

自然语言处理

WELCOME!

杨海钦
2025-2026-1学期
基于MMDS等课件更新

面试问题

1. 支持向量机(Support Vector Machine, SVM)的核心目标是什么？请通俗解释“最大间隔”和“支持向量”的核心意义。
2. 核函数在SVM中的核心作用是什么？本质是解决什么问题？
3. 硬间隔SVM和软间隔SVM的核心区别是什么？软间隔引入的原因和作用是什么？

大纲

- 复习
- 支持向量机
 - 线性可分
 - 线性不可分
 - 非线性
 - 核函数
 - 如何求解参数
 - 多分类

后续课程，我们将探讨

1. 如何将文本“吸收/digest”成函数可用的形式 F ?

(关键词：特征、特征提取、特征选择、表征)

feature, extraction/selection, representation

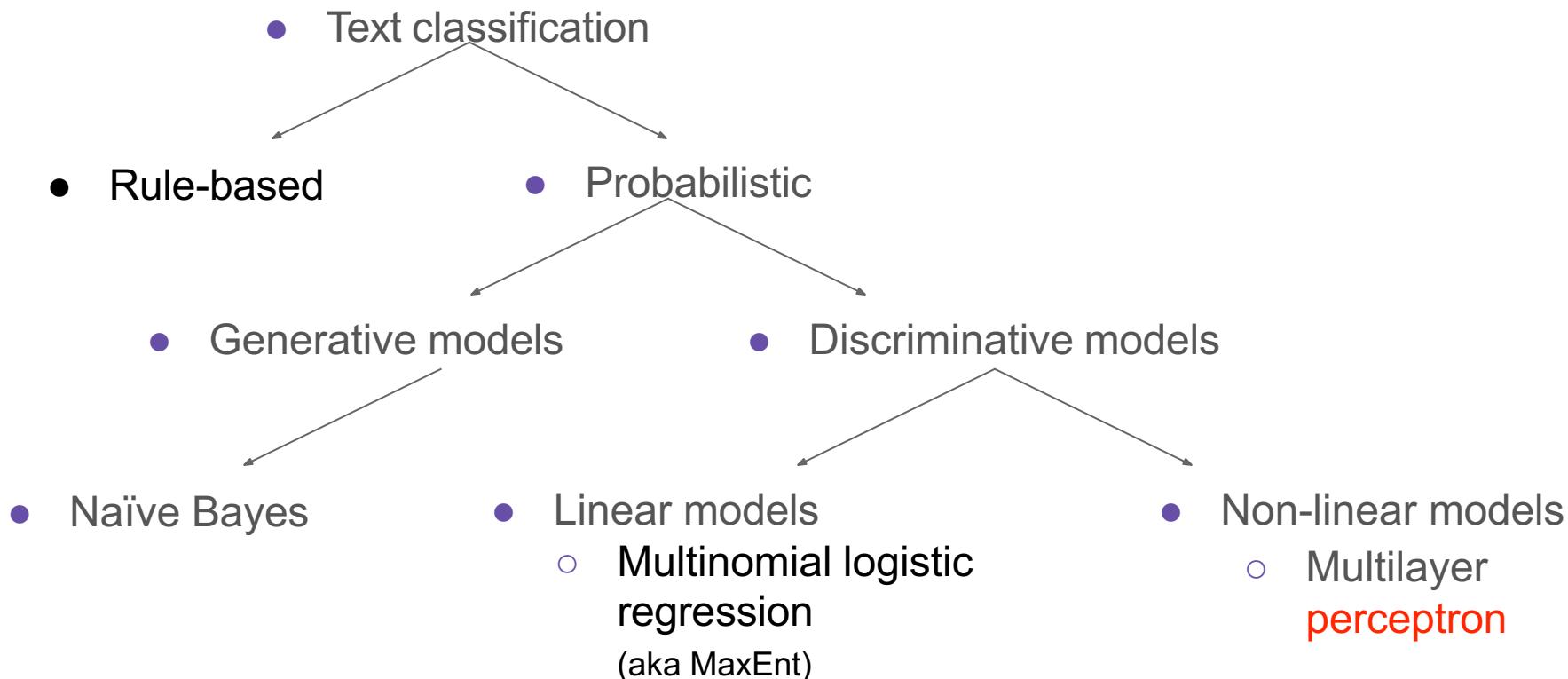
2. 我们可以用什么样的策略来创建决策函数 f ?

(关键词：建模 models)

3. 如何评估决策函数 s ?

(关键词：评估 evaluation)

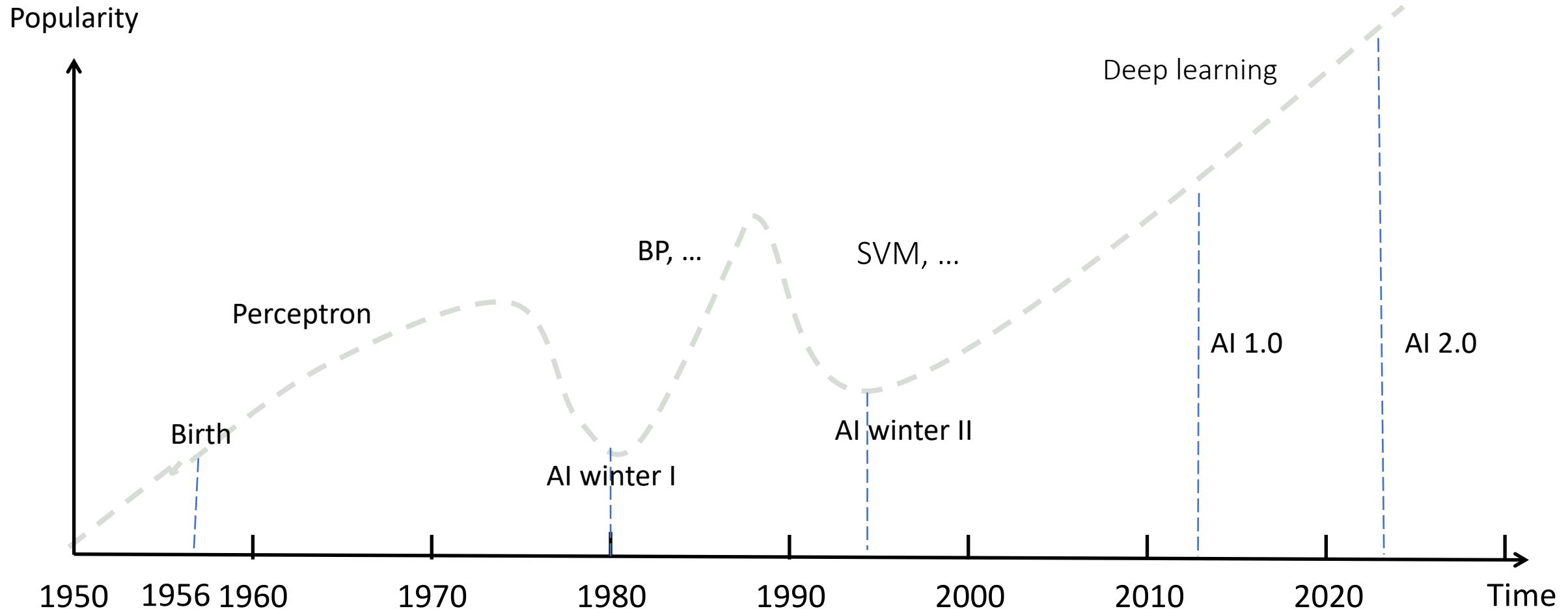
判定式线性模型: 感知器/Perceptron



概率机器学习分类器的组成部分

- 给定 N 个样本(输入/输出对): $(x^{(i)}, y^{(i)})$
 1. 计算输入的特征表示: 对于每个输入观测值 $x^{(i)}$ ，获得其对应的 n 维特征表示 $[x_1^{(i)}, x_2^{(i)}, \dots, x_n^{(i)}]$, 通常其特征 j 亦可记为 $F_j(x)$
 2. 通过分类函数计算其预测值 $\hat{y} = P(y|x)$, 分类函数类似于sigmoid或softmax函数
 3. 学习的目标函数，比如交叉熵损失
 4. 优化目标函数的算法：如随机梯度下降

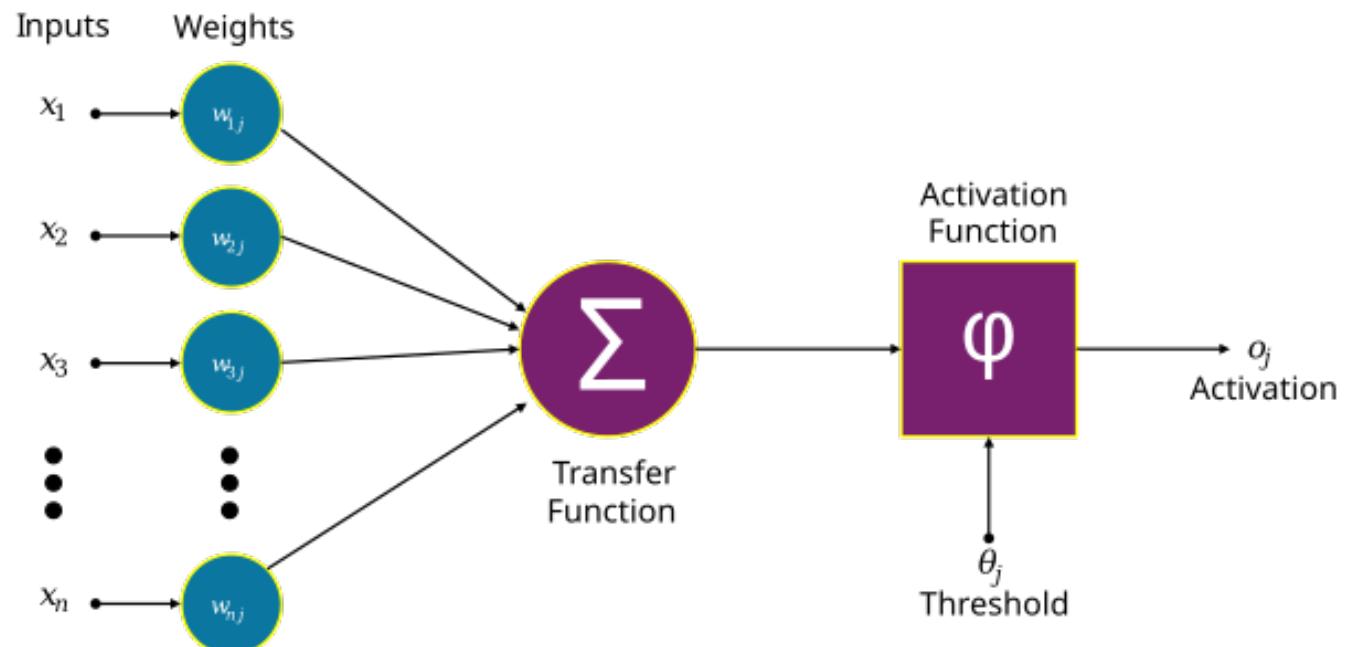
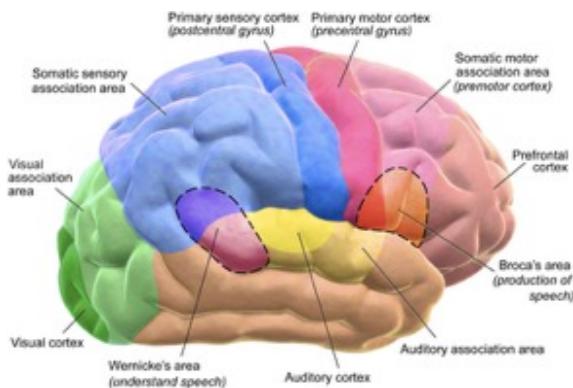
历史



M-P神经元Neuron

[McCulloch–Pitts, 1943]

- 神经网络的基础



感知器算法/Perceptron

[F. Rosenblatt, 1958]

- 目标：找到一个误差小的线性分类器

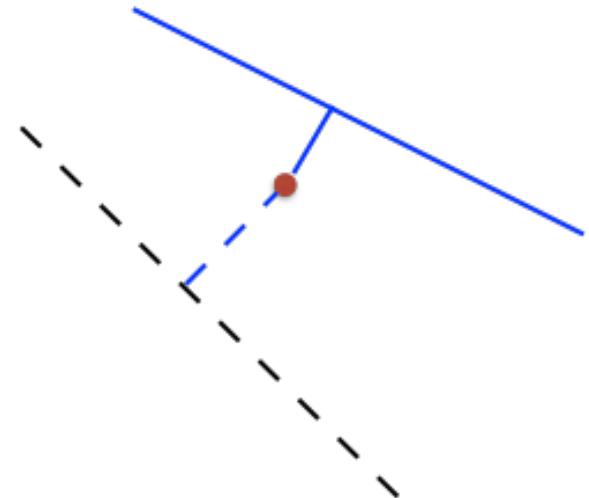
```
1: Initialize  $\mathbf{w}_0 = \mathbf{0}$ 
2: for  $t = 1, 2, \dots$  do
3:   Observe  $\mathbf{x}_t$  and predict  $\text{sign}(\mathbf{w}_{t-1}^T \mathbf{x}_t)$ 
4:   Update
      • If  $\mathbf{w}_{t-1}^T \mathbf{x}_t y_t \leq 0$ , then  $\mathbf{w}_t = \mathbf{w}_{t-1} + \mathbf{x}_t y_t$ 
      • Otherwise  $\mathbf{w}_t = \mathbf{w}_{t-1}$ 
5: end for
```

- 如果没有误差，保持相同权重
- 否则，按加性规则更新

感知器：直观解释

- 期望获得正向的间隔(margin)

$$\hat{y}_t \neq y_t \quad \text{iff} \quad \underbrace{y_t \mathbf{w}_{t-1}^T \mathbf{x}_t}_{\text{margin}} \leq 0$$



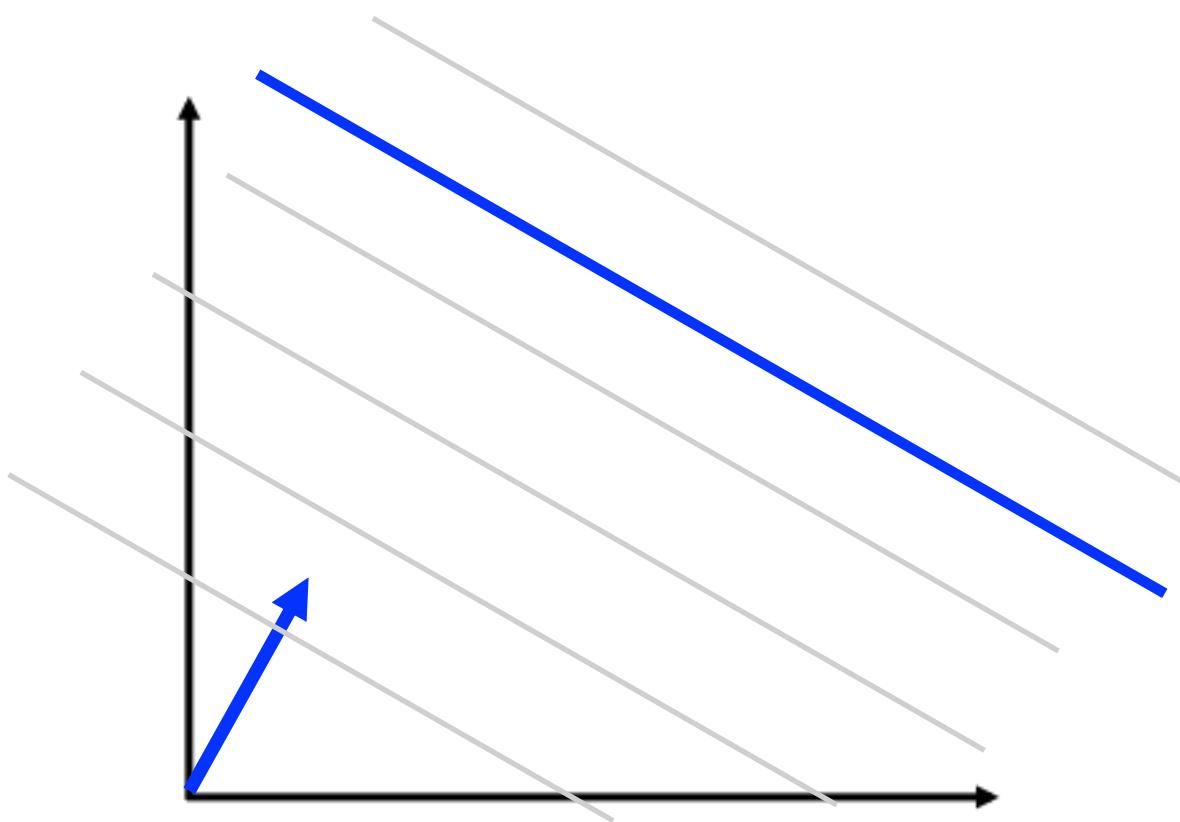
- 感知器更新间隔的影响

$$y_t \mathbf{w}_t^T \mathbf{x}_t = y_t (\mathbf{w}_{t-1} + y_t \mathbf{x}_t)^T \mathbf{x}_t = y_t \mathbf{w}_{t-1}^T \mathbf{x}_t + \|\mathbf{x}_t\|^2$$

间隔增加!

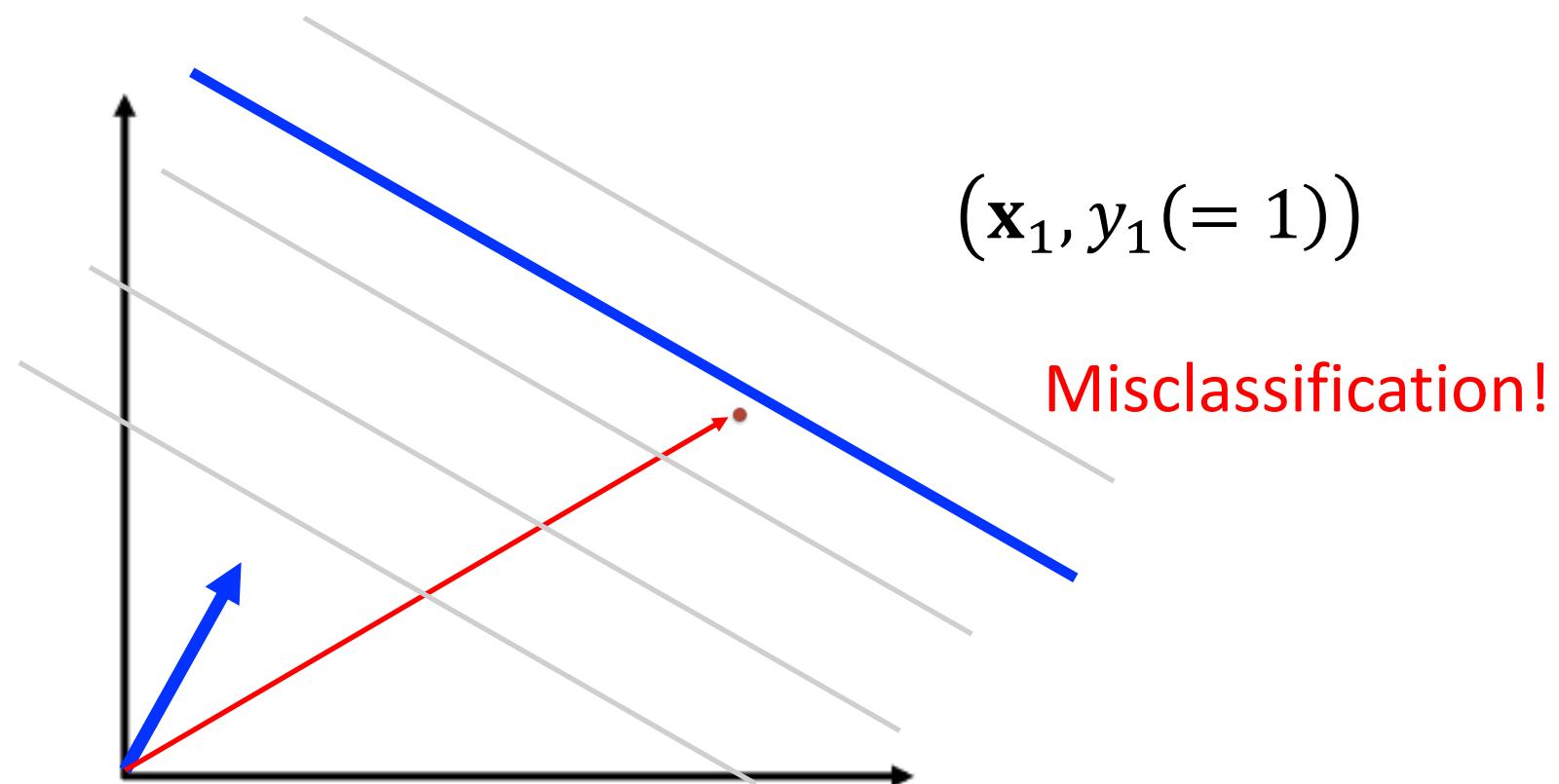
感知器：几何解释

- 初始化



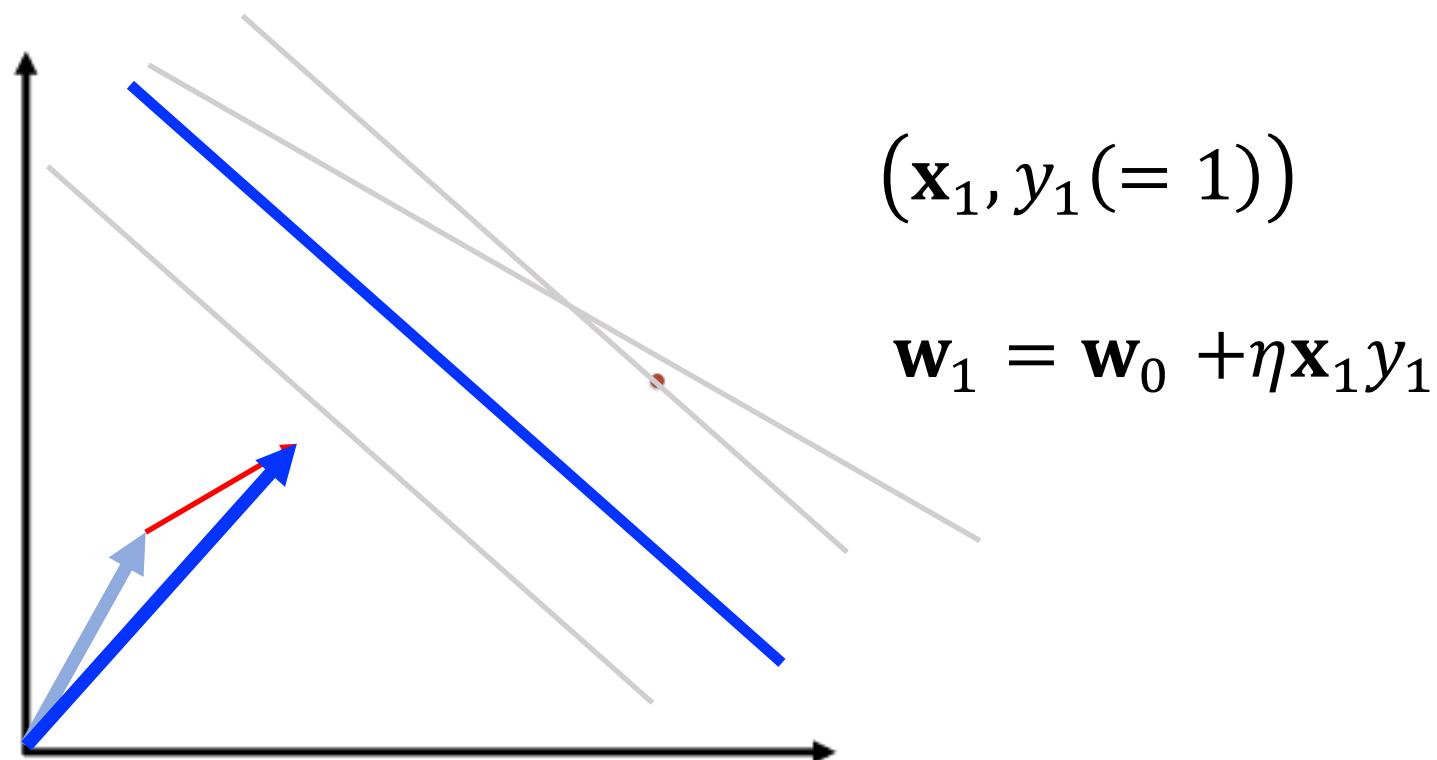
感知器：几何解释

- $t = 1$



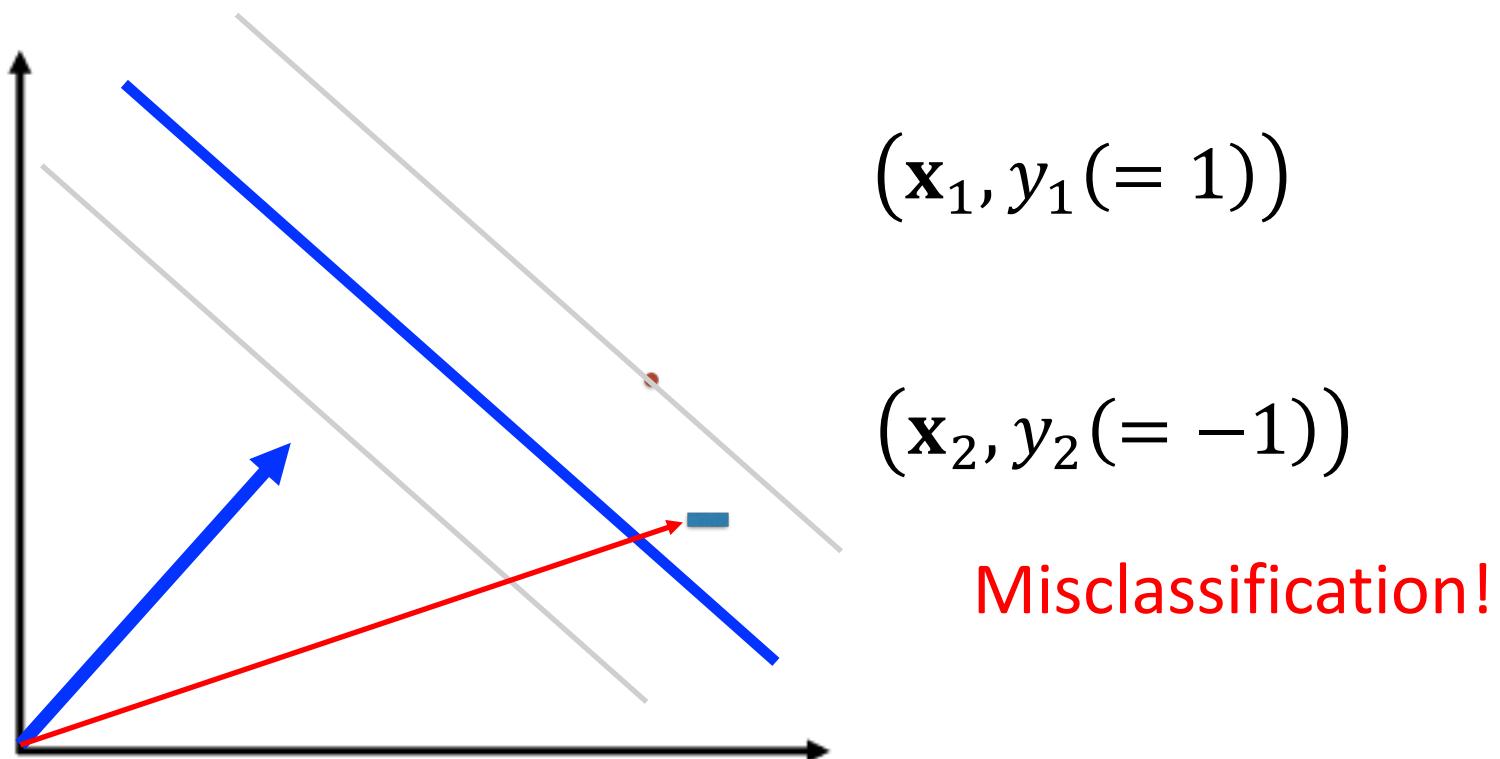
感知器：几何解释

- 更新



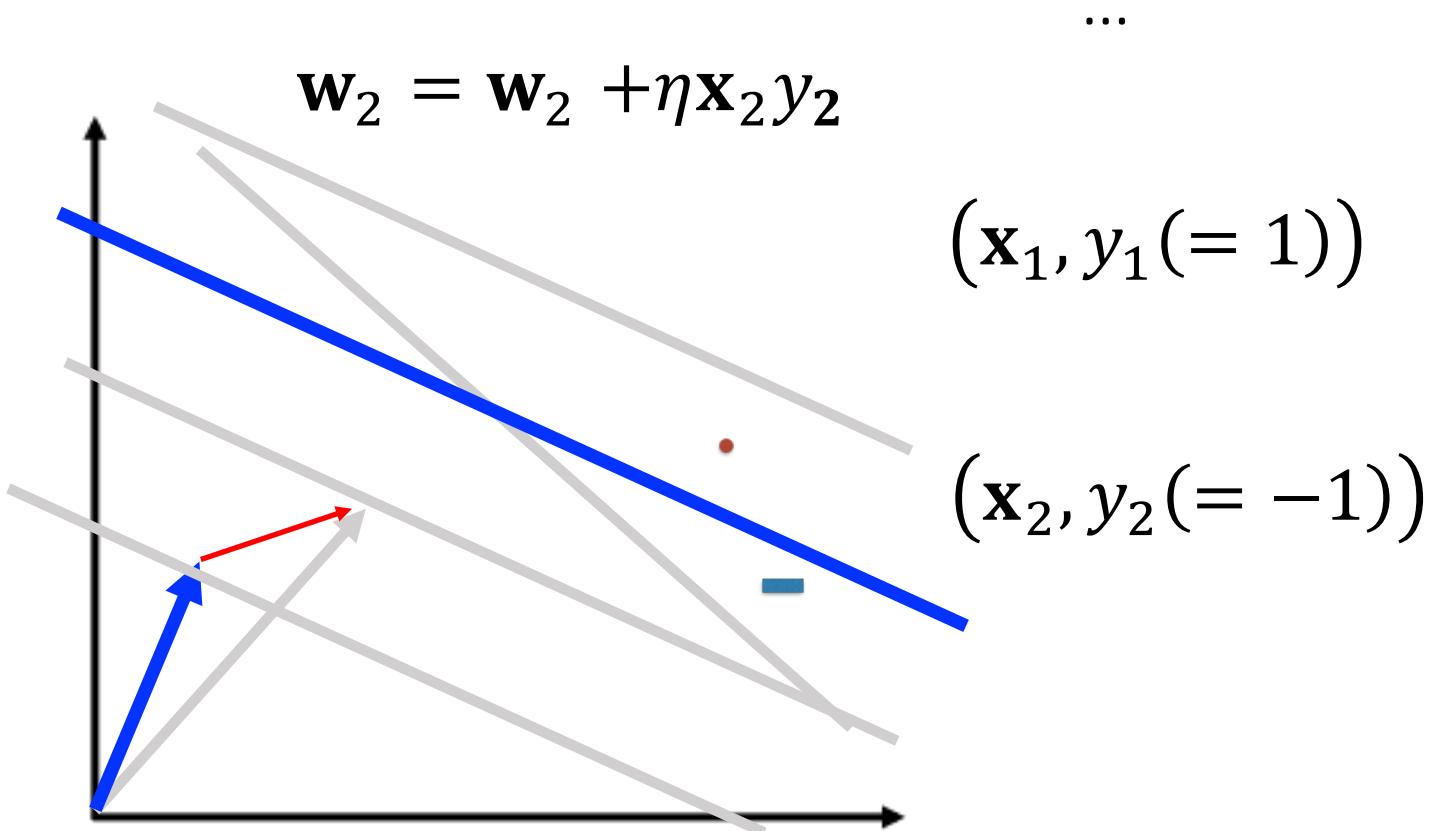
感知器：几何解释

- $t = 2$



感知器：几何解释

- 更新



感知器错误界

- 假设权值 \mathbf{w}_* 可以将数据 $\mathbf{w}_*^T \mathbf{x}_i y_i$ 准确分开
- 定义间隔(margin)

$$\gamma = \frac{\min_i |\mathbf{w}_*^T \mathbf{x}_i|}{\|\mathbf{w}_*\|_2 \sup_i \|\mathbf{x}_i\|_2}$$

值越大，可信度越高

\mathbf{x} 的范数：值越大，错误界越大

- 感知器犯错误的次数最多为 γ^{-2}

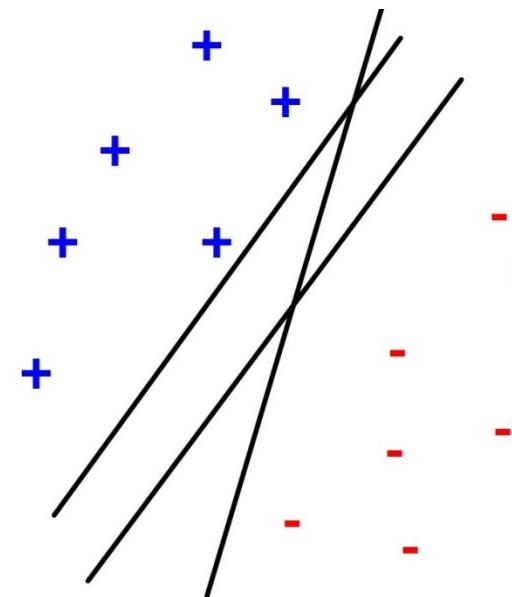
支持向量机 Support Vector Machines

历史

- 支持向量机由Boser，Guyon & Vapnik于COLT-92提出
- 基于理论驱动的算法：60年代Vapnik & Chervonenkis发展了统计学习理论
- 性能表现不错：在许多领域(生物信息学，文本，图像识别，…)
均表现良好

线性支持向量机/Support Vector Machine, SVM

- 训练集数据:
 - $\{(x_i, y_i)\}_{i=1}^N$
 - $x_i \in X = Rd$
 - $y_i \in \mathcal{Y} = \{\pm 1\}$
- 目标:
 - 找到超平面 $f(x) = w \cdot x + b = 0$, 可将二类样本分离开
- 哪个最好?



线性支持向量机

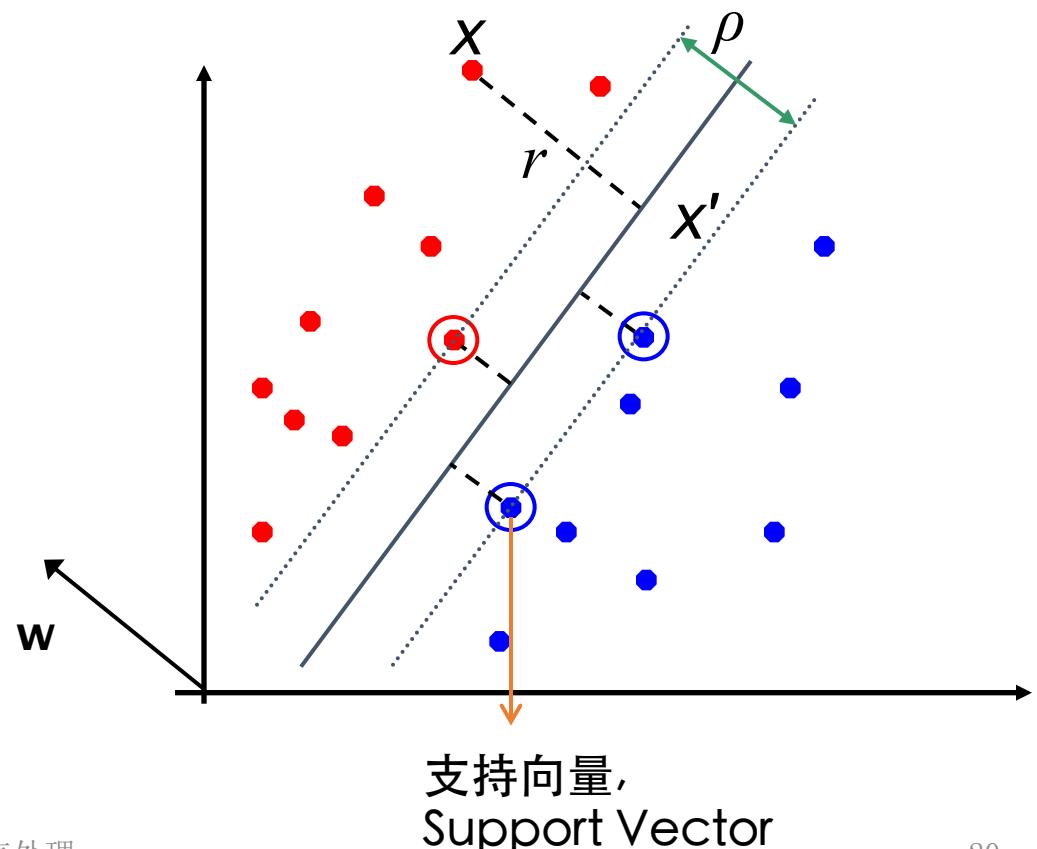
- 训练集数据:

- $\{(x_i, y_i)\}_{i=1}^N$
- $x_i \in X = Rd$
- $y_i \in Y = \{\pm 1\}$

- 目标:

- 找到分离超平面 $w \cdot x + b = 0$ ，使得边界到正负样本的最小距离都最远

- 这个最好



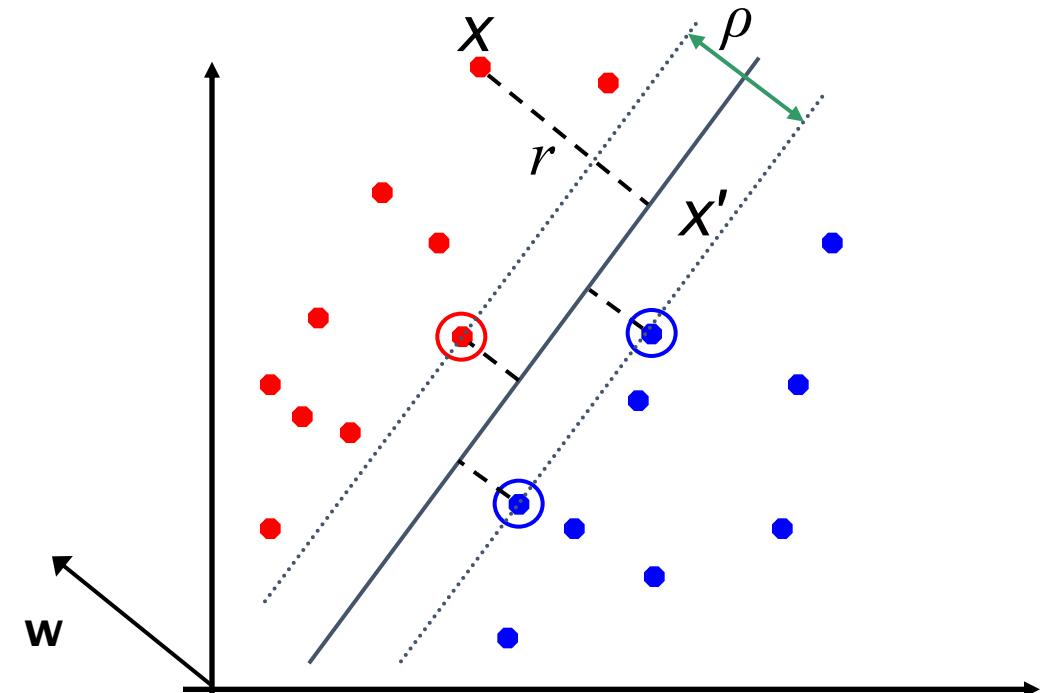
线性支持向量机

- 几何间隔：样本点 (x_i, y_i) 到超平面的距离

$$\gamma_i = y_i \frac{\mathbf{w} \cdot \mathbf{x}_i + b}{\|\mathbf{w}\|}$$

- 证明：

- $\mathbf{x}' = \mathbf{x} - \frac{\mathbf{w}}{\|\mathbf{w}\|}(\mathbf{w} \cdot \mathbf{x} + b)$, 其中 $\mathbf{w}/\|\mathbf{w}\|$ 是单位向量
 - 对应线段为 $r\mathbf{w}/\|\mathbf{w}\|$
 - $\mathbf{x}' = \mathbf{x} - yr\mathbf{w}/\|\mathbf{w}\|$
- 由于 \mathbf{x}' 在判定平面上， $\mathbf{w} \cdot \mathbf{x}' + b = 0$
 - 于是 $\mathbf{w} \cdot (\mathbf{x} - yr\mathbf{w}/\|\mathbf{w}\|) + b = 0$
- 因为 $\mathbf{w} \cdot \mathbf{w} = \|\mathbf{w}\|^2$, $\mathbf{w} \cdot \mathbf{x} - yr\|\mathbf{w}\| + b = 0$
- 因此， $r = y \frac{\mathbf{w} \cdot \mathbf{x} + b}{\|\mathbf{w}\|}$



线性支持向量机

- 目标：最大化所有样本点的最小几何间隔

$$\max_{w,b} \gamma \left(:= \min_{i=1,\dots,N} \gamma_i \right)$$

$$\text{s.t. } y_i \frac{w \cdot x_i + b}{\|w\|} \geq \gamma, \\ i = 1, 2, \dots, N$$

- 定义函数间隔为：

$$\hat{\gamma} = \gamma \|w\|$$

- 取函数间隔为1，得

$$\gamma = \frac{1}{\|w\|}$$

- 代入获得目标函数

$$\max_{w,b} \frac{1}{\|w\|}$$

$$\text{s.t. } y_i(w \cdot x_i + b) \geq 1, \\ i = 1, 2, \dots, N$$

线性支持向量机

- **最大化间隔**

- 符合直觉、理论支持(VC维理论)、实际效果不错

- 线性支持向量机的目标函数:

$$\max_{w,b} \rho = \frac{2}{\|w\|}$$

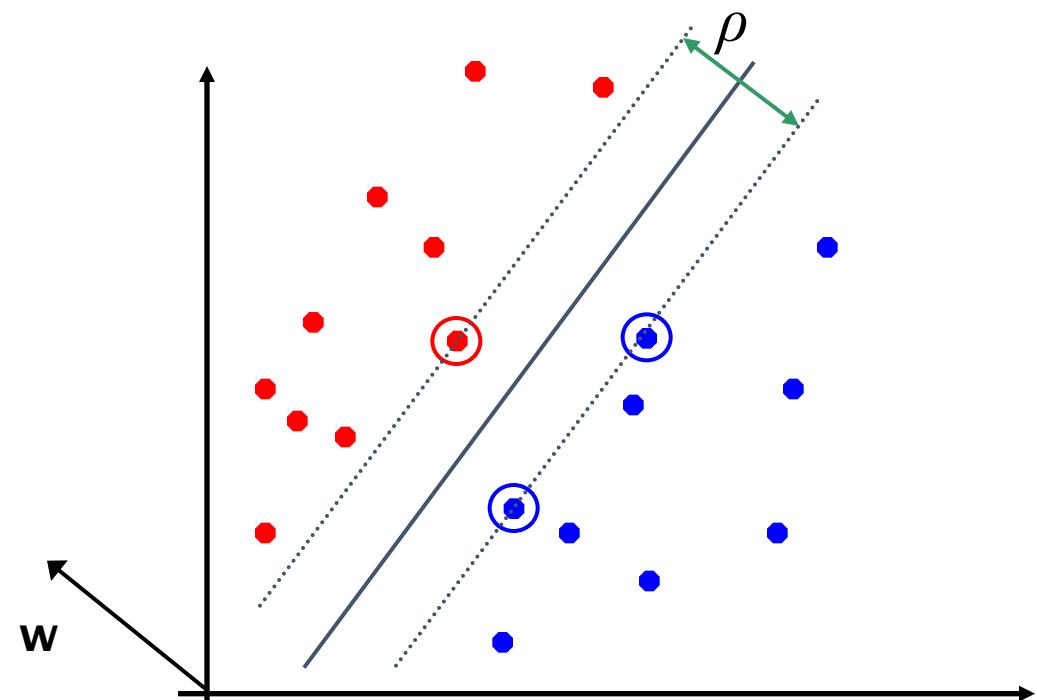
$$\text{s.t. } y_i(w \cdot x_i + b) \geq 1, i = 1, 2, \dots, N$$

- 等价形式

$$\min_{w,b} \frac{1}{2} \|w\|^2$$

$$\text{s.t. } y_i(w \cdot x_i + b) \geq 1, i = 1, 2, \dots, N$$

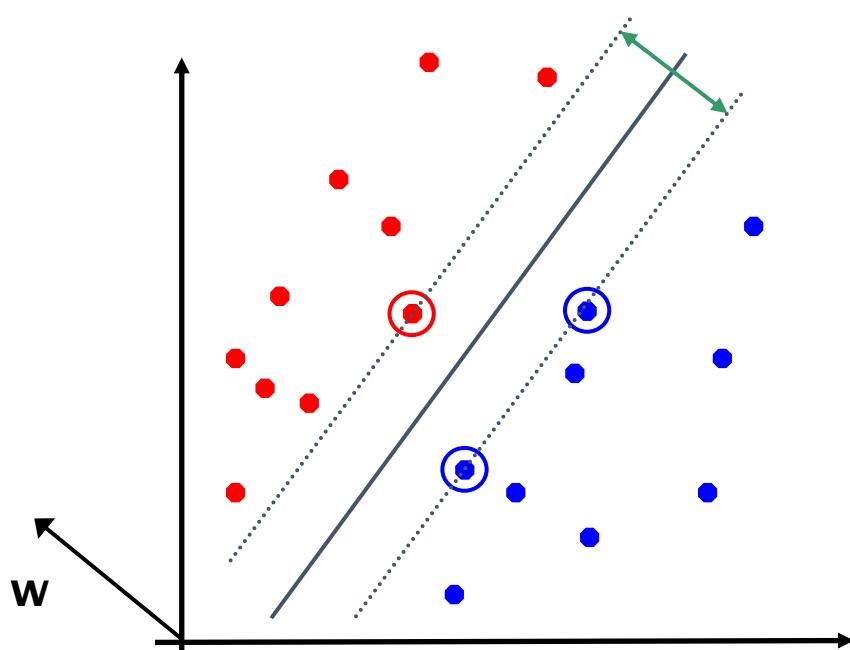
- **线性可分**



线性支持向量机: Primal vs. Dual

- 原始/Primal

$$\begin{aligned} \min_{\mathbf{w}, b} \quad & \frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^2 \\ \text{s. t. } & y_i(\mathbf{w} \cdot \mathbf{x}_i + b) \geq 1, i = 1, 2, \dots, N \end{aligned}$$



- 对偶/Dual

$$\begin{aligned} \max_{\alpha} \quad & -\frac{1}{2} \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N y_i \alpha_i \mathbf{x}_i^T \mathbf{x}_j \alpha_j + \sum_{i=1}^N \alpha_i, \\ \text{s. t. } & \sum_{i=1}^N y_i \alpha_i = 0 \end{aligned}$$

- KKT条件

- $\nabla_{\mathbf{w}^*} L = \mathbf{w}^* - \sum_{i=1}^N \alpha_i^* y_i \mathbf{x}_i = \mathbf{0} \Rightarrow \mathbf{w}^* = \alpha^{*T} \tilde{\mathbf{X}}$
- $\nabla_b L = \mathbf{0} \Rightarrow \alpha^{*T} \mathbf{Y} = \mathbf{0}$
- $\alpha_i^* [y_i(\mathbf{w}^* \cdot \mathbf{x}_i + b^*) - 1] = 0, \forall i \in [1, N]$

- 支持向量:

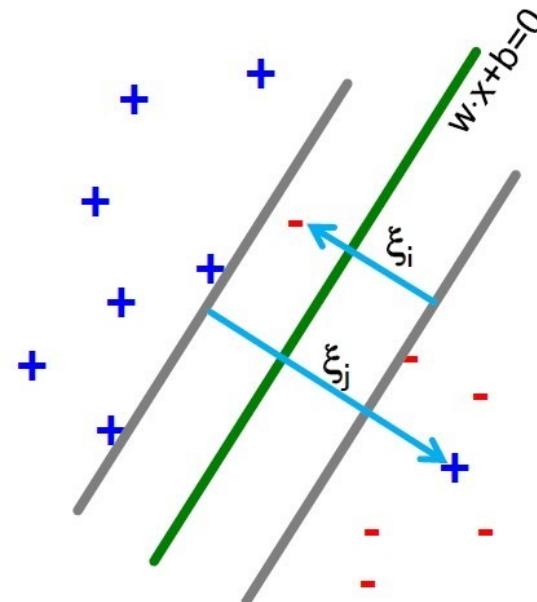
- $\alpha_i^* \neq 0$

软间隔分类器/Soft-margin Classifier

- 带噪声的情形

$$\begin{aligned} & \min_{\mathbf{w}, b} \frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^2 + C \sum_{i=1}^N \xi_i \\ \text{s.t. } & y_i(\mathbf{w} \cdot \mathbf{x}_i + b) \geq 1 - \xi_i, \\ & \xi_i \geq 0, \\ & i = 1, 2, \dots, N \end{aligned}$$

- 线性不可分



- 间隔 ≥ 1 , 误差为0
- 间隔 < 1 , 线性惩罚
- ξ_i : 松弛变量
/Slack variables

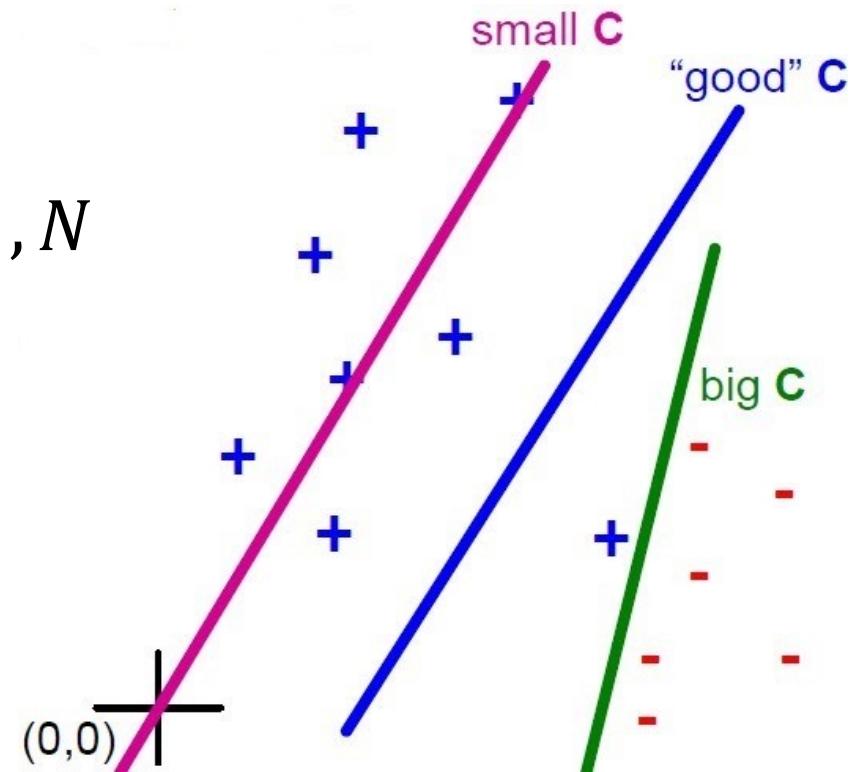
松弛惩罚/Slack Penalty C

- 目标函数

$$\begin{aligned} \min_{\mathbf{w}, b} & \frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^2 + C \sum_{i=1}^N \xi_i \\ \text{s.t. } & y_i(\mathbf{w} \cdot \mathbf{x}_i + b) \geq 1 - \xi_i, \xi_i \geq 0, i = 1, 2, \dots, N \end{aligned}$$

- C 的影响

- $C = 0$: ξ_i 可设任意值
 - $\mathbf{w} = \mathbf{0}$: 忽略数据
- $C = \infty$: $\xi_i = 0$
 - 依靠 \mathbf{w}, b 分离数据



软间隔分类器

- 目标函数

$$\min_{\mathbf{w}, b} \frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^2 + C \sum_{i=1}^N \max\{0, 1 - y_i(\mathbf{w} \cdot \mathbf{x}_i + b)\}$$

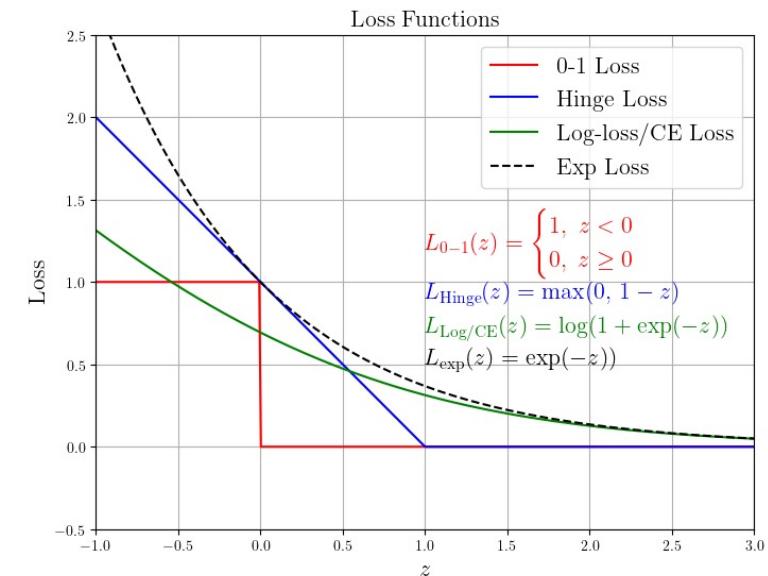
Margin
/间隔

Regularization
Parameter/正则参数

Empirical loss L/经验损失

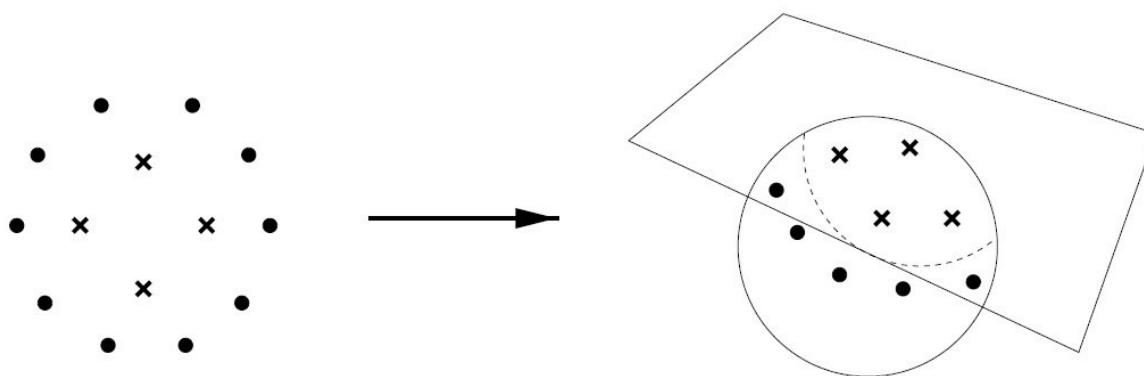
- Hinge loss

$$L_{\text{Hinge}}(z) = \max\{0, 1 - z\}$$



非线性可分的支持向量机

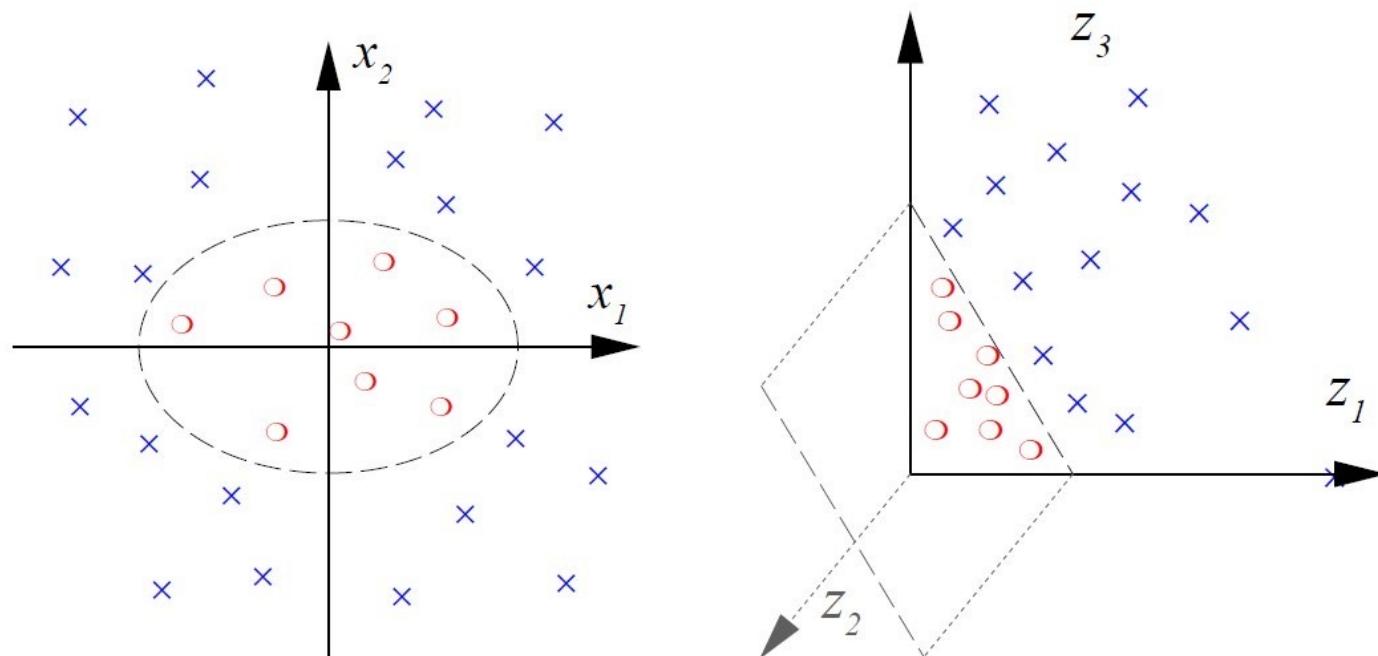
- 线性分类器**不够复杂**
 - 将数据映射到**更丰富的特征空间**，包括非线性特征
 - 在此空间中构造一个**超平面**，使其核心方程仍保持一致
- 数据映射
 - $x \mapsto \Phi(x) : R^d \rightarrow R^\phi$
 - ϕ 可能是无穷维
- 判定函数
 - $f(x) = w \cdot \Phi(x) + b$



例子：多项式映射

$$\Phi : R^2 \rightarrow R^3$$

$$(x_1, x_2) \mapsto (z_1, z_2, z_3) := (x_1^2, \sqrt(2)x_1x_2, x_2^2)$$



SVM: 核技巧/Kernel Tricks

- SVM的对偶目标函数是二次凸规划

$$\max_{\alpha} -\frac{1}{2} \alpha^T Q \alpha + \alpha^T \mathbf{1}_N, \text{ s. t. } \mathbf{0} \leq \alpha \leq C \mathbf{1}_N, \alpha^T \mathbf{Y} = 0$$

- $Q_{ij} = y_i y_j K(x_i, x_j)$, $\mathbf{1}_N = (1, 1, \dots, 1)^T$, $\mathbf{Y} = (y_1, y_2, \dots, y_N)^T$

- 判定函数:

- $f(\mathbf{x}) = \mathbf{w} \cdot \Phi(\mathbf{x}) + b = \sum_{i=1}^N \alpha_i y_i \Phi(\mathbf{x}_i) \cdot \Phi(\mathbf{x}) + b = \sum_{i=1}^N \alpha_i y_i K(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}) + b$

- $\mathbf{w} = \sum_{i=1}^N \alpha_i y_i \Phi(\mathbf{x}_i)$

- 表示理论(representer theorem, Kimeldorf & Wahba, 1971))

- 支持向量: $\alpha_i \neq 0$

- b 使得 $\alpha^T \mathbf{Y} = 0$

- 核函数: $K(x_i, x_j) = \Phi(x_i) \cdot \Phi(x_j)$

核函数

- 为什么使用核函数？
 - 将不可分的分类问题变得可分
 - 将数据映射到更好的表示空间
- 常用核函数
 - 线性
 - $K(x_i, x_j) = x_i^T x_j$
 - 多项式/Polynomial
 - $K(x_i, x_j) = (1 + x_i^T x_j)^d$
 - 径向基函数 (Radial basis function)
 - $K(x_i, x_j) = e^{-\gamma \|x_i - x_j\|^2} = e^{-\|x_i - x_j\|^2 / 2\sigma^2}$

In-class Practice

SVM: 如何获得 w, b

- 以软间隔分类器为例：

$$\min_{w,b} \frac{1}{2} \|w\|^2 + C \sum_{i=1}^N \max\{0, 1 - y_i(w \cdot x_i + b)\}$$

- 常用方法：工具包
 - LIBSVM: <http://www.csie.ntu.edu.tw/~cjlin/libsvm/>
- 其他方法：梯度下降

SVM: 如何获得 w

- 最小化下述目标函数 $G(\mathbf{w}, b)$:

$$G(\mathbf{w}, b) = \frac{1}{2} \sum_{j=1}^d (\mathbf{w}^{(j)})^2 + C \sum_{i=1}^N \max \left\{ 0, 1 - y_i \left(\sum_{j=1}^d \mathbf{w}^{(j)} \mathbf{x}_i^{(j)} + b \right) \right\}$$


Empirical loss L /经验损失

- 计算梯度

$$\nabla(j) = \frac{\partial G(\mathbf{w}, b)}{\partial w^{(j)}} = \mathbf{w}^{(j)} + C \sum_{i=1}^N \frac{\partial L(\mathbf{x}_i, y_j)}{\partial w^{(j)}}$$

$$\frac{\partial L(\mathbf{x}_i, y_j)}{\partial w^{(j)}} = \begin{cases} 0 & \text{if } y_i(\mathbf{w} \cdot \mathbf{x}_i + b) \geq 1 \\ -y_i \mathbf{x}_i^{(j)} & \text{otherwise} \end{cases}$$

SVM: 如何获得 w

- 梯度下降: 迭代直到收敛

For $j = 1, \dots, d$

- 计算: $\nabla(j) = \frac{\partial G(w,b)}{\partial w^{(j)}} = w^{(j)} + C \sum_{i=1}^N \frac{\partial L(x_i, y_i)}{\partial w^{(j)}}$

- 更新: $w^{(j)} = w^{(j)} - \eta \nabla(j)$

- 问题

- 梯度计算 $\nabla(j)$ 耗时 $O(N)$

- N : 训练样本数

- 随机梯度下降 (SGD)

- 对每个单独的训练样本进行评估

- $\nabla(j, i) = \frac{\partial G(w,b)}{\partial w^{(j)}} = w^{(j)} + C \frac{\partial L(x_i, y_i)}{\partial w^{(j)}}$

- 算法: 迭代直到收敛

For $i = 1, \dots, N$

For $j = 1, \dots, d$

- 计算: $\nabla(j, i)$

- 更新: $w^{(j)} = w^{(j)} - \eta \nabla(j, i)$

例子：文本分类

- Leon Bottou的论文给出的例子：

- 路透社RCV1文档语料库
 - 预测文档的类别
 - 1 vs. 其余分类
 - $N = 781,000$ 个训练样本(文档)
 - 23,000个测试样本
 - $d = 5$ 万个特征 (词袋模型)
 - 每个单词一个特征
 - 删除停用词
 - 删除低频词

Léon Bottou and Olivier Bousquet: The Tradeoffs of Large Scale Learning, Optimization for Machine Learning, 351-368, 2011

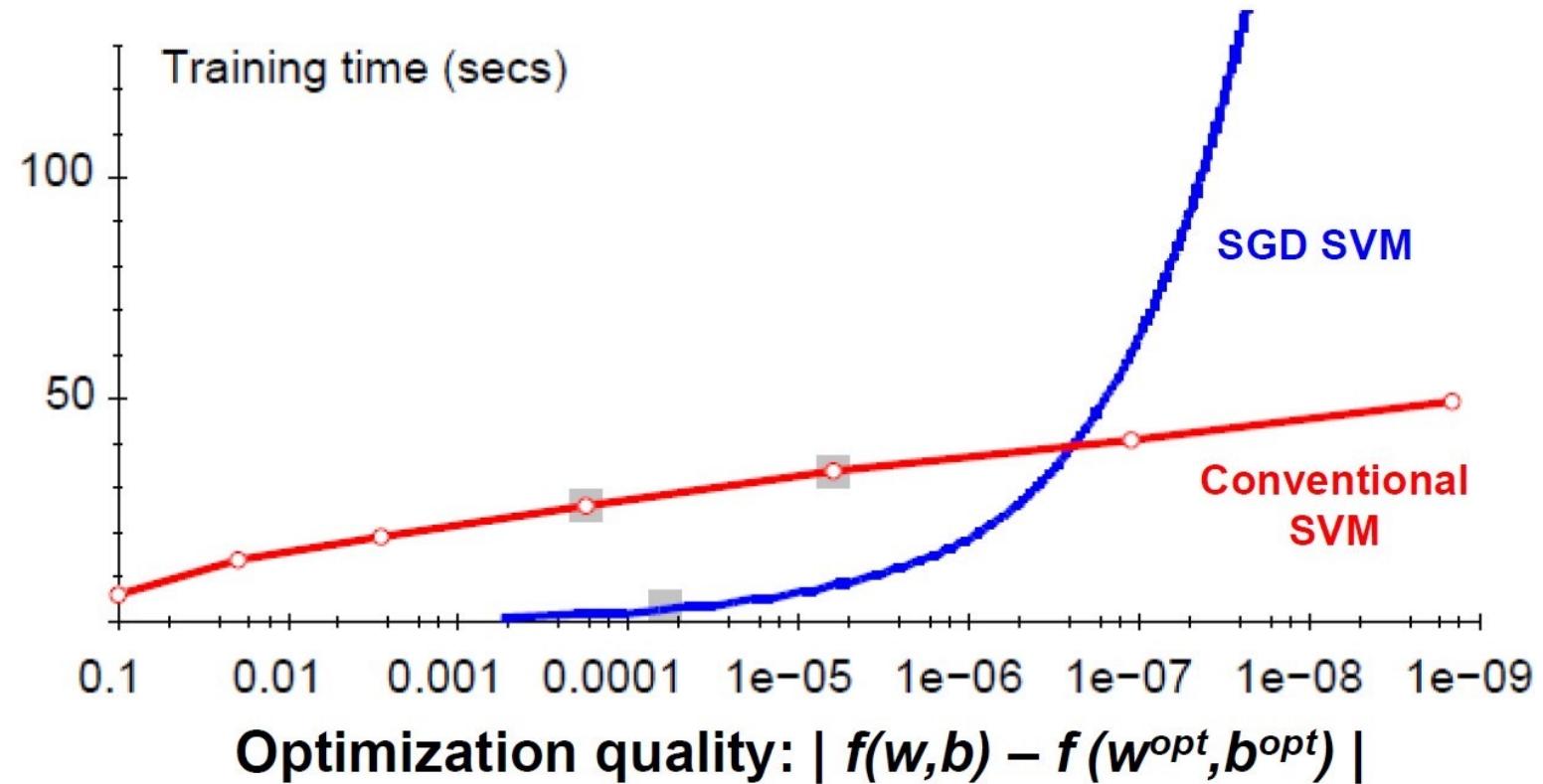
例子：文本分类

- 问题：
 - SGD能否找到 $f(w, b)$ 的最小值？
 - SGD找到 $f(w, b)$ 的最小值有多快？
 - 测试集的误差是多少？

	<i>Training time</i>	<i>Value of f(w,b)</i>	<i>Test error</i>
Standard SVM	23,642 secs	0.2275	6.02%
“Fast SVM”	66 secs	0.2278	6.03%
SGD SVM	1.4 secs	0.2275	6.02%

- 结论
 - SGD-SVM成功地找到 $f(w, b)$ 的最小值
 - SGD-SVM非常快
 - SGD-SVM测试集误差相当

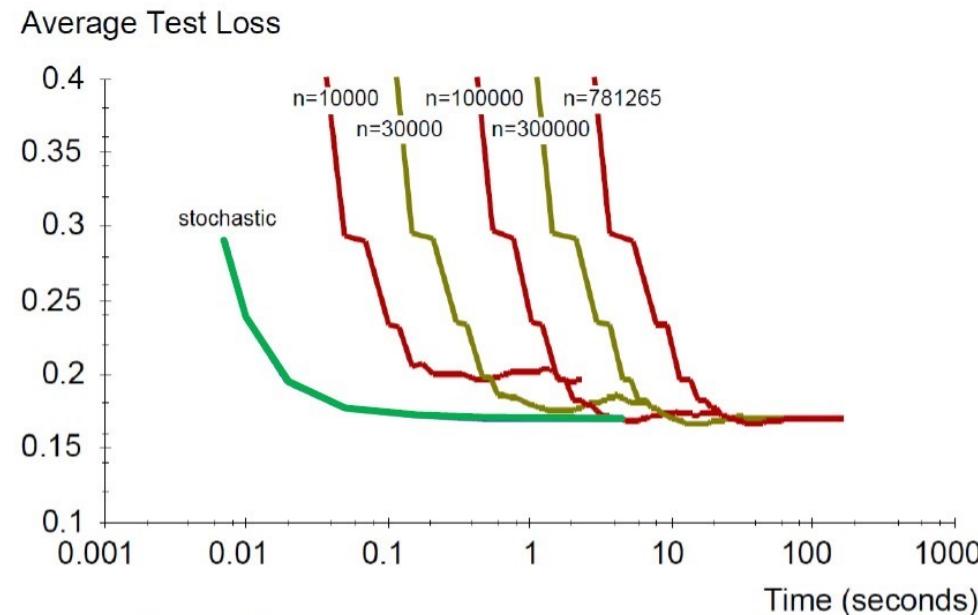
优化“准确性”



For optimizing $f(w,b)$ within reasonable quality
SGD-SVM is super fast

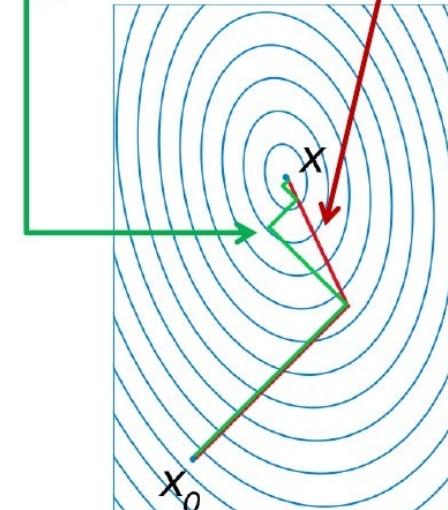
SGD vs. Batch Conjugate Gradient

- SGD on full dataset vs. Batch Conjugate
 - Gradient on a sample of N training examples



Bottom line: Doing a simple (but fast) SGD update many times is better than doing a complicated (but slow) BCG update a few times

Theory says: Gradient descent converges in linear time k . Conjugate gradient converges in \sqrt{k} .



k ... condition number

实际考量

- 需要选择学习速率 η, t_0

$$w_{t+1} \leftarrow w_t - \frac{\eta_t}{t + t_0} \left(w_t + C \frac{\partial L(x_i, y_i)}{\partial w} \right)$$

- Leon建议：

- 选择 t_0 使预期的初始更新与预计权重的量级相当
- 选择 η :
 - 选择一个子样本
 - 尝试不同的学习率 η (如: 10, 1, 0.1, 0.01, ...)
 - 选择一个最能损失函数的值
 - 使用 η 在全数据集下迭代 100k 次

实际考量

- 稀疏线性SVM :

- 特征向量 x_i 是稀疏的 (即包含多个零)
 - 如何表示? 如 $x_i = [0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 5, 0, 0, 0, 0, 0, 0, \dots]$
 - $x_i = [(4,1), (9,5)]$

- 如何高效更新梯度?

$$w \leftarrow w - \eta \left(w + C \frac{\partial L(x_i, y_i)}{\partial w} \right)$$

- 两阶段近似 :

$$w \leftarrow w - \eta C \frac{\partial L(x_i, y_i)}{\partial w}$$

$$w \leftarrow w(1 - \eta)$$

有效: 如果 w 稀疏, 仅部分坐标 j 被更新
昂贵: 如果 w 是稠密的, 所有坐标都需要更新

实际考量

- 方案1: $w = sv$
 - 向量 w 表示成标量 s 和向量 v 的乘积
 - 更新过程为：
 1. $v = v - \eta C \frac{\partial L(x_i, y_i)}{\partial w}$
 2. $s = s(1 - \eta)$
- 方案2
 - 对每个训练样例只执行步骤1
 - 以较低的频率执行步骤2)更新较大的学习率 η

• 两阶段近似

$$w \leftarrow w - \eta C \frac{\partial L(x_i, y_i)}{\partial w}$$
$$w \leftarrow w(1 - \eta)$$

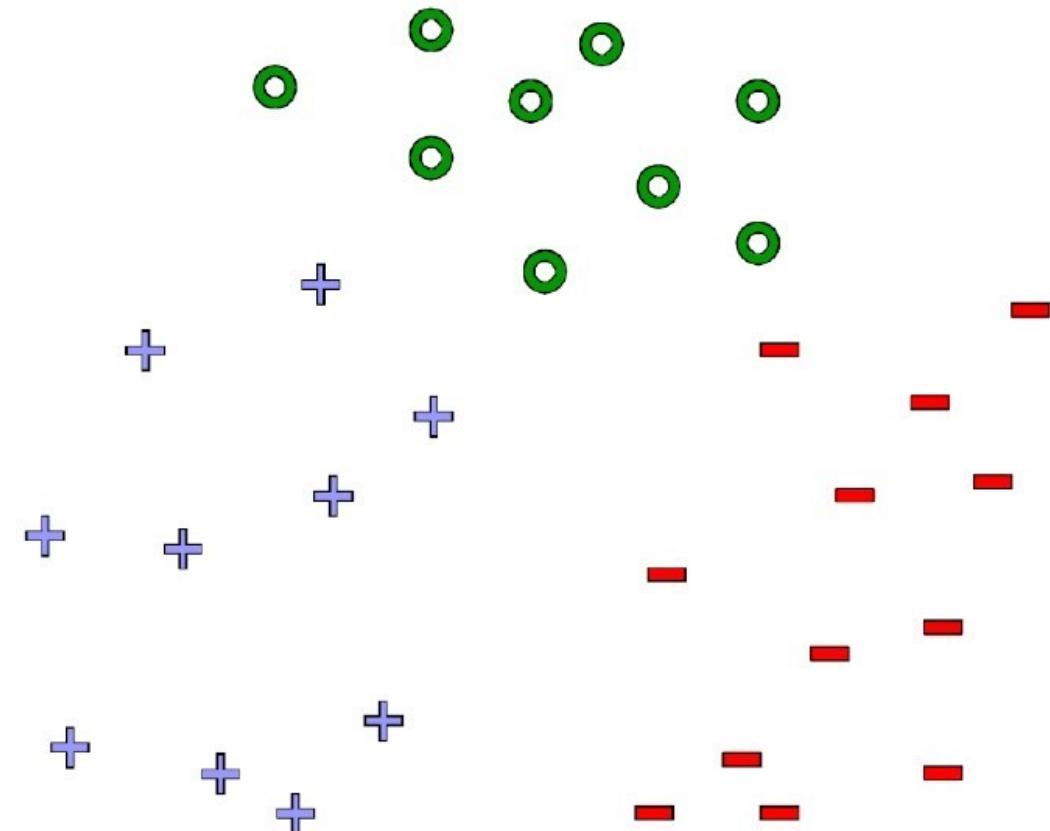
实际考量

- 停止条件: SGD需要迭代多少次?
 - 用交叉验证的方式提前停止
 - 创建验证集
 - 监视验证集上的损失函数
 - 当损失停止减少时停止
- 步骤
 - 提取训练数据的两个不相交子样本A和B
 - 在A上训练，在B上验证停止
 - epoch的个数是k的估计值
 - 在全数据集上运行k次(epochs)

SVM: 多分类/Multiple Classes

- 方案1: One vs. rest

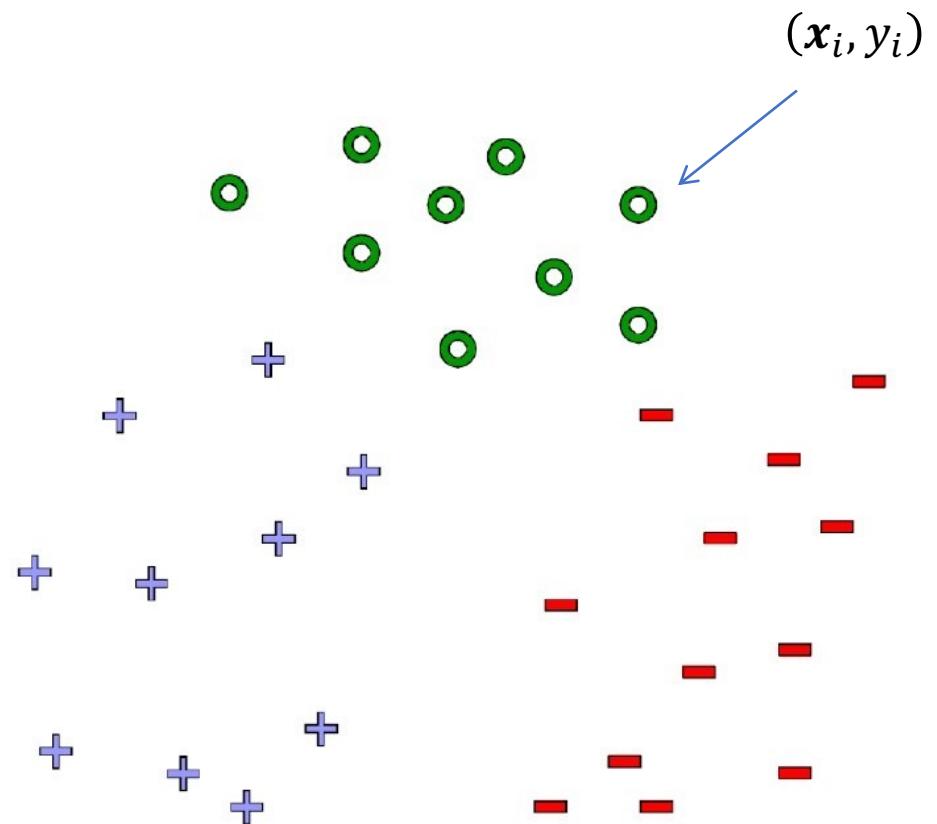
- 学习三个分类器
 - + vs. {0, -}
 - - vs. {0, +}
 - 0 vs. {+, -}
- 获得参数:
 - w_+, b_+ ; w_-, b_- ; w_o, b_o



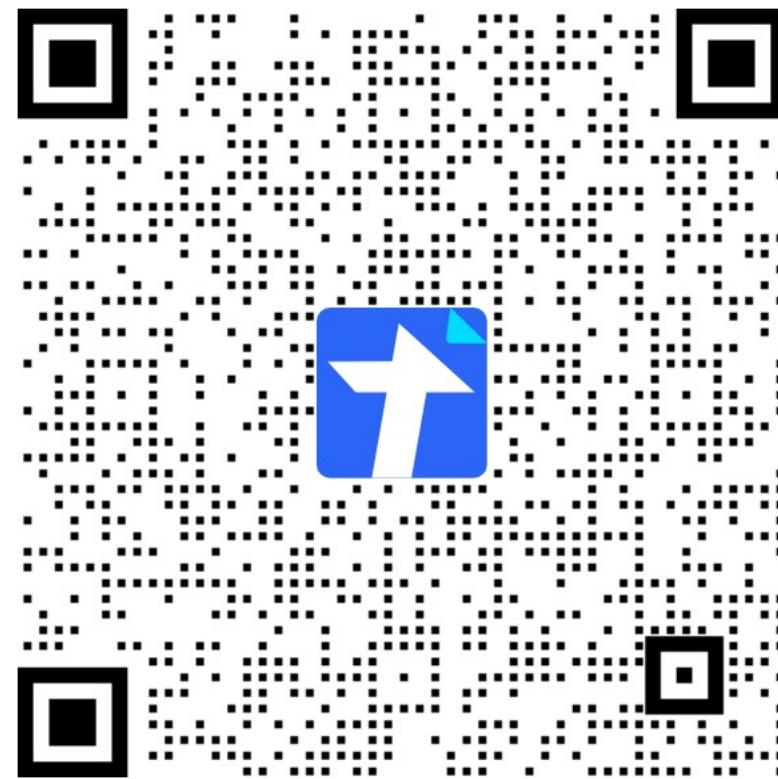
SVM: 多分类/Multiple Classes

- 方案2
 - 同时学习三组分类器参数
 - 正确的类有最大的间隔

$$\mathbf{w}_{y_i} \mathbf{x}_i + b_{y_i} \geq 1 + \mathbf{w}_c \mathbf{x}_i + b_c, \\ \forall c \neq y_i, \forall i$$



一句话总结



额外阅读

- <http://i.stanford.edu/~ullman/pub/ch12.pdf>
- <http://www.csie.ntu.edu.tw/~cjlin/libsvm/>
- http://www.cs.columbia.edu/~kathy/cs4701/documents/json_svm_tutorial.pdf

Appendix

1. 线性支持向量机推导
2. 非线性软间隔支持向量机推导

线性支持向量机的推导(拉格朗日法/ Lagrangian)

- 目标函数

- $\min_{\mathbf{w}, b} \frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^2, \text{ s.t. } y_i(\mathbf{w} \cdot \mathbf{x}_i + b) \geq 1, i = 1, 2, \dots, N$

- 引入拉格朗日算子/multipliers

- $L(\mathbf{w}, b) = \frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^2 - \sum_{i=1}^N \alpha_i (y_i(\mathbf{w} \cdot \mathbf{x}_i + b) - 1)$

- 最小值条件

$$\frac{\partial L}{\partial \mathbf{w}} = \mathbf{w} - \sum_{i=1}^N \alpha_i y_i \mathbf{x}_i = \mathbf{0} \Rightarrow \mathbf{w} = \boldsymbol{\alpha}^T \tilde{\mathbf{X}}$$

$$\frac{\partial L}{\partial b} = \sum_{i=1}^N \alpha_i y_i = 0 \Rightarrow \boldsymbol{\alpha}^T \mathbf{Y} = 0$$

线性支持向量机的推导(拉格朗日法)

- 将 $\mathbf{w} = \boldsymbol{\alpha}^T \tilde{\mathbf{X}}$, $\boldsymbol{\alpha}^T \mathbf{Y} = 0$, 代入

- $L(\mathbf{w}, b) = \frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^2 - \sum_{i=1}^N \alpha_i (y_i (\mathbf{w} \cdot \mathbf{x}_i + b) - 1)$

- 得到

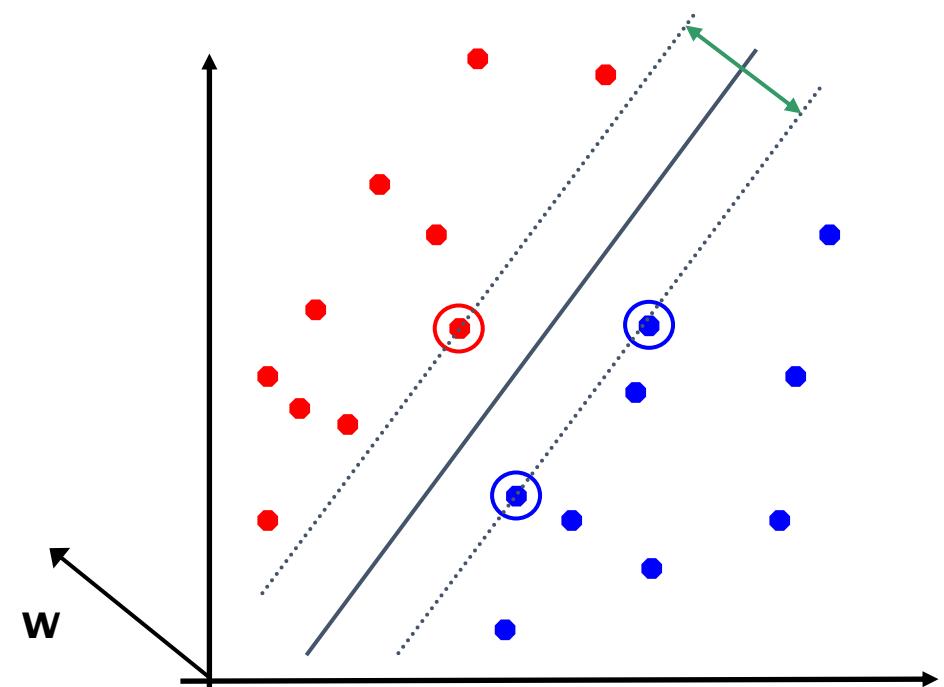
$$\max_{\boldsymbol{\alpha}} -\frac{1}{2} \boldsymbol{\alpha}^T \tilde{\mathbf{X}} \tilde{\mathbf{X}}^T \boldsymbol{\alpha} + \boldsymbol{\alpha}^T \mathbf{1}_N, \text{ s.t. } \boldsymbol{\alpha}^T \mathbf{Y} = 0$$

- 其中

- $\boldsymbol{\alpha}^T \tilde{\mathbf{X}} \tilde{\mathbf{X}}^T \boldsymbol{\alpha} = \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N y_i \alpha_i \mathbf{x}_i^T \mathbf{x}_i \alpha_j y_j = \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N y_i \alpha_i K(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j) \alpha_j y_j$

线性支持向量机: Karush-Kuhn-Tucker (KKT) 条件

- 最优值时:
 - 梯度条件
 - $\nabla_{\mathbf{w}^*} L = \mathbf{w}^* - \sum_{i=1}^N \alpha_i^* y_i \mathbf{x}_i = \mathbf{0} \Rightarrow \mathbf{w}^* = \boldsymbol{\alpha}^{*T} \tilde{\mathbf{X}}$
 - $\nabla_b L = 0 \Rightarrow \boldsymbol{\alpha}^{*T} \mathbf{Y} = 0$
 - 原始条件
 - $\alpha_i^* \geq 0, y_i(\mathbf{w}^* \cdot \mathbf{x}_i + b^*) - 1 \geq 0, \forall i \in [1, N]$
 - 对偶条件
 - $\alpha_i^* \geq 0, \forall i \in [1, N]$
 - 互补松弛条件
 - $\alpha_i^* [y_i(\mathbf{w}^* \cdot \mathbf{x}_i + b^*) - 1] = 0, \forall i \in [1, N]$
- 支持向量: $\alpha_i^* \neq 0$



非线性软间隔支持向量机的推导(拉格朗日法/Lagrangian)

- 目标函数

- $\min_{w,b} \frac{1}{2} \|w\|^2 + C \sum_{i=1}^N \xi_i$, s.t. $y_i(w \cdot \Phi(x_i) + b) \geq 1 - \xi_i, \xi_i \geq 0, i = 1, 2, \dots, N$

- 引入拉格朗日算子

- $L(w, b) = \frac{1}{2} \|w\|^2 + C \sum_{i=1}^N \xi_i - \sum_{i=1}^N \alpha_i (y_i(w \cdot \Phi(x_i) + b) - 1 + \xi_i) - \sum_{i=1}^N \beta_i \xi_i$

- 最小值条件

$$\frac{\partial L}{\partial w} = w - \sum_{i=1}^N \alpha_i y_i \Phi(x_i) = \mathbf{0} \Rightarrow w = \boldsymbol{\alpha}^T \tilde{X}$$

$$\frac{\partial L}{\partial b} = \sum_{i=1}^N \alpha_i y_i = 0 \Rightarrow \boldsymbol{\alpha}^T \mathbf{Y} = 0$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial L}{\partial \xi_i} &= C - \alpha_i - \beta_i = 0 \\ \alpha_i &\geq 0, i = 1, 2, \dots, N \end{aligned} \Rightarrow \boldsymbol{\alpha} \leq C \mathbf{1}_N$$

非线性软间隔支持向量机的推导(拉格朗日法)

- 将 $\mathbf{w} = \boldsymbol{\alpha}^T \tilde{\mathbf{X}}$, $\boldsymbol{\alpha}^T \mathbf{Y} = 0$, $C = \alpha_i + \beta_i$ 代入
 - $L(\mathbf{w}, b) = \frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^2 + C \sum_{i=1}^N \xi_i - \sum_{i=1}^N \alpha_i (y_i (\mathbf{w} \cdot \Phi(\mathbf{x}_i) + b) - 1 + \xi_i) - \sum_{i=1}^N \beta_i \xi_i$
- 得到
$$\max_{\boldsymbol{\alpha}} -\frac{1}{2} \boldsymbol{\alpha}^T \tilde{\mathbf{X}} \tilde{\mathbf{X}}^T \boldsymbol{\alpha} + \boldsymbol{\alpha}^T \mathbf{1}_N, \text{ s.t. } \mathbf{0} \leq \boldsymbol{\alpha} \leq C \mathbf{1}_N$$
- 其中
 - $\boldsymbol{\alpha}^T \tilde{\mathbf{X}} \tilde{\mathbf{X}}^T \boldsymbol{\alpha} = \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N y_i \alpha_i \Phi(\mathbf{x}_i)^T \Phi(\mathbf{x}_j) \alpha_j y_j = \sum_{i=1}^N \sum_{j=1}^N y_i \alpha_i K(\mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j) \alpha_j y_j$

非线性软间隔支持向量机 : Karush-Kuhn-Tucker (KKT) 条件

- 最优值时:

- 梯度条件

- $\nabla_{\mathbf{w}^*} L = \mathbf{w}^* - \sum_{i=1}^N \alpha_i^* y_i \Phi(\mathbf{x}_i) = \mathbf{0} \Rightarrow \mathbf{w}^* = \boldsymbol{\alpha}^{*T} \tilde{\mathbf{X}}$

- $\nabla_b L = 0 \Rightarrow \boldsymbol{\alpha}^{*T} \mathbf{Y} = 0$

- $\nabla_{\xi_i^*} L = 0 \Rightarrow C - \alpha_i^* - \beta_i^* = 0, \forall i \in [1, N]$

- 原始条件

- $\alpha_i^* \geq 0, y_i (\mathbf{w}^* \cdot \Phi(\mathbf{x}_i) + b^*) - 1 + \xi_i^* \geq 0, \forall i \in [1, N]$

- 对偶条件

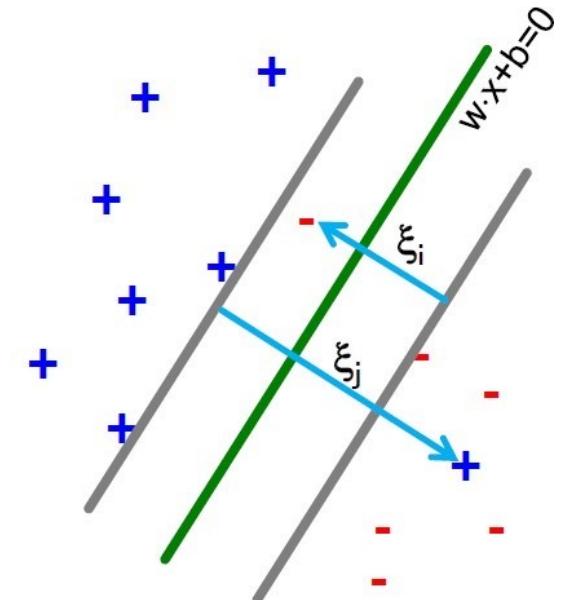
- $\alpha_i^* \geq 0, \beta_i^* \geq 0$

- 互补松弛条件

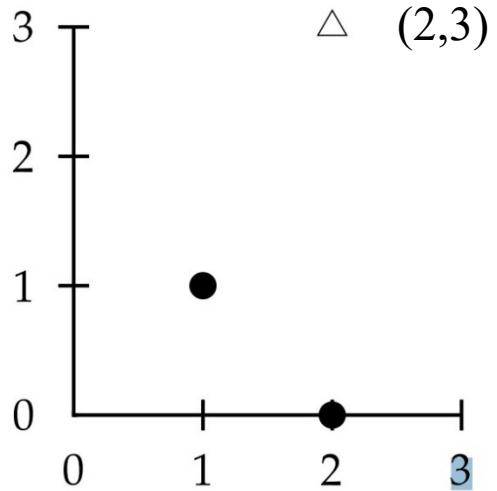
- $\alpha_i^* [y_i (\mathbf{w}^* \cdot \Phi(\mathbf{x}_i) + b^*) - 1 + \xi_i^*] = 0$

- $\beta_i^* \xi_i^* = 0$

- 支持向量: $\alpha_i^* \neq 0$



In-class Practice



- 根据上图所示的数据集，构建支持向量机/SVM，计算其决策边界

Ans. to In-class Practice

- 我们需要最小化 $\|\mathbf{w}\|$ ，同时满足 $y_i(\mathbf{w}^T \mathbf{x}_i + b) \geq 1$
- 有两个支持向量, $(1,1), (2, 3)$, 满足上述约束
- 于是: 最大边距权重向量将平行于两个类点之间的最短连线, 即 $(1,1)$ 和 $(2, 3)$ 之间的连线
 - $\mathbf{w} = (a, 2a)^T$
- 代入约束
 - $a + 2a + b = -1$
 - $2a + 6a + b = 1$
- 解得: $a = \frac{2}{5}, b = -\frac{11}{5}$
- 决策边界: $f(\mathbf{x}) = \mathbf{w} \cdot \mathbf{x} + b = \frac{2}{5}x_1 + \frac{4}{5}x_2 - \frac{11}{5}$

