

Algebra liniowa z geometrią dla informatyków - konspekt wykładu 2018/19

Barbara Roszkowska -Lech

December 2, 2018

4 Rząd macierzy

Twierdzenie 4.1. *Niech $A, A' \in M_m^n(K)$ oraz v_1, v_2, \dots, v_m będą wierszami macierzy A a v'_1, v'_2, \dots, v'_m wierszami macierzy A' . Jeśli macierze A i A' są wierszowo równoważne to $\mathcal{L}(v_1, v_2, \dots, v_m) = \mathcal{L}(v'_1, v'_2, \dots, v'_m)$.*

Twierdzenie 4.2. *Jeśli v_1, \dots, v_m będą wierszami macierzy A , a v'_1, \dots, v'_m będą wierszami macierzy A' wierszowo równoważnej z macierzą A to układ v_1, \dots, v_m jest liniowo niezależny wtedy i tylko wtedy gdy układ v'_1, \dots, v'_m jest liniowo niezależny.*

Zauważmy, że niezerowe wiersze każdej macierzy schodkowej tworzą układ liniowo niezależny, a jeśli jeden z wierszy jest zerowy to taki układ jest zależny.

Wniosek 4.3. *Wiersze dowolnej macierzy A tworzą układ liniowo niezależny wtedy i tylko wtedy, gdy macierz ta jest równoważna z macierzą schodkową bez zerowych wierszy.*

Twierdzenie 4.4. *Niech $c^1(A), c^2(A), \dots, c^n(A)$ będą kolumnami macierzy $A \in M_m^n(K)$. Wtedy układ wektorów*

$$c^1(A), c^2(A), \dots, c^n(A)$$

jest układem liniowo niezależnym wtedy i tylko wtedy gdy jednorodny układ równań o macierzy A ma tylko zerowe rozwiązanie.

Wniosek 4.5. Niech macierz A będzie wierszowo równoważna z macierzą A' . Wtedy kolumny macierzy A są liniowo niezależne wtedy i tylko wtedy, gdy liniowo niezależne są kolumny macierzy A' .

Wniosek 4.6. Macierz $A \in M_n(K)$ jest odwracalna wtedy i tylko wtedy gdy jej kolumny $c^1(A), c^2(A), \dots, c^n(A)$ tworzą układ liniowo niezależny.

Wniosek 4.7. Niech macierz $A \in M_m(K)$ będzie wierszowo równoważna z macierzą A' . Wtedy układ kolumn $(c^{i_1}(A), c^{i_2}(A), \dots, c^{i_k}(A))$ macierzy A jest bazą przestrzeni

$$\mathcal{L}(c^1(A), c^2(A), \dots, c^n(A))$$

wtedy i tylko wtedy, gdy układ kolumn $(c^{i_1}(A'), c^{i_2}(A'), \dots, c^{i_k}(A'))$ macierzy A' jest bazą przestrzeni

$$\mathcal{L}(c^1(A'), c^2(A'), \dots, c^n(A')).$$

Definicja 4.8. Rzędem macierzy $A \in M_m(K)$ (ozn $\text{rz}(A)$) nazywamy wymiar przestrzeni

$$\mathcal{L}(c^1(A), c^2(A), \dots, c^n(A)).$$

Uwaga 4.9. (Drugie twierdzenie magiczne) Niech $A \in M_m(K)$. Wtedy

$$\dim \mathcal{L}(c^1(A), c^2(A), \dots, c^n(A)) = \dim \mathcal{L}(r_1(A), r_2(A), \dots, r_m(A)).$$

Twierdzenie 4.10. (Twierdzenie Kroneckera -Capelliego) Niech $A \in M_m(K)$, $B \in M_m^1(K)$. Układ równań liniowych $Ax = B$ ma co najmniej jedno rozwiązanie wtedy i tylko wtedy gdy $\text{rz}(A|B) = \text{rz}(A)$.

Wniosek 4.11. Niech $A \in M_m(K)$. Układ równań liniowych $Ax = B$ ma dla każdego $B \in M_m^1(K)$ co najmniej jedno rozwiązanie wtedy i tylko wtedy gdy $\text{rz}(A|B) = m$.

Zbiór rozwiązań jednorodnego układu równań $Ax = \mathbf{0}$ zawsze jest przestrzenią liniową. Wyznamy teraz jej wymiar.

Twierdzenie 4.12. Niech $A \in M_m(K)$. Następujące warunki są równoważne

1. Układ równań $Ax = \mathbf{0}$ ma dokładnie jedno rozwiązanie. (zerowe)
2. Istnieje $B \in M_m^1(K)$ takie, że układ $Ax = B$ ma dokładnie jedno rozwiązanie.

3. Dla każdego $B \in M_m^1(K)$ układ $Ax = B$ ma co najwyżej jedno rozwiązanie.

4. $\text{rz}(A) = n$.

Twierdzenie 4.13. Niech $A \in M_m^n(K)$. Wtedy $\text{Rozw}(A|\mathbf{0}) < M_n^1(K)$ oraz $\dim \text{Rozw}(A|\mathbf{0}) = n - \text{rz}(A)$.

Dowolną bazę przestrzeni $\text{Rozw}(A|\mathbf{0})$ nazywamy fundamentalnym układem rozwiązań.

Twierdzenie 4.14. Niech $A \in M_m^n(K)$, $B \in M_m^1(K)$. Ponadto niech $X_0 \in M_n^1(K)$ będzie elementem zbioru rozwiązań układu równań $Ax = B$ oraz niech $X \in M_n^1(K)$. Wtedy

$$X \in \text{Rozw}(A|B) \iff X - X_0 \in \text{Rozw}(A|\mathbf{0}).$$

Wniosek 4.15. Niech $A \in M_m^n(K)$, $B \in M_m^1(K)$. Ponadto niech $X_0 \in M_n^1(K)$ będzie ustalonym elementem zbioru rozwiązań układu równań $Ax = B$. Wtedy

- $\text{Rozw}(A|B) = X_0 + \text{Rozw}(A|\mathbf{0}) = \{X_0 + Y; Y \in \text{Rozw}(A|\mathbf{0})\}$.
- Jeśli X_1, \dots, X_p jest układem fundamentalnym przestrzeni $\text{Rozw}(A|\mathbf{0})$ to każde rozwiązanie X układu $Ax = B$ daje się jednoznacznie przedstawić w postaci $X = X_0 + a_1X_1 + \dots + a_pX_p$, gdzie $a_1, a_2, \dots, a_p \in K$.