

- 1. Usando alguna imagen I de Recursos:
- 2. Detectar los puntos p característicos usando el descriptor SIFT.
- 3. Si  $N_k$  es el número de puntos p encontrados en I, realizar:
  - a) Rotar la imagen I alrededor del centro en pasos de 1° y generar una secuencia de 360 imágenes rotadas.
  - b) Reescalar la imagen I con paso 0,01 desde s=0,25 hasta s=2 y generar 175 imágenes reescaladas.
  - c) Modificar el brillo de la imagen I adicionando un escalar al valor de cada pixel, con incrementos de 1 desde -127 a 127 y generar 255 imágenes transformadas en su brillo.
  - d) Aplicar un ruido Gaussiano a la imagen I con incremento de 2 para  $\sigma$  desde 3 hasta 41 y generar 20 imágenes borroneadas.
- 4. Aplicar SIFT a cada una de las imágenes generadas en los items anteriores y calcular los puntos característicos  $p_t$  de cada imagen transformada  $I_t$ .
- 5. Si  $N_t$  es el número de puntos característicos de cada imagen transformada  $I_t$ , usar RANSAC para remover las correspondencias inconsistentes.
- 6. Si  $N_m$  es el número detectado de correspondencias en el item anterior, calcular la medida:

 $\frac{N_m}{N_k}$