

影像細線化

姓名: 李珮慈

學號: 00657124

日期: 2020/06/03

● 方法

此為對圖片做二值化。

先選定一個常數 C，然後對圖片做捲積，比 C 大的設為 1，比 C 小的設為 0。

```
def __call__(self, inputs):  
    x = inputs - tf.nn.conv2d(inputs, self.filters, strides=(1,1), padding='SAME')  
    x = tf.where(x >= self.C, tf.constant([[1.]]), dtype=tf.float32), tf.constant([[0.]]), dtype=tf.float32))  
    return x
```

此為實現細線化的兩個規則計算。

```
@staticmethod  
def _surface_patterns():  
    pattern1 = []  
    pattern2 = []  
    image = np.zeros((9,))  
    image[4] = 1  
    clockwise = [(0,0), (0,1), (0,2), (1,2), (2,2), (2,1), (2,0), (1,0), (0,0)]  
    for i in range(256):  
        n = 0  
        for j in range(4):  
            image[j] = 2*(i//(2**j) % 2) - 1  
            if image[j] == 1:  
                n += 1  
        for j in range(4,8):  
            image[j+1] = 2*(i//(2**j) % 2) - 1  
            if image[j+1] == 1:  
                n += 1  
        if n >= 2 and n <= 6:  
            a = np.reshape(image, (3,3))  
            sp = 0  
            for j in range(8):  
                if a[clockwise[j][0], clockwise[j][1]] == -1 and a[clockwise[j+1][0], clockwise[j+1][1]] == 1:  
                    sp += 1  
            if sp == 1:  
                if (a[0,1] == -1 or a[1,2] == -1 or a[2,1] == -1) and (a[1,2] == -1 or a[2,1] == -1 or a[1,0] == -1):  
                    pattern1.append(np.reshape(a.copy(), (3,3,1,1)))  
                if (a[0,1] == -1 or a[1,0] == -1 or a[1,2] == -1) and (a[0,1] == -1 or a[2,1] == -1 or a[1,0] == -1):  
                    pattern2.append(np.reshape(a.copy(), (3,3,1,1)))  
    return tf.constant(np.concatenate(pattern1, axis=-1), dtype=tf.float32), tf.constant(np.concatenate(pattern2, axis=-1),  
                                                                                               dtype=tf.float32)
```

將計算完的圖做點的刪除(符合規則就刪掉，直到陣列裡面沒有 0 為止)

Rule1:

掃描圖片，再計算張量中各維度的最大元素。

若 z=9，就設為 1，否就為 0。(意為刪除該點)

若 z=9，就設為 1，否就設為 x。

Rule2:

掃描圖片，再計算張量中各維度的最大元素。

若 z=9，就設為 1，否就為 0。(意為刪除該點)

若 z=9，就設為 1，否就設為 x。

檢查 c1 和 c2 的值，如果都為 0 就表示不會在 1 和 -1 之間轉換，跳出迴圈。

```

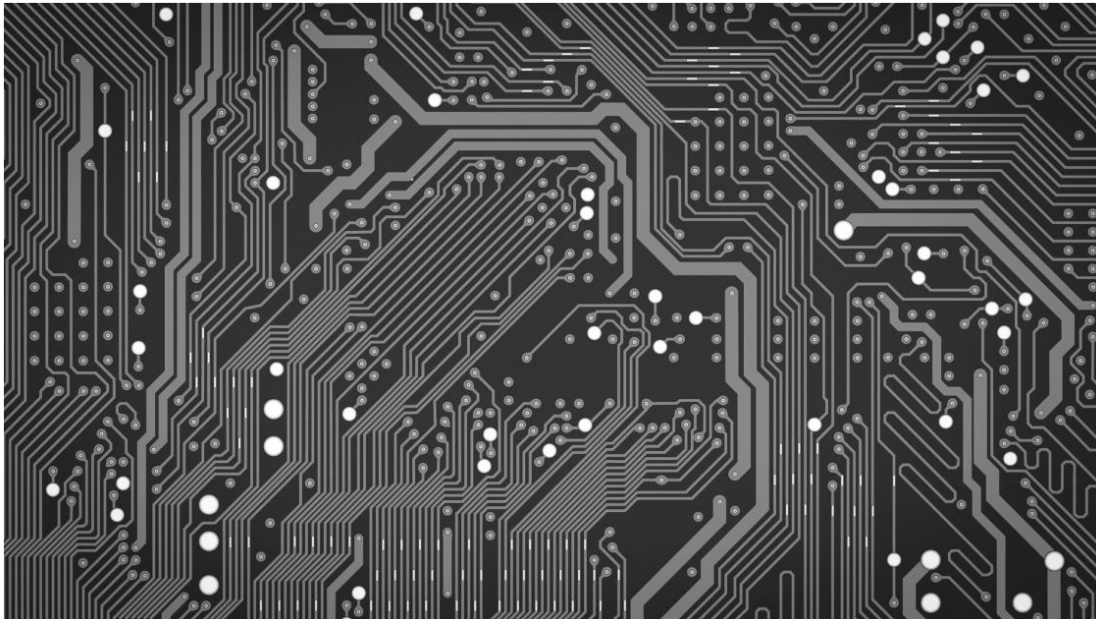
def __call__(self, inputs):
    # do thinning
    # padding is required
    x = tf.pad(inputs, tf.constant([[0,0],[1,1],[1,1],[0,0]]), constant_values=-1.0)
    while True:
        #rule 1
        z = tf.nn.conv2d(x, self.filters1, strides=(1,1), padding='SAME')
        z = tf.math.reduce_max(z, axis=-1, keepdims=True)
        c1 = tf.where(z==9, tf.constant([[1.]]), dtype=tf.float32), tf.constant([[0.]], dtype=tf.float32))
        x = tf.where(z==9, tf.constant([[1.]]), dtype=tf.float32), x)

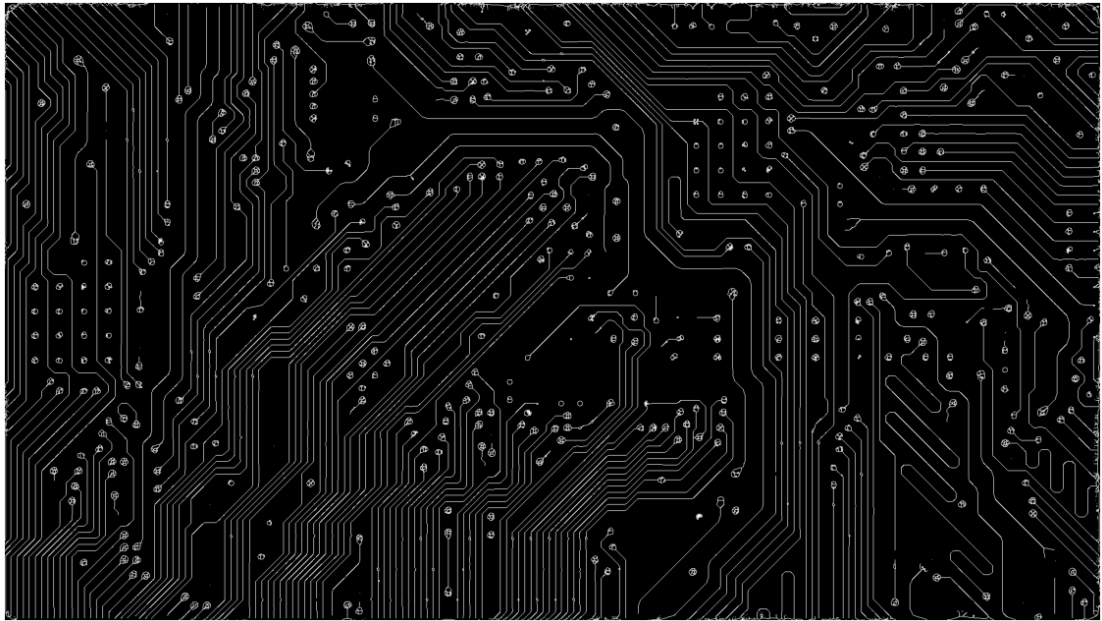
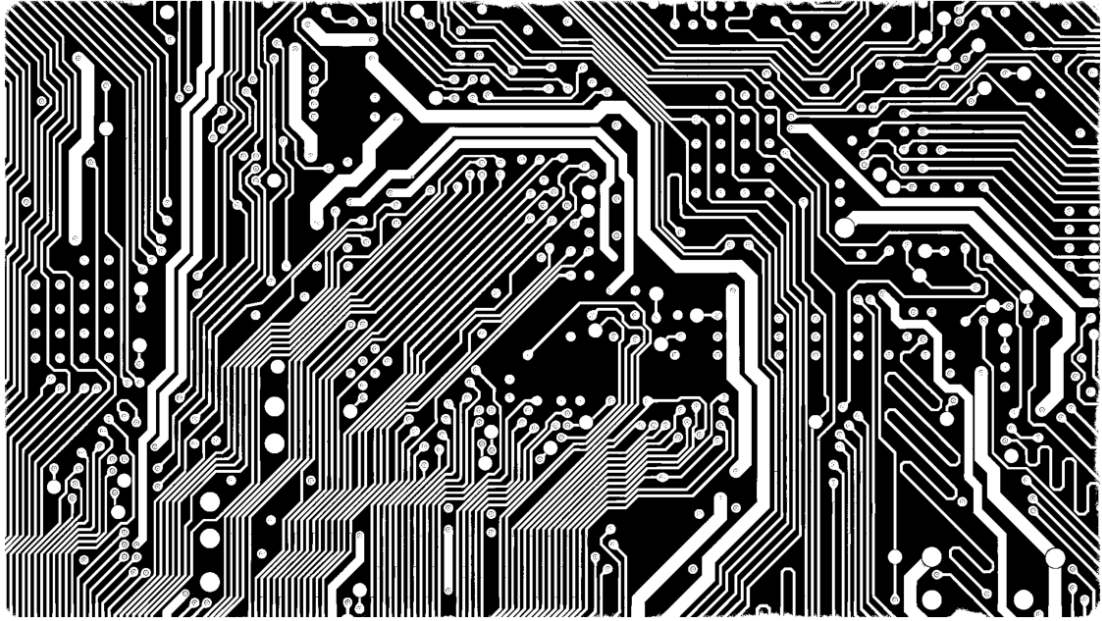
        #rule 2
        z = tf.nn.conv2d(x, self.filters2, strides=(1,1), padding='SAME')
        z = tf.math.reduce_max(z, axis=-1, keepdims=True)
        c2 = tf.where(z==9, tf.constant([[1.]]), dtype=tf.float32), tf.constant([[0.]], dtype=tf.float32))
        x = tf.where(z==9, tf.constant([[1.]]), dtype=tf.float32), x)
        if tf.reduce_sum(c1) == 0 and tf.reduce_sum(c2) == 0:
            break
    outputs = x[:,1:-1,1:-1,:]
    return outputs

```

● 結果

Gitub: https://github.com/muyumiya1201/00657124_MV_HW3





● 結論

剛開始理解 thinning 那兩個 rule 不太容易，後來找了很多方的網站解釋，慢慢了解它的規則。以某點為中心去找身邊 8 格的值，符合的值就將其刪除(程式中將其值設為 0)。後來發現，其實只要中心點的上下左右其中有一個為 0，基本上就符合刪除的規定

- 参考

https://blog.csdn.net/weixin_40977054/article/details/96888371

<https://rocky69.pixnet.net/blog/post/218271623-%5B%E8%BD%89%5D%E5%9C%96%E5%83%8F%E7%B4%B0%E5%8C%96%E7%BC%88%E9%AA%A8%E6%9E%B6%E5%8C%96%E7%BC%89%E7%AE%97%E6%B3%95-%E5%88%86%E6%9E%90>

https://blog.csdn.net/weixin_38419133/article/details/98499664