## Juli-Klausur Analysis II für Ingenieure Lösungen (Rechenteil)

1. Aufgabe 9 Punkte

 $\operatorname{grad} f = \vec{0}$  liefert das Gleichungssystem

$$3x^2 - 6y = 0$$

$$3y^2 - 6x = 0$$

Aus der ersten Gleichung erhält man  $y = \frac{1}{2}x^2$ . In die zweite eingesetzt ergibt das die Gl.  $x(x^3 - 8) = 0$ . Lösungen sind x = 0 und x = 2.

Kritische Punkte sind somit (0, 0) und (2, 2)

Die Hessematrix ist

$$H_{(x,y)}f = \begin{pmatrix} 6x & -6 \\ -6 & 6y \end{pmatrix},$$

Für die kritischen Punkte erhält man:

$$\det H_{(0,0)}f = -36 < 0$$

$$\det H_{(2,2)}f = 144 - 36 > 0 \text{ und } \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(2,2) > 0.$$

In (0, 0) liegt somit ein Sattelpunkt vor, und im Punkt (2, 2) hat die Funktion ein lokales Minimum.

Wegen  $\lim_{x\to -\infty} f(x,0) = -\infty$  und  $\lim_{x\to \infty} f(x,0) = \infty$  existieren kein globalen Extrema.

2. Aufgabe 7 Punkte

Da f stetig und  $D=\{(x,y)\in\mathbb{R}^2\,|\,x^2+4y^2=8\}$  kompakt ist, nimmt f auf D einen kleinsten und einen größten Funktionswert an. grad  $f=\lambda\,\mathrm{grad}\,g$  und die Nebenbedingung  $g(x,y)=x^2+4y^2-8=0$  ergeben das Gleichungssystem:

$$1 = \lambda 2x$$
$$-2 = \lambda 8y$$

$$x^2 + 4y^2 - 8 = 0$$

Aus den ersten beiden Gleichungen folgt  $x=\frac{1}{2\lambda}$  und  $y=-\frac{1}{4\lambda}$ . In die dritte eingesetzt erhält man damit die Gleichung  $\frac{1}{4\lambda^2}+\frac{1}{4\lambda^2}=8$  mit den Lösungen  $\lambda=\pm\frac{1}{4}$ .

Die Punkte, in denen f unter der Nebenbedingung Extrema annimmt, sind somit (2, -1) und (-2, 1).

Der Vergleich ergibt:

$$f(2, -1) = 4$$
 (Maximum)

$$f(-2, 1) = -4$$
 (Minimum)

Der Fall grad  $g = \vec{0}$  ist nicht relevant,

denn es ist grad  $g = \vec{0}$  nur für (x, y) = (0, 0), aber  $g(0, 0) = -8 \neq 0$ .

## 3. Aufgabe

9 Punkte

Der Körper ist  $K = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x^2 + y^2 \le z \le 1\}.$ 

Mit dem Satz von Gauß und Zylinderkoordinaten erhält man:

$$\iint_{\partial K} \vec{v} \cdot d\vec{O} = \iiint_{K} \operatorname{div} \vec{v} \, dV = \iiint_{K} (x^{2} + y^{2}) \, dV = \int_{0}^{2\pi} \int_{0}^{1} \int_{r^{2}}^{1} r^{2} \cdot r \, dz dr d\phi$$
$$= 2\pi \int_{0}^{1} r^{3} (1 - r^{2}) \, dr = 2\pi (\frac{1}{4} - \frac{1}{6}) = \frac{\pi}{6}.$$

## 4. Aufgabe

6 Punkte

Es ist 
$$\vec{c}(t) = \begin{pmatrix} t \\ \sin t \end{pmatrix}$$
,  $\dot{\vec{c}}(t) = \begin{pmatrix} 1 \\ \cos t \end{pmatrix}$ ,  $t \in [0, 2\pi]$ .

Man erhält:

$$\int_{\vec{c}} \vec{v} \cdot \vec{ds} = \int_{0}^{2\pi} \left( \frac{\sin^2 t + \cos t}{\cos t} \right) \cdot \left( \frac{1}{\cos t} \right) dt = \int_{0}^{2\pi} (1 + \cos t) dt = 2\pi$$

## 5. Aufgabe

9 Punkte

Der Integrationsbereich ist  $B = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid 0 \le x \le 1, x \le y \le 2 - x\}$   $\iint_B x^2 y \, dx \, dy = \int_0^1 \int_x^{2-x} x^2 y \, dy \, dx = \int_0^1 x^2 \left[ \frac{y^2}{2} \right]_x^{2-x} \, dx = 2 \int_0^1 (x^2 - x^3) \, dx$   $= 2 \cdot \left( \frac{1}{3} - \frac{1}{4} \right) = \frac{1}{6}.$