Taller de Microarquitectura

Organización del Computador 1

Segundo Cuatrimestre 2020

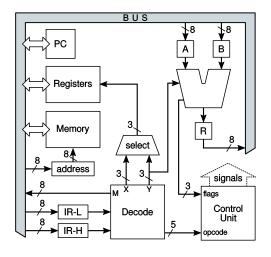
El presente taller consiste en analizar y extender una micro-arquitectura diseñada sobre el simulador *Logisim*. Se buscará codificar programas simples en ensamblador, modificar parte de la arquitectura y diseñar nuevas instrucciones.

El simulador se puede bajar desde la página http://www.cburch.com/logisim/ o de los repositorios de Ubuntu. Requiere Java 1.5 o superior. Para ejecutarlo, teclear en una consola java -jar logisim.jar.

Para este taller utilizaremos mayoritariamente el modo simulación. Sobre todo las opciones de "Enable clock ticks".

Además utilizaremos el componente memoria RAM, que inicia con todas sus posiciones en 0 y dos memorias ROM cuyo valor puede ser cargado desde un archivo desde la opción "Contents—Open...".

Procesador OrgaSmall



- Arquitectura von Neumann, memoria de datos e instrucciones compartida.
- 8 registros de propósito general, R0 a R7.
- 1 registro de propósito específico PC.
- Tamaño de palabra de 8 bits y de instrucciones 16 bits.
- Memoria de 256 palabras de 8 bits.
- Bus de 8 bits.
- Diseño microprogramado.

Se adjunta como parte de este taller las hojas de detalles del procesador OrgaSmall.

Ejercicios

- (1) Introducción Recorrer la máquina y la hoja de datos, y responder:
 - a) ¿Cuál es el tamaño de la memoria? 256 bytes



- b) ¿Cuántas instruciones sin operandos se podrían agregar respetando el formato de instrucción actual? Hay 10 operaciones. Las reservadas.
- c) Sin respetar el formato de instrucción, ¿cuántas instrucciones sin operandos se pueden agregar?
- d) ¿Qué tamaño tiene el PC? 8 bits, pues hay 256 posibles direcciones a las que apuntar y en binario para poder representarlas necesitariamos x bits con $2^x=256$
- e) ¿Dónde se encuentra y qué tamaño tiene el IR? Se encuentra en el decodificador y tiene un tamanio de 16 bits. (no tengo enie, perdon)

Permite que se actualicen los registros de los flags. El decodificador tiene en uno de sus outputs el

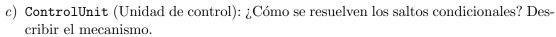
'opcode' que a su vez es un

input del Control Unit

preguntas:

a) PC (Contador de Programa): ¿Qué función cumple la señal inc? b) ALU (Unidad Aritmético Lógica): ¿Qué función cumple la señal opw?

(2) Analizar - Estudiar el funcionamiento de los circuitos indicados y responder las siguientes



d) microOrgaSmall (DataPath): ¿Para qué sirve la señal DE_enOutImm? ¿Qué parte del circuito indica que índice del registro a leer y escribir?

En caso de
estar encendido
se encarga
incrementar o
decrementar en
1 el PC de
modo que se
pueda avanzar
en el programa.

En caso de estar apagado permite resetear la posicion cuando load=1.

Checkpoint 2

DE_enOutImm
pasa la direccion
de memoria que
ya paso por el IR
al bus.
RB_selectIndexIn
y
RB selectIndexO

ut indican que

leer y escribir.

indice del registro

(3) Ensamblar y correr - Escribir en un archivo, compilar y cargar el siguiente programa:

_{0x00-0x01} JMP seguir

 a) Inicializa los registros y luego los suma entre si hasta que la suma no de carry. Y luego ingresa en un bucle infinito

0x02-0x03 SET RO, 0xFF SET R1, 0x11

seguir:

0x04-0x05

siguiente:

0x06-0x07

ADD RO, R1

JC siguiente

0x08-0x09

halt:

JMP halt

0x0A-0x0B

Para ensamblar un archivo .asm ejecutar el comando:

python assembler.py NombreDeArchivo.asm

Esto generará un archivo .mem que puede ser cargado en la memoria RAM de la máquina.

- a) Antes de correr el programa, identificar el comportamiento esperado.
- b) ¿Qué lugar ocupará cada instrucción en la memoria? Detallar por qué valor se reemplazarán las etiquetas.

- c) Ejecutar y controlar ¿cuántos ciclos de clock son necesarios para que este codigo llegue a la instrucción JMP halt? 49 Clocks
- d) ¿Cuántas microinstrucciones son necesarias para realizar el ADD? ¿Cuántas para el salto? 5 microinstrucciones para el ADD y 2 para el JMP
- e) Asumiendo que el clock oscila a 32Hz. El simulador cuenta con un contador de clocks reiniciable manualmente para facilitar dicha tarea. ¿Cuánto tarda cada instrucción (en ms) y cuánto la ejecución?

 6*1000/32 = 1875ms para el JMP y para SET, 9*1000/32 = 2812,5ms para el ADD, para el JC cuando hay carry tarda 2187,5ms y cuando no tarda 1875. La ejecucion es eterna.
- (4) **Analizar** Cada componente tiene una X sobre un cable. Para cada uno de ellos indicar qué sucedería si ese cable:
 - a) Se corta
 - b) Vale siempre 0 (la cantidad de bits necesarios)
 - c) Vale siempre 1 (la cantidad de bits necesarios)

Cl1 4
Checkpoint 4

(5) **Programar** - Escribir en ASM un programa que calcule la suma de los primeros n números naturales. El valor resultante debe guardarse en R1, y se espera que el valor de n sea leído de R0.

Charles	noint 5
Check	point 5

(6) Ampliando la máquina - Agregar las siguientes instrucciones nuevas:

Nota1: Los siguientes ítems deben ser presentados mediante un código de ejemplo que pruebe la funcionalidad agregada.

Nota2: Tener en cuenta que si se agrega una operación, será necesario agregar el nombre mnemotécnico y el opcode en el archivo "assembler.py".

Para generar un nuevo set de micro-instrucciones, generar un archivo .ops y traducirlo con el comando:

python buildMicroOps.py NombreDeArchivo.ops

Esto generará un archivo .mem que puede ser cargado en la memoria ROM de la unidad de control.

- a) Sin agregar circuitos nuevos, agregar la instrucción SIG, que dado un registro aumenta su valor en 1. Esta operación no modifica los flags. Utilizar como código de operación el 0x09.
- b) Sin agregar circuitos nuevos, agregar la instrucción NEG que obtenga el inverso aditivo de un número sin modificar los flags. Nota: el inverso aditivo de un número se puede obtener como xor(XX, 0xFF)+0x01. Utilizar como código de operación el 0x0A.
- c) Implementar un circuito que dados dos números A_{7-0} y B_{7-0} los combine de forma tal que el resultado sea B_1 A_6 B_3 A_4 B_5 A_2 B_7 A_0 .

α_1 1		0
Check	noint.	h

(7) Optativos - Otras modificaciones interesantes:

- a) Modificar las instrucciones JC, JZ, JN y JMP para que tomen como parámetro un registro.
- b) Agregar las instrucciones CALL y RET. Considerar que uno de los parámetros de ambas instrucciones es un índice de registro que se utilizará como Stack Pointer. Además, la instrucción CALL toma como parámetro un inmediato de 8 bits que indica la dirección de memoria a donde saltar.
- c) Modificar el circuito agregando las conexiones necesarias para codificar las instrucciones STR [RX+cte5], Ry y LOAD Ry, [RX+cte5]. Este par de instrucciones son modificaciones a las existentes, considerando que cte5 es una constante de 5 bits en complemento a dos.
- d) Agregar instrucciones que permitan leer y escribir los flags. Describir las modificaciones realizadas sobre el circuito.