Robolabra 2017 8.1.2017

#### Rist-O-robotin toteutusdokumentti

#### Robotti

Rist-O on Lego Mindstorms NXT -robotti. Sen rakentamisessa on käytetty pakkaukseen sisältyvien osien lisäksi tukirakenteina tavanomaisia Lego-palikoita.

## Ohjelmointikieli ja -ympäristö

Ohjelma on kirjoitettu Javalla leJOS NXJ -ohjelmointiympäristössä, johon sisältyvät NXT:lle optimoidut Java-kirjastot.

## Ohjelman yleisrakenne

Ohjelmassa on seuraavat luokat:

- Pääohjelma RistO huolehtii pelin käynnistämisestä ja suorituksesta loppuun.
- Peli-luokka toteuttaa ristinollapelin, muistaa pelitilanteen ja osaa laskea robotille sopivat siirrot.
- Pelilauta-luokka hallinnoi fyysistä pelialuetta ja robotin toimintaa siellä.
- Käsivarsi-luokka toteuttaa robotin käsivarren ja kouran liikkeet moottorien avulla.
- Ruutu-luokka hallinnoi pelialueen ruutuolioiden asetuksia.

Luokkakaaviot lisätään tähän myöhemmin.

# Lähteet

• leJOS NXJ -tutoriaali: https://lejos.sourceforge.io/nxt/nxj/tutorial/index.htm