

### Graphen I

Gustavo Crivelli, Beini Ma, Matthias Schimek, Matthias Schmitt

ICPC-Praktikum 2015 - Graphen I

### Gliederung



Einleitung

**BFS** 

DFS

Iterative Tiefensuche

Starke Zusammenhangskomponenten

bipartite Graphen

Brücke



#### Einführung

#### Indiana Jones and the Fate of Atlantis

Indiana Jones braucht unsere Hilfe! Er ist auf der Suche nach einer mysteriösen Statue muss er ein Labyrinth überwinden. Alles was er als Hilfsmittel besitzt ist eine (unendlich lange )rote Schnur. Wie geht Indy vor, um möglichst wenig Zeit zu verschwenden?



#### Einführung

#### Indiana Jones and the Fate of Atlantis

Indiana Jones braucht unsere Hilfe! Er ist auf der Suche nach einer mysteriösen Statue muss er ein Labyrinth überwinden. Alles was er als Hilfsmittel besitzt ist eine (unendlich lange )rote Schnur. Wie geht Indy vor, um möglichst wenig Zeit zu verschwenden?

#### Anforderungen

- findet stets die Lösung, wenn sie existiert
- vermeidet doppelte Wege

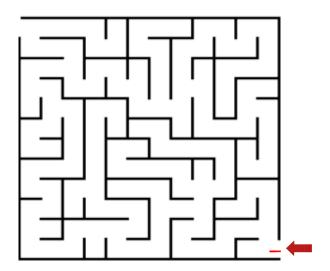


#### Einführung

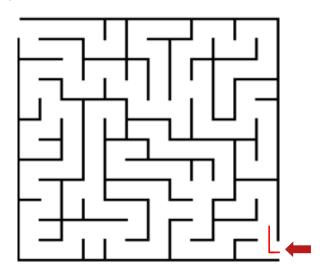
#### Strategie

- Die ganze Zeit lang spannen wir unsere rote Schnur und markieren damit bereits gesehene Wege.
- Wenn wir auf eine Gabelung stoßen, gehen wir immer einen Weg, den wir noch nicht gesehen haben.
- Wenn wir auf eine Sackgasse stoßen, gehen wir zurück zu der letzten Gabelung, in der sich noch ein ungesehener Weg befindet.

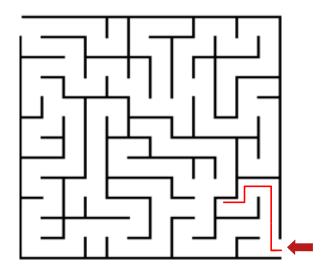
## Karkruher Institut für Technolo



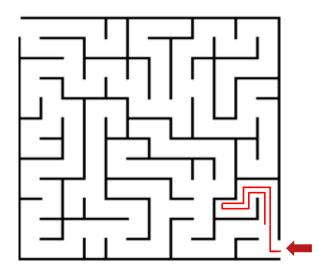
## Karkruher Institut für Technolog



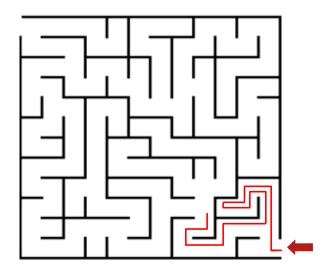
# Karkruher Institut für Technologi



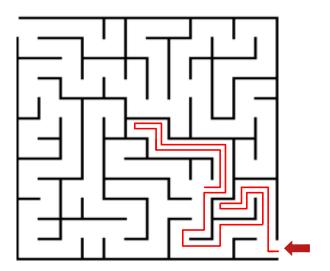
## Karkruher Institut für Technologi



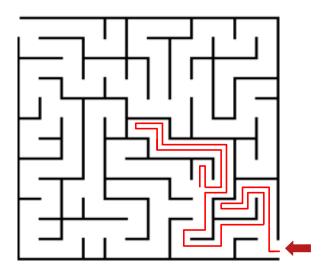
## Karkruher Institut für Technolog



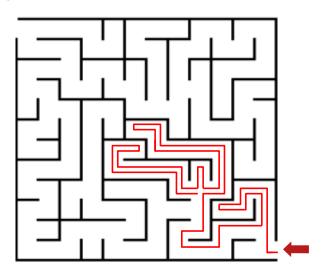
## Kar kruher Institut für Technolog



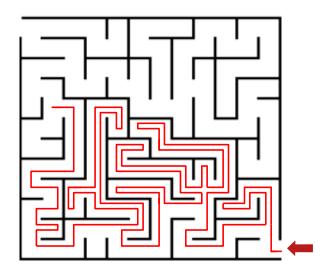
## Karkruher Institut für Technologie



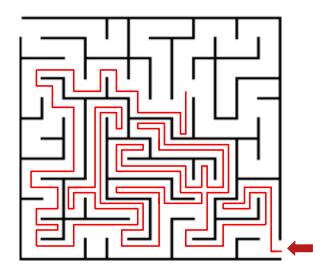
## Karkruher Institut für Technologi



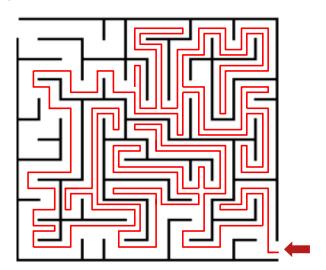
## Karkruher Institut für Technologi



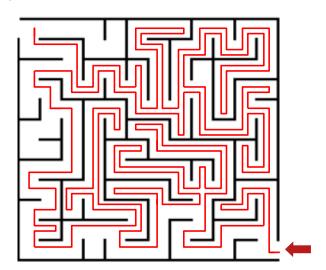
## Karkruher Institut für Technolog



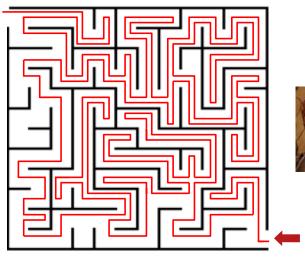
## Karkruher Institut für Technolog



## Kar kruher Institut für Technolog











#### rekursive Implementierung

```
bool dfs visited[AdiMatrix.size()]:
void dfs(int u) {
        dfs visited[u] = true;
        // possibly do something
        for (int i = 0; i < AdjMatrix[u].size(); i++) {
                if (AdjMatrix[u][i] == 1
                        && dfs visited[i] == false) {
                        dfs(i):
for (int i = 0: i < AdiMatrix.size(): i++) {
        if (dfs_visited[i] == false) {
                dfs(i):
```

Laufzeit:  $\mathcal{O}(|V|^2)$ , wenn der Graph als Adjazenzmatrix gespeichert ist, sonst  $\mathcal{O}(|V|+|E|)$ 

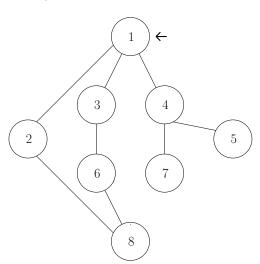


#### rekursive Implementierung

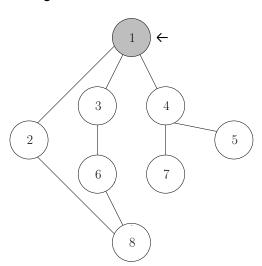
```
bool dfs visited[AdiMatrix.size()]:
void dfs(int u) {
        dfs visited[u] = true;
        // possibly do something
        for (int i = 0; i < AdjMatrix[u].size(); i++) {
                if (AdjMatrix[u][i] == 1
                        && dfs visited[i] == false) {
                        dfs(i):
for (int i = 0: i < AdiMatrix.size(): i++) {
        if (dfs_visited[i] == false) {
                dfs(i):
```

Laufzeit:  $\mathcal{O}(|V|^2)$ , wenn der Graph als Adjazenzmatrix gespeichert ist, sonst  $\mathcal{O}(|V|+|E|)$ 

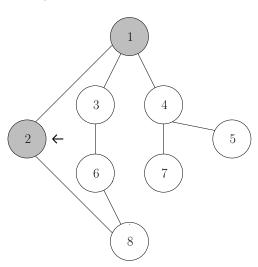




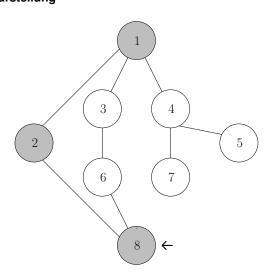




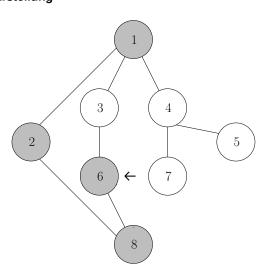


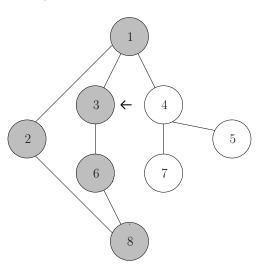




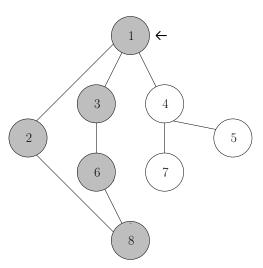




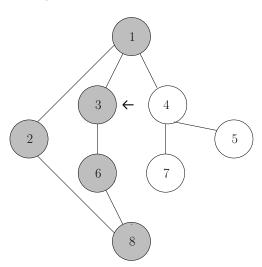


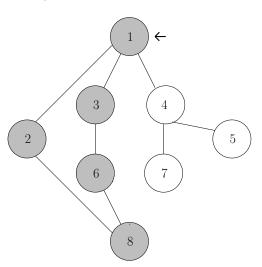




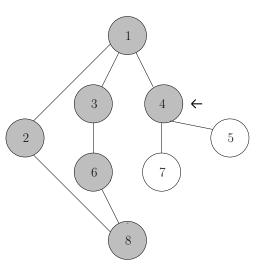




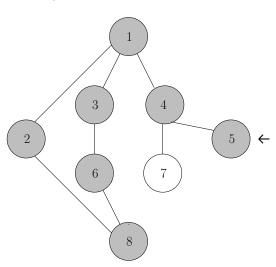


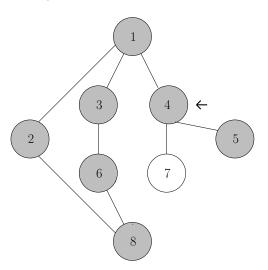


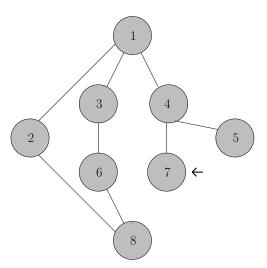










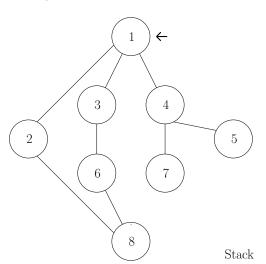


## Karkruher Institut für Technologie

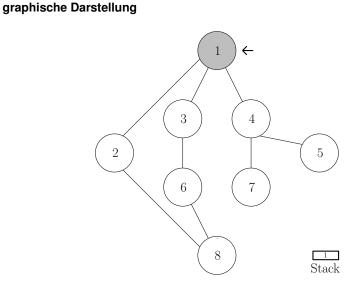
#### rekursive Implementierung

```
bool dfs visited[AdjMatrix.size()] = {0};
nrdfs(int u) {
        stack mvStack:
        myStack.push(u);
        int current:
        while (!myStack.empty()) {
                current = myStack.top();
                myStack.pop();
                for(int i = 0; i < AdjMatrix.size(); i++){
                         if (AdjMatrix[current][i] == 1){
                                 if (dfs_visited[i] == false){
                                          myStack.push(i);
                                          visit table[i] = true;
                                          // possibly do something
```

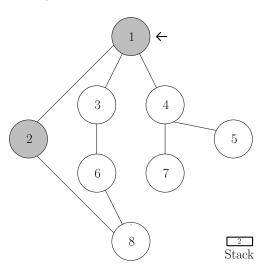




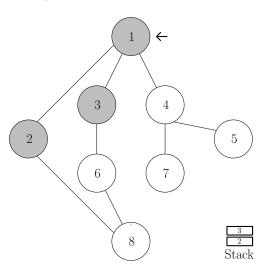




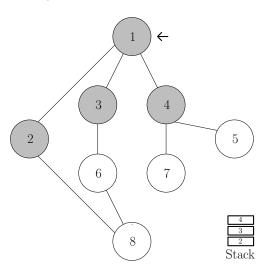




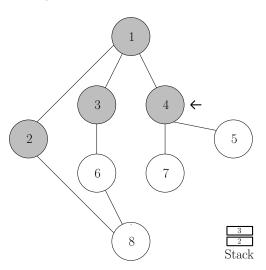




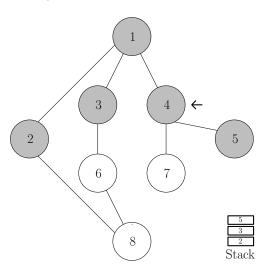




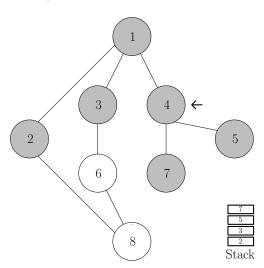




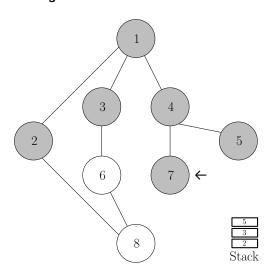




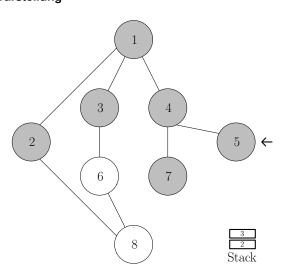




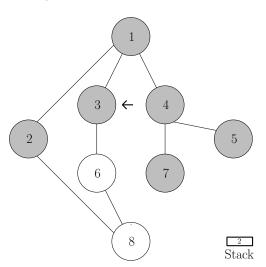


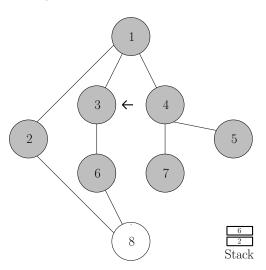




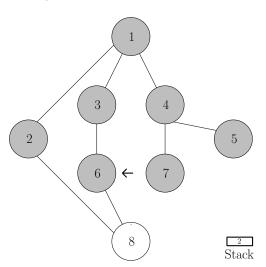




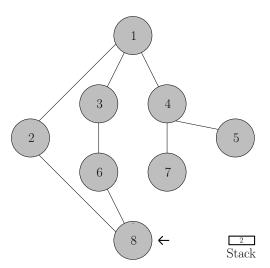




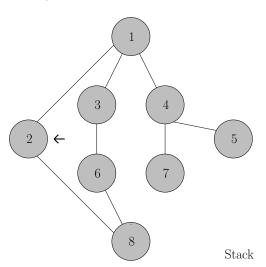










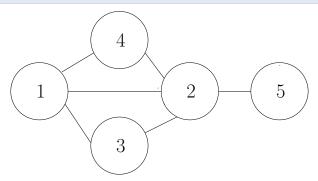




#### Beispielproblem

#### **Dominator**

Ein Knoten X eines Graphen dominiert einen anderen Knoten Y, wenn alle Wege von einem gegebenen Startknoten zu Y durch X gehen müssen. Wenn ein Knoten Z nicht vom Startknoten erreicht werden kann, hat Z keinen Dominator.





Beispielproblem

#### **Dominator**

Gegeben sei ein Graph. Die Aufgabe ist es, für einen gegebenen Graphen für jeden Knoten die Dominator auszurechnen. Dabei ist zu erwähnen, dass der Eingabegraph sehr klein sind, mit weniger als 100 Knoten.

### Beispielproblem

- Lassen zunächst Tiefensuche mit dem Anfangsknoten als Startknoten laufen und speichern uns alle Knoten ein, die erreicht worden sind.

### Beispielproblem

- Lassen zunächst Tiefensuche mit dem Anfangsknoten als Startknoten laufen und speichern uns alle Knoten ein, die erreicht worden sind.
- werden, löschen (oder blenden aus) wir temporär den Knoten X und laufen mit Tiefensuche durch den Graph.

# Karkruher Institut für Technologie

### Beispielproblem

- Lassen zunächst Tiefensuche mit dem Anfangsknoten als Startknoten laufen und speichern uns alle Knoten ein, die erreicht worden sind.
- Um zu pr
  üfen, welche Knoten von einem Knoten X dominiert werden, löschen (oder blenden aus) wir tempor
  är den Knoten X und laufen mit Tiefensuche durch den Graph.
- Alle Knoten, die nun nicht mehr erreicht werden können, werden von X dominiert.
- Laufzeit ist  $\mathcal{O}(|V|^3)$  im worst case.



### Beispielproblem

- Lassen zunächst Tiefensuche mit dem Anfangsknoten als Startknoten laufen und speichern uns alle Knoten ein, die erreicht worden sind.
- werden, löschen (oder blenden aus) wir temporär den Knoten X und laufen mit Tiefensuche durch den Graph.
- Alle Knoten, die nun nicht mehr erreicht werden können, werden von X dominiert.
- Laufzeit ist  $\mathcal{O}(|V|^3)$  im worst case.



Beispielaufgabe

#### UVa 11383 Come and Go

In einer Stadt gibt es N Kreuzungen, die durch Straßen verbunden sind. Da man in der Stadt von einem Punkt (Kreuzung) zu jedem anderen kommen möchte, sollte es eine Verbindung zwischen zwei beliebigen Kreuzungen geben.

Für eine gegebene Stadt mit N Kreuzungen und M Straßen soll entschieden werden, ob dies möglich ist.



Beispielaufgabe

#### UVa 11383 Come and Go

In einer Stadt gibt es N Kreuzungen, die durch Straßen verbunden sind. Da man in der Stadt von einem Punkt (Kreuzung) zu jedem anderen kommen möchte, sollte es eine Verbindung zwischen zwei beliebigen Kreuzungen geben.

Für eine gegebene Stadt mit N Kreuzungen und M Straßen soll entschieden werden, ob dies möglich ist.

## **Definition Strongly Connected Components SCC**

In einem gerichteten Graph G = (V, E), wird  $V' \subseteq V$  starke Zusammenhangskomponente (SCC) genannt, wenn zwischen je zwei Knoten in V' ein Pfad existiert.



- Zum Lösen der Aufgabe untersuchen, ob das Straßennetz der Stadt aus einer oder mehreren SCCs besteht.
- ightharpoonup ightharpoonup Benötigen effizienten Algorithmus zum Finden von SCCs

### Algorithmus von Tarjan für SCCs

- Wurde von Robert Tarjan gefunden
- Basiert auf dem Konzept der DFS
- Laufzeit:  $\mathcal{O}(|V| + |E|)$

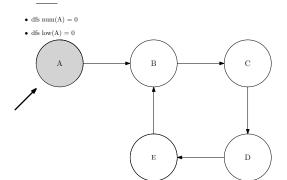


- Zum Lösen der Aufgabe untersuchen, ob das Straßennetz der Stadt aus einer oder mehreren SCCs besteht.
- ⇒ Benötigen effizienten Algorithmus zum Finden von SCCs

## Algorithmus von Tarjan für SCCs

- Wurde von Robert Tarjan gefunden
- Basiert auf dem Konzept der DFS
- Laufzeit:  $\mathcal{O}(|V| + |E|)$



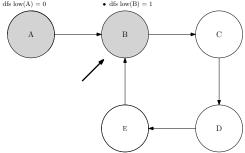


STACK:





- dfs num(B) = 1
- dfs low(A) = 0 • dfs low(B) = 1



#### STACK:

- B



• dfs num(A) = 0 • dfs low(A) = 0

Α

dfs num(B) = 1

• dfs num(C) = 2

• dfs low(B) = 1

- dfs low(C) = 2
- В С

- STACK:
  - B
  - C

E D

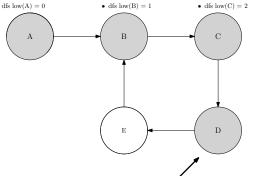




• dfs num(B) = 1

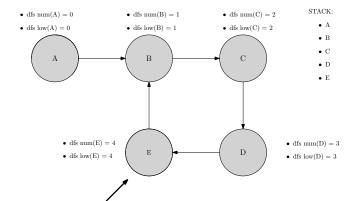
- dfs num(C) = 2
- STACK:

  - B • C
  - D

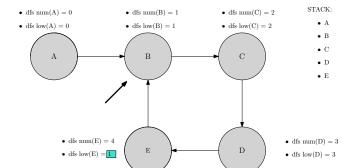


- dfs num(D) = 3
- dfs low(D) = 3

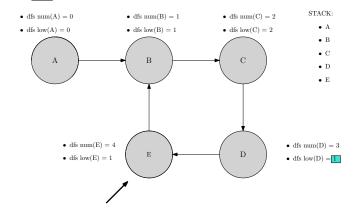




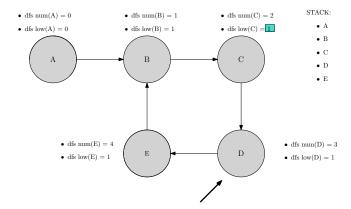




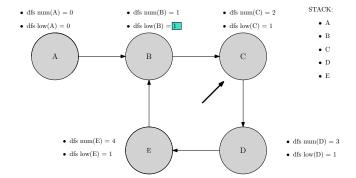




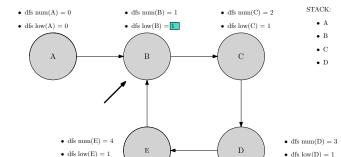




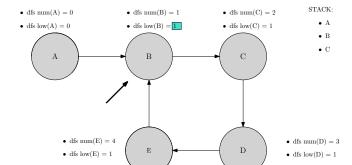




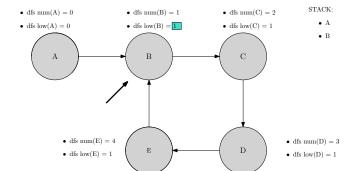




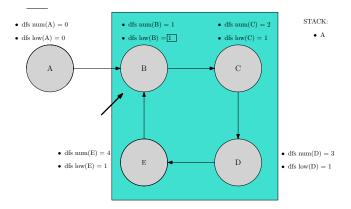






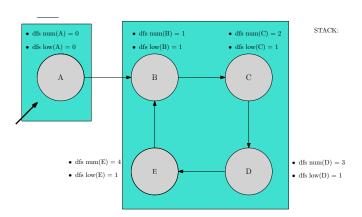






### **SCCs finden mittels DFS**





#### SCCs finden mittels DFS



#### Sourcecode

```
void findSCC(int u) {
        dfs low[u] = dfs num[u] = dfsNumberCounter++: // initalize
       S.push back(u): visited[u] = 1:
        for (int j = 0; j < AdjacenceList[u].size(); <math>j++) {
                ii v = AdjacenceList[u][i];
                if (dfs_num[v.first] == UNVISITED) // not yet visited by DFS
                        findSCC(v.first);
                if (visited[v.first]) // belongs to current SCC
                        dfs low[u] = min(dfs low[u]. dfs low[v.first]):
        if (dfs low[u] == dfs num[u]) { // root of current SCC
                cout << "SCC " << ++numSCC: // print vertices in SCC
                while(true) {
                        int v = S.back(); S.pop back(); visited[v] = 0;
                        cout << " " <<v:
                        if (u == v) break:
                cout << endl:
```



- **findSCC(int u)** findet alle SCCs, die von Konten **u** aus erreichbar sind.
- Für vollständige Liste an SCCs findSCC(int u) für alle Knoten eines Graphen laufen lassen.



#### Separatoren und Brücken in ungerichteten Graphen

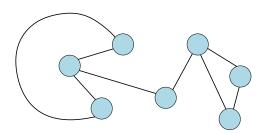
Sei G = (V, E) ein ungerichteter Graph.

- **Ein Knoten**  $v \in V$  heißt **Separator** von G, wenn durch sein Entfernen bestehende Zusammenhangskomponenten aufgetrennt werden.
- **Eine Kante**  $\{u, v\} \in E$  heißt **Brücke**, wenn durch ihr Entfernen uund v in verschiedenen Zusammenhangskomponenten liegen.

Definition

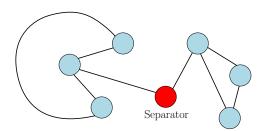
# Brücken und Separatoren Beispiel





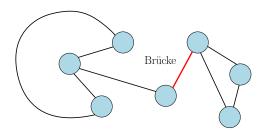
# Brücken und Separatoren Beispiel





# Brücken und Separatoren Beispiel







#### Algorithmen

- Naive Herangehensweise:
  - Entferne einen Knoten/Kante
  - 2. Prüfe mittels DFS/BFS ob sich eine neue Zusammenhangskomponente ergeben hat
  - Wiederhole Schritt 1 f
    ür alle Knoten/Kanten
- Laufzeit:  $\mathcal{O}(|V| \cdot (|V| + |E|))$  bwz.  $\mathcal{O}(|E| \cdot (|V| + |E|))$
- Es existiert Algorithmus in  $\mathcal{O}(|V| + |E|)$
- Basiert auf DFS und ähnelt Algorithmus zum Finden von SCCs



- Führe eine DFS im Graph durch.
- Besuchte Knoten erhalten zwei Nummern:
- - $\Rightarrow$  *u* teilt Graph in zwei Zusammenhangskomponenten.



- Führe eine DFS im Graph durch.
- Besuchte Knoten erhalten zwei Nummern:
  - dfs\_num(u): Speichert Schritt, in dem Knoten u von DFS besucht wurde.
  - dfs\_low(u): Niedrigster Wert von dfs\_low, der von Knoten u aus erreicht werden kann.
- Wenn  $dfs_{low}(v) \ge dfs_{num}(u)$ , dann ist u ein Separator
  - Von v kann kein Knoten w "vor" u erreicht werden.
  - "vor" bedeutet: (dfs\_num(w) > dfs\_num(u))
  - Um Knoten w "vor" u zu erreichen, muss man durch u laufen
  - lacksquare  $\Rightarrow$  u teilt Graph in zwei Zusammenhangskomponenten
  - (Spezialfall: Gilt nicht, wenn u Wurzel der DFS)



- Führe eine DFS im Graph durch.
- Besuchte Knoten erhalten zwei Nummern:
  - dfs\_num(u): Speichert Schritt, in dem Knoten u von DFS besucht wurde.
  - dfs\_low(u): Niedrigster Wert von dfs\_low, der von Knoten u aus erreicht werden kann.
- Wenn **dfs\_low(v)**  $\geq$  **dfs\_num(u)**, dann ist u ein Separator
  - Von v kann kein Knoten w "vor" u erreicht werden.
  - "vor" bedeutet: (dfs\_num(w) > dfs\_num(u)
  - Um Knoten w "vor" u zu erreichen, muss man durch u laufen
  - ⇒ u teilt Graph in zwei Zusammenhangskomponenten
  - (Spezialfall: Gilt nicht, wenn u Wurzel der DFS)



- Führe eine DFS im Graph durch.
- Besuchte Knoten erhalten zwei Nummern:
  - 1. **dfs num(u):** Speichert Schritt, in dem Knoten u von DFS besucht wurde.
  - 2. dfs low(u): Niedrigster Wert von dfs low, der von Knoten u aus erreicht werden kann.
- Wenn **dfs**  $low(v) \ge dfs$  num(u), dann ist u ein Separator
  - Von v kann kein Knoten w "vor" u erreicht werden.
  - "vor" bedeutet: (dfs num(w) > dfs num(u))
  - Um Knoten w "vor" u zu erreichen, muss man durch u laufen.
  - $\Rightarrow u$  teilt Graph in zwei Zusammenhangskomponenten.
  - (Spezialfall: Gilt nicht, wenn u Wurzel der DFS)



- Besuchte Knoten erhalten zwei Nummern:
  - 1. **dfs num(u):** Speichert Schritt, in dem Knoten *u* von DFS besucht wurde
  - 2. **dfs low(u):** Niedrigster Wert von **dfs low**, der von Knoten *u* aus erreicht werden kann.
- - $\Rightarrow \{u, v\}$  teilt Graph in zwei Zusammenhangskomponenten.



- Besuchte Knoten erhalten zwei Nummern:
  - dfs\_num(u): Speichert Schritt, in dem Knoten u von DFS besucht wurde.
  - dfs\_low(u): Niedrigster Wert von dfs\_low, der von Knoten u aus erreicht werden kann.
- Wenn  $dfs_low(v) > dfs_num(u)$ , dann ist  $\{u, v\}$  eine Brücke
  - Von *v* kann Knoten *v* nur über die Kante *u*, *v* erreicht werden.
  - Ansonsten dfs\_low(v) seq dfs\_num(u).
  - $ightharpoonup \Rightarrow \{u, v\}$  teilt Graph in zwei Zusammenhangskomponenten.

Illustration des Algorithmus'

• dfs num(A) = 0

• dfs low(D) = 3

- dfs num(B) = 1
- dfs low(B) = 1
- dfs low(A) = 0 В • dfs num(D) = 3Ε
- dfs num(C) = 2
- dfs low(C) = 2

- dfs num(E) = 4
- dfs low(E) = 1

- dfs num(F) = 5
- dfs low(F) = 1