随机梯度下降算法

1.梯度下降算法的作用

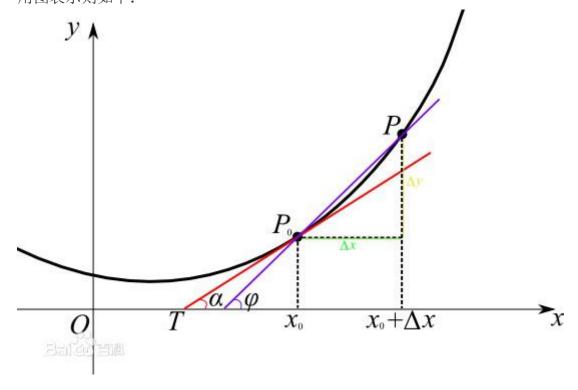
随机梯度下降算法,是用于求解机器学习算法参数的方法。梯度下降算法具体是什么呢? 1)导数

我们知道导数的定义如下:

$$f'(x_0) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{\Delta y}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x}$$

$$= \frac{\partial(y)}{\partial(x)}$$

反映的是函数y=f(x)在某一点处沿x轴正方向的变化率。再强调一遍,是函数f(x)在x轴上某一点处沿着x轴正方向的变化率/变化趋势。直观地看,也就是在x轴上某一点处,如果f'(x)>0,说明f(x)的函数值在x点沿x轴正方向是趋于增加的;如果f'(x)<0,说明f(x)的函数值在x点沿x轴正方向是趋于减少的。用图表示则如下:



上图中的Δy、dy等符号的意义及关系如下:

 $\Delta x:x$ 的变化量:

dx:x的变化量 Δx 趋于0时,则记作微元dx;

 Δy : Δy = $f(x0+\Delta x)$ -f(x0),是函数的增量;

dy:dy=f'(x0)dx,是切线的增量;

当 Δx →0时,dy与 Δy 都是无穷小,dy是 Δy 的主部,即 Δy =dy+o(Δx).

2) 偏导数

上述导数的定义是针对单变量的,对于多变量的函数,如: $f(x,y,z,w) = x^2 + y^2 + z^2 + w^2$,对某个变量求导,则得到该变量的偏导数。如:

 $\frac{d(f)}{d(x)} = 2x$,即为函数在变量x上的求导得到的导数。

偏导数的定义如下:

$$\frac{\partial}{\partial x_j} f(x_0, x_1, \dots, x_n) = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{\Delta y}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x_0, \dots, x_j + \Delta x, \dots, x_n) - f(x_0, \dots, x_j, \dots, x_n)}{\Delta x}$$

可以看到,导数与偏导数本质是一致的,都是当自变量的变化量趋于0时,函数值的变化量与自变量变化量比值的极限。直观地说,偏导数也就是函数在某一点上沿坐标轴正方向的的变化率。

区别在于:

导数,指的是一元函数中,函数y = f(x)在某一点处沿x轴正方向的变化率; 偏导数,指的是多元函数中,函数 $y = f(x_1, x_2, \ldots, x_n)$ 在某一点处沿某一坐标轴 (x_1, x_2, \ldots, x_n) 正方向的变化率

3)方向导数

方向导数的定义如下:

$$\frac{\partial}{\partial l} f(x_0, x_1, \dots, x_n) = \lim_{\rho \to 0} \frac{\Delta y}{\Delta x} = \lim_{\rho \to 0} \frac{f(x_0 + \Delta x_0, \dots, x_j + \Delta x_j, \dots, x_n + \Delta x_n) - f(x_0, \dots, x_j, \dots, x_n)}{\rho}$$

$$\rho = \sqrt{(\Delta x_0)^2 + \dots + (\Delta x_j)^2 + \dots + (\Delta x_n)^2}$$

方向导数就是函数在特定方向上的变化率,最大梯度是个

4)梯度

梯度的定义如下:

$$gradf(x_0, x_1, \dots, x_n) = \left(\frac{\partial f}{\partial x_0}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_j}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_n}\right)$$

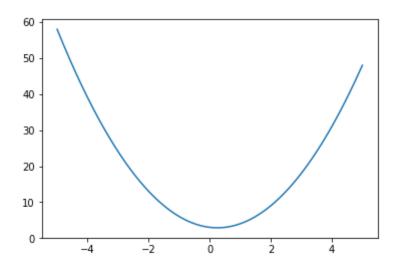
可见,梯度是一个向量,由各个分量上的导数所组成。梯度的方向就是最大方向导数的方向,梯度的模就是最大方向导数的值。

2.梯度下降算法

梯度下降算法是机器学习领域最常用的优化算法。通常机器学习的任务是: 已知数据集 $D=\{X_1,X_2,X_3,...,X_n\}$,其中 $X_i\in R^m$ 是m维实数向量。然后已知一个目标函数,求目标函数的最佳参数,能够使得目标函数最优。

1)一维梯度下降算法示例

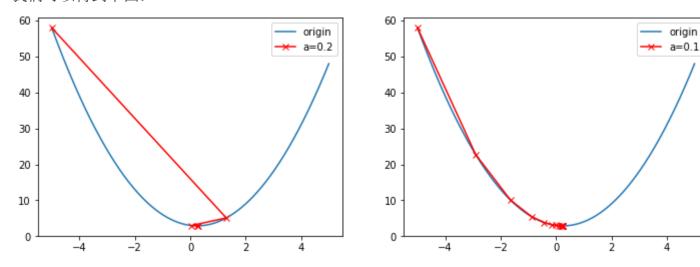
设当前有一个函数: $J(\theta) = 2\theta^2 - \theta + 2$, 其函数图像如下:



我们进行如下操作:

(a)计算 $J(\theta)' = 4\theta - 1$

(b)令 $\alpha=0.2$,初始 $\theta=2$,然后不断重复 $\theta:=\theta-\alpha*J(\theta)'$,直到 $|J(\theta)|<=0.01$ 我们可以得到下图:



可见在左边图中,几个红色点的值在不断的减小,但是它是跳跃的,先左边,再到右边,最终到达底部。右边的图则是在单调往下。

同时我们可以看到,不同的 α 下,下降的幅度不一样。 α 大的时候下降快,小的时候下降慢。但是下降过快的时候,容易陷入震荡,一会儿跳到左边,一会儿在曲线右边,但是下降趋势不变。因此在很多算法里面,会将这个参数设置成可变,一开始下降快,然后慢慢变小。

2) 二维梯度下降算法示例

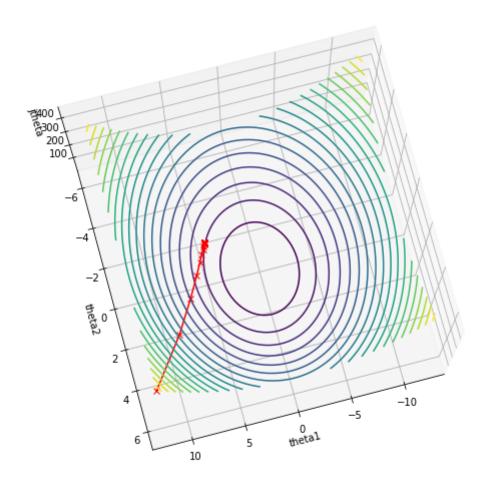
假设损失函数为 $J(\theta)=2\theta_1^2+5\theta_2^2$,求此式子下,使 $J(\theta)$ 的参数 θ_1,θ_2

那么我们进行如下操作:

(a)计算函数的梯度: $\Delta J(\theta) = (4\theta_1, 10\theta_2)$,是一个向量

(b)进行梯度下降, $(\theta_1, \theta_2) = (\theta_1, \theta_2) - \alpha * \Delta J(\theta)$ 直到梯度中的每个值都小于0.01,输出最终终止时候的 (θ_1, θ_2)

计算之后,可以得到效果图如下:



可见函数取值一直在往底部走,越来越接近最低点。

3) 梯度下降算法实战

在实现了一维和二维梯度下降算法之后,我们下面进入到真实的梯度下降算法实践。以线性回归算法为例,假设我们有一系列下面的数据点

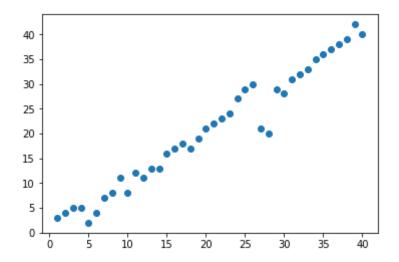
Y = [3, 4, 5, 5, 2, 4, 7, 8, 11, 8,

12,11, 13, 13, 16, 17, 18, 17,19, 21,

22,23,24,27,29,30,21,20,29,28,

31,32,33,35,36,37,38,39,42,40]

如下图所示:



想找到一个线性函数 $h_{\theta}(x^i) = \theta_0 * x_0^i + \theta_1 * x_1^i$,使得 $h_{\theta}(x)$ 能够尽可能准确的拟合该条曲线,因此我们有平方误差函数如下:

$$J(heta) = rac{1}{2m} \sum_{i=1}^m (h_ heta(x^i) - y^i)^2.$$

其中 $(h_{\theta}(x^{i})$ 是预测值, y^{i} 是真实值,我们的目标是得到参数 (θ_{0},θ_{2}) ,使得 $J(\theta)$ 能够最小。跟上面两个例子一样,先计算梯度,然后进行梯度下降。

计算梯度如下:

$$egin{aligned} rac{\partial (J(heta))}{ heta_0} &= rac{1}{m} \sum_{i=1}^m (heta_0 * x_0^i + heta_1 * x_1^i - y^i) \ rac{\partial (J(heta))}{ heta_1} &= rac{1}{m} \sum_{i=1}^m (heta_0 * x_0^i + heta_1 * x_1^i - y^i) * x_1^i \end{aligned}$$

也是一个向量。这里不一样的是,有很多个x,所以是求和之后的平均。故而 $J(\theta)$ 的梯度为:

$$grad(J(heta)) = [rac{1}{m}\sum_{i=1}^m (heta_0 * x_0^i + heta_1 * x_1^i - y^i), rac{1}{m}\sum_{i=1}^m (heta_0 * x_0^i + heta_1 * x_1^i - y^i) * x_1^i]$$

然后我们可以编写代码,计算一下在lpha=0.1的时候,最优化的参数 $heta_0, heta_1$ 分别是多少。

我们知道,对于二维坐标里的直线来说, $h_{\theta}(x^i)$ 的 x_0 是1,即为常数, x_1 才是自变量。一般都是y=ax+b的形式,这里我们写的是一般形式的。但是这样写比较繁琐,所以我们以矩阵的形式来计算。

于是有
$$J(\theta) = \frac{1}{2m}(X\theta - Y)^T * (X\theta - Y)$$

$$\frac{\partial (J(\theta)}{\theta} = \frac{1}{2m} X^T (X\theta - Y) + \frac{1}{2m} (X\theta - Y)^T X$$

由于矩阵运算满足: $(XY)^T = Y^T X^T$, 因此对上式第二部分进行转换, 则得到:

$$\frac{1}{2m}(X\theta-Y)^TX=\frac{1}{2m}X^T(X\theta-Y)$$
,所以我们推得:

$$\frac{\partial (J(\theta)}{\theta} = \frac{1}{m} X^T (X\theta - Y)$$

于是我们得到梯度更新的公式, 即为:

$$\theta := \theta - \alpha * \frac{\partial (J(\theta))}{\theta} = \alpha * \frac{1}{m} X^T (X\theta - Y)$$

下面我们将此算法转换成代码如下:

```
#梯度下降算法
def gradient_descent(x,y,alpha,threshold):
    theta=np.array([1,1]).reshape(2,1)
    gradient=gradient_func(x,y,theta)
    while not np.all(np.absolute(gradient) <= threshold):</pre>
        theta=theta-alpha*gradient
        gradient=gradient_func(x,y,theta)
    return theta
#计算梯度的函数
def gradient_func(x,y,theta):
    diff=np.dot(x,theta)-y
    grad=(1.0/(x.shape[0]))*np.dot(np.transpose(x),diff)
    return grad
#计算损失的函数
def errors_func(x,y,theta):
    diff=np.dot(x,theta)-y
    error=(1.0/(2*x.shape[0]))*np.dot(np.transpose(diff),diff)
    return error
```

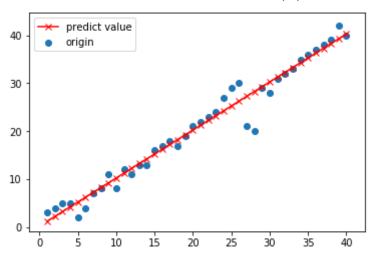
最后得到最佳参数为:

 $[\theta_0, \theta_1] = [0.21158005336805769 \ 1.001874631500372]$

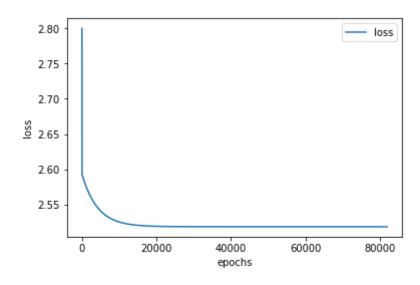
损失函数的值为:

 $J(\theta) = 2.518515478632242$

可见损失函数很小。最后的拟合函数 $h_{\theta}(x) = \theta_0 x_0 + \theta_1 x_1$,拟合的结果如下图所示:



可见拟合的很好。损失函数的变化也如下图所示:



损失函数也一直是在往下降。

具体代码示例看 线性回归梯度下降参数求解。最重要的是将函数式转换成代码。上述算法也叫批量梯度下降算法(BGD)。每次计算梯度下降的时候,用的都是全量的样本数据。

那么我们可以思考一个问题:如果数据量极大,超出了计算机的内存限制,每次都无法装下所有的样本数据,应该去如何计算?

4.小批量梯度下降算法和随机梯度下降算法

小批量梯度下降算法和随机梯度下降算法就是为了解决上述的问题。

1) 随机梯度下降算法(SGD)

随机梯度下降算法,则是每次随机的选择一个样本数据来计算梯度。随机梯度下降算法的损失函数为:

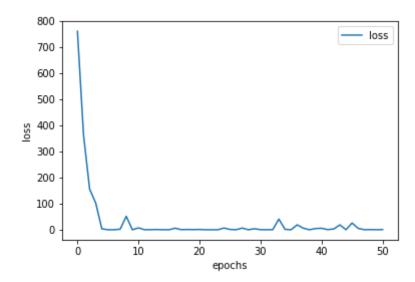
$$J(heta) = rac{1}{2}(h_ heta(x_i) - y_i)^2$$

其中i为随机选择的样本编号。

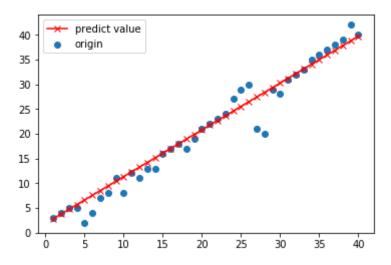
因此梯度更新的方式为:

$$\theta := \theta - \alpha * (x_i * \theta - y_i) * x_i$$

对于上面的数据, 其损失函数变化如下:



拟合的结果为:



具体实现看代码示例随机梯度下降算法实现

2) 小批量梯度下降算法(MBGD)

小批量梯度下降算法(MBGD),是每次只从所有的X集合中,选择一小部分的样本数据来计算梯度。在数据量很大的情况下,小批量梯度下降算法就能够比较快的算出梯度。 其损失函数为:

$$J(heta) = rac{1}{2L} \sum_{i=t}^{t+L-1} (heta_0 * x_0^i + heta_1 * x_1^i - y^i)^2$$

其梯度更新方式为:

$$heta := heta - lpha * rac{1}{L} \sum_{i=t}^{t+L-1} (x_t heta - y_t) x_t$$

思考题

- 1) 实现MBGD算法,可参考SGD算法
- 2)分析SGD、MBDG、BGD算法的优缺点。