

SIMMA

Design and implementation of a robot task
demonstrating the effects of neuromodulators
PS Natural Computation

Müller Christian

University of Salzburg, Departement of Computer Sciences



June 25, 2014

Table of contents

1 Task

2 Problems

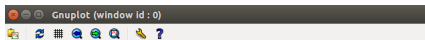
3 Demo

Task

- Retten von Pegs mit Feindvermeidung
- Kollision mit Ghost führt zu Tod
- Load reduziert Fahrgeschwindigkeit des Roboters
- Geist wird in jeder Episode Aggressionspotential zugewiesen

Problems

- Existierende Sensoren ungeeignet



view: 62.0000, 80.0000 scale: 1.00000, 1.00000

view: 63.0000, 73.0000 scale: 1.00000, 1.00000

- Speichern/Laden Controller
- Allgemeine Bugs (Wall-Drawing-Exception, Tomograph)

DEMO