

**Optimización Numérica I**  
**Laboratorio de Computo # 1**  
**Programación Cuadrática**

## 1 Introducción

El problema que deseamos resolver es

$$\begin{array}{ll} \text{minimizar} & \frac{1}{2}x^T Qx + c^T x \\ \text{sujeto a} & Ax = b, \end{array} \quad (1)$$

donde  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ,  $\text{rango}(A) = m$ ,  $Q \in \mathbb{R}^{n \times n}$  es simétrica y positiva definida en  $M = \{d \in \mathbb{R}^n \mid Ad = 0\}$ .

### El método directo

Las condiciones necesarias de primer orden para (1) son:

$$\begin{pmatrix} Q & A^T \\ A & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ \lambda \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -c \\ b \end{pmatrix}. \quad (2)$$

Con nuestras hipótesis, la matriz del sistema es no singular.

## 2 El método del rango

Suponga que  $Q$  es simétrica y positiva definida. Multiplicando la primer ecuación de (2) por  $AQ^{-1}$  obtenemos

$$Ax + AQ^{-1}A^T\lambda = -c.$$

Usando la segunda ecuación de (2) tenemos que

$$(AQ^{-1}A^T)\lambda = -c - b. \quad (3)$$

Sea  $\lambda^*$  la única solución de (3). Sustituyendo en la primer ecuación de (2) obtenemos

$$Qx = -c - A^T\lambda^*. \quad (4)$$

### 3 El método del espacio nulo

Sean  $Y \in \mathcal{R}^{n \times m}$  y  $Z \in \mathcal{R}^{n \times (n-m)}$  tales que  $\text{rango}(Y) = m$ ,  $\text{rango}(Z) = n-m$  y

$$AY = I_m, \text{ y } AZ = 0.$$

De donde

$$x = Yb + Zx_z, \text{ con } x_z \in \mathcal{R}^{n-m}, \quad (5)$$

Cumple la restricción lineal en (1).

Realizando la sustitución de (5) en el problema (1), se reduce al problema cuadrático sin restricciones en  $\mathcal{R}^{n-m}$ ,

$$\min \frac{1}{2} x_z^T Z^T Q Z x_z + (Z^T (QYb + c))^T x_z. \quad (6)$$

Con nuestras hipótesis, la matriz  $Z^T Q Z$  es simétrica y definida positiva. Sea  $x_z^*$  la única solución de (6), entonces  $x^*$  definida por (5) es la única solución de (1)

### 4 Programas

1. Escriba una función en Matlab que resuelva directamente (2)  
*function*  $[x] = pc(Q, A, c, b)$
2. Escriba una función en Matlab con el método del rango:  
*function*  $[x] = pcmera(Q, A, c, b)$
3. Escriba una función en Matlab con el método del espacio nulo:  
*function*  $[x] = pcnulo(Q, A, c, b)$

con los siguientes pasos

- (a) Determine las matrices  $Y$  y  $Z$ .
- (b) Resuelva el problema (6) por medio del sistema lineal

$$Z^T Q Z x_z = -Z^T (QYb + c),$$

usando la descomposición de Cholesky con la instrucción

$$R = chol(Z' * Q * Z);$$

% donde  $R$  es triangular superior tal que  $R' * R = Z' * Q * Z$ .

(c) Resuelva los dos sistemas lineales

$$R' * w = -Z' * (Q * Y * b + c), \quad R * x_z = w.$$

(d) Determine el valor de  $x$  usando (5).

## 5 Descomposición de valores singulares

Sea  $A \in \mathcal{R}^{m \times n}$  tal que  $\text{rango}(A) = m$ .

Por la descomposición de valores singulares

$$A = U \Sigma V^T,$$

donde  $U \in \mathcal{R}^{m \times m}$ ,  $V \in \mathcal{R}^{n \times n}$  son ortogonales y  $\Sigma = \text{diag}(\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_m) \in \mathcal{R}^{m \times n}$  con  $\sigma_1 \geq \sigma_2 \geq \dots \geq \sigma_m \geq 0$ .

Notemos que

$$\Sigma = (D \ 0), \text{ donde } D = \text{diag}(\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_m) \in \mathcal{R}^{m \times m}.$$

Defina

$$Y = V \Sigma^+ U^T, \text{ con } (\Sigma^+)^T = (D^{-1} \ 0),$$

y  $Z \in \mathcal{R}^{n \times (n-m)}$  con las últimas  $n - m$  columnas de  $V$ .

Por definición tenemos que  $\text{rango}(Y) = m$  y  $\text{rango}(Z) = n - m$ .

### Propiedades

1.  $AY = I_m$

Observemos que

$$\begin{aligned} AY &= (U \Sigma V^T)(V \Sigma^+ U^T) \\ &= U(\Sigma \Sigma^+) U^T \\ &= U I_m U^T \\ &= I_m. \end{aligned}$$

2.  $AZ = 0$

Por la descomposición en valores singulares y la definición de  $Z$  tenemos que

$$U \Sigma (V^T Z) = U (D \ 0) \begin{pmatrix} 0 \\ e \end{pmatrix} = 0.$$

con  $e = (1, \dots, 1)^T \in \mathcal{R}^{n-m}$ . El resultado se sigue trivialmente.

### Pseudoinversa

Sea  $A \in \mathcal{R}^{m \times n}$  tal que  $m \leq n$  y  $\text{rango}(A) = m$ .  
Entonces  $AA^T \in \mathcal{R}^{m \times m}$  es no-singular. Defina

$$Y = A^T(AA^T)^{-1}.$$

Claramente

$$AY = I_m.$$

Sea  $Z \in \mathcal{R}^{n \times (n-m)}$  tal que  $\text{rango}(Z) = n - m$  y  $AZ = 0$ .  
En el método del espacio nulo con las expresiones (5) y (6), se requiere el vector

$$Yb = A^T(AA^T)^{-1}b.$$

Para no calcular inversas de matrices resolvemos las ecuaciones normales (con la descomposición de Cholesky)

$$(AA^T)w = b,$$

entonces

$$Yb = A^T w.$$

### Rango de la matriz

Sean  $A \in \mathcal{R}^{m \times n}$  tal que  $m \leq n$ ,  $A = [B \ N]$ ,  $B \in \mathcal{R}^{m \times m}$  no-singular,  
 $N \in \mathcal{R}^{m \times (n-m)}$  y  $N \neq 0$   
Define

$$Y = \begin{pmatrix} I_m \\ (B^{-1}N)^T \end{pmatrix}, \quad Z = \begin{pmatrix} -B^{-1}N \\ I_{n-m} \end{pmatrix},$$

donde  $I_p$  es la matriz identidad de orden  $p$ .

Para obtener la matriz  $W = B^{-1}N$  se resuelven los  $n - m$  sistemas lineales de la forma

$$Bw^{(k-m)} = a_k, \quad k = m + 1, \dots, n,$$

donde  $w^{(k-m)}$  es el vector de incógnitas y  $a_k$  es la  $k$ -ésima columna de  $A$ .  
Es decir

$$W = [w^{(1)}, w^{(2)}, \dots, w^{(n-m)}].$$

Necesitamos que

$$x = Yx_Y + Zx_Z, \tag{7}$$

donde  $x_Y \in \mathcal{R}^m$ ,  $x_Z \in \mathcal{R}^{n-m}$  y

$$(AY)x_Y = b.$$

Es decir, obtenemos una solución particular de  $Ax = b$  por medio del sistema lineal

$$(B + NW^T)x_Y = b.$$

Sustituyendo (7) en la función objetivo (1) tenemos un problema de minimización sin restricciones

$$\min \frac{1}{2}x_z^T Z^T Q Z x_z + (Z^T(QYx_Y - c))^T x_z.$$