

Computação Gráfica

- **Trabalho 4:** Transformação com interpolação em imagens

Bruna Costa Cons

201110341611

Código:

```
function transf(arq, p0)

pkg load image;
% 'p0' é matriz de pontos de entrada da imagem
% 'arq' é a imagem que será lida
img = imread(arq);
img = rgb2gray(img);

% Mapeando os pixels da imagem 'img'
lin = size(img, 1); % qtd de linhas de 'img'
col = size(img, 2); % qtd de colunas de 'img'
% A figura original é exibida:
figure('Name','Figura Original','NumberTitle','off');
imshow(img);

% A seguir, os elementos são retirados um a um da matriz de entrada
% Os elementos com L na variável são pontos da imagem distorcida
x0 = p0(1,1); % (linha, coluna)
x1 = p0(2,1);
x2 = p0(3,1);
x3 = p0(4,1);
y0 = p0(1,2);
y1 = p0(2,2);
y2 = p0(3,2);
y3 = p0(4,2);
x0L = p0(1,3);
x1L = p0(2,3);
x2L = p0(3,3);
x3L = p0(4,3);
y0L = p0(1,4);
y1L = p0(2,4);
y2L = p0(3,4);
y3L = p0(4,4);

% Matriz dos coeficientes (sistema de equações):
A = [x0 y0 1 0 0 0 (-1)*x0*x0L (-1)*y0*y0L;
     0 0 0 x0 y0 1 (-1)*x0*y0L (-1)*y0*y0L;
     x1 y1 1 0 0 0 (-1)*x1*x1L (-1)*y1*y1L;
     0 0 0 x1 y1 1 (-1)*x1*y1L (-1)*y1*y1L;
     x2 y2 1 0 0 0 (-1)*x2*x2L (-1)*y2*y2L;
     0 0 0 x2 y2 1 (-1)*x2*y2L (-1)*y2*y2L;
     x3 y3 1 0 0 0 (-1)*x3*x3L (-1)*y3*y3L;
     0 0 0 x3 y3 1 (-1)*x3*y3L (-1)*y3*y3L];

% Matriz dos coeficientes (transformação projetiva):
L = [x0L; y0L; x1L; y1L; x2L; y2L; x3L; y3L];

% Matriz de observações:
x = inv((A.')*A)*((A.')*L);
```

```

% Queremos obter a matriz de transformação 3x3 a partir dos elementos de 'x' (há apenas 8
elementos em 'x')
% Para isso, deve-se preencher o último elemento com 1
% Matriz de Transformação:
T = [x(1,1) x(2,1) x(3,1);
     x(4,1) x(5,1) x(6,1);
     x(7,1) x(8,1) 1];

% A imagem transformada é setada com um fundo preto, com a mesma quantidade de linhas
e colunas da imagem original
new_img = zeros(lin,col,"uint8");

for i = 1:(lin)
    for j = 1:(col)
        % Uma matriz 'M' é criada, representando o vetor do ponto atual, na linha 'i' e coluna 'j'
        M = [i; j; 1];
        % A matriz de transformação 'T' encontrada é aplicada a cada ponto da iteração
        M2 = T*M;
        % Em seguida, é feita a normalização das coordenadas, ao dividir cada elemento do vetor
        por sua última coordenada (z). A normalização é feita para que possamos utilizar as
        propriedades de uma transformação afim.
        M3 = M2/M2(3,1);
        % Os valores transformados de x e y são retirados da matriz resultado M3, sendo salvos
        em Xn e Yn, respectivamente:
        Xn = M3(1,1);
        Yn = M3(2,1);

        % Interpolação Bilinear:
        % u obtém apenas a parte decimal que "sobra" de um pixel inteiro, no eixo x
        u = Xn - floor(Xn);
        % v obtém apenas a parte decimal que "sobra" de um pixel inteiro, no eixo y
        v = Yn - floor(Yn);
        % Xn e Yn são arredondados para o inteiro mais próximo para que a interpolação possa
        ser feita
        Xn = int32(Xn);
        Yn = int32(Yn);

        % Nos 'ifs' seguintes, é garantido que, se a matriz de transformação inserida pelo usuário
        fizer ultrapassar o tamanho da imagem escolhida, a imagem transformada irá ser cortada
        if ((Xn <= 0) || (Xn > lin))
            Xn = 1;
        endif

        if ((Yn <= 0) || (Yn > col))
            Yn = 1;
        endif

        % Em seguida, a interpolação é realizada, analisando os 4 pixels em volta do pixel atual da
        iteração. Porém, quando não houver 4 pixels em volta da imagem, no caso dos cantos da
        imagem, devemos limitar essa análise, por isso foi usado o 'if' abaixo:
    
```

```

        if ((i < lin) && (j < col))
            new_img(Xn,Yn) = img(i,j)*(1-u)*(1-v) + img(i+1,j)*u*(1-v) + img(i,j+1)*(1-u)*v +
img(i+1,j+1)*u*v;
        else
            % No caso dos cantos da imagem, apenas parte da fórmula da interpolação foi usada, ao
            analisar apenas um pixel
            new_img(Xn,Yn) = img(i,j)*(1-u)*(1-v);
        endif

    endfor
endfor

figure('Name','Figura Transformada','NumberTitle','off');
imshow(new_img);

endfunction

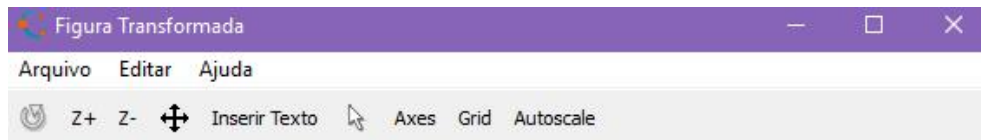
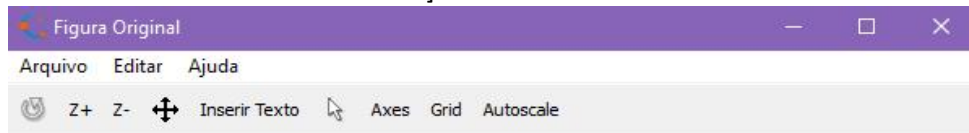
```

Exemplos de execução:

- `transf("dog.png", [1 1 50 50; 1 550 1 500; 590 1 590 1; 590 550 500 550]);`

Sendo:

`arq = "dog.png"` e `p0 = [1 1 50 50;`
 `1 550 1 500;`
 `590 1 590 1;`
 `590 550 500 550].`



- `transf("gatos.png", [1 1 50 50; 1 350 1 300; 390 1 390 1; 390 350 300 350]);`

Sendo:

```
arq = "gatos.png" e p0 = [1 1 50 50;  
                          1 350 1 300;  
                          390 1 390 1;  
                          390 350 300 350].
```

