

Regressão e redes neurais rasas e profundas

Juvenal J. Duarte

Ementa

- Serão abordados nesta disciplina os seguintes tópicos:
 - Revisão de Cálculo Diferencial e Álgebra Linear
 - Introdução ao aprendizado de máquina
 - Regressão Linear
 - Definição de Função de Perda e Função de Custo (loss/cost)
 - Erro Quadrático Médio / Mean Squared Error (MSE)
 - Otimização por Gradiente Descendente (Batch Gradient Descent)
 - Regressão Logística e perceptron
 - Funções de ativação: Sigmoid e ReLU
 - Entropia Cruzada / Cross Entropy
 - Gradiente Descendente: Mini Batch e Estocástico
 - Multilayer Perceptron (MLP)
 - Algoritmo de feed-forward.
 - Backpropagation.





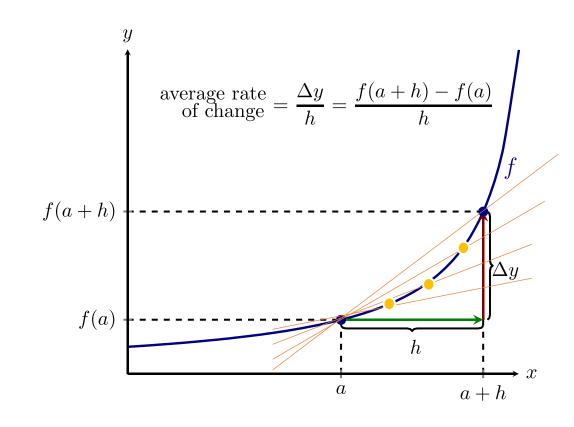
Revisão Cálculo diferencial

Juvenal J. Duarte

Cálculo diferencial

Derivada pela definição

$$\frac{dy}{dx}(x_i) = f'(x_i) = \lim_{h \to 0} \frac{f(x_i+h) - f(x_i)}{h}$$





Cálculo diferencial

Derivada de uma constante

$$\frac{d}{dx}(c) = 0$$

Derivada da potência

$$\frac{d}{dx}(x^n) = n.x^{n-1}$$

Portanto:

$$\frac{d}{dx}(x) = 1$$

Soma / Subtração

$$\frac{d}{dx}(u\pm v) = \frac{du}{dx} \pm \frac{dv}{dx}$$

Produto por uma constante

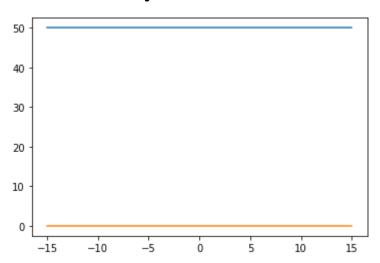
$$\frac{d}{dx}(cu) = c\frac{du}{dx}$$

Derivada do produto

$$\frac{d}{dx}(uv) = u\frac{dv}{dx} + v\frac{du}{dx}$$

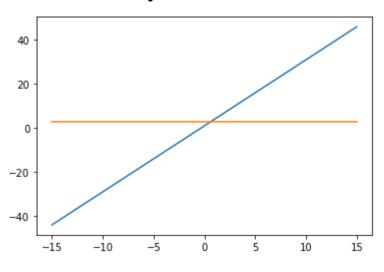
Cálculo diferencial: exemplos

Função constante



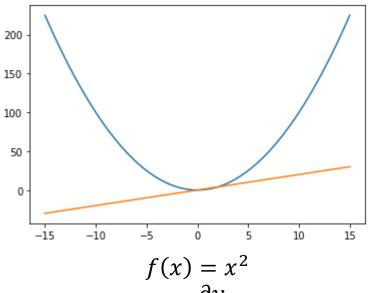
$$f(x) = 50$$
$$f'(x) = \frac{\partial y}{\partial x} = 0$$

Função linear



$$f(x) = 3x + 1$$
$$f'(x) = \frac{\partial y}{\partial x} = 3$$

Função quadrática



$$f(x) = x^{2}$$
$$f'(x) = \frac{\partial y}{\partial x} = 2x$$



Cálculo diferencial: exercícios

$$(1) f(x) = 11$$

(2)
$$f(x) = 4x + 20x + 2$$

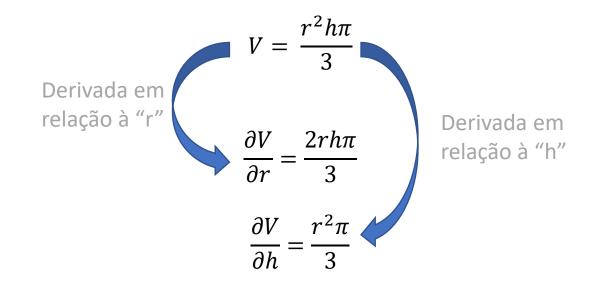
(3)
$$f(x) = 4x^3 + x + 1$$

(4) Se a população mundial é dada pela função f(x), qual interpretação pode ser dada à sua derivada?



Derivadas Parciais

Em funções de múltiplas variáveis, é possível estabelecer a derivada em relação a cada variável particular







Revisão Álgebra linear

Juvenal J. Duarte

Álgebra linear

Multiplicação por constante

$$3 \cdot [2 \ 4 \ 7] = [3.2 \ 3.4 \ 3.7] = [6 \ 12 \ 21]$$

$$\% \cdot \begin{bmatrix} 4 & 6 \\ 10 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4.1/2 & 6.1/2 \\ 10.1/2 & 1.1/2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 5 & \frac{1}{2} \end{bmatrix}$$



Álgebra linear

Multiplicação de matrizes

[A] × [B]
$$\begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \\ b_{31} & b_{32} \end{bmatrix}$$
[A]
$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} L_1C_1 & L_1C_2 \\ L_2C_1 & L_2C_2 \end{bmatrix}$$

$$L_1C_1 = a_{11}b_{11} + a_{12}b_{21} + a_{13}b_{31}$$

www.obaricentrodamente.com

Multiplicação exemplo:

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1 \\ -1 & 0 & 2 \end{bmatrix} \ \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 0 & 5 \\ 4 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{A}_{2x3} \cdot \mathbf{B}_{3x2} = \mathbf{C}_{2x2}$$

$$\mathbf{C} = \begin{bmatrix} 6 & 12 \\ 7 & 4 \end{bmatrix}$$

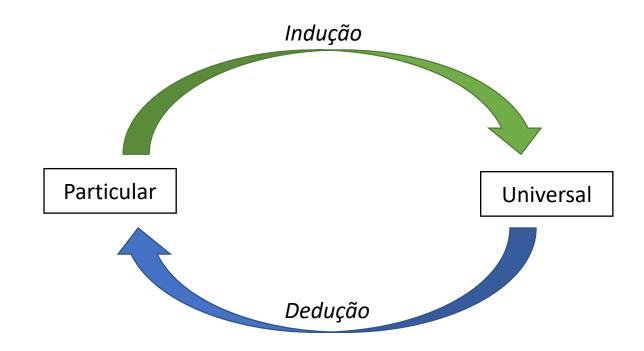




Introdução: Tipos de aprendizado

Juvenal J. Duarte

Aprendizado por indução

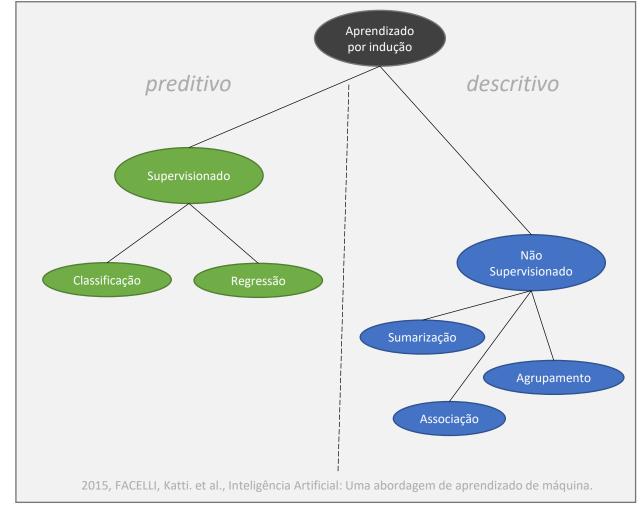




Aprendizado por indução

Principais tarefas são:

- Predizer (Apr. Supervisionado):
 - Diagnóstico de doenças.
 - · Reconhecimento facial.
 - Predição de fraudes.
 - Predição de desistência (churn).
 - SAC: Qual será o volume de ligações?
 - Qual o preço justo de um imóvel?
 - Algum outro caso interessante?
- Descrever (Apr. não Supervisionado):
 - Sistemas de recomendação.
 - Segmentação de clientes.
 - Agrupamento de documentos similares.
 - Algum outro exemplo?





Aprendizado por indução

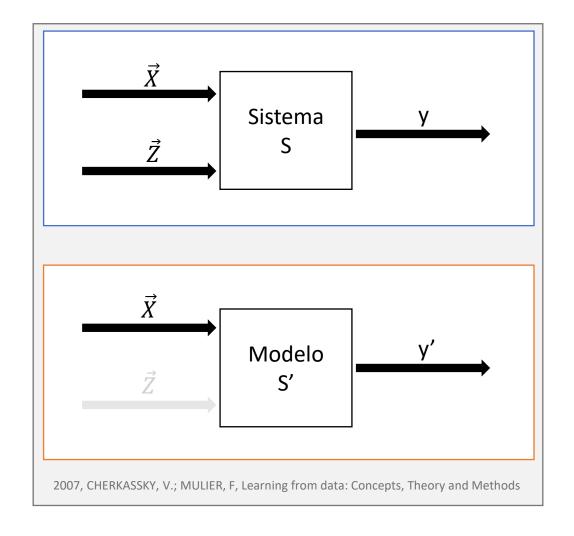
- Aprendizado supervisionado:
 - São fornecidos o conjunto de atributos independentes (\vec{X}) e o atributo alvo (y). A partir dos exemplos o algoritmo gera um modelo, por <u>indução</u>, capaz predizer novas amostras por <u>dedução</u>.
- Aprendizado não supervisionado:
 - É fornecido apenas o conjunto de atributos (\vec{X}). Os algoritmos buscam padrões descritivos nos dados através da análise das características dos exemplos e suas relações.



Aprendizado supervisionado: Formalização

• Existe um sistema S, com entradas observadas \vec{X} e entradas não observadas \vec{Z} , que produz os resultados y baseado nos inputs.

• Existe um modelo S', cuja função busca imitar o comportamento do Sistema S, mapeando o conjunto de entradas \vec{X} a uma saída y'.





Aprendizado supervisionado

• S4 =
$$\bullet$$
, \Box , Δ , \bullet , \Box , Δ ... ?



Aprendizado supervisionado

• S4 =
$$\bullet$$
, \Box , Δ , \bullet , \Box , Δ ... ?

$$f(n) = 2n, \forall n > 0$$

$$f(n) = n^2, \forall n > 0$$

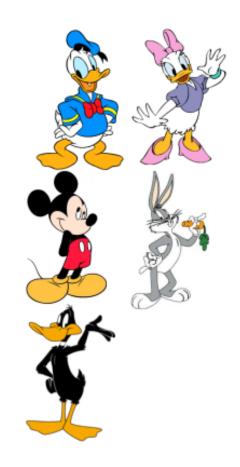
$$f(n) = \begin{cases} f(n-1) + f(n-2), \forall n > 1\\ 1, n = 1\\ 0, n = 0 \end{cases}$$

S4:

$$f(n) = \begin{cases} f(n-3), \forall n > 2\\ \Delta, n = 2\\ \Box, n = 1\\ \bullet, n = 0 \end{cases}$$

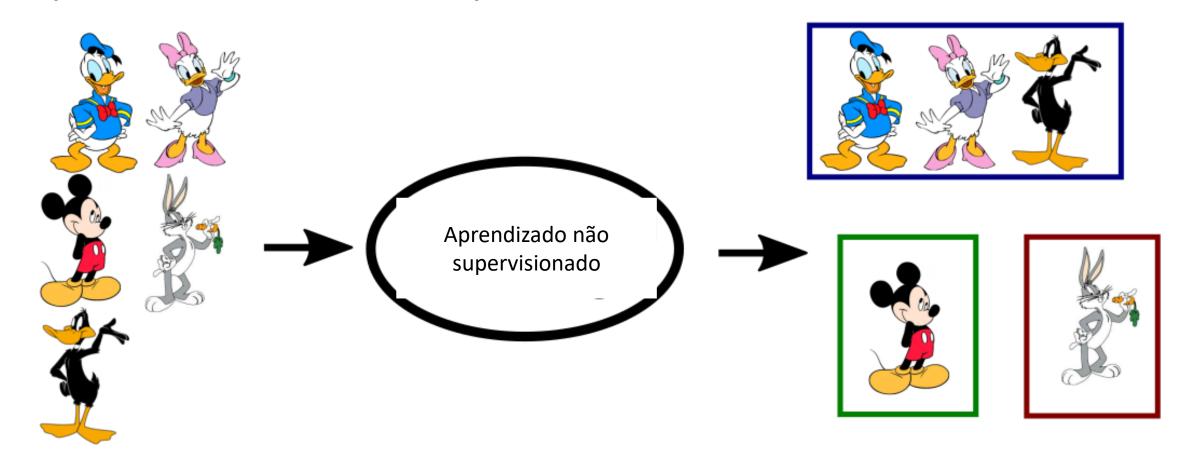


Aprendizado não supervisionado





Aprendizado não supervisionado



2018, Devin Soni, acessado em: towardsdatascience.com/supervised-vs-unsupervised-learning-14f68e32ea8d



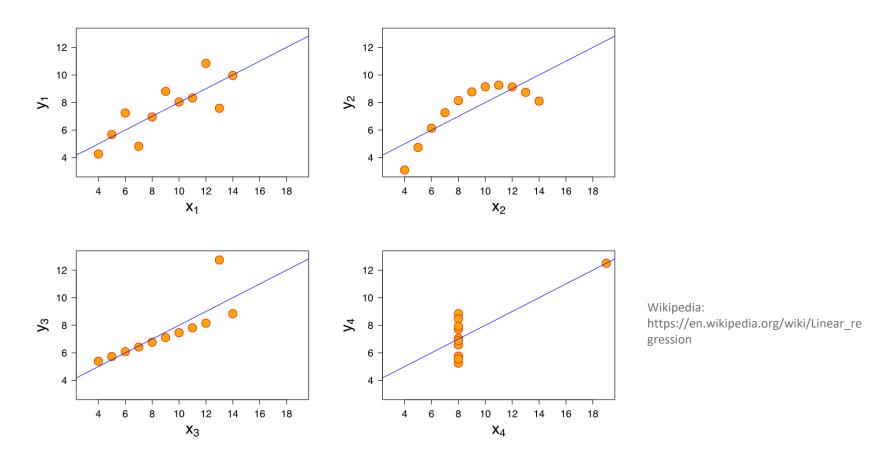


Regressão linear

Juvenal J. Duarte

Regressão linear

Investiga relações lineares entre variáveis. Qual das relações abaixo apresenta relação mais linear?





Regressão linear univariada

O que é uma relação de dependência linear?

$$y = \beta x + \alpha$$

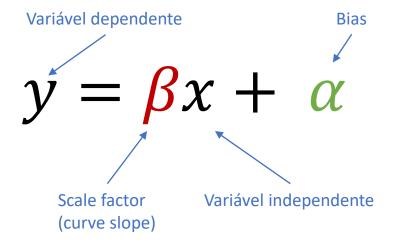
Notação alternativa:

$$y = mx + b$$



Regressão linear univariada

O que é uma relação de dependência linear?





Regressão linear multivariada

Como generalizer a formula para o caso de n atributos?

$$y = \beta_1 x_1 + \beta_2 x_2 + \beta_3 x_3 + \dots + \beta_n x_n + \alpha$$

$$y = \alpha + \sum_{i=1}^n x_i \beta_i$$



Regressão linear multivariada

Cálculo vetorial

Quantidade de linhas / registros / amostras: m

Quantidade de colunas / atributos / characteristicas: n

Conjunto de entradas:

$$\vec{X}_{m,n} = \begin{bmatrix} x_{1,1} & \cdots & x_{1,n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{m,1} & \cdots & x_{m,n} \end{bmatrix}$$

Conjunto de pesos:

$$ec{B}_{n,1} = egin{bmatrix} eta_1 \ eta_2 \ eta_3 \ dots \ eta_n \end{bmatrix}$$

 α

Bias:

1) Predição (formula vetorial):

$$\hat{y}_{m,1} = \vec{X}_{m,n} \vec{B}_{n,1} + \alpha$$

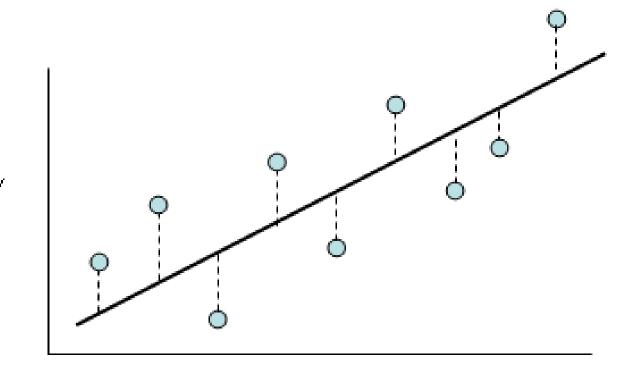
Regressão linear: função de custo

Como estimar os parâmetros e saber se o modelo é bom o suficiente?

$$loss(i) = y_i - \hat{y}_i$$

Erro Quadrático Médio (MSE):

(3)
$$cost = J = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} loss(y_i, \hat{y}_i)^2$$



Χ



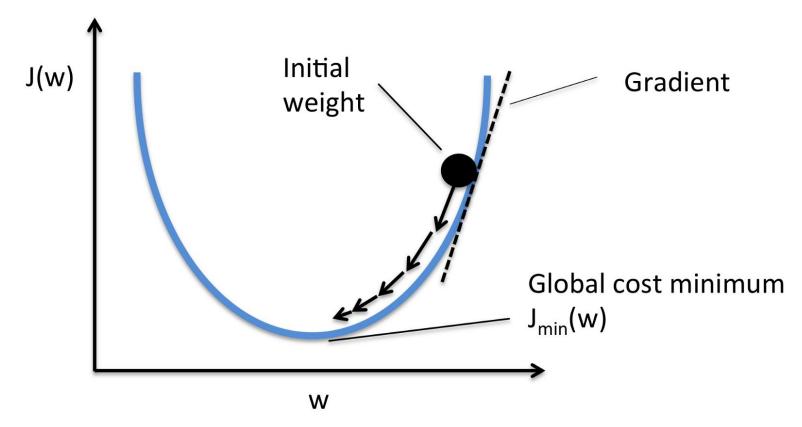


Regressão linear: Gradiente Descendente

Juvenal J. Duarte

Gradiente descendente

Parametros do modelo sao corrigidos iterativamente, com ajuste dado pela derivada da função de custo.





Regressão linear: gradiente descendente



$$\frac{\partial J}{\partial \beta} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} -2\overrightarrow{x_i} (y_i - (\overrightarrow{x_i}\beta + \alpha))$$

$$J = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} loss(y_i, \hat{y}_i)^2$$



$$\frac{\partial J}{\partial \alpha} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} -2(y_i - (\overrightarrow{x_i}\beta + \alpha))$$



Regressão linear: gradiente descendente



$$\frac{\partial J}{\partial \beta} = -\frac{2}{m} \times transp(\vec{X}_{m,n}) \times \left[y_{m,1} - (\vec{X}_{m,n} \times \vec{B}_{n,1} + \alpha) \right]$$

(3)
$$J = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} loss(y_i, \hat{y}_i)^2$$



$$\frac{\partial J}{\partial \alpha} = -\frac{2}{m} \times \sum (y_{m,1} - (\vec{X}_{m,n} \times \vec{B}_{n,1} + \alpha))$$



Hiper-Parametros

Learning Rate = Alpha:

Define a velocidade do aprendizado. Quando baixa, exige mais iteracoes ate a solucao otima, quando alta dificulta a convergencia do algoritmo.

Epochs:

Define quantas iteracoes de ajustes nos coeficientes serao executadas.



Ajuste dos pesos / coeficientes

(6)
$$\vec{B}_{n,1} = \vec{B}_{n,1} - alpha \times \frac{\partial J}{\partial \beta}$$

(7)
$$\alpha = \alpha - alpha \times \frac{\partial J}{\partial \alpha}$$

