Robolabra 2017 21.12.2017

Viikkoraportti 1

Ensimmäisellä viikolla meni eniten aikaa siihen, että sai ohjelmointiympäristön toimimaan. VirtualBox ei monista säätöyrityksistä huolimatta suostunut pyörittämään RojbOSia ja USB-tikulta boottaamisenkin kanssa oli ongelmia, joiden ratkomiseen kului tuntikausia. BIOSin asetuksia vaihtelemalla sain sen lopulta toimimaan USB-tikun kautta.

Toinen suuri ongelma tuli vastaan, kun yritin testata NXT:tä yksinkertaisella Hello World -ohjelmalla. Java-tiedoston linkittäminen nxj-tiedostoksi aiheutti vain virheilmoituksen, kun ohjelma ei kyennyt löytämään muunnokseen tarvittavaa javac-tiedostoa. Tämänkin ongelman paikantamiseen ja ratkomiseen meni paljon aikaa. Se korjaantui lopulta kun yhteen järjestelmän kansioon teki linkin toisessa kansiossa sijainneeseen javac-tiedostoon.

Alkuongelmien jälkeen robotin alustava suunnitelma on kuitenkin nyt valmis. Ohjelmien tekeminen, linkittäminen nxj-muotoon, siirtäminen ja suorittaminen NXT:llä onnistuu. Olen myös saanut alustavasti testattua moottorien ja valosensorin toimintaa. Ohjelmakoodia en vielä ole tehnyt näitä pieniä kokeiluja lukuun ottamatta.

Seuraavaksi alan suunnitella ohjelman runkoa ja testaamaan vielä tarkemmin robotin toimintoja. Ensimmäinen haaste on saada robotin runko ja moottorit liikkumaan halutulla tavalla. Tarkka liikkuminen on robotin toiminnan kannalta kriittistä, joten se täytyy saada kuntoon mahdollisimman alkuvaiheessa.

Ajankäyttö tällä viikolla: n. 16 tuntia.