

Метод Жордана решения линейной системы с выбором главного элемента по столбцу.

Параллельная реализация

Мещеряков Вадим

30 декабря 2024 г.

1 Постановка задачи

Решаем линейную систему с матрицей A вида $Ax = b$

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$$

2 Описание хранения

Представим матрицу A в виде:

$$\hat{A} = \left(\begin{array}{ccccc|c} A_{11}^{m \times m} & A_{12}^{m \times m} & \dots & A_{1,k}^{m \times m} & A_{1,k+1}^{m \times l} & B_1^{m \times 1} \\ A_{21}^{m \times m} & A_{22}^{m \times m} & \dots & A_{2,k}^{m \times m} & A_{2,k+1}^{m \times l} & B_2^{m \times 1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ A_{k,1}^{m \times m} & A_{k,2}^{m \times m} & \dots & A_{k,k}^{m \times m} & A_{k,k+1}^{m \times l} & B_k^{m \times 1} \\ A_{k+1,1}^{l \times m} & A_{k+1,2}^{l \times m} & \dots & A_{k+1,k}^{l \times m} & A_{k+1,k+1}^{l \times l} & B_{k+1}^{l \times 1} \end{array} \right)$$

Матрицу A храним в памяти в виде линейного массива следующим образом:

$$A = \{a_{11}, a_{12}, \dots, a_{1m}, a_{21}, a_{22}, \dots, a_{2m}, \dots, a_{nn}, b_1, \dots, b_n\}$$

Функции `get_block()` и `put_block()` остаются прежними.

3 Описание многопоточного алгоритма

3.1 Первый шаг

Предположим, что программа использует p потоков (потоки нумеруются начиная с 1). Блочных строк $k+1$, поэтому у каждого потока $d = \lceil \frac{k+1}{p} \rceil$, и возможно некоторые потоки будут иметь на одну строку меньше (таких потоков $W_1 = d \cdot p - (k+1)$). Значит потоков работающих ровно с d строками $(k+1) + p \cdot (1-d) = W_0$ штук. В данном случае точное количество строк у каждого потока не важно. Поток с номером i работает с блочными строками $i, i+p, \dots, i+p \cdot \tilde{d}$ (помним, что \tilde{d} равно d (для потока $i \leq W_0$) или $d-1$ (для потока $i > W_0$)). Размер блочной строки не указывается так как только один поток с номером W_0 будет с ней работать, и работа с неквадратными блоками ведется аналогично тому, как это происходило и в последовательной версии алгоритма.

Так выглядит матрица для потока с номером $i \neq 1$. Прямоугольная матрица P_i содержит только «свои» строки потока с номером i .

$$P_i = \left(\begin{array}{ccccc|c} A_{i,1} & A_{i,2} & \cdots & A_{i,k} & A_{i,k+1} & B_i \\ A_{i+p,1} & A_{i+p,2} & \cdots & A_{i+p,k} & A_{i+p,k+1} & B_{i+p} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots \\ A_{i+\tilde{d}-p,1} & A_{i+\tilde{d}-p,2} & \cdots & A_{i+\tilde{d}-p,k} & A_{i+\tilde{d}-p,k+1} & B_{i+\tilde{d}-p} \\ A_{i+\tilde{d},1} & A_{i+\tilde{d},2} & \cdots & A_{i+\tilde{d},k} & A_{i+\tilde{d},k+1} & B_{i+\tilde{d}} \end{array} \right)$$

В этой матрице находим главный элемент. Далее идет точка синхронизации и все потоки синхронизируют номер строки q с минимальной нормой из p главных элементов матриц P_i . Далее, если требуется, меняем полученную строку с номером q со строкой номер 1 (этот процесс происходит параллельно (например поток с номером a меняет блоки с номерами $a, a+p, a+2p, \dots$, поэтому необходимо поставить точку синхронизации)). Далее так же параллельно умножаем эту первую строку на обратную к главному элементу. В результате этих действий получим матрицу P_i :

$$A = \left(\begin{array}{ccccc|c} E_{1,1} & \hat{A}_{1,2} & \cdots & \hat{A}_{1,k} & \hat{A}_{1,k+1} & \hat{B}_i \\ A_{2,1} & A_{2,2} & \cdots & A_{2,k} & A_{2,k+1} & B_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots \\ A_{n-1,1} & A_{n-1,2} & \cdots & A_{n-1,k} & A_{n-1,k+1} & B_{n-1} \\ A_{n,1} & A_{n,2} & \cdots & A_{n,k} & A_{n,k+1} & B_n \end{array} \right)$$

Поток $i = 1$ приводит матрицу к такому виду:

$$\hat{P}_i = \left(\begin{array}{ccccc|c} E_{i,1} & \hat{A}_{i,2} & \cdots & \hat{A}_{i,k} & \hat{A}_{i,k+1} & \hat{B}_i \\ 0 & \hat{A}_{i+p,2} & \cdots & \hat{A}_{i+p,k} & \hat{A}_{i+p,k+1} & \hat{B}_{i+p} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & \hat{A}_{i+\tilde{d}-p,2} & \cdots & \hat{A}_{i+\tilde{d}-p,k} & \hat{A}_{i+\tilde{d}-p,k+1} & \hat{B}_{i+\tilde{d}-p} \\ 0 & \hat{A}_{i+\tilde{d},2} & \cdots & \hat{A}_{i+\tilde{d},k} & \hat{A}_{i+\tilde{d},k+1} & \hat{B}_{i+\tilde{d}} \end{array} \right)$$

Остальные потоки при $i \neq 1$:

$$\hat{P}_i = \left(\begin{array}{ccccc|c} 0 & \hat{A}_{i,2} & \cdots & \hat{A}_{i,k} & \hat{A}_{i,k+1} & \hat{B}_i \\ 0 & \hat{A}_{i+p,2} & \cdots & \hat{A}_{i+p,k} & \hat{A}_{i+p,k+1} & \hat{B}_{i+p} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & \hat{A}_{i+\tilde{d}-p,2} & \cdots & \hat{A}_{i+\tilde{d}-p,k} & \hat{A}_{i+\tilde{d}-p,k+1} & \hat{B}_{i+\tilde{d}-p} \\ 0 & \hat{A}_{i+\tilde{d},2} & \cdots & \hat{A}_{i+\tilde{d},k} & \hat{A}_{i+\tilde{d},k+1} & \hat{B}_{i+\tilde{d}} \end{array} \right)$$

Формулы используются точно такие же как в последовательной реализации. После этого шага, исходная блочная матрица будет иметь вид:

$$A = \left(\begin{array}{ccccc|c} E_{1,1} & A_{1,2} & \cdots & A_{1,k} & A_{1,k+1} & B_1 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & A_{p,2} & \cdots & A_{p,k} & A_{p,k+1} & B_p \\ 0 & A_{p+1,2} & \cdots & A_{p+1,k} & A_{p+1,k+1} & B_{p+1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & A_{2p,2} & \cdots & A_{2p,k} & A_{2p,k+1} & B_{2p} \\ 0 & A_{2p+1,2} & \cdots & A_{2p+1,k} & A_{2p+1,k+1} & B_{2p+1} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & A_{k,2} & \cdots & A_{k,k} & A_{k,k+1} & B_k \\ 0 & A_{k+1,2} & \cdots & A_{k+1,k} & A_{k+1,k+1} & B_{k+1} \end{array} \right)$$

Матрица $E_{1,1}$ — это единичные матрицы. Необходимо поставить точку синхронизации, чтобы потоки приостановили работу пока не получится матрица A .

Необходимо поставить точку синхронизации.

Действуем аналогично (расставляя после каждого вычитания точку синхронизации), пока не останется только первая строка с ненулевым первым блоком.

После этих преобразований, матрица имеет вид:

$$A = \left(\begin{array}{cccccc|c} E_{1,1} & A_{1,2} & \cdots & A_{1,k} & A_{1,k+1} & B_1 \\ 0 & A_{2,2} & \cdots & A_{2,k} & A_{2,k+1} & B_2 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & A_{k+1,2} & \cdots & A_{k+1,k} & A_{k+1,k+1} & B_{k+1} \end{array} \right)$$

3.2 Шаг номер s

$$A = \left(\begin{array}{cccccc|c} E_{1,1} & \cdots & 0 & A_{1,s} & \cdots & A_{1,k+1} & B_1 \\ 0 & \ddots & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ \vdots & \ddots & E_{s-1,s-1} & A_{s-1,s} & \cdots & A_{s-1,k+1} & B_{s-1} \\ 0 & & 0 & A_{s,s} & \cdots & A_{s,k+1} & B_s \\ 0 & & 0 & A_{s+1,s} & \cdots & A_{s+1,k+1} & B_{s+1} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & A_{k,s} & \cdots & A_{k,k+1} & B_k \\ 0 & \cdots & 0 & A_{k+1,s} & \cdots & A_{k+1,k+1} & B_{k+1} \end{array} \right)$$

Строка $s+i$ является «своей» для потока $j = (s+i) \bmod p$, $i \in \{0, \dots, p-1\}$. Поток j умножает всю строку $s+i$ на $(A_{s+i,s})^{-1}$. Далее поток j с помощью строки $s+i$ обнуляет блоки $A_{j,s}$, $A_{j+p,s}$, \dots . Поток доходит до точки синхронизации, и когда все потоки обнулили нижележащие строки матрица имеет вид:

$$A = \left(\begin{array}{cccccc|c} E_{1,1} & \cdots & 0 & 0 & A_{1,s+1} & \cdots & A_{1,k+1} & B_1 \\ 0 & \ddots & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ \vdots & \ddots & E_{s-1,s-1} & 0 & A_{s-1,s+1} & \cdots & A_{s-1,k+1} & B_{s-1} \\ 0 & & 0 & E_{s,s} & A_{s,s+1} & \cdots & A_{s,k+1} & B_s \\ \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & A_{s+p,s+1} & \cdots & A_{s+p,k+1} & B_{s+p} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & A_{k+1,s+1} & \cdots & A_{k+1,k+1} & B_{k+1} \end{array} \right)$$

На последних шагах будет меньше W_0 потоков с ненулевыми строками, поэтому только несколько последних потоков будут работать и обнулять все вышележащие строки.

4 Оценка сложности для функции потока

4.1 Сложность на шаге s

Для нахождения главного элемента, $\frac{k-s}{p}$ обращений матрицы: $2m^3 + O(m^2)$.

Умножение обратной матрицы на строку: $2\frac{k-s}{p}m^3 + O(m^2)$.

Умножений строки на первый блок другой строки: $(d-1) \cdot (2\frac{k-s}{p}m^3 + O(m^2))$.

Вычитание строки из другой строки: $(k-s)m^2 + lm$.

$$d = \frac{k}{p}.$$

4.2 Общая сложность

$$\begin{aligned} \sum_{s=1}^k \left(2 \frac{k-s}{p} m^3 + 2 \frac{(k-s)k}{p} m^3 + \frac{k(k-s)}{p} m^2 + O(mn) \right) &= \frac{k(k-1)}{p} m^3 + \frac{(k-1)k^2}{p} m^3 + \\ &+ \frac{k^2(k-1)}{2p} m^2 + O(n^2) = \frac{nm^2}{p} + \frac{n^3}{p} + \frac{n^2(k-1)}{2p} + O(n^2) = \frac{n^3}{p} + \frac{nm^2}{p} + O(n^2). \end{aligned}$$

4.3 Точки синхронизации

Список точек синхронизации для каждой итерации, для каждого потока.

1. В потоках ищем главный элемент. Далее стоит точка синхронизации.
2. Две строки меняются местами (если это необходимо). Блоки двух строк распределяются по потокам и перезаписываются (меняются местами) независимо в каждом потоке. Далее стоит точка синхронизации.
3. Потоки умножают блоки главной строки на обратную к главному элементу. Далее стоит точка синхронизации.
4. Потоки считывают блоки из строки с главным элементом и вычитают ее из «своих» строк. После этого ставим последнюю точку синхронизации.

4.4 Проверка оценки

$$\begin{aligned} S(n, m, 1) &= n^3 + nm^2 + O(n^2) \\ S(n, m, p) &= \frac{1}{p} n^3 + \frac{1}{p} nm^2 + O(n^2) \\ S(n, 1, 1) &= n^3 + O(n^2) \\ S(n, n, 1) &= 2n^3 + O(n^2) \\ S(n, 1, p) &= \frac{1}{p} n^3 + O(n^2) \\ S(n, n, p) &= \frac{2}{p} n^3 + O(n^2) \end{aligned}$$