

Análise de Séries Temporais

Operadores, Modelos AR, Gráfico FACP

Prof. Dr. José Augusto Fiorucci

Departamento de Estatística
Universidade de Brasília

- Operador de diferença (∇)

- Definição: $\nabla x_t = x_t - x_{t-1}$
- 2ª ordem:

$$\begin{aligned}\nabla^2 x_t &= \nabla(\nabla x_t) \\ &= \nabla(x_t - x_{t-1}) \\ &= \nabla x_t - \nabla x_{t-1} \\ &= x_t - x_{t-1} - (x_{t-1} - x_{t-2}) \\ &= x_t - 2x_{t-1} + x_{t-2}\end{aligned}$$

- Operador de retardo (B)

- Definição: $B x_t = x_{t-1}$
- 2ª ordem:

$$\begin{aligned}B^2 x_t &= B(B x_t) \\ &= B x_{t-1} \\ &= x_{t-2}\end{aligned}$$

- p-esima ordem: $B^p x_t = x_{t-p}$

- Equivalências:

- $\nabla x_t = (1 - B)x_t$
- $\nabla^2 x_t = x_t - 2Bx_t + B^2 x_t = (1 - B)^2 x_t$

- Def: Um processo estacionário $\{x_t, t = 1, 2, \dots\}$ é autoregressivo de ordem “p” se

$$x_t = \mu + \phi_1 x_{t-1} + \phi_2 x_{t-2} + \dots + \phi_p x_{t-p} + \varepsilon_t$$

sendo $\mu, \phi_1, \dots, \phi_p$ constantes e $\{\varepsilon_t\}$ um ruído branco com média zero e variância σ^2 .

- Geralmente denotado por AR(p).
- Sem perda de generalizade podemos assumir $\mu = 0$,
 - pois se $\mu \neq 0$ então podemos considerar o processo sendo aplicado para $x_t - \mu$.
- O processo pode ser escrito em função do operador de retardo

$$x_t = \phi_1 B x_t + \phi_2 B^2 x_t + \dots + \phi_p B^p x_t + \varepsilon_t$$

ou equivalentemente

$$(1 - \phi_1 B - \phi_2 B^2 - \dots - \phi_p B^p) x_t = \varepsilon_t$$

ou ainda

$$\Phi(B) x_t = \varepsilon_t$$

em que $\Phi(B) = 1 - \phi_1 B - \phi_2 B^2 - \dots - \phi_p B^p$ é chamado de *polinômio autoregressivo* de ordem p .

Considere o modelo AR(1): $x_t = \phi x_{t-1} + \varepsilon_t$, com $|\phi| < 1$

Note que,

$$\begin{aligned}x_t &= \phi x_{t-1} + \varepsilon_t \\&= \phi(\phi x_{t-2} + \varepsilon_{t-1}) + \varepsilon_t \\&= \phi^2 x_{t-2} + \phi \varepsilon_{t-1} + \varepsilon_t \\&= \phi^2 (\phi x_{t-3} + \varepsilon_{t-2}) + \phi \varepsilon_{t-1} + \varepsilon_t \\&= \phi^3 x_{t-3} + \phi^2 \varepsilon_{t-2} + \phi \varepsilon_{t-1} + \varepsilon_t \\&= \vdots \\&= \phi^k x_{t-k} + \sum_{i=0}^{k-1} \phi^i \varepsilon_{t-i}\end{aligned}$$

Assim, no limite $k \rightarrow \infty$, temos:

$$x_t = \sum_{i=0}^{\infty} \phi^i \varepsilon_{t-i}$$

o que corresponde a um modelo de *médias móveis* de ordem infinita, $MA(\infty)$.

- Modelos MA serão estudados em breve.

Segue do resultado anterior que

- Média

$$\mu_x = E[x_t] = E \left[\sum_{i=0}^{\infty} \phi^i \varepsilon_{t-i} \right] = \sum_{i=0}^{\infty} \phi^i E[\varepsilon_{t-i}] = 0$$

- Autocovariancias

$$\begin{aligned} \gamma(h) &= \text{cov}(x_{t+h}, x_t) = \text{cov} \left(\sum_{i=0}^{\infty} \phi^i \varepsilon_{t+h-i}, \sum_{j=0}^{\infty} \phi^j \varepsilon_{t-j} \right) \\ &= \sum_{i=0}^{\infty} \sum_{j=0}^{\infty} \phi^{i+j} \text{cov}(\varepsilon_{t+h-i}, \varepsilon_{t-j}) &< \text{note que } \text{cov}(\varepsilon_k, \varepsilon_p) = 0, \text{ se } k \neq p > \\ &= \sum_{j=0}^{\infty} \phi^{h+2j} E[\varepsilon_{t-j}^2] &< \text{note que } t+h-i = t-j \Leftrightarrow i = j+h > \\ &= \sum_{j=0}^{\infty} \phi^{h+2j} \sigma^2 &< \text{soma de PG infinita: } \sum_{j=0}^{\infty} \phi^{2j} = 1/(1-\phi^2) > \\ &= \sigma^2 \frac{\phi^h}{1-\phi^2}, \quad h = 0, 1, 2, \dots \end{aligned}$$

- Variância

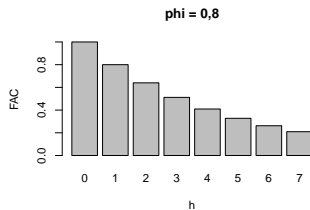
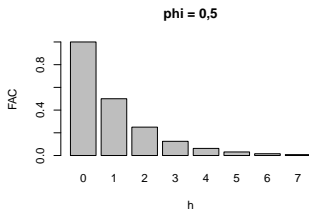
$$\sigma_x^2 = V[x_t] = \gamma(0) = \sigma^2 \frac{1}{1 - \phi^2}$$

- Autocorrelação

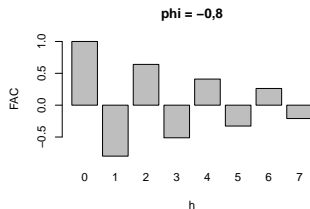
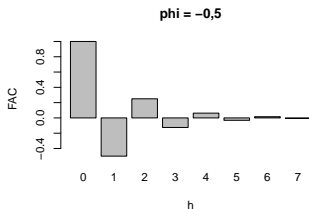
$$\rho(h) = \text{cor}(x_{t+h}, x_t) = \frac{\gamma(h)}{\gamma(0)} = \phi^h$$

- Gráfico correlograma (FAC)

- $0 < \phi < 1$



- $-1 < \phi < 0$



Teorema: O processo $AR(p)$ é estacionário se as raízes do polinômio característico

$$\Phi(B) = 1 - \phi_1 B - \phi_2 B^2 - \dots - \phi_p B^p$$

estão fora do círculo unitário, isto é, em módulo as raízes são maiores que 1.

- Demonstração: veja Box, Jenkins & Reinsed (1994)

- Exemplo 1: Mostre que o processo $AR(1)$ é estacionário apenas para $|\phi| < 1$.

$$\Phi(B) = 0 \Rightarrow 1 - \phi B = 0 \Rightarrow B = 1/\phi$$

Logo $|B| > 0$ apenas se $|\phi| < 1$.

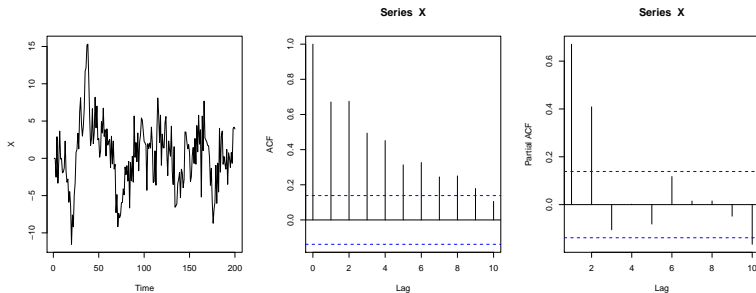
- Exemplo 2: Verifique se o processo $x_t = 0.5x_{t-1} + 0.4x_{t-2} + \varepsilon_t$ é estacionário.
 - Polinômio característico: $\Phi(B) = 1 - 0.5B - 0.4B^2$
 - Raízes do polinômio: $B_1 = 1.075$ e $B_2 = -2.325$
 - Resultado: como $|B_1| > 1$ e $|B_2| > 1$ o processo é estacionário.

- Em um modelo $AR(p)$, o termo ϕ_p mede o excesso da correlação que não é levado em conta por um modelo $AR(p-1)$.
- O gráfico FACP consiste em plotar os valores de ϕ_p obtidos dos respectivos modelos $AR(p)$, para $p = 1, 2, 3, \dots$
- Esse tipo de gráfico ajuda na determinação da ordem p do processo AR . Por exemplo, se o gráfico FACP apresenta valores de ϕ_p significativamente diferentes de zero apenas para $p = 1$, $p = 2$ e $p = 3$, então é provável que se trata de um processo $AR(3)$.

Exemplo 1:

- Processo AR(2) estacionário: $x_t = 0.5x_{t-1} + 0.4x_{t-2} + \varepsilon_t$ com $\varepsilon_t \sim N(0, 9)$

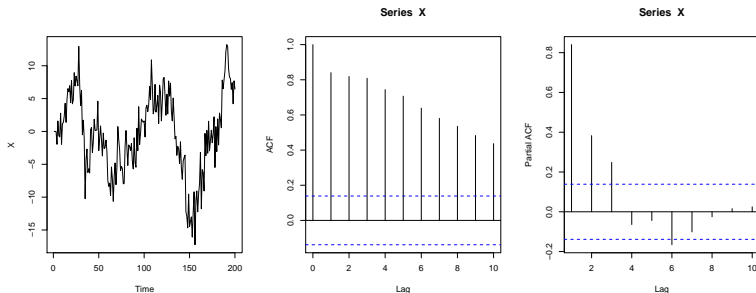
```
n <- 200
X <- numeric(n)
X[1:2] = 0
for(i in 3:n){
  X[i] <- 0.5*X[i-1] + 0.4*X[i-2] + rnorm(1,0,3)
}
par(mfrow=c(1,3))
plot.ts(X)
acf(X, 10)
pacf(X, 10)
```



Exemplo 2:

- Processo AR(3) estacionário: $x_t = 0.3x_{t-1} + 0.4x_{t-2} + 0.2x_{t-3} + \varepsilon_t$ com $\varepsilon_t \sim N(0, 9)$

```
n <- 200
X <- numeric(n)
X[1:3] = 0
for(i in 4:n){
  X[i] <- 0.3*X[i-1] + 0.4*X[i-2] + 0.2*X[i-3] + rnorm(1,0,3)
}
par(mfrow=c(1,3))
plot.ts(X)
acf(X, 10)
pacf(X, 10)
```



- A série deve ser estacionária
 - Modelos AR não se aplicam a séries não estacionárias
- A FAC decai de forma amortizada para zero
- A FACP é zero a partir do lag p