Temat: weryfikacja modeli, implementacja i dobór parametrów algorytmów regulacji oraz wizualizacja złożonego procesu laboratoryjnego.

Podstawą oceny za laboratorium jest sporządzone w systemie LaTeX sprawozdanie. Podczas pracy należy korzystać z pakietu MATLAB, oprogramowanie GX Works, GX Log Viewer i GT Designer. Do obsługi stanowiska grzejąco-chłodzacego przygotowany został szablon, który pozwala na odczyt pomiarów oraz ustawienie nowego sterowania z użyciem protokołu MODBUS RTU. Do obsługi stanowiska INTECO wykorzystane zostanie połączenie analogowe – szczegóły w osobnej instrukcji.

Podczas laboratorium badania prowadzone będą dotyczyły dwóch procesów:

- stanowiska grzejąco-chłodzącego proces o dwóch wejściach (grzałki G1 i G2), dwóch wyjściach (temperatury T1 i T3), przy stałej pracy wentylatorów W1 oraz W2 z połową mocy maksymalnej, obiekt z założenia jest symetryczny (tj. wpływ G1 na T1 jest taki sam jak wpływ G2 na T3, a wpływ G1 na T3 jest taki sam jak wpływ G2 na T1), na proces nałożone muszą być ograniczenia $0\% \leqslant G1 \leqslant 100\%$, $0\% \leqslant G2 \leqslant 100\%$. Należy zastosować czas próbkowania równy 4 s.
- stanowiska INTECO konfiguracja zależna od przypisanego do zespołu stanowiska (wyboru stanowiska dla zespołu dokonuje prowadzący).

Implementacja algorytmów regulacji **musi** zostać wykonana na sterowniku. Srodowisko MATLAB służy wyłącznie do generacji kodu (np. macierzy do regulatora DMC), akwizycji danych oraz ich ewentualnej analizy/obróbki. Komunikacja między sterownikiem a MATLABem jest jednostronna (sterownik wysyła, MATLAB odbiera dane).

Aby rozpocząć wykonywanie zadań związanych ze stanowiskiem INTECO (zadania od 7 do 12) należy zakończyć pracę ze stanowiskiem grzejąco-chłodzącym (zadania od 1 do 6).

W czasie trwania laboratorium należy wykonać następujące zadania:

- 1. Sprawdzić możliwość sterowania i pomiaru w komunikacji ze stanowiskiem w szczególności sygnałów sterujących W1, W2, G1, G2, oraz pomiarów T1, T3. Określić wartości temperatur w punkcie pracy: sterowanie G1 = $25+\bigstar$ mod 5, G2 = $30+\bigstar$ mod 5, W1=W2=50, T1 oraz T3 do zmierzenia.
- 2. Zaimplementować na sterowniku mechanizm zabezpieczający przed uszkodzeniem stanowiska przy przekroczeniu temperatury 250 °C (tj. w wypadku uszkodzenia czujnika) grzałka sąsiadująca z czujnikiem, który zmierzył niebezpieczną temperaturę musi zostać wyłączona.
- 3. Zaimplementować na sterowniku regulator PID dwupętlowy oraz dobrać jego nastawy. Implementacja musi być wykonana samodzielnie, tj. nie wolno korzystać z gotowej funkcji PID sterownika. Uwzględnić ograniczenia. Zamieścić implementację oraz wykresy w sprawozdaniu.
- 4. Zaimplementować na sterowniku regulator DMC 2×2 w wersji oszczędnej obliczeniowo (analitycznej). Uwzględnić ograniczenia. Należy w tym celu pozyskać stosowną liczbę odpowiedzi skokowych zamieścić gotowe modele w sprawozdaniu (użyć tej samej skali). Dobrać parametry regulatora DMC uwzględniając przy tym liczbę wykorzystanych rejestrów pamięci, czas obliczeń pojedynczej iteracji algorytmu oraz jakość regulacji dobór uzasadnić. Zamieścić implementację oraz wykresy w sprawozdaniu.
- 5. Wyświetlić na panelu operatora wartości mierzone, zadane oraz sterowania. Zaprezentować je w najprostszej formie graficznej. Opisać w sprawozdaniu prezentowaną treść.

- 6. Zaimplementować automat stanów, na podstawie którego modyfikowane będą wartości zadane (uwzględnić przynajmniej 3 stany). Opisać implementację.
- 7. Zaimplementować na sterowniku mechanizm zabezpieczający przed uszkodzeniem stanowiska (np. przepełnieniem zbiorników, zbytnim wychyleniem elementów ruchomych). Omówić zastosowane podejście.
- 8. Spróbować wyznaczyć charakterystykę statyczną. Omówić wyniki.
- 9. Zaimplementować regulator PID (wielopętlowy jeśli trzeba) do współpracy ze stanowiskiem INTECO. Regulator(y) dostroić. Omówić proces dobierania nastaw regulatorów. Uwzględnić ograniczenia jeśli istnieją. Zamieścić wykresy w sprawozdaniu.
- 10. Używając wbudowanej w sterownik PLC funkcji PID zaimplementować (wielopętlowy jeśli trzeba) regulator do współpracy ze stanowiskiem INTECO. Regulator(y) dostroić, omówić proces dobierania nastaw regulatorów. Uwzględnić ograniczenia. Zamieścić wykresy w sprawozdaniu. Porównać wyniki z wynikami z punktu poprzedniego.
- 11. Zaimplementować automat stanów, na podstawie którego modyfikowane będą wartości zadane (uwzględnić przynajmniej 3 stany). Opisać implementację.
- 12. Przygotować wizualizację procesu:
 - jego szczegółową reprezentację graficzną,
 - wykres sygnałów wyjściowych, wartości zadanych oraz sterowania,
 - graf przejść automatu stanów.