#### UFPB-CI-DSC

Disciplina: Visão Computacional Prof. Augusto de Holanda B. M. Tavares 25 de Junho de 2024

# 5<sup>a</sup> Atividade

## Filtragem no domínio da frequência

O código abaixo mostra como utilizar a biblioteca OpenCV para abrir um vídeo colorido e exibí-lo convertido para escala de cinza. Além disso, também é calculada a transformada de Fourier, e o seu espectro (o módulo da transformada) também é exibido como um vídeo. Neste segundo caso, é utilizada uma transformação de intensidade logarítmica para melhorar a visualização.

```
import numpy as np
import cv2 as cv
import matplotlib.pyplot as plt
%matplotlib inline
# display original video in grayscale and video spectrum
cap = cv.VideoCapture('corgi_race.mp4')
while cap.isOpened():
   ret, frame = cap.read()
   # if frame is read correctly ret is True
       print("Can't receive frame (stream end?). Exiting ...")
       break
   # resize current frame and convert to grayscale
   frame = cv.resize(frame, (640, 480))
   frame = cv.cvtColor(frame,cv.COLOR_BGR2GRAY)
   # calculate shifted dft
   dft = cv.dft(np.float32(frame),flags = cv.DFT_COMPLEX_OUTPUT)
   dft_shift = np.fft.fftshift(dft)
real = dft_shift[:,:,0]
imag = dft_shift[:,:,1]
   # calculate spectrum
   spectrum = 20*np.log(cv.magnitude(real,imag)+0.0001)
   spectrum_norm = spectrum/np.max(spectrum)
```

```
# show grayscale frame and corresponding spectrum
cv.imshow('spectrum', spectrum_norm)
cv.imshow('frame', frame)
if cv.waitKey(30) == ord('q'):
    break

cap.release()
cv.destroyAllWindows()
```

Utilizando o código acima como base, assim como o que foi explorado na atividade anterior, escreva um código que realize as tarefas abaixo. Em todos os casos, mantenha o vídeo em dimensão  $640 \times 480$  (ou menos), para evitar um custo computacional excessivo.

- 1. Implemente um filtro passa-baixa ideal, aplique o filtro à transformada de Fourier do vídeo e mostre o vídeo e o vídeo do espectro resultantes para diferentes valores de  $D_0$ .
- 2. Implemente um filtro passa-baixa de Butterworth, aplique o filtroà transformada de Fourier do vídeo e mostre o vídeo e o vídeo do espectro resultantes para diferentes valores de  $D_0$  e de n
- 3. Implemente um filtro passa-alta gaussiano, aplique o filtro à transformada de Fourier do v'ideo e mostre o vídeo e o vídeo do espectro resultantes para diferentes valores de  $D_0$ .

## Funções de referência

Algumas funções de referência necessárias para implementar as tarefas acima são descritas abaixo:

```
dft = cv.dft(np.float32(frame),flags = cv.DFT_COMPLEX_OUTPUT)
dft_shift = np.fft.fftshift(dft)
```

• A sequência de comandos acima retorna o objeto  $dft\_shift$  contendo a transformada de Fourier de uma imagem frame qualquer.

```
real = dft_shift[:,:,0]
imag = dft_shift[:,:,1]
```

• objeto  $dft_-shift$  contém dois canais, sendo  $dft_-shift[:,:,0]$  a parte real da transformada e  $dft_-shift[:,:,1]$  a parte imaginária.

```
cv.magnitude(real,imag)
```

• O espectro da transformada é o seu módulo. O módulo de um número complexo pode ser obtido a partir da função cv.magnitude(), utilizando as suas partes real e imaginária, como descrito acima.

```
f_ishift = np.fft.ifftshift(dft_shift)
frame = cv.idft(f_ishift)
```

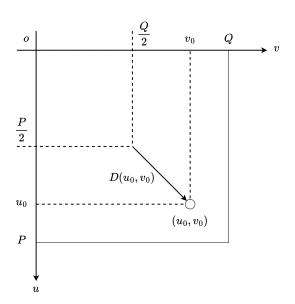
• A sequência de comandos acima retorna o objeto *frame* contendo a imagem correspondente a uma transformada de Fourier qualquer.

### Referência sobre filtragem no domínio da frequência

A filtragem do domínio da frequência segue as seguintes etapas:

- 1. Calcular a transformada de Fourier da imagem.
- 2. Multiplicar a transformada da imagem por uma máscara, que é alguma forma geométrica no plano da frequência (a multiplicação ocorre termo a termo).
- 3. Calcular a transformada inversa.

As máscaras do processo acima são os filtros. Os filtros no domínio da frequência são parametrizados com relação à distância euclidiana de um ponto qualquer no espectro com relação ao seu centro geométrico, como ilustrado na figura abaixo.  $P \in Q$  são as dimensões da imagem,  $(u_0, v_0)$  é um ponto qualquer na imagem e  $D(u_0, v_0)$  é a distância euclidiana com relação ao centro geométrico da imagem, localizado em  $(\frac{P}{2}, \frac{Q}{2})$ .



A fórmula para a distância euclidiana é apresentada abaixo:

$$D(u,v) = \sqrt{\left(u - \frac{P}{2}\right)^2 + \left(v - \frac{Q}{2}\right)^2}$$
 (1)

Para os filtros passa-baixa, por exemplo, todos os pontos cuja distância para o centro é menor (frequência menor) do que um determinado limiar são mantidos, enquanto os pontos mais distantes do que este limiar (frequência mais alta) tem o seu valor diminuído.

O filtro passa baixa ideal (ILPF) rejeita todas as componentes com frequência acima de um certo valor limiar (uma distância  $D_0$ ), não havendo atenuação. Esta distância  $D_0$  é tipicamente chamada de **frequência de corte**. Quanto maior o  $D_0$ , menor será o efeito do filtro para o caso dos filtros-passa baixa. Ele é expresso pela seguinte função matemática:

$$H(u,v) = \begin{cases} 1, \text{ se } D(u,v) \le D_0 \\ 0, \text{ c.c.} \end{cases}$$
 (2)

O filtro ideal apresenta uma alta incidência de ringing, um efeito negativo onde aparecem anéis de variação de intensidade na imagem. Uma alternativa é o filtro passa-baixa de Butterworth (BLPF) de ordem n e frequência de corte a  $D_0$  da referência é especificado pela seguinte função de transferência:

$$H(u,v) = \frac{1}{1 + \left(\frac{D(u,v)}{D_0}\right)^{2n}}$$
 (3)

Para valores de n altos, os filtros passa-baixa de Butterworth apresentam os mesmos problemas dos filtros ideais. O filtro passa-baixa gaussiano (GLPF) corrige estes problemas, e tem a forma:

$$H(u,v) = e^{-\frac{D^2(u,v)}{2D_0^2}}$$
(4)

Os filtros passa-alta podem ser obtidos pelo complemento do filtro passa-baixa correspondente. Ou seja, um filtro passa-alta de Butterworth seria dado por:

$$H(u,v) = 1 - \frac{1}{1 + \left(\frac{D(u,v)}{D_0}\right)^{2n}}$$
(5)

Então, um filtro em frequência recebe como parâmetros a frequência de corte  $D_0$  (e a ordem n no caso Butterworth) e usa esses parâmetros para calcular as funções H(u, v) acima, denominada comumente de máscara. A filtragem ocorre quando esta máscara é multiplicada pela transformada de Fourier de uma imagem.