# Lista04

July 5, 2020

## 1 lista 04 MCMC

Thiago da Mota Souza - thiagosz@cos.ufrj.br

```
[16]: import numpy as np import matplotlib.pyplot as plt
```

#### 1.1 Questão 1

### 1.1.1 Questão 1.1

Pelo enunciado, o caixa tem dois possíveis estados: com cliente, 1, e sem cliente, 0. Portanto podemos modelar o problema usando a cadeia de Markov On-Off com probabilidade p de trânsição de Off para On e q de On para Off.

$$p(t) = p(t-1)T = p(t-1)\begin{bmatrix} (1-p) & p \\ q & (1-q) \end{bmatrix}$$

#### 1.1.2 Questão 1.2

O Estado estacionário da cadeia é dado por pelo auto-valor 1:

$$\pi(T-I) = \begin{bmatrix} \pi_0 & \pi_1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} (1-p)-1 & p \\ q & (1-q)-1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -p\pi_0 + q\pi_1 & p\pi_0 - q\pi_1 \end{bmatrix}$$

logo temos as que:

$$\begin{array}{c} -p\pi_0 + q\pi_1 = 0 \\ \pi_0 + \pi_1 = 1 \end{array} \implies \pi = \begin{bmatrix} \frac{q}{p+q} & \frac{p}{p+q} \end{bmatrix}$$

A restrição importa a questão p < q restringe os valores dos possíveis estados estacionários

## 1.1.3 Questão 1.3

O tempo em que o caixa fica ocioso é dado pelo tempo em que passa no estado 0. Sabemos que, uma vez que o sistema tenha atingido o estado estacionário, o tempo médio, medido em transições, que a rede leva para que seu estado saia de um estado  $s_0$  e retorne a ele é dado por:

$$\tau_{s_0} = \frac{1}{\pi_{s_0}}$$

logo, no caso da rede on-off:

$$\tau_0 = \frac{p+q}{q}, \tau_1 = \frac{p+q}{p}$$

Logo o tempo médio que a cadeia passa no estado 0, sem cliente, é dado por  $\tau_1$  que o tempo médio que a cadeia demora a voltar ao estado 1, com cliente, em trânsições discretas. Isso significa que

frac. de tempo do caixa ocioso 
$$=rac{ au_1}{ au_1+ au_0}=rac{q}{p+q}$$

### 1.2 Questão 2

### 1.2.1 Questão 2.1

O andarilho criado transita entre os vértices i e j com probabilidade:

$$p_{i,j} = \frac{w_{i,j}}{\sum_{k \in V} w_{i,k}}$$

Onde atribui-se  $w_{i,j} = 0$  se j não há uma aresta incidente em i originada em j. Logo:

$$\sum_{j \in V} p_{i,j} = \sum_{j \in V} \frac{w_{i,j}}{\sum_{k \in V} w_{i,k}} = 1, \forall i \in V$$

Já que foi restrito pelo enunciado que os pesos são positivos, a equação anterior significa que as probabilidades de transição de um vértice para outro respeitam as restrições impostas as probabilidades.

#### 1.2.2 Questão 2.2

Induzido pelo andarilho não-enviesado, acredito que no estado estacionário a probabilidade do andarilho estar no vértice j é proporcional a soma dos pesos das arestas incidentes a j de forma que:

$$\pi_{chute}(k) = \frac{\sum_{j} w_{j,k}}{\sum_{m} \sum_{n} w_{m,n}}$$

Para simplificar as equações:  $S_W = \sum_j \sum_k w_{j,k}$  e  $S_j = \sum_k w_{j,k}$ . Segue uma verificação do chute:

$$\pi_{chute}P = \pi_{chute} \begin{bmatrix} p_1 \\ p_2 \\ \vdots \\ p_n \end{bmatrix} = \sum_i \pi_{chute}(i)p_i$$

Onde  $p_i$  é a i-ésima linha de P. O que podemos desenvolver em:

$$\pi_{chute}P(k) = \sum_{i} \pi_{chute}(i) p_{i,k} = \sum_{i} \frac{\sum_{j} w_{j,i}}{\sum_{m} \sum_{n} w_{m,n}} p_{i,k} = \frac{1}{\sum_{m} \sum_{n} w_{m,n}} \sum_{i} \sum_{j} w_{j,i} p_{i,k} = \frac{1}{\sum_{m} \sum_{n} w_{m,n}} \sum_{i} p_{i,k} \sum_{j} w_{j,i}$$

usando a definção de  $p_{i,k}$  na equação anterior e sendo a rede não direcionada,  $w_{i,j}=w_{j,i} \implies \sum_i w_{i,j}=\sum_j w_{j,i}$ :

$$\pi_{chute}P(k) = \frac{1}{\sum_{m}\sum_{n}w_{m,n}}\sum_{i}\frac{w_{i,k}}{\sum_{l}w_{i,l}}\sum_{i}w_{j,i} = \frac{1}{\sum_{m}\sum_{n}w_{m,n}}\sum_{i}w_{i,k}\pi_{chute}(k)$$

Logo o chute está correto

[]: