

ANALYSIS 2 - HAUSAUFGABE 8

Tom Nick 342225
 Tom Lehmann 340621
 Maximilian Bachl 341455

Aufgabe 1

- (a) Wir wissen bereits, dass \vec{v} wirbelfrei ist und ein Potential besitzt (Da \vec{u} ein Potential ist. Da \vec{v} konvex und offen ist, ist eine hinreichende Bedingung damit $\vec{u} + \text{grad}f$ ein Vektorpotential von \vec{v} ist, dass gilt:

$$1. \text{rot}(\vec{u} + \text{grad}f) = 0$$

$$\begin{aligned} \text{rot}(\vec{u} + \text{grad}f) &= \text{rot}\vec{u} + \text{rot}(\text{grad}f) \\ &= 0 + \text{rot}(\text{grad}f) \\ &\Leftrightarrow \text{rot}(\text{grad}f) = 0 \\ &= \text{rot} \begin{pmatrix} \frac{\partial f}{\partial x} \\ \frac{\partial f}{\partial y} \\ \frac{\partial f}{\partial z} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial f}{\partial z} - \frac{\partial}{\partial z} \frac{\partial f}{\partial y} \\ -\frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial z} + \frac{\partial}{\partial z} \frac{\partial f}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial y} - \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial f}{\partial x} \end{pmatrix} \\ &= 0 \end{aligned}$$

- (b) (i) Da \vec{v} stetig differenzierbar und D konvex sowie offen ist, muss nur noch geprüft werden ob gilt:

$$\begin{aligned} \text{div}(\vec{v}) &= 0 \\ &= \cos(x) + \frac{2}{3}(x+y)^{-\frac{1}{3}} - \cos(x) - \frac{2}{3}(x+y)^{-\frac{1}{3}} = 0 \end{aligned}$$

Damit ist gezeigt, dass ein Vektorpotential für \vec{v} existiert.

- (ii) Da \vec{v} stetig differenzierbar ist und D konvex sowie offen ist, muss nur noch geprüft werden ob gilt:

$$\begin{aligned} \text{rot}\vec{v} &= \vec{0} \\ &= \begin{pmatrix} \left(-\cos(x)z - \frac{2}{3}(x+y)^{-\frac{1}{3}}z \right) \frac{\partial}{\partial y} - (x+y)^{\frac{2}{3}} \frac{\partial}{\partial z} \\ (z^2 + \sin(x)) \frac{\partial}{\partial z} - \left(-\cos(x)z - \frac{2}{3}(x+y)^{-\frac{1}{3}}z \right) \frac{\partial}{\partial x} \\ (x+y)^{\frac{2}{3}} \frac{\partial}{\partial x} - (z^2 + \sin(x)) \frac{\partial}{\partial y} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -\frac{2}{9}(x+y)^{-\frac{4}{3}}z - 0 \\ \dots \\ \dots \end{pmatrix} \neq \vec{0} \end{aligned}$$

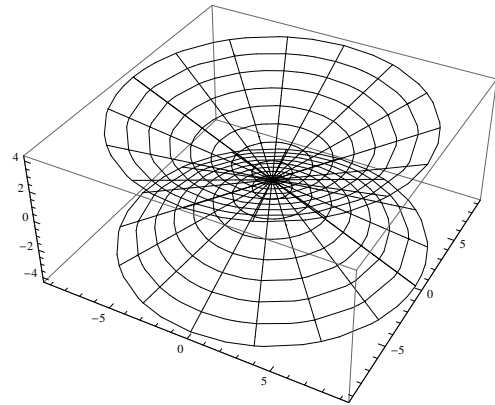
\vec{v} besitzt somit kein Potential, da die hinreichende Bedingung nicht erfüllt ist.

Aufgabe 3

Bei ϑ konstant entstehen jeweils zwei Kegel die an der z-Achse ausgerichtet sind und jeweils in die andere Richtung gucken. Der gewählte Winkel entscheidet den Winkel der Kegel. Interessante Spezialfälle sind 0 und $\frac{\pi}{2}$. Bei 0 ist die resultierende Fläche im Grunde nicht vorhanden bzw. ist die z-Achse, bei $\frac{\pi}{2}$ ist eine Fläche entlang der x bzw y Achse.

Listing 1: Mathematica Code für den Graph von f

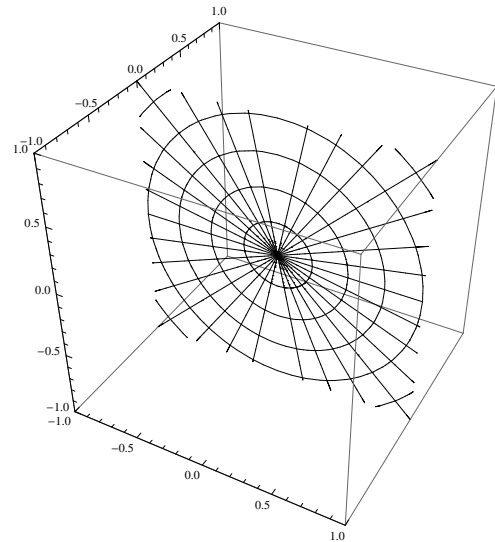
```
ParametricPlot3D[{r*Sin[2] Cos[z], r*Sin[2] Sin[z], r*Cos[2]},
{z, 0, 2 \[Pi]}, {r, -10, 10}, PlotStyle -> None,
BoundaryStyle -> Black]
```



Bei φ konstant entsteht eine Fläche die auf der z-Achse steht und je nach gewähltem φ sich auf der z-Achse dreht.

Listing 2: Mathematica Code für den Graph von f

```
ParametricPlot3D[{r*Sin[y] Cos[0], r*Sin[y] Sin[0], r*Cos[y]},
{y, 0, \[Pi]}, {r, -2, 2}, PlotStyle -> None,
PlotRange -> {{-1, 1}, {-1, 1}, {-1, 1}}]
```



Bei φ konstant entsteht eine Fläche die auf der z-Achse steht und je nach gewähltem φ sich auf der z-Achse dreht.

Listing 3: Mathematica Code für den Graph von f

```
ParametricPlot3D[{Sin[y] Cos[z], Sin[y] Sin[z], Cos[y]},
{z, 0, 2 \[Pi]}, {y, 0, \[Pi]}, PlotStyle -> None]
```

