Email: muravtsev.aa@edu.spbstu.ru Вариант: а

Задача (несвязанная динамическая задача термоупругости)

Рассматривается полубесконечный стержень с модулем Юнга E и плотностью ρ , для которого справедливо соотношение Дюамеля-Неймана. Объёмный источник в уравнении теплопроводности задан в виде

$$Q = J_0(H(t) - H(t - \tau))e^{-\gamma x},$$

где H(t) – функция Хевисайда.

Пренебрегая теплопроводностью материала, получить термоупругий импульс на расстоянии, существенно превышающем глубину проникновения теплового источника.

Принять, что время действия теплового импульса τ много меньше времени пробега акустической волны до координаты, в которой производится регистрация сигнала.

Постановка задачи

По условию пренебрегаем теплопроводностью материала стержня (не учитываем распространение тепла вдоль стержня), поэтому уравнение теплопроводности можем записать в виде

$$\frac{\partial \theta}{\partial t} = Q \Leftrightarrow \frac{\partial \theta}{\partial t} = J_0(H(t) - H(t - \tau))e^{-\gamma x} \tag{1}$$

Тогда распределение температуры по стержню (см. рис.1):

$$\theta = J_0 \left(tH(t) - (t - \tau)H(t - \tau) \right) e^{-\gamma x} \tag{2}$$

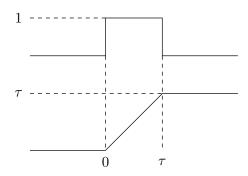


Рис. 1: Интегрирование ступенчатого импульса

Далее подключаем уравнение баланса импульса:

$$\frac{\partial \sigma}{\partial x} - \rho \ddot{u} = 0,\tag{3}$$

где $\sigma=E\left(\varepsilon-\alpha\theta\right)$ (соотношение Дюамеля-Неймана) и $\varepsilon=\frac{\partial u}{\partial x}$. После подстановки:

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \frac{1}{c_0^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \alpha \frac{\partial \theta}{\partial x},\tag{4}$$

где $c_0 = \sqrt{\frac{E}{\rho}}$ – скорость звука в стержне.

Далее подставляем выражение для распределения температуры (2):

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \frac{1}{c_0^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = -J_0 \cdot \alpha \cdot (tH(t) - (t - \tau)H(t - \tau)) \cdot \gamma e^{-\gamma x}$$
(5)

Левый торец стержня свободен:

$$\sigma|_{x=0} = 0 \Leftrightarrow \frac{\partial u}{\partial x}\Big|_{x=0} = \alpha \cdot J_0 \cdot (tH(t) - (t-\tau)H(t-\tau)) \tag{6}$$

На бесконечности ставим условие излучения:

$$u|_{x\to\infty} < \infty \tag{7}$$

Ставим нулевые начальные условия:

$$u(0,x) = 0$$
 и $\dot{u}(0,x) = 0$ (8)

Таким образом, получаем постановку задачи:

получаем постановку задачи:
$$\begin{cases} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \frac{1}{c_0^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = -J_0 \cdot \alpha \cdot (tH(t) - (t - \tau)H(t - \tau)) \cdot \gamma e^{-\gamma x} \\ \frac{\partial u}{\partial x} \bigg|_{x=0} = \alpha \cdot J_0 \cdot (tH(t) - (t - \tau)H(t - \tau)) \\ u|_{x\to\infty} < \infty \\ u(0,x) = 0 \\ \dot{u}(0,x) = 0 \end{cases}$$
 (9)

Преобразование Лапласа

В пространстве Лапласа постановка задачи перепишется в следующем виде:

$$\begin{cases}
\frac{d^2 u^L}{dx^2} - \frac{p^2}{c_0^2} u^L = -J_0 \cdot \alpha \cdot \frac{1 - e^{-\tau p}}{p^2} \cdot \gamma e^{-\gamma x} \\
\frac{du^L}{dx}\Big|_{x=0} = \alpha \cdot J_0 \cdot \frac{1 - e^{-\tau p}}{p^2} \\
u^L|_{x\to\infty} < \infty
\end{cases} \tag{10}$$

Решение в пространстве Лапласа

Общее решение полученного дифференциального уравнения:

$$u^{L} = C_{1}e^{px/c} + C_{2}e^{-px/c} + \frac{J_{0} \cdot \alpha \cdot \gamma \cdot (1 - e^{-\tau p})}{p^{2}\left(\frac{p^{2}}{c^{2}} - \gamma^{2}\right)}e^{-\gamma x}$$
(11)

Из второго граничного условия:

$$u^L|_{x\to\infty} < \infty \Rightarrow C_1 = 0 \tag{12}$$

Из первого граничного условия:

$$-\frac{p}{c}C_2 - \frac{J_0 \cdot \alpha \cdot \gamma^2 (1 - e^{-\tau p})}{p^2 \left(\frac{p^2}{c^2} - \gamma^2\right)} = \alpha \cdot J_0 \cdot \frac{1 - e^{-\tau p}}{p^2}$$
(13)

$$-\frac{p}{c}C_2 = \frac{\alpha \cdot J_0 \left(1 - e^{-\tau p}\right)}{p^2} \left(1 + \frac{\gamma^2}{\frac{p^2}{c^2} - \gamma^2}\right)$$
(14)

$$-\frac{p}{c}C_2 = \frac{p^2}{c^2} \frac{\alpha \cdot J_0 (1 - e^{-\tau p})}{p^2 \left(\frac{p^2}{c^2} - \gamma^2\right)}$$
(15)

$$C_2 = -\frac{p}{c} \frac{\alpha \cdot J_0 \cdot (1 - e^{-\tau p})}{p^2 \left(\frac{p^2}{c^2} - \gamma^2\right)}$$

$$\tag{16}$$

Тогда

$$u^{L} = \frac{\alpha \cdot J_{0} \cdot (1 - e^{-\tau p})}{p^{2} \left(\frac{p^{2}}{c^{2}} - \gamma^{2}\right)} \left(\gamma e^{-\gamma x} - \frac{p}{c} \cdot e^{-\frac{px}{c}}\right)$$

$$(17)$$

Переход из пространства Лапласа к оригиналу

Раскроем скобки в (17):

$$u^{L} = J_{0} \cdot \alpha \cdot \left(\underbrace{\frac{\gamma e^{-\gamma x}}{p^{2} \left(\frac{p^{2}}{c^{2}} - \gamma^{2}\right)}}_{u_{1}^{L}} \underbrace{-\frac{\frac{p}{c} \cdot e^{-\frac{px}{c}}}{p^{2} \left(\frac{p^{2}}{c^{2}} - \gamma^{2}\right)}}_{u_{2}^{L}} \underbrace{-\frac{\gamma e^{-\gamma x}}{p^{2} \left(\frac{p^{2}}{c^{2}} - \gamma^{2}\right)} \cdot e^{-\tau p}}_{u_{3}^{L}} + \underbrace{\frac{\frac{p}{c} \cdot e^{-\frac{px}{c}}}{p^{2} \left(\frac{p^{2}}{c^{2}} - \gamma^{2}\right)} \cdot e^{-\tau p}}_{u_{4}^{L}} \right)$$
(18)

Первое слагаемое:

$$u_1^L = \frac{\gamma e^{-\gamma x}}{p^2 \left(\frac{p^2}{c^2} - \gamma^2\right)} = \frac{c^2 \gamma e^{-\gamma x}}{p^2 \left(p^2 - (\gamma c)^2\right)} =$$
(19)

Небольшое отступление от задачи (заметки на полях):

$$\frac{1}{p^2(p^2-a^2)} = \frac{A}{p^2} + \frac{B}{p^2-a^2} = \frac{Ap^2 - Aa^2 + Bp^2}{p^2(p^2-a^2)} \Rightarrow A = -\frac{1}{a^2} \text{ if } B = \frac{1}{a^2}$$
 (20)

Продолжаем расписывать первое слагаемое:

$$=\frac{c^2\gamma e^{-\gamma x}}{\gamma^2 c^2} \left(\frac{1}{p^2 - (\gamma c)^2} - \frac{1}{p^2}\right) = \frac{e^{-\gamma x}}{\gamma^2 c} \left(\frac{\gamma c}{p^2 - (\gamma c)^2} - \frac{\gamma c}{p^2}\right) \tag{21}$$

Тогда

$$\mathcal{L}^{-1}\left(u_1^L\right) = \frac{e^{-\gamma x}}{\gamma^2 c} \left(\operatorname{sh} \gamma ct - \gamma ct\right) \cdot H(t)$$
(22)

Второе слагаемое:

$$u_2^L = -\frac{\frac{p}{c} \cdot e^{-\frac{px}{c}}}{p^2 \left(\frac{p^2}{c^2} - \gamma^2\right)} = -\frac{c \cdot e^{-\frac{px}{c}}}{p \left(p^2 - (\gamma c)^2\right)} =$$
(23)

Небольшое отступление от задачи (заметки на полях):

$$\frac{1}{p(p^2 - a^2)} = \frac{A}{p} + \frac{Bp}{p^2 - a^2} = \frac{A(p^2 - a^2) + Bp^2}{p(p^2 - a^2)} \Rightarrow A = -\frac{1}{a^2} \text{ if } B = \frac{1}{a^2}$$
 (24)

Продолжаем расписывать второе слагаемое:

$$= -\frac{1}{\gamma^2 c} \left(\frac{p}{p^2 - (\gamma c)^2} - \frac{1}{p} \right) e^{-\frac{px}{c}} \tag{25}$$

Тогда, используя теорему запаздывания,

$$\mathcal{L}^{-1}\left(u_2^L\right) = \frac{1}{\gamma^2 c} \left(1 - \operatorname{ch}\left(\gamma c\left(t - \frac{x}{c}\right)\right)\right) \cdot H\left(t - \frac{x}{c}\right)\right)$$
(26)

Аналогично по теореме запаздывания:

$$\mathcal{L}^{-1}\left(u_3^L\right) = -\frac{e^{-\gamma x}}{\gamma^2 c} \left(\operatorname{sh}(\gamma c \left(t - \tau\right)) - \gamma c \left(t - \tau\right) \right) \cdot H(t - \tau)$$
(27)

И

$$\mathcal{L}^{-1}\left(u_4^L\right) = \frac{1}{\gamma^2 c} \left(\operatorname{ch}\left(\gamma c \left(t - \tau - \frac{x}{c}\right)\right) - 1 \right) \cdot H\left(t - \tau - \frac{x}{c}\right) \right) \tag{28}$$

По линейности:

$$\mathcal{L}^{-1}\left(u^{L}\right) = J_{0} \cdot \alpha \cdot \left(\mathcal{L}^{-1}\left(u_{1}^{L}\right) + \mathcal{L}^{-1}\left(u_{2}^{L}\right) + \mathcal{L}^{-1}\left(u_{3}^{L}\right) + \mathcal{L}^{-1}\left(u_{4}^{L}\right)\right) \tag{29}$$

Подставляем:

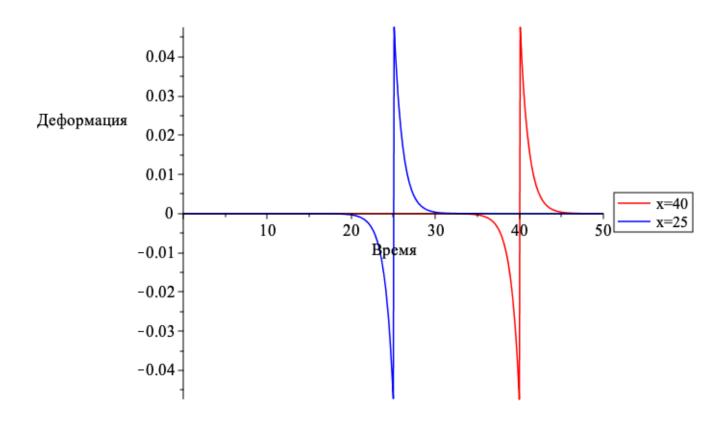
$$u = \mathcal{L}^{-1}\left(u^{L}\right) = \begin{cases} \frac{J_{0}\alpha}{\gamma^{2}c} \left(\operatorname{sh}\gamma ct - \gamma ct\right) e^{-\gamma x}, & \operatorname{если} 0 \leqslant t < \tau; \\ \frac{J_{0}\alpha}{\gamma^{2}c} \left(\operatorname{sh}\gamma ct - \operatorname{sh}\left(\gamma c\left(t - \tau\right)\right) - \gamma c\tau\right) e^{-\gamma x}, & \operatorname{если} \tau \leqslant t < \frac{x}{c}; \\ \frac{J_{0}\alpha}{\gamma^{2}c} \left(\operatorname{sh}\gamma ct - \operatorname{sh}\left(\gamma c\left(t - \tau\right)\right) - \gamma c\tau\right) e^{-\gamma x} + \frac{J_{0}\alpha}{\gamma^{2}c} \left(1 - \operatorname{ch}\left(\gamma c\left(t - \frac{x}{c}\right)\right)\right), & \operatorname{если} \frac{x}{c} \leqslant t < \frac{x}{c} + \tau; \\ \frac{J_{0}\alpha}{\gamma^{2}c} \left(\operatorname{sh}\gamma ct - \operatorname{sh}\left(\gamma c\left(t - \tau\right)\right) - \gamma c\tau\right) e^{-\gamma x} + \\ + \frac{J_{0}\alpha}{\gamma^{2}c} \left(\operatorname{ch}\left(\gamma c\left(t - \tau - \frac{x}{c}\right)\right) - \operatorname{ch}\left(\gamma c\left(t - \frac{x}{c}\right)\right)\right), & \operatorname{если} \frac{x}{c} + \tau \leqslant t < \infty \end{cases}$$

Далее перейдём к деформации $\varepsilon = \frac{\partial u}{\partial x}$:

$$\varepsilon = \begin{cases} -\frac{J_0\alpha}{\gamma c} \left(\sinh \gamma ct - \gamma ct \right) e^{-\gamma x}, & \text{если } 0 \leqslant t < \tau; \\ -\frac{J_0\alpha}{\gamma c} \left(\sinh \gamma ct - \sinh \left(\gamma c \left(t - \tau \right) \right) - \gamma c\tau \right) e^{-\gamma x}, & \text{если } \tau \leqslant t < \frac{x}{c}; \\ -\frac{J_0\alpha}{\gamma c} \left(\sinh \gamma ct - \sinh \left(\gamma c \left(t - \tau \right) \right) - \gamma c\tau \right) e^{-\gamma x} + \frac{J_0\alpha}{\gamma c} \sinh \left(\gamma c \left(t - \frac{x}{c} \right) \right), & \text{если } \frac{x}{c} \leqslant t < \frac{x}{c} + \tau; \\ -\frac{J_0\alpha}{\gamma c} \left(\sinh \gamma ct - \sinh \left(\gamma c \left(t - \tau \right) \right) - \gamma c\tau \right) e^{-\gamma x} + \\ +\frac{J_0\alpha}{\gamma c} \left(\sinh \left(\gamma c \left(t - \frac{x}{c} \right) \right) - \sinh \left(\gamma c \left(t - \tau - \frac{x}{c} \right) \right) \right), & \text{если } \frac{x}{c} + \tau \leqslant t < \infty \end{cases}$$

$$(31)$$

С помощью пакета Maple построим график зависимости деформаций от времени для двух точек на стержне с координатами x=25 и x=40:



Приложение. Построение графиков в пакете Maple.

```
J_0 := 1;
gam := 1;
c := 1;
 \alpha := 1;
\tau := 0.1;

x := 40;
p1 := piecewise \Bigg( t > 0 \text{ and } t < \tau, -\frac{J_0 \cdot \alpha}{gam \cdot c} \cdot (\sinh(gam \cdot c \cdot t - gam \cdot c \cdot t)) \cdot \exp(-gam \cdot x),
                                t > \tau \operatorname{and} t < \frac{x}{c}, -\frac{J_0 \cdot \alpha}{gam \cdot c} \cdot \left( \sinh(gam \cdot c \cdot t) - \sinh(gam \cdot c \cdot \left(t - \tau\right) \right) - gam \cdot c \cdot \tau \right) \cdot \exp(-gam \cdot x),
                                t > \frac{x}{c} \text{ and } t < \frac{x}{c} + \tau, -\frac{J_0 \cdot \alpha}{gam \cdot c} \cdot \left( \sinh(gam \cdot c \cdot t) - \sinh \left( gam \cdot c \cdot \left( t - \tau \right) \right) - gam \cdot c \cdot \tau \right) \cdot \exp(-gam \cdot x) + \frac{1}{gam \cdot c} \cdot \sinh \left( gam \cdot c \cdot \left( t - \frac{x}{c} \right) \right),
                                t > \frac{x}{c} + \tau, -\frac{J_0 \cdot \alpha}{gam \cdot c} \cdot \left( \left( \sinh(gam \cdot c \cdot t) \right) - \cosh(gam \cdot c \cdot \left( t - \tau \right) \right) \right) \cdot \exp(-gam \cdot x) \\ + \frac{1}{gam \cdot c} \cdot \left( \sinh\left(gam \cdot c \cdot \left( t - \frac{x}{c} \right) \right) - \sinh\left(gam \cdot c \cdot \left( t - \frac{x}{c} - \tan \right) \right) \right) \right) ;
 p2 := piecewise \left( t > 0 \text{ and } t < \tau, -\frac{J_0 \cdot \alpha}{gam \cdot c} \cdot \left( \sinh(gam \cdot c \cdot t - gam \cdot c \cdot t) \right) \cdot \exp(-gam \cdot x), \right)
                                t > \tau \operatorname{and} t < \frac{x}{c}, -\frac{J_0 \cdot \alpha}{gam \cdot c} \cdot \left( \sinh(gam \cdot c \cdot t) - \sinh(gam \cdot c \cdot \left(t - \tau\right) \right) - gam \cdot c \cdot \tau \right) \cdot \exp(-gam \cdot x),
                                t > \frac{x}{c} \text{ and } t < \frac{x}{c} + \tau, -\frac{J_0 \cdot \alpha}{gam \cdot c} \cdot \left( \sinh(gam \cdot c \cdot t) - \sinh\left(gam \cdot c \cdot \left(t - \tau\right)\right) - gam \cdot c \cdot \tau \right) \cdot \exp(-gam \cdot x) + \frac{1}{gam \cdot c} \cdot \sinh\left(gam \cdot c \cdot \left(t - \frac{x}{c}\right)\right),
                                t > \frac{x}{c} + \tau, -\frac{J_0 \cdot \alpha}{gam \cdot c} \cdot \left( \left( \sinh(gam \cdot c \cdot t) \right) - \cosh\left(gam \cdot c \cdot \left(t - \tau\right) \right) \right) \cdot \exp(-gam \cdot x) + \frac{1}{gam \cdot c} \cdot \left( \sinh\left(gam \cdot c \cdot \left(t - \frac{x}{c}\right) \right) - \sinh\left(gam \cdot c \cdot \left(t - \frac{x}{c} - \tan u\right) \right) \right) \right) \right)
plots. "Зарвау" plot (p1, t=0..50, labels=["Время", "Деформация"], <math>color=red, legend="x=40"), plot(p2, t=0..50, labels=["Время", "Деформация"], <math>color=blue, legend="x=25"), legendstyle=[location=right], size=[700,400]);
                                                                                                                   p1 := \begin{cases} 0 & 0 < t < 0.1 \\ -(\sinh(t) - \sinh(t - 0.1) - 0.1) e^{-40} & 0.1 < t < 40 \\ -(\sinh(t) - \sinh(t - 0.1) - 0.1) e^{-40} + \sinh(-40 + t) & 40 < t < 40.1 \\ -(\sinh(t) - \cosh(t - 0.1)) e^{-40} + \sinh(-40 + t) - \sinh(t - 40.1) & 40.1 < t \end{cases}
x := 25
                                                                                                                   p2 := \begin{cases} 0 & 0 < t < 0.1 \\ -(\sinh(t) - \sinh(t - 0.1) - 0.1) e^{-25} & 0.1 < t < 25 \\ -(\sinh(t) - \sinh(t - 0.1) - 0.1) e^{-25} + \sinh(-25 + t) & 25 < t < 25.1 \\ -(\sinh(t) - \cosh(t - 0.1)) e^{-25} + \sinh(-25 + t) - \sinh(t - 25.1) & 25.1 < t \end{cases}
```