ML note

mstyoda 骆轩源

Contents

1	Rademacher Complexity and VC-Dimension			2
	1.1	Raden	nacher complexity	2
	1.2	Growt	h function	5
	1.3	VC-di	mension	8
2	Boosting			12
	2.1	Introd	uction	12
		2.1.1	AdaBoost	12
3	On-Line Learning			16
	3.1	Introd	uction	16
	3.2	2 Prediction with expert advice		16
		3.2.1	Mistake bounds and Halving algorithm	16
		3.2.2	Weighted majority algorithm	17
		3.2.3	Randomized weighted majority algorithm	19
4	Dimensionality Reduction			21
	4.1	Princi	pal Component Analysis	21
		4.1.1	奇异值分解(Singular Value Decomposition	22
		4.1.2	正交投影矩阵(orthogonal projection matrix):	22
		4.1.3	PCA	23
	4.2	Kerne	Principal Component Analysis	24
	4.3	Johnson-Lindenstrauss lemma		

1 Rademacher Complexity and VC-Dimension

1.1 Rademacher complexity

Rademacher Complexity是用来衡量一个函数族 $G: X \to \mathbb{R}$ 的复杂程度的指标,它考验的是G对于随机噪声的拟合能力。比如给定样本 $S = (z_1, z_2...z_m)$,其中 $z_i = (x_i, y_i)$,那么先随机生成一个序列 $\sigma = (\sigma_1, \sigma_2...\sigma_m)$,然后在G中找到一个函数g,使得 $g(S) \cdot \sigma$ 最大,把这个值对于 σ 求期望,就得到了Empirical Rademacher complexity。

Definition 1. 给定函数族G,其中的函数将Z映射到实数区间[a,b],并且给定一个大小为m的S, σ_i 独立均匀分布在 $\{-1,1\}$ 内,则定义G对于S的 $Empirical\ Rademacher\ complexity\ 为:$

$$\hat{\mathcal{R}}_S(G) = E_{\sigma}[\sup_{g \in G} \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \sigma_i g(z_i)] \tag{1}$$

很自然地,如果我们不固定S,只固定m,让 $z_1, z_2...z_m$ 独立同分布于D,则可以定义G对于样本大小为m的Rademacher complexity为:

Definition 2. 给定函数族G,其中的函数将Z映射到实数区间[a,b],并且给定m, z_i 独立同分布D, σ_i 独立均匀分布在 $\{-1,1\}$ 内,则定义G 对于S 的Rademacher complexity 为:

$$\mathcal{R}_m(G) = E_{S,\sigma} \left[\sup_{g \in G} \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \sigma_i g(z_i) \right]$$

$$= E_{S \sim D^m} \left[\hat{\mathcal{R}}_S(G) \right]$$
(2)

那么我们研究函数族的复杂性有什么作用呢?它能够提供如下一个bound:

Theorem 1. 假如G是一个函数族,其中的函数是从Z到[0,1]区间的映射,那么对于任意 $\delta > 0$,至少有 $1 - \delta$,使得对于任意 $q \in G$ 满足:

$$E[g(z)] \le \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} g(z_i) + 2\mathcal{R}_m(G) + \sqrt{\frac{\log \frac{1}{\delta}}{2m}}$$
(3)

and
$$E[g(z)] \le \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} g(z_i) + 2\hat{\mathcal{R}}_m(G) + 3\sqrt{\frac{\log \frac{2}{\delta}}{2m}}$$
 (4)

在证明之前,我们先来看看这个定理想要表达的意思,根据PAC 那一章节的定义,Generalization error和Empirical error分别为:

$$R(h) = \Pr_{x \sim D}[h(x) \neq c(x)] = E_{x \sim D}[1_{h(x) \neq c(x)}]$$
(5)

$$\hat{R}(h) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} 1_{h(x_i) \neq c(x_i)}$$
(6)

R(h)说的假设h的错误率, $\hat{R}(h)$ 说的是假设h在这m 个测试样本上的错误率。那么回到我们刚才的定理,给定一个假设空间H(是一个函数族),我们可以将其转换到令一个函数族G,对于任意 $g \in G$,其对应于某一个 $h \in H$,有g(z) = g(x,y) = L(h(x),y),L是损失函数loss function。在这里我们认为L为0-1 loss,也即:

$$L(y',y) = \begin{cases} 1 & y' \neq y \\ 0 & y' = y \end{cases}$$
 (7)

那么定理中左边的E[g(z)]就对应于R(h),右边的 $\frac{1}{m}\sum_{i=1}^{m}g(z_i)$ 对应于 $\hat{R}(h)$ 。所以定理说的其实是:

$$R(h) \le \hat{R}(h) + 2\mathcal{R}_m(G) + \sqrt{\frac{\log \frac{1}{\delta}}{2m}}$$

由于R(h)是很难说明的,但是 $\hat{R}(h)$ 是可以实验得到的,该bound就能利用实验得出的结果来估算R(h)的一个上界。注意到G仅仅跟L和H有关,所以我们将2 $R_m(G)$ 写成H的形式: (中间的推导基于 σ_i 是均匀分布在 $\{-1,1\}$ 的随机变量,所以 $E[\sigma_i]=0$)

$$\hat{\mathcal{R}}_{S}(G) = E_{\sigma} \left[\sup_{g \in G} \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} g(z_{i}) \sigma_{i} \right]$$

$$= E_{\sigma} \left[\sup_{g \in G} \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} \frac{1 - h(x_{i}) y_{i}}{2} \sigma_{i} \right]$$

$$= E_{\sigma} \left[\sup_{g \in G} \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} \frac{-h(x_{i}) y_{i}}{2} \sigma_{i} \right]$$

$$= \frac{1}{2} E_{\sigma} \left[\sup_{g \in G} \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} h(x_{i}) \sigma_{i} \right] = \frac{1}{2} \hat{\mathcal{R}}_{SX}(H)$$
(8)

最后一步推导是因为,当 y_i 只能是1或-1,所以 $-y_i\sigma_i$ 也是在 $\{-1,1\}$ 之间的均匀分布,和 σ_i 同分布,所以可以替换。由如上结论可以得到:

$$\mathcal{R}_m(G) = E_{S \sim D^m}[\hat{\mathcal{R}}_S(G)] = \frac{1}{2}\mathcal{R}_m(H)$$
(9)

所以到这一步,之前的定理可以转化为:

$$R(h) \le \hat{R}(h) + \mathcal{R}_m(H) + \sqrt{\frac{\log \frac{1}{\delta}}{2m}}$$
(10)

and
$$R(h) \le \hat{R}(h) + \hat{\mathcal{R}}_S(H) + 3\sqrt{\frac{\log\frac{2}{\delta}}{2m}}$$
 (11)

下面给出Theory1的证明:

Proof. 令 $\Phi(S) = \sup_{g \in G} E[g(z)] - \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} g(z_i)$,它描述的是,相减的两个东西的差距的上界,也即求出 $\Phi(S)$ 就可以完成证明,则对于任意S',如果S' 与S 仅有1 个 z_k 不同,那么有:

$$\Phi(S) - \Phi(S') = \sup_{g \in G} \frac{1}{m} g(z_k') - g(z_k) \le \frac{1}{m}$$
(12)

由对称性可以知道, $\Phi(S') - \Phi(S) \leq \frac{1}{m}$,这时候使用McDiarmid's inequality(之后证明),可以得到,对于任意 $\delta > 0$,至少有 $1 - \delta/2$ 的概率满足:

$$\Phi(S) \le E_S[\Phi(S)] + \sqrt{\frac{\log \frac{2}{\delta}}{2m}}$$
(13)

如果 $E_S[\Phi(S)]$ 是一个比较稳定的值,那么该不等式也即说明了随着样本数目m的增加,二者的差距在 $1-\delta/2$ 的信心下的误差上界以根号的速度减小,接下来研究 $E_S[\Phi(S)]$ 的上界:

$$E_{S}[\Phi(S)] = E_{S}[\sup_{g \in G} E[g(z)] - \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} g(z_{i})]$$

$$= E_{S}[\sup_{g \in G} E_{S'}[\hat{E}_{S'}[g(z)]] - \hat{E}_{S}[g(z)]]$$

$$= E_{S}[\sup_{g \in G} E_{S'}[\hat{E}_{S'}[g(z)] - \hat{E}_{S}[g(z)]]]$$

$$\leq E_{S,S'}[\sup_{g \in G} (\hat{E}_{S'}[g(z)] - \hat{E}_{S}[g(z)])]$$
(14)

最后一步用到了 $\sup_x E_y[f(x,y)] \le E_y[\sup_x f(x,y)]$ 。

考虑到 σ_i 等概率取自1或-1,由于S和S'均为随机变量,当 σ_i 给定时,根据对称性有 $E_{S,S'}\sigma_i(g(z_i)-g(z_i'))=E_{S,S'}(g(z_i)-g(z_i'))$,那么也就有:

综上我们有,至少有 $1-\delta/2$ 的信心满足:

$$\Phi(S) \le E_S[\Phi(S)] + \sqrt{\frac{\log \frac{2}{\delta}}{2m}}$$

$$\le 2\mathcal{R}_m(G) + \sqrt{\frac{\log \frac{2}{\delta}}{2m}}$$
(16)

又因为对于任意两个仅相差一个元素的S'和S, $\hat{\mathcal{R}}_S(G) - \hat{\mathcal{R}}_{S'}(G) \leq \frac{1}{m}$,再一次使用McDiarmid.s inequality,可以知道至少有 $1 - \delta/2$ 的信心满足:

$$E_S[\hat{\mathcal{R}}_S(G)] \le \hat{\mathcal{R}}_S(G) + \sqrt{\frac{\log \frac{2}{\delta}}{2m}}$$
(17)

也即:

$$\mathcal{R}_m(G) \le \hat{\mathcal{R}}_S(G) + \sqrt{\frac{\log \frac{2}{\delta}}{2m}}$$
 (18)

使用union bound合并式上两个式子,可以至少有 $1-\delta$ 的概率满足:

$$\Phi(S) \le 2\hat{\mathcal{R}}_S(G) + 3\sqrt{\frac{\log\frac{2}{\delta}}{2m}} \tag{19}$$

到此为止,该定理的两个不等式都得到了证明。

由于 $\mathcal{R}_m(H)$ 的计算涉及到随机变量和上确界,其计算非常困难,接下来我们引入其一个上界growth function,它与随机变量无关,可计算性更强。

1.2 Growth function

首先引入growth function的定义,

Definition 3. 给定假设空间H,和正整数m,定义 $growth\ function\ \Pi_H: \mathbb{N} \to \mathbb{N}$ 为:

$$\Pi_{H}(m) = \max_{(x_{1}, x_{2}...x_{m}) \in \mathcal{X}} |\{(h(x_{1}), h(x_{2}), ..., h(x_{m})) | h \in H\}|$$
(20)

该函数定义的也是H的一个复杂性,给定m个点,用H中的函数去映射,能产生不超过|H|种结果,找到m个点,使得该结果数最多,此时的结果数就为 $\Pi_H(m)$ 。

接下来引入Massart's lemma,它为Rademacher complexity和growth function搭了一个重要的桥梁:

Theorem 2. 设有限集合 $A \subseteq R^m$,令 $r = \max_{x \in A} ||x||_2$,则有:

$$E_{\sigma}\left[\frac{1}{m} \sup_{x \in A} \sum_{i=1}^{m} \sigma_{i} x_{i}\right] \leq \frac{r\sqrt{2\log|A|}}{m} \tag{21}$$

其中 σ_i 独立均匀取自 $\{-1,1\}$ 。

Proof. 定义随机变量 $Y = \sup_{x \in A} \sum_{i=1}^{m} \sigma_i x_i$,函数 $f(y) = \exp(t \cdot y), t > 0$,所以有:

$$f(E[Y]) \le E[f(y)] \tag{22}$$

这是因为对于任意 $\alpha_1, \alpha_2, ..., \alpha_n > 0$ 且 $\sum_i \alpha_i = 1$ 时,有: (下凸函数性质)

$$f(\alpha_1 y_1 + \alpha_2 y_2 + \dots + \alpha_n y_n) \le \alpha_1 f(y_1) + \alpha_2 f(y_2) + \dots + \alpha_n f(y_n)$$
 (23)

又因为,Y的取值最多只有 2^m 种,故令 $n=2^m$, $y_1...y_n$ 分别对应每一种取值,则有:

$$f(E[Y]) = f(\sum_{i=1}^{n} y_i \Pr[Y = y_i]) \le \sum_{i=1}^{n} \Pr[Y = y_i] f(y_i) = E[f(y)]$$
 (24)

所以有,

$$\exp(t \cdot E[\sup_{x \in A} \sum_{i=1}^{m} \sigma_{i} x_{i}]) \leq E[\exp(t \cdot \sup_{x \in A} \sum_{i=1}^{m} \sigma_{i} x_{i})]$$

$$= E[\sup_{x \in A} \exp(\sum_{i=1}^{m} t \cdot \sigma_{i} x_{i})]$$

$$\leq \sum_{x \in A} E[\exp(\sum_{i=1}^{m} t \cdot \sigma_{i} x_{i})]$$

$$= \sum_{x \in A} \prod_{i=1}^{m} E[\exp(t \sigma_{i} x_{i})]$$
(25)

上述推导用了求和来放缩 \sup ,并且 σ_i 之间相互独立,继续放缩右边的式子:

$$E[\exp(t\sigma_i x_i)] \le \exp(\frac{t^2(2r)^2}{8}) \tag{26}$$

这是因为 $\sigma_i x_i \in [-x_i, x_i]$,令 $a = -x_i, b = x_i$,由凸函数性质有:

$$\exp(t\sigma_i x_i) \le \frac{b - \sigma_i x_i}{b - a} \exp(ta) + \frac{\sigma_i x_i - a}{b - a} \exp(tb)$$
 (27)

两边取期望得到:

$$E[e^{t\sigma_i x_i}] \le e^{ta} E\left[\frac{b - \sigma_i x_i}{b - a}\right] + e^{tb} E\left[\frac{\sigma_i x_i - a}{b - a}\right]$$
(28)

由于 $E[\sigma_i x_i] = 0$ 所以上式子可以写成:

$$E[e^{t\sigma_i x_i}] \le e^{ta} \frac{b}{b-a} + e^{tb} \frac{-a}{b-a}$$

$$\le e^{\phi(t)}$$
(29)

$$\phi(t) = \log(e^{ta} \frac{b}{b-a} + e^{tb} \frac{-a}{b-a})$$

$$= ta + \log(\frac{b}{b-a} + e^{tb-ta} \frac{-a}{b-a})$$

$$= \phi(0) + t\phi'(0) + \frac{t^2}{2}\phi''(\theta)$$

$$= t^2 \frac{(b-a)^2}{8}$$
(30)

最后一步是暴力泰勒展开得到的, 所以得到:

$$E[e^{t\sigma_i x_i}] \le \exp(t^2 \frac{(b-a)^2}{8}) = \exp(t^2 \frac{x_i^2}{2})$$
(31)

$$\exp(t \cdot E[\sup_{x \in A} \sum_{i=1}^{m} \sigma_i x_i]) \le \sum_{x \in A} \exp(t^2 r^2 / 2)$$

$$\le |A| \exp(t^2 r^2 / 2)$$
(32)

$$(t \cdot E[\sup_{x \in A} \sum_{i=1}^{m} \sigma_i x_i]) \le (\frac{t^2 r^2}{2}) + \log|A|$$
 (33)

$$E[\sup_{x \in A} \sum_{i=1}^{m} \sigma_i x_i] \le \left(\frac{tr^2}{2}\right) + \frac{\log|A|}{t}$$
 (34)

取 $t = \sqrt{\frac{2 \log |A|}{r^2}}$ 可以得到右边最小值为 $\sqrt{2 \log |A| r^2}$,此时得到:

$$E[\sup_{x \in A} \sum_{i=1}^{m} \sigma_i x_i] \le \sqrt{2\log|A|r^2}$$
(35)

$$\frac{1}{m}E[\sup_{x\in A}\sum_{i=1}^{m}\sigma_{i}x_{i}] \leq \frac{r\sqrt{2\log|A|}}{m}$$
(36)

定理得证。

我们尝试把 $\mathcal{R}_m(H)$ 和 $\Pi_H(m)$ 建立联系,首先假设H中的函数h将点映射到 $\{-1,1\}$,则:

$$\mathcal{R}_m(H) = E_{S \sim D^m} \left[E_{\sigma} \left[\sup_{h \in H} \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \sigma_i h(z_i) \right] \right]$$
(37)

使用Theorem2, 把 H_S 看成A可以得到:

$$\mathcal{R}_{m}(H) \leq E_{S \sim D^{m}} \left[\frac{r\sqrt{2\log|H_{S}|}}{m} \right]$$

$$\leq \frac{r\sqrt{2\log\Pi_{H}(m)}}{m}$$
(38)

其中当S给定时 $r = \max_{h \in H} \{ \| (h(x_1), h(x_2), ..., h(x_m)) \|_2 \}$,我们假设H中的函数映射到 $\{-1, 1\}$,那么有 $r \leq \sqrt{m}$ 对任意 $S \sim D^m$ 成立。

所以在这种假定下,上式可以写成:

$$\mathcal{R}_m(H) \le \sqrt{\frac{2\log \Pi_H(m)}{m}} \tag{39}$$

所以前一小节的bound可以被写为:

$$R(h) \leq \hat{R}(h) + \mathcal{R}_m(H) + \sqrt{\frac{\log \frac{1}{\delta}}{2m}}$$

$$\leq \hat{R}(h) + \sqrt{\frac{2\log \Pi_H(m)}{m}} + \sqrt{\frac{\log \frac{1}{\delta}}{2m}}$$
(40)

1.3 VC-dimension

前面提到的growth function虽然说不依赖于随机变量,但是计算仍然相当困难,接下来引入另外一个用来衡量假设空间H的复杂性的指标,VC-dimension。它的定义如下:

Definition 4. 一个假设空间H的VC-dimension被定义为,最大的可能被H完全打散的数据的大小,也即:

$$VCdim(H) = \max\{m : \Pi_H(m) = 2^m\}$$
(41)

它的定义蕴含了两个意思:

- 1. 对于任意 $m \leq VCdim(H)$,存在一个 $S = (x_1, x_2, ..., x_m)$,使得 $|H_{|S}| = 2^m$ 。
- 2. 对于任意m > VCdim(H),不存在 $S = (x_1, x_2, ..., x_m)$,使得 $|H_{|S}| = 2^m$ 。

1.3

下面我们将VCdim(H)和 $\Pi_H(m)$ 建立联系,这样我们就可以将之前的bound用VCdim(H)来 表示。

首先引入一个定理:

Theorem 3. 设假设空间H的VCdim(H) = d,那么对于任意 $m \in \mathbb{N}$,有如下不等式 成立:

$$\Pi_H(m) \le \sum_{i=0}^d \binom{m}{i} \tag{42}$$

Proof. $\forall m + d$ 的大小归纳,这么归纳的目的是为了用如下性质:

$$\binom{m}{i} = \binom{m-1}{i} + \binom{m-1}{i-1} \tag{43}$$

利用该性质我们可以得到:

$$\sum_{i=0}^{d} {m-1 \choose i} + \sum_{i=0}^{d-1} {m-1 \choose i} = \sum_{i=0}^{d} {m \choose i}$$
 (44)

接下来我们按照两重循环求组合数的顺序(先枚举m,再枚举d)来归纳证明:

- 1. 基础: m = 1时, d = 0, d = 1都有结论成立。
- 2. 归纳: $m \geq 2$ 时,若d = 0则结论成立,否则令S为满足 $|H_{|S}| = \Pi_H(m)$ 的一 个Sample。令G表示将H约束到S上的函数集合(将H定义域改成S),有|G|= $\Pi_H(m)$.

下面我们将G分割成两个假设空间 G_1 和 G_2 ,使得 $VCdim(G_1) < d$, $VCdim(G_2) < d$ d-1,且有 $|G_1| \leq \Pi_{G_1}(m-1)$, $|G_2| \leq \Pi_{G_2}(m-1)$,就能完成归纳:

先约定 $H: \mathcal{X} \to \{0,1\}, S' = (x_1, x_2, ..., x_{m-1}),$

那么令 G_1 为将H约束到S'上的函数集合,也就是在G中只看前m-1 个点的分 类结果来去重。

我们在G中找到两个函数 g_1,g_2 ,使得它们约束到S'上都是一样的,那么有它们 对 x_m 的分类就一个是0,一个是1。我们把分类是0的那个函数扔到 G_0 里。

我们将G中的函数,按照其在S′的取值作为key,G中每个key恰好在 G_1 中出现 一次,G 中每个出现2次的key都恰好在 G'_2 出现一次。

所以有 $|G_1| + |G_2| = |G|$, 再让 G_2 为将 G_2 约束到S'的结果, 一定有 $|G_2| = |G_2|$, 故替换后有 $|G_1| + |G_2| = |G|$ 。

VC-dimension 1.3

> 由于 G_1, G_2 ,考虑到 G_1, G_2 大小都等于自己作用在S'上的大小,由growth function定义有:

$$|G_1| \le \Pi_{G_1}(m-1) \tag{45}$$

$$|G_2| \le \Pi_{G_2}(m-1) \tag{46}$$

由于 $G_1 \subseteq H$, 肯定有 $VCdim(G_1) \leq VCdim(H) = d$, 又因为 G_2 的定义域 是S', 我们假设其 $VC\dim h$, 那么 G_2 的极限也就是能把 $S_k \subseteq S'$ 中的元素 全部打散, 往 S_k 中加入 x_m , 这时H就可以打散, 但是 G_2 不可以打散。所以 有 $VCdim(G_2) \leq VCdim(H) - 1 = d - 1$ 。 所以有:

$$|G_1| \le \Pi_{G_1}(m-1) \le \sum_{i=0}^d {m-1 \choose i}$$
 (47)

$$|G_2| \le \Pi_{G_2}(m-1) \le \sum_{i=0}^{d-1} {m-1 \choose i}$$
 (48)

$$\Pi_H(m) = |G| = |G_1| + |G_2| \le \sum_{i=0}^d {m \choose i}$$
(49)

然后我们把组合数求和变成一个容易求的上界,如果 $(m \ge d)$,

$$\Pi_{H}(m) \leq \sum_{i=0}^{d} {m \choose i}$$

$$\leq \sum_{i=0}^{d} {m \choose i} (\frac{m}{d})^{d-i}$$

$$\leq \sum_{i=0}^{m} {m \choose i} (\frac{m}{d})^{d-i}$$

$$= (\frac{m}{d})^{d} \sum_{i=0}^{m} {m \choose i} (\frac{d}{m})^{i}$$

$$= (\frac{m}{d})^{d} (1 + \frac{d}{m})^{m}$$

$$= (\frac{m}{d})^{d} (1 + \frac{d}{m})^{m/d*d}$$

$$\leq (\frac{em}{d})^{d}$$

$$\leq (\frac{em}{d})^{d}$$
(50)

推导中比较巧妙的地方在于,凭空加入 $(\frac{m}{d})^{d-i}$ 这一项,凑出来一个二项式求和,反向使用二项式定理,然后用自然对数e的展开就很自然了。

到了这一步,我们可以将之前的bound改成,如果 $m \geq d$,对于某VCdim为d的假设空间H,有 $1 - \delta$ 的信心满足:

$$R(h) \leq \hat{R}(h) + \sqrt{\frac{2\log \Pi_{H}(m)}{m}} + \sqrt{\frac{\log \frac{1}{\delta}}{2m}}$$

$$\leq \hat{R}(h) + \sqrt{\frac{2d\log(\frac{em}{d})}{m}} + \sqrt{\frac{\log \frac{1}{\delta}}{2m}}$$

$$\leq \hat{R}(h) + O\left(\sqrt{\frac{\log(m/d)}{(m/d)}}\right)$$
(51)

接下来介绍一个结论:

Theorem 4. 所有n维的超平面分类函数构成的集合 H_n 的VCdim为n+1。

一个n维超平面可以用一个n维向量 $w = (w_1, w_2...w_n)^T$ 和一个实数b表示,该平面由 $w \cdot x = b$ 确定。所以对于该超平面分类器对点x的分类为 $sgn(w \cdot x - b)$,下面给出上述定理的证明:

Proof. 令m = n + 1,构造 $S_X = (x_0, x_1, ..., x_n)$,其中 x_0 为原点, x_i 为n维one—hot向量,第i维为1。则对于任意 $S_Y = (y_0, y_1, ..., y_n)$, $y_i \in \{-1, 1\}$,则令 $w = (y_1, y_2, ..., y_n)$, $b = y_0/2$,则有:

$$sgn(w \cdot x_i - b) = sgn(y_i - y_0/2) = y_i$$
(52)

对所有 $0 \le i \le n$ 成立,所以证明了存在一个包含n+1 个点的sample使得其能被 H_n 打散,接下来证明 H_n 无法打散任意一个大小为n+2的sample。

这需要利用到一个性质,对于任意一个 $S = (x_1, x_2, ..., x_{n+2})$,一定存在其一个划分 S_1 和 S_2 ,使得 S_1 的凸壳与 S_2 的凸壳相交。有这条性质的话,我们假设可以找到一个超平面分类器能分类 S_1 和 S_2 ,那么该平面肯定分开了该凸壳,得到这两个凸壳不可能相交,于是产生矛盾,就证明了结论。

那么下面来证明上述性质,我们考虑方程组:

$$\sum_{i=1}^{d+2} \alpha_i x_i = 0 \quad \text{and} \quad \sum_{i=1}^{d+2} \alpha_i = 0$$
 (53)

该方程组有d+2个未知数 $\alpha_{1...d+2}$,和d+1个方程,所以肯定有非零解 $\beta_1,...,\beta_{d+2}$,那么令

$$I_1 = \{ i \in [1, d+2] : \beta_i > 0 \}$$
(54)

$$I_2 = \{ i \in [1, d+2] : \beta_i < 0 \}$$
(55)

$$\beta = \sum_{i \in I_1} \beta_i \tag{56}$$

则有:

$$\sum_{i \in I_1} \frac{\beta_i}{\beta} x_i = -\sum_{i \in I_2} \frac{\beta_i}{\beta} x_i \tag{57}$$

由凸壳的定义(书上B.4)可以知道,点 $\sum_{i\in I_1} \frac{\beta_i}{\beta} x_i$ 即在 I_1 下标里的点构成的凸壳里,也在 I_2 下标里的点构成的凸壳里。

2 Boosting

2.1 Introduction

这一章节讲述的Boosting是一种将多个弱的分类器合成出一个强的分类器的方法。PAC-learnable的条件对我们来说太过苛刻,我们不妨放低一点标准,所以引入一个新的概念:

Definition 5 (Weak learning). 如果一个 $Concept\ Class\ C$, 满足存在一个算法A, 和一个常数 $\gamma > 0$, 一个固定的多项式poly(.,.,.)使得对于任意 $\epsilon > 0$ 和 $\delta > 0$,以及任意分布D,和任意给定 $c \in C$,当 $m \geq poly(1/\epsilon, 1/\delta, n, size(c))$ 时:

$$\Pr_{S \sim D^m} \left[R(h_s) \le \frac{1}{2} - \gamma \right] \ge 1 - \delta \tag{58}$$

简单来说,存在一个学习concept class C的算法A,使得当训练数据越来越多的时候,算法A返回的分类器错误率小于 $\frac{1}{2}$ 的概率趋近于1。这样的算法被称为weak learning algorithm,其返回的分类器(也就是 $h \in H$)成为base classifiers。

Boost的中心思想就是运用weak learning algorithm去构造一个strong learner,接下来就来介绍AdaBoost。

2.1.1 AdaBoost

AdaBoost算法如下所示:

2.1 Introduction 2 BOOSTING

Algorithm 1 AdaBoost($S = ((x_1, y_1), (x_2, y_2), ..., (x_m, y_m)))$

```
1: for i=1 \rightarrow m do

2: D_1(i) \leftarrow \frac{1}{m}

3: end for

4: for t=1 \rightarrow T do

5: h_t \leftarrow base classfier in H with small error \epsilon_t = \Pr_{i \sim D_t} \left[ h(x_i) \neq y_i \right]

6: \alpha_t \leftarrow \frac{1}{2} \log \frac{1-\epsilon_t}{\epsilon_t}

7: Z_t \leftarrow 2[\epsilon_t(1-\epsilon_t)]^{\frac{1}{2}}

8: for i=1 \rightarrow m do

9: D_{t+1}(i) \leftarrow \frac{D_t(i) \exp(-\alpha_t y_i h_t(x_i))}{Z_t}

10: end for

11: end for

12: g \leftarrow \sum_{t=1}^T \alpha_t h_t

13: return h = sgn(g)
```

算法简单来看其实就是迭代T次,第t次迭代找到在分布 D_t 下错误率 ϵ_t 最小的 $h_t \in H$,根据 ϵ_t 得到 h_t 在g中的比例 α_t ,并计算 D_{t+1} 开始下一次迭代。

首先来看 $\alpha_t = \frac{1}{2}\log\frac{1-\epsilon_t}{\epsilon_t}$,由于 $h_t \in H$ 是base classfier,所以 $\epsilon_t < \frac{1}{2}$,也就有 $\alpha_t > 0$,而且错误率 ϵ_t 越小, α_t 越大,也符合直觉。

再来看分布 D_t 如何计算,一开始 $D_1(i) = \frac{1}{m}$ 为均匀分布。之后更新 D_t 的策略是减少 $h_t(x_i) = y_i$ 的分布,而增加 $h_t(x_i) \neq y_i$ 的分布,也就是多"练习"错误的"题"才有进步的空间。

 Z_t 是一个归一化因子,也即:

$$2[\epsilon_t(1-\epsilon_t)]^{\frac{1}{2}} = \sum_{i=1}^m D_t(i) \exp(-\alpha_t y_i h_t(x_i))$$
 (59)

接下来说明上式的正确性,由于:

$$\alpha_t = \frac{1}{2} \log \frac{1 - \epsilon_t}{\epsilon_t} \tag{60}$$

2.1 Introduction 2 BOOSTING

将该结果代入要证明的结论的右边得到:

右边 =
$$\sum_{i=1}^{m} D_t(i) \exp(-\alpha_t y_i h_t(x_i))$$
=
$$\sum_{i=1}^{m} D_t(i) \left(\frac{1-\epsilon_t}{\epsilon_t}\right)^{\frac{-1}{2}y_i h_t(x_i)}$$
=
$$\sum_{y_i \neq h_t(x_i)} D_t(i) \left(\frac{1-\epsilon_t}{\epsilon_t}\right)^{1/2} + \sum_{y_i = h_t(x_i)} D_t(i) \left(\frac{1-\epsilon_t}{\epsilon_t}\right)^{-1/2}$$
=
$$\epsilon_t \left(\frac{1-\epsilon_t}{\epsilon_t}\right)^{1/2} + (1-\epsilon_t) \left(\frac{1-\epsilon_t}{\epsilon_t}\right)^{-1/2}$$
=
$$2(\epsilon_t (1-\epsilon_t))^{1/2} =$$
\(\frac{\pi}{2}\)\text{\text{\text{\text{\text{\$\delta}}}}}

接下来我们给出 $\hat{R}(g)$ 的一个上界:

Theorem 5. AdaBoost得到的g的empirical error 满足:

$$\hat{R}(g) \le \exp\left[-2\sum_{t=1}^{T} \left(\frac{1}{2} - \epsilon_t\right)^2\right] \tag{62}$$

由该定理可以知道, ϵ_t 越小的话,上界就会越紧,所以我们是要选择 ϵ_t 尽量小的 h_t ,在证明该定理之前,需要一个结论来辅助:

$$D_{t+1}(i) = \frac{e^{-y_i g_t(x_i)}}{m \prod_{s=1}^t Z_s}$$
(63)

其中 $g_t = \sum_{s=1}^t g_s \alpha_s$, 可以用归纳法证明该结论:

- 1. 基础: t=1时, $D_2(i)=\frac{D_1(i)\exp(-\alpha_1y_ih_1(x_i))}{Z_1}=\frac{\exp(-y_ig_1(x_i))}{mZ_1}$ 。
- 2. 归纳: 假设结论对1, 2, ..., t 1成立, 由算法的定义有:

$$D_{t+1}(i) = \frac{D_t(i) \exp(-\alpha_t y_i h_t(x_i))}{Z_t}$$
(64)

由归纳假设可以知道:

$$D_t(i) = \frac{\exp(-y_i g_{t-1}(x_i))}{m \prod_{s=1}^{t-1} Z_s}$$
(65)

代入上式可以得到:

$$D_{t+1}(i) = \frac{\exp(-(\alpha_t y_i h_t(x_i) + y_i g_{t-1}(x_i)))}{m \prod_{s=1}^t Z_s}$$

$$= \frac{\exp(-y_i g_t(x_i))}{m \prod_{s=1}^t Z_s}$$
(66)

所以归纳成立。

2.1 Introduction 2 BOOSTING

有了这个结论,现在证明上述定理:

Proof. 由empirical error 的定义可以知道, $\hat{R}(g) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} 1_{g(x_i) \neq y_i}$,所以有:

$$\hat{R}(g) = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} 1_{g(x_i) \neq y_i}$$

$$\leq \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} e^{-g(x_i)y_i}$$
(67)

由于 $\sum_{i=1}^{m} D_{T+1}(i) = 1 = \sum_{i=1}^{m} \frac{\exp(-y_i g_T(x_i))}{m \prod_{s=1}^{T} Z_s}$,所以有:

$$\sum_{i=1}^{m} \frac{1}{m} \exp(-y_i g_T(x_i)) = \prod_{s=1}^{T} Z_s = \prod_{s=1}^{T} 2[\epsilon_s (1 - \epsilon_s)]^{\frac{1}{2}}$$
(68)

代入上式可以得到:

$$\hat{R}(g) \leq \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} e^{-g(x_i)y_i}$$

$$\leq \prod_{s=1}^{T} 2[\epsilon_s (1 - \epsilon_s)]^{\frac{1}{2}}$$

$$= \prod_{s=1}^{T} 2\sqrt{-\left(\epsilon_s - \frac{1}{2}\right)^2 + \frac{1}{4}}$$

$$= \prod_{s=1}^{T} \sqrt{1 - 4\left(\epsilon_s - \frac{1}{2}\right)^2}$$

$$\leq \prod_{s=1}^{T} e^{-2(\epsilon_s - \frac{1}{2})^2}$$

$$= \exp\left[\sum_{s=1}^{T} -2\left(\epsilon_s - \frac{1}{2}\right)^2\right]$$
(69)

所以从这个结论我们可以看到,随着迭代次数T的增加, $\hat{R}(g)$ 会越来越小,但不意味着R(g)就会越来越小,也即我们不仅要考虑 $\hat{R}(g)$ 还需要考虑它和R(g)的差距,我们先得到g的假设空间 \mathcal{F}_T :

$$\mathcal{F}_T = \left\{ sgn\left(\sum_{t=1}^T \alpha_t h_t\right) : \alpha_t \in \mathbb{R}, h_t \in H, t \in [1, T] \right\}$$
 (70)

由书上结论, 可以知道

$$VCdim(\mathcal{F}_T) \le 2(d+1)(T+1)\log_2((T+1)e)$$
 (71)

其中d = VCdim(H)。从这个式子可以看出, $VCdim(\mathcal{F}_T)$ 按 $O(T \log T)$ 增长,由前面VCdim 的性质可以知道, $\hat{R}(g)$ 和R(g)的差距在不断增大,也就是说随着迭代次数的增多,可能导致Overfit。

3 On-Line Learning

3.1 Introduction

On-Line Learning指的是训练样例不是一下子全部给出,而是分成T轮,每一轮给出一个数据 (x_t, y_t) ,我们需要利用这个数据修正我们的模型,这时候我们就不能假设训练数据满足某种分布,而且我们还希望学会某种concept之前犯尽量少的错误。接下来就介绍几种在线学习的思路,以及评价标准。

3.2 Prediction with expert advice

这是一类在线学习的思路,先给N个expert,其实也就是一个大小为假设空间H,每遇到一个数据 x_t ,会综合H中expert给出预测 \hat{y}_t ,然后得到 $label\ y_t$,根据预测是否正确来调整expert的"发言权",最后得到一个模型。

引入一个衡量标准regret(我们希望最小化regret),它的定义式为:

$$R_T = \sum_{t=1}^{T} L(\hat{y}_t, y_t) - \min_{i=1}^{N} \sum_{t=1}^{T} L(y_{t,i}, y_t)$$
 (72)

 $L(\hat{y}_t, y_t)$ 是Loss-function, R_T 表示T轮下来总的Loss,和犯错误最少的那个expert的Loss的差。这就是为什么叫做regret,如果当时听了那个最聪明的expert,就不会多犯这么多错误了。

3.2.1 Mistake bounds and Halving algorithm

在这里我们仅考虑realizable-case,也就是 $c \in H$ 。Halving algorithm 就是一个非常简单的想法,遇到一个 x_t ,让H中的所有expert都做出预测,然后和人数多的(一定过半)一方做一样的预测 \hat{y}_t ,如果错了,就把这一堆expert全部从H中踢出,这样既保证了正确性也让H减少了至少一半。

这里引入另外一个衡量标准mistake bound model,它衡量的是一个在线学习算法A的能力,首先固定concept c,令:

$$M_A(c) = \max_{x_1, x_2 \dots x_T} |mistakes(A, c)|$$
(73)

下标 $x_1, x_2...x_T$ 表示任取一个正整数T,且T 轮给出的 x_t 也是任取,综合起来就是任取一个在线序列。

然后再扩展到concept class C:

$$M_A(C) = \max_{c \in C} M_A(c) \tag{74}$$

接下来我们给出Halving algorithm的mistake bound:

Theorem 6. 对于有限大小的假设空间H,考虑realizable-case时有:

$$M_{Halving}(H) \le \log_2|H| \tag{75}$$

Proof. 根据Halving algorithm算法的性质,每一次犯错,会导致H减少一半,所以犯错达到 $\log_2 |H|$ 之后,H中就只剩下一个expert了,由于是realizable-case,所以剩下的这一个expert就是c,而c是不会犯错的。

如此我们就找到了其上界,我们还可以找到其下界:

Theorem 7. 对于有限大小的假设空间H, 考虑realizable-case时有:

$$VCdim(H) \le M_{Halving}(H) \le \log_2|H|$$
 (76)

Proof. 令d = VCdim(H),也即存在 $S = (x_1, x_2...x_d)$ 满足 $|H_S| = 2^d$,我们就按照对手策略构造 $y_1, y_2...y_d$,也即第 $t(1 \le t \le d)$ 轮,如果 $\hat{y}_t = 1$,就让 $y_t = -1$,可以知道在这d轮,算法永远都在犯错而且H不会为空,所以找到一组S,使得其犯错至少为d次,证明了结论。

3.2.2 Weighted majority algorithm

Halving algorithm之所以敢把犯错的都**去掉**,就是因为其考虑的是realizable-case,但是现实中,这个假设很难实现,我们不能保证H中一定有一个永远不会错的expert,只能够让算法最后能达到准确率 $p(p \leq 1)$,这时候去掉犯错的expert就不妥了,可能到最后H就被删光了。一个较为缓和的方法,就是根据一个expert的犯错次数的多少来决定它的决定在最终决定中的比重。

这就是Weighted majority algorithm,它赋予每个H中 h_i 一个权重 $w_{t,i}$,该权重会随着算法的进行更新,所以与t有关,算法流程大致如下:

- 1. 初始化 $w_{1,i} = 1$,对于 $1 \le i \le N$ 。
- 2. 第t轮得到 x_t ,如果 $\sum_{h_i(x_t)=1} w_{t,i} > \sum_{h_i(x_t)=-1} w_{t,i}$,那么 $\hat{y}_t = 1$,否则 $\hat{y}_t = -1$ 。
- 3. 更新 $w_{t+1,i}$:

$$w_{t+1,i} = \begin{cases} w_{t,i} & h_i(x_t) = y_t \\ \beta w_{t,i} & h_i(x_t) \neq y_t \end{cases}$$
 (77)

由于现在是non-realizable-case,像之前算法那样用 $M_A(C)$ 来评估其性能就不妥,因为极端错误可能会随着T 的增加而增加,于是我们固定轮数T,再来比较,也即用 m_T 表示T轮数据下来,算法一共出错次数,用 m_T^* 表示T轮数据下来,出错最少的expert的出错次数,那么可以提供 m_T 的上界:

Theorem 8. 假如 $\beta \in (0,1)$,且|H| = N,假设T轮的数据固定, m_T 表示这T轮算法出错个数, m_T^* 表示这T轮中犯错最少的expert的出错次数,则有:

$$m_T \le \frac{\log N + m_T^* \log \frac{1}{\beta}}{\log \frac{2}{1+\beta}} \tag{78}$$

Proof. 用势能分析可以简单地证明这个结论,定义势能函数 $W_t = \sum_{i=1}^N w_{t,i}$,它满足如下性质:

- 1. W_t随着t的增大单调不上升。
- 2. $W_t > w_{t,i} > 0$ 对于1 < i < N都成立。

考虑第t轮算法做了错误的预测,那么一定有做出错误决定的一方的权值和大于 $1/2W_t$,根据算法描述,这些expert都会受到 β 的惩罚,所以一定有:

$$W_{t+1} \le \frac{1}{2}\beta W_t + \frac{1}{2}W_t = \frac{1+\beta}{2}W_t \tag{79}$$

其中 $\frac{1+\beta}{2}$ < 1,所以有:

$$W_T \le \left(\frac{1+\beta}{2}\right)^{m_T} N \tag{80}$$

假设在这T轮中最厉害的expert为 h_i ,有性质2可以知道:

$$W_T \ge w_{T,i} = \beta^{m_T^*} \tag{81}$$

联立如上两式子,可以得到:

$$\beta^{m_T^*} \le \left(\frac{1+\beta}{2}\right)^{m_T} N \tag{82}$$

$$m_T^* \log (\beta) \le m_T \log \left(\frac{1+\beta}{2}\right) + \log N$$
 (83)

$$-m_T^* \log (\beta) \ge -m_T \log \left(\frac{1+\beta}{2}\right) - \log N \tag{84}$$

$$\frac{m_T^* \log\left(\frac{1}{\beta}\right) + \log N}{\log\left(\frac{2}{1+\beta}\right)} \ge m_T \tag{85}$$

(86)

这就证明了结论。

3.2.3 Randomized weighted majority algorithm

我们还可以将上述算法改成一个随机算法,只需要把 $w_{t,i}$ 变成概率就行:

- 1. 初始化 $w_{1,i} = 1$, $p_{1,i} = 1/N$, 对于 $1 \le i \le N$ 。
- 2. 第t轮得到 x_t ,算法按照 $p_{t,i}$ 的概率决定选择 h_i 的决定。
- 3. 更新 $p_{t+1,i}$, $w_{t+1,i} = 1$:

$$w_{t+1,i} = \begin{cases} w_{t,i} & h_i(x_t) = y_t \\ \beta w_{t,i} & h_i(x_t) \neq y_t \end{cases}$$
 (87)

4. 令t+=1, goto 步骤2, 直到t>T。

为什么要使用随机算法,这是因为任意一个**确定性算法**A都无法做到让 $R_T = o(N)(O(N)$ 但不是 $\Theta(n)$),因为可能会碰到很极端的 x_t 和N,比方说N = 2,而两个expert 一个只返回1,另一个只返回-1。而且每一轮, y_t 都和 \hat{y}_t 相反(这是可行的,因为算法是确定的),那么 $m_T = T$, $m_T^* \leq T/2$,所以:

$$R_T = m_T - m_T^* \ge T/2 = \Omega(N)$$
 (89)

对于随机算法,我们需要修改 R_T 的定义,这是因为对于给定的 x_t ,算法返回的结果并不确定,可以用其期望来代替:

$$R_T = \mathcal{L}_T - \mathcal{L}_T^{\min} \tag{90}$$

其中 $\mathcal{L}_T = \sum_{t=1}^T E\left[l(y_t, \hat{y}_t)\right] = \sum_{t=1}^T \sum_{i=1}^N p_{t,i} l_{t,i}$,表示T轮下来的期望错误。 $\mathcal{L}_T^{\min} = \min_{i=1}^N \sum_{t=1}^T l_{t,i}$ 。表示犯错误最少的expert的犯错数,这一个量是不涉及随机变量的。

这时候我们可以给出 \mathcal{L}_T 和 \mathcal{L}_T^{\min} 差距的一个bound, 进而给出 R_T 的bound:

Theorem 9. 假定 $\beta \in [1/2, 1)$,那么对于T > 1,有如下不等式成立:

$$\mathcal{L}_T \le \frac{\log N}{1 - \beta} + (2 - \beta)\mathcal{L}_T^{min} \tag{91}$$

实际中,令 $\beta = \max \left\{ 1/2, 1 - \sqrt{(\log N)/T} \right\}$,那么有如下bound成立:

$$\mathcal{L}_T \le \mathcal{L}_T^{\min} + 2\sqrt{T\log N} \tag{92}$$

Proof. 令 $L_t = \sum_{i=1}^N p_{t,i} l_{t,i}$, $W_t = \sum_{i=1}^N w_{t,i}$,所以有 $p_{t,i} = w_{t,i}/W_t$ 。类似Weighted majority algorithm,我们采用势能分析的方法,将 W_t 作为势能函数。

$$W_{t+1} = \sum_{l_{t,i}=1} \beta w_{t,i} + \sum_{l_{t,i}=0} w_{t,i}$$

$$= \sum_{i=1}^{N} w_{t,i} + \sum_{l_{t,i}=1} (\beta - 1) w_{t,i}$$

$$= W_t + W_t \sum_{l_{t,i}=1} (\beta - 1) p_{t,i}$$

$$= W_t + W_t (\beta - 1) L_t$$

$$= W_t (1 + (\beta - 1) L_t)$$
(93)

所以可以得到: $W_{T+1} = N \prod_{t=1}^{T} (1 + (\beta - 1)L_t)$,又因为 $W_{T+1} \geq w_{T+1,i}$,所以 $W_{T+1} \geq \beta^{\mathcal{L}_T^{min}}$,联立可以得到:

$$N \prod_{t=1}^{T} (1 + (\beta - 1)L_t) \ge \beta^{\mathcal{L}_T^{min}}$$

$$\tag{94}$$

两边取Log得到:

$$\log N + \sum_{t=1}^{T} \log(1 - (1 - \beta)L_t) \ge \mathcal{L}_T^{min} \log \beta \tag{95}$$

当0 < x < 1时, $\log(1-x) \le -x$,所以可以放缩上式:

$$\mathcal{L}_{T}^{min} \log \beta \leq \log N - \sum_{t=1}^{T} \log(1 - (1 - \beta)L_{t})$$

$$\leq \log N - \sum_{t=1}^{T} (1 - \beta)L_{t}$$

$$= \log N - (1 - \beta)\mathcal{L}_{T}$$

$$(96)$$

两边同时乘以-1,并带进log内部可以得到:

$$(1 - \beta)\mathcal{L}_T \le \mathcal{L}_T^{min} \log \frac{1}{\beta} + \log N \tag{97}$$

$$\mathcal{L}_{T} \leq -\frac{\mathcal{L}_{T}^{min} \log \beta}{(1-\beta)} + \frac{\log N}{(1-\beta)}$$

$$\leq -\frac{\log(1-(1-\beta))}{(1-\beta)} \mathcal{L}_{T}^{min} + \frac{\log N}{(1-\beta)}$$
(98)

由于 $-\log(1-x) \le x + x^2$, 所以:

$$\mathcal{L}_T \le (2 - \beta)\mathcal{L}_T^{min} + \frac{\log N}{(1 - \beta)} \tag{99}$$

到此为止证明了第一部分,让右边的式子对 β 求导并令其为0,就可以找到一个最紧的bound,此时 $\beta_0 = 1 - \sqrt{(\log N)/T}$,如果 $\beta_0 > 1/2$ (定理的前提),则最优解在 β_0 取到,否则在边界1/2取到。这就证明了定理的第二部分,并做适当变形可以得到:

$$\mathcal{R}_T \le 2\sqrt{T\log N} \tag{100}$$

4 Dimensionality Reduction

4.1 Principal Component Analysis

我们经常用一个n维的向量来描述一个事物,比如说一个单词,一张图片。那么有时候n太大导致处理太困难。希望能将数据重新表示成一个k维(k 远远小于n)

的向量。比如有100个2维向量,恰好都落在一条直线上,那么只需要一个Pd,加上100个实数就可以表示,但是一般情况下数据不可能恰好落在一条直线上。那么想把这100个点从二维降到一维,就必须要有所损失。那么一个直观的做法就是,找到一条直线,使得这100个点离这条直线的偏离最小,然后对于某个点,它的降维后的结果就是在这个直线上的投影。

4.1.1 奇异值分解(Singular Value Decomposition

首先需要约定一下奇异值分解SVD的形式(与线性代数(下)有点不同),对于一个n行m列的矩阵A,设其SVD分解为:

$$A = U\Sigma V^T \tag{101}$$

其中 $U = (u_1, u_2, ..., u_r)$ 是一个n行r列的矩阵,r为A的秩(rank), Σ 为r行r列的对角方阵。V为m行r 列的矩阵。

满足U中r个列向量两两正交,也即有 $U^TU = I_r$,类似地有 $V^TV = I_r$ 。

4.1.2 正交投影矩阵(orthogonal projection matrix):

给定k个相互正交的n维向量 $(a_1,a_2...a_k)$ 构成一组基A,则对于给定任意n维向量b,分别求解b在 a_i 上的投影长度 x_i ,再合成得到其投影向量 $p=\sum_{i=1}^k a_i x_i$ 。由于 $x_i=\frac{a_i^Tb}{a^Ta_i}$,故可以得到:

$$p = (\sum_{i=1}^{k} \frac{a_i a_i^T}{a_i^T a_i}) b \tag{102}$$

$$P = U_k U_k^T \tag{103}$$

P就是正交投影矩阵,正交表示其对应的基A是正交的,投影矩阵的意思就是用P左乘某个向量b就可以得到其在A上的投影p。那么一个正交投影矩阵满足以下性质:

- 1. $P^T = P$: 由公式(2)可以得到。
- 2. $P^2 = P$: 一个向量投影到A上之后,再投影还是这个向量。

4.1.3 PCA

假定输入数据为 $X = (x_1, x_2...x_m)$,X是一个 $n \times m$ 的矩阵,我们希望将其降至k维,并且使得受到的损失最小,也即找到一个正交投影矩阵 P^* (P^* 对应k 个n维正交基),满足:

$$P^* = \arg\min_{P} \|PX - X\|_F \tag{104}$$

也就是投影后,两个矩阵的差距最小,由于:

$$||PX - X||_F^2 = Tr((PX - X)^T (PX - X))$$

$$= Tr(X^T P^T PX - X^T PX - X^T P^T X - X^T X)$$

$$= Tr(-X^T PX - X^T X)$$

$$= Tr(-X^T PX) - Tr(X^T X)$$
(105)

上述推导用到了 $P^T=P$, $P^2=P$,和矩阵**迹Tr**算符的线性性质。由于X是给定的,所以: (假设 $P=U_kU_k^T$, U_k 为 $n\times k$ 矩阵,且列向量互相正交)。

$$P^* = \arg\min_{P} \|PX - X\|_{F}$$

$$= \arg\max_{P} Tr(X^T P X)$$

$$= \arg\max_{U_k} Tr((X^T U_k)((X^T U_k)^T))$$

$$= \arg\max_{U_k} Tr(U_k^T (X X^T) U_k)$$

$$= \arg\max_{U_k} \sum_{i=1}^k u_i^T (X X^T) u_i$$
(106)

令 $C = XX^T$,取 u_i 为将C奇异值分解后,第i个左奇异值向量(left singular vector)。则可以得到最优解 U_k ,所以 $PX = U_k U_k^T X$,令 $Y = U_k^T X$,就得到降维后的向量。(后面可以看到,其实左右奇异值向量是一样)

下面解释原理,假设X的奇异值分解为:

$$X = U\Sigma V^T \tag{107}$$

那么有:

$$XX^{T} = U\Sigma V^{T} V\Sigma^{T} U^{T}$$

$$= U\Sigma \Sigma^{T} U^{T}$$

$$= \sum_{i=1}^{r} \sigma_{i}^{2} u_{i} u_{i}^{T}$$

$$(108)$$

所以有 $u_1XX^Tu_1^T = \sigma_1^2$ 最大, $u_2XX^Tu_2^T = \sigma_2^2$ 次大……

4.2 Kernel Principal Component Analysis

有时候在n维下,线性分类无法区分一类概念,但是将其映射到更高的维度就可以了。本来我们是直接把数据从n维降到k维,现在我们是将数据先映射到一个更高的维度的Hilbert space(定义了内积的空间),然后再降到k维。我们设这样的映射为 $\Phi(x)$,令映射后的数据为 $X=(\Phi(x_1),\Phi(x_2),...,\Phi(x_m))$,然后对X'套用PCA即可。

不过我们有时候并不需要知道映射 $\Phi(x)$ 是什么,我们只需要知道一个Kernel Matrix K,它表示两两元素的在高维空间的内积。假设我们已经把数据映射后得到了X,注意这时候X 就不是n行,m列了(因为维度更高)。那么我们可以定义 $K = X^T X$ (注意这里的矩阵乘法,内积由其所在的高维空间定义,但是由于内积的性质,我们依然可以套用原来的写法)。

直接对X进行PCA,也就是对 XX^T 进行SVD,我们假设X的SVD为 $X = U\Sigma V^T$,那么有 $XX^T = U\Sigma^2 U^T$, $K = V\Sigma^2 V^T$ 。令 $\Lambda = \Sigma^2$, λ_i 表示第i个对角元素。

我们的目标是,将降维结果Y能用K表示,而不是X的形式。由之前的结论:

$$Y = U_k^T X \tag{109}$$

那么我们先把 U_k 试着用K来表示,我们把 $X = U\Sigma V^T$ 两边同时右乘 $V\Sigma^{-1}$ 得到 $U = XV\Sigma^{-1}$ (Σ 是可逆的),改写一下:

$$U = XV\Lambda^{-1/2}$$

$$= X(\frac{v_1}{\sqrt{\lambda_1}}, \frac{v_2}{\sqrt{\lambda_2}}, ..., \frac{v_r}{\sqrt{\lambda_r}})$$
(110)

所以有:

$$U_k = (X \frac{v_1}{\sqrt{\lambda_1}}, X \frac{v_2}{\sqrt{\lambda_2}}, ..., X \frac{v_k}{\sqrt{\lambda_k}})$$
(111)

带入得到:

$$Y = U_k^T X$$

$$= (X \frac{v_1}{\sqrt{\lambda_1}}, X \frac{v_2}{\sqrt{\lambda_2}}, ..., X \frac{v_k}{\sqrt{\lambda_k}})^T X$$

$$= (X^T X \frac{v_1}{\sqrt{\lambda_1}}, X^T X \frac{v_2}{\sqrt{\lambda_2}}, ..., X^T X \frac{v_k}{\sqrt{\lambda_k}})^T$$

$$= (K \frac{v_1}{\sqrt{\lambda_1}}, K \frac{v_2}{\sqrt{\lambda_2}}, ..., K \frac{v_k}{\sqrt{\lambda_k}})^T$$
(112)

由特征向量性质 $Kv_i = \lambda_i v_i$, 代入得到:

$$Y = (\sqrt{\lambda_1}v_1, \sqrt{\lambda_2}v_2, ..., \sqrt{\lambda_k}v_k)^T$$
(113)

也就是给定核矩阵K,就能够求出原m个数据的降维表示。

4.3 Johnson-Lindenstrauss lemma

该引理说的是,对于m个n维的点,可以用一个映射将其降维至 $k(k \geq O(\frac{\log m}{\epsilon^2}))$,同时满足任意两点之间的距离比原来不超过 $(1 \pm \epsilon)$ 倍。下面开始证明:

Lemma 10. 假定Q服从自由度为k的卡方分布,则对于任意 $0 < \epsilon < 1/2$,有如下不等式成立:

$$\Pr[(1-\epsilon)k \le Q \le (1+\epsilon)k] \ge 1 - 2e^{-(\epsilon^2 - \epsilon^3)k/4}$$
 (114)

Proof. 正难则反, 先计算Q在取值范围外的概率, 再减去。

$$\Pr[Q \ge (1 + \epsilon)k] = \Pr[\exp(\lambda Q) \ge \exp(\lambda (1 + \epsilon)k)]$$

$$\le \frac{E[\exp(\lambda Q)]}{\exp(\lambda (1 + \epsilon)k)}$$
(115)

$$E[\exp(\lambda Q)] = \prod_{i=1}^{k} E[e^{\lambda X_i^2}]$$
(116)

$$E[e^{\lambda X_i^2}] = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{e^{\lambda t^2}}{\sqrt{2\pi}} e^{-t^2/2} dt$$

$$= \frac{1}{\sqrt{1 - 2\lambda}}$$
(117)

式(17)要求 $Re(\lambda) < 1/2$ 。所以(15)可以继续写成:

$$\Pr[Q \ge (1+\epsilon)k] \le \frac{(1-2\lambda)^{-k/2}}{\exp(\lambda(1+\epsilon)k)} \tag{118}$$

将等式右边对λ 求导,并令导数等于0,得到:

$$\lambda^* = \frac{\epsilon}{2(\epsilon + 1)} < 1/2 \tag{119}$$

带入 λ *得到:

$$\Pr[Q \ge (1+\epsilon)k] \le \left(\frac{1+\epsilon}{\exp(\epsilon)}\right)^{k/2} \tag{120}$$

考虑到

$$\exp(\epsilon - (\epsilon^2 - \epsilon^3)/2) \ge 1 + [\epsilon - (\epsilon^2 - \epsilon^3)/2] + [\epsilon - (\epsilon^2 - \epsilon^3)/2]^2/2$$

$$= (1 + \epsilon + (5\epsilon^4)/8 - \epsilon^5/4 + \epsilon^6/8)$$

$$> 1 + \epsilon$$

$$(121)$$

故有:

$$\Pr[Q \ge (1+\epsilon)k] \le \exp(-k(\epsilon^2 - \epsilon^3)/4) \tag{122}$$

类似可以证明:

$$\Pr[Q \le (1 - \epsilon)k] \le \exp(-k(\epsilon^2 - \epsilon^3)/4) \tag{123}$$

由Union bound可以得到引理成立。

Lemma 11. 给定n维向量x,和一个k行n列的矩阵A,保证A中的元素均独立同N(0,1)分布,那么对于任意 $0 < \epsilon < 1/2$ 有:

$$\Pr[(1 - \epsilon) \|x\|^2 \le \left\| \frac{1}{\sqrt{k}} A x \right\|^2 \le (1 + \epsilon) \|x\|^2] \ge 1 - 2e^{-(\epsilon^2 - \epsilon^3)k/4}$$
 (124)

Proof.

上式左边
$$= \Pr[(1 - \epsilon)k \le ||Ax||^2 / ||x||^2 \le (1 + \epsilon)k]$$
(125)

令 $\hat{x}=Ax$, $T_j=\hat{x}_j/\|x\|$,有 T_j 服从N(0,1),故得到 $Q=\sum_{i=1}^k T_j^2$ 服从自由度为k的卡方分布。由Lemma10 可以得到结论成立。

Lemma 12 (Johnson-Lindenstrauss). 对于任意 $0 < \epsilon < 1/2$,和任意整数m > 4, 令 $k = \frac{20 \log m}{\epsilon^2}$ 。则对于任意n为空间的m个点构成的集合V,存在一个映射 $f: R^n \to R^k$,使得对于任意 $u, v \in V$,

$$(1 - \epsilon) \|u - v\|^2 \le \|f(u) - f(v)\|^2 \le (1 + \epsilon) \|u - v\|^2$$
(126)

Proof. 我们将V中的点,标号为 $v_1, v_2, ..., v_m$,令事件 A_{ij} 表示 $x = v_i - v_j$ 满足Lemma11的不等式。则只要能说明:

$$\Pr\left[\bigcap_{1 \le i < j \le m} A_{ij}\right] > c \tag{127}$$

其中c为一给定大于0的常数。由Lemma2可知,

$$\Pr[A_{ij}^C] = 1 - \Pr[A_{ij}] \le 2e^{-(\epsilon^2 - \epsilon^3)k/4}$$
 (128)

所以可以得到:

$$\Pr\left[\bigcap_{1 \le i < j \le m} A_{ij}\right] = 1 - \Pr\left[\bigcup_{1 \le i < j \le m} A_{ij}^{C}\right]$$

$$\geq 1 - \sum_{1 \le i < j \le m} \Pr[A_{ij}^{C}]$$

$$\geq 1 - (m - 1)m/2 * 2e^{-(\epsilon^{2} - \epsilon^{3})k/4}$$
(129)

取 $\epsilon = 1/2$ 上式概率取到最小,当 $k = \frac{20 \log m}{\epsilon^2}$ 时,有:

$$\Pr\left[\bigcap_{1 \le i < j \le m} A_{ij}\right] \ge 1 - (m-1)m/2 * 2m^{-(5-2.5)}$$

$$\ge 1 - m^2 * 2m^{-2.5}$$

$$\ge 1 - 2m^{-0.5}$$

$$> 0$$
(130)