

LP. 21 Induction électromagnétique

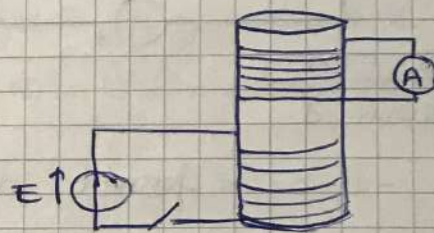
I Introduction.

1820 Hans Oersted montre courant permanent \rightarrow champ magn.

Peut-on produire un courant à partir d'un champ magnétique?

1831 Michael Faraday : deux enroulements de fils sur un cylindre en fer. L'un est relié à une pile par l'intermédiaire d'un interrupteur et l'autre à un ampèremètre.

Page 1081 Ann. Saut PCSI.



Explication : quand l'interrupteur s'ouvre et se ferme \rightarrow présence d'un courant.

CONCLUSION : variation de courant donne origine à un courant dans le deuxième circuit.

Aujourd'hui le phénomène d'induction est utilisé... chauffage via plaques d'induction, moteurs... plaques à induction. générateurs.

le but de cette leçon : compréhension du phénomène

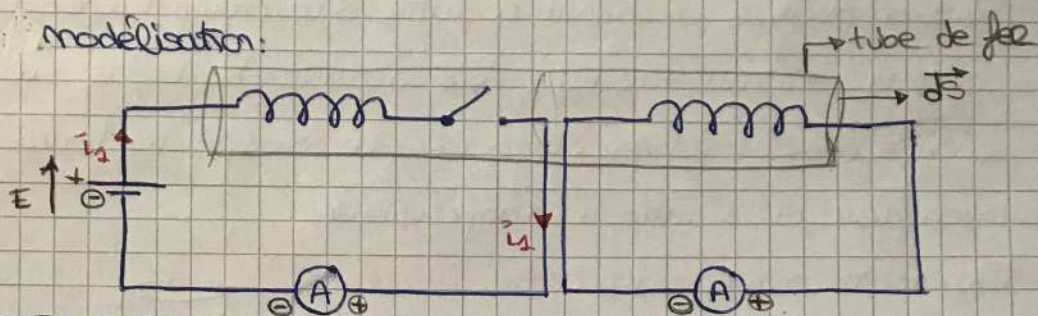
1. Loi de Faraday.

1.1 Expérience de Faraday.

Bien comprendre l'expérience montée au introduction.

influence du sens du courant? sens du courant induit?

modélisation:



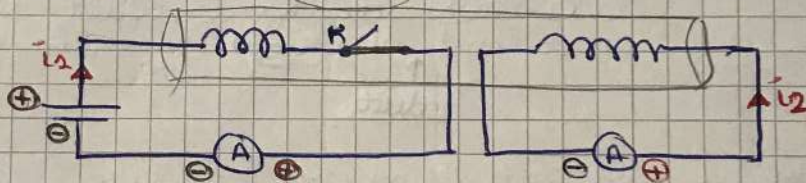
CIRCUIT FIXE

• Expérience 1:

- $t=0$: K ouvert donc $i_1=0$ et $i_2=0$.

- $t>0$: K fermé et augm. progressive de $i_1 > 0$.

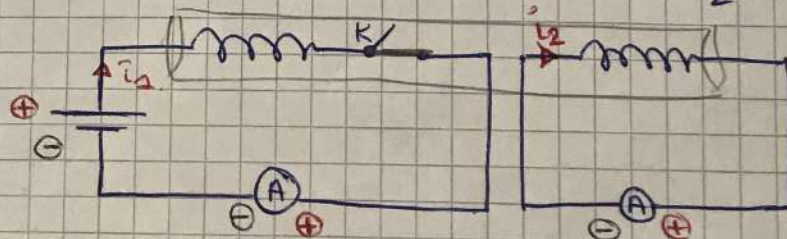
on mesure $i_2 < 0$



• Expérience 2: suite de 1.

- $t'=0$ K fermé, $i_1 > 0$ et de, $i_2 = 0$

- $t' > 0$ diminuer i_1 et constater $i_2 > 0$.



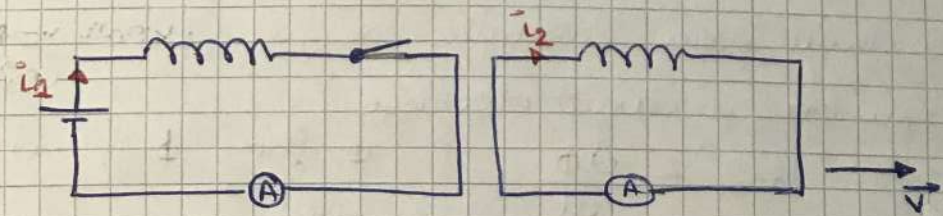
• Expérience 3: inverser la polarité du générateur \rightarrow inversion des signes de i_1 et i_2

CIRCUITS MOBILES

on borne C_2 p/e à C_1 .

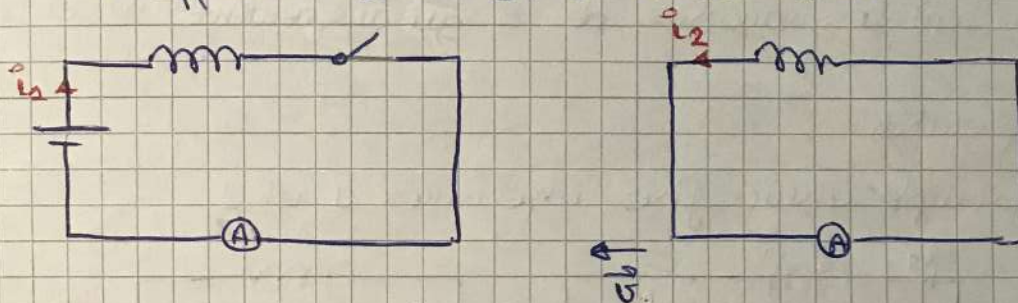
• Expérience 1:

- K fermé, $i_1 > 0$ et de $i_2 = 0$.
- on éloigne C_2 de C_1 on observe $i_2 > 0$



• Expérience 2: suite de 1.

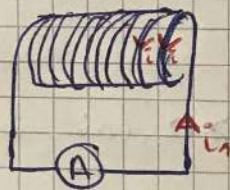
- on rapproche C_2 à C_1 on observe $i_2 < 0$.



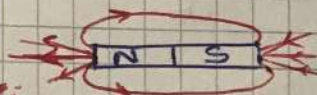
Le courant induit est d'autant plus intense que le déplacement est rapide.

EXPÉRIENCE AVEC AIMANT

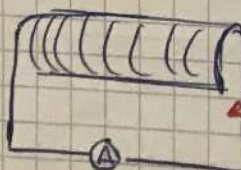
mettre en évidence la dépendance de i avec la surface traversée, l'intensité du B créé par l'aimant et la vitesse du mv't.



→ mouvement de l'aimant.



→ mov. de l'aimant



→ mouvement de l'aimant

on observe $i_3 < i_1$

on observe un courant gr. grand l'aimant bouge, c'est à dire grand \vec{B} varie \rightarrow lorsque le flux du champ magnétique qui traverse la surface de la spire varie

Faraday découvre que la variation temporelle du flux magn. à travers un circuit fermé engendre une force électromotrice induite, qui crée un courant électrique.

$$e = - \frac{d\phi}{dt}$$

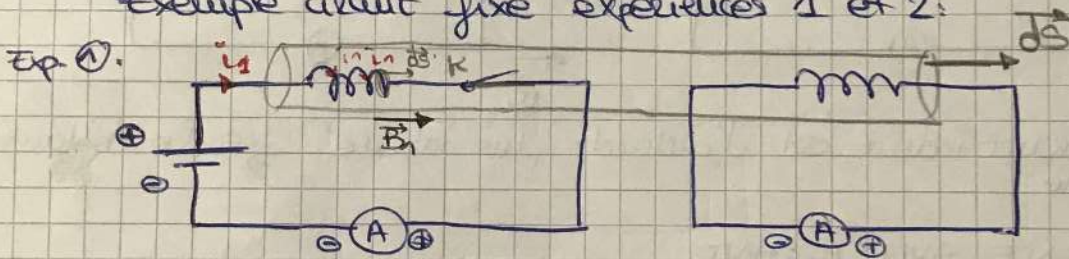
ϕ : flux: $\phi = \oint \vec{B} \cdot d\vec{S}$

en volts!

on voit bien que plus l'angle entre \vec{B} et \vec{S} est grand, moins de flux traversent donc (comme dans l'exp.) que ce sont les variations de \vec{B} ou de \vec{S} qui comptent (dérivée).

Interprétation: la fois après le point 12 E₂ de MF, je vois que c'est mieux

Exemple circuit fixe expériences 1 et 2:



$t > 0 \rightarrow$ augm. prog. de i_1 . création de \vec{B}_1 règle main droite

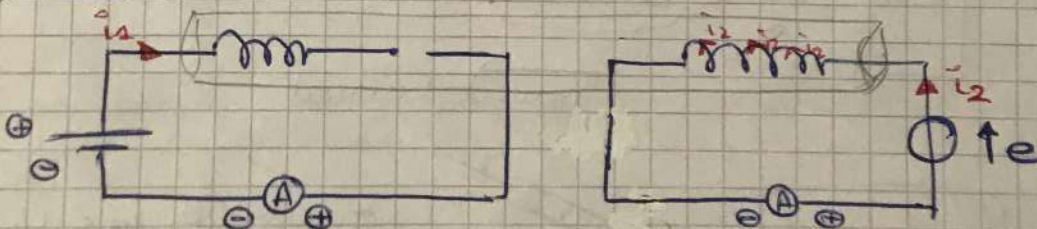
on définit $d\vec{S}$ (comme on veut arbitraire)

on l'a mis vers la droite la charge n'est

de devant i_2 voit un flux $\phi \geq 0$ car $\phi = \oint \vec{B} \cdot d\vec{S} = \vec{B} \cdot \vec{S}$

et $e = - \frac{d\phi}{dt}$

Donc:



la circulation du contour n'est pas donc l'orientation de \vec{S} . Donc si on compte alors $d\vec{S}$ vers le haut

Le signe \ominus indique que le sens du courant induit est tel qu'il

tend toujours à s'opposer à la cause qui le produit. c'est ce qu'on appelle la loi de Lenz

1.2 Équation de Maxwell Faraday.

la force électromotrice est définie comme:

$$\mathcal{E} = \oint_C \vec{E} \cdot d\vec{\ell}$$

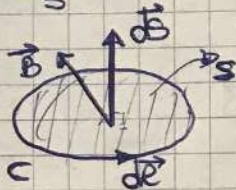
circulation de \vec{E} autour d'un contour fermé C .

soit S la surface qui repose sur ce contour fermé, on définit le flux ϕ :

$$\phi = \iint_S \vec{B} \cdot d\vec{S}$$

flux du vecteur \vec{B} à travers une surface S qui repose sur C .

$d\vec{S}$ est défini de forme ALÉATOIRE



En utilisant le théorème de Stokes:

$$\mathcal{E} = - \frac{d\phi}{dt} \rightarrow \oint_C \vec{E} \cdot d\vec{\ell} = - \iint_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$$

donc: $\boxed{\text{rot } \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}}$

Équation de Maxwell Faraday.

Cette éq. permet de relier la création d'un champ élec à la variation de \vec{B} . Phénomène que nous avons mis en évidence grâce aux exp. précédentes:

→ mettre l'interprétation

peut être pas... je sais pas si le faire là ou après les rails de Laplace

2. Force électromotrice induite

2.1. Cadre de l'étude

Leçon mathématiques

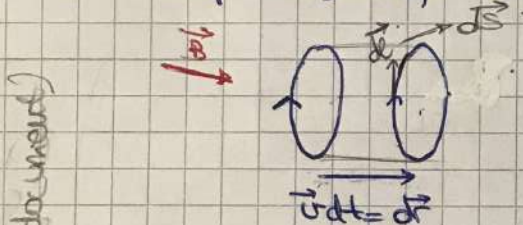
2.2. Champ électromoteur

Leçon mathématiques. Peut être sur diapos.

$$\mathcal{E} = \oint \left(\frac{\partial \vec{A}}{\partial t} + \vec{v} \wedge \vec{B} \right) \cdot d\vec{\ell} = \oint \vec{E}_m \cdot d\vec{\ell}$$

2.3. Induction de Lorentz.

Déplacement d'un ensemble ou déformation du circuit par un champ magnétique stationnaire.



$$\vec{A} = 0$$

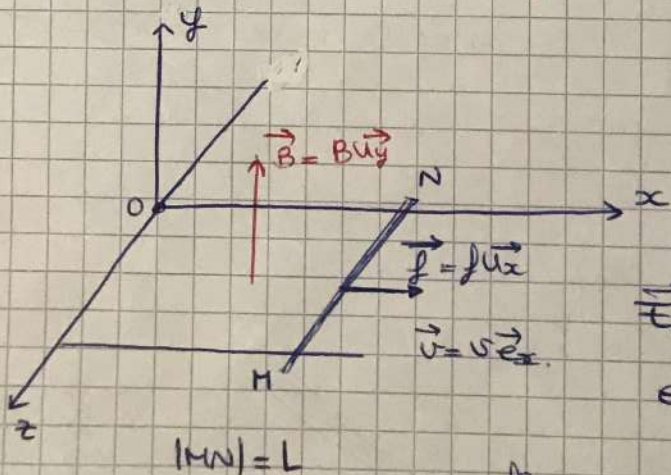
$$\begin{aligned} \mathcal{E} &= \oint (\vec{v} \wedge \vec{B}) \cdot d\vec{\ell} = - \oint (\vec{v} \wedge d\vec{\ell}) \cdot \vec{B} = - \frac{1}{dt} \oint (d\vec{r} \wedge d\vec{\ell}) \cdot \vec{B} = \\ &= - \frac{1}{dt} \oint d\vec{S} \cdot \vec{B} \end{aligned}$$

flux coupé

on retrouve l'ég. de Faraday $\mathcal{E} = - \frac{d\phi}{dt}$.

Cette expression reste valable pour un circuit qui se déforme avec le temps.

• Exemple rails de Laplace (pag 1122 Duvall Saut)



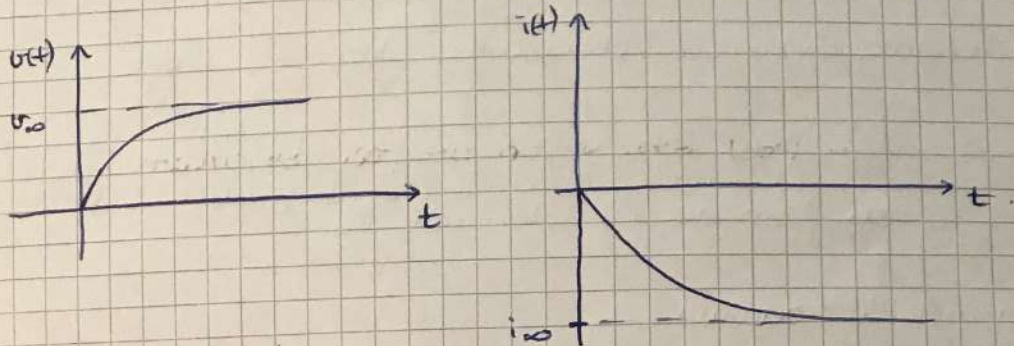
$$\vec{E}_m = \vec{v} \wedge \vec{B} = vB\vec{u}_z$$

$$\mathcal{E} = \oint_M^N \vec{E}_m \cdot d\vec{\ell} = -vBL$$

on fait avec le flux aussi...

Faire l'ég. électrique et l'ég. mécanique.

On trouve.
$$\begin{cases} v(t) = v_{\infty}(1 - \exp(-\frac{t}{\tau})) & \text{à } v_{\infty} = \frac{Rf}{(Ba)^2} \text{ et } \tau = \frac{mR}{(Ba)^2} \\ i(t) = i_{\infty}(1 - \exp(-\frac{t}{\tau})) & \text{à } i_{\infty} = -\frac{f}{Ba} \text{ et } \tau = \frac{mR}{(Ba)^2} \end{cases}$$



La vitesse augmente de 0 à v_{∞} (de) ce qui fait augmenter l'intensité de 0 à i_{∞} .

regarder signe: $i < 0$.

Analyse qualitative qui sert à la vérification.

mt décroît dau \vec{B} uniforme (augm de la surface) \rightarrow création d'un courant induit dans le circuit.

\rightarrow la barre MN
Quand le circuit est parcouru par un courant plongé dans un champ \vec{B} , elle subit la force de Laplace. D'après la loi de Lenz, cette force s'oppose à $\frac{d\phi}{dt}$.

\rightarrow Faire bilan de puissance. $P_L + P = 0$.

Conversion de puissance mécanique en électrique... moteurs.
 \rightarrow leon hugo.
Induction de Lenz permet de réaliser des générateurs ou des moteurs.

Pour comprendre leur fonctionnement on s'appuie sur l'exemple du cadre tournant plongé dans un champ uniforme \vec{B} .



Si on met en rotation le cadre \rightarrow induction de Lenz
au variation de $\phi \rightarrow$ apparition d'une f.e.m.
création d'un courant. GÉNÉRATEUR.

MOTEUR. on applique un courant...

Nous allons d'étudier l'induction par un circuit mobile, il nous reste à comprendre le cas où le champ est variable: cas introduction on approche et on éloigne l'aimant ou bobine et bobine.

2.4. Induction de Neumann

Dans le réf. d'étude: $v=0$ donc:

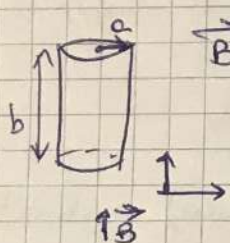
$$e = - \oint \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \cdot d\vec{\ell} = - \frac{d}{dt} \oint \vec{A} \cdot d\vec{\ell} = - \frac{d}{dt} \int \underbrace{\vec{\ell} \cdot \vec{A}}_{=\vec{B}} \cdot d\vec{s}$$

dans le cadre d'un circuit indéformable. donc $e = - \frac{d\phi}{dt}$.

Rq: $e = - \frac{d\phi}{dt}$ peut être utilisé que pour des circuits fermés et filiformes, sinon il faut reprendre l'expression de ϕ en $\oint \vec{A} \cdot d\vec{\ell}$ en intégrant \vec{E} en.

• Courants de Foucault

Leçon de Hugo.



$$\vec{B} = B_0 \cos(\omega t) \vec{u}_z$$

$$\phi = \vec{B} \cdot \vec{S} = B_0 \cos(\omega t) \cdot \pi r^2$$

$$e = - \frac{d\phi}{dt} = B_0 \omega \sin(\omega t) \cdot \pi r^2$$

Spire \rightarrow longueur $2\pi r$. Conductance: $dG = \frac{\sigma \cdot dS}{L} = \frac{\sigma \cdot dS}{2\pi r}$ surface

$$\text{courant: } di = dG \cdot e = \frac{\sigma \cdot dS}{2\pi r} \cdot B_0 \omega r^2 \sin(\omega t)$$

$$\text{or } di = j \cdot dS \Rightarrow j(r,t) = \frac{\sigma \omega B_0 r}{2} \sin(\omega t)$$

Puissance dissipée par effet Joule: dans un volume dV : $j \cdot E$

$$dP_J = \vec{j} \cdot \vec{E} \cdot dV = \frac{j^2}{\sigma} dV$$

$$\text{loi d'ohm: } \vec{j} = \sigma \cdot \vec{E}$$

$$P_J = \oint \vec{j} \cdot d\vec{s} = \oint \vec{E} \cdot d\vec{s}$$

puissance moyenne dissipée:

$$P = \frac{\pi}{16} \sigma \omega^2 B_0^2 b a^4$$

\rightarrow augmente vite avec $a!!$

Cette puissance dissipée par effet Joule permet de réaliser un chauffage, c'est le cas par les plaques à induction.

courants induits dans la masse \rightarrow effet Joule.

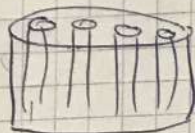
ça peut être aussi un effet à éviter par exemple dans le cas d'un transformateur \rightarrow regarder où on veut que toute l'énergie et la puissance serve à créer ...

Solution:

Nous avons intérêt à avoir des petits conducteurs car $\langle P \rangle$ varie avec $a \rightarrow$ rayon.

on divise en conducteurs petits. \rightarrow technique de Farautage ou feuillage.

$$\langle P \rangle' = \frac{\langle P \rangle}{n} \quad \text{où } n \text{ est le nb de petits B}$$



JE FINIRAI LA LEÇON LÀ ET JE FERAIS UNE COUVERTURE SUR LE TRANSFORMATEUR ET LES COEFF D'INDUCTION...

Coeff d'induction \rightarrow leçon de Hugo. car il fait le cas général avec le loi de Biot et Savard.

$$\phi_p = L \cdot I \quad L: \text{inductance propre}$$

en convention récepteur on retrouve $u = L \cdot \frac{di}{dt}$ comme on a vu en électrocinétique.

$$e = - \frac{d\phi}{dt} \rightarrow e = -L \cdot \frac{di}{dt} \rightarrow \text{conv. génér.}$$

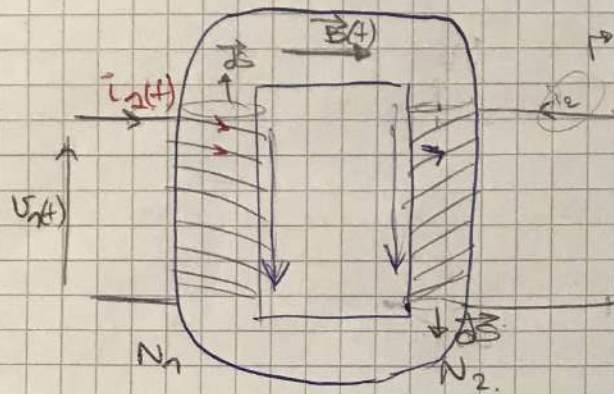
effets inductifs expliquent le fait que le courant doit être continu aux bornes d'une bobine. selon Mathias.

Inductance mutuelle: selon Hugo

selon Mathias $\left\{ \begin{array}{l} \text{on définit } k = \frac{M}{\sqrt{L_1 L_2}} \quad \text{le facteur couplage magnétique entre 2 circuits} \\ \text{Fort couplage: } k=1 \end{array} \right.$

Transformateur (leçon modélis) et PCSI. Dunal pag 1105

permet de modifier les valeurs de tension et d'intensité du courant délivrées par une source d'énergie électrique alternant en un syst. de tension et de courant de valeurs diff, mais de même fréq. et de même forme.



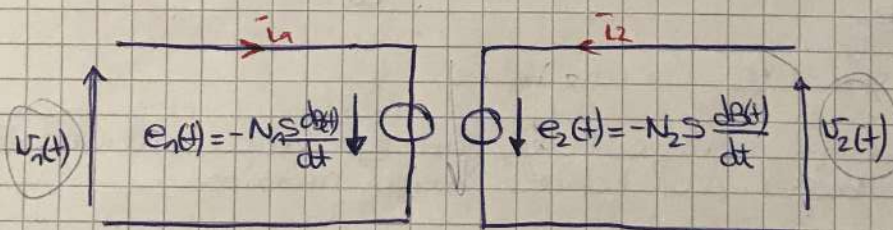
→ c'est la orientation du sens positif du courant. Sa ne veut pas dire que le courant soit dans ce sens. Il est dans le sens contraire en fait car on a choisit l'orientation de i nous impose l'orientation de ds car on a choisit l'orientation du contour.

$$\phi_1 = N_1 B(t) S \quad \phi_2 = N_2 B(t) S$$

$$e_1 = - \frac{d\phi_1}{dt} = - N_1 S \frac{dB(t)}{dt}$$

$$e_2 = - N_2 S \frac{dB(t)}{dt}$$

schéma équivalent:



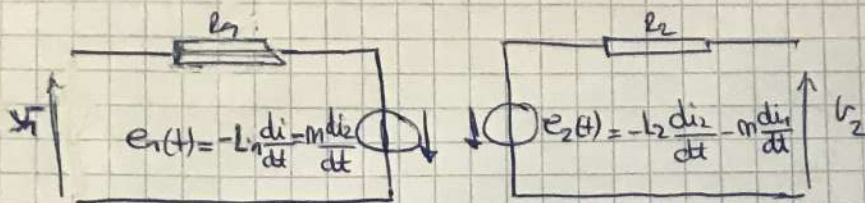
Faire général (leçon modélis)

$$\text{donc } U_1(t) = e_1(t) \quad \text{et } U_2(t) = -e_2(t)$$

$$U_1(t) = N_1 S \frac{dB}{dt} \quad \text{et } U_2(t) = N_2 S \frac{dB}{dt}$$

$$\text{donc } \boxed{\frac{U_2(t)}{U_1(t)} = \frac{N_2}{N_1} = m} \rightarrow \text{rapport de transformation IDÉAL.}$$

⚠ Ce n'est valable que pour des tensions alternatives. En régime indép. du temps : un transformateur ne laisse pas passer le continu.



on néglige L_1 et L_2

donc
$$\begin{cases} u_1 \approx -e_1(t) = L_1 \frac{di_1}{dt} + M \frac{di_2}{dt} \\ u_2 \approx -e_2(t) = L_2 \frac{di_2}{dt} + M \frac{di_1}{dt} \end{cases} \rightarrow \frac{di_1}{dt} = \frac{u_1 - M \frac{di_2}{dt}}{L_1}$$

on trouve:

$$\begin{aligned} u_2 &= L_2 \cdot \frac{di_2}{dt} + \frac{M}{L_1} \cdot (u_1 - M \cdot \frac{di_2}{dt}) \\ &= \left(L_2 - \frac{M^2}{L_1} \right) \cdot \frac{di_2}{dt} + \frac{M}{L_1} u_1 \end{aligned}$$

on suppose K serré $\rightarrow |M| \approx \sqrt{L_1 L_2}$

et donc:

$$\boxed{\frac{u_2(t)}{u_1(t)} \approx \frac{M}{L_1}}$$

On suppose aussi fonctionne à vide ($i_2 = 0$)

$N_1 \phi = L_1 \cdot i_1$ $N_2 \phi = M \cdot i_1$ \rightarrow on obtient $\boxed{\frac{u_2(t)}{u_1(t)} \approx \frac{N_2}{N_1}}$