# Requency Domain گزارش تمرین

# مريم واقعى

چکیده	اطلاعات گزارش
حوزه تبدیل یکی از حوزه های رایج برای حل مسائل پردازش تصویر است. از آنجا که بعضی از این پردازش ها در حوزه تبدیل راحت تر انجام میپذیرند، از تبدیلاتی ماننده تبدیل	تاریخ: ۱۰ دی ۱۴۰۱
فوریه برای انجام پردازش ها در حوزه تبدیل و در این جا حوزه فرکانس استفاده میکنیم.	<b>واژگان کلیدی:</b> سری فوریه
در بازنمایی تصاویر دیجیتال در حوزه فرکانس، دو مفهوم دامنه و فاز مطرح میشوند که برای تصاویر دیجیتال، با دامنه (و نه فاز) کار میکنیم. به کمک دامنه یا طیف تصویر،	رت کرر. تبدیل فوریه حوزه فرکانس
می توان عملیات های مختلفی ماننده فیلترینگ را انجام داد و سپس نتیجه را به کمک عکس تبدیل فوریه، به حوزه مکان برگرداند.	حوزه تبديل
	لبه یابی طیف
	فاز

	فهرست مطالب
٣	١–مقدمه
٣	۲- توضیحات فنی
٣	Fourier transform - ۱-۲
٣	١-١-٢ بخش اول
٤	٢-١-٢ بخش دوم
٤	Filtering -۲-۲
٤	۱-۲-۲ بخش اول
٤	۲-۲-۲ بخش دوم
0	٣- بررسي نتايج
0	Fourier transform -۱-۳
0	١-١-٣- بخش اول
Υ	٣-١-٣- بخش دوم
٩	Filtering -۲-۳
٩	٣-٢-٢- بخش اول
٩	٣-٢-٢- بخش دوم
11	۴– پيوست
11	Fourier transform -۱-۴
11	١-١-١- بخش اول
18	۲-۱-۴ بخش دوم
١٤	Filtering -۲-۴
١٤	۲-۲-۴ بخش اول
1 £	۲-۲-۴ بخش دوم

#### ۱-مقدمه

حوزه تبدیل، یکی از روش های رایج در حل مسائل پردازش سیگنال هاست.

در پردازش تصاویر دیجیتال، در حوزه مکان به طور مستقیم پیکسل های تصویر را دستکاری می کردیم.

در حوزه تبدیل، این اتفاق به صورت غیرمستقیم رخ میدهه؛ به این صورت که ابتدا به کمک یک تبدیل، فضای محاسباتی مسئله را تغییر داده و با پردازش موردنظر خود در این حوزه، تغییرات را با تبدیل معکوس، به حوزه مکان برمی گردانیم.

حل مسئله در حوزه تبدیل می تواند مزایایی داشته باشد از قبلی:

۱- آشکار سازی اطلاعات اضافی/پنهان در تصویر: با آشکارسازی و تفکیک اطلاعات تصویر می توانیم بین اطلاعات مهم تر و کم اهمیت تر، تفاوت قائل شویم. بنابراین می توانیم اطلاعات خاصی از تصویر (مثلا لبه ها) را تغییر دهیم؛ یا اطلاعات کم اهمیت تر را حذف و به جای آن اطلاعاتی مخفی جایگزین کنیم.

- ۲- فشرده سازی با حذف اطلاعات کم اهمیت تر.
- ٣- تبديل يک معادله ممکن است آسان تر از اصل آن حل شود.
- ۴- یک اپراتور (مانند پیچش) ممکن است به تبدیل یافته یک تابع، ساده تر اعمال شود تا به خود آن.

حوزه فرکانس<sup>۵</sup>یکی از معروف ترین حوزه های تبدیل است. در این گزارش، به تشریح عملکرد تبدیل فوریه و فیلترینگ در حوزه فرکانس میپردازیم.

#### ۲- توضیحات فنی

#### Fourier transform -1-Y

#### ٧-١-١- بخش اول

در این بخش ابتدا  $\alpha$  فیلتر  $\alpha$  و  $\alpha$  و  $\alpha$  را روی تصویر Lena با استفاده از متد (filter2() که برای اعمال فیلتر  $\alpha$  بعدی روی تصویر می باشد اعمال کردیم و خروجی را در تصویر  $\alpha$  مشاهده میکنید.

سپس برای هر یک از این ۳ فیلتر، تبدیل فوریه گسسته را با متد ()fft2 بدست آوردیم و سپس یک بار دامنه را بدون انتقال مبدا فرکانسی به مرکز تصویر بدست می آوریم و بار دیگر با استفاده از متد ()fftshift مبدا فرکانسی را به مرکز تصویر شیفت میدهیم و سپس دامنه را بدست می آوریم.

برای بدست آوردن مقادیر magnitude ابتدا از مقادیر تبدیل فوریه قدرمطلق میگیریم و روی آنها تابع log را اعمال میکنیم تا مقادیر magnitude را در مقیاس لگاریتمی بدست آوریم که خروجی آن را در تصویر ۲ مشاهده میکنید.

فیلتر a به صورت زیر می باشد:

$$a = \frac{1}{16} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 4 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

همانطور که در ماتریس a و همچنین در خروجی اعمال این فیلتر روی تصویر Lena میبینیم، این فیلتر عمل smoothing روی تصویر انجام میدهد و یک فیلتر هموار ساز وزن دار است که میتوان آن را تخمینی از یک تابع گوسی درنظر گرفت.

<sup>ٔ</sup> تبدیل، یک اپراتور ریاضی است که ورودی آن یک تابع و خروجی آن نیز یک تابع است. مشتق و انتگرال دو نمونه از تبدیلات ریاضی هستند.

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Data hiding

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Compression

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup> Convolution

<sup>&</sup>lt;sup>5</sup> Frequency domain

فیلتر b به صورت زیر می باشد:

$$b = \begin{bmatrix} -1 & -1 & -1 \\ -1 & 8 & -1 \\ -1 & -1 & -1 \end{bmatrix}$$

همانطور که در ماتریس b و همچنین در خروجی اعمال این فیلتر روی تصویر Lena میبینیم، این فیلتر عمل edge ممانطور که در ماتریس b و همچنین در خروجی اعمال این فیلتر لبه یاب detection را انجام میدهد و تمام لبه های افقی، عمودی و مورب تصویر را به ما میدهد و بنابراین این فیلتر یک فیلتر لبه یاب می باشد.

فیلتر c به صورت زیر می باشد:

$$c = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ -1 & 5 & -1 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

edge میکنیم، این فیلتر عمل Lena همانطور که در ماتریس c و در خروجی اعمال این فیلتر روی تصویر ena مشاهده میکنیم، این فیلتر عمل c enhancement را انجام میدهد و لبه ها در تصویر برجسته تر شده است. از این رو، فیلتر c یک فیلتر تقویت لبه می باشد.

فیلتر separable یا جداپذیر به فیلتری گفته میشود که بتوان آن را به صورت ضرب دو یا چند فیلتر یکسان نوشت. مثلا فیلتر a جداپذیر است زیرا میتوان آن را به صورت ضرب دو ماتریس زیر نوشت:

$$\frac{1}{16} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 4 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \end{bmatrix} = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix} * \frac{1}{4} [1 \quad 2 \quad 1]$$

هر یک از این دو فیلتر بالا را به صورت جداگانه روی تصویر اعمال کردیم و همچنین دامنه فرکانسی آنها را بدست آوردیم که آن را در تصاویر بخش بررسی نتایج مشاهده میکنید.

#### ۲-۱-۲ بخش دوم

در این بخش تمرین ما تبدیل فوریه گسسته را بر تصاویر خاکستری F16 ،Barbara ،Lena و Baboon با استفاده از متد (با التفاده از متد (fftshift() و بدون شیفت دادن مبدا (با استفاده از متد (با استفاده از متد (با استفاده و بدون شیفت دادن مبدا فرکانسی به مرکز تصویر و همچنین با استفاده و بدون استفاده از تابع لگاریتمی نمایش داده ایم تا اثر شیفت و تابع لگاریتمی را روی طیف تصویر مشاهده کنیم.

#### Filtering -Y-Y

#### ۲-۲-۱ بخش اول

#### ۲-۲-۲ بخش دوم

در این بخش ما میخواهیم با دو فیلتر a و b برخی ضرایب تبدیل فوریه گسسته مربوط به تصویر را صفر کنیم. برای اینکار مراحل را به ترتیب زیر انجام میدهیم:

- ۱. ابتدا تبدیل فوریه ۲ بعدی تصویر را بدست می آوریم. (با متد (fft2())
- ۲. مبدا فرکانسی را به مرکز تصویر شیفت میدهیم که خروجی ضرایب فوریه را در بخش بررسی نتایج مشاهده میکنید. (با متد (fftshift()

۳. فیلتر a: روی تک تک مکان های ضرایب (پیکسل های تصویر) حرکت میکنیم و اگر شرط  $TN < \{k,l\} > (1-T)N$  برقرار باشد، که در آن k اندیس سطر و k اندیس ستون می باشد و k طول تصویر می باشد، در این صورت مقدار ضریب را صفر میکنیم و در غیر این صورت همان مقدار قبلی ضریب را در خروجی قرار میدهیم.

فیلتر b: مشابه گام های فیلتر a، روی تک تک مکان های ضرایب فوریه حرکت میکنیم و اگر شروط داده شده در صورت سوال که در زیر آورده ایم برقرار بود در این صورت مقدار ضریب را صفر قرار میدهیم و در غیر این صورت همان مقدار قبلی ضریب را در خروجی میگذاریم.

- 1)  $0 \le \{k,l\} \le TN$
- 2)  $0 \le k \le TN \ and (1 T)N \le l \le N 1$
- 3)  $(1-T)N \le k \le N-1$  and  $0 \le \{l\} \le T$
- 4)  $(1-T)N \le k \ and \ l \le N-1$
- ب پس از آنکه ضرایب مد نظر را صفر کردیم، با متد (ifftshift() مبدا فرکانسی را به حالت اولیه برمیگردانیم و پس از آن با متد
   ۱) ifft2 عکس تبدیل فوریه را انجام میدهیم تا تصویر اصلی را بدست آوریم و پس از آن مقادیر پیکسل ها را به بازه ۰ تا ۲۵۵ منتقل میکنیم.

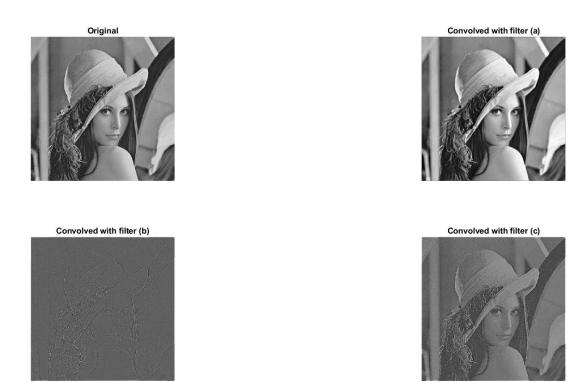
### ٣- بررسي نتايج

#### Fourier transform -1-7

# ٣-١-١- بخش اول

edge enhancement و edge detection و smoothing و a و b و a و b و a فیلتر a

b همانطور که میبینید خروجی اعمال فیلتر a در مقایسه با تصویر اصلی یک مقدار تار تر می باشد. در خروجی اعمال فیلتر c مشاهده میکنیم روی تصویر Lena مشاهده میکنیم که لبه های تصویر در خروجی نمایش داده شده و در نهایت برای فیلتر c مشاهده میکنیم که در خروجی لبه ها برجسته تر شده و لبه ها تقویت شده اند.



Lena و مویر c و b و عمال فیلتر a و اعمال فیلتر

filter a filter (a) magnitude with shift filter (b) magnitude with shift filter (b) magnitude without shift

تصویر  $^{-}$  فیلتر  $^{-}$  و  $^{-}$  به همراه دامنه فرکانسی آنها با شیفت و بدون شیفت مبدا فرکانس به مرکز تصویر

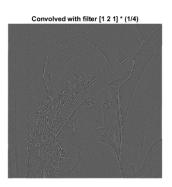
filter (c) magnitude with shift

filter (c) magnitude without shift

تصویر زیر نتیجه اعمال دو فیلتر جداکننده فیلتر a را مشاهده میکنید، که یک فیلتر لبه ها و جزئیات تصویر را شامل میشود و فیلتر دیگر شامل کلیات و تقریب تصویر می باشد.







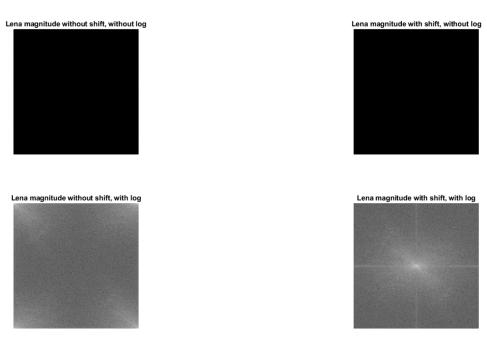
Lena تصویر x – اعمال فیلتر های جداکننده ی فیلتر x به صورت جداگانه روی تصویر

تصوير ۵- دامنه فركانسي فيلتر (1/4) \* [1 2 1]

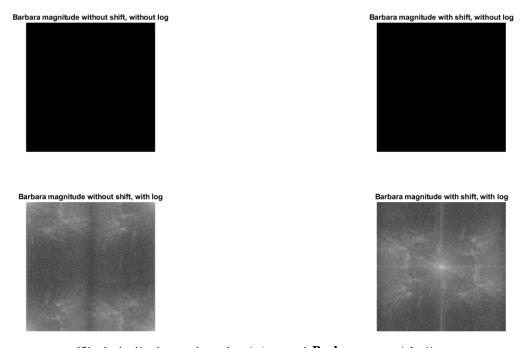
# **۳-۱-۲** بخش دوم

هر یک از تصاویر زیر شامل ۴ بخش میباشد که هرکدام نمایش یک حالت از طبف فرکانسی میباشد:
تصویر بالا سمت چپ: طیف فرکانسی بدون شیفت و بدون استفاده از تابع لگاریتم
تصویر بالا سمت راست: طیف فرکانسی با شیفت و بدون استفاده از تابع لگاریتم
تصویر پایین سمت چپ: طیف فرکانسی بدون شیف و با استفاده از تابع لگاریتم
تصویر پایین سمت راست: طیف فرکانسی با شیفت و با استفاده از تابع لگاریتم
همانطور که مشاهده میکنیم به دلیل اینکه مقادیر magnitude به شدت بزرگ و در مقیاس میلیون می باشند در حالتی که
از تابع لگاریتم استفاده نکرده ایم تصاویر را مشکی میبینیم که نشان دهنده مقادیر بزرگ magnitude می باشد و در این
حالت نمیتوانیم تمایز خوبی بین مقادیر magnitude قائل شویم.

وقتی از تابع لگاریتم استفاده میکنیم این باعث میشود که بازه ی مقادیر magnitude محدود تر شود و مقادیر magnitude در مقیاس لگاریتم قابل تمایز بیشتری هستند و به لحاظ بصری قابل فهم تر می باشد. در حالتی که ما مبدا فرکانس را شیفت نمیدهیم مشاهده میکنیم که فرکانس های بالا در گوشه های تصویر و فرکانس های پایین تر در مرکز تصویر قرار میگیرند و زمانی که مبدا فرکانس را به مرکز مختصات شیفت میدهیم باعث میشود که مقادیر بالای فرکانس در مرکز تصویر متمرکز شوند و هرچه از مبدا فرکانس دور میشویم به فرکانس های پایین نزدیک میشویم.



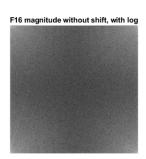
تصویر ۶- طیف تصویر lena با و بدون شیفت دادن و با و بدون استفاده از تابع لگاریتم

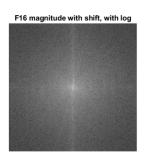


تصویر ۷- طیف تصویر Barbara با و بدون شیفت دادن و با و بدون استفاده از تابع لگاریتم

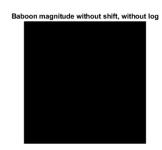








تصویر ۸- طیف تصویر  ${\bf F16}$  با و بدون شیفت دادن و با و بدون استفاده از تابع لگاریتم









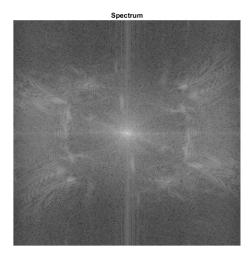
تصوير 9- طيف تصوير Baboon با و بدون شيفت دادن و با و بدون استفاده از تابع لگاريتم

Filtering -Y-Y

٣-٢-١- بخش اول

۳-۲-۲- ب**خ**ش دوم

مقادیر ضرایب تبدیل فوریه تصویر باربارا به صورت زیر می باشد:



تصویر ۱۰- ضرایب تبدیل فوریه تصویر ۱۰- ضرایب

در تصاویر زیر تصویر بازسازی شده از ضرایب فوریه فیلتر شده با فیلتر b و b و همچنین اختلاف این تصویر با تصویر اصلی را مشاهده میکنید:







T=1/4 با Barbara تصویر ۱۱- اعمال فیلتر a روی تصویر







تصویر ۱۲– اعمال فیلتر a روی تصویر Barbara با B-1/8



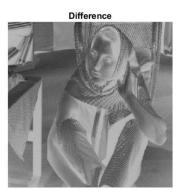




T=1/4 با Barbara تصویر ۱۳– اعمال فیلتر b







T=1/8 با Barbara صوير ۱۴– اعمال فيلتر b روى تصوير ۱۴– اعمال فيلتر

۴- پیوست

#### Fourier transform -1-F

4-1-1- بخش اول

```
im = rgb2gray(imread('E:\Dars\Masters\digital image
processing\\Homeworks\Images\4\Lena.bmp'));

filter_a = [1 2 1; 2 4 2; 1 2 1] * (1/16);
filter_b = [-1 -1 -1; -1 8 -1; -1 -1 -1];
filter_c = [0 -1 0; -1 5 -1; 0 -1 0];

% apply filters on original image
im_filter_a = filter2(filter_a,im);
im_filter_b = filter2(filter_b,im);
im_filter_c = filter2(filter_c,im);

figure;
subplot(2,2,1); imshow(im); title(strcat("Original"));
subplot(2,2,2); imshow(im_filter_a,[]); title(strcat("Convolved with filter (a)"));
subplot(2,2,3); imshow(im_filter_b,[]); title(strcat("Convolved with filter (b)"));
```

```
subplot(2,2,4); imshow(im_filter_c,[]); title(strcat("Convolved with filter
(c)"));
% obtaining magnitude of fourier transform a,b,c
figure;
fft result = fft2(filter a);
magnitude_with_shift = log(abs(fftshift(fft_result)));
magnitude without shift = log(abs(fft result));
subplot(3,3,1);imshow(filter a,[]);title('filter a');
subplot(3,3,2);imshow(magnitude_with_shift,[]); title('filter (a) magnitude with
shift');
subplot(3,3,3);imshow(magnitude_without_shift,[]); title('filter (a) magnitude
without shift');
fft result = fft2(filter b);
magnitude_with_shift = log(abs(fftshift(fft_result)));
magnitude_without_shift = log(abs(fft_result));
subplot(3,3,4);imshow(filter_b,[]);title('filter b');
subplot(3,3,5);imshow(magnitude_with_shift,[]); title('filter (b) magnitude with
shift');
subplot(3,3,6);imshow(magnitude without shift,[]); title('filter (b) magnitude
without shift');
fft result = fft2(filter c);
magnitude with shift = log(abs(fftshift(fft result)));
magnitude without shift = log(abs(fft result));
subplot(3,3,7);imshow(filter_c,[]);title('filter c');
subplot(3,3,8);imshow(magnitude_with_shift,[]); title('filter (c) magnitude with
shift');
subplot(3,3,9);imshow(magnitude_without_shift,[]); title('filter (c) magnitude
without shift');
% filter a is separable: filter_a = filter_a1 * filter_a2
filter_a1 = [1; 2; 1] * (1/4);
filter_a2 = [1 2 1] * (1/4);
im filter a1 = filter2(filter a1,im);
im filter a2 = filter2(filter a2,im);
figure:
subplot(1,3,1); imshow(im); title(strcat("Original"));
subplot(1,3,2); imshow(im_filter_a,[]); title(strcat("Convolved with filter [1; 2;
1] * (1/4)"));
subplot(1,3,3); imshow(im_filter_b,[]); title(strcat("Convolved with filter [1 2
1] * (1/4)"));
figure;
fft_result = fft2(filter_a1);
magnitude_with_shift = log(abs(fftshift(fft_result)));
magnitude without shift = log(abs(fft result));
subplot(1,3,1); imshow(filter_a1,[]); title('filter [1; 2; 1] * (1/4)');
subplot(1,3,2);imshow(magnitude_with_shift,[]); title('magnitude with shift');
subplot(1,3,3);imshow(magnitude without shift,[]); title('magnitude without
shift');
figure;
fft result = fft2(filter a2);
magnitude with shift = log(abs(fftshift(fft result)));
magnitude_without_shift = log(abs(fft_result));
subplot(1,3,1);imshow(filter_a2,[]);title('filter [1 2 1] * (1/4)');
subplot(1,3,2);imshow(magnitude_with_shift,[]); title('magnitude with shift');
```

```
subplot(1,3,3);imshow(magnitude_without_shift,[]); title('magnitude without
shift');
                                                                     ۲-1-۴ بخش دوم
                                                            کد تابع fft_and_magnitude:
function [f_magnitude,fshift_magnitude,f_magnitude_log,fshift_magnitude_log] =
fft and magnitude(img)
f = fft2(img);
fshift = fftshift(f);
f magnitude = abs(f);
fshift magnitude = abs(fshift);
f_magnitude_log = log(f_magnitude);
fshift magnitude log = log(fshift magnitude);
                                                                            کد main:
img_lena = rgb2gray(imread('E:\Dars\Masters\digital image
processing\\Homeworks\Images\4\Lena.bmp'));
img_barbara = rgb2gray(imread('E:\Dars\Masters\digital image
processing\\Homeworks\Images\4\Barbara.bmp'));
img_f16 = rgb2gray(imread('E:\Dars\Masters\digital image
processing\\Homeworks\Images\4\F16.bmp'));
img_baboon = rgb2gray(imread('E:\Dars\Masters\digital image
processing\\Homeworks\Images\4\Baboon.bmp'));
[f magnitude,fshift magnitude,f magnitude log,fshift magnitude log] =
fft and magnitude(img lena);
figure;
subplot(2,2,1);imshow(f_magnitude,[]);title('Lena magnitude without shift, without
log');
subplot(2,2,2);imshow(fshift magnitude,[]); title('Lena magnitude with shift,
without log');
subplot(2,2,3);imshow(f magnitude log,[]); title('Lena magnitude without shift,
with log');
subplot(2,2,4);imshow(fshift_magnitude_log,[]); title('Lena magnitude with shift,
with log');
[f_magnitude,fshift_magnitude,f_magnitude_log,fshift_magnitude_log] =
fft and magnitude(img barbara);
figure;
subplot(2,2,1);imshow(f magnitude,[]);title('Barbara magnitude without shift,
without log');
subplot(2,2,2);imshow(fshift magnitude,[]); title('Barbara magnitude with shift,
without log');
subplot(2,2,3);imshow(f_magnitude_log,[]); title('Barbara magnitude without shift,
with log');
subplot(2,2,4);imshow(fshift_magnitude_log,[]); title('Barbara magnitude with
shift, with log');
[f_magnitude,fshift_magnitude,f_magnitude_log,fshift_magnitude_log] =
fft and magnitude(img f16);
figure;
subplot(2,2,1);imshow(f magnitude,[]);title('F16 magnitude without shift, without
subplot(2,2,2);imshow(fshift magnitude,[]); title('F16 magnitude with shift,
without log');
```

```
subplot(2,2,3);imshow(f_magnitude_log,[]); title('F16 magnitude without shift,
with log');
subplot(2,2,4);imshow(fshift_magnitude_log,[]); title('F16 magnitude with shift,
with log');
[f_magnitude,fshift_magnitude,f_magnitude_log,fshift_magnitude_log] =
fft_and_magnitude(img_baboon);
figure;
subplot(2,2,1);imshow(f magnitude,[]);title('Baboon magnitude without shift,
without log');
subplot(2,2,2);imshow(fshift magnitude,[]); title('Baboon magnitude with shift,
without log');
subplot(2,2,3);imshow(f_magnitude_log,[]); title('Baboon magnitude without shift,
with log');
subplot(2,2,4);imshow(fshift_magnitude_log,[]); title('Baboon magnitude with
shift, with log');
                                                                     Filtering -Y-F
                                                                      4-۲-۱ بخش اول
                                                                     ۲-۲-۲ بخش دوم
                                                                            کد main؛
barbara = rgb2gray(imread('D:\Dars\Masters\digital image
processing\\Homeworks\Images\4\Barbara.bmp'));
T14 = 1/4;
T18 = 1/8;
fft_barbara = fft2(barbara);
shift fft barbara = fftshift(fft barbara);
figure; imshow(log(abs(shift fft barbara)),[]);title('Spectrum');
% filter a with T=1/4
reconstructed14a = lowpass filter a(barbara, T14, shift fft barbara);
figure;
subplot(1,3,1); imshow(barbara); title('Original');
subplot(1,3,2); imshow(reconstructed14a); title('Reconstructed by T = 1/4');
difference = double(barbara) - double(reconstructed14a);
subplot(1,3,3); imshow(difference,[]); title('Difference');
% filter a with T=1/8
reconstructed18a = lowpass_filter_a(barbara, T18, shift_fft_barbara);
figure;
subplot(1,3,1); imshow(barbara); title('Original');
subplot(1,3,2); imshow(reconstructed18a); title('Reconstructed by T = 1/8');
difference = double(barbara) - double(reconstructed18a);
subplot(1,3,3); imshow(difference,[]); title('Difference');
% filter b with T=1/4
reconstructed14b = lowpass filter b(barbara, T14, shift fft barbara);
figure:
subplot(1,3,1); imshow(barbara); title('Original');
subplot(1,3,2); imshow(reconstructed14b); title('Reconstructed by T = 1/4');
difference = double(barbara) - double(reconstructed14b);
subplot(1,3,3); imshow(difference,[]); title('Difference');
% filter b with T=1/8
reconstructed18b = lowpass_filter_b(barbara, T18, shift_fft_barbara);
figure;
```

```
subplot(1,3,1); imshow(barbara); title('Original');
subplot(1,3,2); imshow(reconstructed18b); title('Reconstructed by T = 1/8');
difference = double(barbara) - double(reconstructed18b);
subplot(1,3,3); imshow(difference,[]); title('Difference');
                                                                 اکد (lowpass_filter_a() کد
function reconstructed = lowpass_filter_a(img, T, shift_fft_img)
height = size(img,1);
width = size(img,2);
dst_a = zeros(height, width);
N = length(img);
% TN< \{k,1\} < (1-T)N
for k=1:height
    for l=1:width
        if k < T * N && k > (1 - T) * N && l < T * N && l > (1 - T) * N
            dst a(k,1) = 0;
            dst_a(k,1) = shift_fft_img(k, 1);
        end
    end
end
back_ishift = ifftshift(dst_a);
reconstructed = abs(ifft2(back_ishift));
reconstructed = reconstructed * 255.0 / max(reconstructed(:));
reconstructed = uint8(reconstructed);
                                                                 اکد (lowpass filter b:
function reconstructed = lowpass_filter_b(img, T, shift_fft_img)
height = size(img,1);
width = size(img,2);
dst b = zeros(height, width);
N = length(img);
for k=1:height
    for l=1:width
        if k \le T * N & k >= 0 & 1 \le T * N & 1 >= 0
            dst_b(k, 1) = 0;
        elseif k \langle = T * N & k > = 0 & l < = (1 - T) * N & l > = N - 1
            dst_b(k, 1) = 0;
        elseif k <= N - 1 & k >= (1 - T) * N & l <= T * N & l >= 0
            dst_b(k, 1) = 0;
        elseif k >= (1 - T) * N && 1 <= N - 1
            dst b(k, 1) = 0;
        else
            dst_b(k, 1) = shift_fft_img(k, 1);
        end
    end
end
back_ishift = ifftshift(dst_b);
reconstructed = abs(ifft2(back_ishift));
reconstructed = reconstructed * 255.0 / max(reconstructed(:));
reconstructed = uint8(reconstructed);
```