

숙제 2

제출 주의 사항:

- 하나의 PDF문서만 제출 (반드시 코드 포함. 없으면 풀이 불인정)

1. [영상 인식] 다음 코드를 무엇을 의미하는지 이해하고 실행하여 결과를 확인하세요. (14점)

(코드의 해석과 결과의 의미를 작성하세요.)

```
import torch
import torch.nn as nn
import torch.nn.functional as F
import torch.optim as optim
from torchvision import datasets, transforms
from torch.autograd import Variable
import matplotlib.pyplot as plt
%matplotlib inline

is_cuda=False
if torch.cuda.is_available():
    is_cuda = True

transformation = transforms.Compose([transforms.ToTensor(), transforms.Normalize((0.1307,), (0.3081,))])

train_dataset = datasets.MNIST('data/', train=True, transform=transformation, download=True)
test_dataset = datasets.MNIST('data/', train=False, transform=transformation, download=True)

train_loader = torch.utils.data.DataLoader(train_dataset, batch_size=32, shuffle=True)
test_loader = torch.utils.data.DataLoader(test_dataset, batch_size=32, shuffle=True)

sample_data = next(iter(train_loader))

def plot_img(image):
    image = image.numpy()[0]
    mean = 0.1307
```

```

std = 0.3081
image = ((mean * image) + std)
plt.imshow(image,cmap='gray')

plot_img(sample_data[0][2])
# (1) 화면 출력 확인

plot_img(sample_data[0][1])
# (2) 화면 출력 확인

class Net(nn.Module):
    def __init__(self):
        super().__init__()
        self.conv1 = nn.Conv2d(1, 10, kernel_size=5)
        self.conv2 = nn.Conv2d(10, 20, kernel_size=5)
        self.conv2_drop = nn.Dropout2d()
        self.fc1 = nn.Linear(320, 50)
        self.fc2 = nn.Linear(50, 10)

    def forward(self, x):
        x = F.relu(F.max_pool2d(self.conv1(x), 2))
        x = F.relu(F.max_pool2d(self.conv2_drop(self.conv2(x)), 2))
        x = x.view(-1, 320)
        x = F.relu(self.fc1(x))
        #x = F.dropout(x,p=0.1, training=self.training)
        x = self.fc2(x)
        return F.log_softmax(x,dim=1)

model = Net()
if is_cuda:
    model.cuda()

optimizer = optim.SGD(model.parameters(),lr=0.01)

data , target = next(iter(train_loader))

output = model(Variable(data.cuda()))

# (3) output.size() 출력 확인

```

(4) target.size() 출력 확인

```
def fit(epoch,model,data_loader,phase='training',volatile=False):
    if phase == 'training':
        model.train()
    if phase == 'validation':
        model.eval()
        volatile=True
    running_loss = 0.0
    running_correct = 0
    for batch_idx , (data,target) in enumerate(data_loader):
        if is_cuda:
            data,target = data.cuda(),target.cuda()
        data , target = Variable(data,volatile),Variable(target)
        if phase == 'training':
            optimizer.zero_grad()
        output = model(data)
        loss = F.nll_loss(output,target)

        running_loss += F.nll_loss(output,target,size_average=False).data[0]
        preds = output.data.max(dim=1,keepdim=True)[1]
        running_correct += preds.eq(target.data.view_as(preds)).cpu().sum()
        if phase == 'training':
            loss.backward()
            optimizer.step()

    loss = running_loss/len(data_loader.dataset)
    accuracy = 100. * running_correct/len(data_loader.dataset)

    print(f'{phase} loss is {loss:.5f} and {phase} accuracy is {running_correct/len(data_loader.dataset):.4f}')
    return loss, accuracy

train_losses , train_accuracy = [],[]
val_losses , val_accuracy = [],[]
for epoch in range(1,20):
    epoch_loss, epoch_accuracy = fit(epoch,model,train_loader,phase='training')
    val_epoch_loss , val_epoch_accuracy = fit(epoch,model,test_loader,phase='validation')
    train_losses.append(epoch_loss)
```

```

train_accuracy.append(epoch_accuracy)
val_losses.append(val_epoch_loss)
val_accuracy.append(val_epoch_accuracy)

```

(5) 화면 출력 확인

```

plt.plot(range(1,len(train_losses)+1),train_losses,'bo',label = 'training loss')
plt.plot(range(1,len(val_losses)+1),val_losses,'r',label = 'validation loss')
plt.legend()

```

(6) 화면 출력 확인

```

plt.plot(range(1,len(train_accuracy)+1),train_accuracy,'bo',label = 'train accuracy')
plt.plot(range(1,len(val_accuracy)+1),val_accuracy,'r',label = 'val accuracy')
plt.legend()

```

(7) 화면 출력 확인

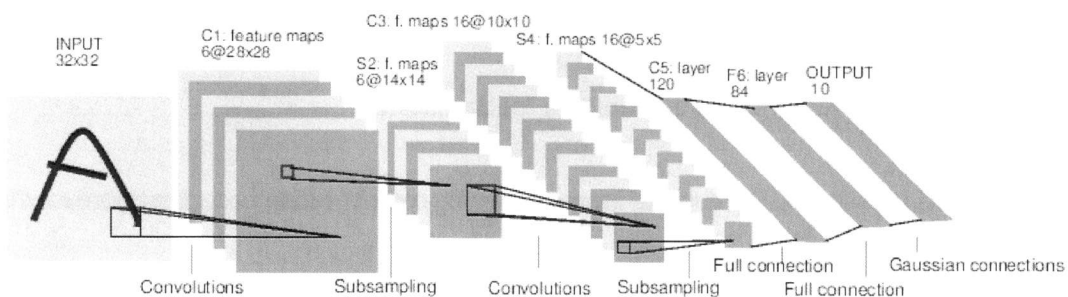
2. [CNN] 다음 코드를 무엇을 의미하는지 이해하고 실행하여 결과를 확인하세요. (14점)

(코드의 해석과 결과의 의미를 작성하세요.)

```

# torch.nn 패키지를 사용하여 신경망을 생성함.
# nn 패키지는 모델을 정의할 때, autograd를 통해 자동미분 기능을 제공함
# nn.Module은 층과 전방전파forward propagation (입력→출력)을 쉽게 구현함
# 참고로 m 패키지는 mini-batch만 지원함, 예로 nn.Conv2d는 4차 Tensor를 받음 (nSamples * nChannels * height * width)
# 아래 AlexNet (이미 수업에서 학습함) 예시는 숫자를 분류하는 간단한 컨볼루션 신경망의 예임

```



```

# 예시는 사진 입력을 받고, 몇 개의 층에 전방 전파하면서 분류를 출력함
# 출력을 위해서 모델은 다음과 같은 학습을 수행함
# - 신경망은 학습가능한 매개변수들 (가중치들)을 가짐
# - 사진 데이터를 반복적으로 입력함
# - 신경망을 통해 입력을 처리함 (전방 전파)
# - 손실 (오차)를 계산함 (실제 출력과 예측 출력을 비교하여 학습의 올바름을 판단함)

```

```
# - 오차로부터 그레이디언트 (경사, 방향)을 신경망의 각 매개변수에게 역전파함 (오류 역전파)
# - 신경망의 매개변수들을 갱신함 ( (미래)가중치 = (현재)가중치 - 학습률 * 그레이디언트 )
```

```
# 위의 컨볼루션 신경망의 부분들을 torch를 통해서 손쉽게 구현할 수 있음
# 단지 forward 함수만 정의하면, autograd를 이용해 해당 연산 그래프의 그레이디언트를 구하는 backward가 자동적으로 정의됨
# forward 함수는 Tensor를 이용할 수 있는 다양한 연산들 (합, 곱 등등) 사용하여 정의 가능함
# torch.Tensor: 자동 미분 기능을 지원하는 다차원 배열, 각 Tensor에 해당하는 그레이디언트를 가짐
# nn.Module: 신경망 모듈이며 매개변수의 캡슐화, GPU 연산 등 작업을 쉽게 가능하게 함
# nn.Parameter: 모듈이 지정되면 매개변수들을 자동으로 관리하는 Tensor의 하나임
```

```
import torch
import torch.nn as nn
import torch.nn.functional as F
```

```
class Net(nn.Module):
    def __init__(self):
        super(Net, self).__init__()
        # 1 input image channel, 6 output channels, 5x5 square convolution
        # kernel
        self.conv1 = nn.Conv2d(1, 6, 5)
        self.conv2 = nn.Conv2d(6, 16, 5)
        # an affine operation: y = Wx + b
        self.fc1 = nn.Linear(16 * 5 * 5, 120)
        self.fc2 = nn.Linear(120, 84)
        self.fc3 = nn.Linear(84, 10)
```

```
    def forward(self, x):
        # Max pooling over a (2, 2) window
        x = F.max_pool2d(F.relu(self.conv1(x)), (2, 2))
        # If the size is a square you can only specify a single number
        x = F.max_pool2d(F.relu(self.conv2(x)), 2)
        x = x.view(-1, self.num_flat_features(x))
        x = F.relu(self.fc1(x))
        x = F.relu(self.fc2(x))
        x = self.fc3(x)
        return x
```

```
    def num_flat_features(self, x):
```

```
size = x.size()[1:] # all dimensions except the batch dimension
num_features = 1
for s in size:
    num_features *= s
return num_features
```

```
net = Net()
```

```
print(net)
```

(1) 화면 출력 확인 및 의미를 서술

(2) 정의된 컨볼루션 신경망의 구조 설명 (위의 AlexNet 그림 참고)

net.parameters()를 사용하여 정의된 신경망의 학습가능한 매개변수들을 확인할 수 있음

```
params = list(net.parameters())
```

```
print(len(params))
```

```
print(params[0].size()) # conv1's .weight
```

(3) 화면 출력 확인

다음의 임의의 32*32 입력을 가정함

참고로 크기가 다른 입력을 받을 때는 입력의 크기를 재조정하거나 신경망 수정함

```
input = torch.randn(1, 1, 32, 32)
```

```
out = net(input)
```

```
print(out)
```

(4) 화면 출력 확인

오류역전파를 통해 그래디언트를 구하기 전에 모든 가중치의 그래디언트 버퍼들을 초기화

```
net.zero_grad()
```

```
out.backward(torch.randn(1, 10))
```

손실 함수 정의 및 임의의 값들에 대해서 오차 결과 확인

nn 패키지는 많이 사용되는 손실함수들을 제공하며, 해당 예제는 단순한 MSE를 사용

```
output = net(input)
```

```
target = torch.randn(10) # a dummy target, for example
```

```
target = target.view(1, -1) # make it the same shape as output
```

```
criterion = nn.MSELoss()
```

```
loss = criterion(output, target)
```

```
print(loss)
```

(5) 화면 출력 확인

```
# 앞에 코드에서 언급한 것과 같이 오류 역전파하기 전, 그레이디언트를 초기화해야 함
# backward() 수행 후 어떤 변화가 있는지 확인하고, 초기화의 필요성을 확인함
net.zero_grad()    # zeroes the gradient buffers of all parameters
```

```
print('conv1.bias.grad before backward')
print(net.conv1.bias.grad)
```

(6) 화면 출력 확인

```
loss.backward()
```

```
print('conv1.bias.grad after backward')
print(net.conv1.bias.grad)
```

(7) 화면 출력 확인

```
# 스토캐스틱경사하강법(미래)가중치=(현재)가중치-학습률*그레이디언트)을 이용하여 가중치 갱신하는 코드는 다음과 같음
learning_rate = 0.01
for f in net.parameters():
    f.data.sub_(f.grad.data * learning_rate)
```

```
# 하지만 위 구현 코드보다 실제, torch.optim에서 구현되는 SGD, Adam, RMSProp 등을 사용함
# 오류 역전파에서 최적화하는 방법을 보인 예제 코드
import torch.optim as optim
```

```
# create your optimizer
optimizer = optim.SGD(net.parameters(), lr=0.01)
```

```
# in your training loop:
optimizer.zero_grad()    # zero the gradient buffers
output = net(input)
loss = criterion(output, target)
loss.backward()
optimizer.step()         # Does the update
```

3. [분류기 학습] 다음 코드를 무엇을 의미하는지 이해하고 실행하여 결과를 확인하세요. (14점)

(코드의 해석과 결과의 의미를 작성하세요.)

1번의 기초적인 신경망을 통해서 사진 분류기를 학습함

데이터집합은 CIFAR-10이며, 아래의 예와 같이 10가지의 3 (R, G, B)채널의 32*32 크기의 사진으로 구성됨



CIFAR-10과 같이 많이 사용되는 데이터집합은 torchvision 패키지에서 제공함

분류기 학습은 다음과 같은 과정을 가짐

1. 정규화된 CIFAR-10 훈련집합과 테스트집합을 torchvision을 이용하여 적재함

2. 컨볼루션 신경망을 정의함

3. 손실함수 정의

4. 훈련집합을 이용하여 신경망을 학습시킴

5. 테스트집합을 이용하여 신경망 성능 확인

1. 정규화된 CIFAR-10 훈련집합과 테스트집합을 torchvision을 이용하여 적재함

```
import torch
```

```
import torchvision
```

```
import torchvision.transforms as transforms
```

```
transform = transforms.Compose([transforms.ToTensor(), transforms.Normalize((0.5, 0.5, 0.5), (0.5, 0.5, 0.5))])
```

```
trainset = torchvision.datasets.CIFAR10(root='./data', train=True, download=True, transform=transform)
```

```
trainloader = torch.utils.data.DataLoader(trainset, batch_size=4, shuffle=True, num_workers=2)
```

```
testset = torchvision.datasets.CIFAR10(root='./data', train=False, download=True, transform=transform)
```

```
testloader = torch.utils.data.DataLoader(testset, batch_size=4, shuffle=False, num_workers=2)
```

```
classes = ('plane', 'car', 'bird', 'cat', 'deer', 'dog', 'frog', 'horse', 'ship', 'truck')
```

(1) 화면 출력 확인


```

# 훈련집합의 일부 사진들 확인
import matplotlib.pyplot as plt
import numpy as np

# functions to show an image
def imshow(img):
    img = img / 2 + 0.5     # unnormalize
    npimg = img.numpy()
    plt.imshow(np.transpose(npimg, (1, 2, 0)))

# get some random training images
dataiter = iter(trainloader)
images, labels = dataiter.next()

# show images
imshow(torchvision.utils.make_grid(images))
# print labels
print(' '.join('%5s' % classes[labels[j]] for j in range(4)))

```

(2) 화면 출력 확인

```

### 2. 컨볼루션 신경망을 정의함
# 3채널 32*32 크기의 사진을 입력받고, 신경망을 통과해 10 부류를 수행
import torch.nn as nn
import torch.nn.functional as F

class Net(nn.Module):
    def __init__(self):
        super(Net, self).__init__()
        self.conv1 = nn.Conv2d(3, 6, 5)
        self.pool = nn.MaxPool2d(2, 2)
        self.conv2 = nn.Conv2d(6, 16, 5)
        self.fc1 = nn.Linear(16 * 5 * 5, 120)
        self.fc2 = nn.Linear(120, 84)
        self.fc3 = nn.Linear(84, 10)

    def forward(self, x):
        x = self.pool(F.relu(self.conv1(x)))

```

```

x = self.pool(F.relu(self.conv2(x)))
x = x.view(-1, 16 * 5 * 5)
x = F.relu(self.fc1(x))
x = F.relu(self.fc2(x))
x = self.fc3(x)
return x

```

```
net = Net()
```

3. 손실함수 정의, 교차 엔트로피와 SGD+momentum

```
import torch.optim as optim
```

```
criterion = nn.CrossEntropyLoss()
```

```
optimizer = optim.SGD(net.parameters(), lr=0.001, momentum=0.9)
```

4. 훈련집합을 이용하여 신경망을 학습시킴

```
for epoch in range(2): # loop over the dataset multiple times
```

```
    running_loss = 0.0
```

```
    for i, data in enumerate(trainloader, 0):
```

```
        # get the inputs
```

```
        inputs, labels = data
```

```
        # zero the parameter gradients
```

```
        optimizer.zero_grad()
```

```
        # forward + backward + optimize
```

```
        outputs = net(inputs)
```

```
        loss = criterion(outputs, labels)
```

```
        loss.backward()
```

```
        optimizer.step()
```

```
        # print statistics
```

```
        running_loss += loss.item()
```

```
    if i % 1000 == 999: # print every 1000 mini-batches
```

```
        print('[%d, %5d] loss: %.3f' %
```

```
              (epoch + 1, i + 1, running_loss / 1000))
```

```
        running_loss = 0.0
```

```
print('Finished Training')
```

(3) 화면 출력 확인 및 학습이 되고 있는지 서술

```
### 5. 테스트집합을 이용하여 신경망 성능 확인
```

```
dataiter = iter(testloader)
```

```
images, labels = dataiter.next()
```

```
# print images
```

```
imshow(torchvision.utils.make_grid(images))
```

```
print('GroundTruth: ', ' '.join('%5s' % classes[labels[j]] for j in range(4)))
```

(4) 화면 출력 확인

```
outputs = net(images)
```

```
_, predicted = torch.max(outputs, 1)
```

```
print('Predicted: ', ' '.join('%5s' % classes[predicted[j]] for j in range(4)))
```

(5) 화면 출력 확인

```
# performance on the whole test dataset
```

```
correct = 0
```

```
total = 0
```

```
with torch.no_grad():
```

```
    for data in testloader:
```

```
        images, labels = data
```

```
        outputs = net(images)
```

```
        _, predicted = torch.max(outputs.data, 1)
```

```
        total += labels.size(0)
```

```
        correct += (predicted == labels).sum().item()
```

```
print('Accuracy of the network on the 10000 test images: %d %%' % (100 * correct / total))
```

(6) 화면 출력 확인 및 일반화 성능 서술

```
# performance on each class
```

```
class_correct = list(0. for i in range(10))
```

```
class_total = list(0. for i in range(10))
```

```
with torch.no_grad():
```

```
    for data in testloader:
```

```
        images, labels = data
```

```

outputs = net(images)
_, predicted = torch.max(outputs, 1)
c = (predicted == labels).squeeze()
for i in range(4):
    label = labels[i]
    class_correct[label] += c[i].item()
    class_total[label] += 1

for i in range(10):
    print('Accuracy of %5s : %2d %%' % (
        classes[i], 100 * class_correct[i] / class_total[i]))

```

(7) 화면 출력 확인 및 부류별 분류기의 성능 서술

4. 컨볼루션 층의 입력 크기가 32*32*3이고, (a) 10개 5*5필터들을 보폭 1과 덧대기 2로 적용하였을 때 출력의 크기와 매개변수의 수를 구하세요. (b) 동일한 입력에 64개 3*3필터들을 보폭 1과 덧대기 1로 적용하였을 때 출력의 크기와 매개변수의 수도 구하세요. (6점)

5. 다음 조건을 만족하는 컨볼루션 신경망을 구현하고, 3번의 (3), (6), (7)의 성능 결과를 확인하고 비교하세요.

- (1) INPUT-CONV(32 3*3)-CONV(32 3*3)-RELU-POOL-CONV(32 3*3)- CONV(32 3*3)-RELU-POOL-FC-OUTPUT (15점)
- (2) 3번 문제의 신경망에 Adam 최적화 (강의자료의 기본 hyper-parameters 사용) 적용 (5점)
- (3) 데이터 확대 방법들 중 하나를 적용한 후, 3번 문제의 신경망 학습 (Hint: transforms) (5점)
- (4) 3번 문제의 신경망에 CONV 층마다 배치 정규화를 적용 (Hint: nn.BatchNorm) (5점)
- (5) 3번 문제의 신경망에 로그우도 (-log) 손실함수를 적용 (5점)
- (6) 3번 문제의 신경망에 L2놈 규제 적용 (5점)

5. 신경망의 출력이 (0.4, 2.0, 0.001, 0.32)^T일 때 소프트맥스 함수를 적용한 결과를 쓰시오. (6점)

6. 소프트맥스 함수를 적용한 후 출력이 $(0.001, 0.9, 0.001, 0.098)^T$ 이고 레이블 정보가 $(0, 0, 0, 1)^T$ 일 때, 세 가지 목적함수, 평균제곱 오차, 교차 엔트로피, 로그우도를 계산하십시오. (6점)