Departamento de Sistemas Telemáticos y Computación (GSyC)

MARS MIPS Assembler and Runtime Simulator

Katia Leal Algara

katia@gsyc.es

http://gsyc.escet.urjc.es/~katia/



¿Qué es MARS?

- Es un entorno de desarrollo interactivo (IDE) para la programación en el lenguaje ensamblador MIPS
- Orientado a la enseñanza para usarse junto con el "Computer Organization and Design" de Patterson y Hennessy

Features

- Control de la velocidad de ejecución
- 32 registros visibles de forma simultánea
- Modificación de los valores en registros y en memoria
- Posibilidad de mostrar los datos en decimal o en hexadecimal
- Navegación por la memoria
- Editor y ensamblador integrados en el propio IDE

Repertorio de instrucciones

- ☐ Ensambla y simula casi todas las instrucciones documentadas en el libro de texto "Computer Organization and Design", Fourth Edition by Patterson and Hennessy, Elsevier Morgan Kaufmann, 2009
- ☐ Todas las instrucciones básicas, pseudoinstrucciones, directivas y llamadas al sistemas descritas en el Apéndice B están implementadas

Características de MARS

CORE INSTRUCTION SET OPCODE						
NAME, MNEMO	NIC	FOR- MAT			/ FUNCT (Hex)	
Add	add	R	R[rd] = R[rs] + R[rt]	(1)	0 / 20 _{hex}	
Add Immediate	addi	I	R[rt] = R[rs] + SignExtImm	(1,2)	8 _{hex}	
Add Imm. Unsigned	addiu	I	R[rt] = R[rs] + SignExtImm	(2)	9 _{hex}	
Add Unsigned	addu	R	R[rd] = R[rs] + R[rt]		0 / 21 _{hex}	
And	and	R	R[rd] = R[rs] & R[rt]		0 / 24 _{hex}	
And Immediate	andi	I	R[rt] = R[rs] & ZeroExtImm	(3)	c _{hex}	
Branch On Equal	beq	I	if(R[rs]==R[rt]) PC=PC+4+BranchAddr	(4)	4 _{hex}	
Branch On Not Equa	bne	I	if(R[rs]!=R[rt]) PC=PC+4+BranchAddr	(4)	5 _{hex}	
Jump	j	J	PC=JumpAddr	(5)	2 _{hex}	
Jump And Link	jal	J	R[31]=PC+8;PC=JumpAddr	(5)	3_{hex}	
Jump Register	jr	R	PC=R[rs]		0 / 08 _{hex}	
Load Byte Unsigned	lbu	I	R[rt]={24'b0,M[R[rs] +SignExtImm](7:0)}	(2)	24 _{hex}	
Load Halfword Unsigned	lhu	I	R[rt]={16'b0,M[R[rs] +SignExtImm](15:0)}	(2)	25 _{hex}	
Load Linked	11	I	R[rt] = M[R[rs] + SignExtImm]	(2,7)		
Load Upper Imm.	lui	I	$R[rt] = \{imm, 16'b0\}$		f_{hex}	
Load Word	lw	I	R[rt] = M[R[rs] + SignExtImm]	(2)	11070	
Nor	nor	R	$R[rd] = \sim (R[rs] \mid R[rt])$		$0/27_{hex}$	
Or	or	R	$R[rd] = R[rs] \mid R[rt]$		$0/25_{hex}$	
Or Immediate	ori	I	$R[rt] = R[rs] \mid ZeroExtImm$	(3)	11070	
Set Less Than	slt	R	R[rd] = (R[rs] < R[rt]) ? 1 : 0		$0 / 2a_{hex}$	
Set Less Than Imm.	slti	I	R[rt] = (R[rs] < SignExtImm)? 1	0 (2)	a_{hex}	
Set Less Than Imm. Unsigned	sltiu	I	R[rt] = (R[rs] < SignExtImm) ? 1:0	(2,6)	b_{hex}	
Set Less Than Unsig.	sltu	R	R[rd] = (R[rs] < R[rt]) ? 1 : 0	(6)	0 / 2b _{hex}	
Shift Left Logical	sll	R	$R[rd] = R[rt] \ll shamt$		0 / 00 _{hex}	
Shift Right Logical	srl	R	R[rd] = R[rt] >> shamt		0 / 02 _{hex}	
Store Byte	sb	I	M[R[rs]+SignExtImm](7:0) = R[rt](7:0)	(2)	28 _{hex}	
Store Conditional	sc	I	M[R[rs]+SignExtImm] = R[rt]; R[rt] = (atomic) ? 1 : 0	(2,7)	38 _{hex}	
Store Halfword	sh	I	M[R[rs]+SignExtImm](15:0) = R[rt](15:0)	(2)	29 _{hex}	
Store Word	SW	I	M[R[rs]+SignExtImm] = R[rt]	(2)	2b _{hex}	
Subtract	sub	R	R[rd] = R[rs] - R[rt]	(1)	0 / 22 _{hex}	
Subtract Unsigned	subu	R	R[rd] = R[rs] - R[rt]		$0/23_{hex}$	
	(1) May cause overflow exception (2) SignExtImm = { 16{immediate[15]}, immediate } (3) ZeroExtImm = { 16{1b'0}, immediate } (4) BranchAddr = { 14{immediate[15]}, immediate, 2'b0 } (5) JumpAddr = { PC+4[31:28], address, 2'b0 } (6) Operands considered unsigned numbers (vs. 2's comp.) (7) Atomic test&set pair; R[rt] = 1 if pair atomic, 0 if not atomic					

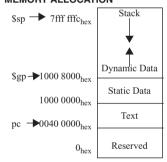
PSEUDOINSTRUCTION SET

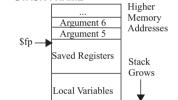
NAME	MNEMONIC	OPERATION
Branch Less Than	blt	if(R[rs] < R[rt]) PC = Label
Branch Greater Than	bgt	if(R[rs]>R[rt]) PC = Label
Branch Less Than or Equal	ble	$if(R[rs] \le R[rt]) PC = Label$
Branch Greater Than or Equal	l bge	$if(R[rs] \ge R[rt]) PC = Label$
Load Immediate	li	R[rd] = immediate
Move	move	R[rd] = R[rs]

BASIC INSTRUCTION FORMATS

R	opcode	rs	rt	rd	shamt	funct
	31 26	25 21	20 16	15 11	10 6	5 0
I	opcode	rs	rt		immediate	•
	31 26	25 21	20 16	15		0
J	opcode			address		
	31 26	25				0

MEMORY ALLOCATION





STACK FRAME

DATA ALIGNMENT

Double Word							
Word			Word				
Halfv	Halfword Halfword		Halt	word	Halfword		
Byte	Byte	Byte	Byte	Byte	Byte	Byte	Byte
0	1	2	3	4	5	6	7

Value of three least significant bits of byte address (Big Endian)

Lower Memory Addresses

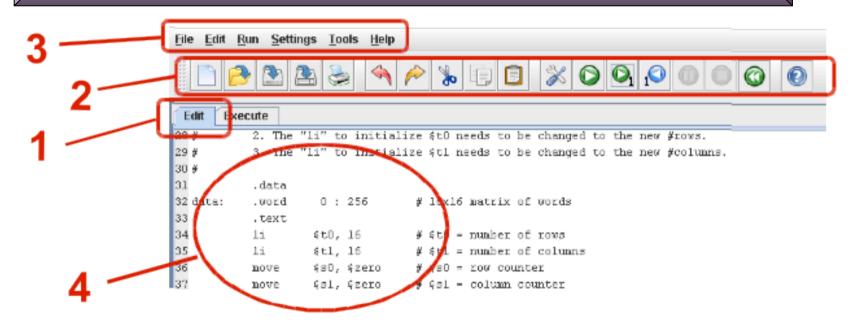
Llamadas al sistema

- □ Varios servicios de sistema, principalmente para la realización de operaciones de entrada/salida, están disponibles:
 - print integer
 - print float
 - print double
 - print string
 - □ sbrk (allocate heap memory)
 - exit (terminate execution)
 - print character
 - read character
 - ☐ MIDI out
 - **⊔** ...

(http://courses.missouristate.edu/KenVollmar/MARS/Help/SyscallHelp.html)

Características de MARS

Ventana de edición: similar al Notepad de Windows

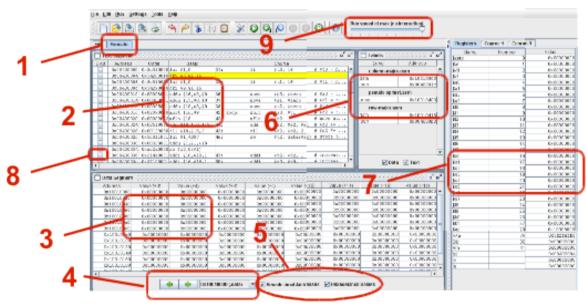


- Edit display is indicated by highlighted tab.
- Typical edit and execute operations are available through icons and menus, dimmed-out when unavailable or not applicable.
- 4. WYSIWYG editor for MIPS assembly language code.

- □ Para ensamblar un programa hay que pinchar en el icono
- ☐ Si no hay errores de ensamblado, se abre la ventana de ejecución
- ☐ En caso de que el ensamblado falle, se muestra una ventana con los errores y su correspondiente número de línea

- Muestra varias ventanas
- ☐ Ventana *Text Segment*:
 - ☐ Muestra el código fuente y el binario
 - ☐ Se puede incluir un *breakpoint* en cualquier instrucción marcando el *check box* correspondiente
 - ☐ La siguiente instrucción en ser ejecutada aparece resaltada

Características de MARS



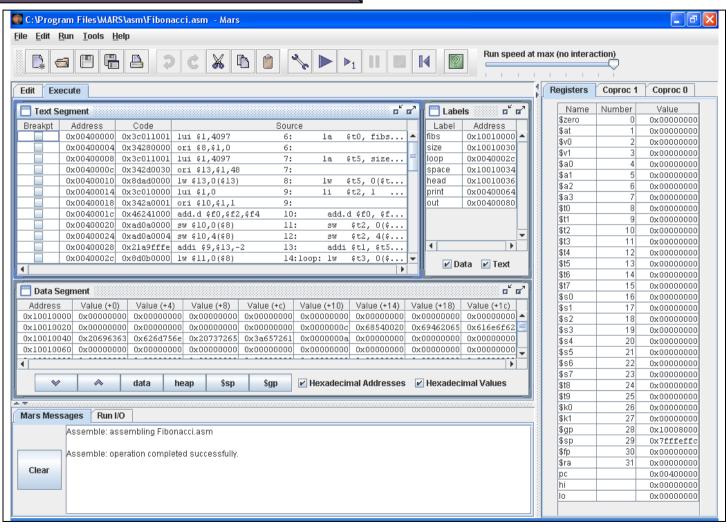
- Execute display is indicated by highlighted tab.
- Assembly code is displayed with its address, machine code, assembly code, and the corresponding line from the source code file. (Source code and assembly code will differ when pseudoinstructions have been used.)
- The values stored in Memory are directly editable (similar to a spreadsheet).
- The window onto the Memory display is controlled in several ways: previous/next arrows and a menu of common locations (e.g., top of stack).
- The numeric base used for the display of data values and addresses (memory and registers) is selectable between decimal and hexadecimal.
- Addresses of labels and data declarations are available. Typically, these are used only when single-stepping to verify that an address is as expected.
- 7. The values stored in Registers are directly editable (similar to a spreadsheet).
- 8. Breakpoints are set by a checkbox for each assembly instruction. These checkboxes are always displayed and available.
- 9. Selectable speed of execution allows the user to "watch the action" instead of the assembly program finishing directly.

Ventana de ejecución ☐ Ventana Data Segment:

- Datos almacenados por el programa
- ☐ Controles para mostrar el contenido de partes especiales de la memoria, como la pila o el *heap*
- □ Posibilidad de mostrar el contenido de las posiciones de memoria en hexadecimal o en decimal
- Ventana Labels: tabla de símbolos
 - ☐ Muestra el valor de las etiquetas creadas en por el programa
- □ Ventana Registers:
 - Muestra el contenido de los registro, tanto en decimal como en hexadecimal
 - Existen ventanas separadas para los registros de propósito general, los registros de coma flotante del *Coprocessor* 1 y los registros de excepción del *Coprocessor* 0

Características de MARS

Ventana de ejecución



- □ Consola
 - ☐ Mensajes de MARS, mensajes de error de ensamblado
 - Mensajes de entrada/salida generados en tiempo de ejecución por las llamadas al sistema
 - ☐ Estas ventanas se activan cuando se escribe texto sobre ellas

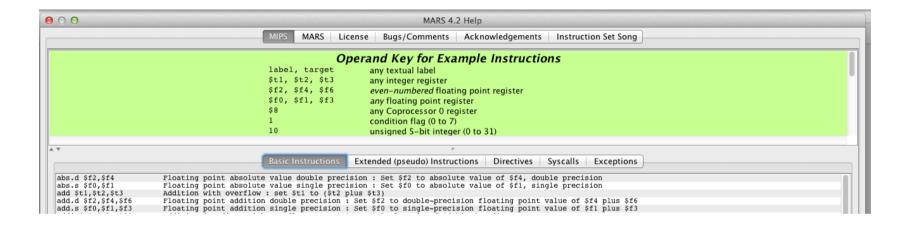
Instrucciones soportadas

- ☐ El listado completo de instrucciones, pseudo instrucciones, llamadas al sistema, directivas y excepciones soportadas se puede consultar en la ayuda de MARS (Help-F1)
- ☐ Así mismo, también se puede consultar el Apéndice B del "Computer organization and design. The hardware/software interface", 4 edition. Morgan Kaufmann, 2012
- ☐ El mismo apéndice se puede descargar de forma gratuita en:

http://www.cs.wisc.edu/~larus/HP_AppA.pdf

Características de MARS

Instrucciones soportadas



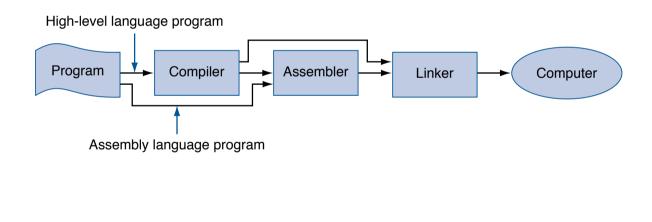
¿Cuándo programar en ensamblador? ☐ Cuando el **tamaño** o la **velocidad** de un programa sean críticos ☐ En la mayoría de <u>sistemas embebidos</u>, es necesaria una respuesta rápida y fiable ☐ Es difícil para los programadores asegurar que un programa en lenguaje de alto nivel responde en un intervalo de tiempo determinado: tiempo de respuesta ☐ Reducir el tamaño de un programa reduce costes, puesto que se necesitan menos pastilla de memoria ☐ Se pueden identificar las partes críticas de un programa, aquellas en las que se emplea más tiempo, para recodificarlas en lenguaje ensamblador Programar en lenguaje ensamblador nos permite explotar instrucciones especializadas: copia de strings Cuando no hay disponible un lenguaje de programación para un ordenador particular

Ensambladores

- ☐ Un programa ensamblador traduce un fichero con sentencias en lenguaje ensamblador en un fichero con instrucciones máquina y datos binarios
- ☐ El proceso de traducción tienen dos partes:
- 1. Localizar **posiciones de memoria etiquetadas**, de tal forma que la dirección de un nombre simbólico se conozca cuando las instrucciones se traduzcan
- 2. Traducir cada sentencia en ensamblador combinando códigos de operación, identificadores de registros y etiquetas en una **instrucción legal**
- □ El código objeto o fichero objeto no puede ser ejecutado puesto que incluye referencias a datos o procedimientos en otros ficheros
 - Variables externas o globales
 - Variables locales

Linkadores o enlazadores

- ☐ El programa ensamblador depende de otra herramienta, el **linkador**
- ☐ El linkador combina un conjunto de ficheros objeto y librerías en un <u>fichero ejecutable</u> resolviendo las referencias a etiquetas externas

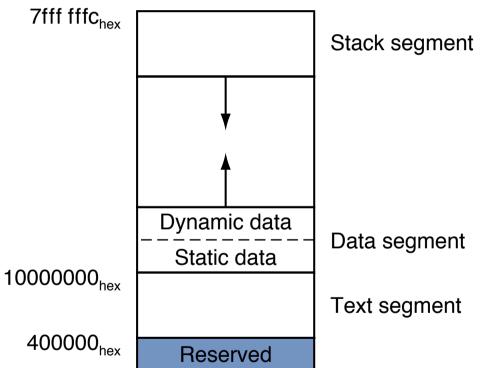


Formato de un fichero objeto en UNIX

Object file header	Text segment	Data segment	Relocation information	Symbol table	Debugging information		
□ Cabecera: contiene el tamaño y la posición del resto de campos del fichero							
☐ Text segment : contiene el código en lenguaje máquina de las rutinas del fichero fuente							
□ Data segment: contiene la representación binaria de los datos inicializados utilizados por el programa							
☐ Información de realojamiento: información sobre aquellas instrucciones y datos que dependen de direcciones absolutas							
☐ Tabla de símbolos : asocia direcciones con etiquetas externas y contiene una lista de referencias sin resolver							
Información de depuración: información para el debugger							

Gestión de la memoria

■ Los sistemas basados en el procesador MIPS dividen la memoria en tres partes



☐ Limitations of MARS as of Release 4.2 include memory segments (text, data, stack, kernel text, kernel data) are limited to 4MB each starting at their respective base addresses

Programación en ensamblador

Modos de direccionamiento

- MIPS es una <u>arquitectura carga-almacenamiento</u>, lo que significa que sólo las instrucciones de carga y almacenamiento pueden acceder a memoria
- ☐ Las instrucciones computacionales operan sólo sobre datos almacenados en registros

Format	Address computation
(register)	contents of register
imm	immediate
imm (register)	immediate + contents of register
label	address of label
label ± imm	address of label + or – immediate
label ± imm (register)	address of label + or - (immediate + contents of register)

Ordenación de los bytes

- ☐ Los bytes de una palabra se pueden enumerar
- ☐ La convención que utiliza una máquina se denomina ordenación de los bytes
- ☐ El procesador MIPS puede operar tanto en *big-endian* como en *little-endian*
- ☐ Por ejemplo, en una máquina big-endian, la directiva .byte 0, 1, 2, 3 resulta en que una palabra de memoria contiene:

 Byte #

 0
 1
 2
 3

Mientras que su la máquina fuera little-endian la palabra contendría:

Byte #
3 2 1 0

Sintaxis del ensamblador ☐ Comentarios "#" Todo lo que hay después de este carácter se ignora □ Etiquetas Se utilizan para referirse a posiciones de memoria o a instrucciones □ Son case insensitive Sólo se puede utilizar una etiqueta por línea Van seguidas de ":" ☐ Secciones más importantes: ☐ .data ☐ .text

Sección .data <addr>

- ☐ Comandos que especifican **cómo se debe rellenar la memoria** antes de que el programa comience su ejecución
- ☐ El formato de un comando .data es:

[label:] .datatype val1 [, val2 [, ...]]

☐ Tipos de datos representados:

□.ascii str

Acepta strings que contienen caracteres ASCII+secuencias de escape y los almacena en memoria

□.asciiz str

Como .ascii, solo que termina los strings con el byte cero

Sintaxis del ensamblador

Sección .data <addr>

☐ Los caracteres especiales dentro de un string siguen la convención de C

Escaping sequence	Meaning	ASCII encoding
\0	Null byte	0
\t	Horizontal tabulation	9
\n	Newline character	10
\ II	Literal quote character	34
	Literal backslash character	92

 \Box .byte b1,..., bn

Almacena *n* valores de 8 bits en bytes sucesivos de memoria

□.half h1, ..., hn

Almacena *n* valores de 16 bits en medias palabras sucesivas de memoria

 \square .word w1,..., wn

Almacena *n* valores de 32 bits en palabras sucesivas de memoria

☐.space n

Reserva *n* bytes de espacio en el segmento de datos

Sección .text <addr>

- Instrucciones simbólicas que serán codificadas y ejecutadas cuando el programa comience
- ☐ Formato de un comando .text:

[label:] instruction [p1 [, p2 [, p3]]]

- Donde instruction es el nombre de la instrucción y p1, p2 y p3 son los tres operandos
- ☐ El tipo y número de los operandos viene determinado por el tipo de instrucción

Sintaxis del ensamblador

Ejemplo

```
.data
fibs: .word 0 : 12 # "array" of 12 words to contain fib values
                        # size of "array"
size: .word 12
     .text
main: la $t0, fibs # load address of array
     la $t5, size
                        # load address of size variable
     lw $t5, 0($t5)  # load array size
     li $t2, 1
                        # 1 is first and second Fib. number
     add.d $f0, $f2, $f4
     sw $t2, 0($t0)
                        \# F[0] = 1
     sw $t2, 4($t0) # F[1] = F[0] = 1
     addi $t1, $t5, -2  # Counter for loop, will execute (size-2) times
loop: lw $t3, 0($t0) # Get value from array F[n]
     lw $t4, 4($t0) # Get value from array F[n+1]
     add $t2, $t3, $t4 \# $t2 = F[n] + F[n+1]
     sw $t2, 8($t0) # Store F[n+2] = F[n] + F[n+1] in array
     addi $t0, $t0, 4 # increment address of Fib. number source
     addi $t1, $t1, -1 # decrement loop counter
     bgtz $t1, loop
                        # repeat if not finished yet.
     la $a0, fibs # first argument for print (array)
     add $a1, $zero, $t5 # second argument for print (size)
     jal print
                        # call print routine.
     li $v0, 10
                        # system call for exit
     syscall
                         # we are out of here.
```

Otras convenciones que veremos ...

- □Llamadas al sistema
- □Entrada/Salida
- □Llamada a procedimiento

GSyC - MARS

27