

1、并发编程的一些概念及常用的类，做下简要的说明

多线程：指的是这个程序（一个进程）运行时产生了不止一个线程

线程安全的：当多个线程访问一个类时，如果不用考虑这些线程在运行时环境下的调度和交替运行，并且不需要额外的同步及在调用方代码不必做其他的协调，这个类的行为仍然是正确的，那么这个类就是线程安全的（在[Java Concurrency in Practice](#)中的定义）

并行与并发：

并行：多个cpu实例或者多台机器同时执行一段处理逻辑，是真正的同时。

并发：通过cpu调度算法，让用户看上去同时执行，实际上从cpu操作层面不是真正的同时。并发往往在场景中有公用的资源，那么针对这个公用的资源往往产生瓶颈，我们会用TPS或者QPS来反应这个系统的处理能力

线程的状态

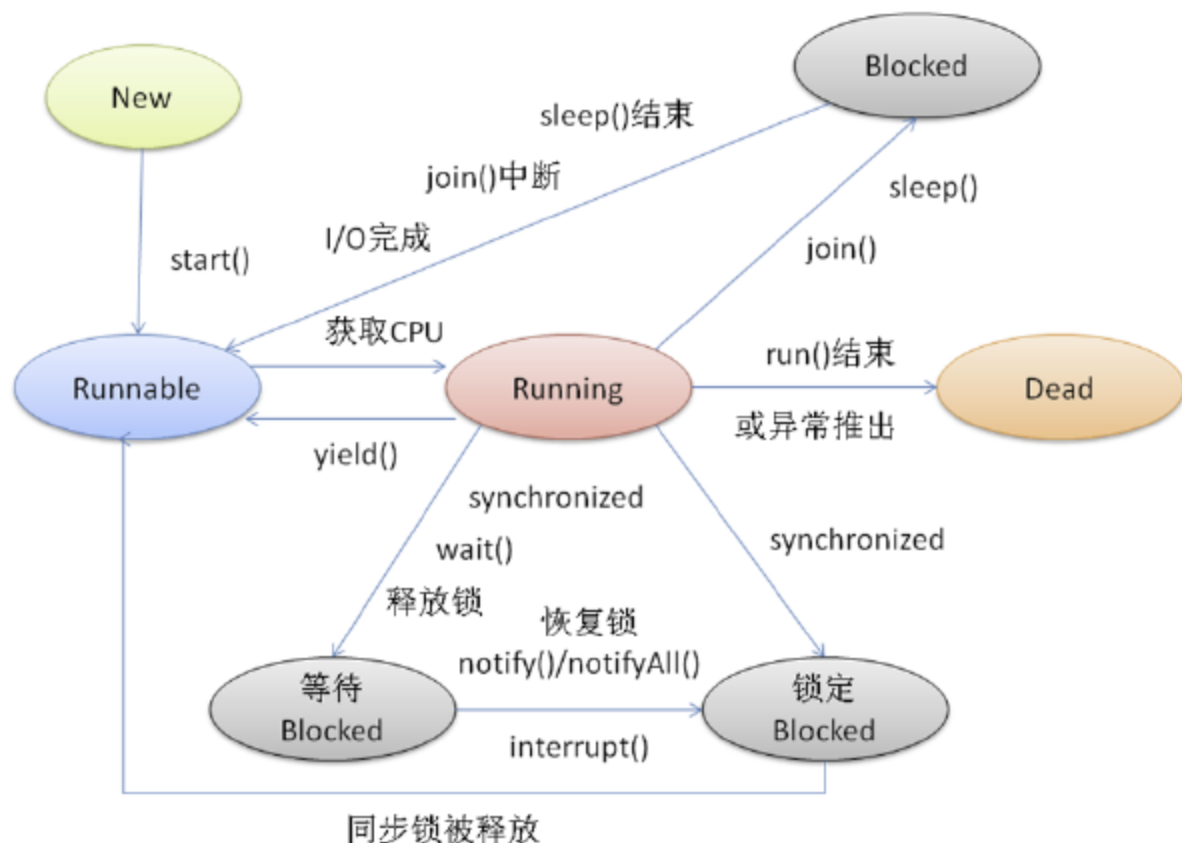
```
public static enum Thread.State  
extends Enum<Thread.State>
```

A thread state. A thread can be in one of the following states:

- **NEW**
A thread that has not yet started is in this state.
- **RUNNABLE**
A thread executing in the Java virtual machine is in this state.
- **BLOCKED**
A thread that is blocked waiting for a monitor lock is in this state.
- **WAITING**
A thread that is waiting indefinitely for another thread to perform a particular action is in this state.
- **TIMED_WAITING**
A thread that is waiting for another thread to perform an action for up to a specified waiting time is in this state.
- **TERMINATED**
A thread that has exited is in this state.

A thread can be in only one state at a given point in time. These states are virtual machine states which do not reflect any operating system thread states.

线程状态

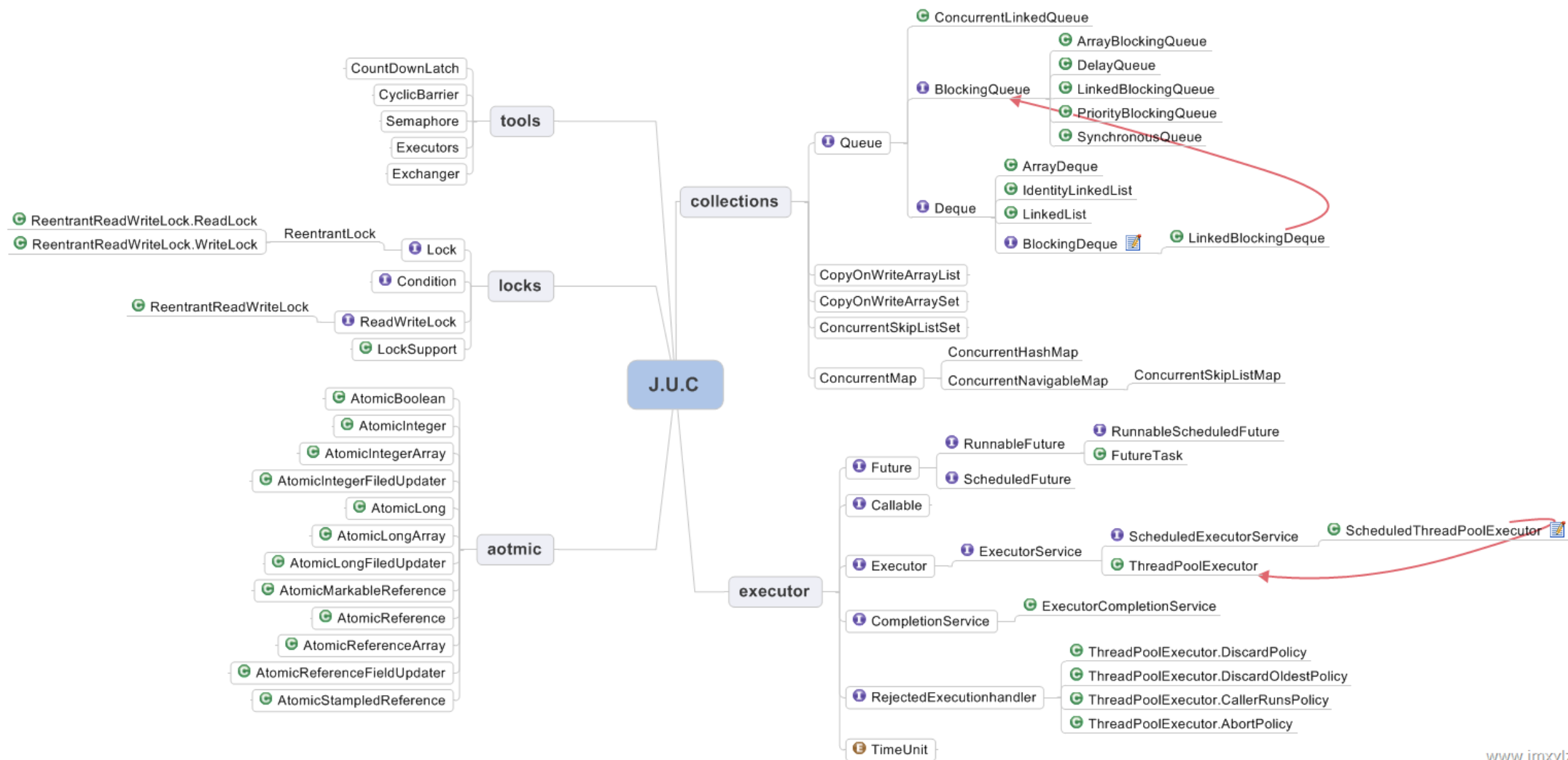


1.调用join()和sleep()方法, sleep()时间结束或被打断, join()中断,IO完成都会回到Runnable状态, 等待JVM的调度。

2.调用wait(), 使该线程处于等待池(wait blocked pool),直到notify()/notifyAll(), 线程被唤醒被放到锁定池(lock blocked pool), 释放同步锁使线程回到可运行状态(Runnable)

3.对Running状态的线程加同步锁(Synchronized)使其进入(lock blocked pool), 同步锁被释放进入可运行状态(Runnable)。此外, 在runnable状态的线程是处于被调度的线程, 此时的调度顺序是不一定的。Thread类中的yield方法可以让一个running状态的线程转入runnable。

Juc的主要类

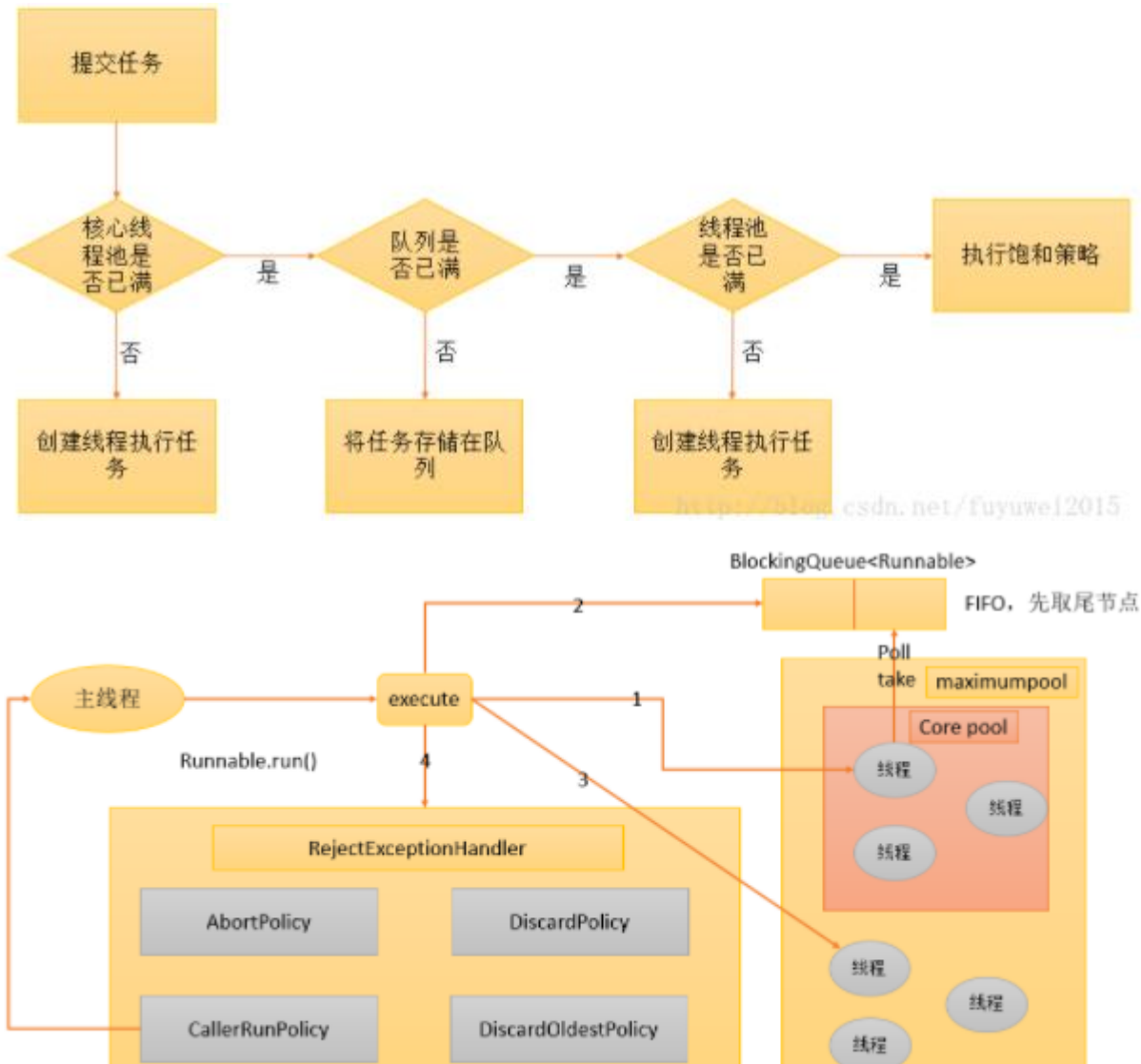


- 概念介绍的参考文献

- 1、 <http://www.blogjava.net/xylz/archive/2010/07/03/325168.html>
- 2、 <https://www.cnblogs.com/wxd0108/p/5479442.html>
- 3、 <http://www.jianshu.com/p/f4454164c017>
- 4、 <http://blog.csdn.net/chen77716/article/details/6618779>
- 5、 <https://www.cnblogs.com/dennyzhangdd/p/6734638.html>
(这篇对synchronized分析的很详细， 因为时间， 没有仔细看完)

2、线程池的实现

• 先看下实现的流程图



```
public ThreadPoolExecutor(int corePoolSize,
                          int maximumPoolSize,
                          long keepAliveTime,
                          TimeUnit unit,
                          BlockingQueue<Runnable> workQueue,
                          ThreadFactory threadFactory,
                          RejectedExecutionHandler handler) {
```

1) corePoolSize 核心线程数

2) maximumPoolSize 最大线程数

3) keepAliveTime 线程保持激活状态的时间，如果为0，永远处于激活状态

4) unit, keepAliveTime的单位

5) workQueue, 线程池使用的队列

6) threadFactory 创建线程的工厂

7) handler 当队列已满，无更大线程处理任务时的拒绝任务的策略。

除了这些核心参数外，我觉得有必要再关注如下

8) HashSet<Worker> workers

9) completedTaskCount 完成的任务数

10) allowCoreThreadTimeOut, 该值默认为false, 也就是默认keepAliveTime不会生效。

线程池的状态

- RUNNING 运行态
- SHUTDOWN 关闭，此时不接受新的任务，但继续处理队列中的任务。
- STOP 停止，此时不接受新的任务，不处理队列中的任务，并中断正在执行的任务
- TIDYING 所有的工作线程全部停止，并工作线程数量为0，将调用terminated方法，进入到TERMINATED
- TERMINATED 终止状态
- 线程池默认状态 RUNNING
- 如果调用shutdwon() 方法，状态从 RUNNING ---> SHUTDOWN
- 如果调用shutdwonNow()方法，状态从RUUNING|SHUTDOWN--->STOP
- SHUTDOWN ---> TIDYING
- 队列为空并且线程池空
- STOP --> TIDYING

源代码分析

//添加新任务

```
public void execute(Runnable command) {  
    //如果任务为null直接抛出异常  
    if (command == null)  
        throw new NullPointerException();  
    //获取当前线程池的ctl值，不知道它作用的看前面说明  
    int c = ctl.get();  
  
    //如果当前线程数小于核心线程数  
    if (workerCountOf(c) < corePoolSize) {  
        //添加新的工作线程执行任务，addWorker方法后面分析  
        if (addWorker(command, true))  
            return;  
        //如果添加新的工作线程失败  
        c = ctl.get();  
    }  
}
```

//以下两种情况继续执行后面代码

//1. 线程数小于核心线程数，且创建线程失败

//2. 线程数大于等于核心线程数，则执行以下操作

//线程池处于RUNNING状态，且任务成功放入队列中：

```
if (isRunning(c) && workQueue.offer(command)) {  
    int recheck = ctl.get();  
    //再次检查线程池的状态，如果线程池状态变了，非RUNNING状态下不会接收新的任务，需要将任务移除，成功从队列中删除任务，  
    if (!isRunning(recheck) && remove(command))  
        reject(command);  
    else if (workerCountOf(recheck) == 0)//池中无线程  
        // 两种情况进入以该分支  
        //1. 线程池处于RUNNING状态，线程池中无线程了，因为有新任务进入队列所以要创建工作线程（这时候新任务已经在队列中，且  
        //2. 线程池处于非RUNNING状态但是任务移除失败，导致任务队列中仍然有任务，但是线程池中的线程数为0，则创建新的工作线程；  
        addWorker(null, false);  
}
```

//利用低29位表示线程池中线程数，通过高3位表示线程池的运行状态：

```
private final AtomicInteger ctl = new AtomicInteger(ctlOf(RUNNING, 0))
```

// 两种情况：

// 1. 非RUNNING状态拒绝新的任务

// 2. 队列满了启动新的线程失败 (workCount > maximumPoolSize)

```
}else if (!addWorker(command, false))//线程池处于RUNNING状态，任务入队失败  
    reject(command);
```

```

private boolean addWorker(Runnable firstTask, boolean core) {
    //以下for循环，增加线程数计数，ctl，只增加计数，不增加线程，只有增加计数成功，才会增加线程
    retry:
    for (;;) {
        int c = ctl.get();
        int rs = runStateOf(c);
        这个代码块的判断，如果是STOP，TIDYING和TERMINATED这三种状态，都会返回false。（这几种状态不会接收新任务，也不再执行队
        如果是SHUTDOWN，firstTask不为空（SHUTDOWN状态下，不会接收新任务）或 者workQueue是空（队列里面都没有任务了，也就不需
        if (rs >= SHUTDOWN &&
            ! (rs == SHUTDOWN &&
                firstTask == null &&
                ! workQueue.isEmpty()))
            return false;
        //只有满足以下两种条件才会继续创建worker线程对象
        //1.RUNNING状态，
        //2.shutdown状态，且firstTask为null（因为shutdown状态下不再接收新任务），队列不是空（shutdown状态下需要继续处理队
        通过自旋的方式增加线程池线程数
        for (;;) {
            int wc = workerCountOf(c);
            //1. 如果线程数大于最大可创建的线程数CAPACITY，直接返回false；
            //2. 判断当前是要根据corePoolSize，还是maximumPoolSize进行创建线程（corePoolSize是基本线程池大小，未达到corePoo
            if (wc >= CAPACITY ||
                wc >= (core ? corePoolSize : maximumPoolSize))
                return false;
            if (compareAndIncrementWorkerCount(c))//将WorkerCount通过CAS操作增加1，成功的话直接跳出两层循环；
                break retry;
            c = ctl.get(); // Re-read ctl
            if (runStateOf(c) != rs)//否则则判断当前线程池的状态，如果现在获取到的状态与进入自旋的状态不一致的话，那么则通
                continue retry;
            // else CAS failed due to workerCount change; retry inner loop
        }
    }
}

```


3块是创建Worker线程对象，并启动

```
workerStarted = false;
workerAdded = false;
= null;

new Worker(firstTask); //创建一个新的Worker对象
Thread t = w.thread;
!= null) {
final ReentrantLock mainLock = this.mainLock;
mainLock.lock(); //获取线程池的重入锁后，
try {
    // Recheck while holding lock.
    // Back out on ThreadFactory failure or if
    // shut down before lock acquired.
    int rs = runStateOf(ctl.get());

    // RUNNING状态 || SHUTDOWN状态下，没有新的任务，只是处理任务队列中剩余的任务；
    if (rs < SHUTDOWN ||
        (rs == SHUTDOWN && firstTask == null)) {
        //如果线程是活动状态，直接抛出异常，因为线程刚创建，还没有执行start方法，一定不会是活动状态；
        if (t.isAlive())
            throw new IllegalThreadStateException();
        // 将新启动的线程添加到线程池中
        workers.add(w);
        // 更新largestPoolSize的值，largestPoolSize成员变量保存线程池中创建过的线程最大数量
        int s = workers.size();
        //将线程池中创建过的线程最大数量，设置给largestPoolSize，可以通过getLargestPoolSize()方法获取，注意这
        if (s > largestPoolSize)
            largestPoolSize = s;
        workerAdded = true;
    }
}finally {
    mainLock.unlock();
}
```

```
,
// 启动新添加的线程，这个线程首先执行firstTask，然后不停的从队列中取任务执行
// 当等待keepAliveTime还没有任务执行则该线程结束。见runWorker和getTask方法的代码。
if (workerAdded) {
    t.start();
    workerStarted = true;
}
}finally {
    if (! workerStarted)
        addWorkerFailed(w);
}
return workerStarted;
}
```

```
private final class Worker extends AbstractQueuedSynchronizer implements Runnable
```

//参数为Worker线程运行后第一个要执行的任务

```
Worker(Runnable firstTask) {
```

```
    //设置ASQ的state为-1 设置worker处于不可加锁的状态，看后面的tryAcquire方法，只有state为0时才允许加锁，worker线程运行以后才  
    setState(-1);
```

```
    //设置第一个运行的任务
```

```
    this.firstTask = firstTask;
```

```
    //创建线程，将this自己传入进去；getThreadFactory()见后面详解
```

```
    this.thread = getThreadFactory().newThread(this);
```

```
}
```

```
/** Delegates main run loop to outer runWorker */
```

```
public void run() { runWorker( w: this); }
```

```

final void runWorker(Worker w) {
    Thread wt = Thread.currentThread();
    Runnable task = w.firstTask;
    w.firstTask = null;
    // 在构造方法里面将state设置为了-1，执行该方法就将state置为了0，这样就可以加锁了，-1状态下是无法加锁的，看Worker类的tr
    w.unlock();
    //该变量代表任务执行是否发生异常，默认值为true发生了异常，后面会用到这个变量
    boolean completedAbruptly = true;
    try {
        //如果创建worker时传入了第一个任务，则执行第一个任务，否则 从任务队列中获取任务getTask()，getTask()后面分析；
        while (task != null || (task = getTask()) != null) {
            //线程加锁
            w.lock();
            /**
             * 先判断线程池状态是否允许继续执行任务：
             * 1.如果是stop<tidying<terminated，并且线程是非中断状态
             * 2.shuttingdown，runing，处于中断状态（并复位中断标志），如果这个时候其它线程执行了shutdownNow方法，shutdown
             * 这个时候则中断线程
             */
            if ((
                runStateAtLeast(ctl.get(), STOP) ||
                (
                    Thread.interrupted() && runStateAtLeast(ctl.get(), STOP)
                )
            )
            )
            &&
            !wt.isInterrupted())
            wt.interrupt();

```

```
/**
```

```
 *开始执行任务
```

```
 */
```

```
try {
```

```
    //任务执行前要做的处理：这个方法是空的，什么都不做，一般会通过继承ThreadPoolExecutor类后重写该方法实现自己的
```

```
    beforeExecute(wt, task);
```

```
    Throwable thrown = null;
```

```
    try {
```

```
        task.run();
```

```
    } catch (RuntimeException x) {
```

```
        thrown = x; throw x;
```

```
    } catch (Error x) {
```

```
        thrown = x; throw x;
```

```
    } catch (Throwable x) {
```

```
        thrown = x; throw new Error(x);
```

```
    } finally {
```

```
        //任务执行后要做的处理：这个方法也是空的，什么都不做，一般会通过继承ThreadPoolExecutor类后重写该方法实现
```

```
        afterExecute(task, thrown);
```

```
    }
```

```
} finally {
```

```
    task = null;
```

```
    //增加完成任务计数
```

```
    w.completedTasks++;
```

```
    w.unlock();
```

```
}
```

```
/**
```

```
 *退出while循环，线程结束；
```

```
 */
```

```
    //判断task.run()方法是否抛出了异常，如果没有则设置它为false，如果发生了异常，前面会直接抛出，中断方法继续执
```

```
    completedAbruptly = false;
```

```
    } finally {
```

```
        /**
```

```
         * 线程退出后的处理
```

```
        */
```

```
        processWorkerExit(w, completedAbruptly);
```

```

private Runnable getTask() {
    // 记录for循环中，workQueue.poll(keepAliveTime, TimeUnit.NANOSECONDS) 操作是否超时，如果超时，在下次执行for循环时根据ti
    boolean timedOut = false;

    for (;;) {
        int c = ctl.get();
        int rs = runStateOf(c);

        /**
         * 判断线程池状态是否允许继续获取任务：
         * RUNNING<shutdown<stop<tidying<terminated;
         * 1.如果是stop、tidying、terminated：这时不再处理队列中的任务，直接返回null
         * 2.如果是rs = SHUTDOWN，rs>=STOP不成立，这时还需要处理队列中的任务除非队列为空，没有任务要处理，则返回null
         */
        // Check if queue empty only if necessary.
        if (rs >= SHUTDOWN && (rs >= STOP || workQueue.isEmpty())) {
            //自旋锁将ctl减1（也就是将线程池中的线程数减1）
            decrementWorkerCount();
            return null;
        }

        /**
         *以下做线程超时控制
         */

        //获取线程池中线程数里
        int wc = workerCountOf(c);

```

```

/**
 *取任务操作
 */
try {
//根据timed来判断执行poll操作还是执行take()操作还是执行有时间限制
    Runnable r = timed ?
        workQueue.poll(keepAliveTime, TimeUnit.NANOSECONDS) :
        workQueue.take();
    if (r != null)
        return r;
    //如果poll操作等待超时,没有取到任务;
    timedOut = true;
} catch (InterruptedException retry) {
    //如果是因为线程中断导致没有取到任务;
    timedOut = false;
}
}

```

```

// timed变量用于判断是否需要进行超时控制。
// allowCoreThreadTimeOut默认是false,也就是核心线程不允许进行超时;
// wc > corePoolSize,表示当前线程池中的线程数量大于核心线程数量;
// 对于超过核心线程数量的这些线程,需要进行超时控制;
boolean timed = allowCoreThreadTimeOut || wc > corePoolSize;

/**
 * wc > maximumPoolSize的情况是因为可能在此方法执行阶段同时执行了setMaximumPoolSize方法;
 * timed && timedOut 如果为true,表示当前操作需要进行超时控制,并且上次循环从任务队列中获取任务发生了超时
 * 接下来判断,如果线程数量大于1,或者线程队列是空的,那么尝试将workerCount减1;
 * 如果减1失败,则返回重试。
 * 如果wc == 1时,也就说明当前线程是线程池中唯一的一个线程了。
 */
if ((wc > maximumPoolSize || (timed && timedOut))
    && (wc > 1 || workQueue.isEmpty())) {
    //尝试将线程池线程数量减一
    if (compareAndDecrementWorkerCount(c))
        return null;
    //如果将线程池数量减一不成功则循环重试
    continue;
}

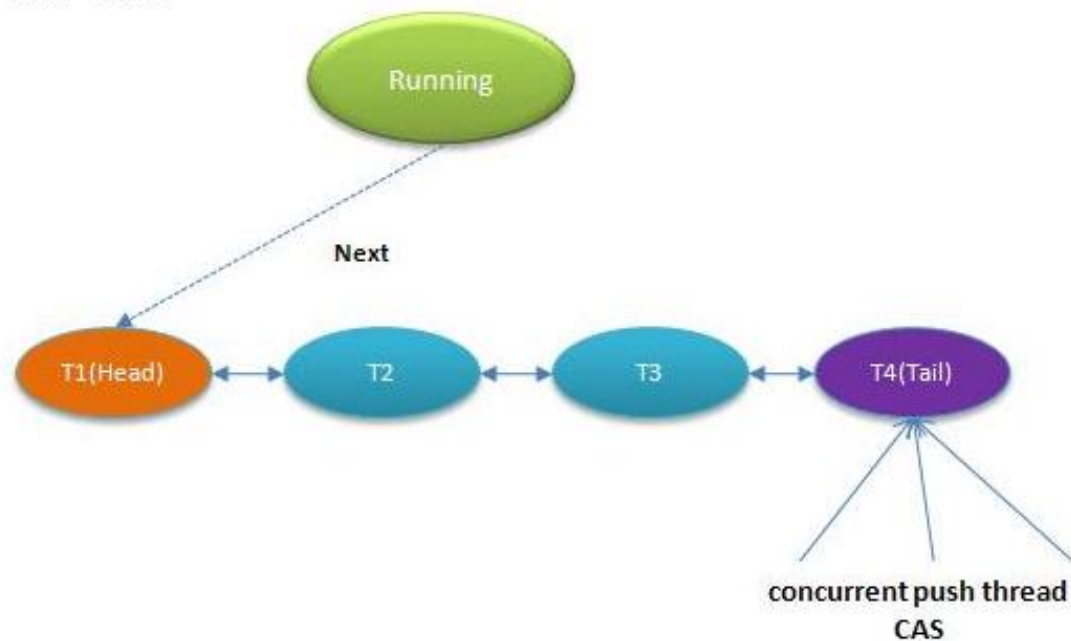
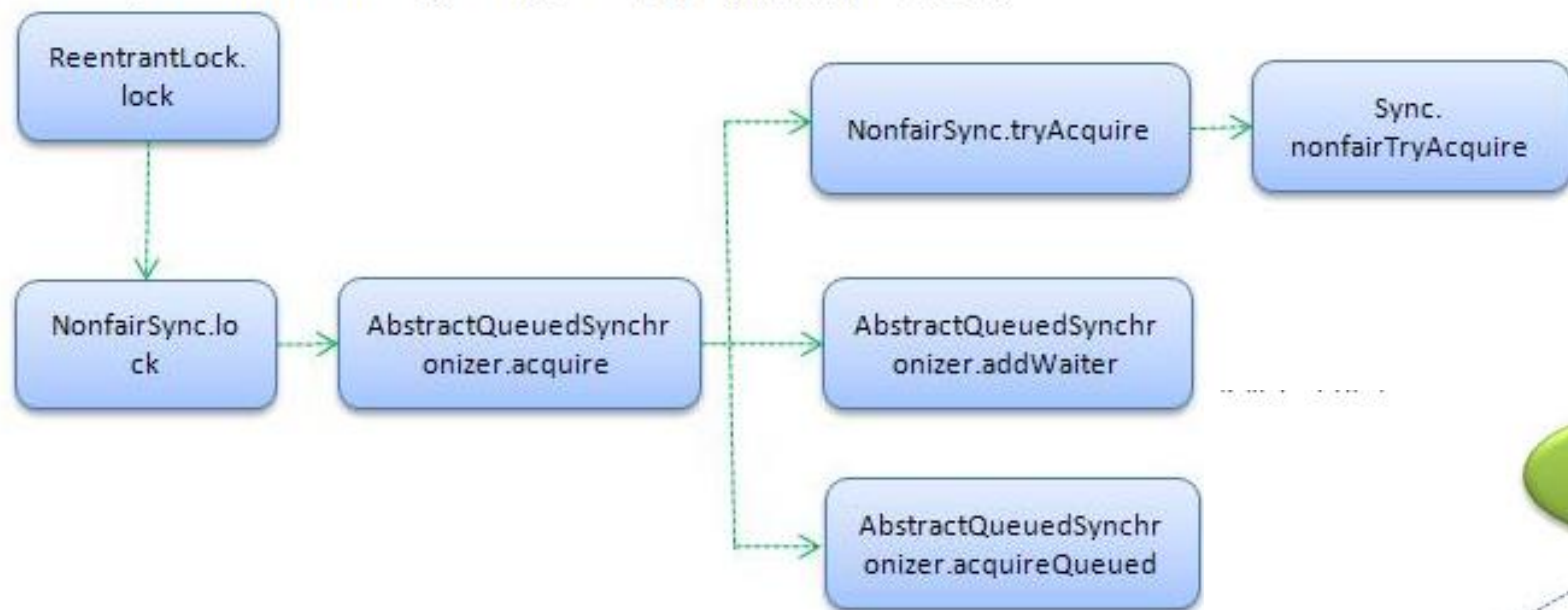
```

- 参考文献

- http://blog.csdn.net/zqz_zqz/article/details/69488570?locationNum=12&fps=1
- <http://www.blogjava.net/xylz/archive/2010/07/08/325587.html>
- http://blog.csdn.net/baidu_37107022/article/details/77415936

ReentrantLock的实现

先理一下Reentrant.lock()方法的调用过程（默认非公平锁）：




```

    */
    public ReentrantLock() {
        sync = new NonfairSync();
    }

    */
    public void lock() { sync.lock(); }

    static final class NonfairSync extends Sync {
        private static final long serialVersionUID = 7316153563782823691L;

        /**
         * Performs lock. Try immediate barge, backing up to normal
         * acquire on failure.
         */
        final void lock() {
            if (compareAndSetState( expect: 0, update: 1))
                setExclusiveOwnerThread(Thread.currentThread());
            else
                acquire( arg: 1);
        }

        protected final boolean tryAcquire(int acquires) {
            return nonfairTryAcquire(acquires);
        }

        */
        public final void acquire(int arg) {
            if (!tryAcquire(arg) &&
                acquireQueued(addWaiter(Node.EXCLUSIVE), arg))
                selfInterrupt();
        }
    }

```

```

    final boolean nonfairTryAcquire(int acquires) {
        final Thread current = Thread.currentThread();
        int c = getState();
        if (c == 0) {
            if (compareAndSetState( expect: 0, acquires)) {
                setExclusiveOwnerThread(current);
                return true;
            }
        }
        else if (current == getExclusiveOwnerThread()) {
            int nextc = c + acquires;
            if (nextc < 0) // overflow
                throw new Error("Maximum lock count exceeded");
            setState(nextc);
            return true;
        }
        return false;
    }

```

该方法会首先判断当前状态，如果 $c==0$ 说明没有线程正在竞争该锁，如果不 $c!=0$ 说明有线程正拥有了该锁。如果发现 $c==0$ ，则通过CAS设置该状态值为 $acquires$ ， $acquires$ 的初始调用值为1，每次线程重入该锁都会+1，每次unlock都会-1，但为0时释放锁。如果CAS设置成功，则可以预计其他任何线程调用CAS都不会再成功，也就认为当前线程得到了该锁，也作为Running线程，很显然这个Running线程并未进入等待队列。

如果 $c!=0$ 但发现自己已经拥有锁，只是简单地++ $acquires$ ，并修改status值，但因为没有竞争，所以通过setStatus修改，而非CAS，也就是说这段代码实现了偏向锁的功能

```

private Node addWaiter(Node mode) {
    Node node = new Node(Thread.currentThread(), mode);
    // Try the fast path of enq; backup to full enq on failure
    Node pred = tail;
    if (pred != null) {
        node.prev = pred;
        if (compareAndSetTail(pred, node)) {
            pred.next = node;
            return node;
        }
    }
    enq(node);
    return node;
}

```

其中参数`mode`是独占锁还是共享锁，默认为`null`，独占锁。追加到队尾的动作分两步：

- 1.如果当前队尾已经存在(`tail!=null`)，则使用CAS把当前线程更新为Tail
- 2.如果当前Tail为`null`或则线程调用CAS设置队尾失败，则通过`enq`方法继续设置Tail

```

private Node enq(final Node node) {
    for (;;) {
        Node t = tail;
        if (t == null) { // Must initialize
            if (compareAndSetHead(new Node()))
                tail = head;
        } else {
            node.prev = t;
            if (compareAndSetTail(t, node)) {
                t.next = node;
                return t;
            }
        }
    }
}

```

该方法就是循环调用CAS，即使有高并发的场景，无限循环将会最终成功把当前线程追加到队尾（或设置队头）。总而言之，`addWaiter`的目的就是通过CAS把当前现在追加到队尾，并返回包装后的Node实例

- 把线程要包装为Node对象的主要原因，除了用Node构造供虚拟队列外，还用Node包装了各种线程状态，这些状态被精心设计为一些数字值：
- SIGNAL(-1)：线程的**后继线程正/已被阻塞**，当该线程release或cancel时要重新这个后继线程(unpark)
- CANCELLED(1)：因为超时或中断，该线程已经被取消
- CONDITION(-2)：表明该线程被**处于条件队列**，就是因为调用了Condition.await而被阻塞
- PROPAGATE(-3)：传播共享锁
- 0：0代表无状态

```

/
final boolean acquireQueued(final Node node, int arg) {
    boolean failed = true;
    try {
        boolean interrupted = false;
        for (;;) {
            final Node p = node.predecessor();
            if (p == head && tryAcquire(arg)) {
                setHead(node);
                p.next = null; // help GC
                failed = false;
                return interrupted;
            }
            if (shouldParkAfterFailedAcquire(p, node) &&
                parkAndCheckInterrupt())
                interrupted = true;
        }
    } finally {
        if (failed)
            cancelAcquire(node);
    }
}

```

acquireQueued的主要作用是已把已经追加到队列的线程节点（addWaiter方法返回值）进行阻塞，但阻塞前又通过tryAcquire重试是否能获得锁，如果重试成功则无需阻塞，直接返回

```

private static boolean shouldParkAfterFailedAcquire(Node pred, Node node) {
    int ws = pred.waitStatus;
    if (ws == Node.SIGNAL)
        /*
         * This node has already set status asking a release
         * to signal it, so it can safely park.
         */
        return true;
    if (ws > 0) {
        /*
         * Predecessor was cancelled. Skip over predecessors and
         * indicate retry.
         */
        do {
            node.prev = pred = pred.prev;
        } while (pred.waitStatus > 0);
        pred.next = node;
    } else {
        /*
         * waitStatus must be 0 or PROPAGATE. Indicate that we
         * need a signal, but don't park yet. Caller will need to
         * retry to make sure it cannot acquire before parking.
         */
        compareAndSetWaitStatus(pred, ws, Node.SIGNAL);
    }
    return false;
}

```

检查原则在于：

- 规则1：如果前继的节点状态为**SIGNAL**，表明当前节点需要**unpark**，则返回成功，此时acquireQueued方法的第12行（parkAndCheckInterrupt）将导致线程阻塞
 - 规则2：如果前继节点状态为**CANCELLED**（**ws>0**，即**CANCELLED(1)**：因为**超时或中断**，该线程已经被取消），说明前置节点已经被放弃，则回溯到一个非取消的前继节点，返回false，acquireQueued方法的无限循环将递归调用该方法，直至规则1返回true，导致线程阻塞
 - 规则3：如果前继节点状态为非**SIGNAL**、非**CANCELLED**，则设置前继的状态为**SIGNAL**（初始化是0），返回false后进入acquireQueued的无限循环，与规则2同
- 总体看来，shouldParkAfterFailedAcquire就是靠前继节点判断当前线程是否应该被阻塞，如果前继节点处于**CANCELLED**状态，则顺便删除这些节点重新构造队列

```

public void unlock() {
    sync.release( arg: 1);
}

*/
public final boolean release(int arg) {
    if (tryRelease(arg)) {
        Node h = head;
        if (h != null && h.waitStatus != 0)
            unparkSuccessor(h);
        return true;
    }
    return false;
}

protected final boolean tryRelease(int releases) {
    int c = getState() - releases;
    if (Thread.currentThread() != getExclusiveOwnerThread())
        throw new IllegalMonitorStateException();
    boolean free = false;
    if (c == 0) {
        free = true;
        setExclusiveOwnerThread(null);
    }
    setState(c);
    return free;
}

```

tryRelease语义很明确：如果线程多次锁定，则进行多次释放，直至status==0则真正释放锁，所谓释放锁即设置status为0，因为无竞争所以没有使用CAS。

release的语义在于：如果可以释放锁，则唤醒队列第一个线程（Head）

```

private void unparkSuccessor(Node node) {
    /*
     * If status is negative (i.e., possibly needing signal) try
     * to clear in anticipation of signalling. It is OK if this
     * fails or if status is changed by waiting thread.
     */
    int ws = node.waitStatus;
    if (ws < 0)
        compareAndSetWaitStatus(node, ws, 0);

    /*
     * Thread to unpark is held in successor, which is normally
     * just the next node. But if cancelled or apparently null,
     * traverse backwards from tail to find the actual
     * non-cancelled successor.
     */
    Node s = node.next;
    if (s == null || s.waitStatus > 0) {
        s = null;
        for (Node t = tail; t != null && t != node; t = t.prev)
            if (t.waitStatus <= 0)
                s = t;
    }
    if (s != null)
        LockSupport.unpark(s.thread);
}

```

这段代码的意思在于找出第一个可以 unpark 的线程，一般说来 head.next == head，Head 就是第一个线程，但 Head.next 可能被取消或被置为 null，因此比较稳妥的办法是从后往前找第一个可用线程。貌似回溯会导致性能降低，其实这个发生的几率很小，所以不会有性能影响。之后便是通知系统内核继续该线程，在 Linux 下是通过 pthread_mutex_unlock 完成。之后，被解锁的线程进入上面所说的重新竞争状态（重新执行 acquireQueued 方法）

- 参考文献

- 1、 http://blog.csdn.net/Luxia_24/article/details/52403033

在JUC锁机制(Lock)学习笔中，我们了解到AQS有一个队列，同样Condition也有一个等待队列，两者是相对独立的队列，因此一个Lock可以有多个Condition，Lock(AQS)的队列主要是阻塞线程的，而Condition的队列也是阻塞线程，但是它是具有阻塞和通知解除阻塞的功能

Condition阻塞时会释放Lock的锁

await()就是在当前线程持有锁的基础上释放锁资源，并新建Condition节点加入到Condition的队列尾部，阻塞当前线程

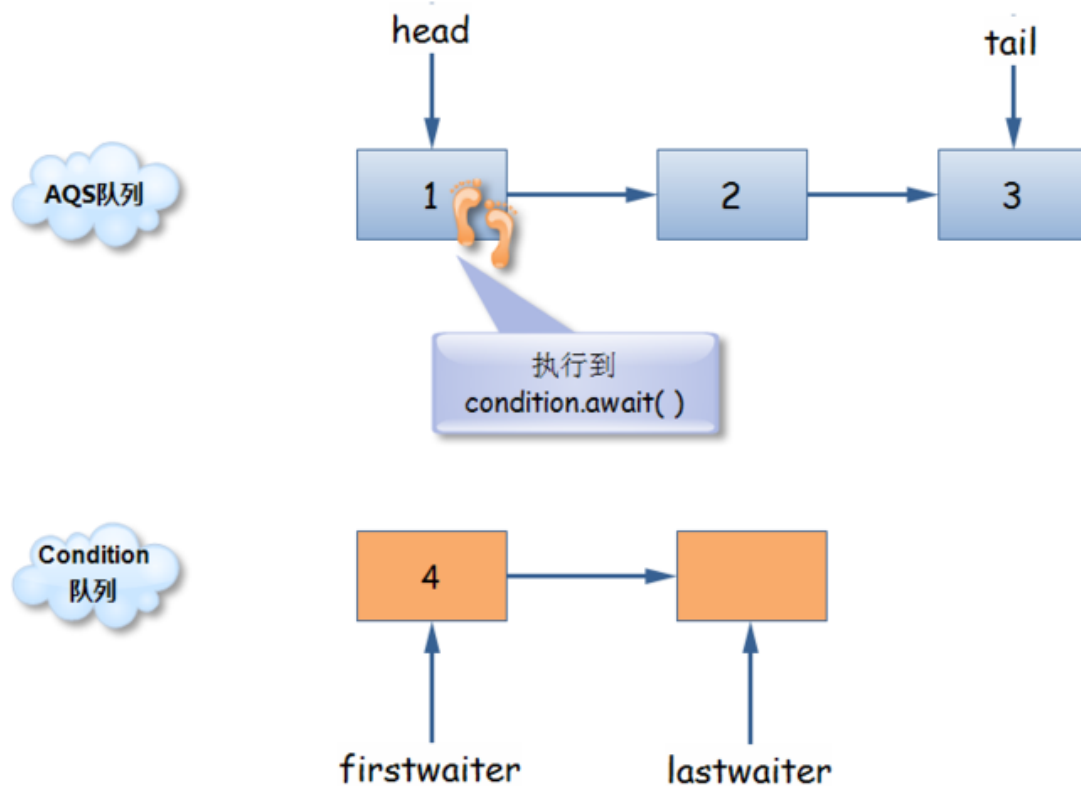
signal()就是将Condition的头节点移动到AQS等待节点尾部，让其等待再次获取锁

```
*/
public Condition newCondition() { return sync.newCondition(); }

final ConditionObject newCondition() {
    return new ConditionObject();
}

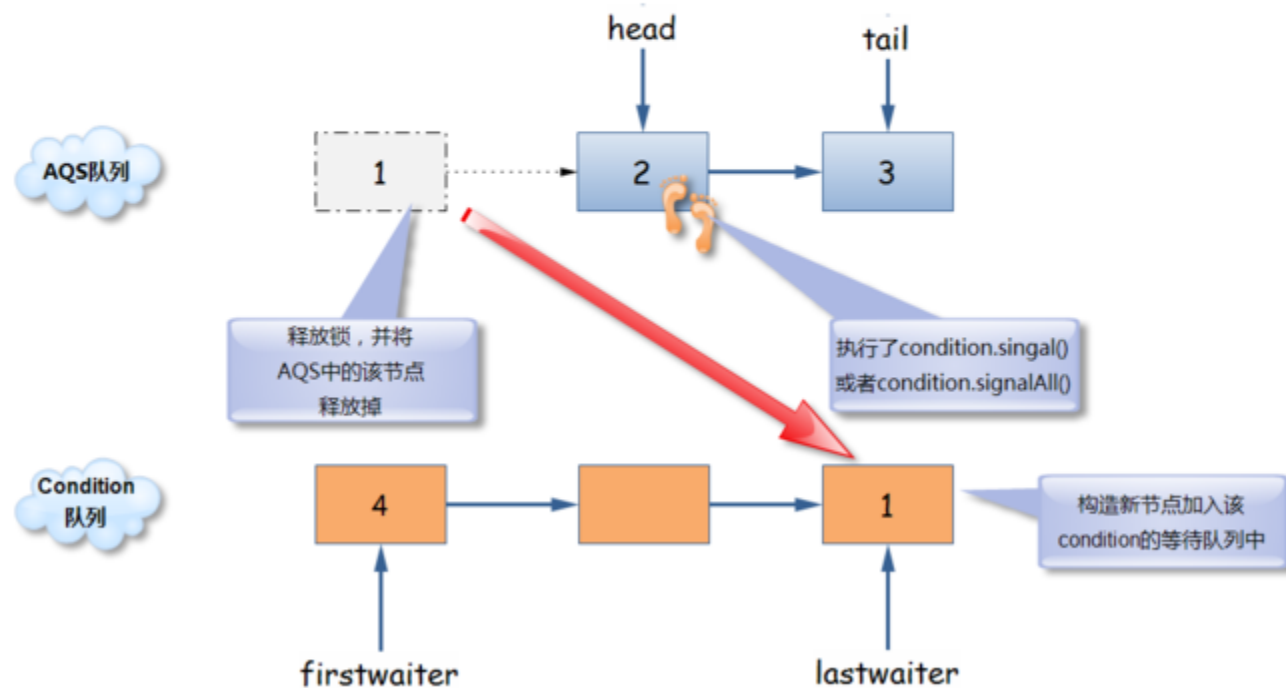
private transient Node firstWaiter;
/** Last node of condition queue. */
private transient Node lastWaiter;
```

I. 初始化状态：AQS等待队列有3个Node，Condition队列有1个Node(也有可能1个都没有)



II. 节点1执行Condition.await()

1. 将head后移
2. 释放节点1的锁并从AQS等待队列中移除
3. 将节点1加入到Condition的等待队列中
4. 更新lastWaiter为节点1



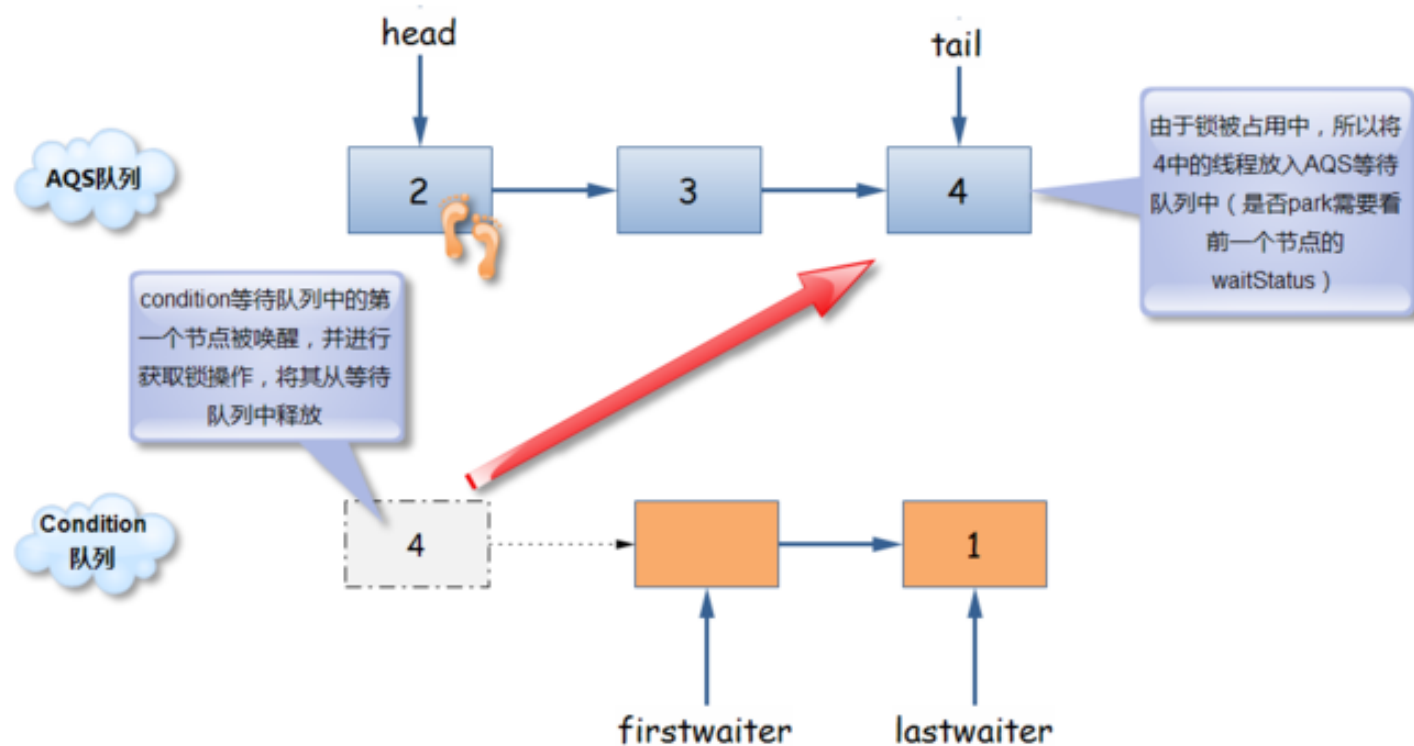
III. 节点2执行signal()操作

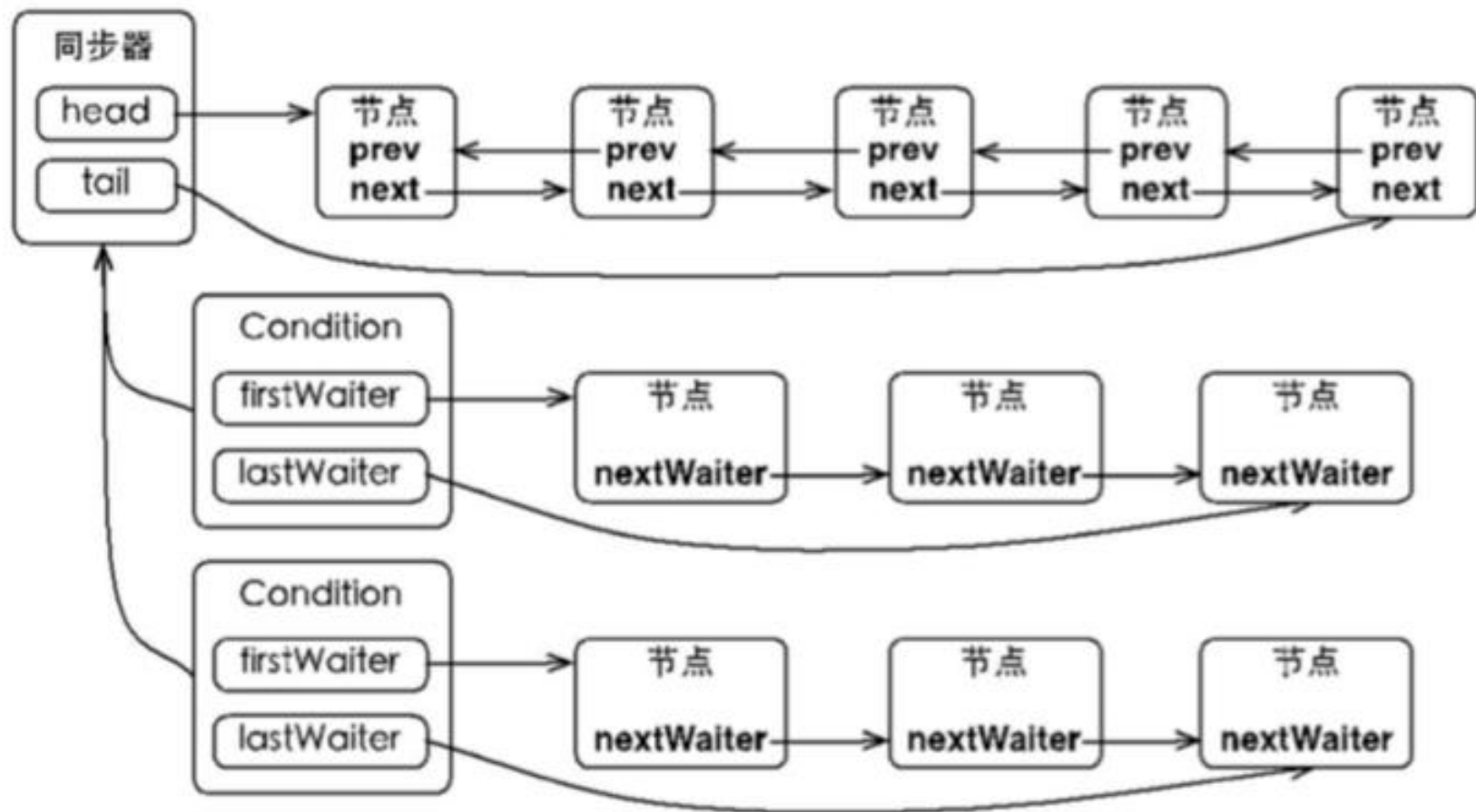
5. 将firstWaiter后移

6. 将节点4移出Condition队列

7. 将节点4加入到AQS的等待队列中去

8. 更新AQS的等待队列的tail





```

public final void await() throws InterruptedException {
    // 1.如果当前线程被中断,则抛出中断异常
    if (Thread.interrupted())
        throw new InterruptedException();
    // 2.将节点加入到Condition队列中去,这里如果lastWaiter是cancel状态,那么会把它踢出Condition队列。
    Node node = addConditionWaiter();
    // 3.调用tryRelease,释放当前线程的锁
    long savedState = fullyRelease(node);
    int interruptMode = 0;
    // 4.为什么会有在AQS的等待队列的判断?
    // 解答:signal操作会将Node从Condition队列中拿出并且放入到等待队列中去,在不在AQS等待队列就看signal是否执行
    // 如果不在AQS等待队列中,就park当前线程,如果在,就退出循环,这个时候如果被中断,那么就退出循环
    while (!isOnSyncQueue(node)) {
        LockSupport.park(this);
        if ((interruptMode = checkInterruptWhileWaiting(node)) != 0)
            break;
    }
    // 5.这个时候线程已经被signal()或者signalAll()操作给唤醒了,退出了4中的while循环
    // 自旋等待尝试再次获取锁,调用acquireQueued方法
    if (acquireQueued(node, savedState) && interruptMode != THROW_IE)
        interruptMode = REINTERRUPT;
    if (node.nextWaiter != null)
        unlinkCancelledWaiters();
    if (interruptMode != 0)
        reportInterruptAfterWait(interruptMode);
}

```

ReentrantLock是独占锁，一个线程拿到锁后如果不释放，那么另外一个线程肯定是拿不到锁，所以在lock.lock()和lock.unlock()之间可能有一次释放锁的操作（同样也必然还有一次获取锁的操作）。在进入lock.lock()后唯一可能释放锁的操作就是await()了。也就是说await()操作实际上就是释放锁，然后挂起线程，一旦条件满足就被唤醒，再次获取锁！

```

private Node addConditionWaiter() {
    Node t = lastWaiter;
    // If lastWaiter is cancelled, clean out.
    if (t != null && t.waitStatus != Node.CONDITION) {
        unlinkCancelledWaiters();
        t = lastWaiter;
    }
    Node node = new Node(Thread.currentThread(), Node.CONDITION);
    if (t == null)
        firstWaiter = node;
    else
        t.nextWaiter = node;
    lastWaiter = node;
    return node;
}

```

添加条件等待节点，根据链表的特征，直接在尾部节点的nextWaiter指向新建的节点，并将新建的节点设置为整个链表的尾部，首先要知道如下数据结构：

```

object {
    Node firstWaiter;
    Node lastWaiter;
    node {
        node nextWaiter;
        该节点承载的业务数据，比如这里的
        Thread t;等
    }
}

```

知道上述结构，其实整个链的数据维护，基本一目了然，自己都可以实现下面的逻辑。

代码@1,如果最后一个等待节点的状态不是Node.CONDITION,则，则先删除等待链中节点状态不为Node.CONDITION的节点。具体代码分析请参照下文unlinkCancelledWaiters的解读。
代码@2开始，就是普通链表的节点添加的基本方法

```

private void unlinkCancelledWaiters() {
    Node t = firstWaiter; //
    Node trail = null;    //@1
    while (t != null) {
        Node next = t.nextWaiter;
        if (t.waitStatus != Node.CONDITION) { // @3
            t.nextWaiter = null;
            if (trail == null) // @4
                firstWaiter = next;
            else
                trail.nextWaiter = next; // @5
            if (next == null) // @6
                lastWaiter = trail;
        }
        else // @4
            trail = t;
        t = next;
    }
}

```

该方法的思路为，从第一节点开始，将不等于 Node.CONDITION 的节点。

代码@1, **设置尾部节点临时变量**，用来记录最终的尾部节点。

代码@1, 第一次循环，是循环第一个节点，如果它的状态为 Node.CONDITION, 则该链的头节点保持不变，设置临时尾节点为 t, 然后进行一个节点的判断，如果节点不为 Node.CONDITION, 重置头节点的下一个节点，或尾部节点的下一个节点(@4, @5)。代码@6 代表整个循环结束，设置 ConditionObject 对象的 lastWaiter 为 trail 的值

- 参考文献

- 1、 <http://www.jianshu.com/p/be2dc7c878dc>
- 2、 <http://blog.csdn.net/prestigeding/article/details/53158246>
- 3、 http://www.cnblogs.com/cm4j/p/juc_condition.html


```

    public ArrayBlockingQueue(int capacity) {
        this(capacity, fair: false);
    }

```

```

    */
    public ArrayBlockingQueue(int capacity, boolean fair) {
        if (capacity <= 0)
            throw new IllegalArgumentException();
        this.items = new Object[capacity];
        lock = new ReentrantLock(fair);
        notEmpty = lock.newCondition();
        notFull = lock.newCondition();
    }

```

```

    */
    public void put(E e) throws InterruptedException {
        checkNotNull(e);
        final ReentrantLock lock = this.lock;
        lock.lockInterruptibly();
        try {
            while (count == items.length)
                notFull.await();
            insert(e);
        } finally {
            lock.unlock();
        }
    }

```

```

    */
    private void insert(E x) {
        items[putIndex] = x;
        putIndex = inc(putIndex);
        ++count;
        notEmpty.signal();
    }

```

```

    public E take() throws InterruptedException {
        final ReentrantLock lock = this.lock;
        lock.lockInterruptibly();
        try {
            while (count == 0)
                notEmpty.await();
            return extract();
        } finally {
            lock.unlock();
        }
    }

```

```

    // call only when holding lock.
    */
    private E extract() {
        final Object[] items = this.items;
        E x = this.<E>cast(items[takeIndex]);
        items[takeIndex] = null;
        takeIndex = inc(takeIndex);
        --count;
        notFull.signal();
        return x;
    }

```

```

private Object handleDirectValue(final long startTime, final MethodInvoker methodInvoker, final Cacheable cacheable,
    final String cacheKey, Object cacheValue, Cache<String, Object> cache) throws Throwable {
    final Method method = methodInvoker.getMethod();

    try {
        readWriteLock.readLock().lock(); // 获取读锁

        if (cacheValue == null) {
            readWriteLock.readLock().unlock(); // 获取写锁之前先释放读锁
            readWriteLock.writeLock().lock(); // 获取写锁

            try {
                cacheValue = getCacheValue(method, cacheKey, cache);
                if (cacheValue == null) {
                    cacheValue = invokeMethodAndCache(startTime, methodInvoker, method, cacheable, cacheKey, cache);
                } else {
                    logGetValueFromCache(startTime, method, cacheKey, cache);
                }
            } finally {
                readWriteLock.readLock().lock(); // 释放写锁之前先获取读锁
                readWriteLock.writeLock().unlock(); // 释放写锁
            }
        } else {
            logGetValueFromCache(startTime, method, cacheKey, cache);
        }
    } finally {
        readWriteLock.readLock().unlock(); // 释放读锁
    }

    if (cacheValue instanceof CacheObject) { // 这行代码必须加，否则高并发下，刚开始部分可能会出现类型强转异常，因为getCacheValue可能是返回的CacheObject类型的数据
        return ((CacheObject) cacheValue).getValue();
    }

    return cacheValue;
}

```