Tubes

Systèmes d'exploitation, 2ème année Communication

Yves STADLER.

Université Paul Verlaine - Metz

9 novembre 2011

Plan du cours

- Tubes de communication.
- Tubes nommés
- Partage de mémoire
- Signaux

1/22

2/22

Motivations

Contexte

- Exécution de ls -l | cut -f 2 -d ', '
- Création de deux processus concurrents
- 1s écrit des données dans un 'pipe'
- cut lit des données dans un 'pipe'
- 1s termine par un 'EOF'
- cut lit jusqu'à 'EOF'

En programmation

- Dans le cas d'un pipe système : automatique
- Peut-on faire pareil en programmant?
- Avoir un flux qui bloque tant que rien n'est a lire
- Pouvoir écrire dans ce flux avec un processus.

Définition

- Le tube est une file d'attente FIFO
- Unidirectionel
- Communication par flot
- Auto-synchronisé
- Appartient au système (comme les sémaphores)

Comportement

- Table des fichiers ouverts (descripteur)
- La lecture est destructrice, tout ce qui est lu disparait du tube
- Capacité finie, un tube peut être saturé.

Tubes Fonction pipe

Reprrésentation

- Identifié par un numéro i-node comme un fichier
- N'existe pas dans le système de fichier
- On utilise les blocs adressés directement
- File circulaires (double pointeurs)

Aller plus loin

- On peut aussi nommer un tube
- On peut communiquer entre processus étrangers.

5/22

Fonction pipe

Plan du cours

- Créer un pipe unidirectionnel
- pipefd et rempli avec deux descripteurs
- [0] est la sortie du tube, on peut lire pipefd[0]
- [1] est l'entrée du tube, on peut écrire pipefd[1]
- Le processus qui ne lit pas fermera pipefd[0] (close)
- Le processus qui n'écrit pas fermera pipefd[1] (close)

Plan du cours

```
NAME
    pipe, pipe2 - create pipe
SYNOPSIS
    #include <unistd.h>
    int pipe(int pipefd[2]);
```

6/22

Lire et écrire

man 2 read

```
NAME
     read - read from a file descriptor

SYNOPSIS
     #include <unistd.h>
     ssize_t read(int fd, void *buf, size_t count);
```

7/22

Lire et écrire

Paramètres

- fd : descripteur de fichier
- buf : variable pour recevoir les données
- count : nombre d'octets à lire
- Attention, read renvoi le nombre d'octets effectivement lus (pas forcément ce que l'on a demandé)

9/22

Lire et écrire

Paramètres

- fd : descripteur de fichier
- buf : variable pour recevoir les données
- count : nombre d'octets à lire
- Attention, read renvoi le nombre d'octets effectivement lus (pas forcément ce que l'on a demandé)

man 2 write

10/22

Tubes nommés

man 3 mkfifo

11/22

Opérations sur les descipteurs

Mémoire partagée

Dup

- int desc2 = dup (int desc1);
- Duplique une entrée de la table des descripteurs
- int dup2(int src, int dest);
- Copie dans dest les informations de src
- Exemple, remplacer stdin par un tube

13/22

Controle des segments

man 2 shmctl

```
NAME
```

```
shmctl - shared memory control
```

SYNOPSIS

```
#include <sys/ipc.h>
#include <sys/shm.h>
int shmctl(int shmid, int cmd, struct shmid ds *buf);
```

Notes

- Peu utile en général
- Lié à la structure shmid_ds décrite dans le man

Utilisation

- Similaire à l'utilisation des files et sémaphores
- Besoin d'une clef (man ftok), ou IPC_PRIVATE
- Dispose d'une taille

man 2 shmget

14/22

Utilisation

man shmat, man shmdt

```
NAME
     shmat, shmdt - shared memory operations

SYNOPSIS
     #include <sys/types.h>
     #include <sys/shm.h>

     void *shmat(int shmid, const void *shmaddr, int shmflg);
     int shmdt(const void *shmaddr);
```

Utilisation

Attacher, détacher

- shmat Attache shmid dans l'espace d'adressage du processus appelant
- shmaddr == NULL : cherche une adresse compatible.
- Si shmaddr n'est pas NULL, utiliser SHM_RND ou faire attention d'avoir une adresse alignée avec la page mémoire.
- renvoie l'adresse du segment attaché.
- shmdt détache shmid.

17/22

Signaux

man 7 signals

man 7 signal
Signal Value Action Comment

SIGHUP Term Hangup detected on controlling terminal or death of controlling process SIGINT Term Interrupt from keyboard SIGQUIT Core Quit from keyboard SIGILL Core Illegal Instruction Core Abort signal from abort(3) SIGABRT Core Floating point exception SIGFPE SIGKILL 9 Term Kill signal

Interruptions

- Interruptions logicielles
- Réagir à des événements sans continuellement attendre.
- Un processus peut dire au système ce qui doit se passer sur un signal.
 - Ignorer
 - Prendre en compte : exécuter une fonction (handler)
 - Appliquer le comportement par défaut (KILL)
- tous les signaux ne sont pas interceptable ni ignorable.

18/22

Signaux

Signal kill

- int kill(pid_t pid, int sig);
- Génère/Envoi un signal KILL pour pid

Gestion de signaux

```
NAME
```

sigaction - examine and change a signal action

SYNOPSIS

```
#include <signal.h>
```

19/22 20/22

Signaux Masquage

```
struct sigaction {
   void (*sa_handler)(int);
   void (*sa_sigaction)(int, siginfo_t *, void *);
   sigset_t sa_mask;
   int sa_flags;
   void (*sa_restorer)(void);
};
```

Masquage

- Les processus dispose d'un masque qui défini l'ensemble des signaux bloqués.
- sigprocmask gère cet ensemble
- sigemptyset, sigfillset, sigaddset, ...

Attente d'un signal

- pause()
- alarm()

21/22

22/22