

Cálculo Numérico I
Descomposición en Valores Singulares

1. Descomposición en Valores Singulares

Teorema. Sea $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ con $m \leq n$ y $\text{rango}(A) = r$ entonces existen $U \in \mathbb{R}^{m \times m}$, $V \in \mathbb{R}^{n \times n}$, $\Sigma \in \mathbb{R}^{m \times n}$ tales que

1. $A = U\Sigma V^T$.
2. $U^T U = I_m$, $V^T V = I_n$
3. $\Sigma = \text{diag}(\sigma_1, \sigma_2, \dots, \sigma_r, 0, \dots, 0)$ con $\sigma_1 \geq \sigma_2 \geq \dots \geq \sigma_r > 0$.

Los valores σ_i son los valores singulares de la matriz A .

2. Mínimos Cuadrados Lineales

Sea $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$, $b \in \mathbb{R}^m$ tales que $m \geq n$ y $\text{rango}(A) = n$,

Consideremos el problema de mínimos cuadrados lineales

$$\begin{aligned} &\text{Minimizar} \quad \|Ax - b\|_2 \\ &x \in \mathbb{R}^n. \end{aligned} \tag{1}$$

y la solución de la ecuación normal

$$(A^T A)x = A^T b, \tag{2}$$

donde $A^T A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ es no-singular y la solución de (2) está dada por

$$x^* = (A^T A)^{-1} A^T b.$$

Usando la descomposición en valores singulares $A = U\Sigma V^T$, se tiene que

$$A^T A = (U \Sigma V^T)^T (U \Sigma V^T) \quad (3)$$

$$(4)$$

$$= V \Sigma^T (U^T U) \Sigma V^T \quad (5)$$

$$= V \Sigma^T I_m \Sigma V^T \quad (6)$$

$$= V D V^T, \quad (7)$$

con

$$D = \Sigma^T \Sigma = \text{diag}(\sigma_1^2, \sigma_2^2, \dots, \sigma_n^2) \in \mathbb{R}^{n \times n}.$$

De donde

$$(A^T A)^{-1} = (V(D)V^T)^{-1} \quad (8)$$

$$(9)$$

$$= V D^{-1} V^T \quad (10)$$

y

$$D^{-1} = \text{diag}(\sigma_1^{-2}, \sigma_2^{-2}, \dots, \sigma_n^{-2}) \in \mathbb{R}^{n \times n}.$$

De donde

$$(A^T A)^{-1} A^T = (V D^{-1} V^T)(V \Sigma U^T) \quad (11)$$

$$= V D^{-1} \Sigma U^T \quad (12)$$

$$= V \Sigma^* U^T, \quad (13)$$

$$\text{con } \Sigma^* = \text{diag}(\sigma_1^{-1}, \sigma_2^{-1}, \dots, \sigma_n^{-1}) \in \mathbb{R}^{n \times m}.$$

La solución de (1) se escribe como

$$x = (V \Sigma^* U^T) b.$$

$$\text{donde } \hat{\Sigma}^{-1} \in \mathbb{R}^{n \times m} \text{ y } \hat{\Sigma}^{-1} = \text{diag}(\sigma_1^{-1}, \sigma_2^{-1}, \dots, \sigma_n^{-1}).$$

3. Comprimir Imágenes

Cualquier imagen en blanco y negro puede guardarse en una matriz $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ tal que $m \geq n$, $\text{rango}(A) = n$, $a_{ij} \in [0, 1]$, $i = 1 : m$, $j = 1 : n$ y a_{ij} es un tono de color gris, por ejemplo $a_{ij} = 0$ es el color negro y $a_{ij} = 1$ es el color blanco.

Considere la decomposición en valores singulares de

$$\begin{aligned} A &= U \Sigma V^T \\ &= \sum_{i=1}^n \sigma_i u_i v_i^T, \end{aligned}$$

es decir A es la suma de n matrices de rango uno, donde $\sigma_1 \geq \sigma_2 \geq \dots \geq \sigma_n > 0$. Supongamos que existe $r \leq n$ tal que $\sigma_r \approx 0$ entonces numéricamente la parte de

$$B_r = \sum_{i=r}^n \sigma_i u_i v_i^T,$$

aporta poco a la imagen y la imagen puede reproducirse como

$$A = \sum_{i=1}^{r-1} \sigma_i u_i v_i^T.$$

También la matriz puede ser muy grande y no se necesita tener toda la información de la imagen, es decir la imagen puede verse con ayuda de

$$A_k = \sum_{i=1}^k \sigma_i u_i v_i^T$$

con un valor adecuado de $k < n$. De hecho A_k es única solución del problema

$$\begin{aligned} &\text{Minimizar } \|A - B\|_2 \\ &\text{sujeto a } B \in \mathbb{R}^{m \times n}, \text{ rango}(B) = k. \end{aligned}$$

Además $\|A - A_k\|_2 = \sigma_{k+1}$, de donde el error relativo en términos de la imagen es $\|A - A_k\|_2 / \|A\|_2 = \sigma_{k+1} / \sigma_1$

En MATLAB obtenga la imagen de un payaso en una matriz de 320x200, de la siguiente forma

```
load clown.mat;  
[U, S, V] = svd(X);  
colormap('gray');  
figure(1)  
image(X)  
[U, S, V] = svd(X);  
  
k = 30;  
colormap('gray');  
figure(2)  
image(U(:, 1 : k) * S(1 : k, 1 : k) * V(:, 1 : k)')
```

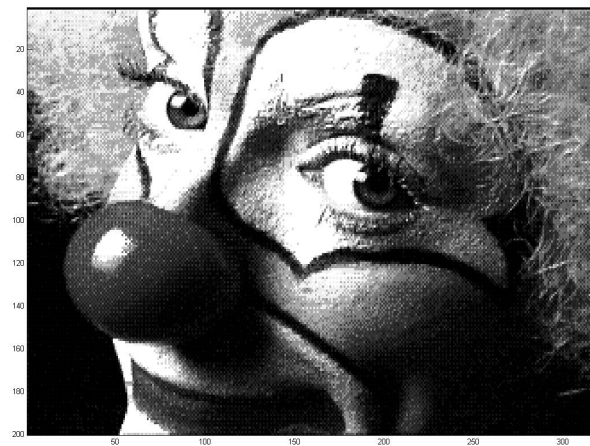
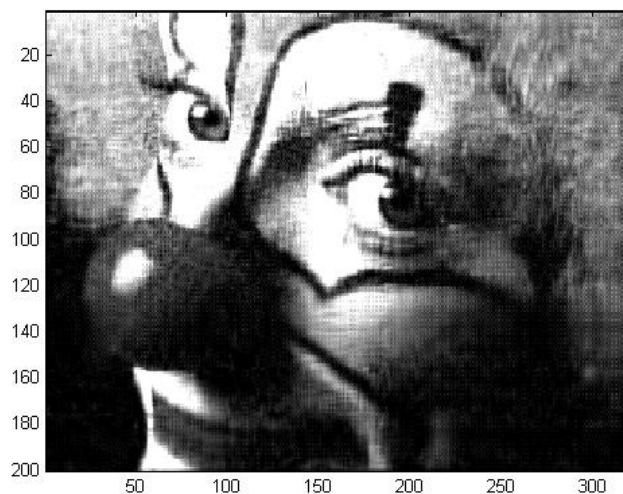


Imagen con $k = 30$, es decir, los treinta primeros valores singulares:



4. Calcular la Descomposición en Valores Singulares

De la descomposición en valores singulares

$$A = U\Sigma V^T,$$

se tiene que

$$A^T A = (U\Sigma V^T)^T (U\Sigma V^T)$$

es decir

$$A^T A = V\Sigma^T \Sigma V,$$

donde

$$\Sigma^T \Sigma = \text{diag}(\sigma_1^2, \sigma_2^2, \dots, \sigma_r^2, 0, \dots, 0) \in \mathbb{R}^{n \times n}.$$

La matriz $A^T A$ se le llama la matriz de covarianza de A .

De las relaciones algebraicas anteriores se tiene un método para aproximar la descomposición en valores singulares con los siguientes pasos:

a) $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$.

b) $B = A^T A$.

c) Calcular los valores y vectores propios de la matriz simétrica B ,

$$B = V \Lambda V^T.$$

d) Definir $\Sigma = \Lambda^{1/2}$.

e) Resolver los sistemas lineales para la matriz ortogonal $U \in \mathbb{R}^{m \times m}$,

$$U \Sigma = A V,$$
