

SVEUČILIŠTE U ZAGREBU
FAKULTET ELEKTROTEHNIKE I RAČUNARSTVA

DIPLOMSKI RAD br. 1935

Lokalizacija autonomnog vozila u simuliranom urbanom okruženju

Matija Vukić

Zagreb, travanj 2019.

*Umjesto ove stranice umetnite izvornik Vašeg rada.
Da bi ste uklonili ovu stranicu obrišite naredbu \izvornik.*

Ovo je zahvala meni, meni i samo meni!

SADRŽAJ

1. Uvod	1
2. Slika	2
3. Formula	4
4. Zaključak	5
Literatura	6

1. Uvod

Uvod rada. Nakon uvoda dolaze poglavlja u kojima se obrađuje tema.

2. Slika

We can see one cute cat on the image below.



Slika 2.1: Cute cat

Figure 2.1 shows one cute cat.



(a) Left cat.

(b) Right cat.

Slika 2.2: The same cute cat. Two times.



(a) Left cat.

(b) Middle cat.

(c) Right cat.



(d) Big cat.

Slika 2.3: The same cute cat. Multiple times.

3. Formula

Formula $f(x) = x^2$ is an example of embeded formula.

Equation:

$$1 + 2 = 3$$

Lined formulas for showing solving by step:

$$1 + 2 = 3$$

$$1 = 3 - 2$$

Fractions:

$$f(x) = x^2$$

$$g(x) = \frac{1}{x}$$

$$F(x) = \int_b^a \frac{1}{3}x^3 dx$$

$$G(x) = \int_{-\infty}^4 \frac{1}{3}x^3 dx$$

$$G(x) = \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \frac{1}{3}x^3 dx$$

$$\left(\frac{1}{\sqrt{x}}\right)$$

Sqrt:

$$\frac{1}{\sqrt{x}}$$

Matrices:

$$\begin{matrix} 1 & 0 \end{matrix}$$

$$\begin{matrix} 0 & 1 \end{matrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

4. Zaključak

Zaključak.

LITERATURA

Lokalizacija autonomnog vozila u simuliranom urbanom okruženju

Sažetak

Sažetak na hrvatskom jeziku.

Ključne riječi: lokalizacija, simulacija

Title

Abstract

Abstract.

Keywords: simulation, localization.