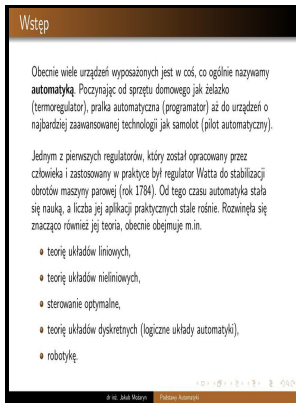


# Zbiór zadań z teorii nieliniowych układów regulacji i sterowania

**PS - Zbiór zadań z teorii nieliniowych układów regulacji i sterowania R. Gessing, M. Latarnik, A. Skrzyw**



Description: -

-

Tulasīdāsa, 1532-1623.

Semiconductors.

Automatic control.

Control theory. Zbiór zadań z teorii nieliniowych układów regulacji i sterowania

-

TE-73

Elab report

Skrypty uczelniane - Politechnika Wrocławska im. W. Pstrowskiego ;

Nr 724 Zbiór zadań z teorii nieliniowych układów regulacji i

sterowania

Notes: Bibliography: p. 362-363.

This edition was published in 1977



Filesize: 55.910 MB

Tags: #<sup>①</sup> #Układ #regulacji #z #modelem

## Zbiór zadań z teorii nieliniowych układów regulacji i sterowania

Problem projektowy polega zwykle na tym by dokonać syntezy regulatora tak by zawsze generował on sygnał sterujący, który wymusza stan rzeczywistego układu zbieżny ze stanem modelu. Stabilność lokalna — pierwsza metoda Łapunowa. Model taki nie musi być urządzeniem typu hardware, wystarczy model matematyczny symulujący układ rzeczywisty na komputerze.

## Zbiór zadań z teorii nieliniowych układów regulacji i sterowania

Sterowanie w takim układzie wymaga więc wyspecyfikowania modelu układu, który wiąże jego wejścia z jego wyjściami. Możliwe są różne konfiguracje układu regulacji z modelem. Układy regulacji z modelem obiektu projektuje się w przypadku gdy zachodzi potrzeba uzyskania zadowalającego sterowania w trudnych przypadkach, gdy występują nieliniowości i zmiany parametrów w czasie.

### <sup>①</sup> Układ regulacji z modelem

Zwykle można dzięki nim uzyskać bardzo dobre tłumienie zakłóceń. Metoda Popowa dla nieliniowości uogólnionych kryterium koła 3.

### <sup>①</sup> Układ regulacji z modelem

Analiza stabilności bezpośrednią metodą Łapunowa 5.

## Zbiór zadań z teorii nieliniowych układów regulacji i sterowania R. Gessing, M. Latarnik, A. Skrzyw

Oczekuje się, że rzeczywisty układ będzie zbieżny z przyjętym modelem układu. Częstotliwościowe metody badania stabilności nieliniowych impulsowych układów regulacji 6.

Układy regulacji nietylkodlamoli dwupołożeniowej 6. Układ regulacji z modelem można sprowadzić do zwykłego układu regulacji ze swego rodzaju filtrem wejściowym. Metoda Popova dla stabilnej asymptotycznie części liniowej 3.

## Related Books

- [Later works of J. M. W. Turner](#)
- [Vybor optimalnykh sistem po metodu zatraty-effektivnost - preprint](#)
- [Storyworlds Writing - Stages 1-3 \(Storyworlds Writing\)](#)
- [Chinese women, living and working](#)
- [Alaska mineral resource assessment program - background information to accompany geologic and minera](#)