

Tutorium 9: Graphrepräsentation und erste Graphalgorithmen

Matthias Schimek | 23. Juni 2017

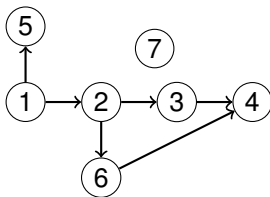
TUTORIUM ZUR VORLESUNG ALGORITHMEN I IM SS17

- 1 Übungsklausur
- 2 Graphrepräsentation
- 3 Graphtraversierung

- Größe der Hashtabelle angeben → wichtig für Laufzeitgarantien
- Universelle Hashfamilien bieten i.A. kein perfektes Hashing

Graphen in der Informatik:

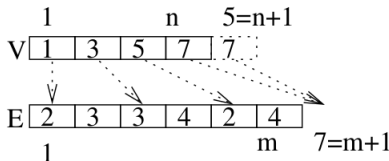
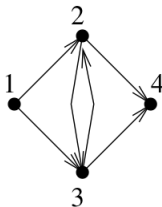
- Inzidenzstruktur (=Nachbarschaftsstruktur) bestehend aus *Kanten* und *Knoten*
- $G = (V, E)$
- gängige Konvention: $|V| = n, |E| = m$
- man spricht von Linearzeit auf Graphen, wenn Algorithmus in $\mathcal{O}n + m$ Zeit läuft
- Unterscheide: *gerichtete* und *ungerichtete* Graphen



Repräsentation als Liste von Kanten

- $\langle (1, 5), (1, 2), (2, 6), (2, 3), (6, 4), (3, 4) \rangle$
- Vorteile/Nachteile?

- ▶ $V = 1..n$ oder $0..n-1$
- ▶ **Kantenfeld** E speichert **Ziele** und zwar **gruppiert** nach Startknoten
- ▶ V speichert Index der ersten ausgehenden Kante
- ▶ **Dummy**-Eintrag $V[n+1]$ speichert $m+1$



Beispiel: $\text{Ausgangsgrad}(v) = V[v+1] - V[v]$

1

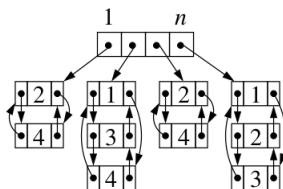
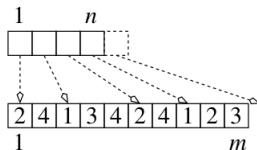
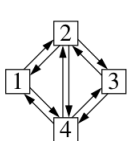
¹Quelle: Vorlesungsfolien, Algo I, KIT

Gegeben sei ein Graph mit einer Repräsentation als Kantenliste.
Entwerfe einen Algorithmus, der diese in ein Adjazenzfeld konvertiert.

Graphrepräsentation - Adjazenzliste

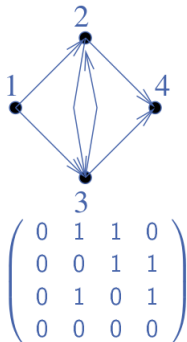
speichere (doppelt) verkettete **Liste** adjazenter Kanten für jeden Knoten.

- + einfaches **Einfügen** von Kanten
- + einfaches **Löschen** von Kanten (ordnungserhaltend)
- mehr Platz (bis zu Faktor 3) als Adjazenzfelder
- mehr Cache-Misses



2

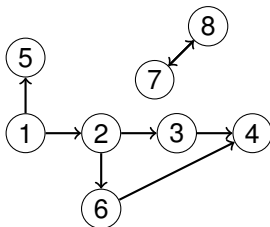
¹Quelle: Vorlesungsfolien, Algo I, KIT



³Gegeben Graph $G = (V, E)$

■ $n * n$ - Matrix

³Quelle: Vorlesungsfolien, Algo I, KIT

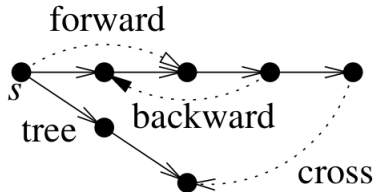


Gib den Graph als

- Kantenfolge
- Adjazenzfeld
- Adjazenzzliste
- Adjazenzmatrix

an

- ▶ Baumkanten: Elemente des Waldes, der bei der Suche gebaut wird
- ▶ Vorwärtskanten: verlaufen **parallel** zu Wegen aus Baumkanten
- ▶ Rückwärtskanten: verlaufen **antiparallel** zu Wegen aus Baumkanten
- ▶ Querkanten: alle übrigen



4

⁴Quelle: Vorlesungsfolien, Algo I, KIT

Function $\text{bfs}(s)$:

$Q := \langle s \rangle$

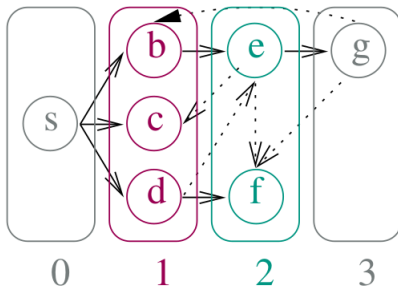
// aktuelle Schicht

while $Q \neq \langle \rangle$ **do**

exploriere Knoten in Q

merke dir Knoten der nächsten Schicht in Q'

$Q := Q'$



→ tree
▶ backward
> cross
▷ forward

5

⁵Quelle: Vorlesungsfolien, Algo I, KIT

Implementiere den Algorithmus der Breitensuche in Pseudocode.

[siehe Tafel]

Tiefensuchschema für $G = (V, E)$

unmark all nodes;

init

foreach $s \in V$ do

 if s is not marked then

 mark s

 root(s)

 DFS(s, s)

 // make s a root and grow
 // a new DFS tree rooted at s

Procedure DFS($u, v : \text{NodeId}$)

 // Explore v coming from u

 foreach $(v, w) \in E$ do

 if w is marked then traverseNonTreeEdge(v, w)

 else traverseTreeEdge(v, w)

 mark w

 DFS(v, w)

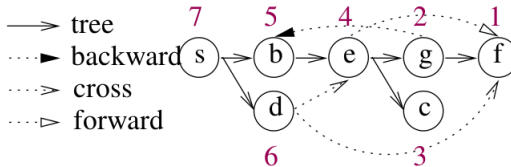
 backtrack(u, v) // return from v along the incoming edge

6

⁶Quelle: Vorlesungsfolien, Algo I, KIT

Fertigstellungszeit

init: $\text{finishingTime} = 1 : 1..n$
backtrack(u, v): $\text{finishTime}[v] := \text{finishingTime}++$

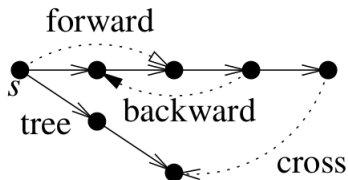


8

⁸Quelle: Vorlesungsfolien, Algo I, KIT

Kantenklassifizierung bei DFS

type (v, w)	$\text{dfsNum}[v] < \text{dfsNum}[w]$	$\text{finishTime}[w] < \text{finishTime}[v]$	w is marked
tree	yes	yes	no
forward	yes	yes	yes
backward	no	no	yes
cross	no	yes	yes



9

⁷Quelle: Vorlesungsfolien, Algo I, KIT

Es sei $G = (V, E)$ ein gerichteter azyklischer Graph (DAG) mit endlich vielen und mindestens einem Knoten.

Zeige, dass G mindestens einen Knoten mit Eingangsgrad 0 besitzt.