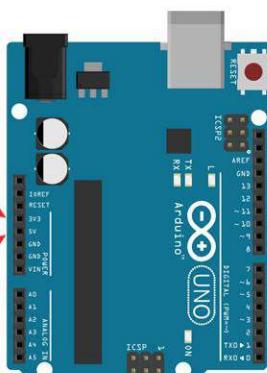
- 1- يمكن تزويد الأردوينو بالطاقة من خلال منفذ USB .
2- أو من خلال وصلة الطاقة
(7 إلى 20 فولت)

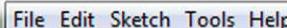
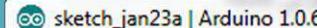
- 3- أو من خلال الرجل 5v
(5 فولت فقط)
4- أو من خلال الرجل Vin
(7 إلى 20 فولت)



سؤال: لو كانت عندي قطعة تعمل بـ 3.3 فولت أو 5 فولت هل يمكن أخذ الجهد من لوحة الأردوينو ؟

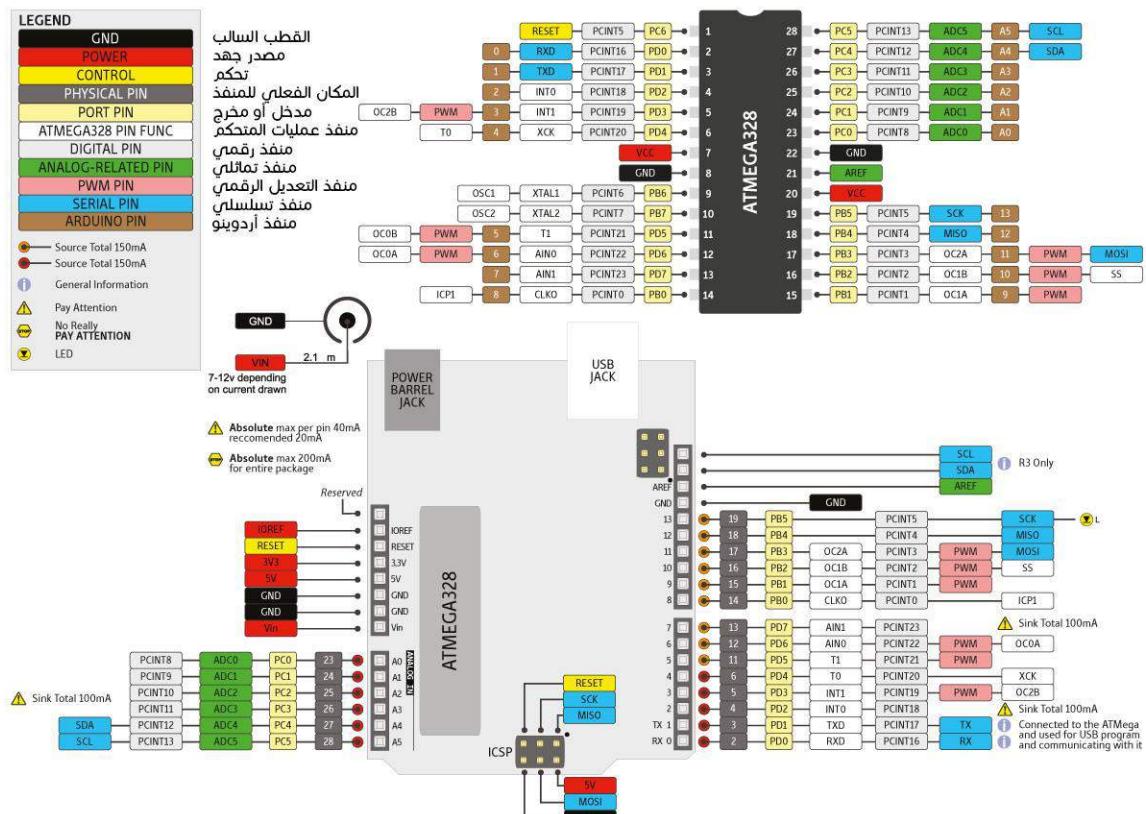
نعم يمكن ذلك .

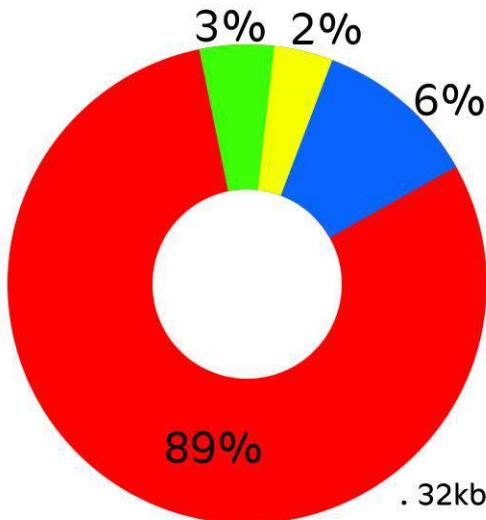




تشكيلة الأرجل :

هذه الرسمة التوضيحية مفيدة جداً لتحديد منافذ ووظائف أرجل الأردوينو المختلفة، ويمكنك العودة إليها كمرجع عند تنفيذ التجارب لتحديد الأرجل التي تحتاج إليها





موارد الذاكرة للأردوينو :

- SRAM - 2 Kilobyte
- Flash Memory - 29 Kilobyte
- EEPROM - 1 Kilobyte
- Bootloader 0.5 Kilobyte

يعمل هذا المعالج على سرعة 16MHz وذاكرة 32kb .

هناك بعض المصطلحات من المهم معرفتها في عالم الأردوينو:

Boot loader جزء برمجي تم تخزينه في المتحكم الدقيق مسبقاً وهو المسئول عن كيفية استقبال البرنامج من الحاسوب وتخزينه في المتحكم الدقيق.

SRAM هو الذاكرة المستخدمة في تسجيل أو تخزين المتغيرات لفترة مؤقتة.

Flash Memory هو المكان الذي سنقوم بتخزين البرنامج فيه بشكل دائم.

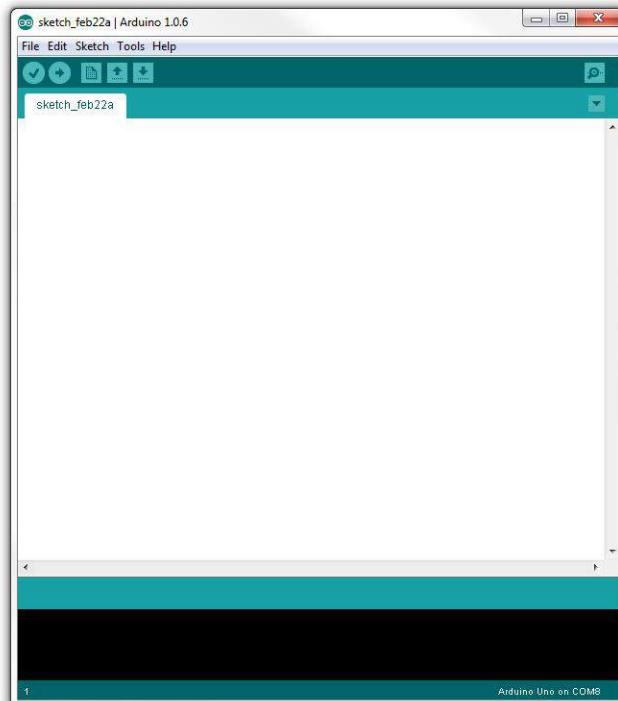
EEPROM هي ذاكرة يتم فيها تخزين المتغيرات بشكل دائم حتى لو تم فصل الطاقة عن المتحكم.



sketch_jan23a

برنامج الأردوينو :

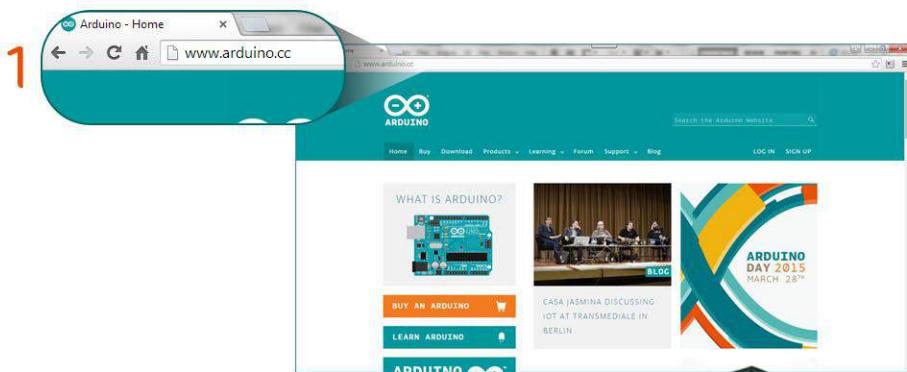
يتم برمجة لوحة الأردوينو من خلال برنامج Arduino IDE (بيئة التطوير المتكاملة) وهو مجاني من شركة أردوينو ، سنقوم في الصفحات القادمة بشرح كيفية تنزيله .



يمكنك الحصول على البرنامج وتنزيله من الموقع الرسمي لشركة أردوينو أو من خلال موقعنا الإلكتروني www.ev-center.com/Arduino

كيفية الحصول على برنامج Arduino IDE :

1- اذهب إلى الموقع الرسمي للأردوينو وهو www.arduino.cc



2- ومن ثم اختر كلمة Download .



sketch_jan23a | Arduino 1.0.6

File Edit Sketch Tools Help

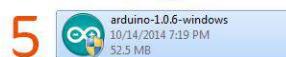
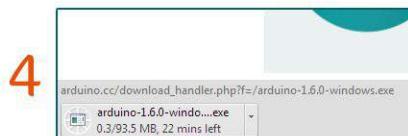


sketch_jan23a

3- قم باختيار نظام التشغيل المناسب لجهازك.

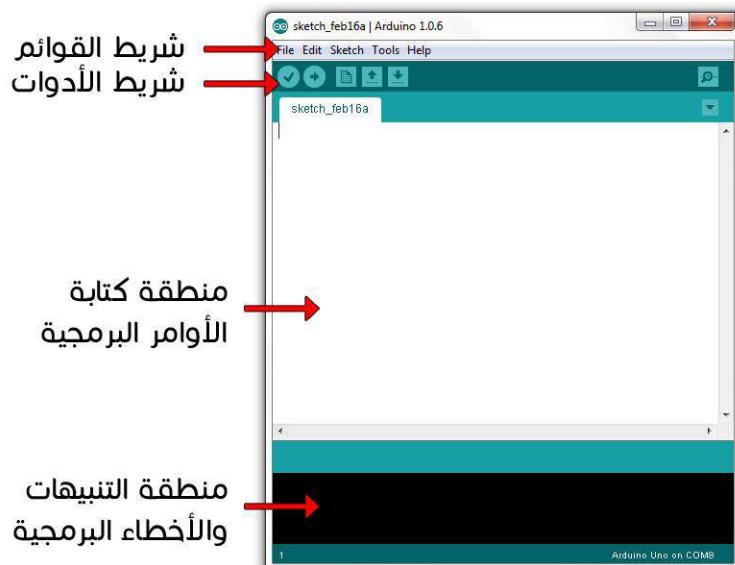


4- بعد الانتهاء من التحميل قم بتنصيب البرنامج في جهازك .



بيئة التطوير المتكاملة (Arduino IDE) :

تحتوي واجهة البيئة التطويرية على أربعة أقسام رئيسية كما هو موضح في الصورة:



خلال الصفحات القادمة سنقوم بشرح أهم الأجزاء في بيئة التطوير .

ملاحظة : توفر بيئة التطوير بعدة لغات من ضمنها اللغة العربية .

sketch_jan23a | Arduino 1.0.6

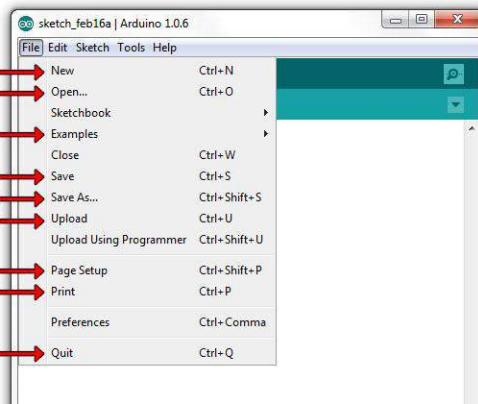
File Edit Sketch Tools Help



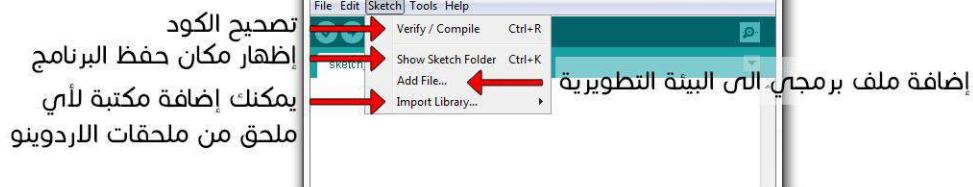
sketch_jan23a

شريط القوائم :

: File قائمة



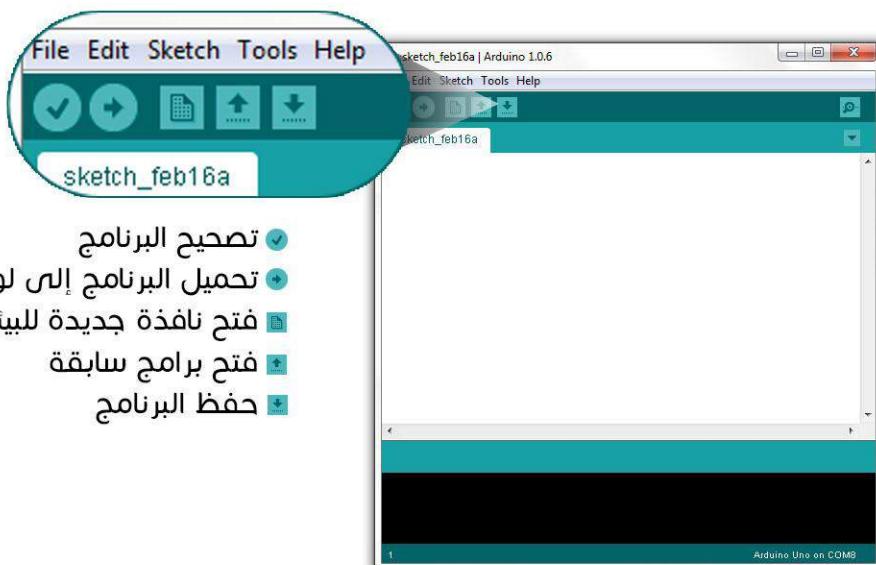
: Sketch قائمة



: Edit قائمة



شريط الأدوات :



الأدوات المستخدمة في التجارب :

- .2N2222 - ترانزستور NPN .20
- . 1N4001 - 21
- . Arduino UNO . 1- لوحة أردوينو أونو
- . USB . 2
- . BreadBoard . 3- لوح تجريبي
- . Wires . 4- أسلاك توصيل
- . LEDs . 5- وصلة ثنائية ضوئية
- Resistor (220,330,10K) . 6- مقاومات ثابتة
- Variable resistor 10k . 7- مقاومة متغيرة
- LDR . 8- مقاومة ضوئية
- . Push Button . 9- مفتاح ضغط
- . Servo motor . 10- محرك السيرفو
- . DC . 11- محرك
- Keypad 4x4 . 12- لوحة مفاتيح
- . buzzer . 13- طنان
- . 7segments cc . 14- شاشة عرض ارقام سباعية
- UltraSonic sensor . 15- مجسسة الأصوات فوق الصوتية
- . Sound sensor . 16- مجسسة صوت
- . Temperature sensor lm35Dz . 17- مجسسة حرارة
- . Joystick . 18- عصا التحكم
- . LCD 16x2 . 19- شاشة عرض



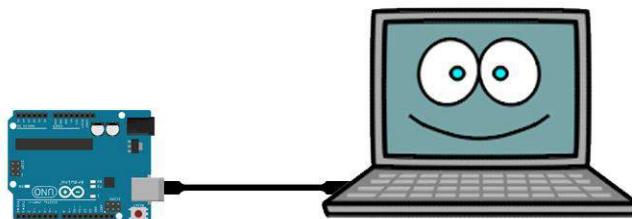


Open Close X



كيفية توصيل الأردوينو بجهاز الكمبيوتر

قم بتوصيل لوحة الأردوينو بجهاز الكمبيوتر عن طريق كابل USB.



يجب معرفة رقم المنفذ المتصل باللوحة ، يمكنك ذلك من خلال الطرق التالية :

الطريقة الأولى :

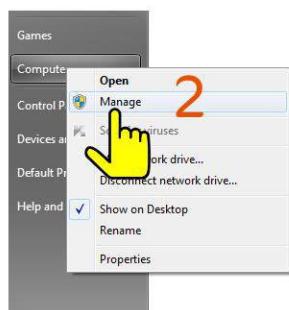


بعد توصيلك للوحة الأردوينو ستظهر لك رسالة على الجانب الأيمن تخبرك بأن اللوحة متصلة برقم المنفذ كما هو في الصورة

الطريقة الثانية :

إذا كنت لا تعرف رقم المنفذ المتصل مع لوحة الأردوينو

اتبع الخطوات التالية :



الآن افتح برنامج الأردوينو

3

4

5

6

7

8

9

بهذه الطريقة سيكون رقم المنفذ هو 35

أصبحت لوحة الأردوينو الخاصة بك جاهزة
أيها المبرمج هل أنت متشوق لتجربتها ؟

1

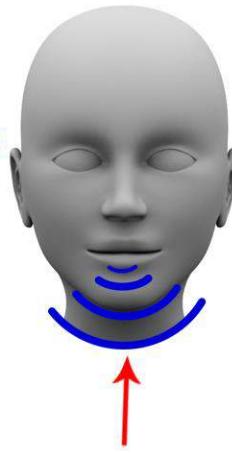
35

#احترف_الأردوينو

مدخل و مخرج الأردوينو (INPUT & OUTPUT PINs)

هي عبارة عن أرجل موجودة في الأردوينو يتم من خلالها إرسال أو استقبال الإشارات .
لتوضيح الصورة أكثر يمكننا تشبيه الموضوع بهذه الصورة :

الأذن تعتبر مدخلا للإشارات الصوتية (INPUT)



صوت الشخص يعتبر إشارة خارجة (Signal)

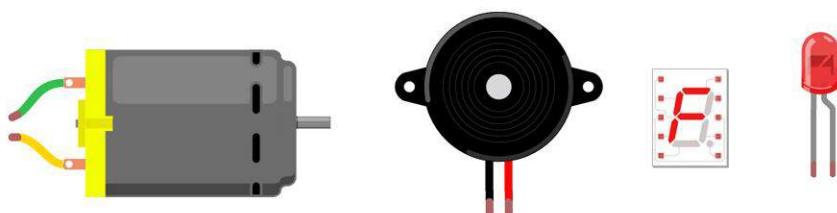
فم الشخص يعتبر مخرجا للإشارة الصوتية (OUTPUT)

الخلايا الحسية الموجودة في الجلد هي عبارة عن مجسات ترسل الإشارة (INPUT) إلى الدماغ

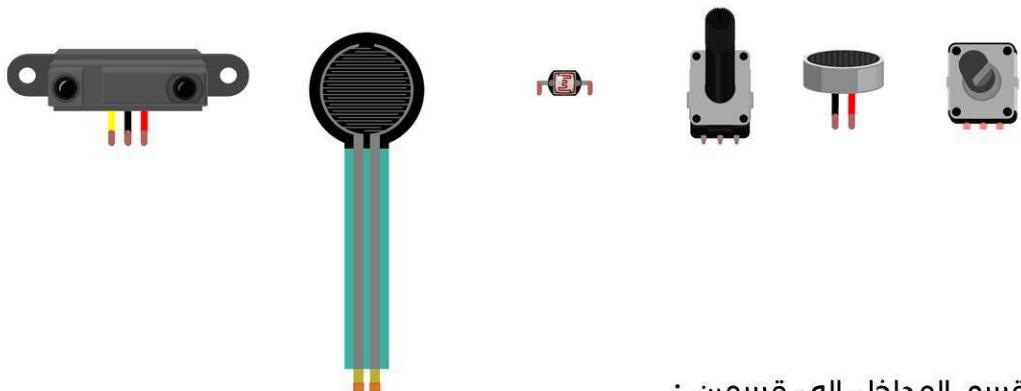


sketch_jan23a

بعض الأمثلة لمجموعة من القطع التي تستقبل الإشارة ويمكن ربطها بمخارج الأردوينو .



وهنا مجموعة من القطع والمجسات التي تعطي إشارة ويمكن ربطها بمداخل الأردوينو .



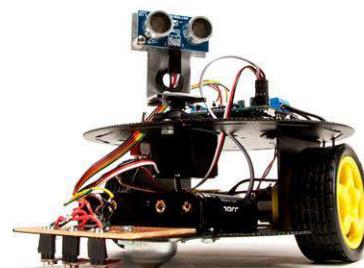
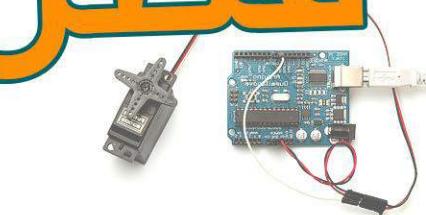
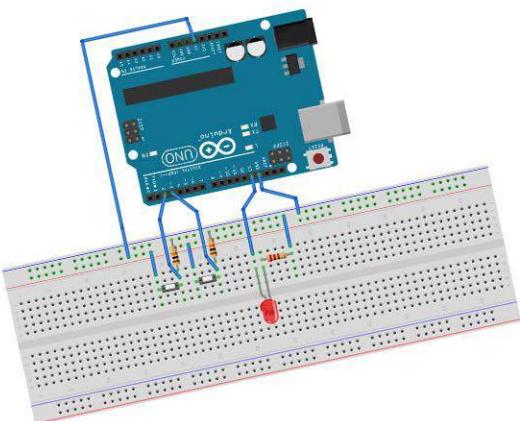
تنقسم المداخل إلى قسمين :

- 1- مداخل رقمية (يمكن أن نستدل من خلالها على وجود إشارة أو عدمها) .
- 2- مداخل تماثلية (يمكن أن نستدل من خلالها على وجود إشارة و أيضا حساب قوتها) .



```
void setup() {  
    pinMode(13, OUTPUT);  
}  
  
void loop() {  
    digitalWrite(13, HIGH);  
    delay(1000);  
    digitalWrite(13, LOW);  
    delay(1000);  
}
```

فصل التجارب



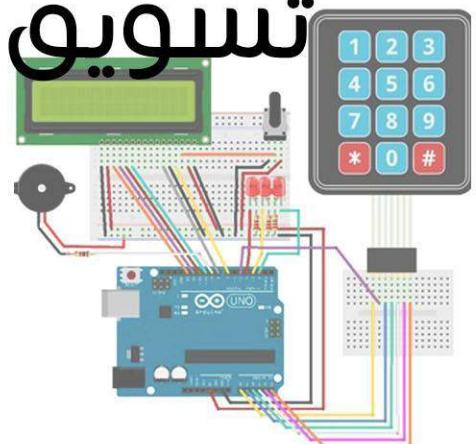
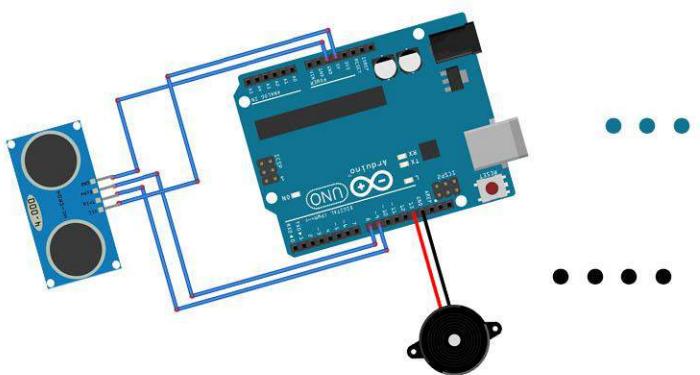


sketch_jan23a

متعة ..

فأدة ...

تشويق



الدرس الأول :

تشغيل LED

فكرة الدرس :

هنا ستكون البداية أيها المبرمج في عالم برمجة الأردوينو الرائع . سنتعلم في هذا الدرس كيفية تشغيل LED وإطفاءه .

الأوامر

```
void setup() {  
    pinMode(13, OUTPUT);           ----- الرجل رقم 13 كمخرج →  
}  
  
void loop() {  
    digitalWrite(13, HIGH);        ----- عمل حلقة غير منتهية ←  
    delay(1000);                 ----- إخراج تيار من الرجل رقم 13 (LED)  
    digitalWrite(13, LOW);         ----- تأخير لمدة ثانية ←  
    delay(1000);                 ----- جعل الرجل 13 تساوي 0 فولت ←  
}                                     ----- (سينطيفيء LED)  
                                         ----- تأخير لمدة ثانية ←  
                                         ----- توصيل بـ U
```

من الضروري التنبيه إلى أن لغة C Arduino حساسة لوضع الحروف . فالحروف الإنجليزية الكبيرة لا يمكن أن تحل محل الحروف الصغيرة والعكس صحيح اليك بعض الأمثلة :

pinMode	pinmode	digitalWrite	digitalwrite	HIGH	high
✓	✗	✓	✗	✓	✗

sketch_jan23a | Arduino 1.0.6

File Edit Sketch Tools Help



sketch_jan23a

Used Parts :

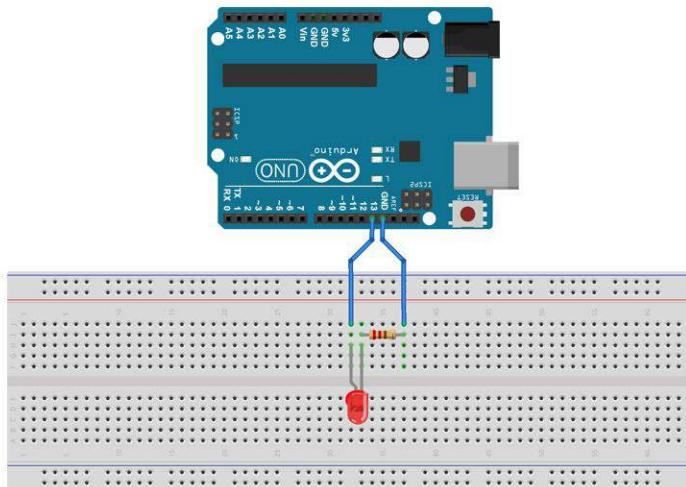
Arduino UNO x1

Breadboard x1

LED Red x1

220 ohm x1

توصيلة التجربة على اللوح التجاري:



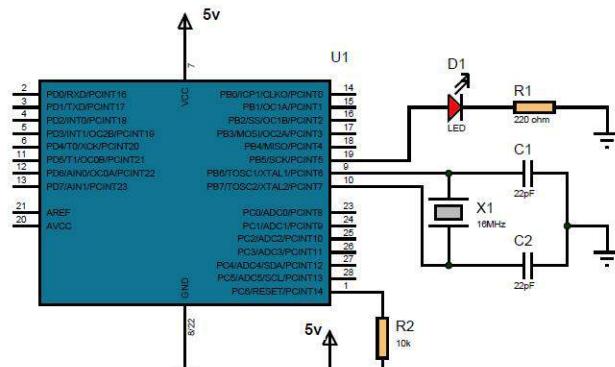
الرسم الفيزيائي :

Digital pins

```
D0 = 2
D1 = 3
D2 = 4
D3 = 5
D4 = 6
D5 = 11
D6 = 12
D7 = 13
D8 = 14
D9 = 15
D10 = 16
D11 = 17
D12 = 18
D13 = 19
```

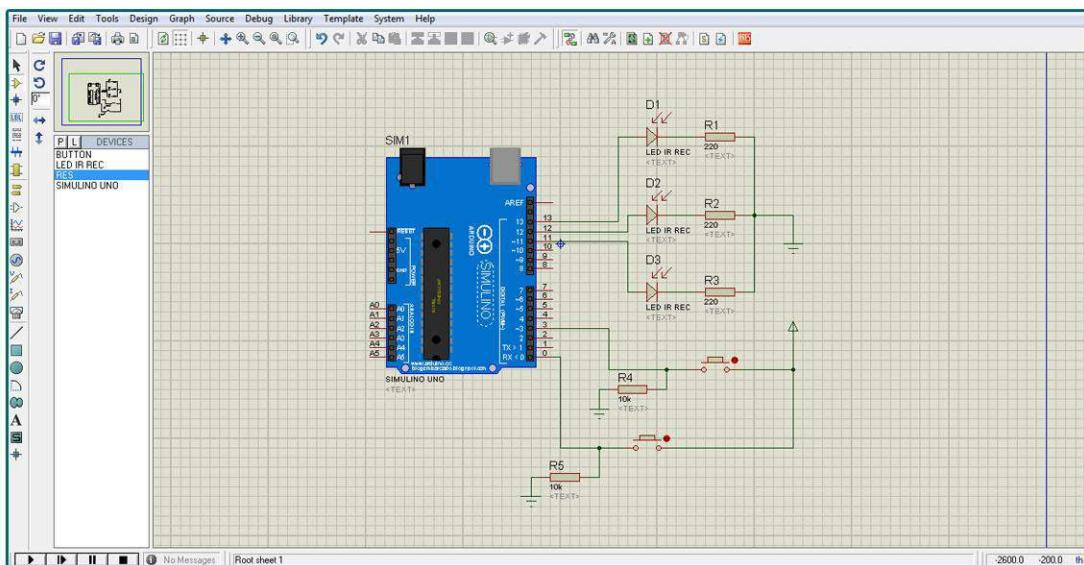
Analog pins

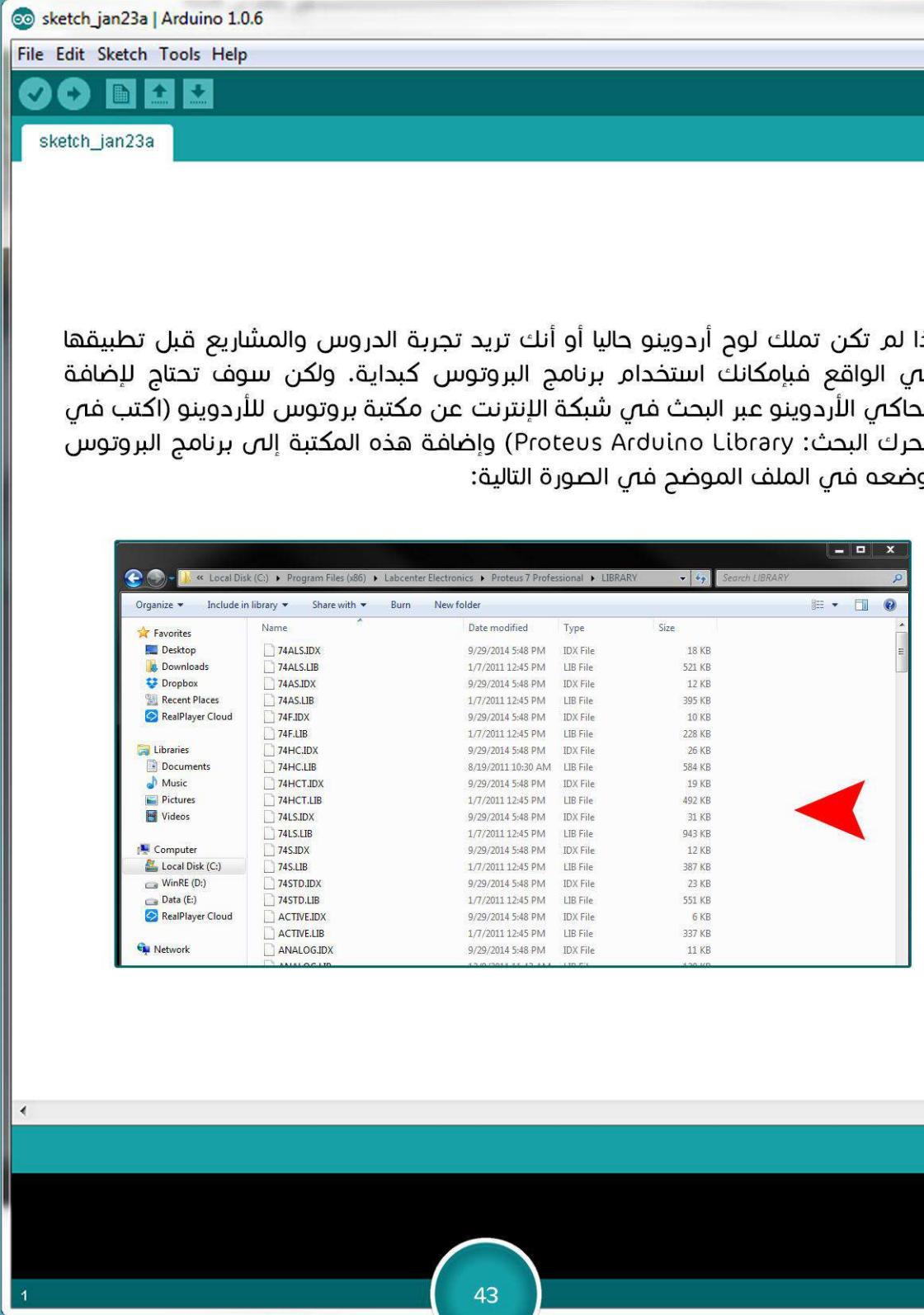
```
A0 = 23
A1 = 24
A2 = 25
A3 = 26
A4 = 27
A5 = 28
```



برنامج محاكاة الدوائر (Proteus)

البروتوس (Proteus Simulator) هو عبارة عن برنامج لمحاكاة الدوائر الإلكترونية يسمح لك بتركيب الدوائر الإلكترونية وتشغيلها على جهاز الكمبيوتر قبل تركيبها في الواقع ويستخدم كثيراً من قبل الطلبة والدارسين للإلكترونيات والبرمجة. يتميز البروتوس عن برامج الماكينة الأخرى بمميزتين. الأولى: هي أنه يسمح لك برسم الدائرة الإلكترونية وتجهيزها للطباعة على لوحة طباعة الدوائر (PCB). والثانية هي وجود نماذج محاكاة لمعظم المتحكمات الدقيقة الشائعة الإستخدام ويتم تغذيتها بشكل مستمر.



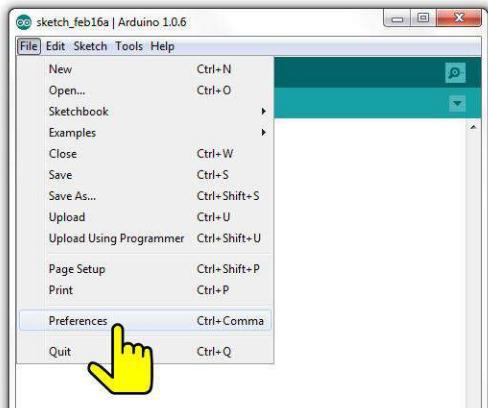




كيفية ربط الأردوينو مع برنامج isis proteus

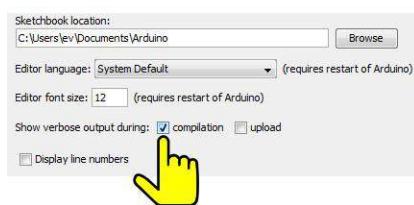
بعد الانتهاء من كتابة البرنامج في البيئة التطويرية وتصحيحه اذهب إلى قائمة ملف (File)

. Preferences واختر الخيار



بعد ذلك ضع علامة صح على الخيار

. Show verbose output during



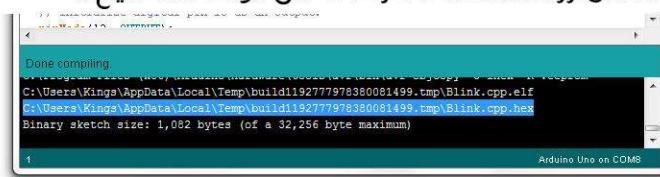
```
// initialize digital pin 13 as an output.  
//  
Compiling sketch...  
[...]  
(x86)\Arduino\hardware\arduino\variants\standard C:\Program Files  
(x86)\Arduino\hardware\arduino\cores\arduino\WString.cpp -o  
C:\Users\Kings\AppData\Local\Temp\build119277978380081499\WString.cpp.o
```

ستلاحظ ظهور كلام كثير في
منطقة التنبيهات والأخطاء البرمجية.



sketch_jan23a

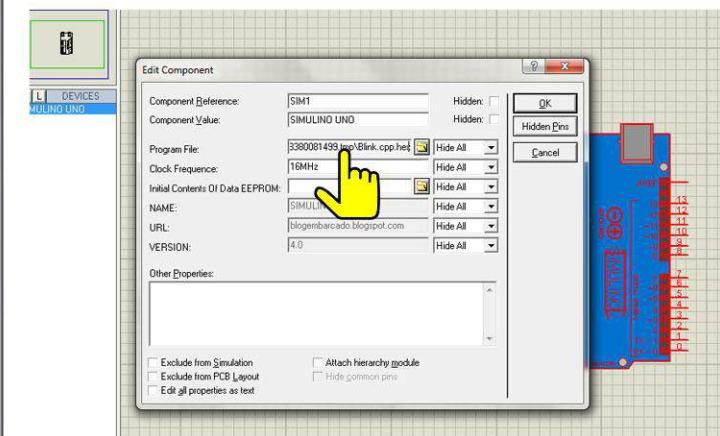
بعد ذلك قم بنسخ السطر الذي ينتهي بكلمة .hex
ومن ثم قم بالضغط على زر control + حرف C من لوحة المفاتيح.



الآن افتح برنامج المحاكاة البروتوس .isis Proteus

بعد اختيارك للوحة الأردوينو اذهب إلى الخصائص وقم بلصق السطر الذي قمنا بنسخه من البيئة التطويرية.

ملاحظة : يمكنك تطبيق دروس هذا الكتاب مباشرة على لوحة الأردوينو دون الحاجة إلى برنامج البروتوس.



الدرس الثاني:

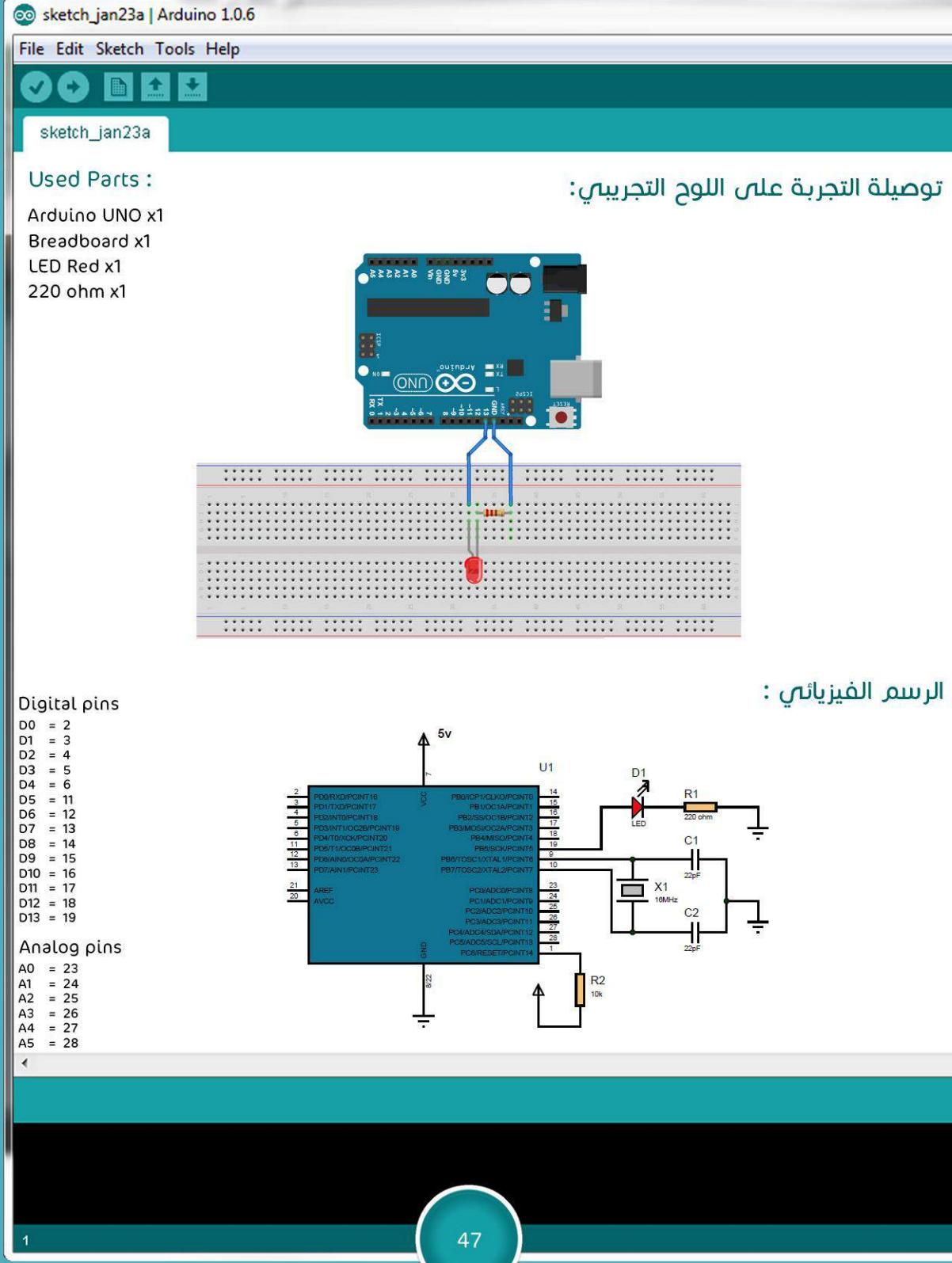
ترميز الأرجل

فكرة الدرس :

يمكنك من خلال هذا الدرس ترميز أو تسمية أرجل الأردوينو كيлемاً تشاء. سيساعدك ذلك في كتابة الأوامر من جانب تذكر أماكن توصيل القطع مع أرجل الأردوينو.

الأوامر

```
int LED=13;                                <<----- ترميز الرجل 13 بـ كلمة LED ◆  
  
void setup() {  
    pinMode(LED, OUTPUT);                     <<----- الرجل رقم 13 كمخرج ➔  
}  
  
void loop() {  
    digitalWrite(LED, HIGH);                  <<----- عمل حلقة غير منتهية ⚡  
    delay(1000);                            <<----- إخراج تيار من الرجل رقم 13  
                                            (سيضيء LED)  
    digitalWrite(LED, LOW);                  <<----- تأخير لمدة ثانية ⏳  
    delay(1000);                            <<----- جعل الرجل 13 تساوي 0 فولت  
                                            (سينطفيء LED)  
}  
                                            <<----- تأخير لمدة ثانية ⏳  
                                            <<----- علامة التربيع (U)
```



#احترف_الأردوينو

الدرس الثالث:

الجملة الشرطية if

فكرة الدرس :

الجمل الشرطية مهمة جداً في عالم البرمجة وتعمل بالطريقة التالية: في حالة تحقق شرط معين يقوم البرنامج بتنفيذ أمر ما . مثلا: عند ضغط الزر الأحمر > يعمل جهاز الإنذار

الأوامر

```
int LED=13;  
int BUTTON=2;  
  
void setup() {  
  
pinMode(LED, OUTPUT);  
pinMode(BUTTON, INPUT);  
}  
  
void loop() {  
  
if (digitalRead(BUTTON)==HIGH) {  
digitalWrite(LED, HIGH);  
delay(1000);  
digitalWrite(LED, LOW);  
delay(1000);  
}  
}
```

- <<----- ترميز الرجل رقم 13 بـ كلمة LED
- <<----- ترميز الرجل رقم 2 بـ كلمة BUTTON
- الرجل رقم 13 كمخرج ----- ➔
- الرجل رقم 2 كمدخل ----- ←
- عمل حلقة غير منتهية ----- ⚡
- الجملة الشرطية في حالة الضغط على المفتاح ----- 🔑
- سيضيء LED ----- 🌟
- تأخير لمدة ثانية ----- ⏳
- سينطفئ LED ----- 🌋
- تأخير لمدة ثانية ----- ⏳
- نهاية الجملة الشرطية ----- ✎
- العودة إلى كلمة loop ----- ↪



sketch_jan23a | Arduino 1.0.6

File Edit Sketch Tools Help



sketch jan23a

Arduino UNO x1

Breadboard x1

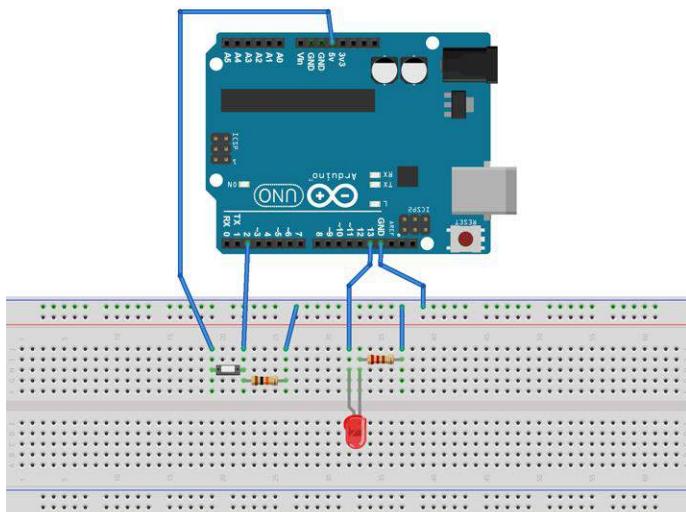
LED Red x1

220 ohm x1

10k ohm x1

Push Button x1

توصيلة التجربة على اللوح التجريبي:

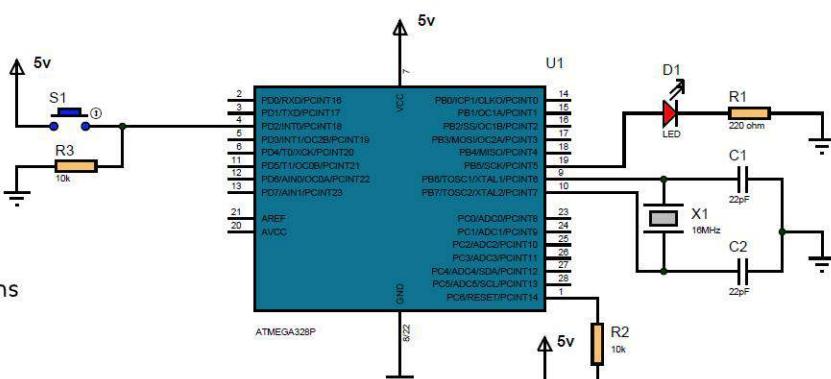


Digital pins

D0	=	2
D1	=	3
D2	=	4
D3	=	5
D4	=	6
D5	=	11
D6	=	12
D7	=	13
D8	=	14
D9	=	15
D10	=	16
D11	=	17
D12	=	18
D13	=	19

Analog pins

A0 = 23
A1 = 24
A2 = 25
A3 = 26
A4 = 27
A5 = 28



الدرس الرابع

جملتين شرطيتين if

فكرة الدرس :

في هذا الدرس ستقوم بتشغيل LED بمفتاح وإطفاءه بمفتاح آخر.

الأوامر

```
int LED=13;  
int BUTTON_ON=2;  
int BUTTON_OFF=3;
```

```
void setup() {
```

```
  pinMode(LED, OUTPUT);  
  pinMode(BUTTON_ON, INPUT);  
  pinMode(BUTTON_OFF, INPUT); }
```

```
void loop() {
```

```
  if (digitalRead(BUTTON_ON)==HIGH) {  
    digitalWrite(LED, HIGH); }
```

```
  if (digitalRead(BUTTON_OFF)==HIGH) {  
    digitalWrite(LED, LOW); }
```

```
}
```

----- ترميز الرجل 13 بـ كلمة LED
----- ترميز الرجل 2 بـ كلمة BUTTON_ON
----- ترميز الرجل 3 بـ كلمة BUTTON_OFF

الرجل رقم 13 كمخرج -----
الرجل رقم 2 كمدخل -----
الرجل رقم 3 كمدخل -----

عمل حلقة غير منتهية -----

الجملة الشرطية الأولى -----
سيضيء LED -----

الجملة الشرطية الثانية -----
سينطفيء LED -----

sketch_jan23a | Arduino 1.0.6

File Edit Sketch Tools Help

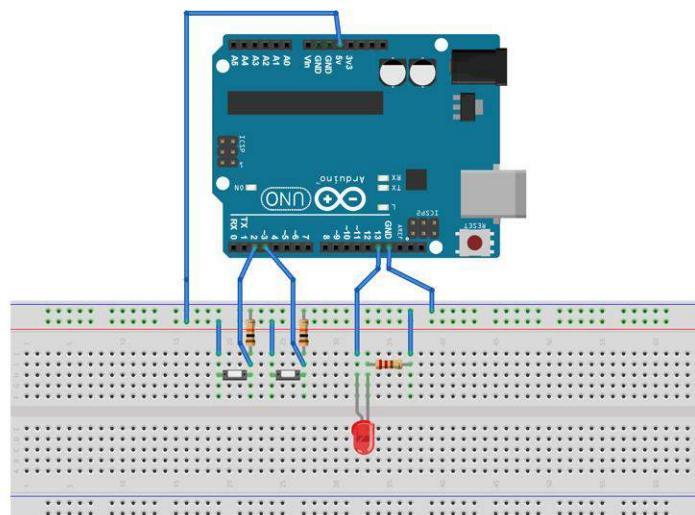


sketch_jan23a

Used Parts :

Arduino UNO x1
Breadboard x1
LED Red x1
220 ohm x1
10k ohm x2
Push Button x2

توصيلة التجربة على اللوح التجاري:



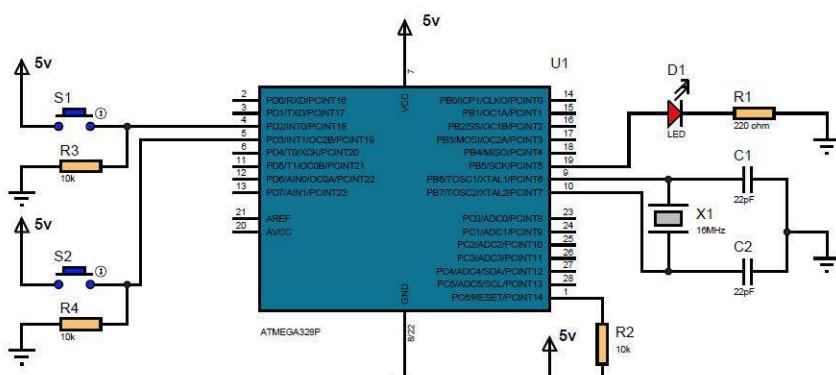
Digital pins

D0 = 2
D1 = 3
D2 = 4
D3 = 5
D4 = 6
D5 = 11
D6 = 12
D7 = 13
D8 = 14
D9 = 15
D10 = 16
D11 = 17
D12 = 18
D13 = 19

Analog pins

A0 = 23
A1 = 24
A2 = 25
A3 = 26
A4 = 27
A5 = 28

الرسم الفيزيائي :



الدرس السادس:

الجملة الشرطية if / else

فكرة الدرس :

أمر else يستخدمه لتحديد ما يجب على البرنامج فعله إذا لم تتحقق الجمل الشرطية.
مثلاً: إذا قمت بحل الواجب سنذهب للحديقة. إذا لم تحل الواجب ستتعرض للعقاب.

else

if

الأوامر

```
int LED=13;  
int BUTTON=2;
```

<<----- ترميز الرجل رقم 13 بـ كلمة LED
<<----- ترميز الرجل رقم 2 بـ كلمة BUTTON

```
void setup() {  
  
pinMode(LED, OUTPUT);  
pinMode(BUTTON, INPUT);  
}
```

الرجل رقم 13 كمخرج ----->
الرجل رقم 2 كمدخل -----<

```
void loop() {  
  
if (digitalRead(BUTTON)==HIGH) {  
  digitalWrite(LED, HIGH); }  
else {  
  digitalWrite(LED, LOW); }  
}
```

عمل حلقة غير منتهية ----->
الجملة الشرطية في حالة الضغط على المفتاح ----->
سيضيء LED ----->
ما عدا (إذا كان الشرط غير متحقق) ----->
سينطفئ LED ----->
العودة إلى الكلمة loop ----->

sketch_jan23a | Arduino 1.0.6

File Edit Sketch Tools Help

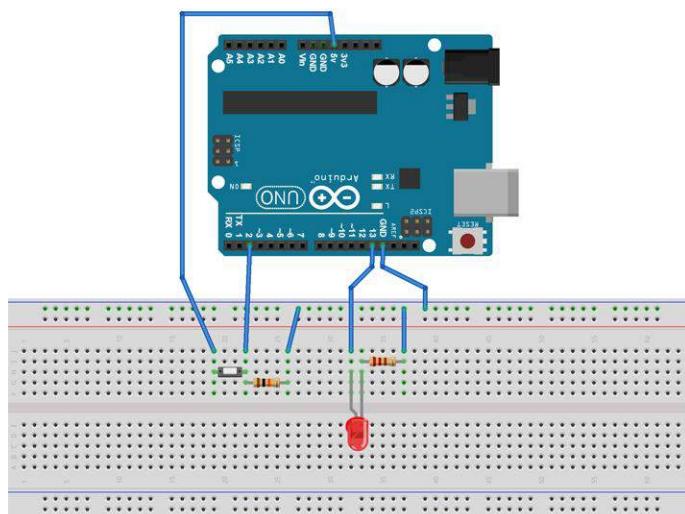


sketch_jan23a

Used Parts :

Arduino UNO x1
Breadboard x1
LED Red x1
220 ohm x1
10k ohm x1
Push Button x1

توصيلة التجربة على اللوح التجاري:



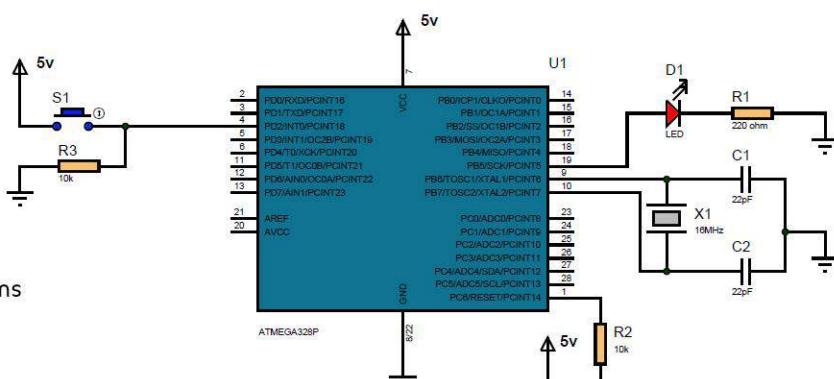
Digital pins

```
D0 = 2
D1 = 3
D2 = 4
D3 = 5
D4 = 6
D5 = 11
D6 = 12
D7 = 13
D8 = 14
D9 = 15
D10 = 16
D11 = 17
D12 = 18
D13 = 19
```

Analog pins

```
A0 = 23
A1 = 24
A2 = 25
A3 = 26
A4 = 27
A5 = 28
```

الرسم الفيزيائي :



الدرس السادس:

إنذار الطواريء

فكرة الدرس :

سنقوم بعمل مشروع إنذار للطواريء من خلال الأوامر التي تعلمناها إلى الآن أيها المبرمج. نتمنى لك وقتاً ممتعاً.

الأوامر

```
int LED =13;  
int BUZZER =4;  
int BUTTON =2;
```

```
void setup() {  
    pinMode(LED, OUTPUT);  
    pinMode(BUZZER, OUTPUT);  
    pinMode(BUTTON, INPUT);  
}
```

```
void loop() {
```

```
if (digitalRead(BUTTON)==HIGH) {  
    digitalWrite(LED, HIGH);  
    digitalWrite(BUZZER, LOW);  
    delay(500);  
    digitalWrite(LED, LOW);  
    digitalWrite(BUZZER, HIGH);  
    delay(500); }
```

ترميز الرجل رقم 13 بـ كلمة LED
ترميز الرجل رقم 4 بـ كلمة BUZZER
ترميز الرجل رقم 2 بـ كلمة BUTTON

الرجل رقم 13 كمخرج
الرجل رقم 12 كمخرج
الرجل رقم 2 كمدخل

عمل حلقة غير منتهية
الجملة الشرطية في حالة الضغط على المفتاح
سيضيء LED
لن يعمل الطنان
سيصطرط الطنان صوتاً
سينطفئ LED
سيصطرط الطنان صوتاً
تأخير لمدة نصف ثانية
العودة إلى كلمة loop

الدرس السابع:

إشارات المرور

فكرة الدرس :

إشارات المرور تساعدنا في عملية تنظيم سير السيارات . ما رأيك في عمل إشارات مرور خاصة بك أيها المبرمج؟.

الأوامر

```
int RED_LED = 2;  
int YELLOW_LED = 8;  
int GREEN_LED = 13;  
  
void setup() {  
    pinMode(RED_LED,OUTPUT);  
    pinMode(YELLOW_LED,OUTPUT);  
    pinMode(GREEN_LED,OUTPUT);  
}  
void loop() {  
  
    digitalWrite(RED_LED, HIGH);  
    digitalWrite(YELLOW_LED, LOW);  
    digitalWrite(GREEN_LED, LOW);  
    delay(2000);  
  
    digitalWrite(RED_LED, LOW);  
    digitalWrite(YELLOW_LED, HIGH);  
    digitalWrite(GREEN_LED, LOW);  
    delay(1000);
```

- <<----- تميز الرجل 2 بـ كلمة RED_LED
- <<----- تميز الرجل 8 بـ كلمة YELLOW_LED
- <<----- تميز الرجل 13 بـ كلمة GREEN_LED

- الرجل رقم 2 كمخرج ➔
- الرجل رقم 8 كمخرج ➔
- الرجل رقم 13 كمخرج ➔

<<----- عمل حلقة غير منتهية 

- <<----- يضيء LED الأحمر
- <<----- ينطفئ LED الأصفر
- <<----- ينطفئ LED الأخضر
- <<----- تأخير لمدة ثانتين

- <<----- ينطفئ LED الأحمر
- <<----- يضيء LED الأصفر
- <<----- ينطفئ LED الأخضر
- <<----- تأخير لمدة ثانية



sketch_jan23a

```
digitalWrite(RED_LED, LOW);
digitalWrite(YELLOW_LED, LOW);
digitalWrite(GREEN_LED, HIGH);
delay(2000);
```

```
digitalWrite(RED_LED, LOW);
digitalWrite(YELLOW_LED, HIGH);
digitalWrite(GREEN_LED, LOW);
delay(1000);
```

}

الأوامر

----> ينطفيء LED الأحمر
----> ينطفيء LED الأصفر
----> يضيء LED الأخضر
----> تأخير لمدة ثانيتين

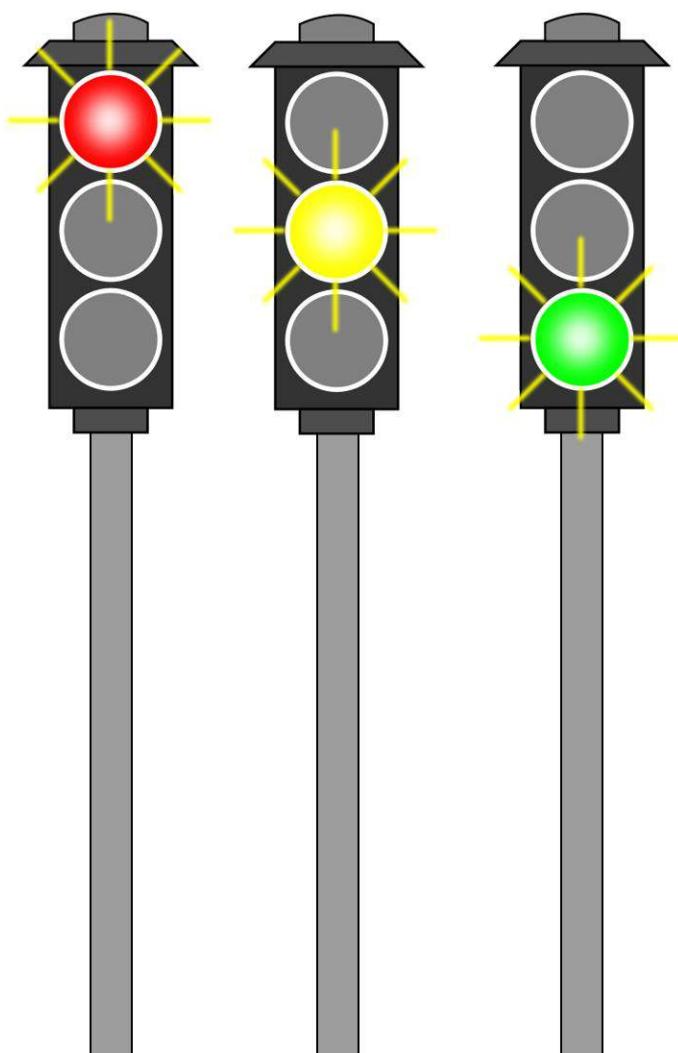


----> ينطفيء LED الأحمر
----> يضيء LED الأصفر
----> ينطفيء LED الأخضر
----> تأخير لمدة ثانية



---->





sketch_jan23a | Arduino 1.0.6

File Edit Sketch Tools Help

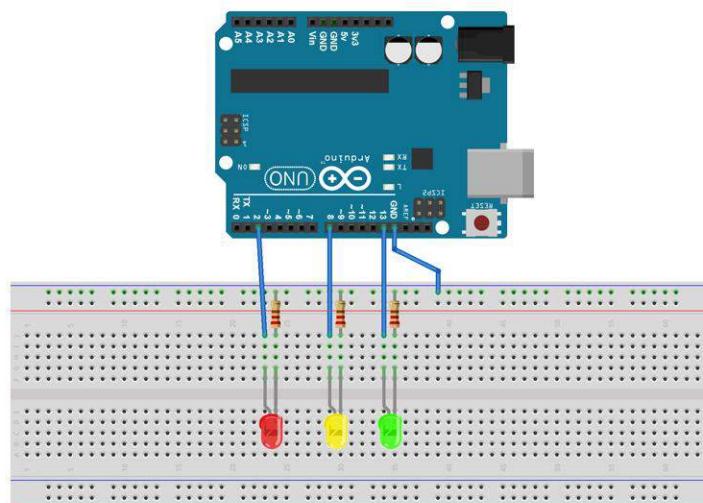


sketch_jan23a

Used Parts :

Arduino UNO x1
Breadboard x1
LED Red x1
LED Yellow x1
LED Green x1
220 ohm x3

توصيلة التجربة على اللوح التجاري:



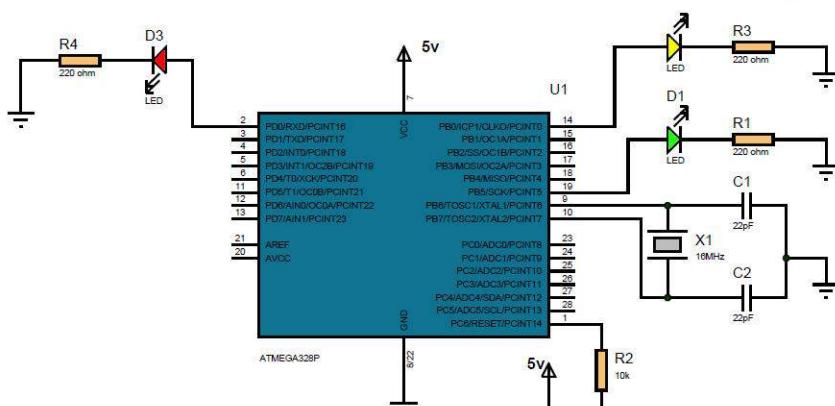
Digital pins

```
D0 = 2
D1 = 3
D2 = 4
D3 = 5
D4 = 6
D5 = 11
D6 = 12
D7 = 13
D8 = 14
D9 = 15
D10 = 16
D11 = 17
D12 = 18
D13 = 19
```

Analog pins

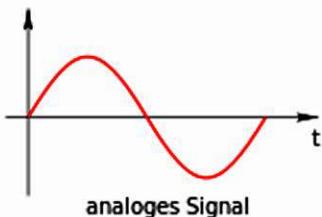
```
A0 = 23
A1 = 24
A2 = 25
A3 = 26
A4 = 27
A5 = 28
```

الرسم الفيزيائي :



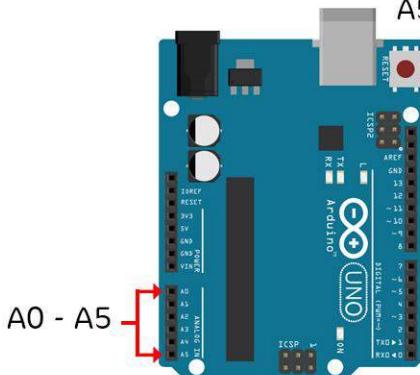
ما المقصود بالإشارات التماثلية (Analog) ؟

هي إشارة مستمرة تتغير قيمتها مع الزمن . مثال: درجة الحرارة : يمكن أن تحتمل عدد لا نهائي من القيم مثلاً 25 درجة ، 30 درجة ، 24.1 درجة وهكذا . ومعظم الظواهر الفيزيائية في الطبيعة كالضوء والصوت والضغط ودرجة الحرارة هي إشارات تماثلية.



تستخدم الإشارات التماثلية بشكل واسع في حياتنا اليومية ومن أمثلتها: صوت المذيع وأجهزة التلفاز وقياس التغيرات في المجرسات الإلكترونية .

يمكننا من خلال 6 أرجل في لوحة الأردوينو قياس الإشارة التماثلية الصادرة عادة من المجرسات عبر المدخل من A0 إلى A5

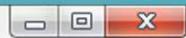


ما المقصود بالاسارات الرقمية ؟ (Digital)

هي اشارة متقطعة في الوقت ويكون لها عدد محدد من القيم. في أغلب الأحيان تحتمل قيمتين فقط (مثلاً 0 فولت و 5 فولت). والمثال الأوسع إنتشاراً للإشارات الرقمية هو النظام الثنائي في العد المعتمد على القيمتين 1 و 0.

وتعرف موسوعة ويكيبيديا الإختلاف بين النوعين السابقين من الإشارات على أن: الإختلاف بين النظام الرقمي والتماثلي يكمن في نوعية وهيئة الإشارة من حيث سعتها أو قيمتها وكذلك من حيث الزمن الذي تشغله. فالإشارة التماضية يمكن أن تأخذ أي قيمة في زمن مستمر وغير متقطع بينما الرقمية لا تأخذ إلا أحدى القيم المتعارف عليها في النظام ضمن أزمنة مستمرة أو متقطعة.

مصدر الإشارة الرقمية هو دوماً تماثلي حيث أن الحياة حولنا تماثلية ولذلك يتم تحويل أي إشارة تماثلية إلى رقمية بواسطة تقنية وإجراءات معينة وبواسطة مبدل تماثلي رقمي.



ما هي المتغيرات ؟ (Variable)

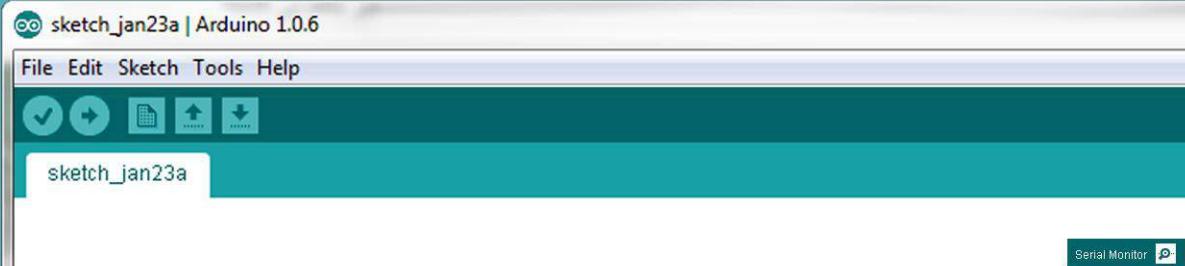
المتغيرات هي رموز إستدلالية نضعها في المعادلات والعمليات الحسابية،
مثال على ذلك $2 + س = 5$

$س = 5 - 2 = 3$. إذاً إستدللنا بـ " س " كمتغير لنعوض بها عن قيمتها الحقيقية (3) في المعادلة.

في هذا الجدول توجد كل أنواع الذاكرة التي يمكنك استخدامها في المتغيرات أو المصفوفات :-

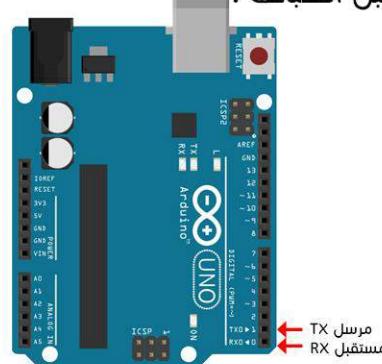
المعنى	حجم الذاكرة	النوع
true or false	8-bit(1-byte)	boolean
0 to 255	8-bit(1-byte)	byte
0 to 255	8-bit(1-byte)	unsigned char
-128 to 127	8-bit(1-byte)	char
0 to 65,535	16-bit (2-byte)	unsigned int
-32,768 to 32,767	16-bit (2-byte)	int
0 to 65535	16-bit (2-byte)	word
0 to 4,294,967,295	32 bits (4 bytes)	unsigned long
-2,147,483,648 to 2,147,483,647.	32 bits (4 bytes)	long
-3.4028235*10^38 to 3.4028235*10^38	32 bits (4 bytes)	float

لاحظ أن signed word و char و byte تحتوي على أرقام موجبة فقط وتسماى " variable " أما الأنواع الأخرى فتحتوي على أرقام موجبة وسالبة وتسماى " signed variable " .

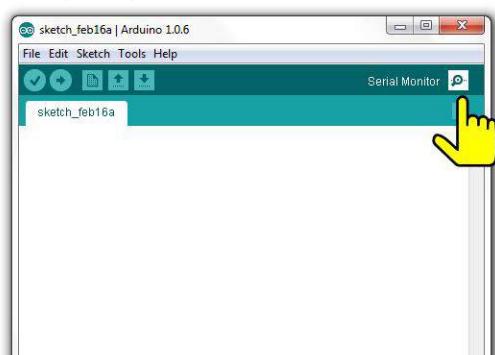


نظام إرسال المعلومات المتتالي (UART) : (universal asynchronous receiver/transmitter)

هو نظام إرسال وإستقبال بين المتحكم الدقيق وجهاز الكمبيوتر أو أية قطع أخرى . وكل أردوينو يحتوي على واحد على الأقل . لابد من تحديد سرعة إرسال وإستقبال البيانات بين الأردوينو والجانب الآخر قبل الطباعة .



يمكن مراقبة المعلومات الخارجة أو الداخلة للأردوينو من خلال نافذة المراقب التسلسلي . (Serial Monitor)



الدرس الثامن:

القيمة التماضية ANALOG

يتطلب استخدام المراقب التسلسلي Serial Monitor

فكرة الدرس :

مجموعة كبيرة من المحسسات الموجودة تعطينا قراءة تماضية (تนาيرية) (Analog). في هذا الدرس سنتعلم كيفيةأخذ قراءة تماضية وعرضها في المراقب التسلسلي .

الأوامر

```
int sensorValue;  
int sensorPin=A5;  
  
void setup()  
{  
  Serial.begin(9600);  
}  
  
void loop () {  
  
  sensorValue=analogRead(sensorPin);  
  Serial.println(sensorValue);  
  delay(500);  
}
```

تعريف متغير باسم sensorValue ◆
تعريف متغير باسم sensorPin ◆

تفعيل شاشة المراقب التسلسلي ---

عمل حلقة غير منتهية -->
قراءة القيمة التنايرية لقيمة المقاومة ■
المتغير وتخزينها في متغير -->

عرض المتغير على شاشة المراقب التسلسلي --<
تأخير لمدة نصف ثانية ⌚ -->

تأخير لمدة نصف ثانية ⌚ -->

sketch_jan23a | Arduino 1.0.6

File Edit Sketch Tools Help



sketch_jan23a

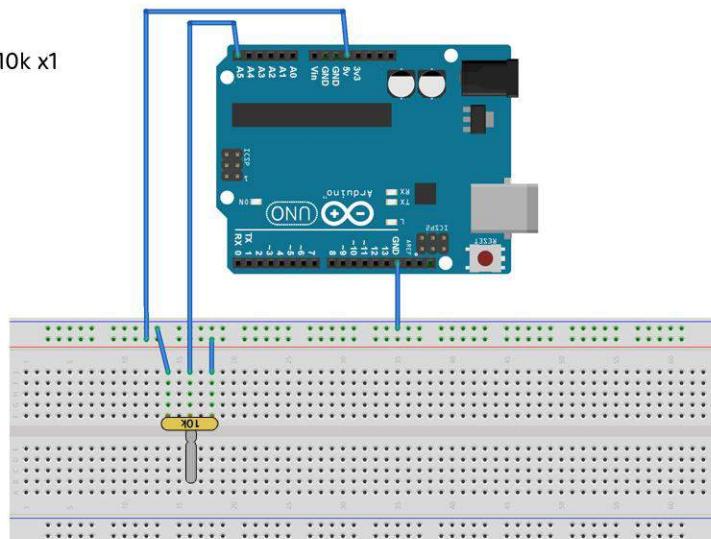
Used Parts :

Arduino UNO x1

Breadboard x1

Variabel resistor 10k x1

توصيلة التجربة على اللوح التجاري:



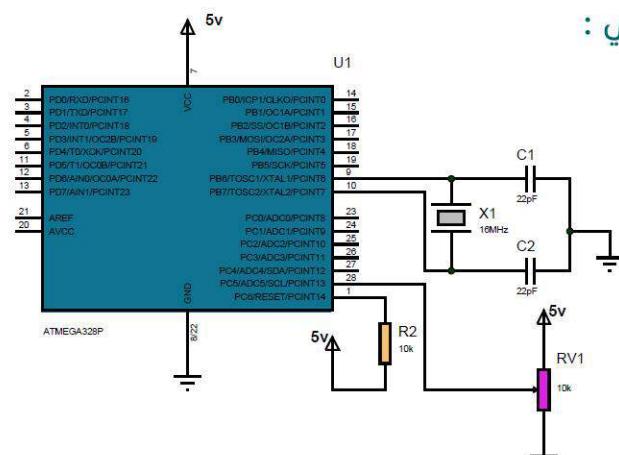
Digital pins

D0 = 2
D1 = 3
D2 = 4
D3 = 5
D4 = 6
D5 = 11
D6 = 12
D7 = 13
D8 = 14
D9 = 15
D10 = 16
D11 = 17
D12 = 18
D13 = 19

Analog pins

A0 = 23
A1 = 24
A2 = 25
A3 = 26
A4 = 27
A5 = 28

الرسم الفيزيائي :



الدرس التاسع:

ثلاثة أوامر مختلفة

يتطلب استخدام المراقب التسلسلي 

فكرة الدرس :

هنا تطبيق لإستخدام القراءة التماثلية في تشغيل ثلاثة أوامر مختلفة.

الأوامر

```
int RED_LED = 2;  
int YELLOW_LED = 8;  
int GREEN_LED = 13;  
int sensor;  
int sensorPin=A5;
```

تعريف متغير باسم sensor 
تعريف المتغيرsensorPin بـ كلمة A5 في الرجل 

```
void setup() {  
pinMode(RED_LED,OUTPUT);  
pinMode(YELLOW_LED,OUTPUT);  
pinMode(GREEN_LED,OUTPUT);  
Serial.begin(9600);  
}  
void loop() {
```

--- تفعيل شاشة المراقب التسلسلي --- 

```
sensor=analogRead(sensorPin);  
Serial.println(sensor);  
delay(100);
```

قراءة القيمة التنازليّة لقيمة المقاومة
المتغيّرة وتزيينها في متغير --- 
عرض المتغيّر على شاشة المراقب التسلسلي --- 

```
if((sensor>100) && (sensor<400))  
{
```

--- الجملة الشرطية إذا كانت القيمة أكبر من 100
وأصغر من 400 --- 

الأوامر

```
digitalWrite(RED_LED, HIGH);
digitalWrite(YELLOW_LED, LOW);
digitalWrite(GREEN_LED, LOW);
}

else if((sensor>=400) && (sensor<800))
{
    digitalWrite(RED_LED, LOW);
    digitalWrite(YELLOW_LED, HIGH);
    digitalWrite(GREEN_LED, LOW);
}

else if(sensor>=800)
{
    digitalWrite(RED_LED, LOW);
    digitalWrite(YELLOW_LED, LOW);
    digitalWrite(GREEN_LED, HIGH);
}

else
{
    digitalWrite(RED_LED, LOW);
    digitalWrite(YELLOW_LED, LOW);
    digitalWrite(GREEN_LED, LOW);
}
```

----- يضيء LED الأحمر -----
----- ينطفيء LED الأصفر -----
----- ينطفيء LED الأخضر -----

الجملة الشرطية إذا كانت القيمة أكبر من 400 وأصغر من 800 -----
----- ينطفيء LED الأحمر -----
----- يضيء LED الأصفر -----
----- ينطفيء LED الأخضر -----

الجملة الشرطية إذا كانت القيمة أكبر من 800 -----
----- ينطفيء LED الأحمر -----
----- ينطفيء LED الأصفر -----
----- يضيء LED الأخضر -----

إذا لم تتحقق أي من الجمل الشرطية -----
----- ينطفيء LED الأحمر -----
----- ينطفيء LED الأصفر -----
----- ينطفيء LED الأخضر -----

توصيلية التجربة على اللوح التجريبي:

Used Parts :

Arduino UNO x1

Breadboard x1

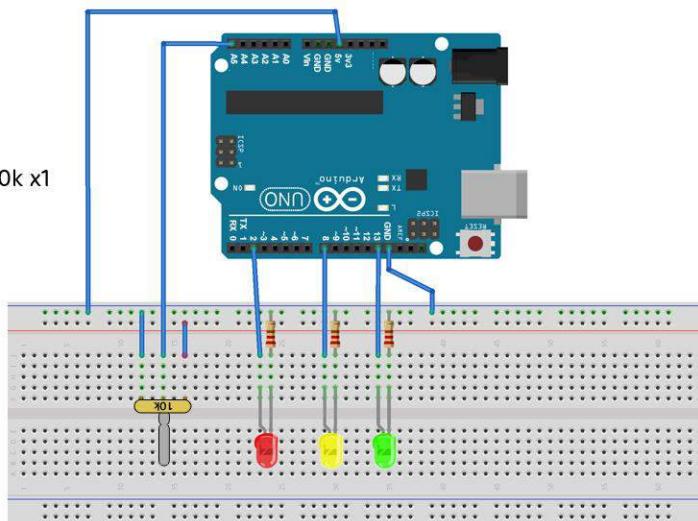
LED Red x1

LED Yellow x1

LED Green x1

220 ohm x3

Variabel resistor 10k x1



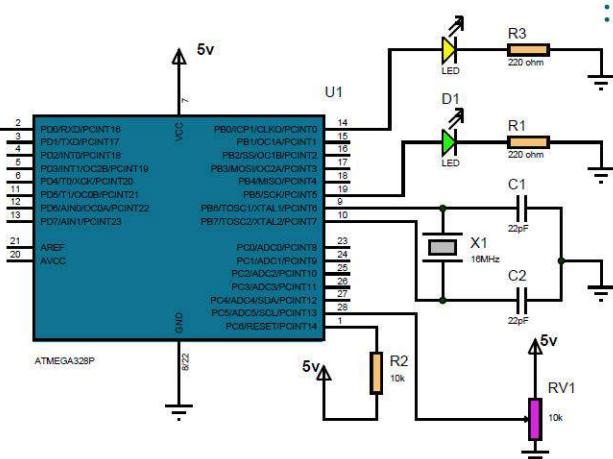
الرسم الفيزيائي :

Digital pins

D0 = 2
 D1 = 3
 D2 = 4
 D3 = 5
 D4 = 6
 D5 = 11
 D6 = 12
 D7 = 13
 D8 = 14
 D9 = 15
 D10 = 16
 D11 = 17
 D12 = 18
 D13 = 19

Analog pins

A0 = 23
 A1 = 24
 A2 = 25
 A3 = 26
 A4 = 27
 A5 = 28





أنا متأكد بأنه يمكنك إجتياز هذه التحديات أيها المبرمج الطموح .

التحدي رقم 1 :

تشغيل وإطفاء LED واحد بمحفأة واحد .

حيث أنه عند الضغط على المفتاح يضيء الـ LED بشكل مستمر حتى لو رفعت إصبعك من مفتاح الضغط وعند الضغط مرة أخرى ينطفئ الـ LED بشكل مستمر.

التحدي رقم 2 :

لدينا ثلاثة مفاتيح ، عند الضغط على المفتاح الأول يضيء الـ LED بشكل مستمر وعند الضغط على المفتاح الثاني يضيء وينطفئ الـ LED بشكل متناوب والمفتاح الأخير يطفئ الـ LED .

#تحدي_القرية ؟



الدرس العاشر:

المقاومة الضوئية LDR

يتطلب استخدام المراقب التسلسلي Serial Monitor

فكرة الدرس :
هل تذكرة المقاومة الضوئية أيها المبرمج ؟ لقد تعلمناها في كتاب المقدمة إلى عالم الإلكترونيات التطبيقية . المقاومة الضوئية تعطينا قراءة تماثلية أيضاً.

الأوامر

```
int LDR;  
int sensorPin=A5;  
  
void setup()  
{  
  Serial.begin(9600);  
}  
  
void loop () {  
  
  LDR=analogRead(sensorPin);  
  Serial.println(LDR);  
  delay(500);  
}
```

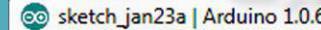
تعريف متغير باسم LDR ◉
تعريف المتغيرsensorPin بـ كلمة A5 بـ كلامة الرجل ◉

تفعيل شاشة المراقب التسلسلي --->

قراءة القيمة التنازليه لقيمة المقاومة الضوئية وتخزينها في متغير <<--->>

عرض المتغير على شاشة المراقب التسلسلي --->

تأخير لمدة نصف ثانية --->



sketch jan23a

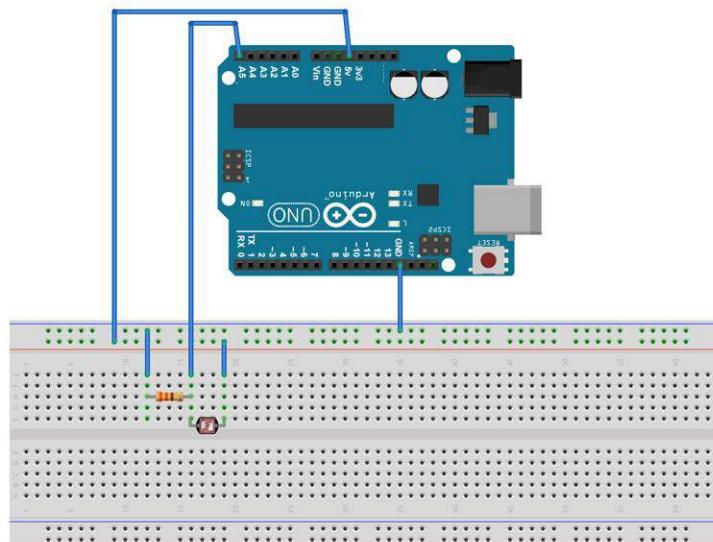
Used Parts :

Arduino UNO x

Breadk

LDR x1

توصيلة التجربة على اللوح التجريبي:



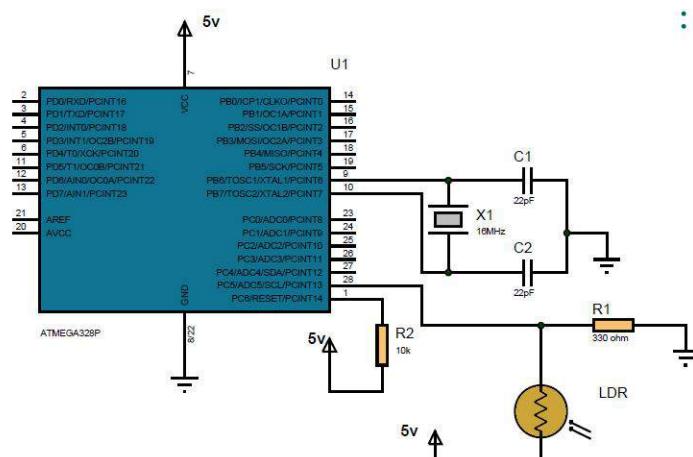
Digital pins

D0	=	2
D1	=	3
D2	=	4
D3	=	5
D4	=	6
D5	=	11
D6	=	12
D7	=	13
D8	=	14
D9	=	15
D10	=	16
D11	=	17
D12	=	18
D13	=	19

Analog pins

A0	=	23
A1	=	24
A2	=	25
A3	=	26
A4	=	27
A5	=	28

الرسم الفيزيائي :



الدرس الحادي عشر:

الإنارة التلقائية

يتطلب استخدام المراقب التسلسلي Serial Monitor

فكرة الدرس :

ما رأيك في تطوير إنارة شوارع الحي الذي تسكن فيه أيها المبرمج؟
من خلال هذا المشروع يمكنك ذلك.

الأوامر

```
int WHITE_LED = 12;
int LDR;
int sensorPin=A5;

void setup() {
    pinMode(WHITE_LED,OUTPUT);
    Serial.begin(9600);
}

void loop() {
    LDR=analogRead(sensorPin);
    Serial.println(LDR);
    delay(100);

    if (LDR<140) {           // الجملة الشرطية إذا كانت القيمة أصغر من 140
        digitalWrite(WHITE_LED,HIGH); }   // تضيء الإنارة في حالة الإللام
    else {                   // وتنطفئ في حالة وجود الضوء
        digitalWrite(WHITE_LED,LOW); }  //
```

sketch_jan23a | Arduino 1.0.6

File Edit Sketch Tools Help

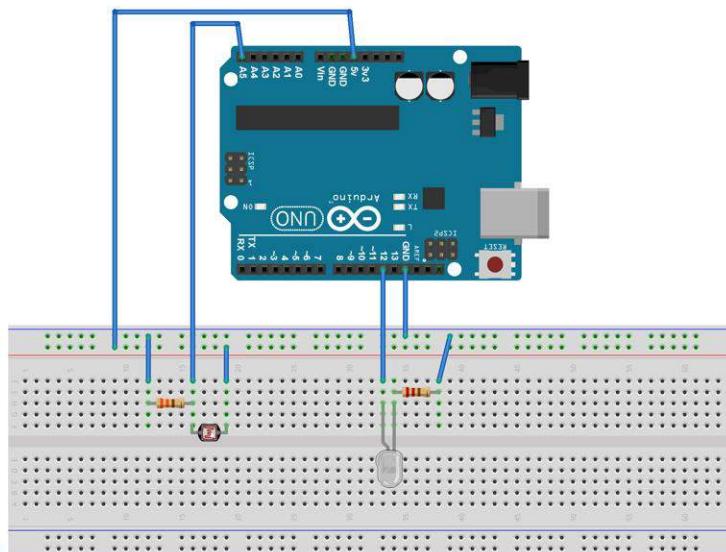


sketch_jan23a

Used Parts :

Arduino UNO x1
Breadboard x1
LED White x1
LDR x1
220 ohm x1
330 ohm x1

توصيلة التجربة على اللوح التجاري:



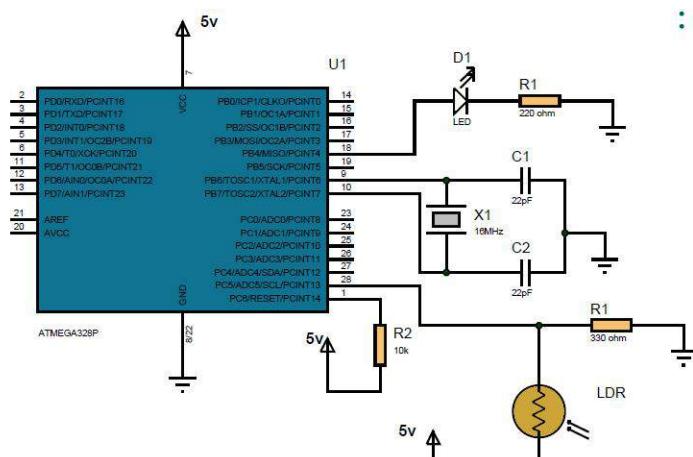
Digital pins

D0 = 2
D1 = 3
D2 = 4
D3 = 5
D4 = 6
D5 = 11
D6 = 12
D7 = 13
D8 = 14
D9 = 15
D10 = 16
D11 = 17
D12 = 18
D13 = 19

Analog pins

A0 = 23
A1 = 24
A2 = 25
A3 = 26
A4 = 27
A5 = 28

الرسم الفيزيائي :



الدرس الثاني عشر:

حساس الصوت

يتطلب استخدام المراقب التسلسلي 

فكرة الدرس :

مجسّة الصوت تعطينا أيضاً قراءة تماثلية.
يمكنك استخدامها في مشاريع كثيرة إليها المبرمج.

الأوامر

```
int SOUND;  
int sensorPin=A5;  
  
void setup()  
{  
  Serial.begin(9600);  
}  
  
void loop () {  
  
  SOUND=analogRead(sensorPin);  
  Serial.println(SOUND);  
  delay(500);  
}
```

تعريف متغير باسم SOUND 
تعريف المتغير باسم sensorPin بـ كلمة A5 

--- تفعيل شاشة المراقب التسلسلي --- 

قراءة القيمة التنازليّة لقيمة لحساس الصوت
وتخزينها في متغير <> 

عرض المتغير على شاشة المراقب التسلسلي ---  

<<----- 

sketch_jan23a | Arduino 1.0.6

File Edit Sketch Tools Help



sketch_jan23a

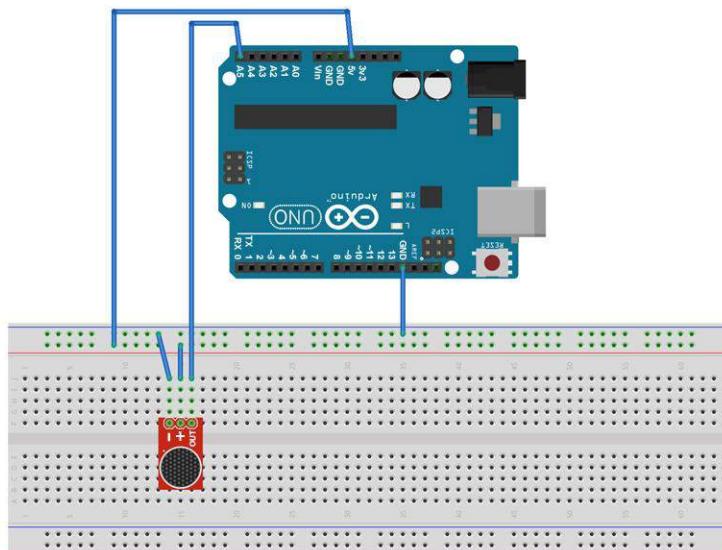
Used Parts :

Arduino UNO x1

Breadboard x1

Sound sensor x1

توصيلة التجربة على اللوح التجاري:



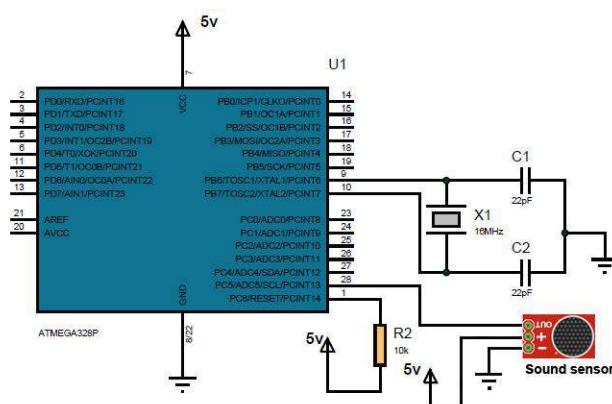
Digital pins

```
D0 = 2
D1 = 3
D2 = 4
D3 = 5
D4 = 6
D5 = 11
D6 = 12
D7 = 13
D8 = 14
D9 = 15
D10 = 16
D11 = 17
D12 = 18
D13 = 19
```

Analog pins

```
A0 = 23
A1 = 24
A2 = 25
A3 = 26
A4 = 27
A5 = 28
```

الرسم الفيزيائي :



الدرس الثالث عشر:

جهاز مستوى الماء

يتطلب استخدام المراقب التسلسلي Serial Monitor

فكرة الدرس :

تتطلب بعض التطبيقات الحياتية معرفة مستوى الماء في الخزان.
في هذا التطبيق يمكنك ذلك أيها المبرمج.

الأوامر

```
int RED_LED = 2;  
int YELLOW_LED = 8;  
int GREEN_LED = 13;  
int WATER;  
int sensorPin=A5;  
  
void setup() {  
    pinMode(RED_LED,OUTPUT);  
    pinMode(YELLOW_LED,OUTPUT);  
    pinMode(GREEN_LED,OUTPUT);  
    Serial.begin(9600);  
}  
void loop() {  
  
    WATER=analogRead(sensorPin);  
    Serial.println(WATER);  
    delay(100);  
  
    if((WATER>60) && (WATER<100))  
    {  
        <<----- قراءة القيمة التنازليّة لقيمة المقاومة  
        ----- المتغيرة وتزويدها في متغير WATER  
        ----- عرض المتغير على شاشة المراقب التسلسلي  
        ----- الجملة الشرطية إذا كانت القيمة أكبر من 60  
        ----- وأصغر من 100  
    }  
}
```

الأوامر

```
digitalWrite(RED_LED, HIGH);
digitalWrite(YELLOW_LED, LOW);
digitalWrite(GREEN_LED, LOW);
}

else if ((WATER>=100) && (WATER<160)) <<
{
    digitalWrite(RED_LED, LOW);
    digitalWrite(YELLOW_LED, HIGH);
    digitalWrite(GREEN_LED, LOW);
}

else if (WATER>=160) <<
{
    digitalWrite(RED_LED, LOW);
    digitalWrite(YELLOW_LED, LOW);
    digitalWrite(GREEN_LED, HIGH);
}

else <<
{
    digitalWrite(RED_LED, LOW);
    digitalWrite(YELLOW_LED, LOW);
    digitalWrite(GREEN_LED, LOW);
}
```

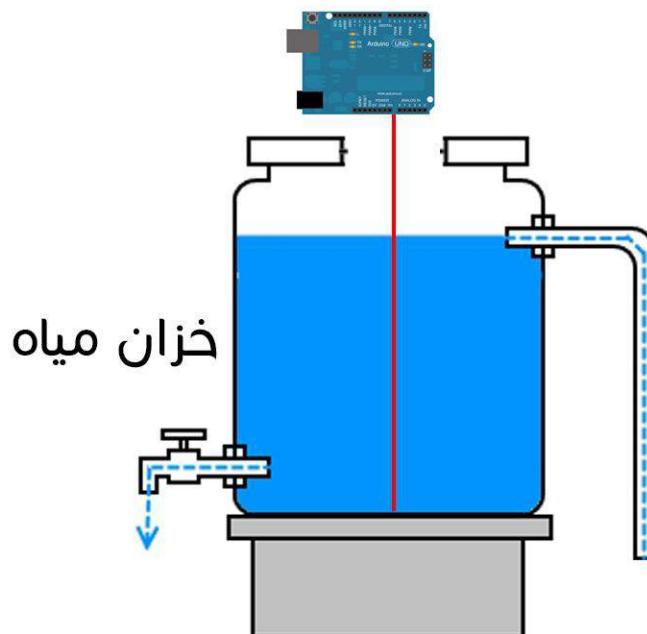
----- يضيء LED الأحمر -----
----- ينطفيء LED الأصفر -----
----- ينطفيء LED الأخضر -----

الجملة الشرطية إذا كانت القيمة أكبر من 100 وأصغر من 160 -----
----- ينطفيء LED الأحمر -----
----- يضيء LED الأصفر -----
----- ينطفيء LED الأخضر -----

الجملة الشرطية إذا كانت القيمة أكبر من 160 -----
----- ينطفيء LED الأحمر -----
----- ينطفيء LED الأصفر -----
----- يضيء LED الأخضر -----

إذا لم تتحقق أي من الجمل الشرطية -----
----- ينطفيء LED الأحمر -----
----- ينطفيء LED الأصفر -----
----- ينطفيء LED الأخضر -----

قطعة الأردوينو العجيبة



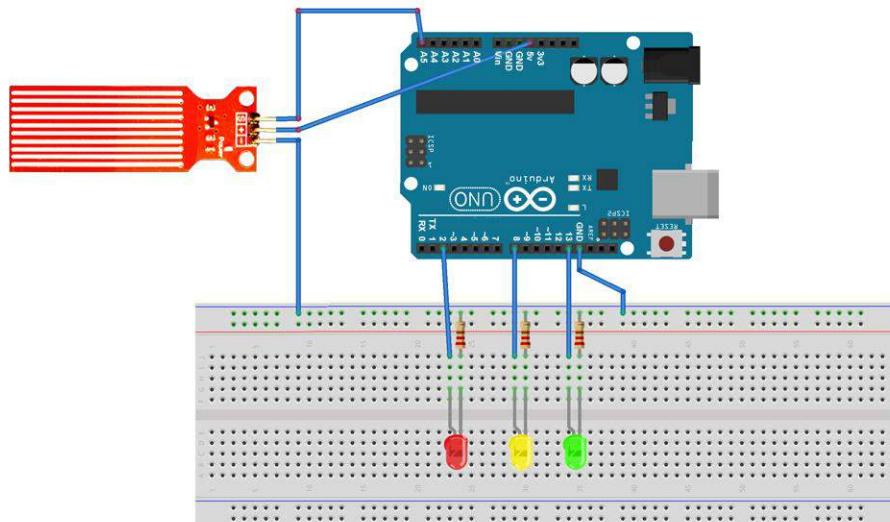
sketch_jan23a | Arduino 1.0.6

File Edit Sketch Tools Help

sketch_jan23a

Used Parts :

Arduino UNO x1
Breadboard x1
LED Red x1
LED Yellow x1
LED Green x1
220 ohm x3
Water sensor x1



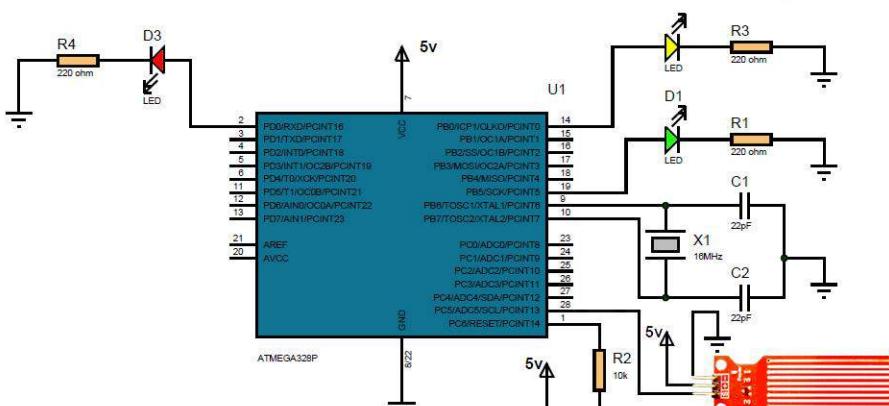
توصيلة التجربة على اللوح التجاري:

Digital pins

```
D0 = 2
D1 = 3
D2 = 4
D3 = 5
D4 = 6
D5 = 11
D6 = 12
D7 = 13
D8 = 14
D9 = 15
D10 = 16
D11 = 17
D12 = 18
D13 = 19
```

Analog pins

```
A0 = 23
A1 = 24
A2 = 25
A3 = 26
A4 = 27
A5 = 28
```



الرسم الفيزيائي :

الدرس الرابع عشر:

قياس درجة الحرارة

يتطلب استخدام المراقب التسلسلي 

فكرة الدرس :

قياس درجة الحرارة هو أحد التطبيقات الممتعة في برمجة الأردوينو.
في هذا الدرس ستقوم بأخذ درجة الحرارة وعرضها في شاشة المراقب التسلسلي.

الأوامر

```
float temp;  
int tempPin = A0;  
  
void setup()  
{  
    Serial.begin(9600);  
}  
  
void loop()  
{  
    temp = analogRead(tempPin);  
  
    temp = temp * 0.48828125;  
    Serial.print("TEMPRATURE = ");  
    Serial.print(temp);  
    Serial.print(" C");  
    Serial.println();  
    delay(1000);  
}
```

تعريف متغير باسم temp 
تعريف كلمة A0 بـ تميز الرجل 

--- تفعيل شاشة المراقب التسلسلي --- 

X/= هذه المعادلة لتحويل درجة الحرارة إلى درجة سيلزية 
كتابه كلمة TEMPRATURE على المراقب <> 
عرض درجة الحرارة على المراقب --- 
كتابه حرف C --- 
هذا الأمر يدل عمل سطر جديد (ENTER) 

sketch_jan23a | Arduino 1.0.6

File Edit Sketch Tools Help



sketch_jan23a

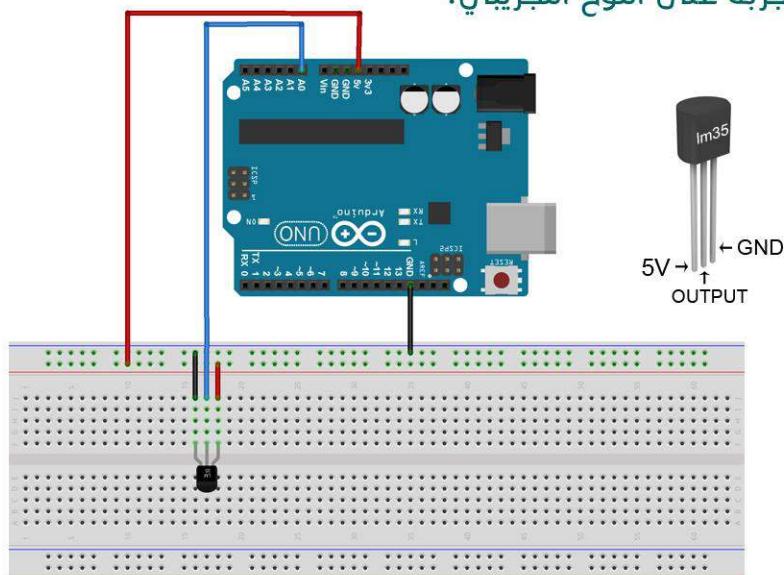
Used Parts :

Arduino UNO x1

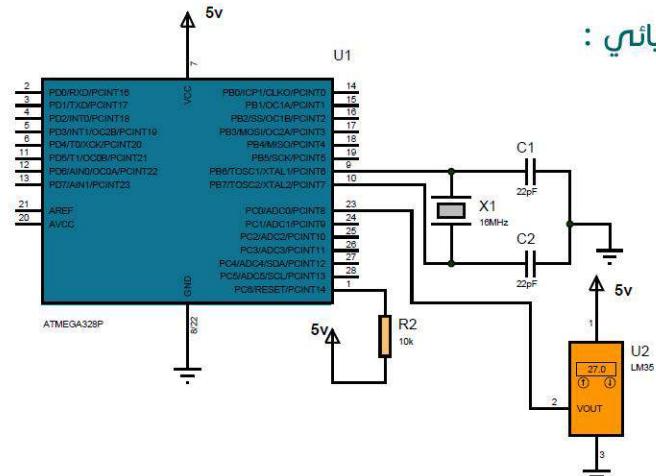
Breadboard x1

LM35Dz x1

توصيلة التجربة على اللوح التجاري:



الرسم الفيزيائي :



Digital pins

D0 = 2
D1 = 3
D2 = 4
D3 = 5
D4 = 6
D5 = 11
D6 = 12
D7 = 13
D8 = 14
D9 = 15
D10 = 16
D11 = 17
D12 = 18
D13 = 19

Analog pins

A0 = 23
A1 = 24
A2 = 25
A3 = 26
A4 = 27
A5 = 28

الدرس الخامس عشر:

عصا التحكم Joystick

يتطلب استخدام المراقب التسلسلي Serial Monitor

فكرة الدرس :

هل سبق وأن لعبت لعبة بلاي ستيشن أيها المبرمج؟ عصا التحكم (Joystick) موجودة في أجهزة الألعاب. في هذا الدرس سنتعلم كيفية التعامل معها.

الأوامر

```
int X=0 , Y=0 , KEY=0;  
int Z=2;
```

تعريف وتصفيير المتغيرات ◆
تعريف Z بحرف 12 ◆

```
void setup() {  
pinMode(Z,INPUT);  
Serial.begin(9600); }
```

تفعيل شاشة المراقب التسلسلي ---◆

```
void loop(){  
X = analogRead(A0);  
Y = analogRead(A1);  
KEY=digitalRead(Z);
```

قراءة قيمة A0 وتخزينها في المتغير X ◆
قراءة قيمة A1 وتخزينها في المتغير Y ◆
قراءة قيمة Z وتخزينها في المتغير KEY ◆

```
Serial.print("x = ");  
Serial.println(X, DEC);  
Serial.print("y = ");  
Serial.println(Y, DEC);  
Serial.print("key= ");  
Serial.println(KEY, DEC);  
Serial.println();  
delay(500);  
}
```

كتابة = X على المراقب التسلسلي ◆
عرض قيمة X على المراقب التسلسلي ◆
كتابة = y على المراقب التسلسلي ◆
عرض قيمة Y على المراقب التسلسلي ◆
كتابة = Key على المراقب التسلسلي ◆
عرض قيمة KEY على المراقب التسلسلي ◆
هذا الأمر يدل عمل سطر جديد (ENTER) ◆

sketch_jan23a | Arduino 1.0.6

File Edit Sketch Tools Help



sketch_jan23a

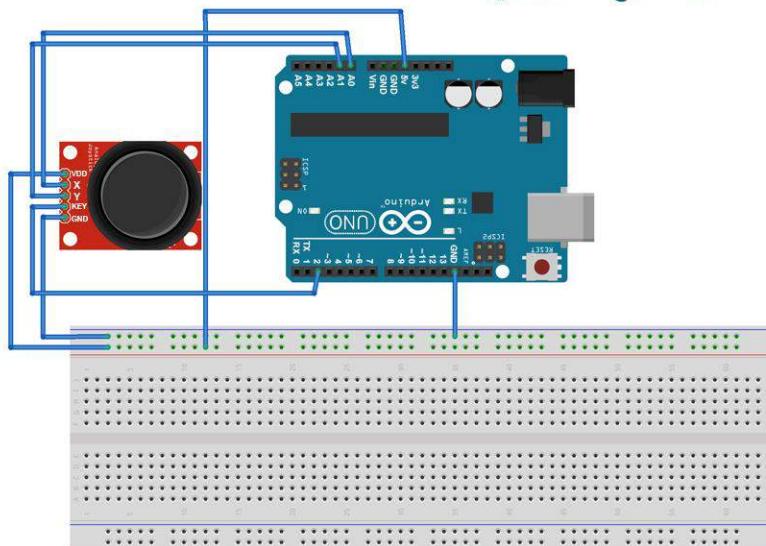
Used Parts :

Arduino UNO x1

Breadboard x1

Joystick x1

توصيلة التجربة على اللوح التجاري:



Digital pins

```

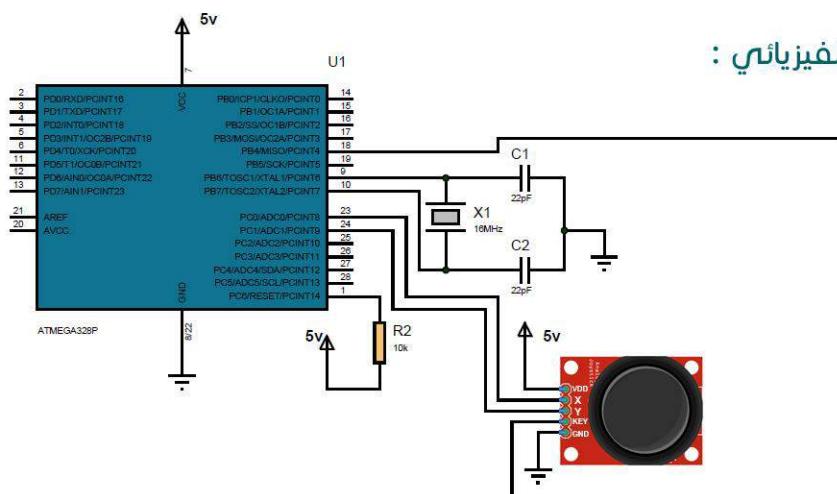
D0 = 2
D1 = 3
D2 = 4
D3 = 5
D4 = 6
D5 = 11
D6 = 12
D7 = 13
D8 = 14
D9 = 15
D10 = 16
D11 = 17
D12 = 18
D13 = 19
  
```

Analog pins

```

A0 = 23
A1 = 24
A2 = 25
A3 = 26
A4 = 27
A5 = 28
  
```

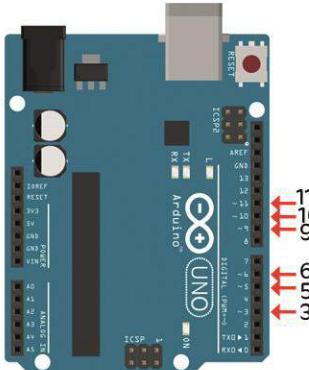
الرسم الفيزيائي :



ما هي خاصية التعديل الرقمي PWM ؟
(Pulse Width Modulation)

درسنا سابقاً أن الإشارة الرقمية إما أن تكون قيمتها 0 أو 5 . والإشارة التماضية تعطينا قيمة مختلفة بين 0-5 . الأردوينو يستقبل الإشارات التماضية ولكن الإشارات التي تخرج منه دائماً تكون رقمية . في بعض التطبيقات تحتاج إلى خرج تماضي، هنا يأتي دور خاصية التعديل.

سؤال : هل يمكننا أن نحصل على قيم مختلفة من الإشارة الرقمية ؟ الإجابة: نعم يمكننا ذلك عن طريق خاصية PWM . وهذه الخاصية موجودة في 6 منافذ (3,5,6,9,10,11) من أصل 14 منفذ. من هذه الخاصية يمكننا التحكم في درجة إضاءة الوصلة الشائكة الضوئية وأيضاً سرعة محرك السيرفو.



عندما نعطي قيمة التعديل الرقمي PWM قيمة 255 في البرنامج فإن ذلك يدل على خروج 5 فولت من المنفذ وفي حالة كانت القيمة 127 فإن قيمة الجهد الخارج من المنفذ 2.5 فولت و صفر فولت لو كانت القيمة صفر وهكذا . ستتعرف أكثر على هذه الخاصية وتطبيقاتها لاحقاً في تجارب هذا الكتاب.



sketch_jan23a

مكتبات الأردوينو (Library)

للأردوينو ملحقات تساعدك في تنفيذك للمشاريع ، ولكل ملحق أو تطبيق مكتبة خاصة به. ولكن ما المقصود بالمكتبة ؟ المكتبة هي هذا السياق هي عبارة عن مجموعة من الأوامر البرمجية الخاصة بتطبيق معين (مثل محرك السيرفو) التي تم تجهيزها مسبقا وليس عليك سوى كتابة أمر برمجي واحد لإستدعاءها. ونقصد هنا أنه يمكنك تخيل أن لدينا مجموعة كبيرة من الأوامر التي تم دمجها في عدة كلمات فقط ، يكفي أن نقوم بإستدعاء المكتبة والتعامل معها ، أيضاً يمكن استخدام أكثر من ملحق ومكتبة في مشروع واحد .

هناك نماذج من المكتبات موجودة في البيئة التطويرية للأردوينو منذ البداية مثل :

(EEPROM) تستخدم هذه المكتبة ل القراءة والكتابة في حالة التخزين الدائم .

(Ethernet) تستخدم هذه المكتبة لربط الأردوينو بالانترنت عن طريق الكابل .

(GSM) تستخدم هذه المكتبة لربط الأردوينو بـ GSM .

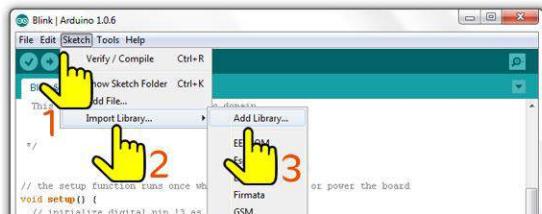
(SD) تستخدم هذه الخاصية ل القراءة وكتابة بطاقة الذاكرة .

(SERVO) تستخدم هذه المكتبة للتحكم بمحرك السيرفو .

(LiquidCrystal) تستخدم هذه المكتبة للتحكم بشاشات LCD .

(SPI) تستخدم هذه المكتبة للتواصل مع الأجهزة المختلفة .

(STEPPER) تستخدم هذه المكتبة للتحكم بمحرك Stepper .



كما يمكنك إضافة مكتبات أخرى من خلال الخطوة التالية :

ملاحظة : يمكن تنزيل جميع المكتبات المستخدمة في هذا الكتاب من موقعنا www.ev-center.com

الدرس السادس عشر:

محرك السيرفو servo motor

يتطلب استخدام مكتبة 

فكرة الدرس :

محركات السيرفو لها تطبيقات عديدة في حياتنا اليومية مثل الأبواب الإلكترونية وأجنحة الطائرات والروبوتات والآليات ومن المهم أن نتعلم كيفية التعامل معها أيها المبرمج.

الأوامر

```
#include <Servo.h>
Servo myservo;

void setup()
{
    myservo.attach(3);                                + تحديد الرجل رقم 3 كمخرج لإشارة المحرك <<-----
```



```
void loop()
{
    myservo.write(0);                                + أمر أن يتحرك المحرك للزاوية 0 <<-----
```



```
    delay(2000);
```



```
    myservo.write(90);                                + أمر أن يتحرك المحرك للزاوية 90 <<-----
```



```
    delay(2000);
```



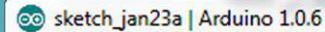
```
    myservo.write(180);                                + أمر أن يتحرك المحرك للزاوية 180 <<-----
```



```
    delay(2000);
```



```
}
```



File Edit Sketch Tools Help

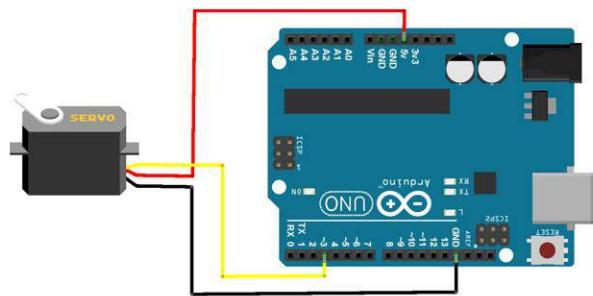
File Edit Sketch Tools Help

第1章

sketch_jan23a

Used Parts :

توصيلة التجربة على اللوح التجريبي:

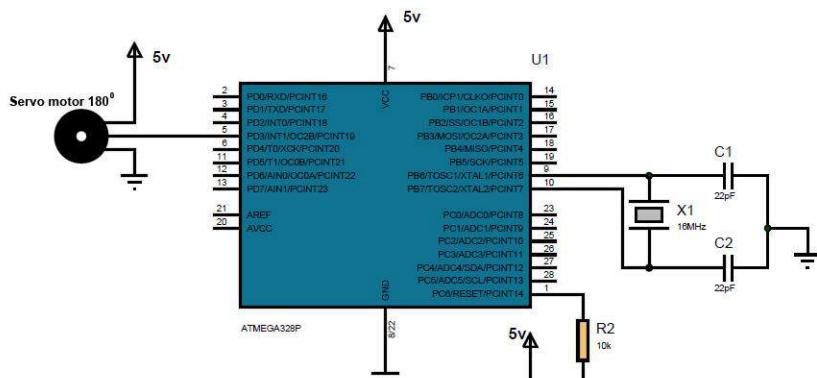


Digital pins

D0 = 2
D1 = 3
D2 = 4
D3 = 5
D4 = 6
D5 = 11
D6 = 12
D7 = 13
D8 = 14
D9 = 15
D10 = 16
D11 = 17
D12 = 18
D13 = 19

Analog pins

A0 = 23
A1 = 24
A2 = 25
A3 = 26
A4 = 27
A5 = 28



الدرس السابع عشر:

تحديد عدد الدورات for

يتطلب استخدام مكتبة 

يتطلب استخدام المراقب التسلسلي 

فكرة الدرس :

والآن سنقوم بتحديد عدد الدورات التي يجب أن يدورها محرك السيرفو . يمكنك استخدام هذا التطبيق مع البكرات بحيث تدور البكرة عددا معينا من الدورات بحسب طول الحبل .

الأوامر

```
#include <Servo.h>
Servo myservo;
int pos = 0;
```

إضافة مكتبة Servo إلى البرنامج ◆
ربط مكتبة Servo بكلمة myservo ◆
تعريف متغير باسم pos ◆

```
void setup() {
  myservo.attach(3);
  Serial.begin(9600);
}
```

+ تحديد الرجل رقم 3 كمخرج لإشارة المحرك <>

```
void loop() {
  for (pos = 0; pos < 180; pos++) {
    myservo.write(pos);
    Serial.print("position: ");
    Serial.print(pos);
    Serial.println(" degree");
    delay(15);
}
```

حلقة تتكرر 180 مرة ◁
يبدأ المتغير من 0 إلى 179 وفي كل مرة
يزداد بوحدة <>

◀ تحرك زاوية المحرك بنفس قيمة المتغير ->

كتابة المتغير على المراقب التسلسلي <>



الأوامر

```
for (pos = 0; pos < 180; pos--)  
{  
    myservo.write(pos);  
    Serial.print("position: ");  
    Serial.print(pos);  
    Serial.println(" degree");  
    delay(15);  
}  
}
```

حلقة تتكرر 180 مرة يبدأ المتغير من 179 إلى 0 وفي كل مرة يتناقص بواحد <>

تتحرك زاوية المحرك بنفس قيمة المتغير -><

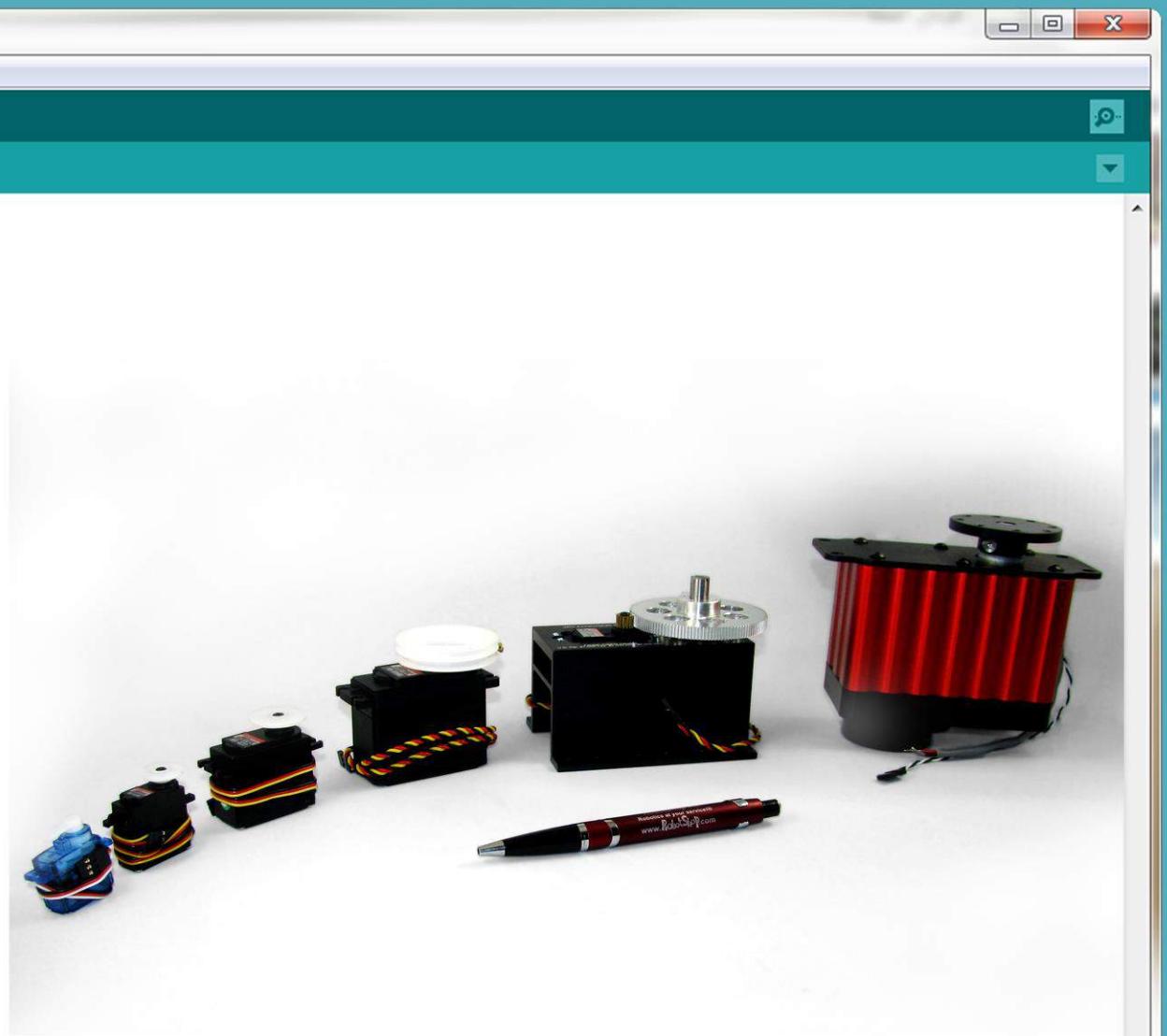
كتابة المتغير على المراقب التسلسلي -----><

هل تزداد أم تتناقص قيمة البداية للمتغير متى تتوقف الحلقة

```
for (pos = 0; pos < 180; pos--)  
{
```

الشيء المراد عمله في كل دورة ←

```
}
```



sketch_jan23a | Arduino 1.0.6

File Edit Sketch Tools Help



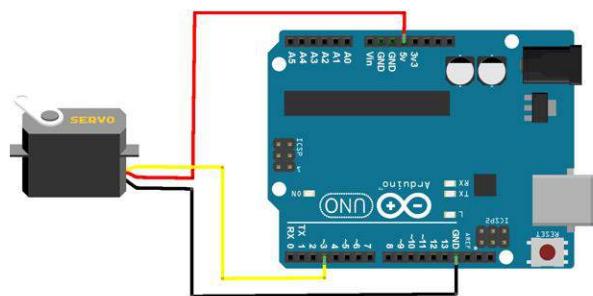
sketch_jan23a

Used Parts :

Arduino UNO x1

Servo motor 180° x1

توصيلة التجربة على اللوح التجاري:



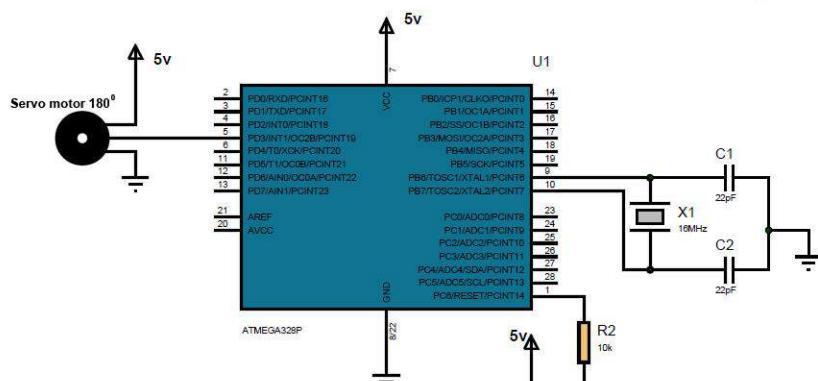
الرسم الفيزيائي :

Digital pins

```
D0 = 2
D1 = 3
D2 = 4
D3 = 5
D4 = 6
D5 = 11
D6 = 12
D7 = 13
D8 = 14
D9 = 15
D10 = 16
D11 = 17
D12 = 18
D13 = 19
```

Analog pins

```
A0 = 23
A1 = 24
A2 = 25
A3 = 26
A4 = 27
A5 = 28
```



الدرس الثامن عشر:

تشغيل LED بالتدريج من خلال PWM

فكرة الدرس :

في الصفحة 84 تحدثنا عن خاصية التعديل PWM والتي تسمح بتحويل الإشارة الرقمية إلى إشارة تماثلية. هنا نعطي مثلا عمليا على ذلك. الإشارة الرقمية ستشغل الـ LED مباشرة ولكن مع خاصية التعديل سنتتمكن من التحكم بدرجة الإضاءة بالزيادة والنقصان.

الأوامر

```
int LED = 11;  
int fade = 0;
```

يتطلب اختيار رقم لها خاصية PWM
تعريف متغير باسم fade ◆

```
void setup() {  
}
```

```
void loop() {
```

```
for (fade = 0; fade <= 255; fade +=3) {  
    analogWrite (LED, fade);  
    delay(20);  
}
```

حلقة تتكرر 255 مرة
يبدأ المتغير من 0 إلى 255 وفي كل مرة
يزداد بثلاثة -----><
تعتمد قوة إضاءة LED على قيمة fade █

```
for (fade = 255; fade >= 0; fade -=3) {  
    analogWrite (LED, fade);  
    delay(20);  
}
```

حلقة تتكرر 255 مرة
يبدأ المتغير من 255 إلى 0 وفي كل مرة
يتناقص بثلاثة -----><
تعتمد قوة إضاءة LED على قيمة fade █

```
}
```

sketch_jan23a | Arduino 1.0.6

File Edit Sketch Tools Help



sketch_jan23a

Used Parts :

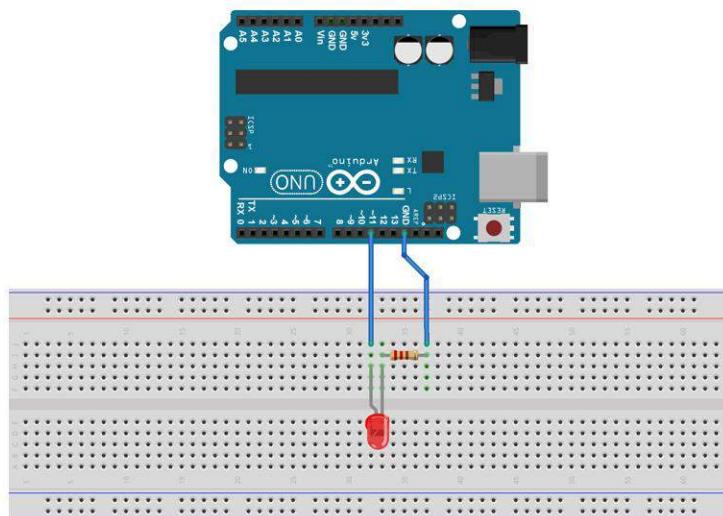
Arduino UNO x1

Breadboard x1

LED Red x1

220 ohm x1

توصيلة التجربة على اللوح التجاري:



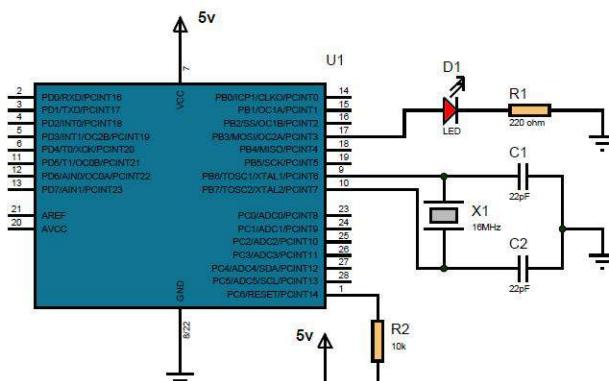
الرسم الفيزيائي :

Digital pins

```
D0 = 2
D1 = 3
D2 = 4
D3 = 5
D4 = 6
D5 = 11
D6 = 12
D7 = 13
D8 = 14
D9 = 15
D10 = 16
D11 = 17
D12 = 18
D13 = 19
```

Analog pins

```
A0 = 23
A1 = 24
A2 = 25
A3 = 26
A4 = 27
A5 = 28
```



الدرس التاسع عشر:

مجسة الموجات فوق الصوتية ULTRASONIC

يتطلب استخدام مكتبة  يتطلب استخدام المراقب التسلسلي 

فكرة الدرس :
مجسة الموجات فوق الصوتية لها الكثير من التطبيقات المفيدة وتسخدم في تحسس الحركة مثل البوابات التي تفتح تلقائياً على مداخل المحلات التجارية وتحديد المواقف الفارغة. في هذا الدرس سنقوم بتجربة التعامل معها في عالم الأردوينو .

الأوامر

```
#include "Ultrasonic.h"           ◆ إضافة مكتبة ULTRASONIC إلى البرنامج <<  
Ultrasonic ultrasonic(9,8);      ◆ تحديد أرجل ULTRASONIC <<----- (Trig,Echo)  
  
int CMM;                         ◆ تعريف متغير باسم CMM <<  
  
void setup() {                     ◆ قراءة قيمة المسافة وتخزينها في المتغير CMM <<- CMM  
  Serial.begin(9600);              ◆ عرض المتغير على المراقب <<-----  
}                                  ◆ كتابة كلمة CMM على المراقب + - ENTER +  
  
void loop() {                      ◆  
  CMM = ultrasonic.Ranging(CM);  
  Serial.print(CMM);  
  Serial.println("cm");  
  delay(50);  
}
```

sketch_jan23a | Arduino 1.0.6

File Edit Sketch Tools Help



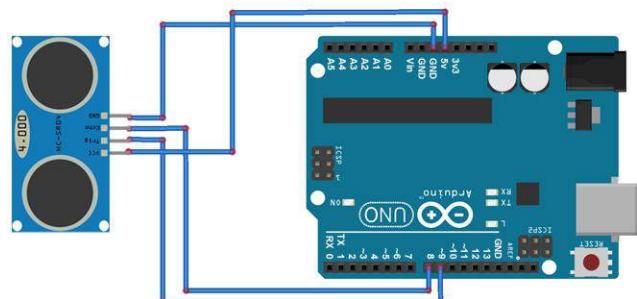
sketch_jan23a

Used Parts :

Arduino UNO x1

Ultrasonic sensor x1

توصيلة التجربة على اللوح التجاري:



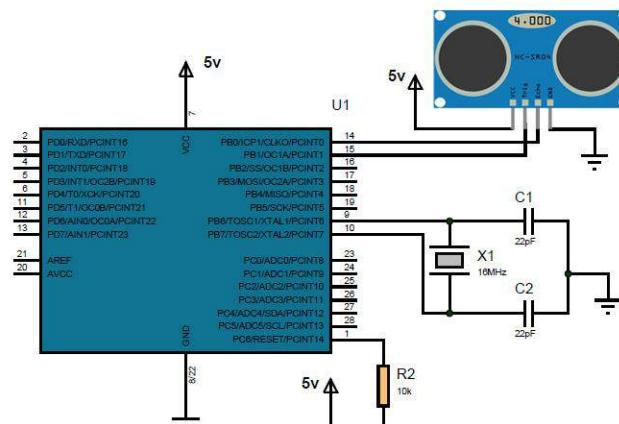
Digital pins

D0 = 2
D1 = 3
D2 = 4
D3 = 5
D4 = 6
D5 = 11
D6 = 12
D7 = 13
D8 = 14
D9 = 15
D10 = 16
D11 = 17
D12 = 18
D13 = 19

Analog pins

A0 = 23
A1 = 24
A2 = 25
A3 = 26
A4 = 27
A5 = 28

الرسم الفيزيائي :



الدرس العشرون:

جهاز إنذار للمسافة

يتطلب استخدام مكتبة 

فكرة الدرس :

من تطبيقات الألتراسونيك الشهيرة استخدامها في نظام التنبيه بالرجوع للخلف بالسيارة والذي يصدر تنبيهاً في حالة وجود عائق . يعتمد هذا النظام على قياس المسافة باستخدام مجسسة الموجات فوق الصوتية . في هذا الدرس سنقوم بتنفيذ هذا التطبيق .

الأوامر

```
#include "Ultrasonic.h"

Ultrasonic ultrasonic(8,9);
int cm;
int BUZZER =13;

void setup() {
  pinMode(BUZZER , INPUT);
void loop() {
  cm= ultrasonic.Ranging(cm);

  if (cm>200) {
    digitalWrite (BUZZER,HIGH);
    delay(100);
    digitalWrite (BUZZER,LOW);
    delay(100);
  }
  else {
    digitalWrite (BUZZER,LOW);
  }
}
```

- ◆ إضافة مكتبة ULTRASONIC إلى البرنامج <<-
- ◆ تحديد أرجل ULTRASONIC (Trig,Echo) ----->
- ◆ تعريف متغير باسم CMM ----->

القراءة قيمة المسافة وتخزينها في المتغير CMM
الجملة الشرطية في حالة إقتراب جسم من مجسسة ULTRASONIC

<<- ----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

----->

</

sketch_jan23a | Arduino 1.0.6

File Edit Sketch Tools Help



sketch_jan23a

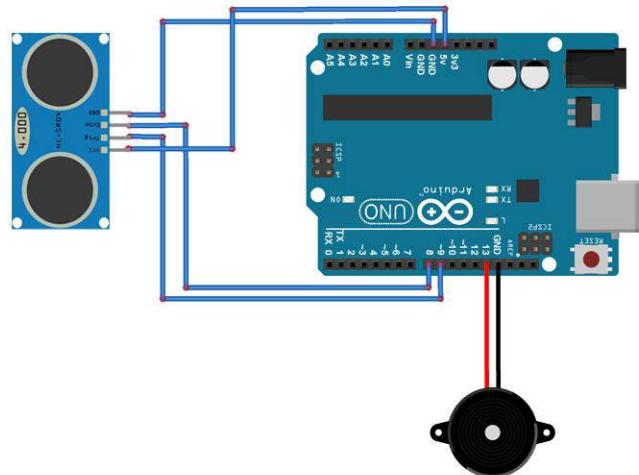
Used Parts :

Arduino UNO x1

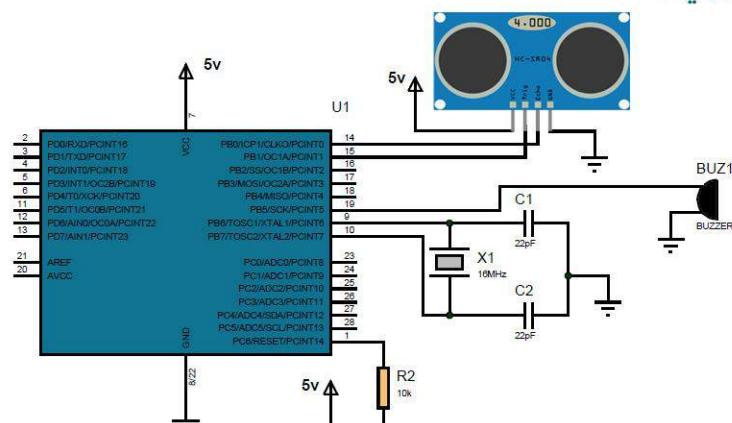
Ultrasonic sensor x1

Buzzer x1

توصيلة التجربة على اللوح التجاري:



الرسم الفيزيائي :



Digital pins

D0 = 2
D1 = 3
D2 = 4
D3 = 5
D4 = 6
D5 = 11
D6 = 12
D7 = 13
D8 = 14
D9 = 15
D10 = 16
D11 = 17
D12 = 18
D13 = 19

Analog pins

A0 = 23
A1 = 24
A2 = 25
A3 = 26
A4 = 27
A5 = 28

الدرس الحادي والعشرون:

لوحة المفاتيح 4x4 Keypad 4x4

يتطلب استخدام مكتبة 

يتطلب استخدام المراقب التسلسلي 

فكرة الدرس :

لوحة المفاتيح هي أحد القطع الأكثر استخداماً في المشاريع الإلكترونية ، سنقوم بتعلم كيفية التعامل معها في هذا الدرس يا فصيح .

الأوامر

```
#include <Keypad.h>
```

إضافة مكتبة Keypad إلى البرنامج ◆

```
const byte ROWS = 4;  
const byte COLS = 4;
```

أربعة صفوف ◆
أربعة أعمدة ◆

```
char hexaKeys[ROWS][COLS] = {  
    {'1','2','3','A'},  
    {'4','5','6','B'},  
    {'7','8','9','C'},  
    {'*','0','#','D'}  
};
```

تعريف رموز المفاتيح في اللوحة ◆

```
byte rowPins[ROWS] = {3, 4, 5, 6};  
byte colPins[COLS] = {7, 8, 9, 10};
```

أرقام الأرجل التي يتم توصيلها مع الصفوف ◆
أرقام الأرجل التي يتم توصيلها مع الأعمدة ◆

```
Keypad customKeypad = Keypad( makeKeymap(hexaKeys),  
    rowPins, colPins, ROWS, COLS);
```

```
char customKey;
```

تعريف متغير باسم customKey ◆

```
void setup() {
```





sketch_jan23a

الأوامر

```

Serial.begin(9600);
}

void loop ()
{
    customKey = customKeypad.getKey();

    if (customKey != NO_KEY)
        Serial.println (customKey);
}

```

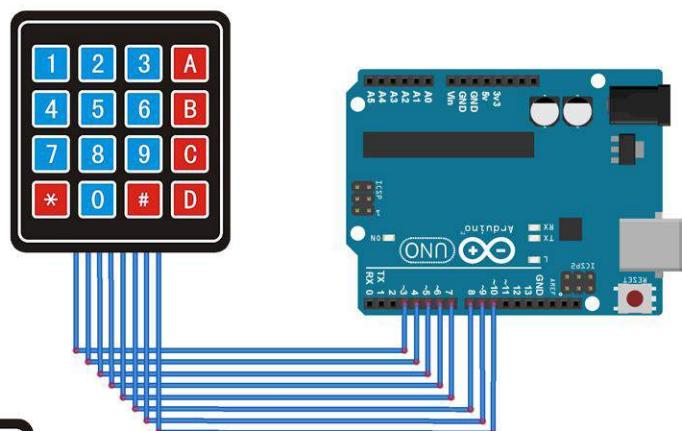
قراءة رمز المفتاح الذي تم ضغطه وتخزين
الرمز في متغير -----><-----
الجملة الشرطة المرتبطة بعرض الرقم في
حالة الضغط على أي مفتاح -----><-----
كتابة المتغير على المراقب التسلسلي -----><-----



توصيلة التجربة على اللوح التجريبي:

Used Parts :

Arduino UNO x1
Keypad 4x4 x1



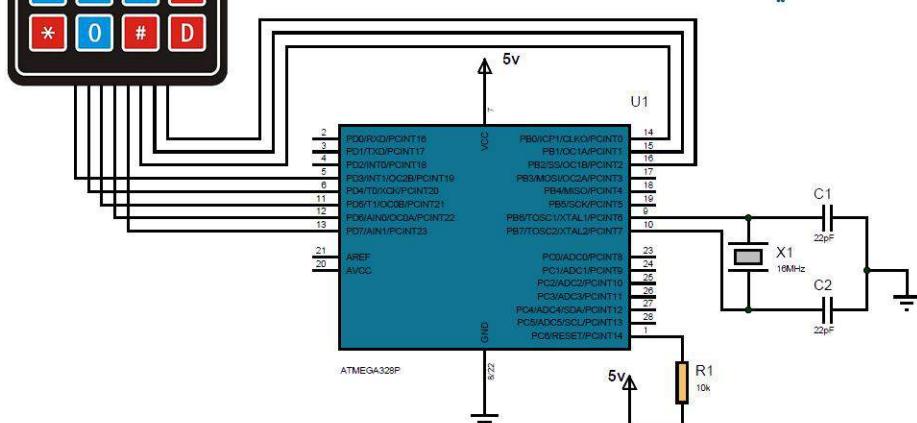
الرسم الفيزيائي :

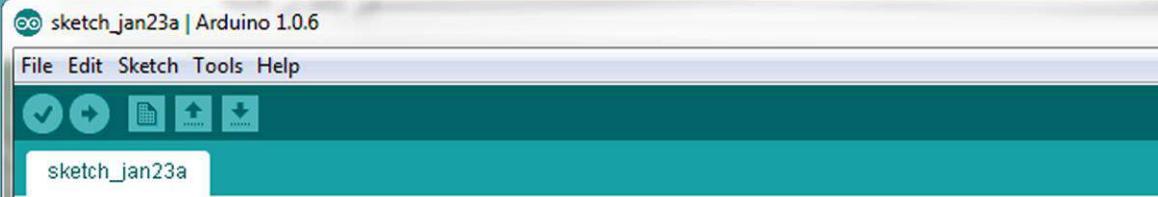
Digital pins

D0 = 2
D1 = 3
D2 = 4
D3 = 5
D4 = 6
D5 = 11
D6 = 12
D7 = 13
D8 = 14
D9 = 15
D10 = 16
D11 = 17
D12 = 18
D13 = 19

Analog pins

A0 = 23
A1 = 24
A2 = 25
A3 = 26
A4 = 27
A5 = 28





عدنا من جديد أيها المبرمج ، المزيد من التحديات في إنتظارك .

التحدي رقم 3 :

التحكم بشدة إضاءة LED من خلال مفاتيحين ، واحد للزيادة والآخر للنقصان .

التحدي رقم 4 :

كلما اقترب الجسم من مجسسة الموجات فوق الصوتية (Ultrasonic) يزداد صوت الطنان (Buzzer) .

ما هي الخاصية التي يجب عليك استخدامها هنا ؟

#تحدي القرية ?



الدرس الثاني والعشرون:

تشغيل وإطفاء LED بواسطة لوحة المفاتيح

يتطلب استخدام مكتبة 

يتطلب استخدام المراقب التسلسلي 

فكرة الدرس :

يعتبر هذا الدرس تطبيقا عملياً لوحدة المفاتيح ، يمكن من خلال هذا البرنامج التحكم بمجموعة من الأجهزة الإلكترونية .

الأوامر

```
#include <Keypad.h> // إضافة مكتبة Keypad إلى البرنامج

const byte ROWS = 4; // أربعة صفوف
const byte COLS = 4; // أربعة أعمدة

char hexaKeys[ROWS][COLS] = { //تعريف رموز المفاتيح في اللوحة
    {'1','2','3','A'},
    {'4','5','6','B'},
    {'7','8','9','C'},
    {'*','0','#','D'}
};

byte rowPins[ROWS] = {3, 4, 5, 6}; //أرقام الأرجل التي يتم توصيلها مع الصفوف
byte colPins[COLS] = {7, 8, 9, 10}; //أرقام الأرجل التي يتم توصيلها مع الأعمدة

Keypad customKeypad = Keypad( makeKeymap(hexaKeys),
    rowPins, colPins, ROWS, COLS);

int LED=13; //ترميز مجموعة من الأرجل
char customKey; //تعريف متغير باسم customKey
void setup() {
```

أرقام الأرجل التي يتم توصيلها مع الصفوف
أرقام الأرجل التي يتم توصيلها مع الأعمدة

ترميز مجموعة من الأرجل
تعريف متغير باسم customKey





sketch_jan23a

الأوامر

```

pinMode(LED,OUTPUT);
Serial.begin(9600);
}

void loop()
{
    customKey = customKeypad.getKey();

    if (customKey != NO_KEY)
    {
        Serial.println(customKey);

        switch (customKey)
        {
            case '1':
                digitalWrite(LED,HIGH);
                break;

            case '2':
                digitalWrite(LED,LOW);
                break;

            default: ;
        }
    }
}

```

قراءة رمز المفتاح الذي تم ضغطه وتخزينه
 الرمز في متغير -----><-----
 الجملة الشرطية المرتبطة بعرض الرقم هي
 حالة الضغط على أي مفتاح -----><-----
 كتابة المتغير على المراقب التسلسلي -----><-----

الجملة الشرطية في حالة الضغط على الرقم 1 -----><-----
 تشغيل LED -----><-----

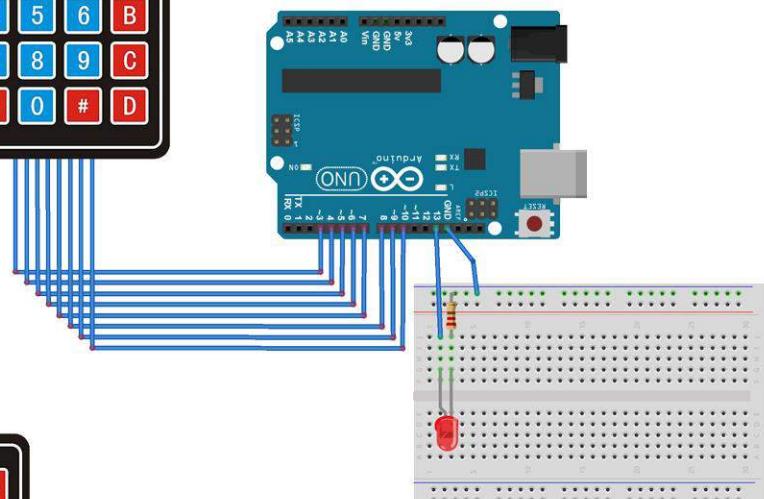
الجملة الشرطية في حالة الضغط على الرقم 2 -----><-----
 إطفاء LED -----><-----

Used Parts :

Arduino Uno x1
Breadboard x1
LED Red x1
220 ohm x1
Keypad 4x4 x1



توصيلة التجربة على اللوح التجريبي:

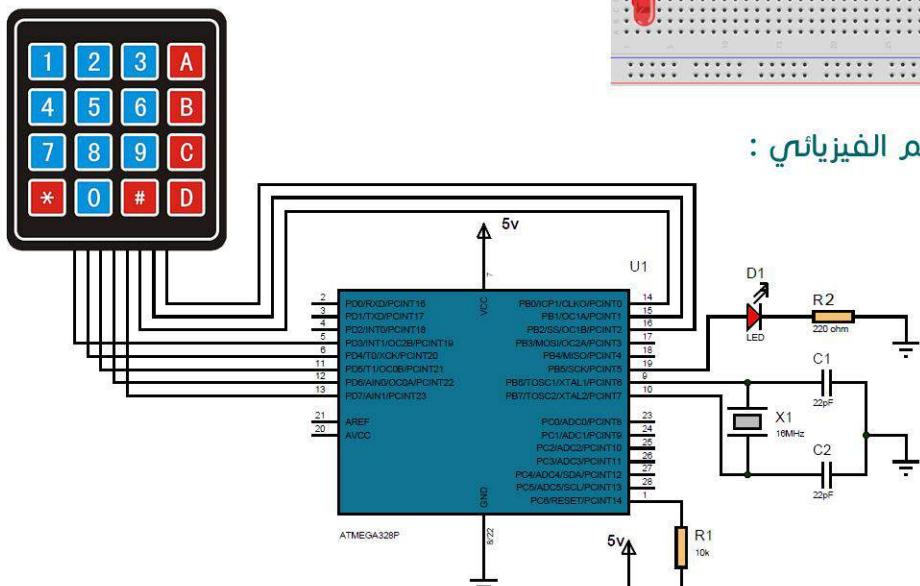


Digital pins

D0	=	2
D1	=	3
D2	=	4
D3	=	5
D4	=	6
D5	=	11
D6	=	12
D7	=	13
D8	=	14
D9	=	15
D10	=	16
D11	=	17
D12	=	18
D13	=	19

Analog pins

A0 = 23
A1 = 24
A2 = 25
A3 = 26
A4 = 27
A5 = 28



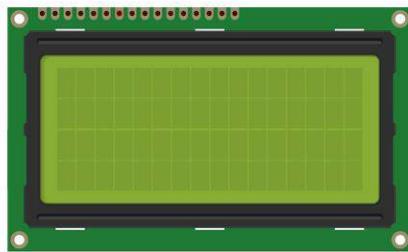


sketch_jan23a

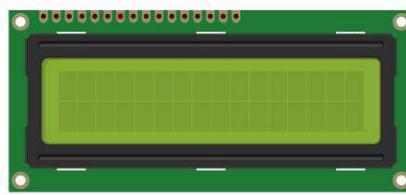
شاشات العرض : LCD

نستخدم شاشات العرض كثيراً في مشاريعنا الإلكترونية ، مثلًا يمكن استخدامها في عرض درجة الحرارة أو عرض حالة الجهاز أو في الأجهزة التي بها تعليمات للمستخدم وغيرها .

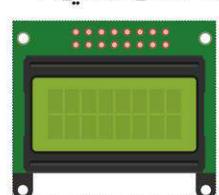
هناك أنواع كثيرة وألوان مختلفة من شاشات العرض . سنتعرف على واحدة منها في الصفحة التالية .



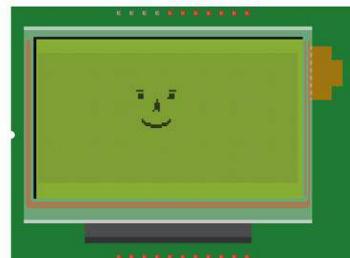
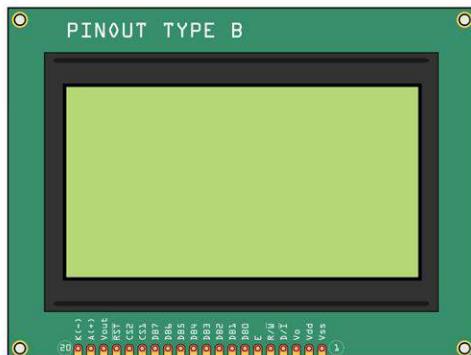
LCD 16x4



LCD 16x2



LCD 8x2



شاشات عرض جرافيك تدعم عرض الصور

الدرس الثالث والعشرون:

شاشة العرض LCD 16x2

يتطلب استخدام مكتبة 

فكرة الدرس :
نرجو أن تستمتع بهذا الدرس ، سنتعلم كيفية برمجة شاشة العرض على كتابة كلمة Hello

الأوامر

```
#include<LiquidCrystal.h>
LiquidCrystal lcd(8, 9, 4, 5, 6, 7);

void setup() {
    lcd.begin(16,2);
    lcd.print("Hello");
}

void loop() {
    lcd.display();
    delay(1000);
    lcd.noDisplay();
    delay(1000);
}
```

إضافة مكتبة LCD إلى البرنامج ◆
تهيئة المكتبة مع المنافذ المستخدمة ◆
(RS,E,D4,D5,D6,D7) ◆

تهيئة شاشة LCD وتحديد ابعادها (الاعمدة والصفوف) ◆
طباعة النص على شاشة العرض ◆ TEXT

عرض النص على الشاشة ◆ TEXT
تأخير لمدة ثانية ◆ TEXT
إخفاء النص من على الشاشة ◆ TEXT
تأخير لمدة ثانية ◆ TEXT

sketch_jan23a | Arduino 1.0.6

File Edit Sketch Tools Help



sketch_jan23a

Used Parts :

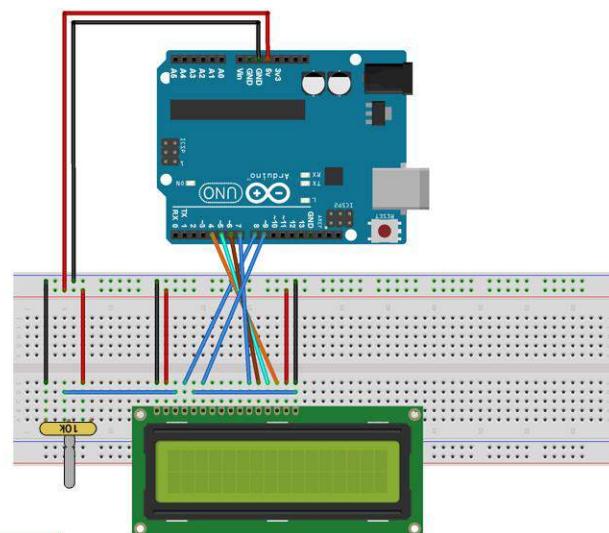
Arduino UNO x1

Breadboard x1

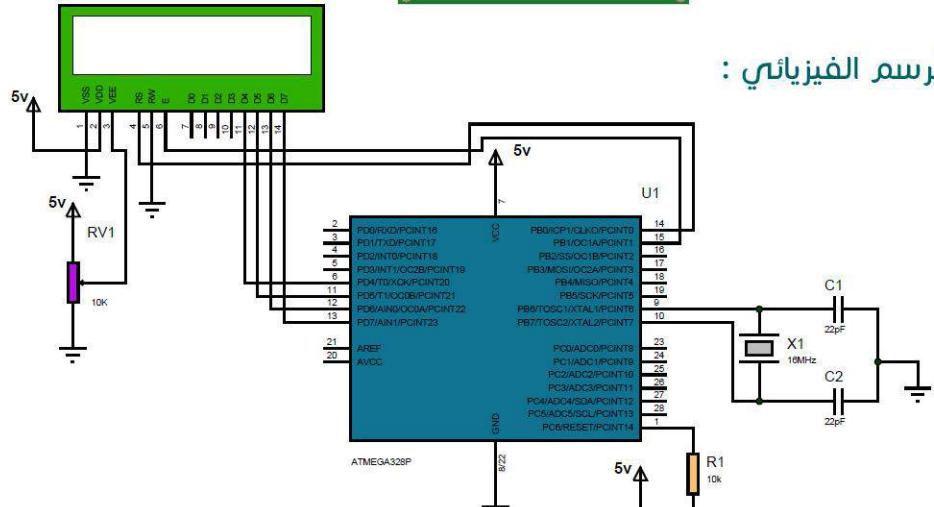
LCD 16x2 x1

Variable resistor 10k x1

توصيلة التجربة على اللوحة التجريبية:



الرسم الفيزيائي :



Digital pins

```

D0 = 2
D1 = 3
D2 = 4
D3 = 5
D4 = 6
D5 = 11
D6 = 12
D7 = 13
D8 = 14
D9 = 15
D10 = 16
D11 = 17
D12 = 18
D13 = 19

```

Analog pins

```

A0 = 23
A1 = 24
A2 = 25
A3 = 26
A4 = 27
A5 = 28

```

الدرس الرابع والعشرون:

شاشة الأرقام السباعية 7 SEGMENTS

فكرة الدرس :

شاشة الأرقام السباعية كثيرة الاستخدام في حياتنا اليومية وخاصة في الساعات الرقمية وألواح التعليمات . برمجتها ليست صعبة ونترك لك فرصة تجربة ذلك أيها المبرمج .

الأوامر

```
byte seven_seg_digits[10][7] = { { 1,1,1,1,1,1,0 }, <> مصفوفة تعريف شاشة الأرقام
                                { 0,1,1,0,0,0,0 },
                                { 1,1,0,1,1,0,1 },
                                { 1,1,1,1,0,0,1 },
                                { 0,1,1,0,0,1,1 },
                                { 1,0,1,1,0,1,1 },
                                { 1,0,1,1,1,1,1 },
                                { 1,1,1,0,0,0,0 },
                                { 1,1,1,1,1,1,1 },
                                { 1,1,1,0,0,1,1 } };  
  
void setup() {
  pinMode(2, OUTPUT);
  pinMode(3, OUTPUT);
  pinMode(4, OUTPUT);
  pinMode(5, OUTPUT);
  pinMode(6, OUTPUT);
  pinMode(7, OUTPUT);
  pinMode(8, OUTPUT);
  pinMode(9, OUTPUT);
```

الأوامر

```
writeDot(0);                                     تفعيل النقطة على شاشة الأرقام <<----->>
}

void writeDot(byte dot) {                         معادلات مرتبطة بالشاشة و المصفوفة <<-->-
    digitalWrite(9, dot);
}

void sevenSegWrite(byte digit) {
    byte pin = 2;
    for (byte segCount = 0; segCount < 7; ++segCount) {
        digitalWrite(pin, seven_seg_digits[digit][segCount]);
        ++pin;
    }
}

void loop() {                                     ضع الرقم الذي تريده أن يظهر ما بين القوسين <<-->-
    sevenSegWrite(9);
}
```

توصيلة التجربة على اللوح التجريبي:

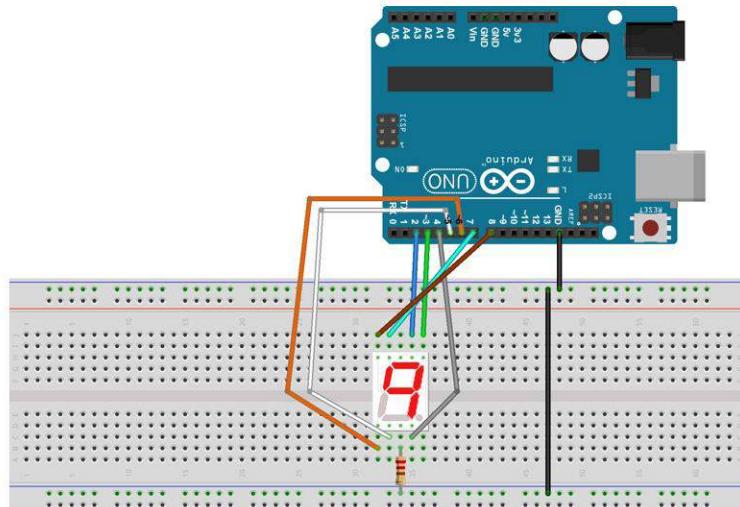
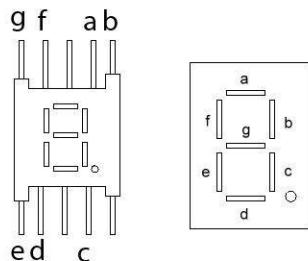
Used Parts :

Arduino UNO x1

Breadboard x1

220 ohm x1

7 Segment cc x1



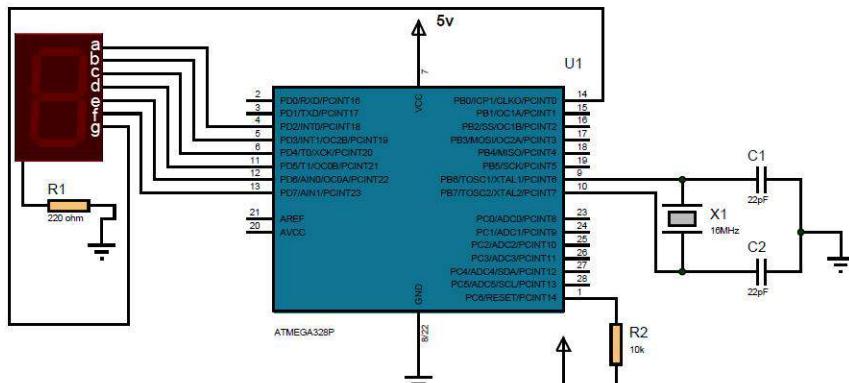
الرسم الفيزيائي :

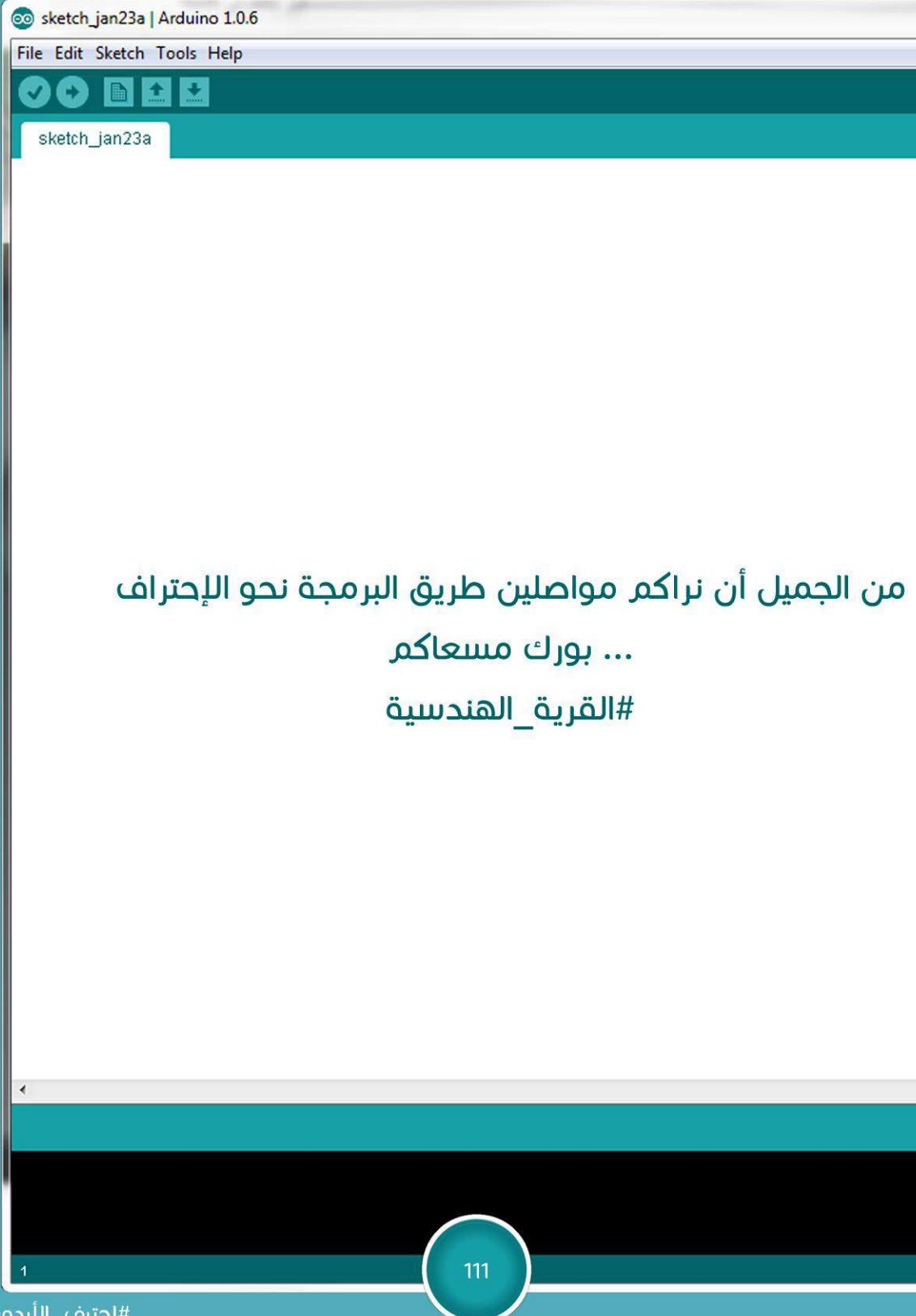
Digital pins

D0	=	2
D1	=	3
D2	=	4
D3	=	5
D4	=	6
D5	=	11
D6	=	12
D7	=	13
D8	=	14
D9	=	15
D10	=	16
D11	=	17
D12	=	18
D13	=	19

Analog pins

A0 = 23
A1 = 24
A2 = 25
A3 = 26
A4 = 27
A5 = 28





من الجميل أن نراكم مواصلين طريق البرمجة نحو الإحتراف
... بورك مسعاكم
#القرية_الهندسية

الدرس الخامس والعشرون:

مشروع قياس درجة الحرارة

يتطلب استخدام مكتبة 

فكرة الدرس :

هذا البرنامج يقوم بقياس درجة الحرارة وعرضها على شاشة العرض ويعطي تنبيها في حالة ارتفاع درجة الحرارة فوق درجة معينة .

الأوامر

```
#include<LiquidCrystal.h>
LiquidCrystal lcd(8, 9, 4, 5, 6, 7);
float C;
int tempPin = A0;
int LED= 13;

void setup() {
{
pinMode(LED,OUTPUT);
Serial.begin(9600);
lcd.begin(16,2);
lcd.setCursor(0,0);
lcd.print("hello");
lcd.setCursor(0,1);
lcd.print("I'm programmer");
delay(2000);
lcd.clear();
lcd.setCursor(0,0);
lcd.print("C=");
}
```

إضافة مكتبة LCD إلى البرنامج
تهيئة المكتبة مع المنفذ المستخدمة (RS,E,D4,D5,D6,D7)



تهيئة شاشة LCD وتحديد ابعادها (الاعمدة والصفوف) ---
 إعادة مؤشر الكتابة إلى بداية السطر الأول --><
 طباعة النص على شاشة العرض ----->
 نقل مؤشر الكتابة إلى بداية السطر الثاني -->





sketch_jan23a

الأوامر

```

void loop()
{
    C=analogRead(tempPin);
    C = C*0.48828125;

    if (C>=30){
        digitalWrite(LED,HIGH);}
    else{
        digitalWrite(LED,LOW);}
    lcd.setCursor(3,0);
    lcd.print(C);

}

```

X/ هذه المعادلة لتحويل درجة الحرارة إلى
درجة سيلزية -----><

الجملة الشرطية في حالة إرتفاع درجة الحرارة-->

Used Parts:

Arduino UNO x1

Breadboard x1

LED Red x1

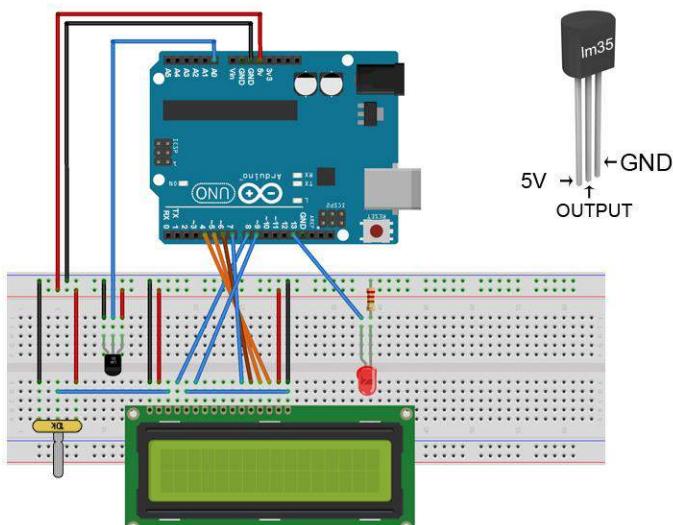
220 ohm x1

LCD 16x2 x1

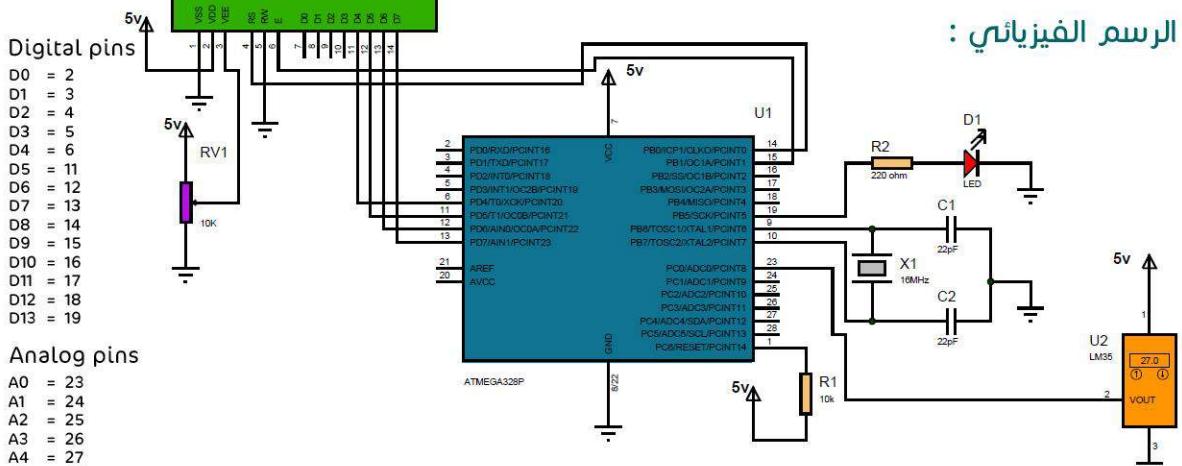
Variable resistor 10k x1

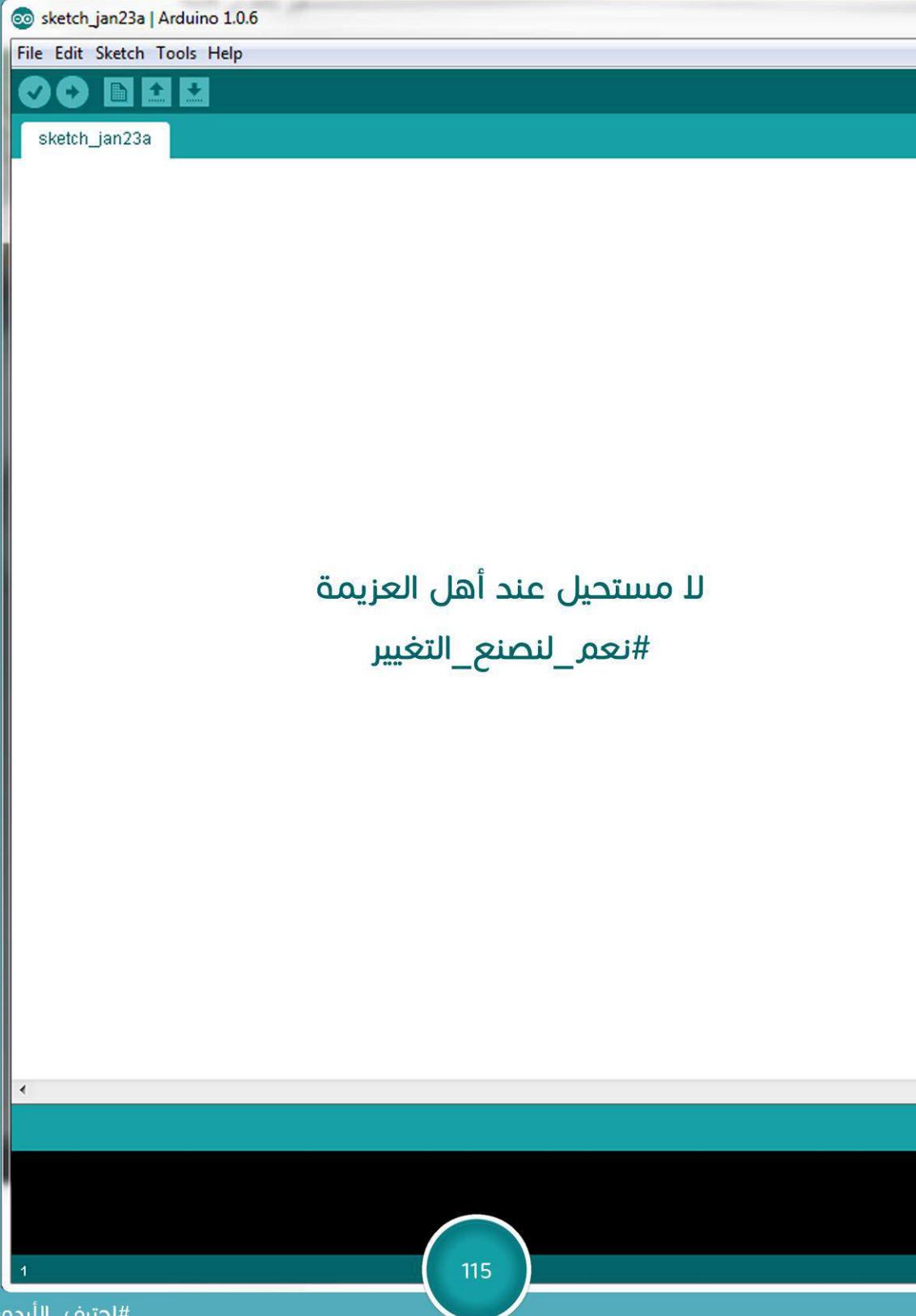
LM35Dz x1

توصيلة التجربة على اللوح التجريبي:



الرسم الفيزيائي :





الدرس السادس والعشرون:

محركات DC

فكرة الدرس :

من المهم أيها المبرمج أن تتعلم كيفية التعامل مع محركات الـ DC (المحركات الموجدة في لعب الأطفال). الدرس التالي يوضح لك طريقة عمل ذلك يا مبدع.

الأوامر

```
int motor = 9 ;           <<----- يتطلب اختيار رجل بها خاصية PWM
```

```
void setup () {           <<----- إخراج إشارة بسيطة بمقدار 75
    pinMode(motor,OUTPUT); <<----- تأخير لمدة ثانيتين
}                           <<----- إطفاء سرعة المحرك من خلال إعطاء قيمة 0
void loop () {            <<----- تأخير لمدة ثانيتين
    analogWrite(motor,75); <<----- إخراج إشارة متوسطة بمقدار 150
    delay(2000);          <<----- تأخير لمدة ثانيتين
    analogWrite(motor,0); <<----- إطفاء سرعة المحرك من خلال إعطاء قيمة 0
    delay(2000);          <<----- تأخير لمدة ثانيتين
}
analogWrite(motor,150);    <<----- إخراج إشارة عالية بمقدار 255
delay(2000);              <<----- تأخير لمدة ثانيتين
analogWrite(motor,0);    <<----- إطفاء سرعة المحرك من خلال إعطاء قيمة 0
delay(2000);              <<----- تأخير لمدة ثانيتين
}
```

sketch_jan23a | Arduino 1.0.6

File Edit Sketch Tools Help

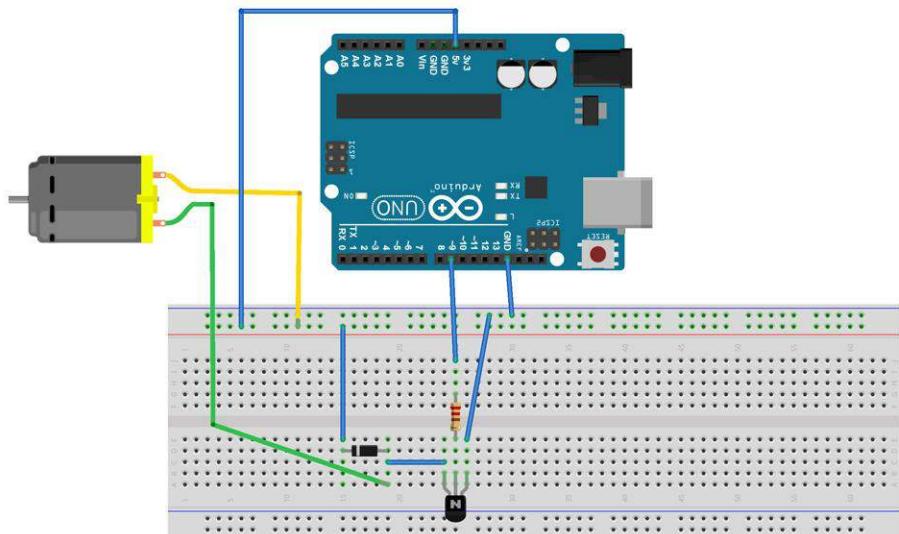


sketch_jan23a

Used Parts :

Arduino UNO x1
Breadboard x1
220 ohm x1
DC motor x1
Diode 1N4001 x1
2n2222 NPN x1

توصيلة التجربة على اللوحة التجريبية:



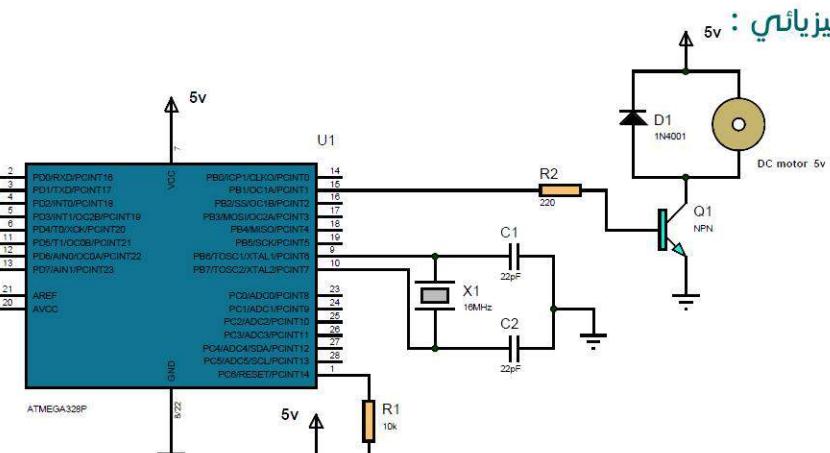
Digital pins

D0 = 2
D1 = 3
D2 = 4
D3 = 5
D4 = 6
D5 = 11
D6 = 12
D7 = 13
D8 = 14
D9 = 15
D10 = 16
D11 = 17
D12 = 18
D13 = 19

Analog pins

A0 = 23
A1 = 24
A2 = 25
A3 = 26
A4 = 27
A5 = 28

الرسم الفيزيائي :



وصلنا إلى تحديات النهاية ، هل أنت مستعد ؟
انطلق

التحدي رقم 5 :

في هذا التحدي عليك أن تقوم بكتابة برنامج يقوم بالآتي: في حالة إرتفاع درجة الحرارة تزداد سرعة دوران المروحة .

التحدي رقم 6 :

التحكم بسرعة دوران المروحة عن طريق لوحة المفاتيح KEYPAD ، بحيث أنه لو ضغطنا على الرقم 1 تدور المروحة بسرعة منخفضة وإذا ضغطنا على الرقم 2 تزداد السرعة وهكذا وفي حالة ضغطنا على الرقم 0 تتوقف عن الدوران.

#تتحدى_القرية ؟



طاب يومك أيها المبرمج .



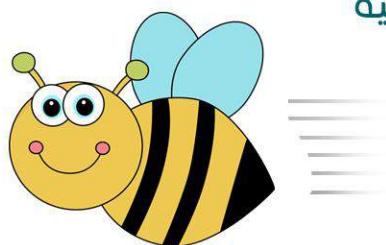
sketch_jan23a



رائع جداً أيها المبرمج المحترف ... ممتاز

بالفعل .. أنت تستحق أن تكون من ضمن مبرمجي المستقبل

واصل الطريق القرية الهندسية



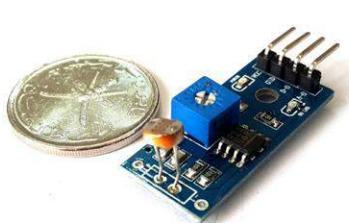


ملحقات وتوابع الأردوينو (Extension Boards)

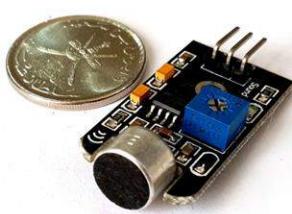
الأردوينو هو مفتوح المصدر، أي أنه مفتوح للتطوير والإضافة بشكل مستمر ولهذا توجد له الكثير من النماذج المطورة والإضافات وألواح التطوير الجانبية ما يجعله الأمثل والأنسب لتنفيذ المشاريع التجريبية لكثرة الخيارات المتاحة كتوابع للأردوينو.

في الصفحات القليلة التالية سنتعرف على بعض المحسسات وتوابع الأردوينو الكثيرة التي يمكنك الاستعانة بها في تنفيذ مشاريعك وأفكارك الإلكترونية.

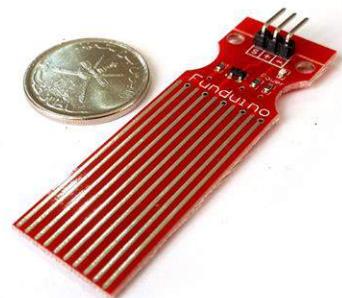
لمعرفة فوائدها التفصيلية يمكنك القراءة عنها في شبكة الإنترنت. كما يمكنك زيارة صفحة الأردوينو في موقعنا الإلكتروني حيث توجد مجموعة من الفيديوهات التعليمية المبسطة التي توضح طريقة استخدام بعض هذه المحسسات مع أمثلة تطبيقية لها في مشاريع مفيدة



حساس الضوء
LDR Sensor



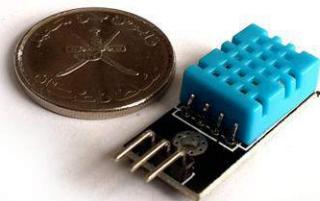
حساس الصوت
Sound Sensor



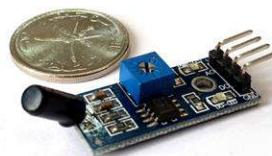
حساس مستوى الماء
Water Level Sensor



sketch_jan23a



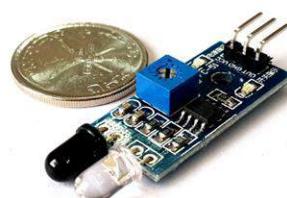
حساس رطوبة الجو
Humidity Sensor



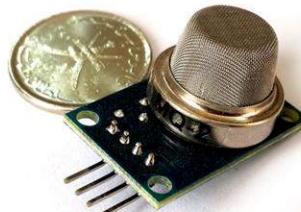
حساس الإهتزاز
Vibration Switch



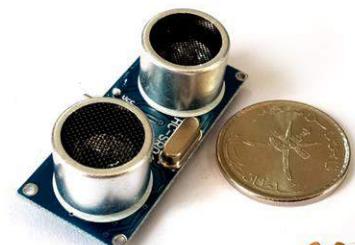
التعرف على الصوت
Voice Recognition



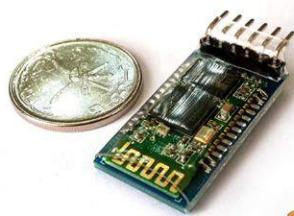
حساس المسافة
IR Distance Sensor



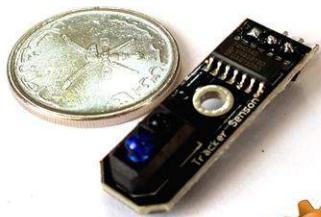
حساس الدخان
Smoke Sensor



حساس الألتراسونيكي
Ultrasonic Sensor



نموذج بلوتوث
Bluetooth Module



حساس تتبع الخط
Line Tracking Sensor



حساس حركة
PIR Motion Sensor



قارئ ذاكرة SD
SD Card Module



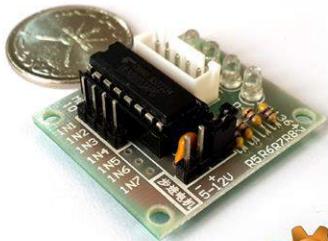
الإرسال والاستقبال
GSM SIM900



تحديد الموقع بالGPS
GPS Module



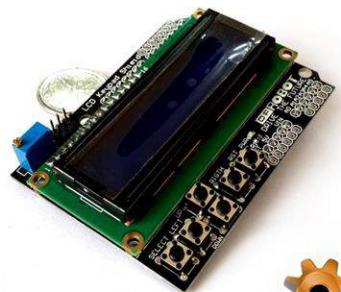
sketch_jan23a



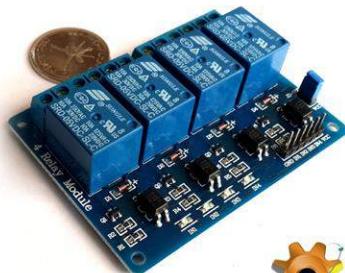
متحكم السيريموت
Stepper Motor Drive



عص التحكم
Joystick



شاشة LCD
LCD Shield



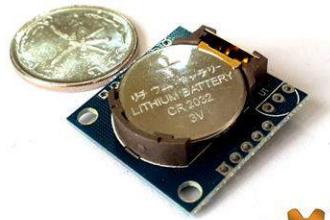
لوح المراحلات
Relay Board



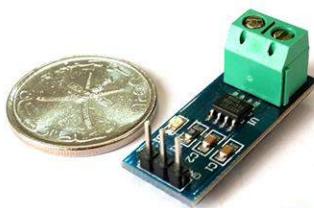
حساس الإحداثيات
X Y Z



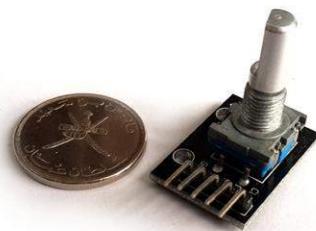
مسجل صوت
ISD Recorder



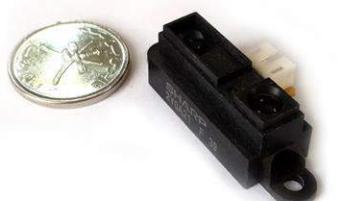
محدد الوقت والتاريخ
Real Time Clock



حساس التيار
Current Sensor



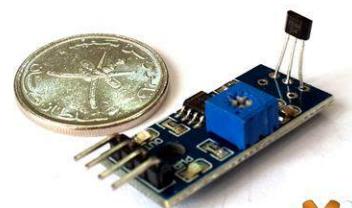
حساس الدوران
Rotary Encoder



حساس المسافة
IR SHARP Sensor



حساس الغاز
Gas MQ6



حساس المغناطيس
Hall Effect Sensor



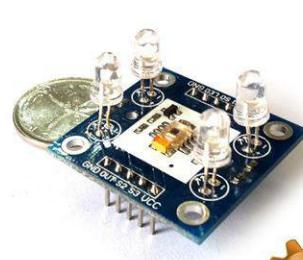
sketch_jan23a



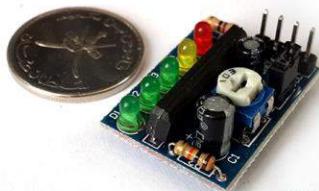
حساس الكحول
Alcohol MQ3 Sensor



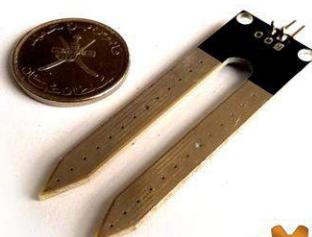
مرسل FM
FM Transmitter



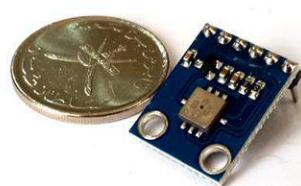
حساس الألوان
Color Sensor



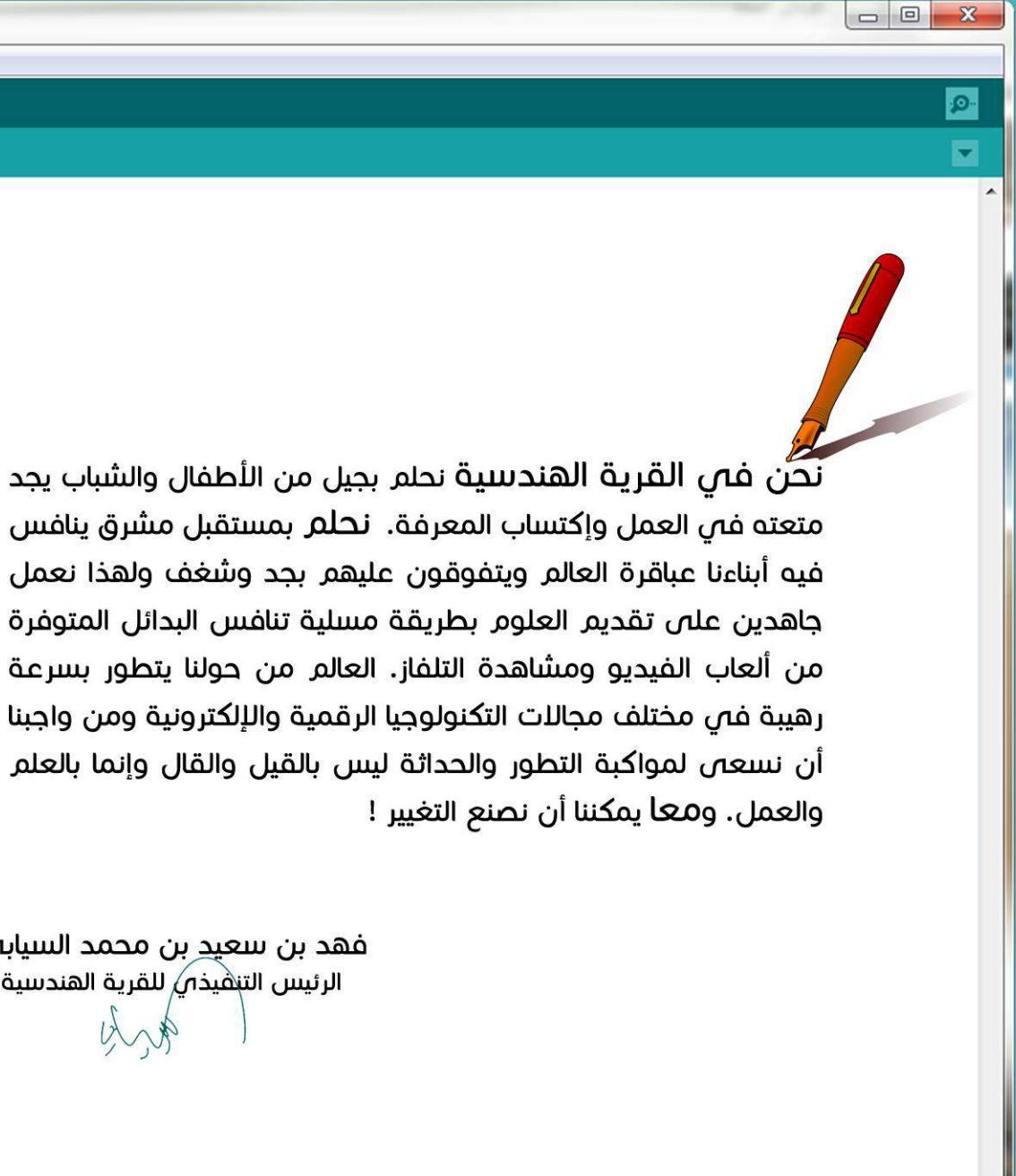
مؤشر قوة البطارية
Battery Level
Indicator



حساس رطوبة التربة
Grove Moisture
Sensor



حساس الضغط الجوي
Atmospheric
Pressure Sensor



نحن في القرية الهندسية نحلم بجيل من الأطفال والشباب يجد متعته في العمل وإكتساب المعرفة. نحلم بمستقبل مشرق ينافس فيه أبناءنا عباقرة العالم ويتفوقون عليهم بجد وشغف ولهذا نعمل جاهدين على تقديم العلوم بطريقة مسلية تنافس البدائل المتوفرة من ألعاب الفيديو ومشاهدة التلفاز. العالم من حولنا يتطور بسرعة رهيبة في مختلف مجالات التكنولوجيا الرقمية والإلكترونية ومن واجبنا أن نسعى لمواكبة التطور والحداثة ليس بالقيل والقال وإنما بالعلم والعمل. ومعا يمكننا أن نصنع التغيير !

فهد بن سعيد بن محمد السيبابي
الرئيس التنفيذي للقرية الهندسية





المراجع

موقع الأردوينو الرسمي
<https://arduino.cc>

دورة برمجة الأردوينو
القرية الهندسية - صيف 2014

كتاب الأردوينو ببساطة
للمهندس عبدالله علي عبدالله

نخص بالشكر للمدربين الرائعين على مراجعتهم للكتاب
سليم الرشدي
سليمان الحبشي
اسحاق الرشدي

تروس في عالم الإلكترونيات تعلم الإلكترونيات في 10 أيام



احترف الرازبيري باي
في 10 أيام



مؤلفاتنا الأخرى

احترف سكراتش
في 10 أيام





sketch_jan23a | Arduino 1.0.6

File Edit Sketch Tools Help

sketch_jan23a

نرجو أن تكون قد استطعنا افادتكم وامتعاعكم في عالم
برمجة الأردوينو. ولمزيد من المعلومات وللحقيق من اجاباتكم زوروا موقعنا
على الإنترنت www.ev-center.com ، كما يسعدنا قراءة آرائكم
وتعليقاتكم في حساباتنا على شبكات التواصل الاجتماعي عبر
الوسم #مبرمجو_المستقبل

 @EngineeringOman  +968 22027662

 Engineering Village  +968 97377800

 EngineeringVillageEV  www.ev-center.com

 @EngineeringVillage  school@ev-center.com

1 129 #احترف_الأردوينو

تم بحمد الله

* كل شخص عليه أن يتعلم برمجة الكمبيوتر .. لأنه يعلمك كيف تفكّر .. ”ستيف جوبز“

* بيل جيتس | مؤسس ميكروسوفت | تعلم البرمجة بعمر 13 عام

* مارك زوكربيرج | مؤسس الفيس بوك | بدأ باستخدام الكمبيوتر في الصف السادس

* جاك زورسكي | مؤسس شبكة تويتر | أهداه والداه حاسوب وهو بعمر 9 سنوات

لم يكونوا يملكون العقريّة أو الذكاء الظارق وإنما بحثوا عن المرح والمتعة في أماكن الإبتكار .

البرمجة هي لغة العصر لخدمة الإنسانية ومساعدة الناس ، هي طريقة التفكير والتنوير لعالم اليوم ويجب أن تبدأ بها منذ صغرك ! سواء أردت أن تغيير العالم أو أن تملك الكثير من المال .

في العشر السنوات القادمة سيحتاج العالم إلى 1.4 مليون مبرمج لخدمة البشرية ، ولا يوجد في العالم سوى 400 ألف مبرمج حاليا . العالم يحتاجنا ، فهيا بنا نبرمج .



لنمرح بتعلم مهارات البرمجة مع الأردوينو

#مبرمجو_المستقبل