SISTEMAS OPERATIVOS

Trabajo Práctico Nº2

Grupo 20

Daniel Grosso 694/08 dgrosso@gmail.com Mariano De Sousa Bispo 389/08 marian_sabianaa@hotmail.com

Noviembre 2010

1. Explicación servidor_multi

Para realizar el servidor_multi partimos del código del servidor_mono. A diferencia con el servidor_mono, para poder atender a varios clientes en simultáneo, el el servidor_multi lanza un thread por cada cliente atendido. Cada thread ejecuta la función atendedor_de_alumno la cual representa al rescatista asignado a cada alumno. Para crear el thread se llama a la función pthread_create pasándole una estructura inicializada con los datos que necesita atendedor_de_alumno (file descriptor del alumno y un puntero al aula). La función atendedor_de_alumno es exactamente igual a la misma función del servidor_mono. Los únicos cambios fueron introducidos en la función intentar_moverse. Ésta verifica que la petición a la que se quiere mover el cliente sea válida. En caso de ser válida, mueve a la persona de un casillero al otro, devolviendo el valor de verdadero.

Cada metro cuadrado del aula, es representando como una posición en una matriz, en esta, se guarda la cantidad de personas que se encuentran en ese lugar. Se deduce de esta estructura, que sólo dos posiciones por cada alumno son potencialmente modificables en cada pedido. Al poder moverse varios clientes en simultáneo, no se puede asegurar que no exista dos o más que deseen realizar operaciones sobre alguna posición particular de la matriz. Para solucionar este problema, hace falta bloquear tanto lectura como escritura de las celdas intervinientes en el movimientos, las cuales potencialmente, pueden ser todas. Hemos encontrado dos soluciones para este problema: la primera es tener un *mutex* que restrinja el acceso a toda la matriz, es decir, sólo un thread puede accederla a la vez. La segunda, consiste en tener un mutex por cada celda, y que el thread bloquee sólo las posiciones que utiliza (posición actual, posición destino). Esta última opción nos pareció la más adecuada, va que a pesar de consumir una cantidad mayor de memoria, posibilita el procesamiento en paralelo y no bloquea la ejecución de los otros hilos si se reciben pedidos que involucran celdas disjuntas.

Cada thread entonces, inicialmente utilizará en cada pedido del cliente, dos mutex, que luego de utilizarlos los libera. Esta solución no es libre de deadlock. Supongamos que tenemos dos clientes A y B en celdas consecutivas. El cliente A pide moverse a la posición de B, y viceversa. Supongamos además que A se atiende primero, y según nuestro algoritmo, se bloquea la posición de A, seguido de esto, B es atendido y logra hacer un bloqueo de su posición actual. A entonces no podrá acceder a la posición de B ya que esta bloqueada, y a su vez, B no podrá acceder a la posición de A ya que también lo está.

Para solucionar este problema, forzamos mediante un nuevo mutex a realizar ambos locks de manera atómica. Esta nueva sección crítica comienza antes del primer lock y termina después del segundo. Cada lock fue estratégicamente ubicado de forma tal que no bloqueara posiciones que no utilizará luego.

En conclusión, cada movimiento de los clientes, puede realizarse en simultáneo, con la excepción de que ambos deseen moverse y/o estén en una misma posición.