Санкт-Петербургский политехнический университет Петра Великого

Физико-механический институт Кафедра «Прикладная математика»

Отчёт по лабораторной работе №1 по дисциплине «Интервальный анализ»

> Выполнил: Анищенко Михаил Денисович группа: 5030102/00201

Проверил: к.ф.-м.н., доцент Баженов Александр Николаевич

Содержание

1	Постановка задачи	2
2	Теория	2
3	Реализация 3.1 Описание алгоритма	3
4	Результат 4.1 Первый случай матрицы радиусов	
	4.2 Второй случай матрицы радиусов	્

1 Постановка задачи

Пусть дана вещественная матрица (1.1)

$$\operatorname{mid} A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix} \tag{1.1}$$

и неотрицательное число

$$\Delta \in \left[0, \min\{a_{ij}, i, j = \overline{1, 2}\}\right] \tag{1.2}$$

Рассмотрим две матрицы радиусов:

$$\operatorname{rad} A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \ \operatorname{rad} A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \tag{1.3}$$

Построим интервальную матрицу следующего вида

$$A = \begin{pmatrix} [a_{11} - \Delta \cdot \operatorname{rad}A_i^{(1,1)}, \ a_{11} + \Delta \cdot \operatorname{rad}A_i^{(1,1)}] & [a_{12} - \Delta \cdot \operatorname{rad}A_i^{(1,2)}, \ a_{12} + \Delta \cdot \operatorname{rad}A_i^{(1,2)}] \\ [a_{21} - \Delta \cdot \operatorname{rad}A_i^{(2,1)}, \ a_{21} + \Delta \cdot \operatorname{rad}A_i^{(2,1)}] & [a_{22} - \Delta \cdot \operatorname{rad}A_i^{(2,2)}, \ a_{22} + \Delta \cdot \operatorname{rad}A_i^{(2,2)}] \end{pmatrix}$$
(1.4)

 $i = \overline{1,2}$.

Необходимо найти $\min\{\Delta | 0 \in \det A\}$.

В целях конкретизации и возможности проверки решения будем использовать следующую матрицу

$$midA = \begin{pmatrix} 1.05 & 1\\ 0.95 & 1 \end{pmatrix} \tag{1.5}$$

2 Теория

Укажем основные арифметические операции для интервалов:

$$[a,b] + [c,d] = [a+c,b+d]$$
 (2.1)

$$[a,b] - [c,d] = [a-d,b-c]$$
(2.2)

$$[a,b] \cdot [c,d] = [\min(ac,ad,bc,bd), \max(ac,ad,bc,bd)]$$

$$(2.3)$$

$$\frac{[a,b]}{[c,d]} = \left[\min\left(\frac{a}{c}, \frac{a}{d}, \frac{b}{c}, \frac{b}{d}\right), \max\left(\frac{a}{c}, \frac{a}{d}, \frac{b}{c}, \frac{b}{d}\right) \right] \tag{2.4}$$

$$mid[a,b] = \frac{1}{2}(a+b)$$
 (2.5)

$$wid[a, b] = (b - a) \tag{2.6}$$

$$rad[a,b] = \frac{1}{2}(b-a)$$
 (2.7)

Пусть $\operatorname{mid} A = \{a_{ij}\}_{i,j\in\mathbb{N}}$ – точечная вещественная матрица середин, $\operatorname{rad} A = \{r_{ij}\}_{i,j\in\mathbb{N}}$ – точечная вещественная матрица радиусов. Операцией midrad назовем следующую функцию:

$$\operatorname{midrad}(\operatorname{mid}A, \operatorname{rad}A) = \{ [\operatorname{mid}A_{ij} - \operatorname{rad}A_{ij}], [\operatorname{mid}A_{ij} + \operatorname{rad}A_{ij}] \}_{i \ i \in \mathbb{N}}$$
 (2.8)

Результатом операции является интервальная матрица.

3 Реализация

Для решения данной задачи была написана программа на языке Python. Дополнительно был реализован класс Interval, описывающий интервальную арифметику для удобства написания кода.

3.1 Описание алгоритма

- 1. Проверим вхождение нуля в интервал $\det A$ при максимально допустимом значении.
- 2. Если $0 \notin \det A$, то данная задача не имеет решения. Иначе переходим к шагу 3.
- 3. Если $\det A$ является симметричным интервалом, то минимальное значение Δ равно 0, так как $0=\mathrm{mid}[a,b].$
- 4. Рассмотрим весь допустимый интервал возможных значений Δ . Методом половинного деления будем сужать его до тех пор, пока не достигнем точности $\varepsilon = 10^{-14}$.

4 Результат

4.1 Первый случай матрицы радиусов

Действуя согласно описанному алгоритму, мы получаем начальное приближение $\Delta = 0.95$. Далее применяем операцию midrad к матрицам midA и rad A_1 , получаем интервальную матрицу:

$$A_1 = \begin{pmatrix} [0.1, 2] & [0.05, 1.95] \\ [0, 1.9] & [0.05, 1.95] \end{pmatrix}$$

$$\tag{4.1}$$

Проверим вхождение нуля в $\det A_1$:

$$\det A_1 = [-3.7, 3.9] \tag{4.2}$$

Отсюда видно, что $0 \in \det A_1$, а также $\operatorname{mid} A_1 \neq 0$, значит, переходим к пункту 4 описанного алгоритма. В результате получаем $\min \Delta \approx 0.025$. В таком случае $\det A_1 = [2.220 \cdot 10^{-16}, 0.2]$. Левый конец $\det A_1$ с точностью до машинного эпсилон равен нулю.

4.2 Второй случай матрицы радиусов

Применим операцию midrad теперь к матрицам $\operatorname{mid} A$ и $\operatorname{rad} A_2$ и получим

$$A_2 = \begin{pmatrix} [0.1, 2] & 1\\ [0, 1.9] & 1 \end{pmatrix} \tag{4.3}$$

Проверим вхождение нуля в $\det A_2$:

$$\det A_2 = [-1.8, 2] \tag{4.4}$$

Вновь видим, что $0 \in \det A_2$, а также $\min A_2 \neq 0$, значит, переходим к пункту 4 алгоритма. В результате получаем $\min \Delta \approx 0.05$. В таком случае $\det A_2 = [1.110 \cdot 10^{-16}, \ 0.2]$. Левый конец $\det A_2$ с точностью до машинного эпсилон равен нулю.