# Algorítmica (2018-2019)

Doble Grado en Ingeniería Informática Y Matemáticas Universidad de Granada

# Memoria Práctica 1

Grupo Azul

Irene Huertas González, Javier Alcántara García y César Muñoz Reinoso 20 de marzo de 2019

# Índice

1	Mác	quinas empleadas	3
2		rencia de eficiencia entre máquinas	4
	2.1	Algoritmo 1	4
		2.1.1 Eficiencia teórica	4
		2.1.2 Eficiencia empírica	5
		2.1.3 Eficiencia híbrida	7
	2.2	Algoritmo 2	8
		2.2.1 Eficiencia empírica	9
			11
	2.3		13
		2.3.1 Eficiencia teórica	13
		2.3.2 Eficiencia empírica	14
		2.3.3 Eficiencia híbrida	15
	2.4	Algoritmo 4	17
		2.4.1 Eficiencia teórica	17
		2.4.2 Eficiencia empírica	18
		2.4.3 Eficiencia híbrida	19
	2.5	Algoritmo 5	21
		2.5.1 Eficiencia teórica	21
		2.5.2 Eficiencia empírica	22
		•	23
	2.6		25
		v .	25
			26
		1	$\frac{1}{27}$
	2.7		- · 29
		9	- 29
			- 31
		1	32
	2.8		34
	2.0		34
			35
		1	36
3	Con	nparación de constantes K	38
4	Con	clusión	39

# 1. Máquinas empleadas

Antes de empezar con la comparación de eficiencia es necesario ver qué máquinas se han empleado para esta:

- 1. HP Pavilion, 2 año:
  - Procesador: Intel Core i7, 6ª generación.
  - Memoria RAM: 12,0 GB.
  - Tipo de sistema: Sistema operativo de 64 bits, procesador x64.
- 2. Dell XPS 15, 0.5 años:
  - Procesador: Intel Core i7, 7<sup>a</sup> generación.
  - Memoria RAM: 8,0 GB.
  - Tipo de sistema: Sistema operativo de 64bits, procesador x64.
- 3. Xiaomi Mi NoteBook Pro, 1.5 años:
  - Procesador: Intel Core i7, 8<sup>a</sup> generación.
  - Memoria RAM: 16,0 GB.
  - **Tipo de sistema:** Sistema operativo de 64bits, procesador x64.

# 2. Diferencia de eficiencia entre máquinas

Ahora pasamos a analizar las diferencias de la ejecución de los algoritmos entre las computadoras Sony Vaio, HP Paviliony Xiaomi Mi Notebook Bro. Tras realizar la práctica individual, ya tenemos todos los datos necesarios para llevar a cabo la comparación. Estos son los resultados obtenidos:

#### 2.1. Algoritmo 1

#### 2.1.1. Eficiencia teórica

Hemos consensuado la eficiencia teórica de el algoritmo 1 con codigo:

```
int pivotar (double *v , const int ini , const int fin) {
  double pivote = v[ini], aux ;
  int i = ini + 1, j = fin ;
  while (i \le j)
    while (v[i] < pivote && i <= j) i++;
    while (v[j] >= pivote && j >= i) j--;
    if (i < j) {
      aux = v[i];
      v[i] = v[j];
       v[j] = aux;
  }
  if (j > ini) {
    v\,[\,\,i\,n\,i\,\,] \;=\; v\,[\,\,j\,\,] \  \  \, ;
    v[j] = pivote;
  return j ;
}
```

Consideramos el peor caso: que el pivote corresponda a un extremo. El vector está casi ordenado

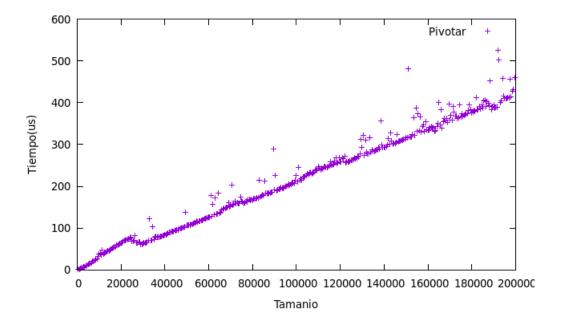
$$T(n) = 2 + 3 + 1 + \sum_{i=1}^{i>j} (\sum_{i=ini}^{n-t} (6) + \sum_{j=fin}^{t} (6) + \max(7, 0+1)) + \max(6, 0) + 1 = 6 + \sum_{i=1}^{i>j} (\sum_{i=1}^{n-t} (6) + \sum_{j=fin}^{t} (6) + \sum_$$

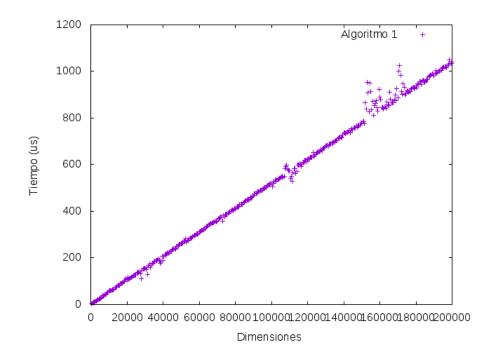
En las dos primeras líneas se realizan operaciones elementales, orden O(1) hasta que se llega al primer while. Al ponernos en el peor caso, este primer while sólo se ejecutará un número muy pequeño de veces, por no decir una sola vez, ya que el vector estará casi ordenado y el pivote será un extremo o cercano a uno.

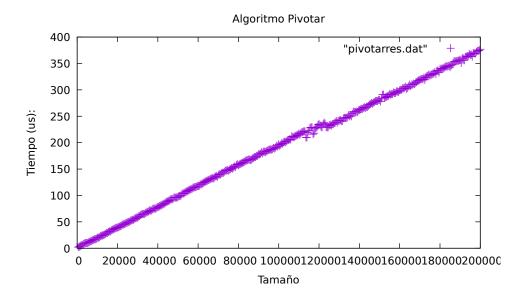
Dentro del while nos encontramos dos bucles while sin anidar. Como el pivote se quedaría cercano al extremo, en vez de que se nos particione el vector en dos listas de n/2, se nos parte en una de n-t y otra de tamaño t. t tendrá valores muy bajos (0, 1 o como mucho 2 para que se cumpla la condición del peor caso).

Lo de  $\max(7,0)$  está porque para la eficiencia teórica ante un caso de if-else, nos interesa el que tiene más carga, es decir, mayor número de operaciones elementales. Como no hay else se pone un 0 en las OE del else. Lo mismo ocurre con el if que está fuera del while. Concluimos que el orden de eficiencia es O(n), eficiencia lineal

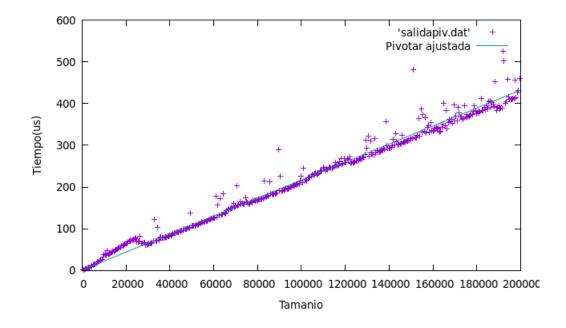
#### 2.1.2. Eficiencia empírica

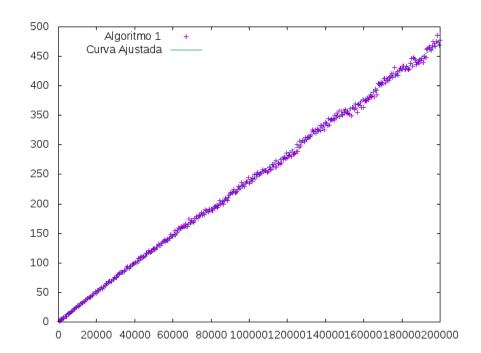


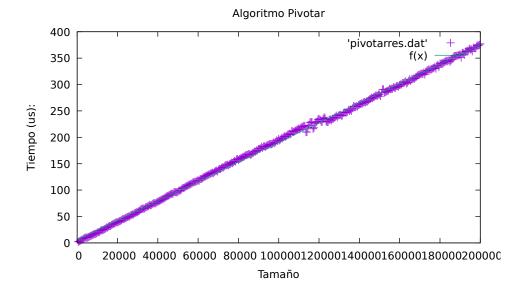




# 2.1.3. Eficiencia híbrida







## 2.2. Algoritmo 2

Para el algoritmo 2 hemos tenido la siguiente eficiencia teórica:

```
int Busqueda (int *v , int n , int elem) {
   int inicio , fin , centro;

   inicio = 0;
   fin = n-1;
   centro = (inicio + fin)/2;
   while ((inicio <= fin) && (v[centro] != elem)){
      if (elem < v[centro])
        fin = centro - 1;
      else
        inicio = centro + 1;

      centro = (inicio + fin)/2;
   }
   if (inicio > fin)
      return - 1;

return centro;
}
```

eor caso: Que no se encuentre el elemento que buscamos.

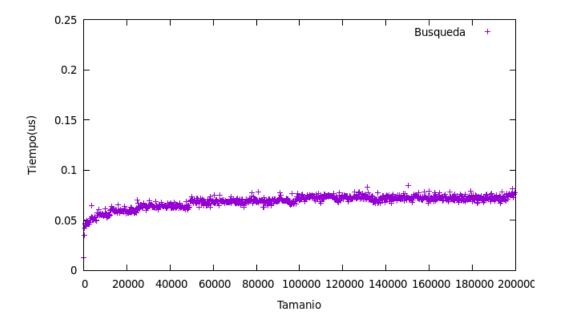
$$T(n) = 6 + 4 + \sum_{ini,fin}^{ini>fin} \frac{encontrado}{(max(4,2) + 3 + 4) + max(2,0) + 1} = 10 + \sum_{0}^{n/2} (4+7) + 3 = 10 + 11\frac{n}{2} + 3$$

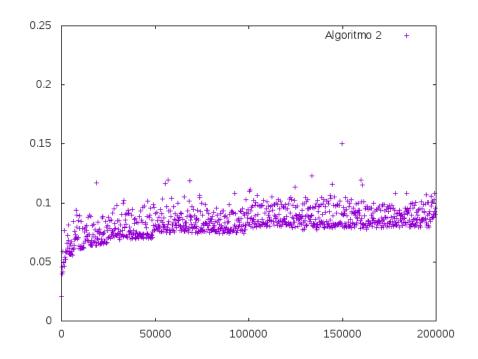
En este algoritmo el caso pe<br/>or se da cuando se particiona el vector de n elementos por la mitad hasta que no es<br/> posible hacerlo más y no se encuentra el elemento, en total<br/>  $\log 2(n)$  veces

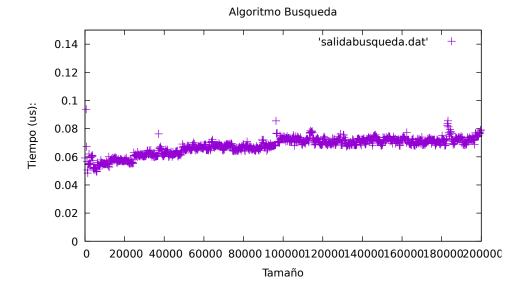
Hasta el while todo son operaciones elementales de orden O(1). Dentro del while encontramos caso de if-else que se solventa con lo de coger el que tenga más operaciones elementales.

El orden de eficiencia es O(log(n))

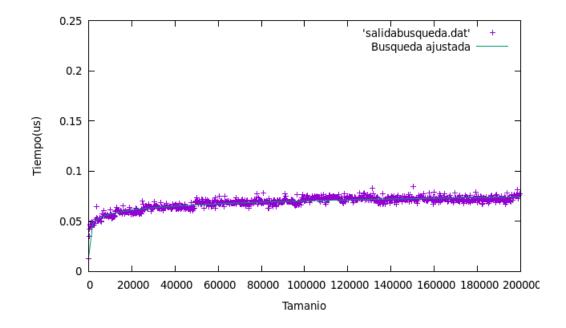
#### 2.2.1. Eficiencia empírica

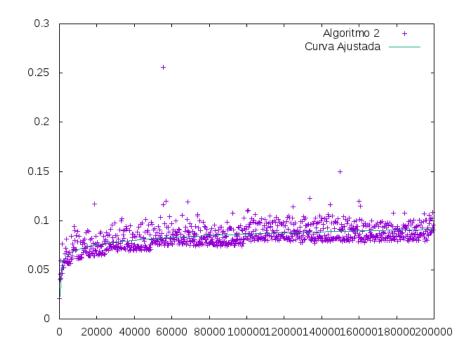


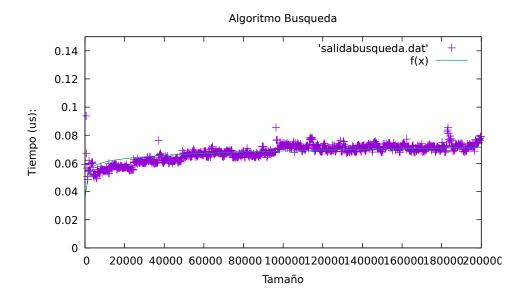




## 2.2.2. Eficiencia híbrida







## 2.3. Algoritmo 3

#### 2.3.1. Eficiencia teórica

```
void EliminaRepetidos(double original[], int nOriginal) {
   int i, j, k;
   for (i = 0; i < nOriginal; i++) {
      j = i + 1;
      do{
      if(original[j] == original[i]){
         for (k = j + 1; k < nOriginal; k++)
            original[k - 1] = original[k];
            nOriginal---;
      } else
      j++;
   } while (j < nOriginal) ;
}</pre>
```

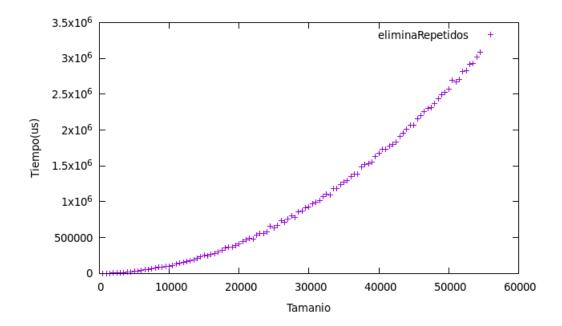
El peor caso se da cuando no hay repetidos.

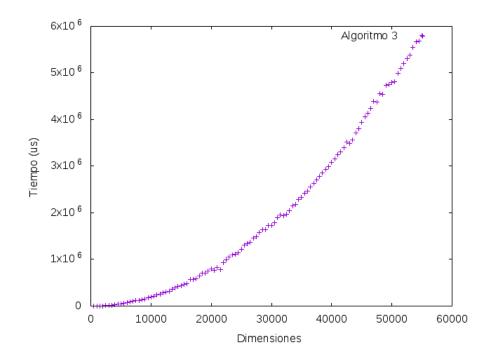
$$T(n) = \sum_{i=0}^{nOriginal} (2 + \sum_{i+1}^{nOriginal} (max((3 + \sum_{i+2}^{nOriginal} 8 + 1), 1) + 1)) = \sum_{i=0}^{n} (2 + \sum_{i+1}^{n} (1) + 1) = T(n) = \sum_{i=0}^{n} (2 + 1(n-1) + 1) = n(3 + (n-1)) = n^2 - n + 3$$

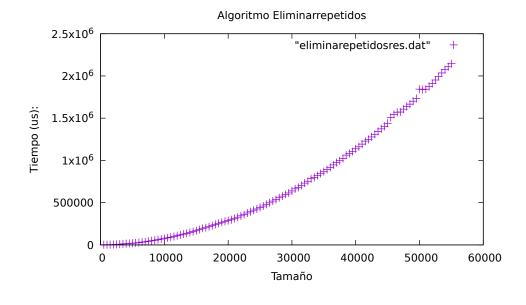
La peculiaridad del peor caso en este algoritmo se encuentra dentro del do-while ya que nunca llega a entrar en el if que contiene la tercera sumatoria al no haber elementos repetidos. Por lo tanto en el max nos quedamos con 1 que es la operacion elemental que se lleva a cabo en el else.

Se nos queda asi un orden de eficiencia cuadratico $O(n^2)$ 

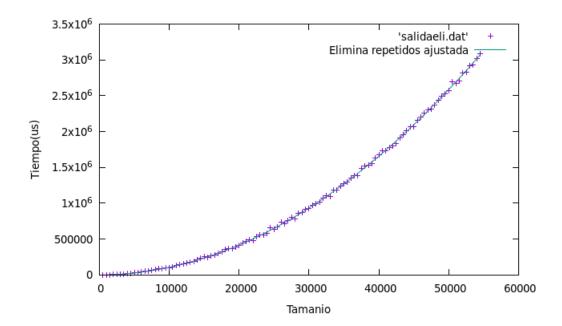
# 2.3.2. Eficiencia empírica

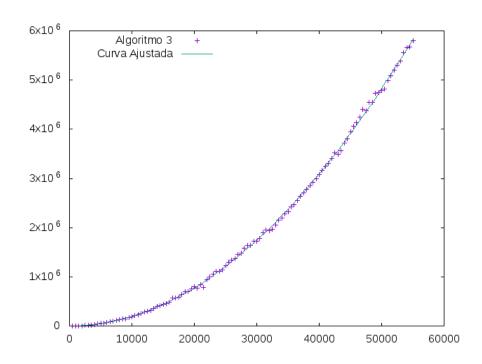


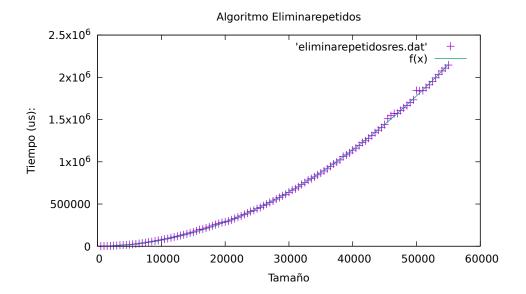




## 2.3.3. Eficiencia híbrida







## 2.4. Algoritmo 4

#### 2.4.1. Eficiencia teórica

```
int BuscarBinario(double *v, const int ini, const int fin, const double
int centro;

if(ini>fin) return -1;

centro=(ini+fin)/2;
if(v[centro] == x) return centro;
if(v[centro] > x) return BuscarBinario(v, ini, centro-1, x);
return BuscarBinario(v, centro+1, fin, x);
}
```

El peor caso se da cuando el elemento a buscar no se encuentra en el vector, es decir, cuando tras dividir los elementos por analizar nos quedemos con un número menor a 1.

■ n <= 1

$$T(n) = 1$$

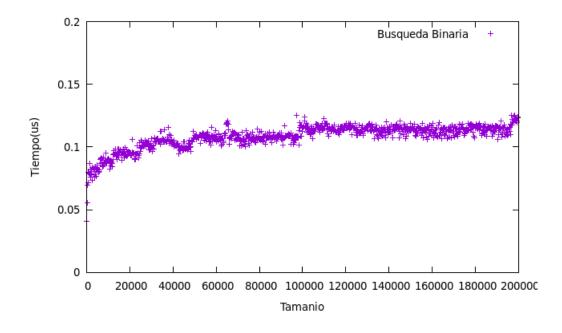
■ n >1

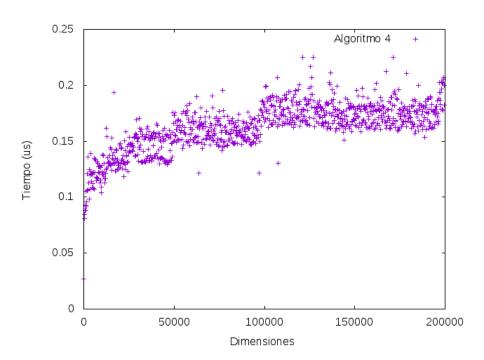
$$T(n) = i * (7 + T(n/2))$$

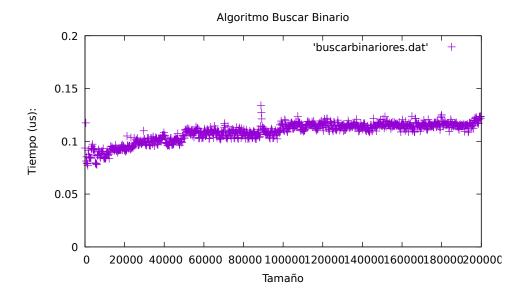
siendo i el número de iteraciones

Es por esto que el algoritmo de búsqueda binaria tiene una complejidad de orden logarítmico  $(O(\log n))$ .

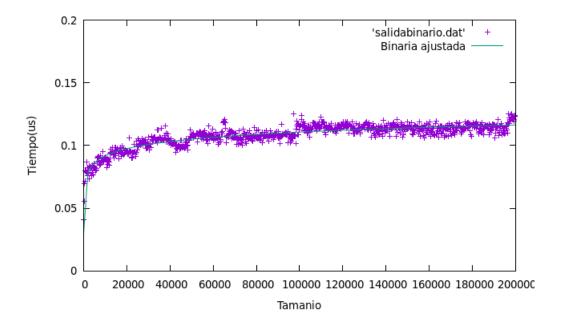
# 2.4.2. Eficiencia empírica

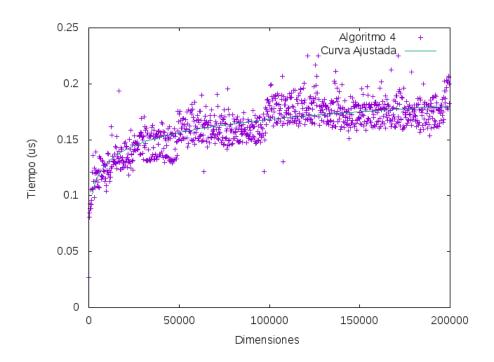


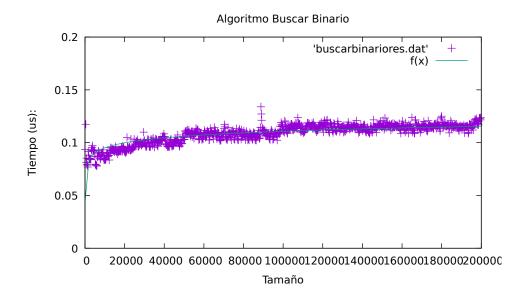




## 2.4.3. Eficiencia híbrida





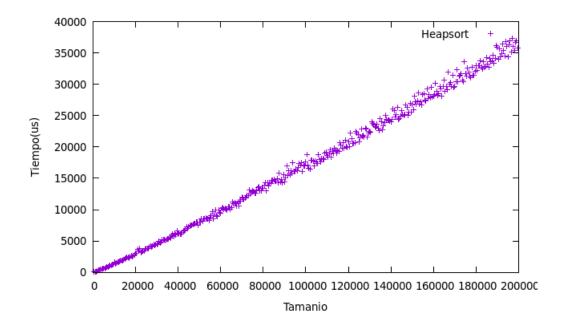


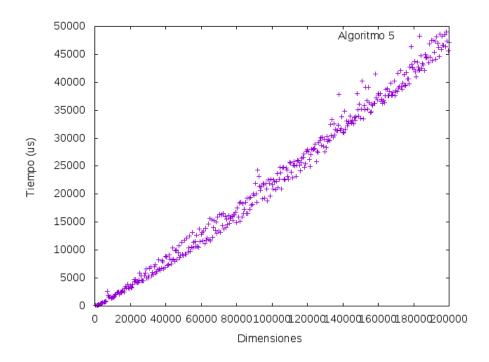
## 2.5. Algoritmo 5

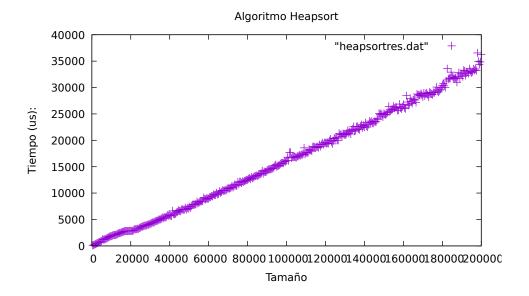
#### 2.5.1. Eficiencia teórica

```
void reajustar (int T[], int num elem, int k){
  int j;
  int v;
  v = T[k];
  bool esAPO = false;
  while ( ( k < num_{elem} / 2 ) && !esAPO){
    j = k + k + 1;
    if ((j < (num\_elem - 1)) & (T[j] < T[j + 1]))
      j++;
    if(v >= T[j])
      esAPO = true;
    T[k] = T[j];
    k = j;
 T[\,k\,]\ =\ v\,;
void heapsort (int T[] , int num_elem){
  int i;
  for (i = num_elem / 2 ; i >= 0 ; i--)
  reajustar (T, num_elem, i);
  for (i = num_elem - 1; i >= 1; i--){
    int aux = T[0];
   T[0] = T[i];
   T[i] = aux;
    reajustar (T, i , 0);
  }
Orden O(nlogn)
```

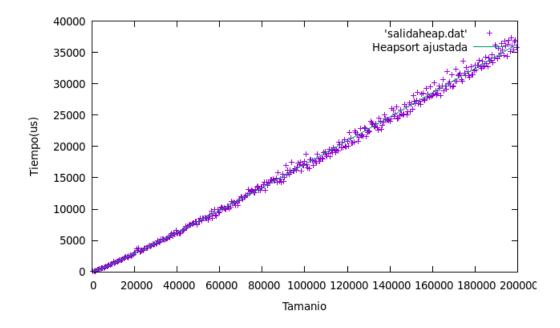
# 2.5.2. Eficiencia empírica

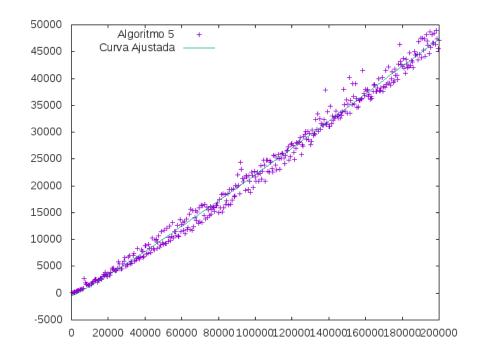


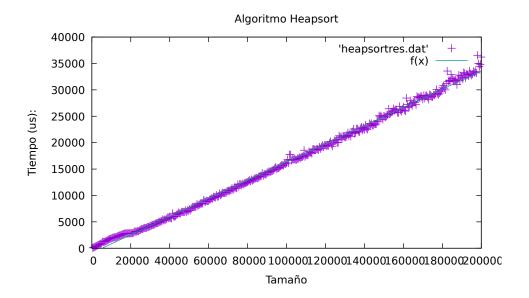




## 2.5.3. Eficiencia híbrida







## 2.6. Burbuja

#### 2.6.1. Eficiencia teórica

El peor caso se da cuando el vector esta ordenado a la inversa

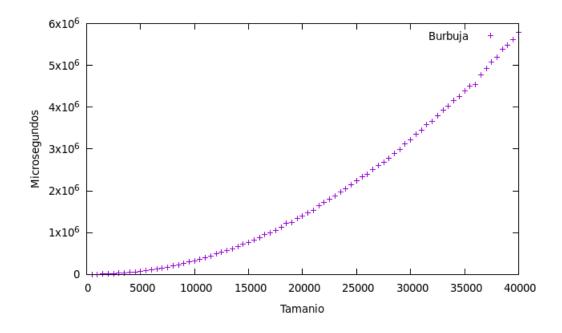
$$T(n) = 2 + \sum_{0}^{n/2} \left(1 + \sum_{j=n-1}^{j < i} (max(13,0) + 3)\right) = 2 + \sum_{0}^{n/2} \left(1 + a(n-1)\right) = 2 + \frac{n}{2} * a(n-1)$$

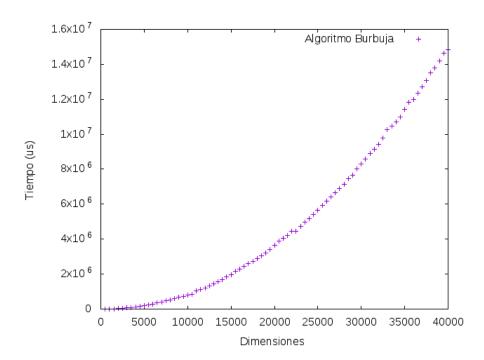
$$T(n) = 2 + a\left(\frac{n^2 - n}{2}\right)$$

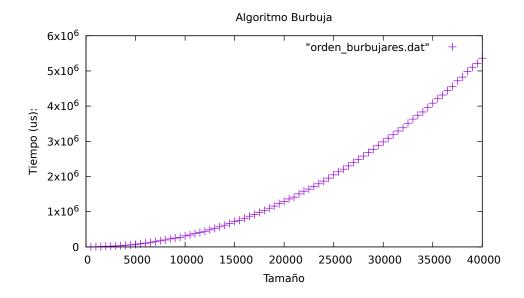
\*a es el numero de operaciones elementales que se ejecutan al intercambiar valores

La eficiencia es de  $(O(n^2))$ 

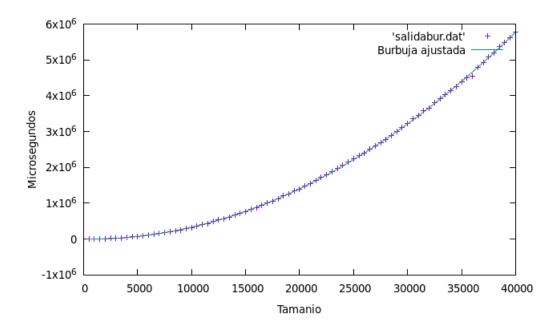
# 2.6.2. Eficiencia empírica

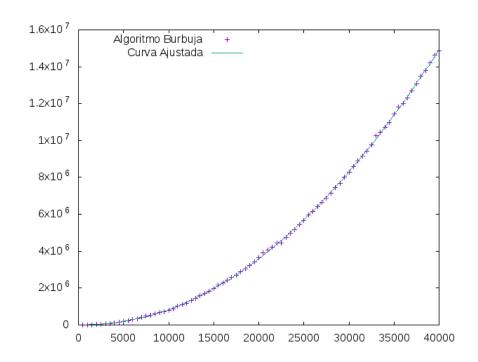


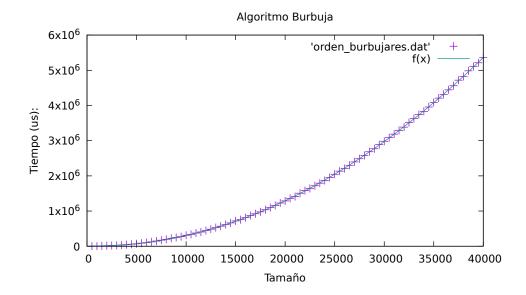




## 2.6.3. Eficiencia híbrida







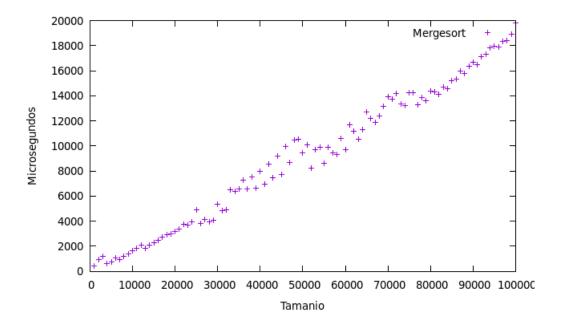
## 2.7. Mergesort

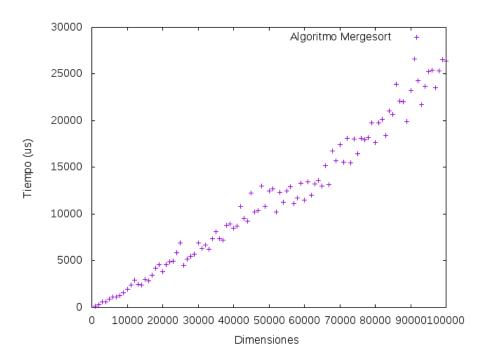
#### 2.7.1. Eficiencia teórica

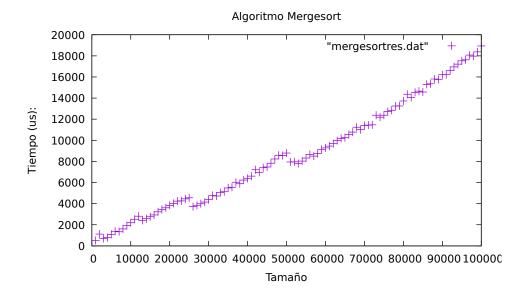
```
inline static void insercion(int T[], int num_elem)
  insercion_lims(T, 0, num_elem);
}
static void insercion_lims(int T[], int inicial, int final)
  int i, j;
  int aux;
  for (i = inicial + 1; i < final; i++) {
    while ((T[j] < T[j-1]) & (j > 0)) {
      aux = T[j];
      T[j] = T[j-1];
      T[\,j-1]\ =\ aux\,;
      j --;
    };
  };
}
const int UMBRAL MS = 100;
void mergesort(int T[], int num_elem)
  mergesort_lims(T, 0, num_elem);
static void mergesort_lims(int T[], int inicial, int final)
  if (final - inicial < UMBRAL_MS)
      insercion lims(T, inicial, final);
    } else {
      int k = (final - inicial)/2;
      int * U = new int [k - inicial + 1];
      assert (U);
```

```
int 1, 12;
      for (1 = 0, 12 = inicial; 1 < k; 1++, 12++)
        U[1] = T[12];
      U[1] = INT\_MAX;
      int * V = new int [final - k + 1];
      assert (V);
      for (1 = 0, 12 = k; 1 < final - k; 1++, 12++)
        V[1] = T[12];
      V[1] = INT\_MAX;
      mergesort_lims(U, 0, k);
      mergesort_lims(V, 0, final - k);
      fusion (T, inicial, final, U, V);
      delete [] U;
      delete [] V;
    };
}
static void fusion (int T[], int inicial, int final, int U[], int V[])
  int j = 0;
  int k = 0;
  for (int i = inicial; i < final; i++)
      if \ (U[\,j\,] \ < \ V[\,k\,]\,) \ \{
        T[i] = U[j];
        j++;
      } else{
        T[i] = V[k];
        k++;
    };
}
Orden O(nlogn)
```

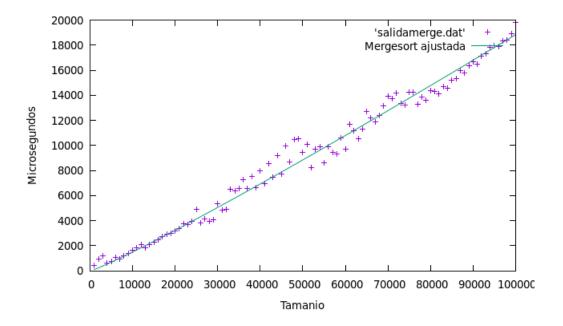
# 2.7.2. Eficiencia empírica

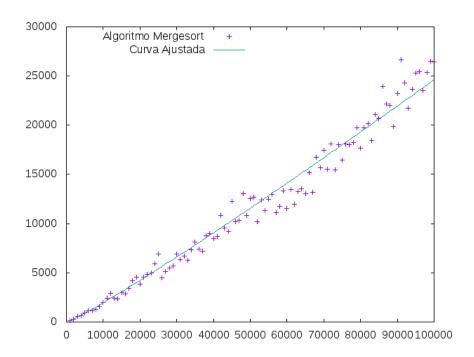


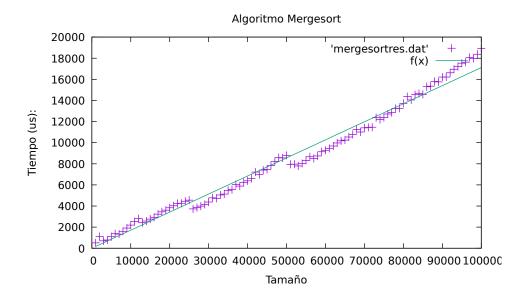




## 2.7.3. Eficiencia híbrida







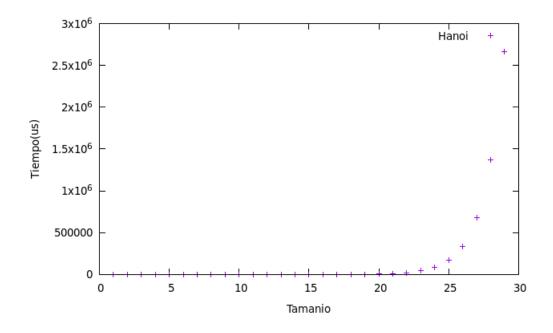
#### 2.8. Hanoi

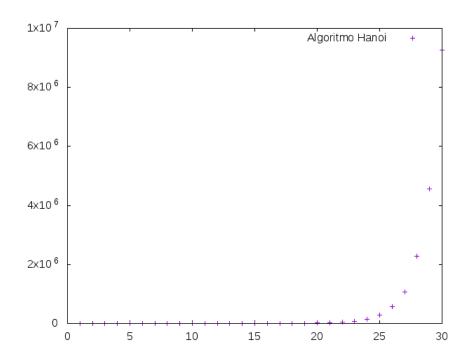
#### 2.8.1. Eficiencia teórica

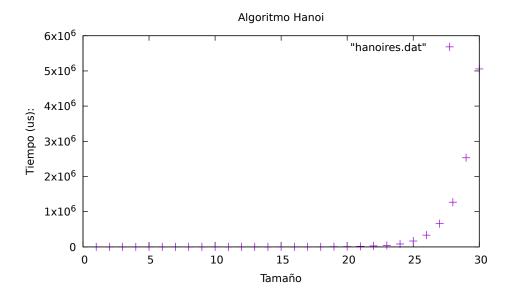
```
void hanoi (int M, int i, int j)
   if (M > 0)
         \begin{array}{l} {\rm h\, a\, noi\, (M\!-\!1,\ i\ ,\ 6\!-\!i\!-\!j\ )\,;} \\ {\rm //\, cout\ <<\ i\ <<\ ''\ ->\ ''\ <<\ j\ <<\ endl\,;} \end{array}
         hanoi (M-1, 6-i-j, j);
   }
}
Total de movimientos T(n) = 2T(n-1) + 1
   ■ n >1
               2T(n-1)+1
   n = 1
                 1
                           T(n) = 2T(n-1) + 1  n > 1
                  =2T(n-2)+1=2^2T(n-2)+2+1  n>2
                       T(n) = 2^3 T(n-3) + 2^2 + 2 + 1  n > 3
Y para n>i
                     T(n) = 2^{i}T(n-i) + (2^{i-1} + \dots + 2^{2} + 2 + 1)
Para i=n-1
                     T(n) = 2^{n-1}T(1) + (2^{n-2} + \dots + 2^2 + 2 + 1)
                             T(n) = \frac{2^{n-1} * 2 - 1}{2 - 1} = 2^n - 1
```

El orden de eficiencia es  $(O(2^n))$ 

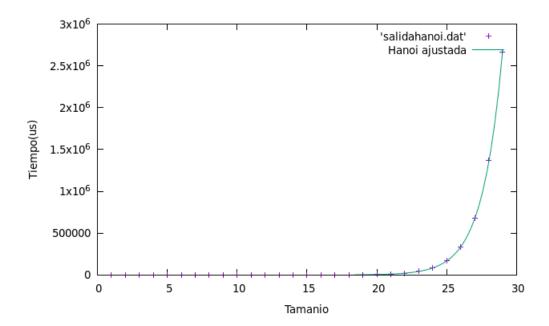
# 2.8.2. Eficiencia empírica

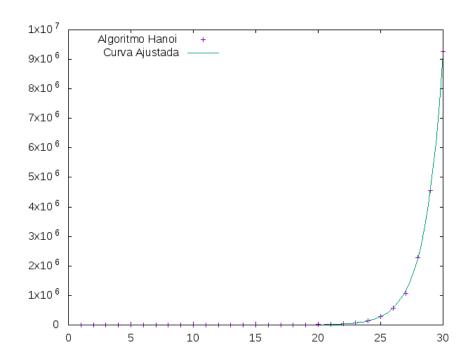


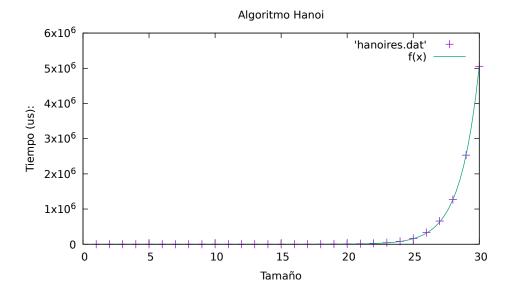




# 2.8.3. Eficiencia híbrida







# 3. Comparación de constantes K

#### **IRENE**

alg1: 0.0065 alg2: 0.02685741 alg3: 0.004957 alg4: 0.04651423 alg5: 0.2245189 burbuja: 0.003512 mergesort: 0.6547 hanoi: 0.0641523

#### **JAVIER**

alg1: 0.0058 alg2: 0.016234929 alg3: 0.0023218503 alg4: 0.0323592918 alg5: 0.1091367311 burbuja: 0.0046406056 mergesort: 0.06282032

hanoi: 0.016113281

CESAR

alg1: 0.0051 alg2: 0.02547895 alg3: 0.004884 alg4: 0.04030698 alg5: 0.22781818 burbuja: 0.00236641 mergesort: 0.558471 hanoi: 0.062551

Tras analizar estas constantes, podemos ver que los ordenadores de César y de Irene son ligeramente mejores que el de Javier, tal y como vimos al inicio de la práctica, por ello tienen unas constantes (cotas superiores) mayores.

# 4. Conclusión

Con esta parte de la práctica 1 hemos llegado a la conclusión de que la eficiencia a la hora de ejecutar un algoritmo depende mucho de la máquina que se esté empleando. También hemos visto que a la hora de compilar.

Por otro lado, mirando ahora nuestros resultados podemos afirmar que:

- 1. El Principio de invarianza nos dice que los tiempos de ejecucion de un mismo algoritmo solo difieren en cuanto a constantes, cosa que hemos podido comprobar empiricamente y que hemos plasmado en los gráficos.
- 2. Un código ejecutado en distintas máquinas siempre va a tener resultados de ejecución distintos. En nuestro caso, si un ordenador es mucho más viejo que el otro, va a poseer componentes que se han quedado anticuados y poco a poco se han mejorado, por lo tanto le llevará más tiempo y esfuerzo realizar una tarea que al otro ordenador más actual.