

Haute école d'ingénierie et d'architecture Fribourg  
Hochschule für Technik und Architektur Freiburg

**CSEL1 – Construction Systèmes Embarqués sous Linux**

# **Optimisation: Performances**



## Contenu

---

- ▶ **Introduction**
- ▶ **Mesure du temps**
- ▶ **Outils**
- ▶ **Compilateur**
- ▶ **Machines virtuelles**
- ▶ **Matériel et µP**
- ▶ **Perf**
- ▶ **Optimisation**



---

# Introduction



## Introduction – Domaines

### Quel domaine ?

Energie

Temps de  
démarrage

Temps  
d'exécution

Temps de  
réaction

Variations



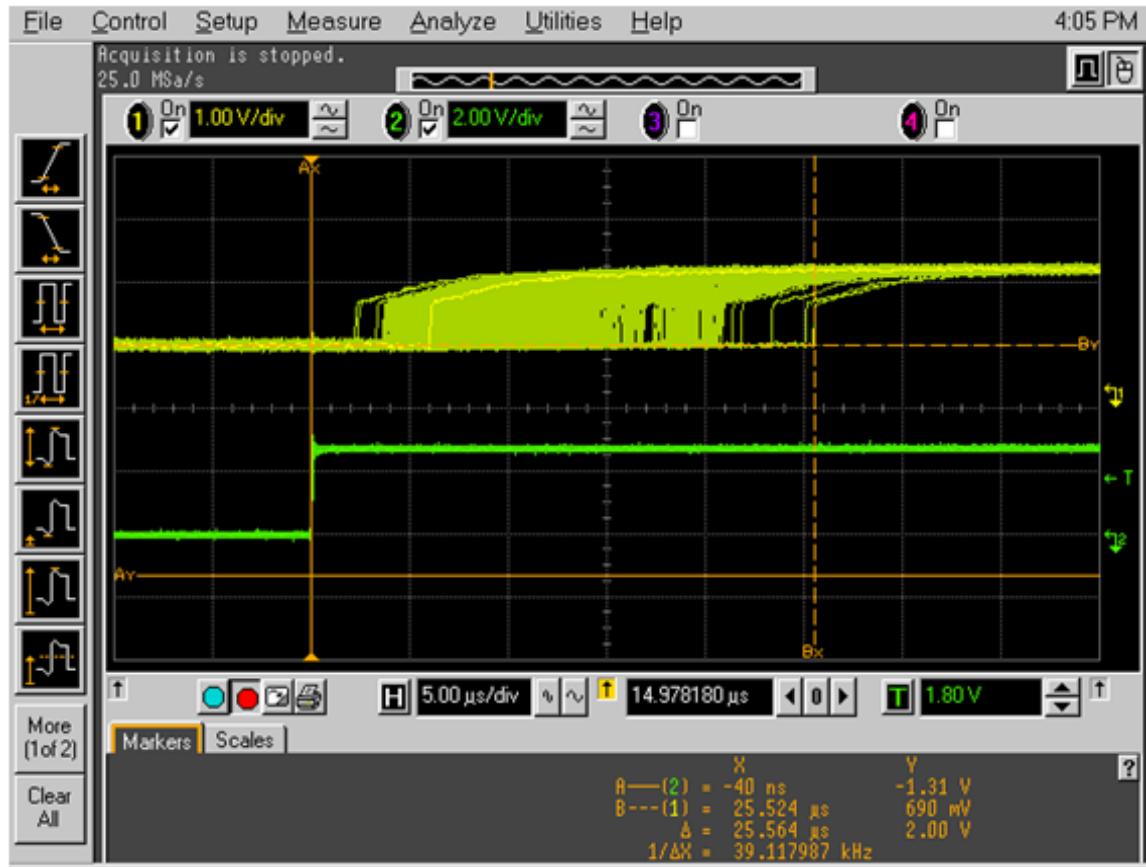
## Introduction – Energie



- Continuous improvement on performance and efficiency
- Innovation beyond process technology limitations

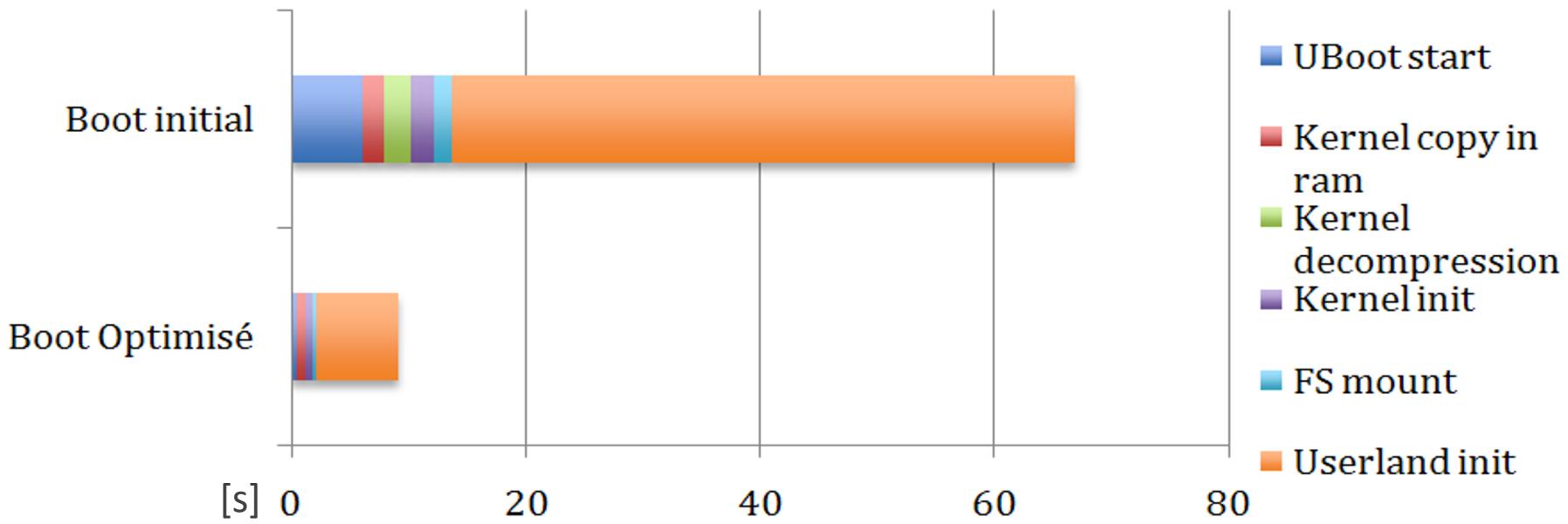


# Introduction – Timing (réaction / variations)





## Introduction – Temps de démarrage





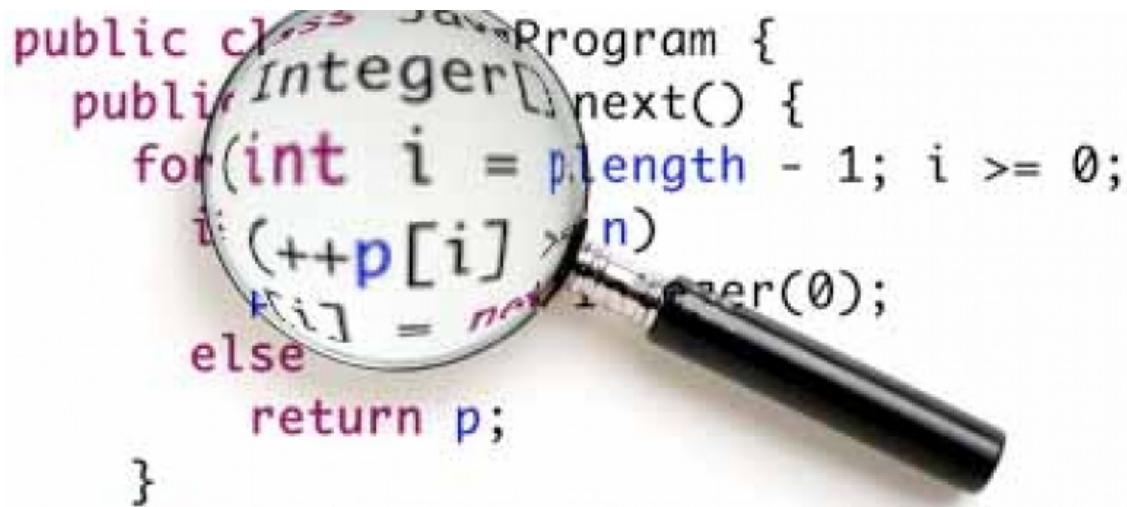
## Introduction – Profiling

- ▶ L'analyse des performances d'un logiciel est aussi nommée « Profiling »
- ▶ Lorsque l'on souhaite optimiser une application logicielle, il faut tout d'abord savoir quelle partie optimiser
- ▶ On cherche à identifier les «hot spots»
- ▶ On s'intéresse principalement à connaître
  - Le temps d'exécution
    - ❖ où notre programme passe le plus de temps ?
  - Le nombre d'exécutions
    - ❖ quelles fonctions sont exécutées le plus souvent ?
  - L'arbre d'appel des fonctions (call-graph)
    - ❖ quelle fonction appelle quelle fonction ?



## Introduction – Granularité

- ▶ Avec quelle granularité souhaite-t-on effectuer la mesure?
- ▶ Niveaux de mesure possible
  - Application
  - Méthode/fonction
  - Ligne de code en langage évolué
  - Instruction machine





## Introduction – Stratégies

- ▶ **Différentes stratégies peuvent être mises en place**

- Instrumentation
  - Statistique

- ▶ **Instrumentation**

- Utilisation des outils du système d'exploitation et du compilateur
  - Mesure manuelle du temps avec la lecture d'horloges haute résolution
  - Mesure manuelle du temps avec un oscilloscope
  - Instrumentation dans une «machine virtuelle»

- ▶ **Statistique**

- Le programme fonctionne sans modification
  - Un outil va l'échantillonner à intervalle régulier
    - ❖ *En utilisant les propriétés du microprocesseur*
    - ❖ *En échantillonnant sa pile d'appels*



## Introduction – Optimisation

---

- ▶ **Une fois les « hot-spots » identifiés, plusieurs pistes peuvent être suivies pour optimiser les performances de l'application**
  - Choix d'algorithmes plus appropriés
  - Emploi plus judicieux des bibliothèques à disposition
  - Meilleure utilisation des options de compilation
  - Adaptation du code aux propriétés du microprocesseur
  - Changement du langage de programmation
  - Changement de la plateforme



---

# Mesure du temps



## Mesure du temps – Unix times

- ▶ **time est un outil Linux très simple permettant d'indiquer le temps d'exécution d'une application.**
- ▶ **Exemple**

```
# time ./clock 1000000 > /dev/null
real 0m 1.03s // temps total
user 0m 1.02s // temps CPU utilisé en mode user
sys 0m 0.00s // temps CPU utilisé en mode system
```

- ▶ **Cet outil est basé sur la méthode « times() » fournit par la bibliothèque « times.h ».**
- ▶ **Sa simplicité pâtit d'une résolution souvent insuffisante. Le temps retourné est donné en nombre de cycles d'horloge système, laquelle peut varier fortement selon les performances du µP mis en œuvre.**



## Mesure du temps – Horloges (timers)

- ▶ Linux dispose d'horloges à haute résolution. Celles-ci sont disponibles par la bibliothèque « time.h »
- ▶ Opérations
  - Lire l'horloge (syscall: clock\_gettime)
  - Lire la résolution (syscall: clock\_getres)
- ▶ Le développeur peut modifier l'application pour y ajouter des lectures de ces horloges et ainsi mesurer le temps d'exécution de parties ciblées de code.
- ▶ Avantages
  - Simple à mettre en œuvre
  - Grand nombre de points de mesure possible
- ▶ Inconvénients
  - Il faut connaître les parties du code à mesurer
  - Impacte le comportement de l'application



## Mesure du temps – Horloges – Exemple

```
#define _GNU_SOURCE
#include <stdio.h>
#include <time.h>

static void do_something() {}

int main()
{
    struct timespec t1;
    struct timespec t2;

    clock_gettime(CLOCK_MONOTONIC, &t1);
    do_something();
    clock_gettime(CLOCK_MONOTONIC, &t2);

    // compute elapsed time in nano-seconds
    long long int delta_t = (long long)(t2.tv_sec - t1.tv_sec) * 1000000000
                           + t2.tv_nsec - t1.tv_nsec;
    printf ("elapsed time: %lld [ns]\n", delta_t);

    return 0;
}
```



## Mesure du temps – Horloges – Interface

- ▶ Sous Linux la bibliothèque <time.h> propose 3 horloges distinctes
  - CLOCK\_REALTIME
    - ❖ Temps actuel synchronisé avec NTP
  - CLOCK\_MONOTONIC
    - ❖ Temps monotone, temps absolu depuis un point de départ non fixé
  - CLOCK\_PROCESS\_CPUTIME\_ID
    - ❖ Temps utilisé par le processus
- ▶ Le temps est donné en nanoseconds à l'aide de la structure suivante

```
struct timespec {  
    time_t tv_sec;           // seconds  
    long   tv_nsec;          // nanoseconds  
};
```

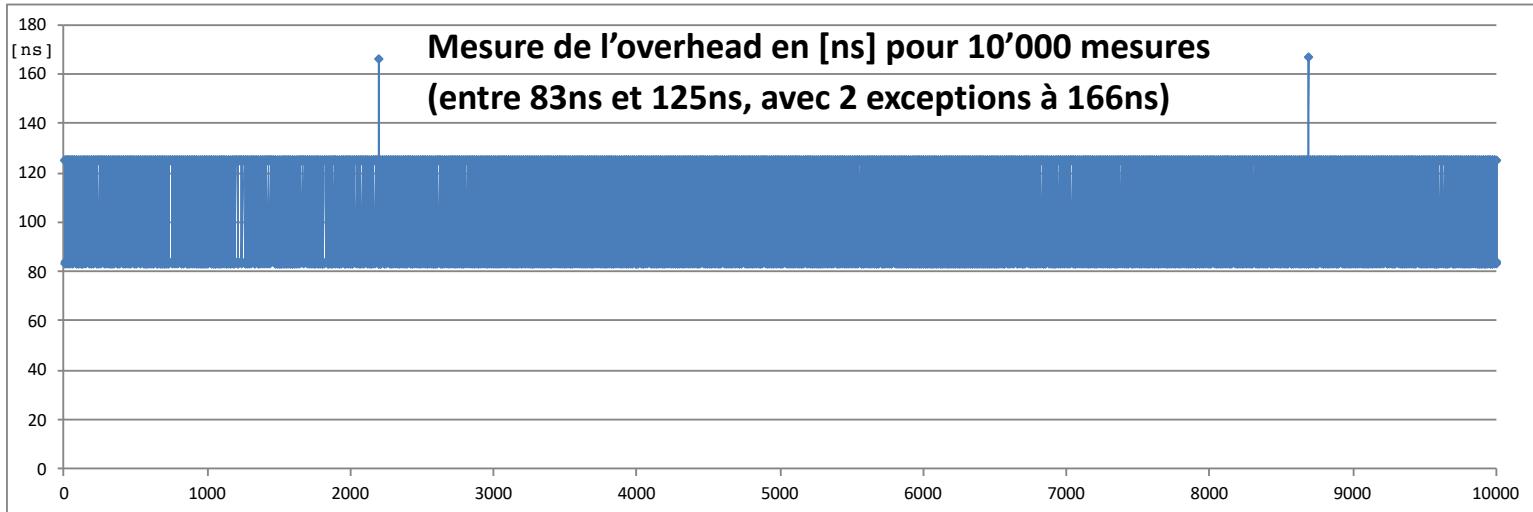


## Mesure du temps – Horloges – Coût de la mesure

- Il est important de noter que la mesure du temps a également un coût (overhead). Pour obtenir ce coût, il suffit de réaliser la mesure suivante

```
struct timespec t1, t2;
clock_gettime(CLOCK_MONOTONIC, &t1);
clock_gettime(CLOCK_MONOTONIC, &t2);
long long overhead = (long long)(t2.tv_sec - t1.tv_sec) * 1000000000
                    + t2.tv_nsec - t1.tv_nsec;
```

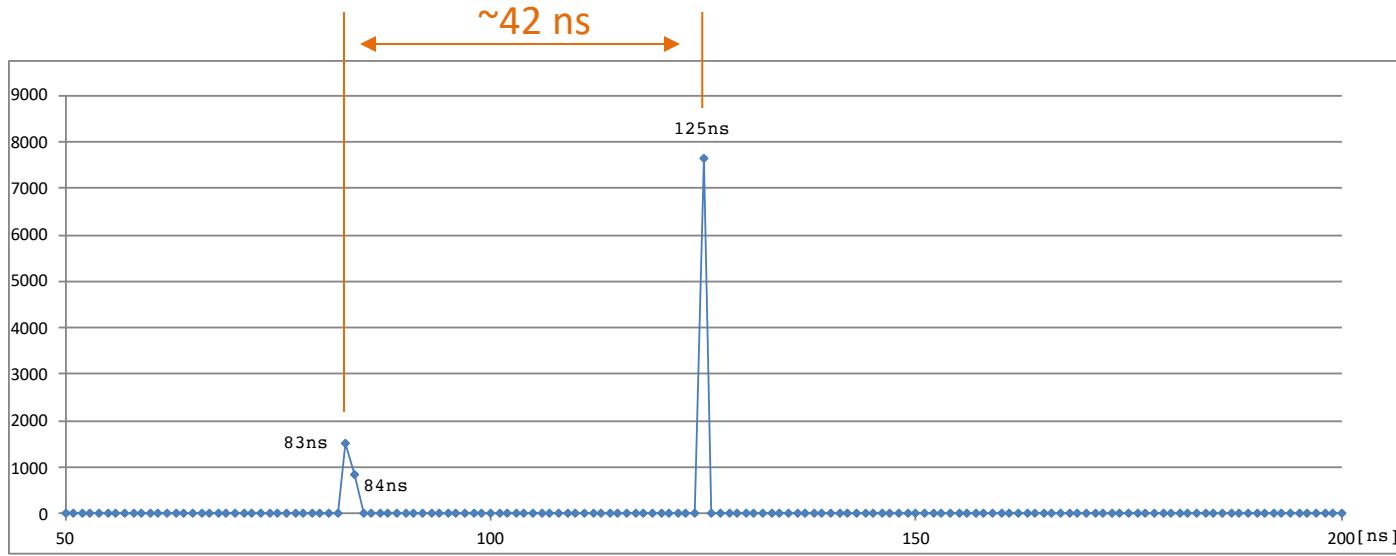
- Si l'on effectue cette mesure plusieurs fois on obtient les points suivants





## Mesure du temps – Horloges – Coût de la mesure

- ▶ Sur la base des mesures précédentes, on peut obtenir la résolution de l'horloge

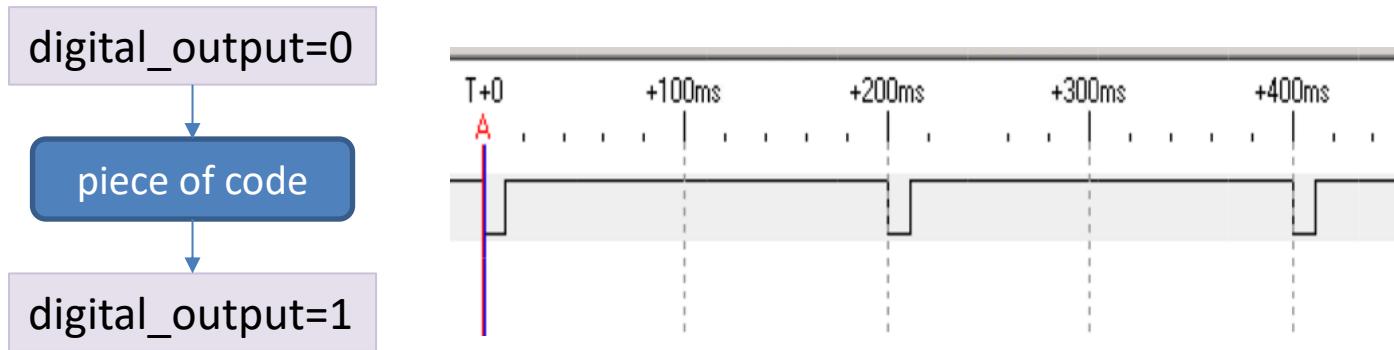


- ▶ Dans le cas du NanoPi Neo Plus2  $\sim 42 \text{ ns}$  (réellement une horloge à 24MHz)



## Mesure du temps – Oscilloscope

- ▶ L'utilisation de sorties numériques et d'un oscilloscope peut s'avérer très utile si l'on souhaite une mesure très précise du temps



- ▶ Avantages
  - Peu d'impact sur le comportement du logiciel
  - Grande précision
  - Mesure de la gigue possible
- ▶ Inconvénients
  - Mise en œuvre complexe
  - Peu de points de mesure possible



## Mesure du temps – Oscilloscope (II)

- ▶ L'utilisation de sorties numériques nécessite un accès aux ports d'entrées/sorties du µP
- ▶ **2 chemins disponibles**
  - Utilisation des GPIO disponibles dans le sysfs (/sys/class/gpio/...)
    - ❖ *Simple à mettre en œuvre, mais peut être trop lent (nécessite un accès aux routines du noyau)*
  - Accès direct aux modules GPIO en mappant les contrôleurs en espace utilisateur (méthode mmap)
    - ❖ *Peu d'impacte sur le comportement du logiciel (que quelques cycles d'horloge), mais nécessite une très bonne compréhension du hardware*



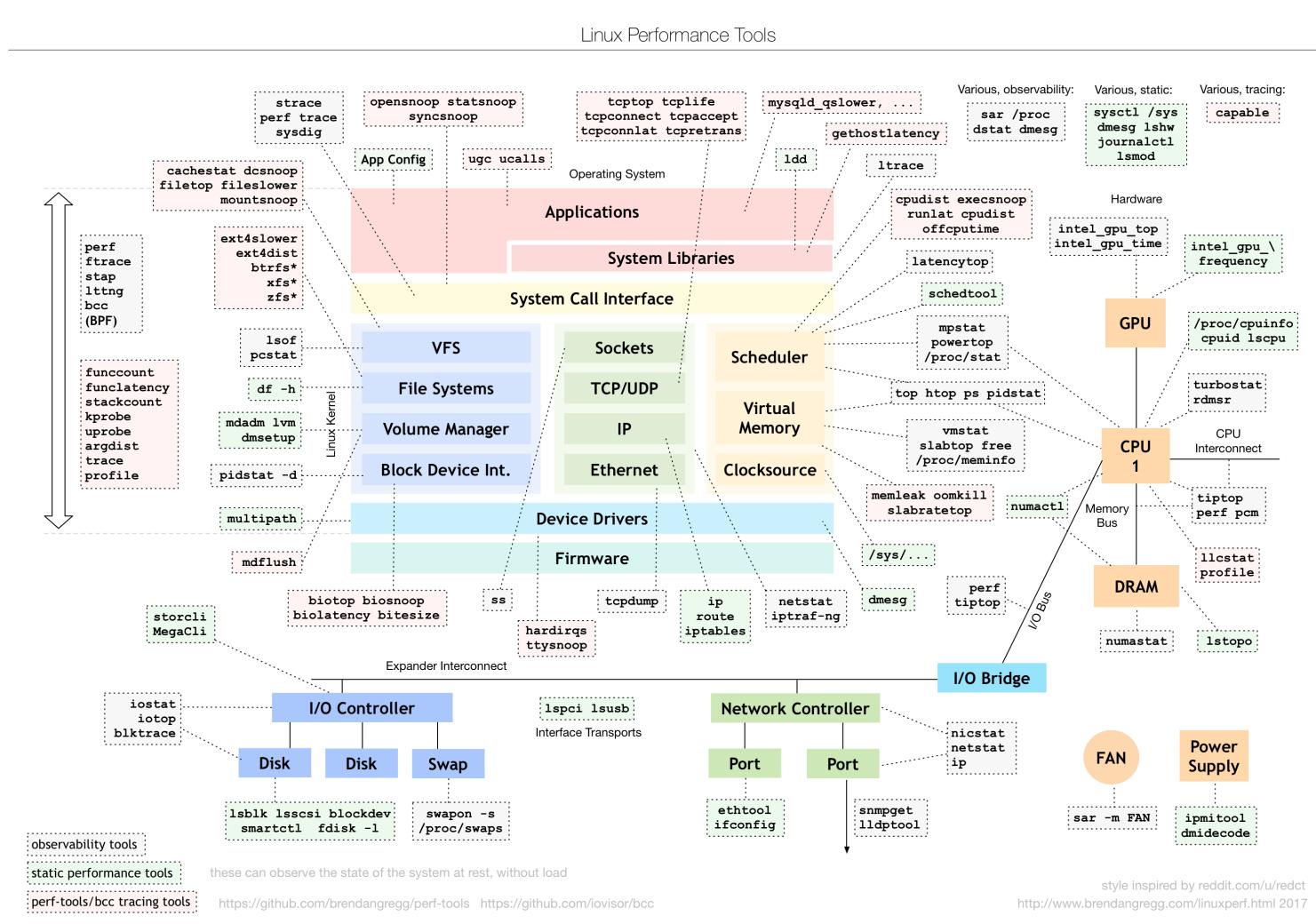
---

# Outils



# Outils – Aperçu

- ▶ Linux propose une large palette d'outils pour la mesure de performances





## Outils – strace

- ▶ **strace est un outil permettant de surveiller les appels système utilisés par une application sous Linux**

- Il est important de noter que strace influence énormément le comportement de l'application



## Outils – strace (II)

- strace propose un grand choix d'options, ici une autre façon de mesurer le temps

```
# strace -c ./clock 100000
...
% time      seconds   usecs/call      calls      errors syscall
-----
100.00    1.643296           16     100002                  write
      0.00    0.000000           0          1                  ioctl
      0.00    0.000000           0          1        1 faccessat
      0.00    0.000000           0          5        4 openat
      0.00    0.000000           0          1                  close
      0.00    0.000000           0          1                  read
      0.00    0.000000           0          3        3 newfstatat
      0.00    0.000000           0          2                  fstat
      0.00    0.000000           0          1      1 sched_setaffinity
      0.00    0.000000           0          3                  brk
      0.00    0.000000           0          1                  execve
      0.00    0.000000           0          4                  mmap
      0.00    0.000000           0          4      1 mprotect
-----
100.00    1.643296           16     100029          8 total
#
```



## Outils – ltrace

- ▶ ltrace est un outil permettant de surveiller les appels faits par une application à des méthodes de bibliothèques partagées (shared libraries)

```
# ltrace -tt ./clock 1
00:04:31.538829 __libc_start_main([ "./clock", "1" ] <unfinished ...>
00:04:31.549903 sched_setaffinity(0, 128, 0xfffffff2218f08, 0xfffffff2218f08)      = 0
00:04:31.550871 printf("clocks_per_sec=%ld\n", 1000000clocks_per_sec=1000000
)                                         = 23
00:04:31.552707 atol(0xfffffff2219e96, 0, 1, 0)                                     = 1
00:04:31.553544 clock_getres(4, 0xfffffff2218ef8, 10, 0xfffffff2219e97)             = 0
00:04:31.554208 printf("time=%ld'%03ld'%03ld ns\n", 0, 0, 1time=0'000'001 ns
)                                         = 18
00:04:31.555774 clock_gettime(4, 0xfffffff2218eb0, 1, 0)                           = 0
00:04:31.556448 clock_gettime(4, 0xfffffff2218eb0, 0x20f342eff9be1b74, 0x20f3bd10726438f8) = 0
00:04:31.557182 clock_gettime(4, 0xfffffff2218eb0, 0x20f342eff9be1b74, 0x20f3bd10726438f8) = 0
00:04:31.557924 clock_gettime(4, 0xfffffff2218ea0, 0x20f342eff9be1b74, 0x20f3bd10726438f8) = 0
00:04:31.558599 printf("%lld\n", 678875678875
)                                         = 7
00:04:31.560006 +++ exited (status 0) +++
#
```

- ▶ Là également, il est important de noter que ltrace influence passablement le comportement de l'application



## Outils – ltrace (II)

- ▶ ltrace propose aussi un grand choix d'options, ici une autre façon de mesurer le temps

```
# ltrace -c ./clock 1000 > /dev/null
% time      seconds   usecs/call   calls      function
-----
 57.09    0.910034    910034          1  __libc_start_main
 28.43    0.453122     226        2002  clock_gettime
 14.40    0.229538     229       1002  printf
  0.03    0.000452     452          1  exit_group
  0.02    0.000384     384          1  sched_setaffinity
  0.02    0.000245     245          1  atol
  0.01    0.000238     238          1  clock_getres
-----
100.00    1.594013           3009  total
#
```



## Outils – ftrace

- ▶ **ftrace est un outil pour l'analyse d'un système mettant en œuvre une instrumentation au niveau noyau Linux**
- ▶ **ftrace permet de tracer à la µs les événements suivants**
  - Appels système
  - Fonctions de traitement d'interruptions
  - Fonctions d'ordonnancement
  - Piles de protocoles réseau
- ▶ **Une large documentation est disponible dans le noyau**  
<https://www.kernel.org/doc/Documentation/trace/ftrace.txt>  
<https://www.kernel.org/doc/Documentation/trace/events.txt>
- ▶ **Avant d'utiliser ftrace il faut préalablement configurer le noyau Linux**

```
$ make linux-menuconfig
      → kernel-hacking
          → Tracers
              → Kernel Function Tracer
              → Trace syscalls
```



## Outils – ftrace - Utilisation

### ► L'utilisation de ftrace passe par les étapes suivantes

- Sélectionner un traceur indiquant la fonctionnalité à tracer dans le noyau
- Définir un filtre pour limiter les traces produites  
(exemple: le nom de la fonction à tracer)
- Activer la trace en effectuant la commande :  
`# echo 1 > /proc/sys/kernel/ftrace_enabled`
- Après enregistrement, désactiver la trace afin de limiter la taille des données par :  
`# echo 0 > /proc/sys/kernel/ftrace_enabled`
- Exploiter les résultats



## Outils – ftrace - Utilisation (II)

- ▶ **L'utilisation de ftrace nécessite d'activer la fonctionnalité debugfs**

```
# mount -t debugfs none /sys/kernel/debug
```

- ▶ **On dispose alors du répertoire /sys/kernel/debug/tracing contenant entre-autres le fichier trace qui contient les résultats de l'instrumentation**
- ▶ **Les autres principaux fichiers de ce répertoire sont donnés ci-après :**

- `available_tracers` contient les différents traceurs disponibles, soit `nop`, `function`, `function_graph`, ...
- `current_tracer` contient le traceur courant, donc une valeur de la liste précédente
- `tracing_on` permet d'activer/désactiver les traces en écrivant les valeurs 1 ou 0
- `available_events` contient les évènements traçables comme `sched_wakeup`. Ces évènements correspondent à des points de trace (ou *Tracepoints*) statiques ajoutés au noyau Linux, voir Documentation/trace/events.txt
- `set_ftrace_pid` permet de tracer un processus donné par son PID



## Outils – OProfile

- ▶ **OProfile est également un outil de profilage de code sous Linux avec une très faible empreinte**
  - Il permet de profiler aussi bien un système complet qu'un sous ensemble, p.ex. les routines d'interruption, les pilotes de périphériques ou un processus
  - Pour effectuer l'instrumentation du système, il utilise les horloges système
  - Il est également capable d'utiliser les compteurs matériels si le processeur en disposant
- ▶ **Avec perf, OProfile est probablement un des outils de monitoring les plus utilisés sous Linux**
- ▶ **La documentation est disponible sur <http://oprofile.sourceforge.net>**



---

# Compilateur



## Compilateur – Introduction

- ▶ Les compilateurs disposent d'options pour le profiling
- ▶ Ces options vont ajouter des instructions dans le fichier exécutable compilé
- ▶ Lors de l'exécution de l'application spécialement compilée, des données de profiling seront enregistrées dans des fichiers
- ▶ Des outils spécifiques permettront ensuite de traiter ces données
  
- ▶ Avantages
  - Simple à utiliser (option de compilation)
  
- ▶ Inconvénients
  - Application plus lente
  - Comportement de l'application peut se trouver modifié



## Compilateur – Gcov

- ▶ **Gcov est intégré au compilateur GCC de GNU**
- ▶ **Il permet de mesurer la couverture de code**
  - Combien de fois chaque ligne de code est exécutée ?
  - Et donc, quelles lignes ne sont jamais exécutées ?
- ▶ **Pour l'activer il suffit de compiler l'application avec les options  
-fprofile-arcs et -ftest-coverage**
- ▶ **Lors de l'exécution de l'application, les données seront enregistrées dans des fichiers .data**
- ▶ **L'analyse des données se fait avec l'application gcov qui permet d'avoir une vue annotée du code source**

Info: ne fonctionne pas sur la cible, doit impérativement être testé sur la machine virtuelle.



## Compilateur – Gcov – Exemple

- ▶ Les sources se trouvent sur Moodle dans le fichier examples.tar sous gcov
- ▶ Pour générer l'application, l'exécuter et évaluer le résultat, utilisez les commandes ci-dessous

```
$ make
```

```
$ make gcov-generate
```

```
$ make gcov-read
```

Les lignes de code jamais exécutées  
sont marquées par des #####

```
-: 1:#include <stdio.h>
-: 2:
1: 3:int main (void)
-: 4:{
1: 5:    int res = 1;
17: 6:    for (int i=0; i<16; i++)
-: 7:    {
16: 8:        res *= 2;
-: 9:    }
-: 10:
1: 11:    if(res < 10)
-: 12:    {
-: 13:        printf("dead code\n");
-: 14:    }
-: 15:
1: 16:    printf("res=%d\n", res);
-: 17:
1: 18:    return 0;
-: 19:}
```

Compteurs de gcov



## Compilateur – Gprof

- ▶ **Gprof est intégré au compilateur GCC de GNU**
- ▶ **Il fournit des informations plus détaillées que gcov, mais au niveau des fonctions**
  - Temps d'exécution de chaque fonction
  - Nombre d'appels
  - Peut générer un arbre d'appels (call-graph) des fonctions
- ▶ **Pour l'activer, il suffit de compiler et linker l'application avec l'option -pg**



## Compilateur – Gprof– Exemple

- ▶ Les sources se trouvent sur Moodle dans le fichier examples.tar sous gprof
- ▶ Pour générer l'application, l'exécuter et évaluer le résultat, utilisez les commandes ci-dessous

```
$ make  
$ make gprof-generate  
$ make gprof-read  
...
```

```
void func1(void)  
{  
    for(int i=0; i<0xffffffff; i++); // wait...  
}  
  
void func2(void)  
{  
    for(int i=0;i<0xffffffff;i++); // wait...  
    func1();  
}  
  
int main(void)  
{  
    for(int i=0;i<0xffffffff;i++);  
    func1();  
    func2();  
    return 0;  
}
```

Each sample counts as 0.01 seconds.

%	cumulative	self		self	total	
time	seconds	seconds	calls	ms/call	ms/call	name
49.58	0.65	0.65	2	327.21	327.21	func1
25.93	1.00	0.34				main
25.17	1.33	0.33	1	332.24	659.46	func2



---

# Machines virtuelles



## Machines virtuelles – Introduction

- ▶ **L'instrumentation d'une application peut s'effectuer à l'aide d'une machine virtuelle**
  - Le fichier exécutable est lancé dans la machine virtuelle
  - La machine virtuelle intercepte le code avant qu'il soit exécuté sur le CPU
  - Elle le modifie à la volée pour y ajouter des instructions d'instrumentation
  - Cela permet de collecter énormément d'informations
    - ❖ Allocations mémoires,
    - ❖ Call graph,
    - ❖ ...
- ▶ **Avantages**
  - Ne nécessite pas de compilation spéciale
  - Permet de récolter beaucoup d'informations
- ▶ **Inconvénients**
  - Impact sur les performances très grand
  - Le comportement de l'application peut se trouver modifié



## Machines virtuelles – Valgrind

- ▶ **Valgrind est un outil permettant de faire de l'instrumentation de code à la volée**
- ▶ **C'est un framework comportant plusieurs outils**
  - memcheck
    - ❖ détection d'erreurs de mémoire  
(overflow / underflow, undefined variables, memory leaks, ...)
  - callgrind
    - ❖ pour faire du profiling et compter le nombre d'exécutions
  - cachegrind
    - ❖ analyse de l'utilisation du cache
  - massif
    - ❖ analyse de l'utilisation du heap
  - helgrind
    - ❖ débogage d'application multi-threadée



---

# Matériel et µP



## Matériel et µP – Introduction

- ▶ **Les processeurs modernes offrent une batterie de compteurs (hardware events counters) permettant de collecter et capturer de toute une série d'informations et d'événements de profiling**
  - Les instructions exécutés
  - Les cache misses (data, instruction)
  - Les branch mispredicted
  - Les cycles CPU gaspillés («stalled»)
  - Beaucoup, beaucoup d'autres...
- ▶ **Comme ces informations sont collectées et stockées par le µP, elles offrent une solution avec un très faible impact sur les performances globales des applications**



## Matériel et µP – Performance Monitor Unit (PMU)

- ▶ «PMU» est le nom donné au composant permettant de gérer les compteurs d'événements d'un processeur
- ▶ Chaque constructeur de processeurs propose un PMU différent, documenté généralement dans le manuel de l'architecture
  - Les processeurs Intel [1] intègrent depuis longtemps un PMU
  - Les processeurs ARM [2] intègrent un PMU dans l'architecture ARMv7/ARMv8
- ▶ Le PMU fournit une interface pour activer les différents compteurs d'événements
  - Des instructions permettent d'activer les compteurs
  - Une fois le compteur activé, celui-ci commence à collecter les événements
  - Il suffit ensuite d'aller lire la valeur du compteur
  - Sur ARM, le PMU s'accède et se configure via le coprocesseur CP15, donc avec les instructions MCR / MRC

[1] Intel Software developer Manual (SDM),  
section **PERFORMANCE MONITORING EVENTS**

<https://www-ssl.intel.com/content/www/us/en/processors/architectures-software-developer-manuals.html>

[2] ARM® Architecture Reference Manual ARMv7-A and ARMv7-R edition,  
Chapitre **C12: The Performance Monitors Extension**

[http://infocenter.arm.com/help/index.jsp?topic=/com.arm.doc\\_subset.architecture.reference/index.html](http://infocenter.arm.com/help/index.jsp?topic=/com.arm.doc_subset.architecture.reference/index.html)



## Matériel et µP – Outils

- ▶ Il existe différents outils pour collecter des informations de profiling en utilisant les compteurs matériels
- ▶ Intel fournit un outil Intel® VTune™ Amplifier (payant)
- ▶ ARM n'a pas (encore) d'équivalent
- ▶ Le noyau Linux intègre aussi des outils: **perf** et **oprofile**
- ▶ Ces outils fonctionnent pour les processeurs Intel, AMD et également ARM



---

# Perf



## Perf – Introduction

- ▶ Depuis la version 2.6.31, perf est intégré au noyau Linux
- ▶ Il se compose de
  - Back-end «perf\_events» intégré au noyau
  - Une application «perf» s'exécutant en espace utilisateur
- ▶ Le code source de l'application est dans les sources de Linux
  - linux/tools/perf
  - Documentation sous linux/tools/perf/Documentation/examples.txt
- ▶ Il permet d'enregistrer des événements du PMU, mais également des «tracepoints» du noyau



## Perf – Fonctionnalités

- ▶ **Perf offre les fonctionnalités suivantes**
  - Génération d'arbres d'appel (call graph)
  - Collecte d'événements à partir des compteurs hardware disponible dans le PMU
  - Collecte de tracepoints du noyau Linux
  - Collecte d'événements en temps réel
  - Annotation de code source / instructions assembleur
- ▶ **Une documentation détaillée est disponible sur le wiki officiel  
(<https://perf.wiki.kernel.org>)**



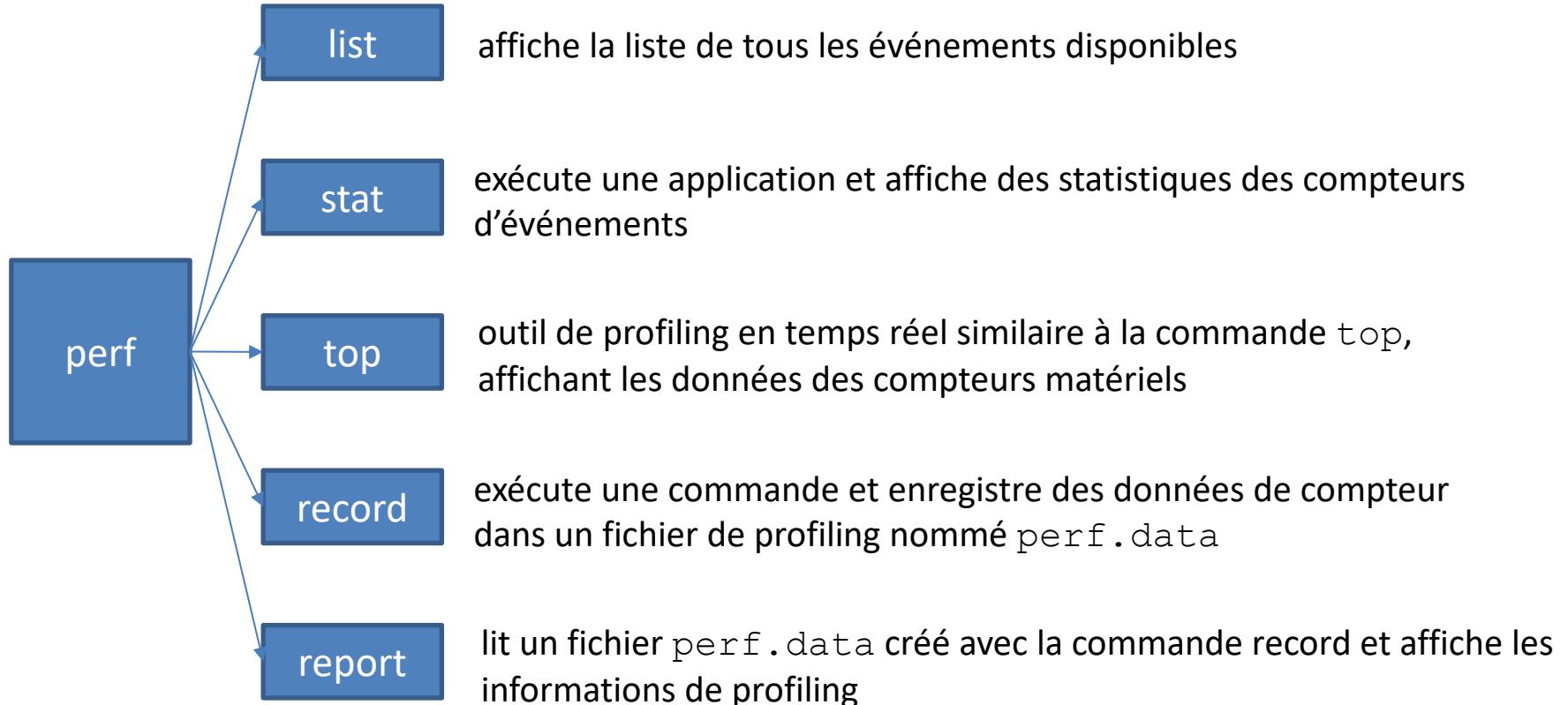
## Perf – Tracepoints du noyau

- ▶ **Un tracepoint est un appel de fonction placé à un endroit stratégique dans le code du noyau Linux**
- ▶ **Perf est capable d'activer les tracepoints**
  - Si le tracepoint est désactivé, celui-ci ne fera rien (si ce n'est gaspiller quelques cycles pour tester s'il est activé et utiliser quelques bytes dans l'exécutable)
  - S'il est activé, le tracepoint va notifier celui qui l'a configuré
- ▶ **Les tracepoints permettent de tracer**
  - Les appels système
  - Les événements TCP/IP
  - Les opérations du file system
  - Les changements de contexte de l'ordonnanceur
  - ...



## Perf – Application utilisateur

- ▶ L'application perf se décompose en plusieurs sous-commandes
- ▶ La liste complète peut être obtenue en invoquant perf sans argument





## Perf – List

---

```
$ perf list
```

List of pre-defined events (to be used in -e):

cpu-cycles OR cycles	[Hardware event]
instructions	[Hardware event]
cache-references	[Hardware event]
cache-misses	[Hardware event]
branch-instructions OR branches	[Hardware event]
branch-misses	[Hardware event]
bus-cycles	[Hardware event]
stalled-cycles-frontend OR idle-cycles-frontend	[Hardware event]
ref-cycles	[Hardware event]
cpu-clock	[Software event]
task-clock	[Software event]
...	



## Perf – Stat

```
$ perf stat ./sudoku-resolver
Performance counter stats for './sudoku-resolver':


    17200.968507 task-clock (msec)          #      0.999 CPUs utilized
              2,019 context-switches          #      0.117 K/sec
                  21 cpu-migrations          #      0.001 K/sec
                 150 page-faults            #      0.009 K/sec
 66,111,521,094 cycles                   #      3.843 GHz
 13,661,886,259 stalled-cycles-frontend # 20.66% frontend cycles idle
<not supported> stalled-cycles-backend
 166,918,528,666 instructions           #      2.52  insns per cycle
                                         #      0.08  stalled cycles per insn
 12,592,498,548 branches                #    732.081 M/sec
     368,812,217 branch-misses          #      2.93% of all branches

 17.222153960 seconds time elapsed
```



## Perf – Record et Report

```
$ perf record ./sudoku-resolver
[ perf record: Woken up 11 times to write data ]
[ perf record: Captured and wrote 2.669 MB perf.data (~116626 samples) ]
```

```
$ perf report
Samples: 69K of event 'cycles', Event count (approx.): 66377473404
 84.68% sudoku-resolver  sudoku-resolver  [.] isAvailable
 15.02% sudoku-resolver  sudoku-resolver  [.] fillSudoku
  0.08% sudoku-resolver  [i915]           [k] gen6_read32
  0.05% sudoku-resolver  [kernel.kallsyms] [k] __raw_spin_lock_irqsave
```



## Perf – Top

```
$ perf top -e cpu-clock
```

```
PerfTop: 1579 irqs/sec  kernel:99.9% exact: 0.0% [4000Hz cpu-clock], (all, 4 CPUs)
```

```
-----  
99.73% [kernel]          [k] arch_cpu_idle  
 0.05% [kernel]          [k] _raw_spin_unlock_irqrestore  
 0.04% [kernel]          [k] _raw_spin_unlock_irq  
 0.03% [kernel]          [k] tick_nohz_idle_exit  
 0.01% [kernel]          [k] __softirqentry_text_start  
 0.01% [kernel]          [k] copy_page  
 0.01% [kernel]          [k] tcp_write_timer_handler  
 0.01% [kernel]          [k] rcu_idle_exit  
 0.01% [kernel]          [k] __local_bh_enable_ip  
 0.01% [kernel]          [k] preempt_count_sub  
 0.00% [vdso]            [.] __kernel_clock_gettime  
 0.00% [kernel]          [k] put_ctx  
 0.00% perf              [.] 0x000000000008d2ac  
 0.00% [kernel]          [k] __schedule  
 0.00% [kernel]          [k] timespec64_add_safe  
 0.00% [kernel]          [k] el0_svc_common  
 0.00% libc-2.28.so      [.] __vsnprintf_chk  
 0.00% [kernel]          [k] unwind_frame
```



## Perf – Résolution des symboles

- ▶ **Perf est capable de donner les informations de performances de manière symbolique, pour ceci il procède de la façon suivante**
  - Les compteurs hardware donnent l'adresse de l'instruction exécutée
  - Perf associe ces adresses aux lignes de code correspondantes
  - Les symboles de debug contenus dans l'exécutable sont utilisés
  - Il faut donc que notre application soit compilée avec les symboles de debug (option **-g** du compilateur)
  - Perf peut également résoudre les symboles au niveau du noyau



## Perf – Note sur les compteurs

- ▶ Les compteurs matériels affichés par `perf list` sont des compteurs génériques
- ▶ Cependant chaque processeur dispose d'une liste de compteurs propre à son architecture
- ▶ Perf effectue un mapping entre les compteurs d'une architecture donnée vers ses compteurs génériques
- ▶ Par exemple, le compteur `cycles` est mappé
  - Processeur Intel:
    - ❖ `UNHALTED_CORE_CYCLES` (voir `arch/x86/kernel/cpu/perf_event.c`)
  - Processeur AMD:
    - ❖ `CPU_CLK_UNHALTED`
  - Processeur ARM:
    - ❖ voir `arch/arm/kernel/perf_event_v7.c`



## Perf – Note sur la précision des événements

- ▶ **Perf est basé sur un échantillonnage par événement «event-based sampling»**
  - Cela signifie que seulement une partie des événements (et donc des instructions) sont enregistrés (dès que le compteur génère un overflow)
  - On peut configurer l'échantillonnage de deux manières, en spécifiant:
    - ❖ le nombre d'occurrences d'événements (période) → option -c
    - ❖ le nombre de échantillons / secondes (fréquence) → option -F
  - A cause de l'échantillonnage, on peut avoir des cas spéciaux où notre application se trouve synchronisée avec la collecte d'événements de perf
    - ❖ On aura ainsi des résultats faussés, ce sera toujours la même instruction qui sera enregistrée au moment de l'overflow du compteur.
- ▶ **De plus le nombre de compteurs est limité par l'architecture**
  - Si on configure plus d'événements (option -e) que de compteurs, perf va s'occuper de faire du multiplexage entre les différents événements.
- ▶ **Plus d'informations sur le wiki de perf:**  
[https://perf.wiki.kernel.org/index.php/Tutorial#Sampling\\_with\\_perf\\_record](https://perf.wiki.kernel.org/index.php/Tutorial#Sampling_with_perf_record)



---

# Optimisation



## Optimisation – Algorithmes et bibliothèques

- ▶ **Le choix des bons algorithmes et des bonnes bibliothèques mis en œuvre par une application a un impact majeur sur le comportement et les performances de cette dernière.**
  - Il est impératif que la complexité et évolutivité (scalability) des algorithmes soient en adéquation avec les contraintes imposées au système,
  - Il faut contrôler la notation Big-O. L'emploi d'un container de type vecteur est tout à fait approprié pour des accès avec indices, mais peut s'avérer catastrophique si l'on doit faire des recherches aléatoires. Dans ce cas, un container de type set ou map serait probablement plus approprié.
- ▶ **Lors d'utilisation de boucles, il est également important de bien choisir le type de boucle ainsi que l'ordre d'évaluation des conditions, p.ex.**

```
for (int i=0; i<=expr(); i++) do_something();
```

Cette implémentation peut s'avérer très gourmande suivant la complexité de « expr() » qui sera évalué à chaque itération. Voici une meilleure implémentation

```
for (int i=expr(); i>=0; --i) do_something();
```

- ▶ **Il en va de même avec les services de l'OS, des bibliothèques standard et des appels système.**



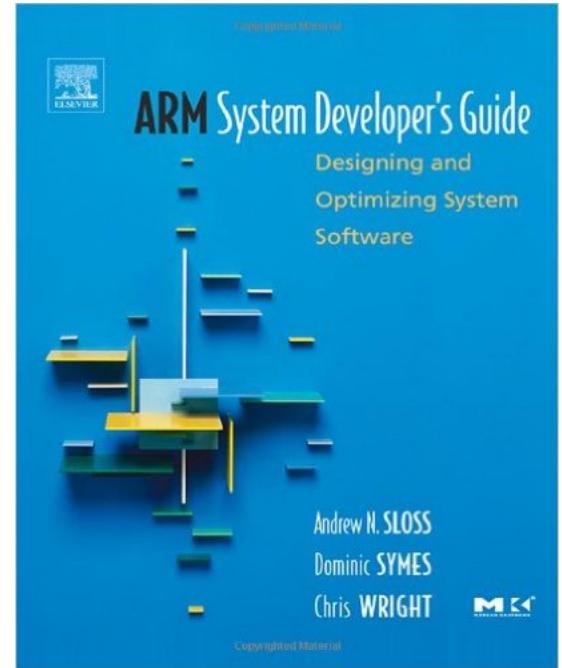
## Optimisation – Options du compilateur

- ▶ Les compilateurs modernes offrent un grand d'options d'optimisation avec une granularité très fine.
- ▶ Ces options sont généralement regroupées en 3 ou 4 catégories, p. ex. avec le compilateur de GNU de -O0 à -O3, -O0 ne propose aucune optimisation, tandis que -O3 offre le niveau le plus élevé.
- ▶ Les options offrant une très forte optimisation sont optimales pour les performances, mais rendent le débogage des applications souvent très difficile.
- ▶ L'option -O2 est très couramment utilisée.
- ▶ GCC propose aussi une option -Og, laquelle devrait déjà offrir un bon degré d'optimisation, mais ne pas trop péjorer le débogage.



## Optimisation – µP

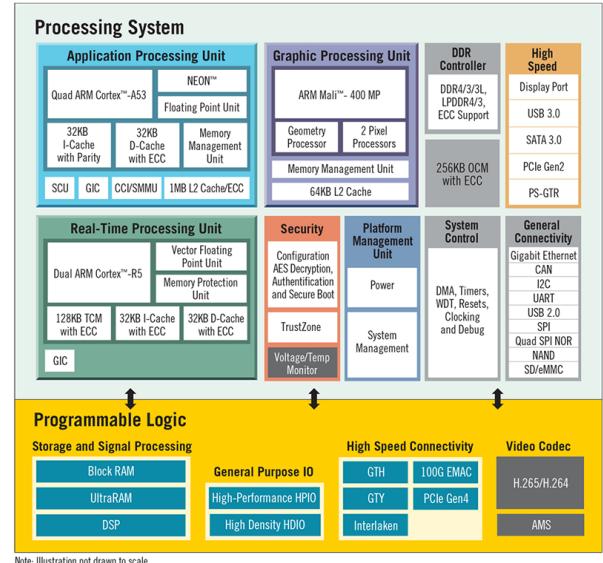
- ▶ Les compilateurs génèrent normalement un code excessivement performant pour les diverses architectures de processeurs. Cependant dans certaines parties critiques du système il peut s'avérer très important de bien connaître les caractéristiques du µP et les conventions d'appel de fonction.
- ▶ P. ex. avec les processeurs ARM le code généré pour des variables de 32 bits est plus performant que celui 16 ou 8 bits.
- ▶ Les accès à la mémoire principale et à la mémoire cache ainsi que l'utilisation du pipeline vont également influencer les performances du système.





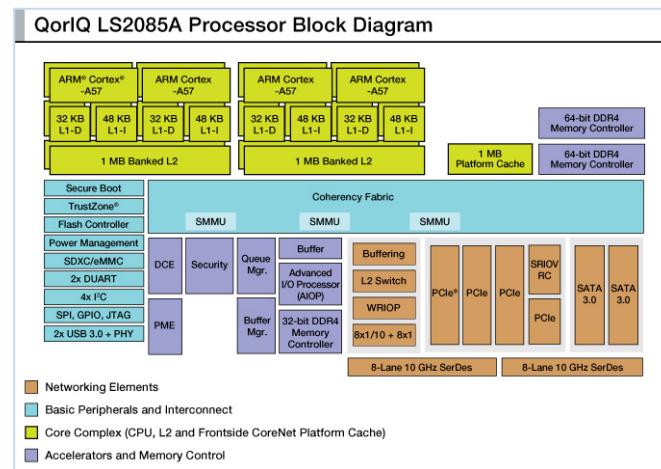
# Optimisation – µP vs SoC

- ▶ Il existe actuellement une très grande variété de microprocesseurs
- ▶ Il est courant de trouver des machines multi-cœurs dans des systèmes embarqués modernes et exigeants en performances
- ▶ Ces nouvelles machines disposent aussi régulièrement de coprocesseurs et/ou contrôleurs spécialisés pour décharger la CPU, p.ex. GPU, NEON, crypto, ...



Note: Illustration not drawn to scale.

Ref. <http://linuxgizmos.com/16nm-zynq-soc-mixes-cortex-a53-fpga-cortex-r5/>



<http://www.freescale.com/products/arm-processors/qorIQ-arm-processors/qorIQ-ls2085a-and-ls2045a-multicore-communications-processors:LS2085A>