图论基础与典型问题

摘要

本文主要研究图论的基础术语和两个典型问题。

首先,我们陈列了部分图论重要的基础术语,以迅速进入图论研究氛围之中。其次,通过介绍图的矩阵表示,揭示了图在计算机中的输入形式。在这之后,我们分别介绍了最短路径问题及其相关算法(Dijkstra 算法和 Floyd 算法)、最小生成树问题及其相关算法(Kruskal 算法和 Prim 算法),并以具体的示例展示了简单的建模过程。

关键字: 图 最短路径 最小生成树 邻接矩阵 关联矩阵

目录

— 、	图论基	基本术语	1
	1.1 无	E向图与有向图	1
	1	.1.1 无向图	1
	1	.1.2 有向图	1
	1.2 简	fi单图,完全图与赋权图	1
	1.3 顶	页点的度	2
	1.4 寸	子图与图的连通性	3
二、	图的矩	E阵表示	4
	2.1 过	边 与顶点的关联矩阵	4
	2.2 顶	页点与顶点的邻接矩阵	4
	2.3 总	总结与举例	5
三、	最短路	B径问题	5
	3.1	可题简述	5
	3.2 D	Dijkstra 算法	6
	3.3 F	loyd 算法	7
	3.4 万	示例 [,]	7
四、	最小生	E成树问题	8
	4.1 阵	可题简述	8
	4.2 K	Truskal 算法	9
	4.3 P	rim 算法	9
	4.4 寸	F例10	0
附录	E Ma	atlab 代码1	1
附录	F Pvt	thon 代码	7

一、图论基本术语

为了研究图的相关问题,我们需要引入一些特定的规范化的术语。

1.1 无向图与有向图

1.1.1 无向图

无向图: 一个无向图 G,由非空顶点集 $V = \{v_1, v_2, ... v_n\}$ 和边集 $E = \{e_1, e_2, ... e_m\}$ 组成,通常记作 G(V, E)

边与顶点: 一条边连接两个顶点 (可相同)。故任意一条边可由两个顶点表示: $e_k = (v_i, v_j)$ 。 顶点 v_i, v_j 称为边 e_k 的端点。边 e_k 与顶点 v_i, v_j 关联。

无向图特点: 无向图中的边没有方向,即 $(v_i, v_j) = (v_j, v_i)$

相邻:有公共端点的边称为相邻的边(邻边)。同一条边的两个端点,称为相邻的顶点。

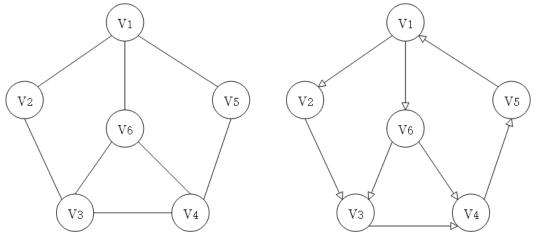


图 1 无向图(左)与有向图(右)

1.1.2 有向图

弧: 有方向的边称为弧。 $a_k = (v_i, v_j)$ 代表弧 a_k 从顶点 v_i 出发指向顶点 v_j 。 v_i 称为 a_k 的始端, v_i 称为 a_k 的末端。 a_k 称为 v_i 的出弧,称为 v_i 的入弧。

有向图: 一个有向图 D,由非空顶点集 $V=\{v_1,v_2,...v_n\}$ 和弧集 $A=\{a_1,a_2,...a_m\}$ 组成,通常记作 G(V,A)

有向图特点:有向图中的边带有方向,即 $(v_i, v_j) \neq (v_j, v_i)$

基本图与定向图: 有向图 D = (V, A) 去掉所有边的方向后可以得到对应无向图 G = (V, E)。称 $G \to D$ 的基本图, $G \to D$ 的定向图。如图 1所示两图就具有这种关系。

1.2 简单图,完全图与赋权图

环:两个端点为同一个顶点的边

重边/平行边: 有相同端点的两条或多条边

孤立点: 与任何边都不关联的顶点

简单图: 无环无重边的图

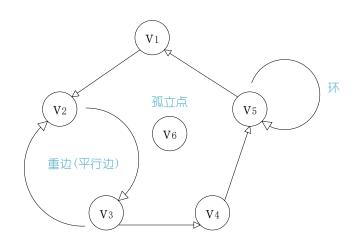


图 2 非简单图示例

完全图: 任意两顶点都相邻的简单图

赋权图 (网络): 每条边 e_k 都附加一个权重 w_k 的图。可记作 N = (V, E, W)。

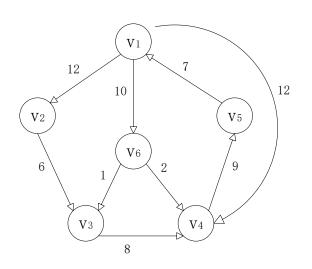


图 3 赋权图示例

1.3 顶点的度

顶点v的度: 无向图中,与顶点v关联的边数; 有向图中,弧从顶点v出入的总次数。记作d(v)

出度: 有向图中,从顶点 v 引出的弧的数目。记作 $d^+(v)$

入度: 有向图中,引入顶点 v 的弧的数目。记作 $d^-(v)$

在有向图中, $d(v) = d^+(v) + d^-(v)$

1.4 子图与图的连通性

子图/母图: 设有图 $G_1(V_1, E_1)$, $G_2(V_2, E_2)$. 若 G_1 的顶点和边都在 G_2 中能找到,即 $V_1 \subset V_2$, $E_1 \subset E_2$, 则称 G_1 是 G_2 的子图, G_2 是 G_1 的母图。 G_2 删减若干个顶点和若干条边,可得到 G_1

生成子图/支撑子图: 若 G_1 是 G_2 的子图且两者顶点相同,则称 G_1 是 G_2 的生成子图/支撑子图。 G_2 删减若干条边可生成 G_1 。

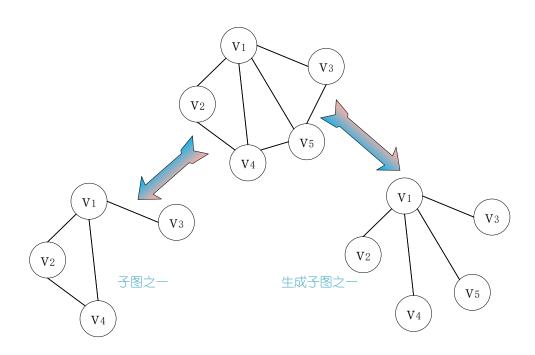


图 4 子图与生成子图示例

道路/路: 称 $v_0e_1v_1e_2...e_kv_k$ 为从顶点 v_0 到 v_k 的一条道路。其中边 e_i 与顶点 v_{i-1},v_i 相关联。 v_0 为路的起点, v_k 为路的终点

路长: 路所经过的边的条数。即 k

迹:途径边互异的路。

轨道: 途经顶点互异的路。

回路: 起点和终点重合的路。

圈: 起点和终点重合的轨道。

两顶点间的距离:两顶点间的最短轨道长。

连通: 若两顶点间存在路,则称两顶点连通。

连通图: 若图的任意两顶点连通,则称该图为连通图。否则称为非连通图。

连通分支: 连通图的连通子图

强连通图: 若有向图两个顶点 v_i, v_j 间两个方向上都存在路,则称该图为强连通图。

二、图的矩阵表示

2.1 边与顶点的关联矩阵

设无向图为G(V,E), $V = \{v_1, v_2, ..., v_n\}$, $E = \{e_1, e_2, ..., e_m\}$,则其关联矩阵

$$M = (m_{ij})_{n \times m}$$

$$m_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{顶点}v_i = \text{5de}_j \text{ \sharp} \\ 0 & \text{顶点}v_i = \text{5de}_j \text{ \star} \end{cases}$$

设有向图为 $D(V,A),V=\{v_1,v_2,...,v_n\},A=\{a_1,a_2,...,a_m\}$,则其关联矩阵

$$M = (m_{ij})_{n \times m}$$

$$m_{ij} = \begin{cases} 1 & 顶点 v_i 为弧 a_j 的始端 \\ 0 & 顶点 v_i 与弧 a_j 不关联 \\ -1 & 顶点 v_i 为弧 a_j 的末端 \end{cases}$$

2.2 顶点与顶点的邻接矩阵

设无向非赋权图为 $G(V, E), V = \{v_1, v_2, ..., v_n\}$ 则其邻接矩阵

$$W = (w_{ij})_{n \times n}$$

$$w_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{顶点 } v_i = v_j \text{ 相邻} \\ 0 & \text{顶点 } v_i = v_j \text{ 不相邻或 i=j} \end{cases}$$

设有向非赋权图为 $D(V,A),V = \{v_1, v_2, ..., v_n\}$ 则其邻接矩阵

$$W = (w_{ij})_{n \times n}$$

$$w_{ij} = \begin{cases} 1 & \mathfrak{M}(v_i, v_j) \in A \\ 0 & \mathfrak{M}(v_i, v_j) \notin A \ \mathfrak{g}i = j \end{cases}$$

设无向赋权图为 $G(V, E, W), V = \{v_1, v_2, ..., v_n\}$ 则其邻接矩阵

$$W = (w_{ij})_{n \times n}$$

$$w_{ij} = \begin{cases} w_{ij} & \text{顶点 } v_i \leq v_j \text{ 相邻} \\ 0 \text{或} \infty & \text{顶点 } v_i \leq v_j \text{ 不相邻或 i=j} \end{cases}$$

有向赋权图的邻接矩阵与无向赋权图类似。

2.3 总结与举例

在实际运用中,赋权图项点与项点的邻接矩阵的使用更为频繁。 如式(1)中的邻接矩阵 *G* 对应的无向赋权图

$$G = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 10 & 60 \\ 0 & 0 & 5 & 20 \\ 10 & 5 & 0 & 1 \\ 60 & 20 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$
 (1)

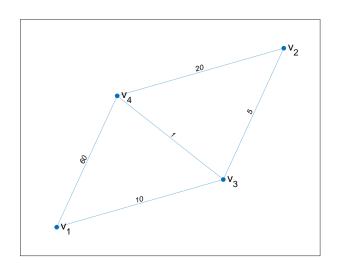


图 5 邻接矩阵 G 对应的无向赋权图

在计算机软件中,通常可以通过邻接矩阵对应的稀松矩阵或者说顶点对创建图。如上面的 G 可以通过

起点向量
$$s = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}$$
 终点向量 $t = \begin{bmatrix} 3 \\ 4 \\ 3 \\ 4 \\ 4 \end{bmatrix}$ 权重向量 $w = \begin{bmatrix} 10 \\ 60 \\ 5 \\ 20 \\ 1 \end{bmatrix}$

来创建。

三、最短路径问题

3.1 问题简述

路的长度: 赋权图的路经过的边的权重和

最短路:从顶点 v_i 到顶点 v_j 的路径中,长度最小的一条路。

顶点间的距离: 顶点 v_i 到顶点 v_j 的最短路的长度。记作 $d(u_0, v_0)$

最短路径问题,简而言之就是给定一个赋权图,求某两个顶点之间或所有顶点之间的最短路径。常见的有两种算法可以用于解决最短路径问题: Dijkstra (迪克斯特拉) 算法和 Floyd (弗洛伊德) 算法。

3.2 Dijkstra 算法

Dijkstra 算法的思想是走一步算一步。最短路径的子路也是最短路径。 表 1 算法符号说明

	71.213 3 3 3 3
符号说明	意义
$d_{now}(v)$	从顶点 u_0 当前顶点 v 的路径长度
parents(v)	最短路径中当前顶点 v 的上一个顶点
S_i	含i个顶点的最短路径顶点集

已知赋权无向图 G(V, E, W),固定顶点 u_o ,求 u_0 到其余顶点 v 的最短路及距离 $d(u_0, v)$ 。具体的算法步骤如下:

- 1. 令 $d_{now}(u_0)=0$. 对于其他顶点 $v\neq u_0$,令 $d_{now}(v)=\infty$, $parents(v)=u_0$. 令 $S_0=\{u_0\}, i=0$
- 2. 对于所有的 $v \notin S_i$,令 $d_{now}(v) = \min_{u \in S_i} \{d_{now}(v), d_{now}(u) + w(uv)\}$. 若通过 u 更新了 $d_{now}(v)$,则令 parents(v) = u;否则不变。
- 3. 寻找 $\min_{v \neq S} d_{now}(v)$,记该项点为 u_{i+1} , 令 $S_{i+1} = S_i \cup \{u_{i+1}\}$
- 4. 若 i = |V| 1 或者 v_0 进入 S_i , 算法终止; 否则重复 2,3 步

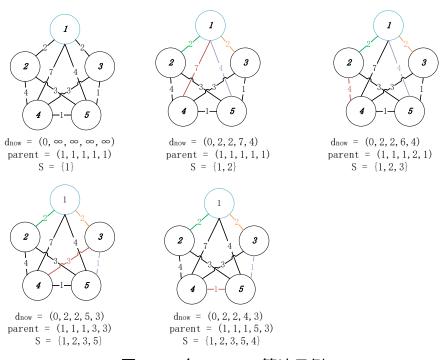


图 6 一个 Dijkstra 算法示例

3.3 Floyd 算法

R

Floyd 算法的思想是插入中间点。依次将每个顶点作为可能的中间点,插入所有的顶点对之间进行判断,若最短距离更新,则将该点记录下来。直到 n 次之后,得到所有顶点对的最短距离,并通过之间的记录反推最短路径。

符号说明 意义

distances 距离变换矩阵。算法结束后则为顶点之间的最短距离矩阵

表 2 算法符号说明

已知赋权无向图 G(V, E, W),求所有顶点对 (u_0, v_0) 之间的最短距离及对应最短路径。具体的算法步骤如下:

路由矩阵。记录顶点间的中间点变化

初始化: 令 distances 为图 G 的带权邻接矩阵. 设置不相邻的顶点对对应的 distances 元素为 ∞ . 令 $R = 0_{n \times n}$. R 对应位置的元素为 0,代表两顶点最短路径间无中间点。

求距离矩阵和路由矩阵: 从顶点 v_1 开始直到 v_n , 取顶点 v_k , 依次插入到顶点对 (v_i, v_j) 间,若 distances(i,k) + distances(k,j) < distances(i,j), 说明 v_k 为 (v_i, v_j) 最短路径的中间点。更新 distances(i,j) 为 distances(i,k) + distances(k,j). 并令 R(i,j) = k, 记录下该中间点。

复原路径: 要获得 v_i 与 v_j 的最短路径,只需找到其中间点 $v_{R(i,j)}$. 再寻找 v_i 与 $v_{R(i,j)}$ 的中间点, v_i 与 $v_{R(i,j)}$ 的中间点…… 重复该过程。

3.4 示例

现有 A、B、C、D、E 五个中转站,它们之间的道路关系及距离如表 3。请为小明规划从 A 到 E 的最短路线。

起点	终点	路程 (km)
A	В	4.5
A	С	1.3
A	D	3.3
A	Е	5.6
В	С	3.2

表 3 中转站之间的相邻关系及距离

起点	终点	路程 (km)
В	D	1.1
В	E	0.9
С	D	1.9
С	Е	4.2
D	Е	2.2

首先,为了方便处理,我们将 A、B、C、D、E 五个站点抽象为无向赋权图中的 1、2、3、4、5 结点,并可得该图的赋权邻接矩阵为

$$G = \begin{bmatrix} 0 & 4.5 & 1.3 & 3.3 & 5.6 \\ 4.5 & 0 & 3.2 & 1.1 & 0.9 \\ 1.3 & 3.2 & 0 & 1.9 & 4.2 \\ 3.3 & 1.1 & 1.9 & 0 & 2.2 \\ 5.6 & 0.9 & 4.2 & 2.2 & 0 \end{bmatrix}$$
 (2)

由 Dijkstra 算法或 Floyd 算法可得,由 A 到 E 的最短路径为 $A \to C \to D \to B \to E$ 最短路径长为 5.2 km

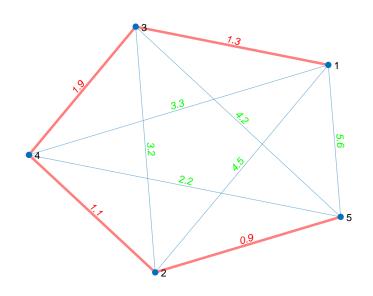


图 7 最短路径图示

四、最小生成树问题

4.1 问题简述

树:连通的无圈图

树具有的性质:

- 任意两个不同顶点之间存在唯一的路
- 删除任意一条边都不连通
- 顶点数 = 边数 +1
- 添加任意一条边都会得到唯一的一个圈

生成树/支撑树: 若图 G 的生成子图 T 是树,则称 T 为 G 的生成树或支撑树。

下面的定理1说明,连通图一定存在生成树。

定理1连通图的生成树一定存在。

证明 1 若连通图 G 无圈,则 G 为本身的生成树。若 G 有圈,任取其一圈,删除其中一条边。易知,G' 仍旧连通,且圈数-I. 重复该步骤,直到得到 G 无圈的连通生成子图,即一个生成树。

最小生成树: 赋权图 G 的边权和最小的生成树

最小生成树问题,简言之就是找到一棵遍布所有图结点的权重之和最小的树。解决最小生成树问题,常见的算法有 Kruskal (克鲁斯卡尔) 算法和 Prim (普里姆)算法。

4.2 Kruskal 算法

Kruskal 算法的思想是,每次加一条权值最小的边,并确保不形成圈。

已知赋权无向图 G = (V, E, W), 其中 V 包含 \mathbf{n} 个顶点。求 G 的最小生成树。具体的算法步骤如下:

- 1. 选取 $e_1 \in E$, 使得 e_1 为权值最小的边
- 2. 若 e_1, e_2, \dots, e_i 已经选好,则从 $E \{e_1, e_2, \dots, e_i\}$ 中选取 e_{i+1} ,使得 $\{e_1, e_2, \dots, e_i, e_{i+1}\}$ 中无圈,且 e_{i+1} 是 $E \{e_1, e_2, \dots, e_i\}$ 中权值最小的边
- 3. 直至选得 e_{n-1} 为止

4.3 Prim 算法

Prim 算法基于这样一个现实: 最小生成树中包含 G 的所有顶点。

 符号说明
 意义

 Vadded
 已加入最小生成树的顶点

 Eadded
 已加入最小生成树的边

表 4 算法符号说明

已知赋权无向图 G = (V, E, W), 其中 V 包含 \mathbf{n} 个顶点。求 G 的最小生成树。具体的算法步骤如下:

$$V_{added} = \{v_1\}$$

$$E_{added} = \varnothing$$

while $V_{added} \neq V$:

寻找最小权值边 pv, 其中, $p \in V_{added}, v \in V - V_{added}$

$$V_{added} = V_{added} + \{v\}$$

$$E_{added} = E_{added} + \{pv\}$$

4.4 示例

有 9 个村庄,将其编号为 1-9,它们之间的道路长如表 5所示,请问应该如何架设通信线,才能通信线线长最小。

表 5 村庄之间的道路长

村庄	村庄	距离 (km)
1	2	2
1	3	1
1	4	3
1	5	4
1	6	4
1	7	2
1	8	5
1	9	4

村庄	村庄	距离 (km)
2	3	4
2	9	1
3	4	1
4	5	1
5	6	5
6	7	2
7	8	3
8	9	5

通过表 5中的数据建立图模型,利用 Kruskal 算法或 Prim 算法求得最小生成树如图 8所示,即应该铺设线路的道路为 (1,2), (1,3), (1,7), (2,9), (3,4), (4,5), (6,7), (7,8)。最小线长为 13 km.

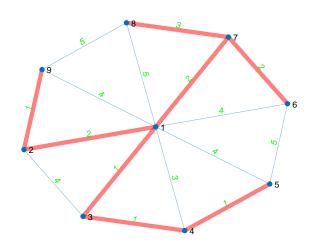


图 8 最小生成树图示

附录 E Matlab 代码

代码 1: Dijkstra 算法

```
function [path, distance] = Dijkstra(G, u0, v0)
 % Dijkstra算法求最短路径
  % 初始化参数
  n = G.numnodes;
  nodes = 1:n;
  i = 0;
  d_now = ones(n, 1) * inf;
  d now(u0) = 0;
  parents = ones(n, 1) * u0;
  in s = u0;
  history = [];
  % 遍历所有终点或v0进入最短路径集
  while (i \sim= n - 1) && \sim (ismember(v0, in_s))
     not_in_s = setdiff(nodes, in_s);
     for v = not in s
        for u = in s
           % 查找uv间的边
           uv index = G.findedge(u, v);
           if uv index
              % 边存在则获取权
              w = min(G.Edges.Weight(uv_index));
              % 计算新的最短距离
              d_{now(v)} = min([d_{now(v)}, d_{now(u)} + w]);
              if d_now(u) + w <= d_now(v)</pre>
                 % 距离发生改变
                 parents(v) = u;
                 % 记录变化
                 history = [history; [u, v]];
              end
           end
        end
     % 寻找最短距离的顶点
     tmp = d_now;
     tmp(in s) = inf;
     [\sim, new_u] = min(tmp);
     new u = new u(1);
     %添加最短路径顶点
     in_s = union(new_u, in_s);
     i = i + 1;
```

```
% 倒溯最短路径
last = v0;
path = v0;

while last ~= u0
    k = find(history(:, 2) == last);
    last = history(k(end), 1);
    path = [last, path];
end

distance = d_now(v0);
send
```

代码 2: Floyd 算法

```
function [distances, paths] = Floyd(G)
  % Floyd算法求所有顶点对之间的最短路径
4 % 矩阵初始化
   distances = G.adjacency('weighted');
    n = length(distances);
    distances(distances == 0) = inf;
    distances(1:n + 1:end) = 0;
   R = zeros(n);
    for k = 1:n
      for i = 1:n
         for j = 1:n
            % 插点更新
            if distances(i, k) + distances(k, j) < distances(i, j)</pre>
               distances(i, j) = distances(i, k) + distances(k, j);
               R(i, j) = k;
            end
         end
      end
    end
    distances = full(distances);
    % 复原路径
    paths = returnPaths(R);
   for i = 1:n
     for j = 1:n
        if i ~= j
        %添加起点和终点
```

```
paths{i, j} = [i paths{i, j} j];
          else
           paths{i, j} = i;
          end
       end
   end
 end
   function paths = returnPaths(R)
     % 根据路由矩阵返回最短路径矩阵
     n = length(R);
     paths = cell(n);
44
     for i = 1:n
       for j = 1:n
          paths{i, j} = parse(i, j);
        end
    end
    % 递归推导最短路径
    function path = parse(i, j)
      p = R(i, j);
      if p == 0
         path = [];
       else
         left = parse(i, p);
         right = parse(p, j);
         path = [left, p, right];
       end
    end
   end
```

代码 3: Kruskal 算法

```
function [resultgraph, minw] = Kruskal(G)

% Kruskal算法求最小生成树

% 初始化参数

W = full(G.adjacency("weighted"));

n = length(W);

W(W == 0) = inf;

minw = 0;

resultgraph = graph();

i = 1;

while i < n
```

```
% 寻找最小权值边
         w \min = \min(W, [], "all");
         [index_x, index_y] = find(W == w_min, 1);
         %添加最小权值边
         resultgraph = resultgraph.addedge(index x, index y, w min);
         % 判断添加该边后图是否有圈
         if hascycles(resultgraph)
           % 有圈则删除该边,并标记pass
           resultgraph = resultgraph.rmedge(index x, index y);
           W(index x, index y) = inf;
22
           W(index y, index x) = inf;
           % 无圈则保持,并标记pass
           W(index_x, index_y) = inf;
           W(index_y, index_x) = inf;
           minw = minw + w min;
           i = i + 1;
         end
      end
32 end
   function [resultgraph, minw] = Prim(G)
   % Prim算法求解最小生成树
```

```
% 初始化参数
W = full(G.adjacency("weighted"));
n = length(W);
W(W == 0) = inf;
V = 1:n;
V \text{ added = [1]};
E_added = [];
minw = 0;
% 直至V和V added相等
while ~isequal(V, sort(V added))
   tmp = W;
   V_not_added = setdiff(V, V_added);
   % 圈定p, v范围
   tmp(V not added, :) = inf;
   tmp(:, V added) = inf;
   w min = min(tmp, [], "all");
   minw = minw + w min;
   [p, v] = find(tmp == w min, 1);
   % pv边标记pass
   W(p, v) = inf;
   W(v, p) = inf;
   % 更新
```

代码 4: 示例代码

```
clc,clear
   %% 无向赋权图通过邻接矩阵创建
  figure(1);
5 % 输入邻接矩阵A
   A = [ 0 0 10 60;
     0 0 5 20;
     10 5 0 1;
      60 20 1 0];
  % 输入结点名
   nodes=["v_1","v_2","v_3","v_4"];
   % 使用邻接矩阵A和结点名nodes创建赋权无向图
G = graph(A, nodes);
   % plot函数显示图
   plot(G, "EdgeLabel", G. Edges. Weight, "NodeFontSize", 12);
20 % 无向赋权图通过顶点对创建
   figure(2);
   % 输入一个顶点
   s = [1 \ 1 \ 2 \ 2 \ 3];
25 % 输入另一个顶点
   t = [3 \ 4 \ 3 \ 4 \ 4];
   % 输入结点名
   nodes = ["v_1","v_2","v_3","v_4"];
   % 输入权值
   weights = [10 60 5 20 1];
  % 使用顶点对s,t和结点名nodes创建赋权无向图
35  G = graph(s,t,weights,nodes);
```

```
% plot函数显示图
   plot(G, "EdgeLabel", G. Edges. Weight, "NodeFontSize", 12)
40 % 最短路径
   % 输入图的顶点对
   s = [1,1,1,1,2,2,2,3,3,4];
   t = [2,3,4,5,3,4,5,4,5,5];
   w = [4.5, 1.3, 3.3, 5.6, 3.2, 1.1, 0.9, 1.9, 4.2, 2.2];
   figure(3);
   % 创建并绘制图
   G=graph(s,t,w);
   fig1=plot(G, "EdgeLabel", G.Edges.Weight, 'EdgeLabelColor', 'green');
   % 使用Dijkstra算法求得最短路径并在图中标出
   [path, distance] = Dijkstra(G, 1, 5);
   highlight(fig1,path,'EdgeColor','red','LineWidth',2,"EdgeLabelColor","red");
55 % 使用Floyd算法求所有最短路径
   [distances, paths] = Floyd(G);
   %% 最小生成树
   s1 = [1,1,1,1,1,1,1,1,2,2,3,4,5,6,7,8];
  t1 = [2,3,4,5,6,7,8,9,3,9,4,5,6,7,8,9];
   w1 = [2,1,3,4,4,2,5,4,4,1,1,1,5,2,3,5];
   G = graph(s1,t1,w1);
   % Kruskal算法求解最小生成树
[min_tree, min_w] = Kruskal(G);
   figure (4);
   % 绘图并加粗最小生成树
   fig2 = plot(G, "EdgeLabel", G.Edges.Weight, 'EdgeLabelColor', 'green');
highlight(fig2, min tree, "EdgeColor", "red", "LineWidth", 4);
   figure (5);
   % Prim算法求解最小生成树
   [tree_min,w_min] = Prim(G);
   % 绘图并加粗最小生成树
   fig3=plot(G, "EdgeLabel", G.Edges.Weight, 'EdgeLabelColor', 'green');
   highlight(fig3, tree min, "EdgeColor", "red", "LineWidth", 4);
```

附录 F Python 代码

代码 5: 导库

```
import networkx as nx
import numpy as np
import pandas as pd
```

代码 6: 通过顶点对创建无向赋权图

```
# 输入边和权
s1 = [f"\$v \{i\}\$" \text{ for } i \text{ in } [1, 1, 2, 2, 3]]
   t1 = [f"$v_{i}$" for i in [3, 4, 3, 4, 4]]
   w1 = [10, 60, 5, 20, 1]
   edges = list(zip(s1, t1, w1))
7 # 创建空图并添加顶点和边权
   G1 = nx.Graph()
   G1.add_weighted_edges_from(edges)
   # 计算顶点位置
pos1 = nx.spring_layout(G1)
   # 绘制无权图
   nx.draw(G1, pos1, with_labels=True, font_size=14)
17 # 追加绘制权
   labels = nx.get edge attributes(G1, 'weight')
   fig1 = nx.draw_networkx_edge_labels(G1, pos1, edge_labels=labels,
       font color="red")
```

代码 7: Dijkstra 算法

```
| def Dijkstra(G, u0, v0):
| """利用Dijkstra计算最短路径和距离"""

# 初始化参数
| n = G.number_of_nodes()
| nodes = list(range(1, n + 1)) |
| d_now = np.ones(n) * np.inf |
| d_now[u0 - 1] = 0 |
| parents = [u0 for i in range(n)] |
| s = set() |
| s.add(u0) |
| history = [] |
| i = 0
```

```
# 遍历所有终点或v0进入最短路径顶点集
    while (i != n - 1) or (v0 not in s):
       not s = set(nodes) - s
       for v in not_s:
          for u in s:
             try:
                # 检查顶点u,v间是否有边
21
                w = G.edges[u, v]['weight']
             except:
                pass
             else:
                d_now[v - 1] = min([d_now[v - 1], d_now[u - 1] + w])
                if d_now[u - 1] + w <= d_now[v - 1]:</pre>
                   # 顶点最短值改变,记录改变
                   parents[v - 1] = u
                   history.append([u, v])
       # 寻找当前的最小距离点,并加入s集合
       tmp = d now.copy()
       in_s_index = [i - 1 for i in s]
       tmp[in s index] = np.inf
       new_u = np.argmin(tmp) + 1
       s.add(new_u)
       i = i + 1
    # 拼接最终的最短路径
    last = v0
    path = [v0]
    history = np.array(history)
    while last != u0:
       k = np.where(history[:, 1] == last)
       last = history[k[-1][-1], 0]
       path.append(last)
    path = path[-1::-1]
    distance = d now[v0 - 1]
    return path, distance
   # 输入边和权
   edges = [(1, 2, 4.5), (1, 3, 1.3), (1, 4, 3.3), (1, 5, 5.6), (2, 3, 3.2), (2, 4, 3.4)]
      1.1), (2, 5, 0.9), (3, 4, 1.9),
          (3, 5, 4.2), (4, 5, 2.2)]
   # 创建空图并添加顶点和边权
   G2 = nx.Graph()
   G2.add weighted edges from(edges)
```

```
# 计算顶点位置
   pos2 = nx.spring_layout(G2)
   # 绘制无权图
  nx.draw(G2, pos2, with_labels=True, font_size=14)
   # 绘制最短路径
   path, distance = Dijkstra(G2, 1, 5)
   shortest edges = []
for i in range (np.size (path) - 1):
      shortest_edges.append((path[i], path[i + 1]))
   nx.draw_networkx_edges(G2, pos2, edgelist=shortest_edges, edge_color='red')
   # 追加绘制权
16 labels = nx.get edge attributes(G2, 'weight')
   fig2 = nx.draw_networkx_edge_labels(G2, pos2, edge_labels=labels,
      font color="green")
   def returnPaths(R):
   """根据路由矩阵还原路径"""
    def parse(i, j):
       """递归解析1, j顶点最短路径"""
       p = R[i, j]
       if p == 0:
          path = []
       else:
          path = [p]
          left = parse(i, p - 1)
          right = parse(p - 1, j)
          path.extend(right)
          for num in left[-1::-1]:
             path.insert(0, num)
       return path
    n, n = np.shape(R)
    paths = [[] for i in range(n)]
    for i in range(n):
       for j in range(n):
          paths[i].append(parse(i, j))
   return paths
   def Floyd(G):
   """Floyd算法求所有顶点间的最短路径"""
28 # 初始化矩阵
```

```
distances = nx.to_numpy_matrix(G)
     n, n = np.shape(distances)
    distances[distances == 0] = np.inf
    row, col = np.diag_indices_from(distances)
    distances[row, col] = 0
    R = np.zeros((n, n), dtype=int)
     # 插点更新
    for k in range(n):
       for i in range(n):
           for j in range(n):
              if distances[i, k] + distances[k, j] < distances[i, j]:</pre>
                 distances[i, j] = distances[i, k] + distances[k, j]
                R[i, j] = k + 1
     # 复原路径
    paths = returnPaths(R)
     # 路径添加起点和终点
    for i in range(n):
       for j in range(n):
           if i != j:
             paths[i][j].append(j + 1)
             paths[i][j].insert(0, i + 1)
             paths[i][j] = [i + 1]
    return distances, paths
  distances, paths = Floyd(G2)
   # 最短路径长
   n = G2.number_of_nodes()
   d_df = pd.DataFrame(distances, index=range(1, n + 1), columns=range(1, n + 1))
   d df
63 # 最短路径集
   p_df = pd.DataFrame(paths, index=range(1, n + 1), columns=range(1, n + 1))
   p_df
```

代码 8: Kruskal 算法

```
def Kruskal(G):
"""Kruskal算法求解最小生成树"""
# 初始化参数
W = nx.to_numpy_matrix(G)
n, n = np.shape(W)
W[W == 0] = np.inf
minw = 0
```

```
resultgraph = nx.Graph()
    i = 1
    while i < n:
       # 寻找最小权值边
       w \min = np.min(W)
       index_x, index_y = [
          np.where(W == w min)[0][0],
          np.where(W == w_min)[1][0]
       #添加最小权值边
       resultgraph.add_edge(index_x + 1,
                      index_y + 1,
                      weight=G.edges[index_x + 1,
                                 index_y + 1]['weight'])
       try:
          # 判断添加该边后图是否有圈
          nx.find cycle(resultgraph)
       except:
          # 无圈则保持,并标记pass
          W[index x, index y] = np.inf
          W[index_y, index_x] = np.inf
          minw = minw + w_min
          i = i + 1
       else:
          # 有圈则删除该边,并标记pass
          resultgraph.remove edge (index x + 1, index y + 1)
          W[index x, index y] = np.inf
          W[index_y, index_x] = np.inf
    return resultgraph, minw
   # 输入边和权
   edges = [(1, 2, 2), (1, 3, 1), (1, 4, 3), (1, 5, 4), (1, 6, 4), (1, 7, 2), (1, 8, 4)]
      5), (1, 9, 4), (2, 3, 4), (2, 9, 1), (3, 4, 1), (4, 5, 1), (5, 6, 5), (6, 7,
      2), (7, 8, 3), (8, 9, 5)]
   # 创建空图并添加顶点和边权
G3 = nx.Graph()
   G3.add weighted edges from(edges)
   # 计算顶点位置
   pos3 = nx.spring layout(G3)
   # 绘制无权图
   nx.draw(G3, pos3, with labels=True, font size=14)
```

代码 9: Prim 算法

```
def Prim(G):
"""Prim算法求解最小生成树"""
 # 初始化参数
 W = nx.to numpy matrix(G)
n, n = np.shape(W)
 W[W == 0] = np.inf
 V = set(range(1, n + 1))
 V \text{ added} = \{1\}
 E \text{ added} = []
 minw = 0
 # 直至V和V added相等
 while V != V added:
    tmp = W.copy()
    V_not_added = V - V_added
    # 圈定p, v范围
    index_x = [i - 1 for i in V_not_added]
    tmp[index_x, :] = np.inf
    index y = [i - 1 for i in V added]
    tmp[:, index_y] = np.inf
    w \min = np.min(tmp)
    minw = minw + w min
    p, v = np.where(tmp == w min)[0][0] + 1, np.where(
       tmp == w min)[1][0] + 1
    # pv边标记pass
    W[p - 1, v - 1] = np.inf
    W[v - 1, p - 1] = np.inf
    # 更新
    V added.add(v)
    E added.append((p, v, w min))
```

```
resultgraph = nx.Graph()
    resultgraph.add_weighted_edges_from(E_added)
    return resultgraph, minw
   # 绘制无权图
   nx.draw(G3, pos3, with labels=True, font size=14)
40 # Prim算法求解最小生成树
   min_tree, minw = Prim(G3)
   # 绘制最小生成树
   nx.draw_networkx_edges(G3, pos3, edgelist=min_tree.edges, edge_color="red",
      width=3)
   # 追加绘制权
   labels = nx.get_edge_attributes(G3, 'weight')
   p_edges = nx.draw_networkx_edge_labels(G3,
                                pos3,
                                edge labels=labels,
                                font_color="green")
```