



Ege Üniversitesi
Elektrik Elektronik Mühendisliği Bölümü
Kontrol Sistemleri I Dersi



8.UYGULAMA

2 Haziran 2021

LABORATUVAR

Aşağıda verilen sistem için maksimum aşımın %16, oturma zamanının 2 saniye ve statik hız sabitinin (static velocity constant) $K_v = 50 \text{ sec}^{-1}$ olması isteniyor. Gereken denetleyici tasarımı yapınız.

1.

- Dengelenmiş sistemin (kompanze edilmiş) birim basamak cevabını çizin
- Dengelenmiş sistemin (kompanze edilmiş) birim rampa cevabını çizin
- Dengelenmiş $G_c(s)*G(s)$ ve dengelenmemiş $G(s)$ sistem için köklerin yer eğrisini çizdirerek kıyaslayınız.

