

#### به نام خدا



### آزمایشگاه سیستم عامل - پاییز ۱۴۰۳

پروژه اول: آشنایی با هسته سیستمعامل xv6

طراحان: نسا عباسی، علی قنبری

#### مقدمه

سیستمعامل Xv6 یک سیستمعامل آموزشی است که در سال 2006 توسط محققان دانشگاه MIT به وجود آمده است. این سیستمعامل به زبان C و با استفاده از هسته Unix Version 6 نوشته شده و بر روی معماری Intel x86 قابل اجرا میباشد. سیستمعامل Xv6 علیرغم سادگی و حجم کم، نکات اساسی و مهم در طراحی سیستمعامل را دارا است و برای مقاصد آموزشی بسیار مفید میباشد. تا پیش از این، در درس سیستمعامل دانشگاه تهران از هسته سیستمعامل لینوکس استفاده میشد که پیچیدگیهای زیادی دارد. در ترم پیشرو، دانشجویان آزمایشگاه سیستمعامل بایستی پروژههای مربوطه را برروی سیستمعامل اجرا و پیادهسازی نمایند. در این پروژه، ضمن آشنایی به معماری و برخی نکات پیادهسازی سیستمعامل، آن را اجرا و اشکالزدایی خواهیم کرد و همچنین برنامهای در سطح کاربر خواهیم نوشت که برروی این سیستمعامل قابل اجرا باشد.

# آشنایی با سیستمعامل xv6

کدهای مربوط به سیستمعامل xv6 از لینک زیر قابل دسترسی است: https://github.com/mit-pdos/xv6-public

همچنین مستندات این سیستمعامل و فایل شامل کدهای آن نیز در صفحه درس بارگذاری شده است. برای این پروژه، نیاز است که فصلهای 0 و 1 از مستندات فوق را مطالعه کرده و به برخی سؤالات منتخب پاسخ دهید. پاسخ این سوالات را در قالب یک گزارش بارگذاری خواهید کرد.

- 1. معماری سیستمعامل xv6 چیست؟ چه دلایلی در دفاع از نظر خود دارید؟
- 2. یک پردازه ٔ در سیستمعامل xv6 از چه بخشهایی تشکیل شده است؟ این سیستمعامل به طور کلی چگونه پردازنده را به پردازههای مختلف اختصاص میدهد؟

Proce

- 3. مفهوم file descriptor در سیستمعاملهای مبتنی بر UNIX چیست؟ عملکرد pipe در سیستمعامل xv6 چگونه است و به طور معمول برای چه هدفی استفاده میشود؟
- 4. فراخوانیهای سیستمی exec و fork جه عملی انجام میدهند؟ از نظر طراحی، ادغام نکردن این دو چه مزیتی دارد؟

## اجرا و اشكالزدايي

در این بخش به اجرای سیستم عامل ۲۷۵ خواهیم پرداخت. علیرغم اینکه این سیستمعامل قابل اجرای مستقیم بر روی سخت افزار است، به دلیل آسیبپذیری بالا و رعایت مسائل ایمنی از این کار اجتناب نموده و سیستم عامل را به کمک برابرساز Qemu <sup>2</sup> روی سیستمعامل لینوکس اجرا میکنیم. برای این منظور لازم است که کدهای مربوط به سیستمعامل را از لینک ارائه شده clone و یا دانلود کنیم. در ادامه با اجرای دستور make در پوشه دانلود، سیستمعامل کامپایل میشود. در نهایت با اجرای دستور make سیستمعامل بر روی برابرساز اجرا میشود (توجه شود که فرض شده اجرای دستور سیستمعامل شما نصب بوده است. در غیر این صورت ابتدا آن را نصب نمایید).

### اضافه کردن یک متن به Boot Message

در این بخش، شما باید نام اعضای گروه را پس از بوت شدن سیستمعامل روی ماشین مجازی Qemu، در انتهای پیامهای نمایش داده شده در کنسول نشان دهید. تصویر این اطلاعات را در گزارش خود قرار دهید.

## شرح پروژه

### اضافه کردن قابلیت های جدید به کنسول:

- 1. کاربر با فشردن کلیدهای → و ← بتواند نشانهگر (cursor) را بین کاراکترهای موجود در رشته ورودی کنونی کنسول جلو و عقب ببرد.
- کاربر با وارد کردن کلمه history بتواند 10 دستور اخیر وارد شده را به ترتیب در کنسول مشاهده کند و با فشردن کلیدهای ↑ و ↓ بتواند بین دستورهای موجود در تاریخچه جابجا شود و مستقیما در کنسول آنها را مشاهده کند.

Emulator <sup>2</sup>

- 3. در صورت فشردن دستور Ctrl+S توسط کاربر، مادامی که دستور Ctrl+F زده نشده است، هر کاراکتر حرفی دیگری که در رشته ورودی کنسول وارد می شود، copy شود و با فشرده شدن دستور Ctrl+F عینا paste شود.
- 4. در صورتی که رشته ورودی کنسول عبارتهای عددی که دارای الگوی ؟=NON باشند (منظور از N، عملگر است) وارد شود، کل عبارت حذف شده و حاصل عددی آن در همان محل جایگزین شود. برای مثال عبارت a2+3=?b تبدیل میشود به a5b.

*توجه کنید* که دستورات فوق باید قابلیت اجرای ترکیبی نیز داشته باشند و عملکرد درستی از خودشان بروز دهند.

#### برنامه سطح کاربر:

در این بخش به پیاده سازی برنامه سطح کاربر به زبان C میپردازیم و آنها را به برنامههای سطح کاربر سیستمعامل اضافه میکنیم. این برنامه(ها) عمل رمزنگاری<sup>3</sup> و رمزگشایی<sup>4</sup> را برای یک رشته با الگوریتم س<u>زار</u> انجام میدهد و خروجی را در فایل result.txt قرار می دهند. مقدار کلید از رابطه زیر محاسبه می شود:

mod 26 (جمع دو رقم سمت راست شماره دانشجویی اعضای گروه) = key

توجه کنید دو عمل رمزنگاری و رمزگشایی فقط بر روی حروف عمل می کنند و کوچک و بزرگ بودن هر حرف هم مهم است.

از دستورات open ،read ،write و close استفاده کنید که برای باز کردن، خواندن، نوشتن و بستن فایلها استفاده میشود. برای پیادهسازی این برنامه(های) سطح کاربر، علاوه بر نوشتن کد، باید در فایل Makefile نیز تغییرات لازم را بوجود آورید تا این برنامه(ها) مثل دستورات دیگر از قبیل ls اجرا شوند.

نمونه اجرای دستورها با فرض key = 4:

\$ encode This is a sample text.

\$ cat result.txt

³ encode

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup> decode

Xlmw mw e weqtpi xibx.

\$ decode Xlmw mw e weqtpi xibx.

\$ cat result.txt

This is a sample text.

# مقدمهای درباره سیستمعامل و xv6

سیستمعامل جزو نخستین نرمافزارهایی است که پس از روشن شدن سیستم، اجرا میگردد. این نرمافزار، رابط نرمافزارهای کاربردی با سختافزار رایانه است.

- 1. سه وظیفه اصلی سیستمعامل را نام ببرید.
- 2. فایلهای اصلی سیستمعامل XV6 در صفحه یک کتاب XV6 لیست شدهاند. به طور مختصر هر گروه را توضیح دهید. نام پوشه اصلی فایلهای هسته سیستمعامل، فایلهای سرایند<sup>5</sup> و فایلسیستم در سیستمعامل لینوکس چیست؟ در مورد محتویات آن مختصراً توضیح دهید.

# کامیایل سیستمعامل xv6

یکی از روشهای متداول کامپایل و ایجاد نرمافزارهای بزرگ در سیستمعاملهای مبتنی بر Unix استفاده از ابزار Make است. این ابزار با پردازش فایلهای موجود در کد منبع برنامه، موسوم به Makefile، شیوه کامپایل و لینک فایلهای دودویی به یکدیگر و در نهایت ساختن کد دودویی نهایی برنامه را تشخیص میدهد. ساختار Makefile قواعد خاص خود را داشته و میتواند بسیار پیچیده باشد. اما به طور کلی شامل قواعد<sup>6</sup> و متغیرها<sup>7</sup> میباشد. در xv6 تنها یک Makefile وجود داشته و مستور make-j8 و مستور در یک پوشه قرار دارند. بیلد سیستمعامل از طریق دستور make-j8 در پوشه سیستمعامل صورت میگیرد.

- 3. دستور make –n را اجرا نمایید. کدام دستور، فایل نهایی هسته را میسازد؟
- 4. در Makefile متغیرهایی به نامهای UPROGS و ULIB تعریف شده است. کاربرد آنها چیست؟

# اجرا بر روی شبیهساز QEMU

xv6 قابل اجرا بر روی سختافزار واقعی نیز است. اما اجرا بر روی شبیهساز قابلیت ردگیری و اشکالزدایی بیشتری ارایه میکند. جهت اجرای سیستمعامل بر روی شبیهساز، کافی است دستور make وemu در یوشه سیستمعامل اجرا گردد.

Header Files 5

Rules <sup>6</sup>

Variables 7

5. دستور make qemu –n را اجرا نمایید. دو دیسک به عنوان ورودی به شبیهساز داده شده است. محتوای آنها چیست؟ (راهنمایی: این دیسکها حاوی سه خروجی اصلی فرایند بیلد هستند.)

### مراحل بوت سیستمعامل xv6

### اجرای بوتلودر

هدف از بوت آمادهسازی سیستمعامل برای سرویسدهی به برنامههای کاربر است. پس از بوت، سیستمعامل سازوکاری جهت ارائه سرویس به برنامههای کاربردی خواهد داشت که این برنامهها بدون هیچ مزاحمتی بتوانند از آن استفاده نمایند. کوچکترین واحد دسترسی دیسکها در رایانههای شخصی سکتور <sup>8</sup> است. در اینجا هر سکتور ۵۱۲ بایت است. اگر دیسک قابل بوت باشد، نخستین سکتور آن سکتور بوت <sup>9</sup> نام داشته و شامل بوتلودر <sup>10</sup> خواهد بود. بوتلودر کدی است که سیستمعامل را در حافظه بارگذاری میکند. یکی از روشهای راهاندازی اولیه رایانه، بوت مبتنی بر سیستم ورودی/خروجی مقدماتی <sup>11</sup> (BIOS) است. BIOS در صورت یافتن دیسک قابل بوت، سکتور نخست آن را در آدرس معدماتی از حافظه فیزیکی کپی نموده و شروع به اجرای آن میکند.

- 6. در xv6 در سکتور نخست دیسک قابل بوت، محتوای چه فایلی قرار دارد. (راهنمایی: خروجی دستور make –n را بررسی نمایید.)
- 7. برنامههای کامپایل شده در قالب فایلهای دودویی نگهداری میشوند. فایل مربوط به بوت نیز دودویی است. نوع این فایل دودویی چیست؟ تفاوت این نوع فایل دودویی با دیگر فایلهای دودویی کد ۲۷۵ چیست؟ چرا از این نوع فایل دودویی استفاده شده است؟ این فایل را به زبان قابل فهم انسان (اسمبلی) تبدیل نمایید. (راهنمایی: از ابزار objdump استفاده کنید. باید بخشی از آن مشابه فایل bootasm.S باشد.)
  - 8. علت استفاده از دستور objcopy در حین اجرای عملیات make چیست؟
- 9. بوت سیستم توسط فایلهای bootasm.S و bootmain.c صورت میگیرد. چرا تنها از کد C استفاده نشده است؟

معماری سیستم شبیهسازی شده x86 است. حالت سیستم در حال اجرا در هر لحظه را به طور ساده میتوان شامل حالت پردازنده و حافظه دانست. بخشی از حالت پردازنده در ثباتهای آن نگهداری میشود.

Sector <sup>8</sup>

Boot Sector 9

Boot Loader 10

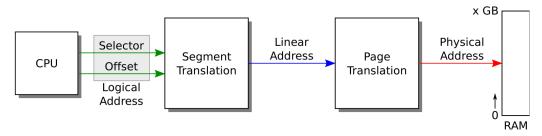
Basic Input/Output System 11

10. یک ثبات عاممنظوره<sup>12</sup>، یک ثبات قطعه<sup>13</sup>، یک ثبات وضعیت<sup>14</sup> و یک ثبات کنترلی<sup>15</sup> در معماری x86 را نام برده و وظیفه هر یک را به طور مختصر توضیح دهید.

وضعیت ثباتها را میتوان به کمک gdb و دستور info registers مشاهده نمود. وضعیت برخی از ثباتهای دیگر نیاز به دسترسی ممتاز<sup>16</sup> دارد. به این منظور میتوان از qemu استفاده نمود. کافی است با زدن Ctrl + A و سپس C به ترمینال qemu رفته و دستور info registers را وارد نمود. با تکرار همان دکمهها میتوان به xv6 بازگشت.

- 11. پردازندههای x86 دارای مدهای مختلفی هستند. هنگام بوت، این پردازندهها در مد حقیقی<sup>17</sup> قرار داده میشوند. مدی که سیستمعامل اماسداس<sup>18</sup> (MS DOS) در آن اجرا میشد. چرا؟ یک نقص اصلی این مد را بیان نمایید؟
- 12.آدرسدهی به حافظه در این مد شامل دو بخش قطعه <sup>19</sup> و افست<sup>20</sup> بوده که اولی ضمنی و دومی به طور صریح تعیین میگردد. به طور مختصر توضیح دهید.

در ابتدا qemu یک هسته را جهت اجرای کد بوت bootasm.S فعال میکند. فرایند بوت در بالاترین سطح دسترسی<sup>21</sup> صورت میگیرد. به عبارت دیگر، بوتلودر امکان دسترسی به تمامی قابلیتهای سیستم را دارد. در ادامه هسته به مد حفاظتشده<sup>22</sup> تغییر مد میدهد (خط ۹۱۵۳). در مد حفاظتشده، آدرس مورد دسترسی در برنامه (آدرس منطقی) از طریق جداولی به آدرس فیزیکی حافظه<sup>23</sup> نگاشت پیدا میکند. ساختار آدرسدهی در این مد در شکل زیر نشان داده شده است.



هر آدرس در کد برنامه یک آدرس منطقی<sup>24</sup> است. این آدرس توسط سختافزار مدیریت حافظه در نهایت به یک آدرس فیزیکی در حافظه نگاشت داده میشود. این نگاشت دو بخش دارد: ۱) ترجمه

General Purpose Register 12

Segment Register 13

Status Registers 14

Control Registers 15

Privileged Access 16

Real Mode 17

Microsoft Disk Operating System <sup>18</sup>

Segment 19

Offset 20

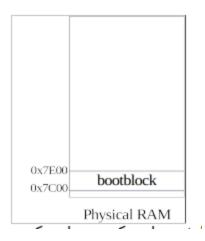
<sup>21</sup> سطوح دسترسی در ادامه پروژه توضیح داده خواهد شد.

Protected Mode 22

<sup>23</sup> منظور از آدرس فیزیکی یک آدرس یکتا در سخت افز ار حافظه است که پر دازنده به آن دسترسی پیدا میکند.

Logical Address 24

قطعه <sup>25</sup> و ۲) ترجمه صفحه <sup>26</sup>. مفهوم ثباتهای قطعه در این مد تا حد زیادی با نقش آنها در مد حقیقی متفاوت است. این ثباتها با تعامل با جدولی تحت عنوان جدول توصیفگر سراسری<sup>27</sup> (GDT) ترجمه قطعه را انجام میدهند. به این ترتیب ترجمه آدرس در مد محافظتشده بسیار متفاوت خواهد بود. در بسیاری از سیستمعاملها از جمله xv6 و لینوکس ترجمه قطعه یک نگاشت همانی است. یعنی GDT به نحوی مقداردهی میگردد (خطوط ۹۱۸۲ تا ۹۱۸۵) که میتوان از گزینشگر<sup>28</sup> صرفنظر نموده و افست را به عنوان آدرس منطقی در نظر گرفت و این افست را دقیقاً به عنوان آدرس خطی<sup>29</sup> نیز در نظر گرفت. به عبارت دیگر میتوان فرض نمود که آدرسها دوبخشی نبوده و صرفاً یک عدد هستند. یک آدرس برنامه (مثلاً آدرس یک اشارهگر یا آدرس قطعهای از کد برنامه) یک آدرس منطقی (و همینطور در این جا یک آدرس خطی) است. به عنوان مثال در خط ۹۲۲۴ آدرس اشارهگر elf که به 0x10000 مقداردهی شده است یک آدرس منطقی است. به همین ترتیب آدرس تابع (bootmain که در زمان کامپایل تعیین میگردد نیز یک آدرس منطقی است. در ادامه بنابر دلایل تاریخی به آدرسهایی که در برنامه استفاده میشوند، آدرس مجازی<sup>30</sup> اطلاق خواهد شد. نگاشت دوم یا ترجمه صفحه در کد بوت فعال نمیشود. لذا در اینجا نیز نگاشت همانی وجود داشته و به این ترتیب آدرس مجازی برابر آدرس فیزیکی خواهد بود. نگاشت آدرسها (و عدم استفاده مستقیم از آدرس فیزیکی) اهداف مهمی را دنبال میکند که در فصل مدیریت حافظه مطرح خواهد شد. از مهمترین این اهداف، حفاظت محتوای حافظه برنامههای کاربردی مختلف از یکدیگر است. بدین ترتیب در لحظه تغییر مد، وضعیت حافظه (فیزیکی) سیستم به صورت شکل زیر است.



Segment Translation 25

Page Translation 26

Global Descriptor Table 27

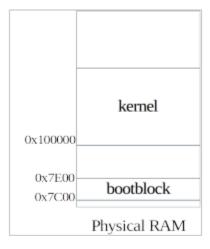
Selector 28

Linear Address 29

Virtual Address 30

13. کد bootmain.c هسته را با شروع از سکتور بعد از سکتور بوت خوانده و در آدرس 0x100000 قرار میدهد.<sup>31</sup> علت انتخاب این آدرس چیست؟

حالت حافظه پس از این فرایند به صورت شکل زیر است.



به این ترتیب در انتهای بوت، کد هسته سیستمعامل به طور کامل در حافظه قرار گرفته است. در گام انتهایی، بوتلودر اجرا را به هسته واگذار مینماید. باید کد ورود به هسته اجرا گردد. این کد اسمبلی در فایل entry.S قایل entry.S قرار داشته و نماد (بیانگر مکانی از کد) entry از آن فراخوانی میگردد. آدرس این نماد در هسته بوده و حدود 0x100000 است.

entry.S در هسته لینوکس را بیابید.

### اجرای هسته xv6

هدف از entry.S ورود به هسته و آمادهسازی جهت اجرای کد C آن است. در شرایط کنونی نمیتوان کد 0x80100000 ورود به هسته را اجرا نمود. زیرا به گونهای لینک شده است که آدرسهای مجازی آن بزرگتر از 0x80100000 هستند. میتوان این مسئله را با اجرای دستور cat kernel.sym بررسی نمود. در همین راستا نگاشت مربوط به صفحهبندی و ترجمه صفحه) از حالت همانی خارج خواهد شد. در صفحهبندی، هر کد در حال اجرا بر روی پردازنده، از جدولی برای نگاشت آدرس مورد استفادهاش به آدرس فیزیکی استفاده میکند. این جدول خود در حافظه فیزیکی قرار داشته و یک آدرس فیزیکی مختص خود را دارد. در حین

8

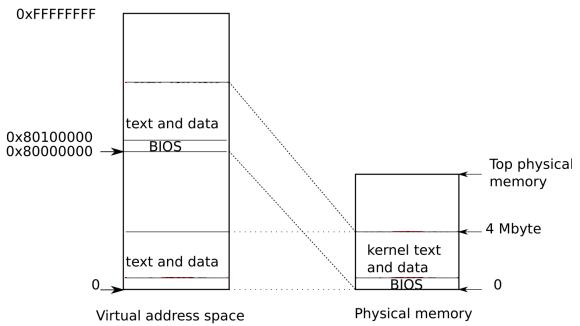
<sup>&</sup>lt;sup>31</sup> دقت شود آدرس 0x100000 تنها برای خواندن هدر فایل elf استفاده شده است و محتوای فایل هسته در 0x100000 که توسط paddr (مخفف آدرس فیزیکی) تعیین شده است، کپی میشود. این آدرس در زمان لینک توسط kernel.ld تعیین شده و در فایل دودویی در قالب خاصی قرار داده شده است.

Paging 32

اجرا این آدرس در ثبات کنترلی cr3 بارگذاری شده<sup>33</sup> و به این ترتیب پردازنده از محل جدول نگاشتهای جاری اطلاع خواهد داشت.

15. چرا این آدرس فیزیکی است؟

جزئیات جدول نگاشتها پیچیده است. به طور ساده این جدول دارای مدخلهایی است که تکهای پیوسته از حافظه مجازی (یا خطی با توجه به خنثی شدن تأثیر آدرس منطقی) را به تکهای پیوسته به همین اندازه از حافظه فیزیکی نگاشت میدهد. این اندازهها در هر معماری، محدود هستند. به عنوان مثال در entry.S دو تکه پیوسته چهار مگابایتی از حافظه خطی به دو تکه پیوسته چهار مگابایتی از حافظه فیزیکی نگاشت داده شده است. هر تکه پیوسته یک صفحه نام دارد. یعنی حالت حافظه مطابق شکل زیر خواهد بود.



نیمه چپ شکل، فضای آدرس مجازی را نشان میدهد. جدول آدرسهای نیمه چپ را به نیمه راست نگاشت میدهد. در اینجا دو صفحه چهار مگابایتی به یک بخش چهار مگابایتی از حافظه فیزیکی نگاشت شدهاند. یعنی برنامه میتواند با استفاده از دو آدرس به یک محتوا دسترسی یابد. این یکی دیگر از قابلیتهای صفحهبندی است. در ادامه اجرا قرار است هسته تنها از بخش بالایی فضای آدرس مجازی استفاده نماید. <sup>35</sup> به عبارت دیگر، نگاشت پایینی حذف خواهد شد. علت اصلی این است که باید حافظه مورد دسترسی توسط هسته از دسترسی برنامههای کاربردی یا به عبارت دقیق تر برنامههای سطح کاربر است. هر سطح کاربر آهه حفظ گردد. این یک شرط لازم برای ارائه سرویس امن به برنامههای سطح کاربر است. هر

9

\_

<sup>33</sup> به طور دقیق تر این جداول سلسلهمراتبی بوده و آدرس اولین لایه جدول در cr3 قرار داده می شود.

Page 34

<sup>35</sup> در م xv6 از آدرس 0x80000000 به بعد مربوط به سطح هسته و آدرسهای 0x0 تا این آدرس مربوط به سطح کاربر هستند.

User Level Programs 36

کد در حال اجرا دارای یک سطح دسترسی جاری<sup>37</sup> (CPL) است. سطح دسترسی در پردازندههای XV6 از صفر تا سه متغیر بوده که صفر و سه به ترتیب ممتازترین و پایینترین سطح دسترسی هستند. در سیستمعامل XV6 اگر CPL=0 باشد در هسته و اگر CPL=3 باشد در سطح کاربر هستیم<sup>38</sup>. تشخیص سطح دسترسی کد کنونی مستلزم خواندن مقدار ثبات cs است.

دسترسی به آدرسهای هسته با CPL=3 نباید امکانپذیر باشد. به منظور حفاظت از حافظه هسته، در مدخل جدول نگاشتهای صفحهبندی، بیتهایی وجود دارد که حافظه هسته را از حافظه برنامه سطح کاربر تفکیک مینماید (پرچم PTE\_U (خط ۱۰۵۳) بیانگر حق دسترسی سطح کاربر به حافظه مجازی است). صفحههای بخش بالایی به هسته تخصیص داده شده و بیت مربوطه نیز این مسئله را تثبیت خواهد نمود. سپس توسط سازوکاری از دسترسی به مدخلهایی که مربوط به هسته هستند، زمانی که برنامه سطح کاربر این دسترسی را صورت میدهد، جلوگیری خواهد شد. در اینجا اساس تفکر این است که هسته عنصر قابل اعتماد سیستم بوده و برنامههای سطح کاربر، پتانسیل مخرب بودن را دارند.

16. به این ترتیب، در انتهای entry.S، امکان اجرای کد C هسته فراهم میشود تا در انتها تابع (ادم شده ازده (خط ۱۰۶۵) شود. این تابع عملیات آمادهسازی اجزای هسته را بر عهده دارد. در مورد هر تابع به طور مختصر توضیح دهید. تابع معادل در هسته لینوکس را بیابید.

در کد entry.S هدف این بود که حداقل امکانات لازم جهت اجرای کد اصلی هسته فراهم گردد. به همین علت، تنها بخشی از هسته نگاشت داده شد. لذا در تابع ()main تابع ()kvmalloc فراخوانی میگردد (خط ۱۲۲۰) تا آدرسهای مجازی هسته به طور کامل نگاشت داده شوند. در این نگاشت جدید، اندازه هر تکه پیوسته، ۴ کیلوبایت است. آدرسی که باید در cr3 بارگذاری گردد، در متغیر kpgdir ذخیره شده است (خط ۱۸۴۲).

- 17. مختصری راجع به محتوای فضای آدرس مجازی هسته توضیح دهید.
- 18. علاوه بر صفحهبندی در حد ابتدایی از قطعهبندی به منظور حفاظت هسته استفاده خواهد شد. این عملیات توسط ()seginit انجام میگردد. همانطور که ذکر شد، ترجمه قطعه تأثیری بر ترجمه آدرس منطقی نمیگذارد. زیرا تمامی قطعهها اعم از کد و داده روی یکدیگر میافتند. با این حال برای کد و دادههای سطح کاربر پرچم SEG\_USER تنظیم شده است. چرا؟ (راهنمایی: علت مربوط به ماهیت دستورالعملها و نه آدرس است.)

Current Privilege Level 37

<sup>&</sup>lt;sup>38</sup> دو سطح دسترسی دیگر در اغلب سیستمعاملها بلااستفاده است.

<sup>&</sup>lt;sup>39</sup> در واقع در مد محافظت شده، دو بیت از این ثبات، سطح دسترسی کنونی را معین میکند. بیتهای دیگر کاربردهای دیگری مانند تعیین افست مربوط به قطعه در gdt دارند.

### اجراى نخستين برنامه سطح كاربر

تا به این لحظه از اجرا فضای آدرس حافظه هسته آماده شده است. بخش زیادی از مابقی تابع ()main زیرسیستمهای مختلف هسته را فعال مینماید. مدیریت برنامههای سطح کاربر مستلزم ارائه انتزاعاتی برای ایجاد تمایز میان این برنامهها و برنامه مدیریت آنها است. کدی که تاکنون اجرا میشد را میتوان برنامه مدیریتکننده سیستم و برنامههای سطح کاربر دانست.

struct proc عنوان تحت عنوان عامل مطح کاربر ساختاری تحت عنوان 19. جهت نگهداری اطلاعات مدیریتی برنامههای سطح کاربر ساختار معادل آن در سیستمعامل (خط ۲۳۳۶) ارائه شده است. اجزای آن را توضیح داده و ساختار معادل آن در سیستمعامل لینوکس را بیابید.

از جمله اجزای ساختار proc متغیر pgdir است که آدرس جدول مربوط به هر برنامه سطح کاربر را نگهداری میکند. مشاهده میشود که این آدرس با آدرس مربوط به جدول کد مدیریتکننده سیستم که در kpgdir برای کل سیستم نگهداری شده بود، متفاوت است. تا پیش از فراخوانی ()userinit (خط ۱۲۳۵) تقریباً تمامی زیرسیستمهای هسته فعال شدهاند. جهت ارائه واسطی با کاربر از طریق ترمینال و همچنین آمادهسازی بخشهایی از هسته که ممکن است توأم با به خواب رفتن کد باشد، تابع()userinit فراخوانی میگردد. این تابع وظیفه ایجاد نخستین برنامه سطح کاربر را دارد. ابتدا توسط تابع ()allocproc برنامه یک ساختار proc تخصیص داده میشود (خط ۲۵۲۵). این تابع بخشهایی را که برنامه برای اجرا در سطح ممتاز (هسته) نیاز دارد، مقداردهی میکند. یکی از عملیات بخشهایی را که برنامه برای اجرا در سطح ممتاز (هسته) نیاز دارد، مقداردهی میکند. یکی از عملیات مهمی که در این تابع صورت میگیرد، مقداردهی برنامه <sup>40</sup> ابتدا ()forkret اجرا گردد. آمادهسازی بخشهای عمل منجر به این میشود که هنگام اجرای برنامه الله ابتدا ()forkret اجرا گردد. آمادهسازی بخشهای باقیمانده سیستم در این تابع انجام میشود.

20.چرا به خواب رفتن در کد مدیریتکننده سیستم مشکلساز است؟ (راهنمایی: به زمانبندی در ادامه توجه نمایید.)

در ادامه تابع ()userinit ()، تابع ()setupkvm فراخوانی شده و فضای آدرس مجازی هسته را برای برنامه سطح کاربر مقداردهی میکند.

21. تفاوت این فضای آدرس هسته با فضای آدرس هسته که توسط ()kvmalloc در خط ۱۲۲۰ صورت گرفت چیست؟ چرا وضعیت به این شکل است؟

تابع ()inituvm فضای آدرس مجازی سطح کاربر را برای این برنامه مقداردهی مینماید. به طوری که در آدرس صفر تا ۴ کیلوبایت، کد مربوط به initcode.S قرار گیرد.

22. تفاوت این فضای آدرس کاربر با فضای آدرس کاربر در کد مدیریت سیستم چیست؟

یک برنامه سطح کاربر میتواند برای دسترسی به سرویسهای ممتاز سیستم به مد ممتاز (CPL=3) منتقل شود. به این ترتیب میتواند حتی به حافظه هسته نیز دسترسی داشته باشد. به منظور تغییر

11

<sup>&</sup>lt;sup>40</sup> دقت شود اجرا هنوز در کد مدیریتکننده سیستم است.

مد امن، سازوکارهایی مانند فراخوانی سیستمی<sup>41</sup> وجود دارد. تفاوت در این سبک دسترسی این است که هسته آن را با یک سازوکار امن مدیریت مینماید. اجرای کد از فضای آدرس مجازی سطح کاربر به فضای آدرس مجازی هسته منتقل میشود. لذا باید وضعیت اجرای برنامه سطح کاربر در فضای آدرس مجازی سطح کاربر در مکانی ذخیره گردد. این مکان قاب تله<sup>42</sup> نام داشته و در ساختار proc ذخیره میشود.

با توجه به این که اجرا در مد هسته است و جهت اجرای برنامه سطح کاربر باید به مد سطح کاربر منتقل شد، حالت سیستم به گونهای شبیهسازی میشود که گویی برنامه سطح کاربر در حال اجرا بوده و تلهای رخ داده است. لذا فیلد مربوطه در proc باید مقداردهی شود. با توجه به این که قرار است کد به سطح کاربر بازگردد، بیتهای مربوط به سطح دسترسی جاری ثباتهای قطعه p->tf->cs و p->tf->cs به سطح کاربر بازگردد، بیتهای مربوط به سطح دسترسی جاری ثباتهای قطعه p->tf->cs به سطح کاربر بازگردد، بیتهای مداردهی شدهاند. p->tf->eip برابر صفر شده است (خط ۲۵۳۹). این بدان معنی است که زمانی که کد به سطح کاربر بازگشت، از آدرس مجازی صفر شروع به اجرا میکند. به عبارت دیگر اجرا از ابتدای کد initcode.S انجام خواهد شد. در انتها p->state به میشود (خط ۲۵۵۰). این یعنی برنامه سطح کاربر قادر به اجرا است. حالتهای ممکن دیگر مقداردهی میشود (خط ۲۵۵۰). این یعنی برنامه سطح کاربر قادر به اجرا است. حالتهای ممکن دیگر برنامه در فصل زمانبندی بررسی خواهد شد.

در انتهای تابع ()main( تابع ()mpmain فراخوانی شده (خط ۱۲۳۶) و به دنبال آن تابع ()mpmain فراخوانی میشود (خط ۱۲۵۷). به طور ساده، وظیفه زمانبند تعیین شیوه اجرای برنامهها بر روی پردازنده میباشد. زمانبند با بررسی لیست برنامهها یک برنامه را که P->state آن RUNNABLE است بر اساس معیاری انتخاب نموده و آن را به عنوان کد جاری بر روی پردازنده اجرا میکند. این البته مستلزم تغییراتی در وضعیت جاری سیستم جهت قرارگیری حالت برنامه جدید (مثلاً تغییر ۲3 برای اشاره به جدول نگاشت برنامه جدید) روی پردازنده است. این تغییرات در فصل زمانبندی تشریح میشود. با توجه به این که تنها برنامه قابل اجرا برنامه کمک یک فراخوانی سیستمی برنامه میآورد. را اجرا نموده که آن برنامه نیز در نهایت یک برنامه ترمینال (خط ۸۵۲۹) را ایجاد میکند. به این ترتیب امکان ارتباط با سیستمعامل را فراهم میآورد.

23. کدام بخش از آمادهسازی سیستم، بین تمامی هستههای پردازنده مشترک و کدام بخش اختصاصی است؟ (از هر کدام یک مورد را با ذکر دلیل توضیح دهید.) زمانبند روی کدام هسته اجرا میشود؟

24. برنامه معادل initcode.S در هسته لینوکس چیست؟

# اشكال زدايي

System Call 41

Trap Frame 42

<sup>&</sup>lt;sup>43</sup> تله لزوماً هنگام انتقال از مد كاربر به هسته رخ نمىدهد.

کد هر برنامهای ممکن است دارای اشکال باشد. اشکالزدایی ممکن است ایستا، پویا و یا به صورت ترکیبی صورت پذیرد. کشف اشکال در روشهای ایستا، بدون اجرا و تنها بر اساس اطلاعات کد برنامه صورت میگیرد. به عنوان مثال کامپایلر Clang دارای تحلیلگرهای ایستا برای اشکالزدایی اشکالهای خاص است. اشکالزدایی پویا که معمولاً دقیقتر است، اقدام به کشف اشکال در حین اجرای برنامه مینماید. ابزار leak-check در ابزار Valgrind یک اشکالزدای پویا برای تشخیص نشتی حافظه است. از یک منظر میتوان اشکالزداهای پویا را به دو دسته تقسیم نمود: ۱) اشکالزداهایی که بر یک نوع اشکال خاص مانند نشتی تمرکز دارند و ۲) اشکالزداهایی که مستقل از نوع اشکال بوده و تنها اجرا را ردگیری <sup>45</sup> نموده و اطلاعاتی از حالت سیستم (شامل سختافزار و نرمافزار) در حین اجرا یا پس از اجرا جهت درک بهتر رفتار برنامه برمیگردانند. در این بخش ابزار اشکالزدای گنو<sup>66</sup> (GDB)، که یک اشکالزدای پویا از نوع دوم است معرفی خواهد شد.

GDB یک اشکالزدای متداول در سیستمهای یونیکسی بوده که در بسیاری از شرایط، نقش قابلتوجهی در تسریع روند اشکالزدایی ایفا میکند. اشکالزدایی برنامههای تکریسهای<sup>47</sup>، چندریسهای<sup>48</sup> و حتی هستههای سیستمعامل توسط این ابزار ممکن است. جهت اشکال زدایی xv6 با xv6، در گام نخست باید سیستمعامل به صورتی بوت شود که قابلیت اتصال اشکالزدا به آن وجود داشته باشد. مراحل اتصال عبارت است از:

- 1. در یک ترمینال دستور make qemu-gdb اجرا گردد.
- 2. سپس در ترمینالی دیگر، فایل کد اجرایی به عنوان ورودی به GDB داده شود.

چنانچه پیشتر ذکر شد کد اجرایی شامل یک نیمه هسته و یک نیمه سطح کاربر بوده که نیمه هسته، ثابت و نیمه سطح کاربر، بسته به برنامه در حال اجرا بر روی پردازنده دائماً در حال تغییر است. به این ترتیب، به عنوان مثال، هنگام اجرای برنامه cat، کدهای اجرایی سیستم شامل کد هسته و کد برنامه cat خواهند بود. جهت اشکالزدایی بخش سطح کاربر، کافی است دستور gdb \_cat و جهت اشکالزدایی بخش هسته دستور gdb kernel فراخوانی شود. دقت شود در هر دو حالت، هر دو کد سطح هسته و کاربر اجرا میشوند. اما اشکالزدا فقط روی یک کد اجرایی (سطح کاربر یا هسته) کنترل داشته و تنها قادر به انجام عملیات بر روی آن قسمت خواهد بود.

3. نهایتاً با وارد کردن دستور target remote tcp::26000 در GDB، اتصال به سیستمعامل صورت خواهد گرفت.

# روند اجرای GDB

GDB میتواند در هر گام از اجرا، با ارائه حالت سیستم، به برنامهنویس کمک کند تا حالت خطا را از حالت مورد انتظار تشخیص دهد. هنگام اجرای کد در GDB ممکن است چندین حالت رخ دهد:

1. اجرا با موفقیت جریان داشته باشد یا خاتمه یابد.

Memory Leak 44

Tracing 45

GNU Debugger 46

Single-Thread 47

Multithread 48

- 2. اجرا به علت اشكال، ناتمام مانده و برنامه متوقف شود.
- 3. اجرا متوقف نشده ولی حالت سیستم در برخی نقاط درونی یا در خروجیهای برنامه نادرست باشد.

هدف، یافتن حالات خطای سیستم در دو وضعیت ۲ و ۳ است. به عبارتی ابتدا باید در نقطه مورد نظر، توقف صورت گرفته و سپس به کمک دستورهایی حالت سیستم را استخراج نمود. برای توقف اجرا در نقاط مختلف اجرا در GDB سازوکارهای مختلفی وجود دارد:

- 1. در اجرای ناتمام، اجرای برنامه به طور خودکار متوقف میشود.
  - 2. با فشردن کلید ترکیبی Ctrl + C به اشکالزدا بازگشت.

این عملیات در میان اجرا، آن را متوقف نموده و کنترل را به خط فرمان اشکالزدا منتقل میکند. مثلاً حلقه بینهایت رخ داده باشد، میتوان با این کلید ترکیبی، در نقطهای از حلقه متوقف شد.

3. روی نقطهای از برنامه Breakpoint قرار داد. بدین ترتیب هر رسیدن اجرا به این نقطه منجر به توقف اجرا گردد.

روشهای مختلفی برای تعیین نقطه استقرار Breakpoint وجود داشته که در این لینک قابل مشاهده است. از جمله:

#### انتخاب نام و شماره خط فایل

\$ break cat.c:12

انتخاب نام تابع

\$ b cat

#### انتخاب آدرس حافظه

\$ b \*0x98

این نقاط میتوانند در سطح کاربر یا هسته سیستمعامل باشند. همچنین میتوانند شرطی تعریف شوند.

4. روی خانه خاصی از حافظه Watchpoint قرار داد تا دسترسی یا تغییر مقدار آن خانه، منجر به توقف اجرا گردد.

Watchpointها انواع مختلفی داشته و با دستورهای خاص خود مشخص میگردند.

دستور زیر:

#### \$ watch \*0x1234567

یک Watchpoint روی آدرس 0x1234567 در حافظه میگذارد. بدین ترتیب نوشتن در این آدرس، منجر به توقف اجرا خواهد شد.

میتوان از نام متغیر هم استفاده نمود. مثلاً watch v، Watchرا روی (آدرس) متغیر v قرار میدهد. باید دقت نمود، اگر Watch روی متغیر محلی قرار داده شود، با خروج از حوزه دسترسی به آن متغیر، Watch حذف شده و به برنامهنویس اطلاع داده میشود. اگر هم آدرسی از فضای پشته شود. داده شود، ممکن است در حین اجرا متغیرها یا دادههای نامرتبط دیگری در آن آدرس نوشته شود. یعنی این آدرس در زمانهای مختلف مربوط به دادههای مختلف بوده و در عمل Watch کارایی مورد نظر را نداشته باشد.

یک مزیت مهم Watch، تشخیص وضعیت مسابقه <sup>51</sup> است که در فصول بعدی درس با آن آشنا خواهید شد. در این شرایط میتوان تشخیص داد که کدام ریسه <sup>52</sup> یا پردازه مقدار نامناسب را در آدرس حافظه نوشته که منجر به خطا شده است.

همانطور که مشاهده میشود، خیلی از حالات با استفاده از چهار سازوکار مذکور به سهولت قابل استخراج نیستند. مثلاً حالتی که یک زنجیره خاص فراخوانی توابع وجود داشته باشد یا این که مثلاً حالتی خاص در دادهساختارها رخ داده و یک لیست پیوندی، چهارمین عنصرش را حذف نماید.

- ۱) برای مشاهده Breakpointها از چه دستوری استفاده میشود؟
- ۲) برای حذف یک Breakpoint از چه دستوری و چگونه استفاده میشود؟

### کنترل روند اجرا و دسترسی به حالت سیستم

پس از توقف میتوان با استفاده از دستورهایی به حالت سیستم دسترسی پیدا نمود. همچنین دستورهایی برای تعیین شیوه ادامه اجرا وجود دارد. در ادامه، برخی از دستورهای کنترلی و دسترسی به حالت اجرا معرفی خواهد شد.

پس از توقف روی Breakpoint میتوان با اجرای دستورهای step و step به ترتیب به دستور بعدی (اگر فراخوانی تابع باشد) و به خارج از تابع کنونی (یعنی بازگشت به تابع فراخواننده) منتقل شد. به عبارت دیگر، اجرا گامبهگام قابل بررسی است. بدین معنی که پیش از اجرای خط جاری برنامه سطح کاربر یا هسته، امکان دستیابی به اطلاعات متغیرها و ثباتها فراهم میباشد. به این ترتیب میتوان برنامه را از جهت وجود حالات نادرست، بررسی نمود. همچنین دستور continue اجرا را تا رسیدن به نقطه توقف بعدی یا اتمام برنامه ادامه میدهد.

۳) دستور زیر را اجرا کنید. خروجی آن چه چیزی را نشان میدهد؟

\$ bt

۴) دو تفاوت دستورهای x و print را توضیح دهید. چگونه میتوان محتوای یک ثبات خاص را چاپ کرد؟ (راهنمایی: میتوانید از دستور help استفاده نمایید: help print و help print با دستور list میتوان کد نقطه توقف را مشاهده نمود.

Stack 49

<sup>&</sup>lt;sup>50</sup> یعنی فضای آدر سی که داده هایی از جمله مقادیر متغیر های محلی و آدر سهای برگشت مربوط به توابع فر اخوانی شده در آن قرار دار د.

Race Condition 51

Thread 52

- ۵) برای نمایش وضعیت ثباتها از چه دستوری استفاده میشود؟ متغیرها محلی چطور؟ نتیجه این دستور را در گزارشکار خود بیاورید. همچنین در گزارش خود توضیح دهید که در معماری x86 رجیسترهای esi و esi نشانگر چه چیزی هستند؟
  - ۶) به کمک استفاده از GDB، درباره ساختار struct input موارد زیر را توضیح دهید:
    - توضیح کلی این struct و متغیرهای درونی آن و نقش آنها
- نحوه و زمان تغییر مقدار متغیرهای درونی (برای مثال، input.e در چه حالتی تغییر میکند و چه مقداری میگیرد)

# اشکال زدایی در سطح کد اسمبلی

اشکال زدایی برنامه در سطوح مختلفی قابل انجام است. با توجه به این که بسیاری از جزئیات اجرا در کد سطح بالا (زبان سی<sup>53</sup>) قابل مشاهده نیست، نیاز به اشکالزدایی در سطح کد اسمبلی خواهد بود. به عنوان مثال بهینهسازیهای ممکن است ترتیب اجرا در کد سطح بالا را تغییر داده یا بخشی از کد را حذف نماید. به عنوان مثال دیگر میتوان از شیوه دسترسی به جداول لینکر نام برد. جزئیات دسترسی به یک تابع کتابخانهای خاص یا یک متغیر سراسری آن کتابخانه دسترسی شده است، در سطح کد اسمبلی و با دسترسی به جداول لینک رخ داده و در سطح زبان سی قابل رؤیت نیست.

با فشردن همزمان سه دکمه Ctrl + X + A رابط کاربری متنی GDB <sup>54</sup> یا همان TUl گشوده شده و کد اسمبلی مربوط به نقطه توقف، قابل رؤیت است. برای اطلاعات بیشتر در رابطه با این رابط کاربری میتوانید به این <u>صفحه</u> مراجعه کنید.

- ۷) خروجی دستورهای layout asm و layout src در TUI چیست؟
- ۸) برای جابجایی میان توابع زنجیره فراخوانی جاری (نقطه توقف) از چه دستوراتی استفاده میشود؟ دستورهای stepi و next و next و به جای یک دستور سی، در ریزدانگی یک دستورالعمل ماشین عمل میکنند. در شرایطی که کد مورد اشکالزدایی از ابتدا در زبان اسمبلی نوشته شده باشد، چارهای جز استفاده از این دستورها وجود نخواهد داشت.

# نكات پاياني

با توجه به کاستیهایی که در اشکالزداها وجود دارد، همچنان برخی از تکنیکها در کدزنی میتواند بسیار راهگشا باشد. سادهترین راه برای اشکالزدایی این است که تغییرها را اندک انجام داده و گامبهگام از صحت اجرای کد، اطمینان حاصل شود. به عنوان مثال اگر آرایهای ۱۰۰ عنصری تخصیص داده شده و در نقطهای فراتر از مرز انتهایی آن نوشتن صورت گیرد، حافظهای غیر از حافظه مربوط به آرایه دستکاری میگردد. چندین حالت ممکن است رخ دهد. از جمله اینکه:

- 1. اقدام به نوشتن در حافظهای فقط خواندنی مانند کد برنامه، صورت پذیرد. در چنین شرایطی خطا رخ داده و نقطه توقف به راحتی در GDB قابل رؤیت خواهد بود.
  - 2. در حافظه نوشتنی نامرتبط نوشته شده و مشکلی پیش نیاید.

C 53

Text user interface 54

3. در حافظه نوشتنی نامرتبط نوشته شود و اجرای برنامه به طرز عجیبی متوقف گردد. به طوری که GDB نقطه نامربوطی را نشان دهد. یعنی تأثیر آن بلافاصله و به طور مستقیم رخ ندهد. در چنین شرایطی استفاده ابتدایی از اشکالزدا راحتی راهگشا نخواهد بود. چک کردن اندازه آرایه و احتمال دسترسی به خارج آن در سطح کد، میتوانست راحتتر باشد. البته در برخی موارد به سادگی و یا با تکنیکهایی مانند استفاده از Watch، ضبط اجرا و حرکت رو به عقب از حالت نادرست، میتوان اشکال را یافت<sup>55</sup>. اما تکنیک قبلی بهتر بود.

بنابراین، استفاده از GDB در کنار دیگر ابزارها و تکنیکها در پروژههای این درس توصیه میگردد. با توجه به آشنایی اولیهای که با GDB فراهم شده است، میتوان مزایای آن را برشمرد:

- اشکالزدایی کدهای بزرگ و کدهایی که با پیادهسازی آنها آشنایی وجود ندارد. ممکن است نیاز باشد یک کد بزرگ را به برنامه اضافه کنید. در این شرایط اشکالزدایی اجرای Crash کرده در GDB درک اولیهای از نقطه خرابی ارائه میدهد.
- بررسی مقادیر حالت برنامه، بدون نیاز به قرار دادن دستورهای چاپ مقادیر در کد و کامپایل محدد آن.
- بررسی مقادیر حالت سختافزار و برنامه که در سطح کد قابل رؤیت نیستند. به عنوان مثال مقدار یک اشارهگر به تابع، مقصد یک تابع کتابخانهای، اطمینان از قرارگیری آدرس متغیر محلی در بازه حافظه پشته، این که اجرا در کدام فایل کد منبع قرار دارد، اطلاع از وضعیت فضای آدرس حین اجرا، مثلاً این که هر کتابخانه در چه آدرسی بوده و در کدام کتابخانه در حال اجرا هستیم و ....
- تشخیص اشکالهای پیچیده مانند این که کدام ریسه، یک متغیر را دستکاری نموده یا چرا یک متغیر مقدار نادرستی داشته یا مقداردهی اولیه نشده است. این اشکالهای با کمک Watch و ضبط و اجرای مجدد رو به جلو/عقب به راحتی قابل تشخیص هستند.

17

<sup>55</sup> GDB در برنامه های عادی قادر به ضبط و اجرای رو به عقب برنامه است. همچنین ابزار RR که توسط شرکت موزیلا برای اشکال زدایی فایر فاکس ارائه شده است امکان انجام همین عملیات را به صورت قطعی دارد. این قطعیت، در اشکال زدایی کدهای همروند و وضعیت مسابقه بسیار کمککننده است.

# نكات مهم

- در محل بارگذاری در سایت درس، فایلها و کدهای مورد نیاز به همراه گزارش پروژه را بارگذاری نمایید. بهتر است یک مخزن خصوصی در سایت GitHub ایجاد نموده و به افراد گروه خود دسترسی دهید تا بتوانید مشارکت راحت تری داشته باشید.
  - به سوالات 1، 2، 3، 4، 5، 8، 13، 18، 19 و 23 پاسخ دهيد و آنها را در گزارشكار خود بياوريد.
- همه اعضای گروه باید به پروژه آپلود شده توسط گروه خود مسلط باشند و لزوماً نمره افراد یک گروه با یکدیگر برابر نیست.
- در صورت مشاهده هرگونه شباهت بین کدها یا گزارش دو گروه، نمره 0 به هر دو گروه تعلق میگیرد.
  - سوالات را در **کوتاهترین اندازه ممکن** یاسخ دهید.

موفق باشيد