

باسمه تعالی پروژهی دو دینامیک سیالات محاسباتی ۱ ۱۳۵۰- گروه ۲

آقای دکتر کریم مظاهری نیمسال اول سال تحصیلی ۱۳۹۹ دانشجو: سید محمدامین طالقانی

ش. دانشجویی: ۹۹۲۱۱۲۰۹

صفحه | 1

1.1

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \nu \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}; \qquad u^* = \frac{u}{U}, t^* = t\omega, y^* = y \sqrt{\frac{\omega}{\nu}}$$

$$\begin{split} \frac{\partial u}{\partial t} &= \frac{\partial u}{\partial u^*} \frac{\partial u^*}{\partial t^*} \frac{\partial t^*}{\partial t} = U \frac{\partial u^*}{\partial t^*} \omega \to \frac{\partial u}{\partial t} = U \omega \frac{\partial u^*}{\partial t^*} \\ \frac{\partial u}{\partial y} &= \frac{\partial u}{\partial u^*} \frac{\partial u^*}{\partial y^*} \frac{\partial y^*}{\partial y} = U \frac{\partial u^*}{\partial y^*} \sqrt{\frac{\omega}{\nu}} \to \frac{\partial u}{\partial y} = U \sqrt{\frac{\omega}{\nu}} \frac{\partial u^*}{\partial y^*} \\ \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} &= \frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\partial u}{\partial y} \right) = \frac{\partial}{\partial (\frac{y^*}{\nu})} \left( U \sqrt{\frac{\omega}{\nu}} \frac{\partial u^*}{\partial y^*} \right) = \frac{U \omega}{\nu} \frac{\partial^2 u^*}{\partial y^{*2}} \end{split}$$

بنابراین معادلهی بی بعد شده برابر است با

$$\frac{\partial u}{\partial t} = v \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \rightarrow U\omega \frac{\partial u^*}{\partial t^*} = v \left( \frac{U\omega}{v} \frac{\partial^2 u^*}{\partial y^{*2}} \right) \rightarrow \frac{\partial u^*}{\partial t^*} = \frac{\partial^2 u^*}{\partial y^{*2}}$$

ب.

جمله ی  $\cos\left(\omega t - \sqrt{\frac{\omega}{2\nu}}y\right)$  نیز در همه ی وره بین ۱-و ۱ می باشد.  $\cos\left(\omega t - \sqrt{\frac{\omega}{2\nu}}y\right)$  نیز در همه ی وره بین ۱-و ۱ می باشد. ور دارای مقدار غیر صفر است. بنابراین با  $\infty \leftarrow t$  حل پایا نخواهد شد و ماهیت حل نوسانی است.

۲. ت

$$\frac{\partial u}{\partial t} = v \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}; \quad u^* = \frac{u}{V}, t^* = \frac{t}{H/V}, y^* = \frac{y}{H}, Re_H = \frac{VH}{V}$$



باسمه تعالی پروژهی دو دو دینامیک سیالات محاسباتی ۱ دینامیک گروه ۲

آقای دکتر کریم مظاهری نیمسال اول سال تحصیلی ۱۳۹۹ دانشجو: سید محمدامین طالقانی ش. دانشجویی: ۹۹۲۱۱۲۰۹

صفحه | 2

$$\begin{split} &\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial u}{\partial u^*} \frac{\partial u^*}{\partial t^*} \frac{\partial t^*}{\partial t} = V \frac{\partial u^*}{\partial t^*} \frac{1}{H/V} \rightarrow \frac{\partial u}{\partial t} = \frac{V^2}{H} \frac{\partial u^*}{\partial t^*} \\ &\frac{\partial u}{\partial y} = \frac{\partial u}{\partial u^*} \frac{\partial u^*}{\partial y^*} \frac{\partial y^*}{\partial y} = V \frac{\partial u^*}{\partial y^*} \frac{1}{H} \rightarrow \frac{\partial u}{\partial y} = \frac{V}{H} \frac{\partial u^*}{\partial y^*} \\ &\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial u}{\partial y}\right) = \frac{\partial}{\partial (Hy^*)} \left(\frac{V}{H} \frac{\partial u^*}{\partial y^*}\right) = \frac{V}{H^2} \frac{\partial^2 u^*}{\partial y^{*2}} \end{split}$$

بنابراین معادلهی بی بعد شده برابر است با

$$\frac{\partial u}{\partial t} = v \frac{\partial^{2} u}{\partial y^{2}} \rightarrow \frac{V^{2}}{H} \frac{\partial u^{*}}{\partial t^{*}} = v \left( \frac{V}{H^{2}} \frac{\partial^{2} u^{*}}{\partial y^{*2}} \right) \rightarrow \frac{\partial u^{*}}{\partial t^{*}} = \frac{v}{VH} \frac{\partial^{2} u^{*}}{\partial y^{*2}}$$
$$\frac{\partial u^{*}}{\partial t^{*}} = \frac{1}{Re_{H}} \frac{\partial^{2} u^{*}}{\partial y^{*2}}$$

ث.

با اعمال  $\exp\left(-\frac{k^2\pi^2}{H^2}vt\right)$  تابعی از زمان نیست و ثابت می ماند. عبارت  $V\left(1-\frac{y}{H}\right)$  تیز در summation تمام جملات مفر میل می کند. بنابراین مسئله دارای حل پایا است و مقدار آن برابر است با

$$V\left(1 - \frac{y}{H}\right) - \frac{2V}{\pi} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k} sin\left(\frac{k\pi y}{H}\right) \lim_{t \to \infty} \left(exp\left(-\frac{k^2\pi^2}{H^2}vt\right)\right) = V\left(1 - \frac{y}{H}\right)$$

ج.

روش صريح ساده:

$$\begin{split} r &= \frac{\nu}{u_{j}^{n+1}} = u_{j}^{n} + r \Big( u_{j-1}^{n} - 2 u_{j}^{n} + u_{j-1}^{n} \Big) \\ g^{n+1} e^{ij\beta} &= g^{n} e^{ij\beta} + r \Big( g^{n} e^{i(j-1)\beta} - 2 g^{n} e^{ij\beta} + g^{n} e^{i(j+1)\beta} \Big) \end{split}$$



باسمه تعالی پروژهی دو دینامیک سیالات محاسباتی ۱ دینامیک گروه ۲

آقای دکتر کریم مظاهری نیمسال اول سال تحصیلی ۱۳۹۹ دانشجو: سید محمدامین طالقانی ش. دانشجویی: ۹۹۲۱۱۲۰۹

صفحه | 3

 $g = 1 + r(e^{-i\beta} + e^{i\beta} - 2) = 1 + r(2\cos\beta - 2) = 1 - 2r(1 - \cos\beta) = 1 - 4r\sin^2\frac{\beta}{2}$ 

$$g = 1 - 4r\sin^2\frac{\beta}{2}$$

$$|g| \le 1 \longrightarrow \left| 1 - 4r\sin^2\frac{\beta}{2} \right| \le 1 \qquad \stackrel{\sin^2\frac{\beta}{2} \le 1}{\longrightarrow} \quad |1 - 4r| \le 1 \longrightarrow -1 \le 1 - 4r \le 1 \longrightarrow 0 \le r \le \frac{1}{2}$$

بنابراین بهازای  $\frac{1}{2} \leq r$  پایدار است.

روش كرنك-نيكلسون:

$$\begin{split} u_j^{n+1} &= u_j^n + r \Bigg( \frac{u_{j-1}^{n+1} - 2u_j^{n+1} + u_{j-1}^{n+1}}{2} + \frac{u_{j-1}^n - 2u_j^n + u_{j-1}^n}{2} \Bigg) \\ u_j^{n+1} &= u_j^n + \frac{r}{2} \Big( u_{j-1}^{n+1} - 2u_j^{n+1} + u_{j+1}^{n+1} + u_{j-1}^n - 2u_j^n + u_{j+1}^n \Big) \\ g^{n+1} e^{ij\beta} &= g^n e^{ij\beta} + \frac{r}{2} \Big( g^{n+1} e^{i(j-1)\beta} - 2g^{n+1} e^{ij\beta} + g^{n+1} e^{i(j+1)\beta} + g^n e^{i(j-1)\beta} - 2g^n e^{ij\beta} + g^n e^{i(j+1)\beta} \Big) \\ g &= 1 + \frac{r}{2} \Big( (e^{-i\beta} + e^{i\beta} - 2)(g+1) \Big) = 1 - 2r \Bigg( (g+1) \sin^2 \frac{\beta}{2} \Bigg) \\ g(1 + 2r \sin^2 \frac{\beta}{2}) &= 1 - 2r \sin^2 \frac{\beta}{2} \\ \Rightarrow g &= \frac{1 - 2r \sin^2 \frac{\beta}{2}}{1 + 2r \sin^2 \frac{\beta}{2}} \\ |g| &= \frac{1 - 2r \sin^2 \frac{\beta}{2}}{1 + 2r \sin^2 \frac{\beta}{2}} = \left| 1 - \frac{4r \sin^2 \frac{\beta}{2}}{1 + 2r \sin^2 \frac{\beta}{2}} \right| \leq 1 \end{split}$$

$$\xrightarrow{\sin^2 \frac{\beta}{2} \le 1} -1 \le 1 - \frac{4r}{1+2r} \le 1 \to 0 \le \frac{4r}{1+2r} \le 2$$

for every 
$$r \ge 0$$
:  $\frac{4r}{1+2r} \in [0,2)$ 

Therefore, the scheme is unconditionally stable.



باسمه تعالی پروژهی دو دینامیک سیالات محاسباتی ۱ گروه ۲

آقای دکتر کریم مظاهری نیمسال اول سال تحصیلی ۱۳۹۹ دانشجو: سید محمدامین طالقانی ش. دانشجویی: ۹۹۲۱۱۲۰۹

روش ضمنی ساده:

صفحه | 4

$$\begin{split} u_{j}^{n+1} &= u_{j}^{n} + r \left( u_{j-1}^{n+1} - 2 u_{j}^{n+1} + u_{j-1}^{n+1} \right) \\ g^{n+1} e^{ij\beta} &= g^{n} e^{ij\beta} + r \left( g^{n+1} e^{i(j-1)\beta} - 2 g^{n+1} e^{ij\beta} + g^{n+1} e^{i(j+1)\beta} \right) \\ g &= 1 + gr \left( e^{-i\beta} + e^{i\beta} - 2 \right) = 1 + gr \left( 2\cos\beta - 2 \right) = 1 - 2gr \left( 1 - \cos\beta \right) = 1 - 4gr \sin^{2}\frac{\beta}{2} \\ \hline g &= \frac{1}{1 + 4r \sin^{2}\frac{\beta}{2}} \\ |g| &\leq 1 \rightarrow \left| \frac{1}{1 + 4r \sin^{2}\frac{\beta}{2}} \right| \leq 1 \\ \frac{\sin^{2}\frac{\beta}{2} \leq 1}{3 + 4r} \leq 1 \\ \text{for every } r \geq 0 : \frac{1}{1 + 4r} \in (0, 1] \end{split}$$

Therefore, the scheme is unconditionally stable.

حل تحليلي:

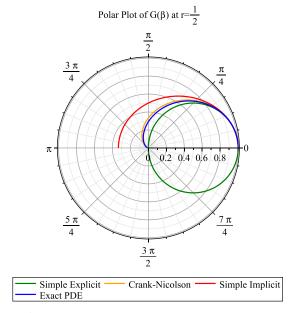
$$\begin{split} u &= A_0 e^{at} e^{ik_m y} \\ \frac{\partial u}{\partial t} &= \nu \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \\ aA_0 e^{at} e^{ik_m y} &= -\nu k_m^2 A_0 e^{at} e^{ik_m y} \rightarrow a = -\nu k_m^2 \\ g_e &= \frac{u^{n+1}}{u^n} = \frac{A_0 e^{a(t+\Delta t)} e^{ik_m y}}{A_0 e^{at} e^{ik_m y}} = e^{a\Delta t} = e^{-\nu k_m^2 \Delta t} = e^{-(\frac{\nu \Delta t}{\Delta x^2})(k_m \Delta x)^2} \\ \frac{\nu \Delta t}{\Delta x^2} &= r, k_m \Delta x = \beta \rightarrow \boxed{g_e = e^{-r\beta^2}} \end{split}$$



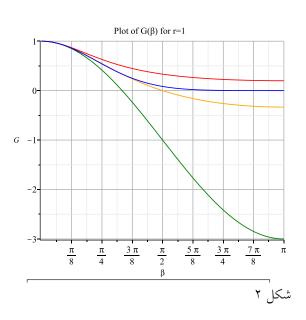
باسمه تعالی پروژهی دو دینامیک سیالات محاسباتی ۱ ٤٥٨٣٠ گروه ۲

آقای دکتر کریم مظاهری نیمسال اول سال تحصیلی ۱۳۹۹ دانشجو: سید محمدامین طالقانی ش. دانشجویی: ۹۹۲۱۱۲۰۹

صفحه | 5



 $r = \frac{1}{2}$  در  $\beta$  در حسب  $\beta$  در کنمایی بر حسب  $\beta$  در اشکل (۱) مقایسه می خریب بزرگنمایی بر



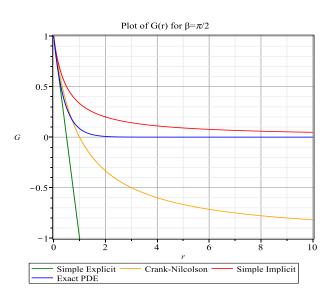
ح.



باسمه تعالی پروژهی دو دینامیک سیالات محاسباتی ۱ دینامیک گروه ۲ آقای دکتر کریم مظاهری نیمسال اول سال تحصیلی ۱۳۹۹ دانشجو: سید محمدامین طالقانی ش. دانشجویی: ۹۹۲۱۱۲۰۹

خ.

صفحه | 6



شکل ۳

د. در این بخش، ابتدا معادلات گسستهسازی شدهی در هر روش ارائه می گردند:

- روش صریح ساده:

$$\begin{split} r &= \frac{1}{Re_{H}} \frac{\Delta t^{*}}{(\Delta x^{*})^{2}} \\ u_{j}^{n+1} &= u_{j}^{n} + r \Big( u_{j-1}^{n} - 2 u_{j}^{n} + u_{j-1}^{n} \Big) \end{split}$$

- روش کرنک-نیکلسون:

$$u_{j}^{n+l} = u_{j}^{n} + \frac{r}{2} \left( u_{j-l}^{n+l} - 2u_{j}^{n+l} + u_{j+1}^{n+l} + u_{j-1}^{n} - 2u_{j}^{n} + u_{j+1}^{n} \right)$$



باسمه تعالی
پروژهی دو
دینامیک سیالات محاسباتی ۱
دوره ۲

آقای دکتر کریم مظاهری نیمسال اول سال تحصیلی ۱۳۹۹ دانشجو: سید محمدامین طالقانی

ش. دانشجویی: ۹۹۲۱۱۲۰۹

صفحه | 7

$$\left(-\frac{r}{2}\right)u_{j-1}^{n+1} + \left(1+r\right)u_{j}^{n+1} + \left(-\frac{r}{2}\right)u_{j+1}^{n+1} = \left(\frac{r}{2}\right)u_{j-1}^{n} + \left(1-r\right)u_{j}^{n} + \left(\frac{r}{2}\right)u_{j+1}^{n}$$

$$Au_{j-1}^{n+1} + Bu_{j}^{n+1} + Cu_{j+1,j}^{n+1} = R_{j}$$

در این روش، ماتریس درنظر گرفته شده بدین صورت است:

$$\begin{pmatrix} \mathbf{B} & \mathbf{C} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} \\ \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} & \mathbf{0} & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} \end{pmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{u}_{n+1}^{n+1} \\ \mathbf{u}_{n}^{n+1} \\ \mathbf{u}_{n}$$

## - روش ضمنی ساده:

$$(-r)u_{j-1}^{n+1} + (1+2r)u_{j}^{n+1} + (-r)u_{j-1}^{n+1} = u_{j}^{n}$$
 
$$Au_{j-1}^{n+1} + Bu_{j}^{n+1} + Cu_{j+1}^{n+1} = R_{j}$$

و ماتریس سهقطری مربوط به آن:



باسمه تعالی پروژهی دو در در دینامیک سیالات محاسباتی ۱ دینامیک گروه ۲

آقای دکتر کریم مظاهری نیمسال اول سال تحصیلی ۱۳۹۹ دانشجو: سید محمدامین طالقانی ش. دانشجویی: ۹۹۲۱۱۲۰۹

صفحه | 8

$$\begin{pmatrix} \mathbf{B} & \mathbf{C} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} \\ \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} & \mathbf{0} & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} & \mathbf{0} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} & \mathbf{C} \\ \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \mathbf{0} & \cdots & \mathbf{0} & \mathbf{A} & \mathbf{B} \\ \end{pmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{u}_{1}^{n+1} \\ \mathbf{u}_{3}^{n+1} \\ \mathbf{u}_{5}^{n+1} \\ \mathbf{u}_{5}$$

## - بى بعدسازى حل تحليلى

با توجه به این که تمامی حلهای عددی مربوط به معادلهی نفوذ بی بعدسازی شده می باشند، حل تحلیلی بدست آمده نیز باید بر اساس یارامترهای بی بعد بیان شود.

$$\begin{split} u_{\text{exact}}(y,t) &= V \bigg( 1 - \frac{y}{H} \bigg) - \frac{2V}{\pi} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k} sin \bigg( \frac{k\pi y}{H} \bigg) exp \bigg( - \frac{k^2 \pi^2}{H^2} vt \bigg) \\ \\ \frac{u_{\text{exact}}(y,t)}{V} &= \bigg( 1 - \frac{y}{H} \bigg) - \frac{2}{\pi} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k} sin \bigg( k\pi \frac{y}{H} \bigg) exp \bigg( - k^2 \pi^2 \frac{v}{HV} \frac{t}{H/V} \bigg) \\ \\ u_{\text{exact}}^*(y,t) &= \bigg( 1 - y^* \bigg) - \frac{2}{\pi} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k} sin \bigg( k\pi y^* \bigg) exp \bigg( - k^2 \pi^2 \frac{t^*}{Re_H} \bigg) \end{split}$$