

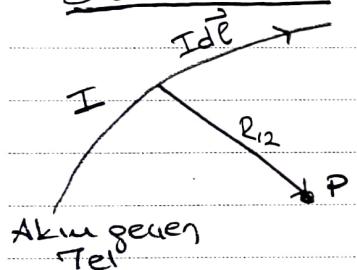
EMDAT

~~ELEKTROMANYETİK ALANLARIN SINIFLANDIRILMASI~~

- 1- **Statik Elektrik Alanları:** Kaynak: Hareketsiz elektrik yükleri
(zamanla değişmeyen)
- 2- **Statik manyetik alanlar:** Kaynak: Sabit hızla hareket eden elektriksel yükler, DC devreler (zamanla değişmeyen)
- 3- **Elektromanyetik alanlar:** Kaynak: İumeli hareket eden elektriksel yükler, örneğin verici antenlerinden yayılan dalgalar, TV baz istasyonu, radyo... (zamanla değişen.)

Statik manyetik alanlar.

I. $d\vec{l}_1$, akım elementi vektörünün bir P noktasında düzlemeşti, yed uzunluğu elementi vektörü $d\vec{H}_2$, manyetik den: Biot-Savart Yasası ile aşağıdaki gibi hesaplanır



$$d\vec{H}_2 = \frac{I d\vec{l}_1 \times \vec{a}_{12}}{4\pi R_{12}^2} (\text{A/m})$$

$$\vec{a}_{12} = \frac{\text{birim vektör}}{R_{12}}$$

Biot-Savart Yasası

$$\nabla \cdot \vec{H} = \frac{\partial \Phi}{\partial k} \Rightarrow \text{sürekliklilik bağıntısı}$$

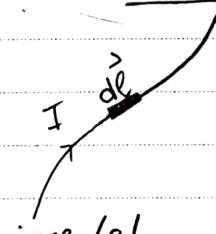
* statik durum için $\frac{\partial \Phi}{\partial k} = 0$ olur

$$\nabla \cdot \vec{J} = 0 \text{ veya}$$

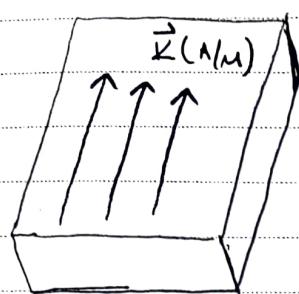
$$\iiint (\nabla \cdot \vec{J}) dV = 0$$

$\iint \vec{J} d\vec{s} = 0$ DC devrelerde kapali bir S yüzeyinden geçen toplam akım 'sıfır'

Akım Gesitleri



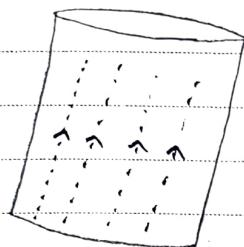
$$I d\vec{l} = \text{akım elementi (A.m)}$$



* Tabakanın yüzeyini sıvırip geçen akım elementi;

$$K \vec{d} \vec{s} = \text{yüzeyel akım elementi vektörü}$$

$$A/m \quad \vec{u}_2 = (A \cdot m)$$



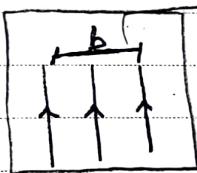
* Akım bir kesite dağılmış akıyorsa;

$$\int d\vec{V} =$$

$$A/m^2 \quad \vec{u}_3 = (A \cdot m)$$

$$I \cdot d\vec{l} \cdot \vec{K} d\vec{s} = \int d\vec{V} \Rightarrow \text{Biot-Savart kullenilebilir.}$$

2.kat integral 3. kat integral

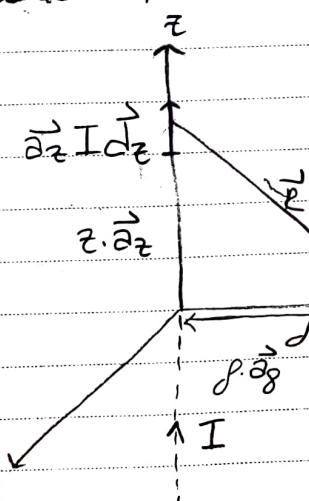


* dik kesen bir b seçiliyor.

b kalınlığına düşen toplam akım;

$$I = K \cdot b \quad \text{ile bulunur.}$$

*
x eksenine yerlesmiş sonsuz uzunlukta telden I akımı geçiyor. Bu telden \oint kadar uzaklıkteki oluşan manyetik akımı biot-savart ile bulunuz.



$$I_1 d\vec{l}_1 = I d\vec{z} \vec{a}_2$$

$$\vec{R} = \vec{r} \vec{a}_\theta - z \vec{a}_z$$

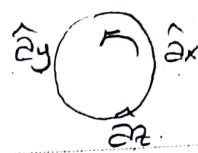
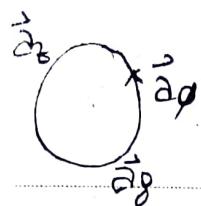
$$R = \sqrt{\rho^2 + z^2} = R^2 = \rho^2 + z^2$$

$$\vec{a}_{12} = \frac{\vec{R}}{R} = \frac{\rho \vec{a}_\theta - z \vec{a}_z}{(\rho^2 + z^2)^{1/2}}$$

$$d\vec{H} = \frac{I_1 d\vec{l}_1 \times \vec{a}_{12}}{4\pi R_{12}^2}$$

$$d\vec{H} = \frac{I d\vec{z} \vec{a}_2 \times (\rho \vec{a}_\theta - z \vec{a}_z)}{4\pi (\rho^2 + z^2)^{3/2}}$$





Roche

$$d\vec{H} = \frac{I dz \hat{\phi}}{4\pi (\rho^2 + z^2)^{3/2}} \hat{\phi}$$

$$\vec{H} = \frac{I \cdot \hat{\phi}}{4\pi} \int \frac{dz}{(\rho^2 + z^2)^{3/2}} = \frac{I}{2\pi \rho} \hat{\phi} \quad (\text{A/m})$$

$$\boxed{\vec{H} = \frac{I}{2\pi \rho} \hat{\phi}}$$

Düzenli :)

Yen 0,4 A'lık bir dairesel akım \hat{z} yönünde eksenine paralel olarak $(2, -4, 0)$ noktasından geçerek akıyor. Bu akım elementi;

a) $-\infty < z < \infty$

b) $-3 < z < 3$ aralığında bulunması durumunda her bir iair $(0, 1, 0)$ noktasında duzacek m . A hesapla.

a) \Rightarrow sonsuz, UZUN bir tel için; $\vec{H} = \frac{I}{2\pi \rho} \hat{\phi} \rightarrow \hat{z} \times \hat{\phi}$

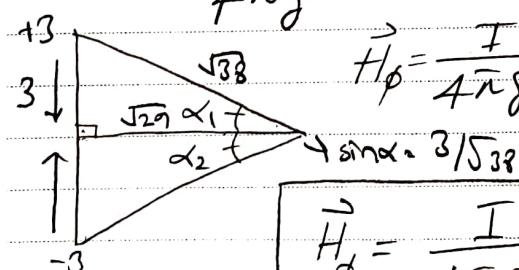
$$\begin{aligned} \hat{z} \times \hat{\phi} &= \vec{R}_2 - \vec{R}_1 = (0-2)\hat{z} + (1-4)\hat{y} + (0-0)\hat{x} \\ \vec{\rho} &= -2\hat{z} + 5\hat{y} \\ \hat{\phi} &= \sqrt{(-2)^2 + 5^2} = \sqrt{29} \\ \hat{\phi} &= \frac{\vec{\rho}}{\rho} = \frac{-2\hat{z} + 5\hat{y}}{\sqrt{29}} \end{aligned}$$

$$\vec{H} = \frac{I}{2\pi \sqrt{29}} \hat{z} \times \frac{-2\hat{z} + 5\hat{y}}{\sqrt{29}}$$

$$\vec{H} = \frac{0,4}{2\pi \cdot 29} (\hat{z} \times (-2\hat{z} + 5\hat{y}))$$

$$\vec{H} = (-10, 98\hat{z} - 4,39\hat{y}) \text{ A/m}$$

b) $\vec{H}_\phi = \frac{I}{4\pi \rho} (\sin\alpha_1 - \sin\alpha_2)$ (aralik degerleri esit (3) old iair acilar aynı gelir.)



$$\vec{H}_\phi = \frac{I}{4\pi \rho} (\sin\alpha_1 - \sin\alpha_2) \cdot 2 \sin\alpha$$

$$\sin\alpha = 3/\sqrt{38}$$

$$\boxed{\vec{H}_\phi = \frac{I}{4\pi \rho} \cdot 2 \cdot 3/\sqrt{38}}$$

$$\oint \vec{H} d\vec{l} = I$$

$$\oint \vec{B} d\vec{s} = I$$

Amper Yasası :

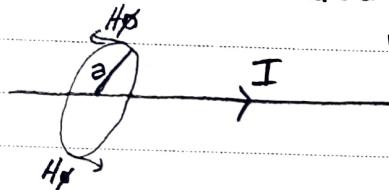
Kapalı bir gevürüm boyunca manyetik alanın integrali o gevürüm içinde kalan toplam akıma eşittir ve;

$$\oint_C \vec{H} d\vec{l} = I$$

→ Kapalı gevürüm

YEN

Sonsuz uzun telin gevürüsündeki manyetik alen Amper Y. bul.



→ Akım taşıyan tel

Telin a yarıçaplı dairesel alanda oluşan manyetik alen H_ϕ bilesenlidir.

$$\oint_C \vec{H} d\vec{l} = I$$

$$\int_0^{2\pi} H_\phi a d\phi = I$$

$$H_\phi a 2\pi = I \rightarrow$$

$$\vec{H}_\phi = \frac{I}{2\pi a}$$

**
*

YEN iki iletkenin yarıçapı a olan koaksiyon kablosu (TU) + \vec{a}_z yönde I akımı geçiyors. Diğ iletkenin kabuk yarıçapı b, c (b < c) olan kısmında ise akım geri dönüyor.

a) $r < a \quad \vec{H} = ?$

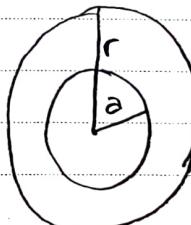
b) $a < r < b \quad \vec{H} = ?$

c) $b < r < c \quad \vec{H} = ?$

d) $c < r \quad \vec{H} = ?$

b)

$a < r < b$



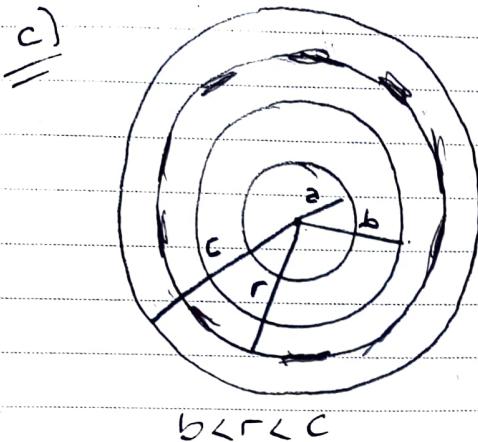
a) $\oint \vec{H} d\vec{l} = I$

$$\vec{H} \cdot \vec{l} 2\pi = I \cdot \frac{\pi r^2}{\pi a^2}$$

$$\vec{H} = \frac{I \pi r^2}{2\pi a^2} \hat{\phi}$$

$$H \cdot r 2\pi = I$$

$$H = \frac{I}{2\pi r} \hat{\phi}$$



r yarıçapından geçen Akım I' :

$$I' = I \cdot \frac{\pi(r^2 - b^2)}{\pi(c^2 - b^2)}$$

$$H_\phi \cdot r \cdot 2\pi = I - I'$$

$$H_\phi \cdot r \cdot 2\pi = I - I \cdot \frac{\pi(r^2 - b^2)}{\pi(c^2 - b^2)}$$

$$H_\phi \cdot r \cdot 2\pi = I \left(1 - \frac{(r^2 - b^2)}{(c^2 - b^2)} \right)$$

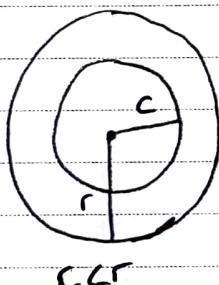
$$H_\phi \cdot r \cdot 2\pi = I \cdot ((c^2 - b^2) - r^2 + b^2)$$

$$H_\phi \cdot r \cdot 2\pi = I \cdot (c^2 - r^2)$$

$$H_\phi = \frac{I \cdot (c^2 - r^2)}{r \cdot 2\pi}$$

*

d)



$$H_\phi \cdot 2\pi r = I - I$$

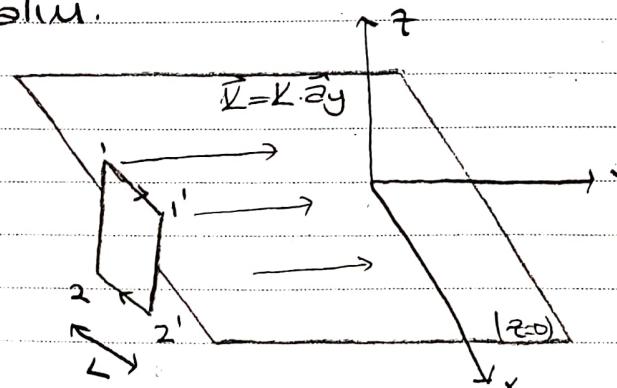
$$H_\phi \cdot 2\pi r = 0$$

-

* olur.

\Rightarrow Yüzeyel Akım Taşıyan Tabakanın Manyetik Alanı :

Sekildeki gibi $F=0$ düzleminde $\vec{B} = \vec{k} \cdot \hat{a}_y$ (A/m) yüzeyel akım taşıyan bir tabaka ρ 'ye öňüne alalım. Bu tabakanın üstünde veya altında olusan manyetik alanı bulalım. Bunun için sekildeki gibi 1, 1', 2, 2' kurum içi kullanılcak Amper kurallarını kullanalım.



$$I = K \cdot b \Rightarrow \text{arastır}$$

$$\int_{1'2'}^2 \vec{H} dL + \int_{2'2}^3 \vec{H} dL + \int_{2'1}^1 \vec{H} dL + \int_{1'1}^0 \vec{H} dL = I = K \cdot L$$

akıya dik
sonuç "0"

$$\vec{H}_{x_1} + 0 - \vec{H}_{x_2} + 0 = K \cdot L \quad \text{manyetik tabakanın üstünde}$$

$$\vec{H}_{x_1} = -\vec{H}_{x_2} \quad * I dL \times R = \partial y \times \partial z = \partial x \quad \text{yönünde}$$

$$2H_x \cdot K = K \cdot K \quad * -\partial x \quad \text{yönünde}$$

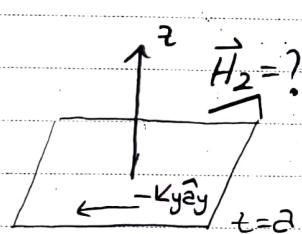
$$2H_x = K$$

$$H_x = \frac{K}{2}$$

$$\boxed{\vec{H} = \frac{1}{2} \vec{K} \times \vec{\partial}_N} \quad (\text{A/m})$$

*

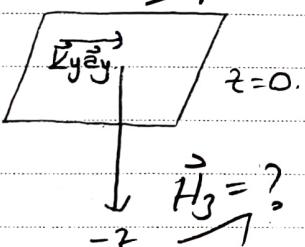
~~a)~~ $\vec{B} = 0$ düzleminde $\vec{K} = K_y \hat{a}_y$, $\vec{z} = a$ düzleminde $\vec{K} = -K_y \hat{a}_y$
 yüzeysel akımları geçmektedir. $0 < z < a$ ve $z > a$ bölgelerindeki
 manyetik alanları hesaplayınız. $a/2$ $b/2$



$$a) // \vec{H}_1 = \vec{H}_+ + \vec{H}_- \quad (0 < z < a)$$

$$\vec{H}_+ = \frac{1}{2} K_y \partial y \times \partial z = \frac{1}{2} K_y \hat{a}_x$$

$$\vec{H}_- = \frac{1}{2} K_y \partial y \times -\partial z = \frac{1}{2} K_y (-\hat{a}_x)$$



$$\sum \vec{H} = \frac{1}{2} K_y \partial x + \frac{1}{2} K_y \partial x$$

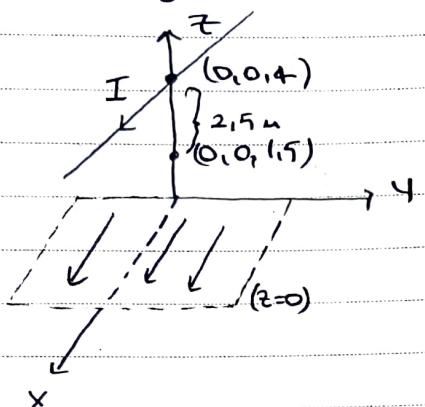
$$\boxed{-\vec{H}_1 = K_y \hat{a}_x}$$

$$b) // z > a$$

$$\sum \vec{H} = \vec{H}_+ + \vec{H}_- = \frac{1}{2} K_y \partial y \times (\hat{a}_z) - \frac{1}{2} K_y \partial y \times (-\hat{a}_z) = 0 \text{ olur. } (H_2)$$

$$\sum \vec{H} = \vec{H}_+ + \vec{H}_- = \frac{1}{2} K_y \partial y \times (-\hat{a}_z) - \frac{1}{2} K_y \partial y (-\hat{a}_z) = 0 \text{ olur. } (H_3)$$

$\vec{B} = 0$ düzleminde $\vec{H} = 6\vec{a}_x$ (\uparrow/\downarrow) yüzeysel akım taşıyan bir tabaka vardır. $z=4$ m de ise \vec{a}_x yönünde I akımı taşıyan bir telde (sonsuz uzun) yerleşmiştir $(0,0,1.5)$ noktasında oluşan toplam manyetik alan 0 olması için I akımı ne olmalıdır?



$(0,0,1.5)$ noktasında tabakanın ve telin oluşturduğu manyetik alanlar esit fakat fit yönü olmalı.

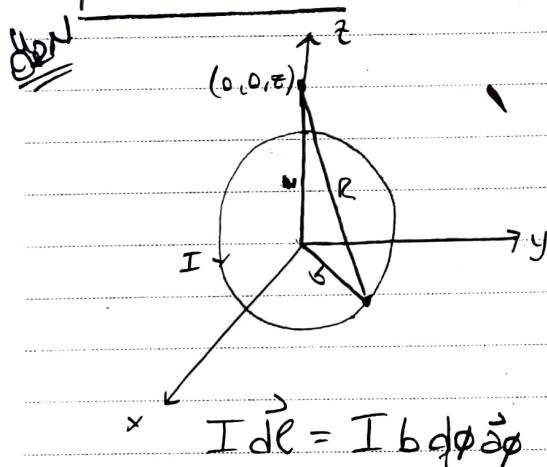
Toplam Manyetik Alan

$$\vec{H} = \frac{1}{2} \vec{B} \times \vec{a}_N$$

Dolayısıyla $\vec{H}_{tel} = 3\vec{a}_y$ olmalı. $\vec{H} = \frac{1}{2} \cdot 6\vec{a}_x \times \vec{a}_z$

$$\vec{H}_t = \frac{I}{2\pi r} \vec{a}_y = \frac{I}{2\pi 2.5} = 3 \quad \vec{H} = 3(-\vec{a}_y)$$

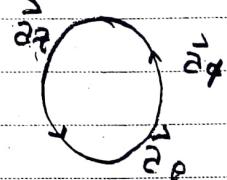
$$I = 47.1 \text{ A} \text{ olmalı.}$$



$z=0$ düzleminde b yarıçaplı I akımı taşıyan dairesel bir halkanın eksen üzerinde $(0,0,z)$ noktasında oluşan manyetik alanın büyüklüğünü bul.

$$\vec{B} = z \cdot \vec{a}_z - b \cdot \vec{a}_\theta$$

$$|\vec{B}| = (z^2 + b^2)^{1/2}$$



$$I d\ell = I b d\phi \vec{a}_\theta$$

$$d\vec{H} = \frac{I \cdot b \cdot d\phi \vec{a}_\theta (z \vec{a}_z - b \vec{a}_\theta)}{4\pi (z^2 + b^2)^{3/2}}$$

$$dH_\theta + dH_z$$

Manyetik alan sadece \vec{a}_z yönünde

$$d\vec{H}_z = \frac{I b^2 d\phi \vec{a}_z}{4\pi (z^2 + b^2)^{3/2}}$$

$$\vec{H}_z = \frac{I b^2 \vec{a}_z}{4\pi (z^2 + b^2)^{3/2}} \int_0^{2\pi} d\phi =$$

$$= \frac{I \cdot b^2}{2(z^2 + b^2)^{3/2}} \vec{a}_z$$

* $\epsilon = 0$ 'da telin merkezinde ;

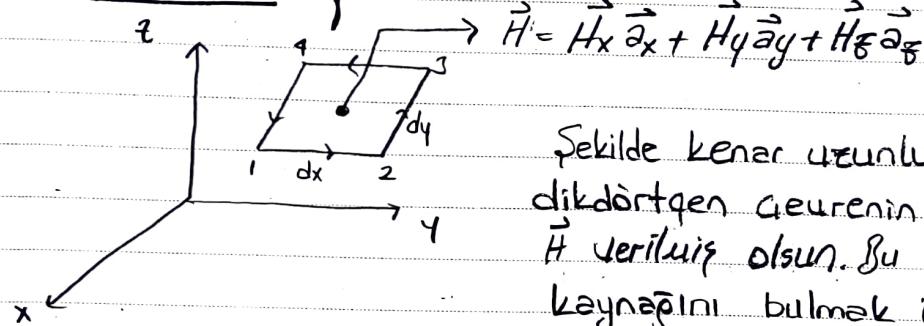
$$\boxed{\vec{H} = \frac{I}{2b} \vec{a}_2}$$

* $z \gg b$ için

$$\vec{H} = \frac{I \cdot b^2}{2z^3} \vec{a}_2 \quad (\pi \text{ ile çarpıp bölersek})$$

$$\vec{H} = \frac{I(\pi b^2)}{2\pi z^3} \xrightarrow{\text{Alan}} \vec{H} = \frac{I \cdot A}{2\pi z^3} \xrightarrow{\vec{m} : \text{manyetik dipol moment vektörü}} \vec{H} = \frac{\vec{m}}{2\pi z^3} \left(\frac{A}{\mu} \right)$$

\Rightarrow ROTASYONEL \oint



Sekilde kenar uzunluğu dx, dy olan dikdörtgen alanın merkezinde \vec{H} veriliş olsun. Bu manyetik alanın kaynakını bulmak istiyorsunuz. Bunun için amper yessesini kullanmalısınız.

$$\int_{1234} \vec{H} d\vec{l} = \int_{12} \vec{H} d\vec{l} + \int_{23} \vec{H} d\vec{l} + \int_{34} \vec{H} d\vec{l} + \int_{41} \vec{H} d\vec{l}$$

$$\int_{12} \vec{H} d\vec{l} = H_{y12} \cdot dy = \left(H_{y0} + \frac{dx}{2} + \frac{\partial H_y}{\partial x} + \dots \right) dy$$

$$\int_{12} \vec{H} d\vec{l} = \left(\frac{\partial H_y}{\partial x} \cdot \frac{\partial H_x}{\partial y} \right) dx dy \quad \text{Her iki taraf } dx dy \text{ bölünür, limit alınır.}$$

$$\lim_{\substack{dx \rightarrow 0 \\ dy \rightarrow 0}} \frac{\int \vec{H} d\vec{l}}{dx dy} = \vec{J}_z$$

$$\begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial x} & \frac{\partial y}{\partial y} & \frac{\partial z}{\partial z} \\ H_x & H_y & H_z \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} J_x \\ J_y \\ J_z \end{vmatrix}$$

$$\boxed{\vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{J}}$$

(ELEMİYATİF)

SDN:

a yarıçaplı \vec{z} ekseniye yerleştirilmiş sonsuz uzun telten kesitine dengenin dağılmış olarak toplam I akımı geçmektedir. $\nabla \times \vec{H} = \vec{J}$ ifadesini telin içinde ($r < a$) ve dışında ($r > a$) bul.

$$\vec{H} = \frac{I}{2\pi r} \hat{\phi} \quad (\text{silindirik})$$

silindirik koordinatlerde rot $\vec{H} = \nabla \times \vec{H} = ?$

$$\nabla \times \vec{H} = \hat{r} \left[\frac{1}{\delta \phi} \left(\frac{\partial H_z}{\partial z} - \frac{\partial H_r}{\partial \phi} \right) \right] + \hat{\phi} \left[\frac{\partial H_z}{\partial z} - \frac{\partial H_r}{\partial \phi} \right] + \hat{z} \frac{1}{\delta \phi} \left[\frac{\partial (H_\phi)}{\partial z} - \frac{\partial (H_r)}{\partial \phi} \right]$$

$$\nabla \times \vec{H}|_{r < a} = 0 + 0 + \hat{z} \frac{I}{\pi a^2} \quad \mid \quad \nabla \times \vec{H}|_{r > a} = 0 \text{ olur.}$$

$$\hat{r} \times \vec{H}|_{r < a} = \vec{J} = \text{sabit}$$

* Telin içinde $H_\phi(r < a) = \frac{I}{2\pi a^2} \delta$

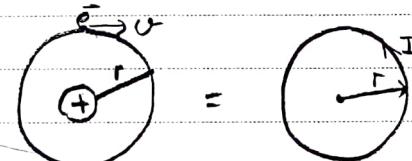
$\hookrightarrow \phi$ bileşeni δ ile deşifriyor.

* Telin dışında $H_\phi(r > a) = \frac{I}{2\pi r}$

$\hookrightarrow \phi$ bileşeni δ ile ters orantılı deşifriyor.

NOT: Akım geçen her cıvırma \rightarrow manyetik dipol

ATOM: e , r yarıçaplı yörüngede ϑ hızıyla hareket ediyorsa;



bu durumda r yarıçaplı $I = \frac{-e}{2\pi r} \omega$
 $I = \frac{-\omega e}{2\pi r}$ (1) Akımın geçmesinin esdeğeri

Bu durumda elektronun manyetik dipol momenti:

$$m_0 = \frac{-\omega e}{2\pi r} \cdot \cancel{\pi r^2}$$

\rightarrow Aksal momentum.

$$m_0 = \frac{-\omega e r}{2} = -\left(\frac{e}{2m_e}\right) L_e$$

$$L = p \cdot r = m_e v r$$

 $\text{Le} = \frac{1}{\mu} \rightarrow \text{plank sabiti}$

\vec{D} = dephasman vektörü (C/m^2)

\hookrightarrow (Elektriksel Aki yelp.)

\vec{E} = Elektriksel Alan (V/m)

$$\vec{D} = \epsilon_0 \cdot \vec{E} \quad (\text{boşluk iin})$$

\hookrightarrow boşluğun dielektrikî

* Boşluk dışında ise;

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P} \quad \hookrightarrow \text{Polarizasyon vektörü}$$

* Manyetik Alantır iin;

$$\vec{B} = \text{Manyetik Aki yelpunluğu} \quad \stackrel{\text{Tesla}}{(T)}$$

$$\vec{B} = \mu_0 \vec{H} \quad (\text{boşluk}) \quad \left(\text{wb/m}^2 \right)$$

Boşluk dışında ise;

$$\vec{B} = \mu_0 \vec{H} + \mu_0 \vec{M} \quad \begin{matrix} \hookrightarrow \text{Matzemenin birim hacimdeki manyetik dipol sayısı} \\ \hookrightarrow \text{manyetizasyon vektörü} \end{matrix}$$

~~YENİ~~

Bir ferrit malzemedede $\mu_r = 50$ (başlı man. gerçirgenlik) ve $\vec{B} = 0,05 \text{ (T)}$ dir. $\mu_r = 1 + \chi_m$ ve $\vec{B} = \mu_r \mu_0 \vec{H}$ ise $\vec{M} = \chi_m \vec{H}$ olduğunu göre miknatıslanmayı bulunue. ($\vec{M} = ?$) ($\vec{H} = ?$)

$$\vec{B} = \mu_0 \vec{H} + \mu_0 \vec{M} \quad \begin{matrix} \downarrow \\ (\chi_m \vec{H}) \end{matrix}$$

$$0,05 = 50 \cdot 4\pi \cdot 10^{-7} \cdot \vec{H}$$

$$\vec{H} = 796 \text{ (A/m)}$$

$$\vec{M} = \chi_m \cdot \vec{H} \quad \times$$

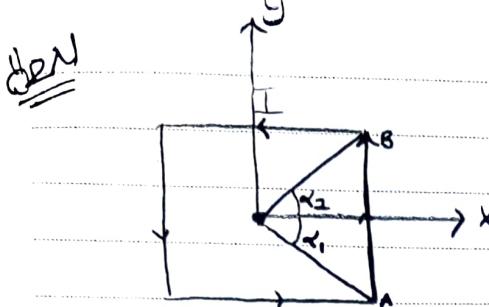
$$\vec{B} = \mu_0 H (1 + \chi_m)$$

$$\chi_m = 49 \cdot 796$$

$$\mu_r$$

$$\vec{M} = 39.000 \text{ (A/m)} \quad \times$$

$$\vec{B} = \mu_0 \cdot H \cdot \mu_r$$



I akımı geçen 2x kemer üzünlüklu kare şeklindeki devrenin merkezinde oluşan manyetik alanı veren bağıntayı bul. ($z=0$ düzleminde) $\vec{H} = ?$

Sonlu üzünlüklu telde $\vec{H} = \frac{I}{4\pi f} (\sin \alpha_2 - \sin \alpha_1) \hat{a}_\phi$ idi.

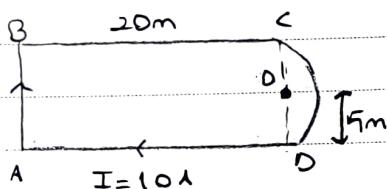
$$\alpha_1 = \alpha_2 \text{ old. } \vec{H} = \frac{I}{4\pi f} (2 \sin \alpha) \hat{a}_z$$

$$\vec{H} = \frac{I}{2\pi f} \sin \alpha$$

$$\sum \vec{H} = 4 \cdot \vec{H} = \frac{I}{2\pi f} \frac{\sqrt{2}}{2} \cdot \vec{a}_z = \boxed{\frac{\sqrt{2} I}{\pi a} \hat{a}_z}$$

(4 parmak akımı, bosphorus manyetiçinin yönü (\hat{a}_z))

ODEY



Sekildeki devrenin O noktasında ki toplam manyetik alanı bul.

$$\sum \vec{H} = \vec{H}_{ab} + \vec{H}_{bc} + \vec{H}_{cd} + \vec{H}_{da}$$
 den ysp.

$$H_{\text{ember}} = \frac{I b^2}{2\pi(z^2+b^2)^{3/2}}$$
 den. merkezde ($z=0$) oluyor.

(8)

\Rightarrow Manyetik Akı ve Manyetik Akı yoğunluğu:

$$\vec{B} = \mu \vec{H} \text{ veya boşluk için } \vec{B} = \mu_0 \vec{H} \text{ dir. } (\mu = \frac{H}{B})$$

μ : manyetik geçirgenlik

$\mu = \mu_r \mu_0$ μ_r : bağılı manyetik geçirgenlik

$$\mu_r = 1 + 2\chi_\mu$$

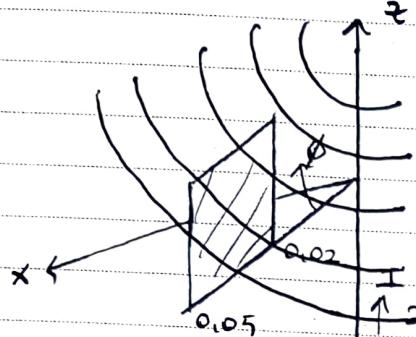
$$\vec{B} = \mu_0 \vec{H} + \mu_0 \vec{M}$$

$$M = \chi_\mu \cdot \vec{H}$$

Manyetik Akı:

$$\boxed{\Psi_m = \iint_S \vec{B} \cdot d\vec{s}} (\omega_b)$$

~~YENİ~~ 2,5 A'lik akım geçen sonusak ucuundan \vec{z} eksenine yerleştirilmiştir. $\phi = \frac{\pi}{4}$ 'de bulunan $0,01 \leq r \leq 0,05$ ve $0 \leq z \leq 2$ ile tanımlanan düzlemden geçen manyetik akımı bulunuz.



$$\vec{H} = \frac{I}{2\pi r} \hat{\phi}$$

$$\vec{B} = \mu_0 \vec{H} = \mu_0 \frac{I}{2\pi r} \hat{\phi}$$

$$2,5(A) \quad \mathcal{M}_m = \iint_S \vec{B} d\vec{s} = \iint_S \mu_0 \frac{I}{2\pi r} d\vec{s}$$

$$d\vec{s} = dr dz \hat{\phi}$$

$$= \iint_{0.01}^{0.05} \mu_0 \frac{I}{2\pi r} \hat{\phi} dr dz \hat{\phi} = 1,61(\mu Wb)$$

NOT: Bir dQ yükü \vec{B} alanında $\vec{\omega}$ hızıyla hareket ediyorsa bu yükle etki eden manyetik kuvvet;

$$d\vec{F} = dQ (\vec{B} \times \vec{\omega}) \text{ dir.} \quad \text{(ülhacimel yük vekt.)}$$

$$dQ = \int r dv \quad \text{ve} \quad \text{zilirsa}$$

$$d\vec{F} = \int v dv (\vec{B} \times \vec{\omega}) \quad \text{ve} \quad J = \int v \vec{\omega} \quad \text{kullanılırsa;}$$

$$\boxed{d\vec{F} = \vec{J} \cdot dV \times \vec{B}} \quad \text{olur.} \quad \boxed{J dv = I \cdot d\vec{r} = K \cdot d\vec{s}} \quad \text{yazılır.}$$

I de akım elemanına \vec{B} akımının etkidiği kuvvet denir.

$$\boxed{d\vec{F} = I \cdot d\vec{r} \times \vec{B}} \quad (N)$$

YEN

Bir akım tarafından oluşturulan manyetik alan

$\vec{H} = [y \cos(\alpha x)] \hat{a}_x + (y + e^x) \hat{a}_z$ verilmektedir. $y \neq$ düzlemindeki akım yoğunluğuunu bulunuz. ($\vec{J} = ?$)

$$\vec{J} = \vec{\nabla} \times \vec{H} = \begin{vmatrix} \hat{a}_x & \hat{a}_y & \hat{a}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ y \cos(\alpha x) & y + e^x & 0 \end{vmatrix} = \hat{a}_x \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ 0 & y + e^x \end{vmatrix} - \hat{a}_y \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial z} \\ y \cos(\alpha x) & y + e^x \end{vmatrix}$$

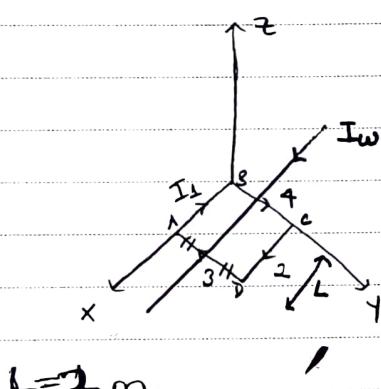
$$+ \hat{a}_z \begin{vmatrix} \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} \\ y \cos(\alpha x) & 0 \end{vmatrix}$$

$$= \hat{a}_x \cdot 1 - \hat{a}_y e^x - \hat{a}_z \cos(\alpha x) \Big|_{x=0}$$

$$= \hat{a}_x - \hat{a}_y - \hat{a}_z$$

$$\vec{J} = \vec{\nabla} \times \vec{H} \Big|_{x=0} = \hat{a}_x - \hat{a}_y - \hat{a}_z \quad \times$$

YEN



$L = 2 \text{ m}$

Üzerinden 70 A geçen kare şeklindeki iletken bir devre bir köfesi $DR8$, diper iki kenarı ise x ve y -eksenlerinin pozitif taraflına oturdu. 100 A lik akım geçen sonucu iletkenin x -eksenine \perp uzaklıkta paralel akım geçirmekte olup xy -düzlemini ($z=0$) yerlemiştir. Sonsuz uzun telin bu kere bicuslu dereye uyg. toplam kuvveti bulunuz.

$F = i \cdot \vec{L} \times \vec{B} \Leftrightarrow I_w$ akımının 1,2 nolu kenarlarında oluşturduğu \vec{B} manyetik akı yoğunluğunun esit ve zittir.

$$F = \frac{L}{2} = B_1 = B_2 = \frac{\mu_0 \cdot I_w}{2\pi L/2}$$

$$\boxed{\vec{B} = \frac{\mu_0 \cdot I_w}{\pi L} \hat{a}_z}$$

$$\sum \vec{F} = \vec{F}_1 + \vec{F}_2 + \vec{F}_3 + \vec{F}_4$$

Toplamı sıfır

$$= i \cdot L \cdot (-\hat{a}_x) \times (-\hat{a}_z) \vec{B} + i \cdot L \cdot (\hat{a}_x) \times (\hat{a}_z) \vec{B} + F_3 + F_4$$

$$= (-\hat{a}_y) 2i L \cdot \vec{B}$$

$$\sum \vec{F} = 2 \cdot i \cdot L \cdot (-\vec{a}_y) \cdot \vec{B}$$

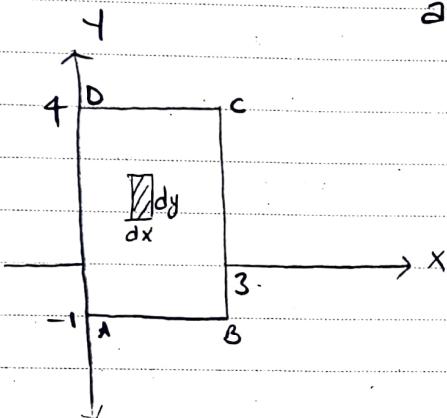
$$= 2 \cdot I \cdot K \cdot \frac{\mu_0 \cdot I_w}{\pi R}$$

$$\sum \vec{F} = 2 \cdot I \cdot \frac{\mu_0 \cdot I_w}{\pi} = \frac{2 \cdot 70 \cdot \mu_0 \cdot 100}{3,14} = -5,6 \cdot 10^{-3} (N)$$

~~b) z=0 düzleminde $\vec{H} = y \vec{a}_x - x \vec{a}_y$ (A/m) veriliyor~~

a) Akım 40 A bulunuz.

b) Manyetik alanın $z=0$, $0 < x < 3$, $-1 < y < 4$ dikdörtgen çevre boyunca sirkülasyonunu hesapla.



$$\text{a)} \quad \vec{J} = \nabla \times \vec{H} = \begin{vmatrix} \vec{a}_x & \vec{a}_y & \vec{a}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ y & -x & 0 \end{vmatrix} = -2 \vec{a}_z \quad (A/m^2)$$

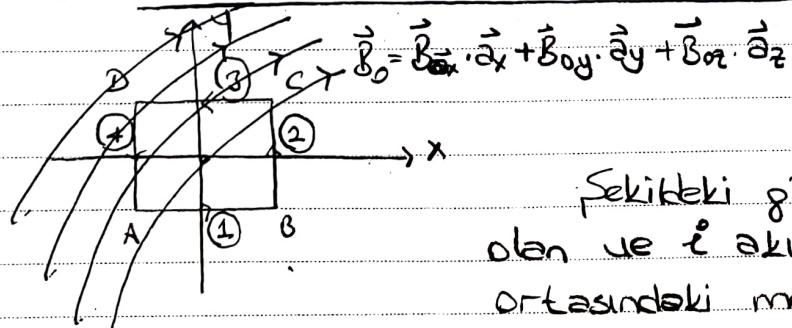
$$\text{b)} \quad I = \iint_S I d\vec{s} = \iint_{x=0, y=-1}^{3, 4} (-2 \vec{a}_z) \vec{dx} \cdot \vec{dy} \cdot \vec{a}_z = -2 \cdot 3 \cdot 5 = -30 \text{ (A)}$$

~~II. 4d (ODE)~~

$$\begin{aligned} \oint \vec{H} d\vec{l} &= \int_{AB} \vec{H} d\vec{l} + \int_{BC} \vec{H} d\vec{l} + \int_{CD} \vec{H} d\vec{l} + \int_{DA} \vec{H} d\vec{l} \\ &= \int_0^3 (y \vec{a}_x + \vec{a}_y) dx \vec{a}_x \Big|_{y=-1} + \int_{-1}^4 (y \vec{a}_x - x \vec{a}_y) dy \vec{a}_y \Big|_{x=3} + \dots \end{aligned}$$

~~yap.~~

MANİYETİK DİPOLE ETKİYEN TORK (τ) ($\vec{\tau} = \vec{B} \times \vec{F}$)



Sekildeki gibi kemer usulüne dx, dy olan ve i akımı geçen bir sferimin ortasındaki manyetik alan \vec{B}_0 olarak verilmiş olsun. Bu manyetik alan her bir kenara uygulandığı kuvveti ve

oradan Torku yazarır. Ünegin 1'ho kenara etkiyen kuvvet;

$$\begin{aligned} d\vec{F}_1 &= I dx \vec{\alpha}_x \times \vec{B}_0 = \vec{I} dx \vec{\alpha}_x \times (B_{0x} \vec{\alpha}_x + B_{0y} \vec{\alpha}_y + B_{0z} \vec{\alpha}_z) \\ &= I dx (B_{0y} \vec{\alpha}_z - B_{0z} \vec{\alpha}_y) \end{aligned}$$

ve Tork;

$$\begin{aligned} d\vec{\tau}_1 &= \vec{R} \times d\vec{F}_1 = \frac{dy}{2} (-\vec{\alpha}_y) \times I dx (B_{0y} \vec{\alpha}_z - B_{0z} \vec{\alpha}_y) \\ &= I dx dy Boy \frac{(-\vec{\alpha}_x)}{2} \end{aligned}$$

Benzer şekilde 3'lu kenar için işlem yapılırsa;

$$\begin{aligned} d\vec{\tau}_3 &= \vec{R} \times d\vec{F}_3 \\ &= \frac{1}{2} I dx dy Boy (\vec{\alpha}_x) \text{ olur.} \end{aligned}$$

Aynı şekilde 2 ve 4 içinde yapılırsa;

Toplam Tork

$$\begin{aligned} d\vec{\tau} &= d\vec{\tau}_1 + d\vec{\tau}_2 + d\vec{\tau}_3 + d\vec{\tau}_4 = I dx dy (B_{0x} \vec{\alpha}_y - B_{0y} \vec{\alpha}_x) = I dx dy (\vec{\alpha}_z \times \vec{B}_0) \\ &= I d\vec{s} \times \vec{B}_0 \\ &= d\vec{m} \times \vec{B}_0 \end{aligned}$$

Sonuç;

$$\boxed{\vec{\tau} = \vec{m} \times \vec{B}_0}$$

manyetik dipole etkiyen Tork.

* SKALER MANÇETİK POTANSİYEL VE Vektörel
MANÇETİK POTANSİYEL

$$\vec{E} = -\vec{\nabla} V \text{ idi.}$$

Bu bireyin benzeri statik manyetik alanlar için;

$$\vec{H} = -\vec{\nabla} V_m \quad V_m: \text{skaler manyetik potansiyel fonk.}$$

* V_m sadece $J=0$ olan bölgelerde tanımlıdır.



Eğer \vec{B} vektörü bir \vec{A} vektörü einsinden $\vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}$ şeklinde (wb/m) ifade edilebiliyor.

\vec{A} : Vektörel manyetik pot.

$$\vec{J} = \vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{\nabla} \times \left(\frac{\vec{B}}{\mu_0} \right)$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0 \vec{J}$$

$$\vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{A}) = \mu_0 \vec{J}$$

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{A}) - \vec{\nabla}^2 \vec{A} = \mu_0 \vec{J}$$

Sonuç:

$$\boxed{\vec{\nabla}^2 \vec{A} = -\mu_0 \vec{J}} \rightarrow \boxed{\vec{\nabla}^2 V = \frac{\rho}{\epsilon_0}}$$

x0f:

Skaler manyetik Potansiyel = V_m birimi Amper.
Vektörel manyetik Potansiyel = \vec{A} birimi (wb/m)

ODE

$$\vec{A} = \frac{1}{4} \int^2 \vec{a}_z (\text{wb/m}) \text{ veriliyor. } \phi = \pi/2 \quad 1 \leq \rho \leq 2 \quad 0 \leq z \leq 5$$

yüzeyinden geçen toplam manyetik akımı bulunuz.

$$I_m = \iint \vec{B} d\vec{s} = \text{den bulunuyor.}$$

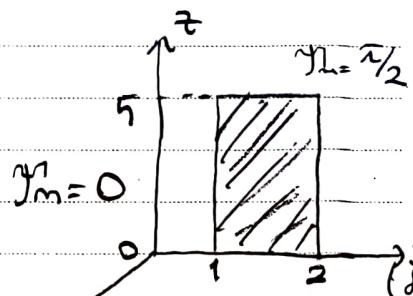
$\vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}$ silindirik koordinat larda.

$$\vec{\nabla} \times \vec{A} \Big|_{\text{silindir.}} = \vec{a}_\rho \left[\frac{1}{\rho} \left(\frac{\partial A_z}{\partial \phi} - \frac{\partial A_\phi}{\partial z} \right) \right] + \vec{a}_\phi \left[\frac{\partial A_z}{\partial z} - \frac{\partial A_\phi}{\partial \phi} \right]$$

$$+ \vec{a}_z \frac{1}{\rho} \left[\frac{\partial}{\partial \rho} \left(\rho A_\phi \right) - \frac{\partial A_\rho}{\partial \phi} \right]$$

$$\vec{B} = -\frac{A_z}{\rho} = -\frac{\rho}{2} \vec{a}_\phi$$

$$I_m = \iint \vec{B} d\vec{s} = \iint_0^5 -\frac{\rho}{2} \vec{a}_\phi$$



*11

Cay

MANYETİK DEVRE

Paerisinde manyetik akının ($\gamma = \iint \vec{B} d\vec{s}$) doğaüstü kabul edilen devrelerde (toroid, trafo, kesiciler...) manyetik devre olarak kabul edilir. Elektrik devrelerindeki kavramların manyetik devrelerde uyarlanması aşağıdadır.

Elektrik

İletkenlik (σ)

Elektrik Alan (E)

Akım ($I = \iint Id\vec{s}$)

Akım yoğunluğu ($J = \frac{I}{S} = \sigma E$)

EMK (V)

Ohm Yasası ($R = \frac{V}{I} = \frac{\rho}{\sigma S}$)

$$V = I \cdot R$$

Magnetik

Manyetik geçirgenlik (μ)

Manyetik alan (H)

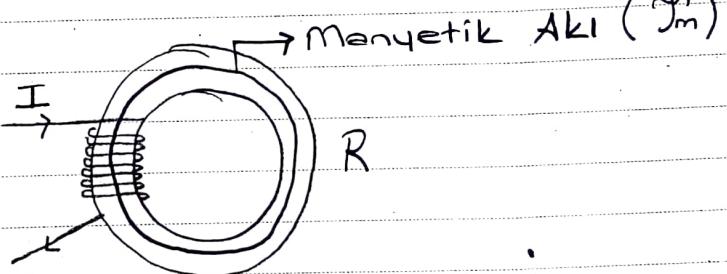
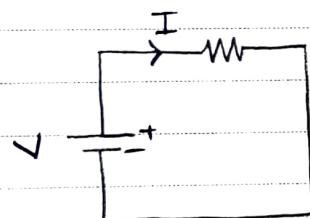
Manyetik akı ($\mathcal{T} = \iint \vec{B} d\vec{s}$)

Manyetik Akı Yoğ. ($B = \mathcal{T}/S = \mu H$)

Magnomotor kuv. ($F(A \text{ sarım})$)

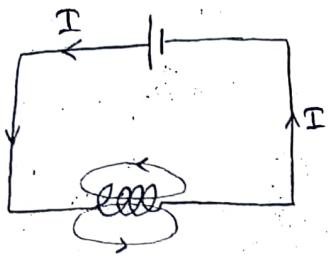
Relüktans ($R = \frac{F}{\mathcal{T}} = \frac{\rho}{\mu S}$)

$$F = H \cdot l = \mathcal{T} \cdot R = N \cdot I$$



ODEM

INDÜKTANS



- Şekildeki devreden geçen I akımı her bir sırımda $\nabla = \iint \vec{B} \cdot d\vec{s}$ (wb) manyetik akış üretir. Sırımların N ise toplam manyetik akı: $\lambda = N \cdot \nabla$ olup devreden geçen I akımıyla orantılıdır. Oranlı sabitdir.

L olsun. Bu durumda $\lambda = L \cdot I = N \cdot \nabla$ bağıntısı geçerlidir. L'ı orantılı sabitle 'indüktans' denir.

$$L = \frac{\lambda}{I} = \frac{N \cdot \nabla}{I} \quad (\text{H})$$

$$L = \frac{N \cdot B \cdot A}{I}$$

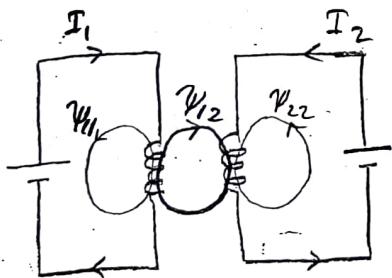
$$\lambda = N \cdot \nabla$$

* L sabiti, devrede depolanan manyetik enerjinin bir ölçüsü olup manyetik enerji ile verilir.

$$W_m = \frac{1}{2} L I^2 \quad (\text{J})$$

veya

$$W_m = \iint \frac{B^2}{2\mu} \cdot dV \quad (\text{j})$$



iki devre arasında
manyetik etkileşme.

Ψ_{11} : 1 nolu devrenin kendi içlerinde oluşturduğu manyetik akı.

Ψ_{22} : 2 nolu devrenin 1'e etkisi.

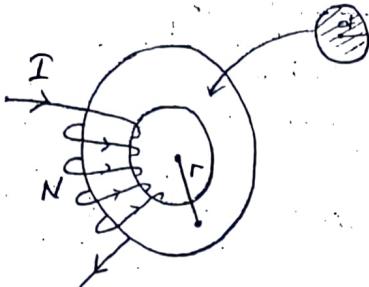
$$\Psi_{12} = \iint \vec{B}_2 \cdot d\vec{s}_1$$

etki 1. nolu
devreye old.
igininden
besit alıñır.

$$M_{12} = \frac{\lambda_{12}}{I_2} = \frac{N_1 \cdot \Psi_{12}}{I_2} ; M_{21} = \frac{\lambda_{21}}{I_1} = \frac{N_2 \cdot \Psi_{21}}{I_1}$$

karşılık indüktans.

(2. devrenin 1. devreye)



Kesit yarı çapı $d = 1m$ olan

1 km^2 etkin yarımplatı, 150.000 sarmılı toroidden 100kA / akım geçiyor.

A) Toroid içindeki $B = ? (\text{T})$

③ Toroid içinde depolanan mny-enerjisi?

c) 100MW enerji ihtiyaci olan bir şehirde enerji besintisi olunca bu haldeki ne kadar süre şehre enerji sağlanır?

$$\oint H \cdot dL = I_{\text{toplam}} \Rightarrow \oint H dL = NI$$

$$H \cdot 2\pi r = NI \Rightarrow H = \frac{NI}{2\pi r}$$

$$B = \mu_0 \cdot H \Rightarrow B = \frac{N \cdot \mu_0 \cdot I}{2\pi r}$$

$$W = \frac{1}{2} \cdot L \cdot I^2 = 7,07 \cdot 10^{10} (\text{J})$$

$$B = \frac{15000 \cdot 4\pi \cdot 10^{-7} \cdot 10^5}{2\pi \cdot 10^3} = 3 (\text{T})$$

$$b) \psi = \iint B \cdot ds = 3\pi \cdot d^2 = 9,42 (\text{wb})$$

$$\lambda : \text{toplam akt} = (N \cdot \psi) \cdot L = \frac{\lambda \cdot \psi}{I} (\text{H})$$

$$L = \frac{15 \cdot 10^4 \cdot (9,42)}{10^5} = 141,4 (\text{H})$$

$$d) W = P \cdot t \quad t = \frac{W}{P} = \frac{7,07 \cdot 10^{10}}{100 \cdot 10^6} = 707 (\text{s}) \cong 11 \text{dk}, 47 \text{sn.}$$

İç yarıçapı a , dış yarıçapı b olan silindirlerin kesisim yerinde kablonun self (df) induktansını bulunuz.

$$0 \leq r \leq a \text{ için } \vec{B}_1 = \frac{\mu_0 \cdot I \cdot r}{2\pi a^2} \cdot \hat{\phi} \rightarrow \text{iç indik. (L iç)}$$

$$a \leq r \leq b \text{ için } \vec{B}_2 = \frac{\mu_0 \cdot I}{2\pi r} \cdot \hat{\phi} \rightarrow \text{dış M. (L dış)}$$

dr kalınlıkta sonsuz küçük dz uzunluğundan geçen manyetik akt $d\psi_i = B_1 \cdot dr \cdot dz$ (yazılım (dsi))

Bu durumda toplam akt.

$$d\lambda_i = d\psi_i \cdot \frac{\pi r^2}{\pi a^2} = \frac{\mu_0 \cdot I \cdot r}{2\pi a^2} \cdot \frac{\pi r^2}{\pi a^2} \cdot dr \cdot dz$$

$$\lambda_i = \frac{\mu_0 \cdot I}{2\pi a^4} \int_0^a \int_0^b r^3 \cdot dr \cdot dz = \frac{\mu_0 \cdot I \cdot l}{2\pi a^4} \cdot \frac{a^4}{4} = \frac{\mu_0 \cdot I \cdot l}{8\pi} (\text{wb})$$

$$L_{\text{ia}} = \frac{\lambda_i}{I} = \frac{\mu_0 \cdot l}{8\pi} (\text{H})$$

dis induktans için:

$$d\lambda_2 = B_2 \cdot dr \cdot dz = \frac{\mu \cdot I}{2\pi r} \cdot dr \cdot dz \Rightarrow \lambda_2 = \lambda_2 = \frac{\mu \cdot I}{2\pi} \int_0^r \int_a^b \frac{dr \cdot dz}{r}$$
$$= \frac{\mu \cdot I \cdot l}{2\pi} \ln(b/a)$$

$$L_{dis} = \frac{\lambda_2}{I} = \frac{\mu \cdot l}{2\pi} \ln(b/a)$$

normal μ için isteknum
effisif var mı?

α toplam induktans:

$$L = L_{reg} + L_{dis} = \frac{\mu \cdot l}{8\pi} + \frac{\mu_0 \cdot \rho}{2\pi} \ln(b/a)$$

(seri)

(enerji bölgüsüyle çarpması yap)

ödev Aynı sorunun II. çözüm yolunu B_1

$$L = \frac{2\pi \mu_0}{l^2} \text{ idi. } W_1 = \iiint \frac{B_1^2}{2\mu} \cdot dV(J) \quad W_2 = \iiint \frac{B_{dis}^2}{2\mu} \cdot dV(J)$$

$$\int H_{reg} \cdot dl = I \cdot \frac{\pi \cdot r^2}{\pi a^2}$$

$(dv = r \cdot dr \cdot d\phi \cdot dz)$

$$H_{reg} = \frac{I}{2\pi a^2} \cdot \frac{r^2}{a^2} \Rightarrow B_{reg} = \frac{\mu_0 I}{2\pi r^2}$$

soru Eksenler arasında d aralığı bulunan ve her birinin yarıçapı a olan iki telli iletim hattının ortalık basına toplam induktansını bulunuz.

* Öncelikle problemdeki α yarıçaplı I akımı geçen telin (soldaki) induktansını bulalım.

$$\text{örnek bülgesinde } L_1 = \frac{\mu \cdot l}{8\pi}$$

* kablolar arası bölge için:

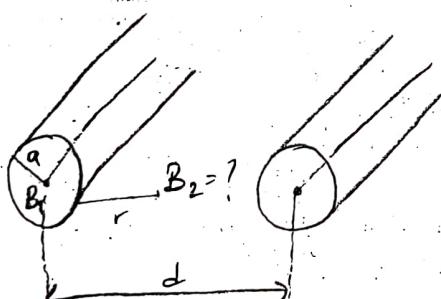
$a < r < (d-a)$ bülgesinde:

$$\lambda_2 = \int_{r=a}^{d-a} \int_0^l \frac{\mu \cdot I}{2\pi r} \cdot dr \cdot dz = \frac{\mu \cdot I \cdot l}{2\pi} \cdot \ln\left(\frac{d-a}{a}\right)$$

$$L_2 = \frac{\lambda_2}{I} = \frac{\mu \cdot l}{2\pi} \cdot \ln\left(\frac{d-a}{a}\right)$$

İkisi de hem kendi kablosu hem de diğer
diğer ind. var.

$$L = \text{toplam induktans} = 2 \cdot (\lambda_1 + \lambda_2)$$



$$L = \frac{\mu \cdot l}{\pi} \left(\frac{1}{a} + \ln \frac{d-a}{a} \right) (H)$$

$\Rightarrow a$ ise:

$$L' = \frac{L}{l} = \frac{1}{a} = \frac{\mu}{\pi} \left(\frac{1}{a} + \ln \frac{d-a}{a} \right) (H/m) \approx \frac{\mu}{\pi} \left(\frac{1}{a} + \ln \frac{d}{a} \right) (H/m)$$

Zamanla değişen Alanlar



$$emk = \mathcal{E} = -\frac{d\mathcal{V}_m}{dt} \text{ (V)} \quad (\text{Faraday 4.})$$

$$\oint \vec{E} \cdot d\vec{l} = -\frac{d}{dt} \iint \vec{B} \cdot d\vec{s}$$

$$\mathcal{V}_m = \iint \vec{B} \cdot d\vec{s}$$

$$\iint_S (\vec{\nabla} \times \vec{E}) \cdot d\vec{s} = \iint_S -\frac{d\vec{B}}{dt} \cdot d\vec{s}$$

Sonuç:

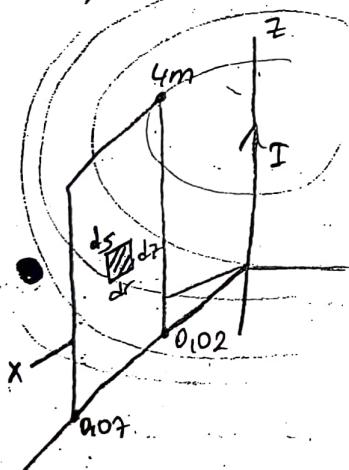
$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{d\vec{B}}{dt}$$

Maxwell I.4
(Faraday) (?)

soru Üzerinde I akımı geçen sondaır \mathcal{V}_m bir tel
z eksemine yerleştirilmiştir.

I. $\phi = \pi/3$, $0,02 \leq r \leq 0,07 \text{ m}$ ve $0 \leq z \leq 4 \text{ (m)}$ de tariimlanan
iletken bir devre verilmektedir.

a) $I = 10 \text{ A}$ ise gerekende düşen manyetik akı = ?



$$\mathcal{V}_m = \iint \vec{B} \cdot d\vec{s} = \int_0^4 \int_{0.02}^{0.07} \frac{\mu_0 \cdot I}{2\pi r} \cdot dz \cdot dr \cdot \alpha_p$$

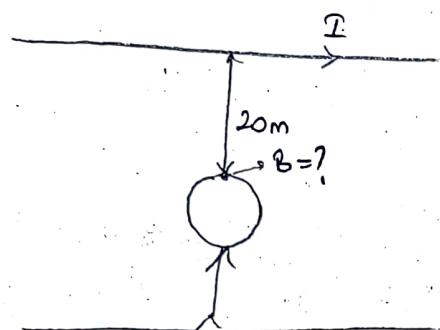
$$\mathcal{V}_m = \frac{\mu_0 \cdot I}{2\pi} \cdot 4 \cdot \ln \frac{7}{2} \text{ (wb)}$$

b) $I = 5t + 10 \text{ (A)}$ ise gerekende induklar
perimeli bulunuz.

$$\mathcal{E} = -\frac{d\mathcal{V}_m}{dt} = -\frac{\mu_0}{2\pi} \cdot 4 \cdot \ln \frac{7}{2} \cdot \frac{d}{dt}(5t + 10)$$

$$\mathcal{E} = -\frac{20\mu_0}{2\pi} \cdot \ln(7/2) \text{ (V)}$$

Sorular 50 Hz frekansında 100 A lik akım taşıyan bir telden 20 m uzaklıkta bulunan bir adamın kafasındaki induklıken elektrik alanını ve 10 cm yarıçaplı kafa içerişindeki 10 μm çapında olan hücrede oluşan gerilimi bulunuz.



$$B = \frac{\mu_0 \cdot I}{2\pi r} = \frac{4\pi \cdot 10^{-7} \cdot 100}{2\pi \cdot 20} = 10^{-6} \text{ T} = 1 \text{ nT}$$

$$\oint \vec{E} \cdot d\vec{l} = -\frac{1}{4\pi r} \int \vec{B} \cdot d\vec{s}$$

$$E \cdot 2\pi r = -\int \vec{B} \cdot d\vec{s} \Rightarrow E = -\frac{B \cdot w}{2}$$

$$|E| = \frac{B \cdot w \cdot a}{2} = \frac{10^{-6} \cdot 2\pi \cdot 50 \cdot 0,1}{2} = 15 \cdot 10^{-6} \text{ (N/m)}$$

* 10 μm çapındaki hücrede emk;

$$B = \frac{\mu_0 \cdot I}{2\pi r} = \frac{4\pi \cdot 10^{-7} \cdot 100}{2\pi \cdot 20} = 10^{-6} \text{ T}$$

A \odot D \odot B \odot hücre

$$V_{AB} = E \cdot D = 15 \cdot 10^{-6} \cdot 10^{-6} \cdot 10$$

hücre
çapı

$$V_{AB} = 150 \cdot 10^{-12} \text{ (V)}$$

$$V_{AB} = 150 \text{ (pV)}$$

Zamanla değişen alanlar ($B = \mu \cdot H$)

$$\nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \quad \text{iddi} \quad \nabla \times \vec{E} = -\mu \cdot \frac{\partial \vec{H}}{\partial t} \quad \text{iddi} \quad \text{Maxwell I. Yasası (Faraday U.)}$$

$\vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{J}$ (statik) \rightarrow Amper yasası (statik hal \Rightarrow DC durum)

$$\underbrace{\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{H})}_{=0} = \underbrace{\vec{\nabla} \cdot \vec{J}}_{\neq 0}$$

Bu bıçıntıyı zamanla değişen haller için gerekli olması için sağ tarafta \vec{G} düzeltme terimi ekleyelim ve tekrar bakalım. $\vec{G} = ??$

$$\vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{J} + \vec{G}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{G} = +\frac{\partial}{\partial t} (\vec{\nabla} \cdot \vec{D})$$

Sürekliklik
bağıntısı

$$\vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{H}) = \vec{\nabla} \cdot \vec{J} + \vec{\nabla} \cdot \vec{G}$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{G} = \vec{\nabla} \cdot \left(\frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right)$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{J} = -\frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \quad \text{iddi}$$

$$0 = -\frac{\partial \vec{D}}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot \vec{G}$$

$$\vec{G} = \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{D} = \vec{E}$$

Sonuç:

O halde statik durumda geçerli olan $\nabla \times \vec{H} = \vec{J}$ Amper Yasası

Yasası; zamanla değişen durumda geçerli hale getirildi

$$\text{ve } \nabla \times \vec{H} = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \quad \text{veya} \quad \nabla \times \vec{H} = \vec{J}_i + \vec{J}_d \rightarrow \begin{array}{l} \text{Genelleştirilmiş} \\ \text{Amper Yasası} \end{array}$$

$$= \epsilon \cdot \vec{E}$$

$$\frac{d\vec{E}}{dt} = \epsilon \cdot \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} = \vec{J}_d$$

iletken

akım yap.

$$\vec{J}_i = \sigma \vec{E} (\text{A/m}^2)$$

depolaran

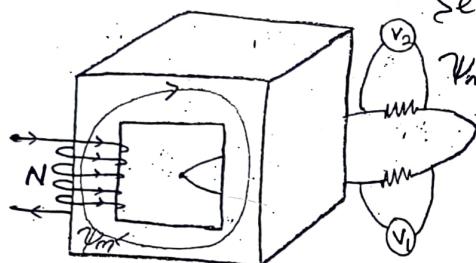
(yer değiş. akım yap.)

$$(\text{A/m}^2)$$

iletkenlik sabiti (S/m)

$\rightarrow \nabla \times \vec{H} = \sigma \vec{E} + \epsilon \cdot \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \rightarrow$ Maxwell III. (Amper 4.)

soru:



Sekildeki manyetik devrede nasıl akı:

$$U_m = 3,75 \cdot 10^3 \sin 377t \text{ (wb)} \text{ bıçaktırma}$$

pöre zamanla değişmektedir

$R_2 = 10R_1$, ise V_1 ve V_2 voltmeterlerinde okunan değerler nedir?

* Faraday yasasına göre induklıken emk(E): $E = -\frac{dU_m}{dt}$

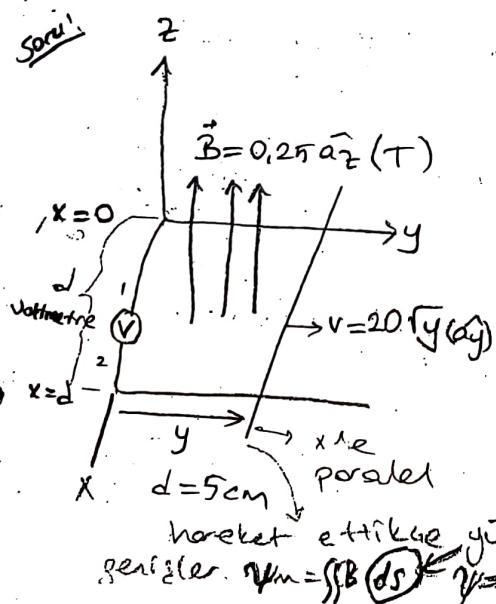
$$E = -\frac{dU_m}{dt} = -(3,75) \cdot 377 \cdot 10^{-3} \cos 377t \text{ (V)} = -1,414 \cos 377t$$

$$V_{rms} = \frac{1,414}{\sqrt{2}} = 1 \text{ (V)} = V_1 + V_2, \quad V_2 = 10V_1 \text{ (direkt seri)}$$

$$= 11V_1 \Rightarrow V_1 = \frac{1}{11} \text{ (V)} = 90,9 \text{ (mV)}$$

$$V_2 = 909 \text{ (mV)}$$

soru:



Sekildeki pibi bir ucu V hızıyla hareket eden gerçekteşen bölgacı ($t=0$) $y=4 \text{ (cm)}$ de hareket etken bulmakta kaynak $t=0,06 \text{ (s)}$ geçince;

a) $V_y = ?$ b) $y = ?$

c) Voltmetrede okunan gerilim

ve voltmetreden direkt 200 tır ise volt. 1 numaralı ucun

gelen akım = ?

$$V_y = 20\sqrt{y} \rightarrow \frac{dy}{dt} = 20\sqrt{y} \Rightarrow \frac{dy}{\sqrt{y}} = 20 dt \rightarrow dy \cdot \sqrt{y} = 20 dt$$

$$\Rightarrow \boxed{\sqrt{y} = 20t + k} \quad (*)$$

$t=0, \quad dy = 4 \cdot 10^{-2}$
 $\Rightarrow k = 0,14$

$$\sqrt{y} = 20t + 0,14$$

$$y = 10t + 0,2$$

$$y(t=0,06) = (0,6 + 0,12)^2$$

$$y(t=0,06) = 0,64$$

$$V = 20\sqrt{y} = 20\sqrt{0,64} = 16 \text{ (m/s)}$$

Voltmetrenin
 gösterdiği değer.
 $(C)_k = E = -\frac{d\psi}{dt} = -\frac{d}{dt}(B \cdot S)$ kesit
y.d(yüzey)

$$V = E = -\frac{d}{dt}(B \cdot y \cdot d) \quad E = -B \cdot d \left(\frac{dy}{dt} \right) = -B \cdot dv$$

$$V = -0,25 \times 0,05 \times 16 = 0,12 \text{ (V)}$$

$$\text{Aynı!} \quad i = \frac{E}{R} \rightarrow i = \frac{0,12}{200 \cdot 10^3} \Rightarrow i = 1 \text{ (\mu A)}$$

statik halde

$$\rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{E} = 0 \quad \checkmark$$

$$\rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{J} \quad \checkmark$$

$$\rightarrow \nabla^2 V = -\frac{\rho v}{\epsilon} \quad \text{süreclilik}$$

$$\rightarrow \nabla^2 A = -\mu \vec{J} \quad (\text{dc})$$

$$\rightarrow \vec{E} = -\vec{\nabla} V \quad (\text{statik})$$

$$\rightarrow \vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A} \quad (\text{dc}) \quad \checkmark$$

$$\rightarrow V = \iiint \frac{\rho v \cdot dv}{4\pi \epsilon_0 R}$$

$$\rightarrow A = \iiint \left(\frac{\mu \vec{J} \cdot dv}{4\pi R} \right) \quad (\text{dc})$$

Zamanla değişen durum

$$\rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{J} + \vec{J}_d$$

$$\rightarrow \nabla^2 V = ?? = -\frac{\rho v}{\epsilon} + M \cdot \epsilon \cdot \frac{\partial^2 V}{\partial t^2}$$

$$\rightarrow \nabla^2 A = ?? = -\mu \vec{J} + M \cdot \epsilon \cdot \frac{\partial^2 A}{\partial t^2}$$

$$\rightarrow \vec{E} = -\vec{\nabla} V - \frac{\partial A}{\partial t} \quad (\text{gök gürültü})$$

Ö. Sonuç: Zamanla değişen durumlarda en etkinin

$$V = \frac{1}{\sqrt{M\epsilon}} \text{ (m/s)} \quad \text{hızıyla gidiyor.}$$

$\rightarrow \vec{E} = -\vec{\nabla}V$ ifadesini ele alalım.

Bir kez daha rot alırsın.

① $\vec{\nabla} \times \vec{E} = \vec{\nabla} \times (-\vec{\nabla} V) \xrightarrow{=} 0 \quad \rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{E} = 0$ (zamanla değişen hal için uygun değil)
 - Bu nedenle \vec{N} pîr bîr düzeltme terimi sap tarafı ekleyelim.

$$\rightarrow \vec{E} = -\vec{\nabla}V + \vec{N} \rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{E} = \vec{\nabla} \times (-\vec{\nabla}V) + \vec{\nabla} \times \vec{N} \xrightarrow{=} 0$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = \vec{\nabla} \times \vec{N} \rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{N} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = -\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} (\vec{\nabla} \times \vec{A}) \rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{N} = \vec{\nabla} \times \left(-\frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \right)$$

Sonuç: $\vec{N} = -\frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$ yani $\vec{E} = -\vec{\nabla}V - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$

Arka daki sonucun devamı:

EM etkinin V sonlu hızıyla yayılması nedeniyle herhangi bir noktadaki potansiyel:

$$V = \iiint_V \frac{[2V] \cdot dv}{4\pi\epsilon_0 R} \rightarrow \text{geçikmiş potansiyel.}$$

[2V]: 2V ifadesindeki her t zamanı için geçikmiş halidir

Olan $t - \frac{R}{v}$ (bir önceki zaman)

Örneğin: $2V = e^r \cdot \cos wt$ için $R \rightarrow$ kaynakton olan uzaklık.

$$[2V] = e^r \cdot \cos w(t - \frac{R}{v})$$

-iger boşlukta ise

$$v = \frac{l}{\sqrt{\mu \epsilon}} \text{ hit} \rightarrow v = c = \frac{l}{\sqrt{\mu_0 \epsilon_0}} = 3 \cdot 10^8 \text{ (m/s)}$$

Maxwell Denklemleri:

$$① \vec{\nabla} \times \vec{E} = -\mu \frac{\partial \vec{H}}{\partial t}$$

$$③ \vec{\nabla} \cdot \vec{H} = 0$$

$$② \vec{\nabla} \times \vec{H} = \sigma \vec{E} + \epsilon \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

$$④ \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 0 \quad (\text{kaynakton uzakta})$$

Maxwell I Denk. soldan rot. olalım.

$$\nabla \times (\nabla \times \bar{E}) = \nabla \times \left(-\mu \frac{\partial \bar{H}}{\partial t} \right) = -\mu \frac{\partial}{\partial t} (\nabla \times \bar{H})$$

$$\nabla \cdot (\nabla \times \bar{E}) - \nabla^2 E = -\mu \frac{\partial}{\partial t} \left(\sigma E + \epsilon \frac{\partial E}{\partial t} \right)$$

$$-\nabla^2 E = -\mu \sigma \frac{\partial^2 E}{\partial t^2} - \mu \epsilon \frac{\partial^2 E}{\partial t^2} \quad (\text{kayıpsız ortamda } \sigma=0)$$

$$\nabla^2 E - \mu \epsilon \frac{\partial^2 E}{\partial t^2} = 0$$

$$u(x, y, z, t) \rightarrow \text{bir fiziksel olay.}$$
$$\nabla^2 u - \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = 0 \quad v = hz$$

$$\Rightarrow v = \frac{1}{\sqrt{\mu \epsilon}} \text{ (m/s)} \xrightarrow[\text{ise}]{\text{ortam boşuk}} v = c = \frac{1}{\sqrt{\mu_0 \epsilon_0}} = 3 \cdot 10^8 \text{ (m/s)}$$

veya:

$$\nabla^2 H - \mu \epsilon \frac{\partial^2 H}{\partial t^2} = 0$$

$$v = hz = \frac{\lambda}{T} = \lambda f$$

- çözüm tek utaysal deşifim için

$$\frac{\partial^2 E}{\partial t^2} - \mu \epsilon \frac{\partial^2 E}{\partial t^2} = 0 \quad \text{in çözümü: } \rightarrow E_x = E_{xo} \cos \omega \left(t - \frac{z}{v} \right) \text{ seklindeki gibi.}$$

diger çözümünde ardi. (+)

$$\text{Aslında } E_x(z, t) = E_x^+(z-vt) + E_x^-(z+vt)$$

$$\nabla^2 E - \mu \epsilon \frac{\partial^2 E}{\partial t^2} = 0 \quad \text{denklemi: kayıpsız ortamda dalgalar denklemi}$$

cözümü:

$$E_x = E_{xo} \cos \omega \left(t - \frac{z}{v} \right) = E_{xo} \cos \omega \left(t - z \sqrt{\mu \epsilon} \right)$$

$$\text{veya: } E_x = E_{xo} \cos(\omega t - \beta z)$$

$$\beta = \omega \sqrt{\mu \epsilon} \quad (\text{faz sabiti})$$

gözümlü:

$$Ex = Ex_0 \cos(\omega t - \beta z) \text{ olsun. } (E = Ex_0 \cos(\omega t - \beta z), ax)$$

→ bu ne demek? → zit işaretle dalgı z yönünde

E_{ix} yönünde salınım yapar. \times z yönünde salınım yapar.

Ex_0 : genlik

ve β fat sabiti ($\beta = \omega \sqrt{\mu \epsilon}$) $\sqrt{\mu \epsilon}$: hızın tersi = $1/v$

$$\beta = \frac{\omega}{v} = \frac{2\pi f}{\lambda f} \Rightarrow \boxed{\beta = \frac{2\pi}{\lambda} \text{ (rad/m)}} \quad \lambda: \text{dalgı boyu}$$

$$Ex = Ex_0 \cos \omega (t - \frac{z}{v})$$

$$Ex = Ex_0 \cos \omega (t - \frac{z}{v})$$

Örneğin; İstanbul, Camlica'da 100MHz ile FM yayını. w , ama soruda perek yok.

300km uzaklığa (Bolu) ne zamanda gecikir?

$$z = 300 \text{ km} = 300 \cdot 10^3 = 3 \cdot 10^5 \text{ cm}$$

$$v = c = 3 \cdot 10^8 \text{ m/s alalım. } \frac{z}{v} = t' = \text{geçikme} = \frac{3 \cdot 10^5}{3 \cdot 10^8} = 10^{-3} \text{ (s)}$$

Not: Elektromanyetik dalgı zamanla ω : acısal frekansıyla harmonik yayıldığını için Maxwell Denklemleri ve dobrosyla dalgı denklemini E veya H alan bileşenlerini zamanın bogimsiz faktör hali ile işlenler yapılıp daha sonra elde edilen faktör ifadeler "jüt" ile çarpılıp reel kismı sayılerek zamanın boglu ifadesi elde edilmesi olur.

$\frac{\partial}{\partial t}$ yerine $\rightarrow j\omega$, $\frac{\partial^2}{\partial t^2}$ yerine $\rightarrow -\omega^2$ yarararak Maxwell Denk. ve

Dalgı Denk. faktör hallerini bulalım:

Maxwell

"faktör" old. anlamına gelir.

$$\textcircled{1} \quad \nabla \times E_s = -j\omega \mu H_s$$

$$\textcircled{3} \quad \nabla \cdot H_s = 0$$

$$\textcircled{4} \quad \nabla \cdot E_s = 0$$

$$\textcircled{2} \quad \nabla \times H_s = j\omega \epsilon E_s$$

Dalgı

$$\nabla^2 E_s + \omega^2 \mu \epsilon E_s = 0 \rightarrow \text{Helmholtz Dalgı Denk.}$$

$$\frac{\partial^2}{\partial x^2} E_s = -\omega^2 \mu \epsilon E_s$$

Gözüm = E_{xs} fazdır yani " $E_{sx} = E_{x0} e^{j\beta z}$ " bunu

Zamana bağlı hali bulmak istenirse; $e^{j\omega t}$ ile çarpıp reellini alır

$$E_{x0} = \operatorname{Re} \left\{ E_{x0} e^{-j\beta z} e^{j\omega t} \right\} = E_{x0} \operatorname{Re} \left\{ e^{j(\omega t - \beta z)} \right\} = E_{x0} \cos(\omega t - \beta z) \text{ bulunur.}$$

Dalganın dengesi faza bağlı haline: Helmholtz Dalganın denir.

Soru

Bir elek. manyetik dalganın elek. alanı: $E_{xs} = E_0 e^{-j\beta z}$ olsun.
Bu dalganın eslik eden \vec{H} manyetik alan ifadesini bulun.

$$\nabla \times E_s = -j\omega \mu_0 H_s \text{ idir.}$$

$$\begin{vmatrix} \hat{ax} & \hat{ay} & \hat{az} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ E_x & 0 & 0 \end{vmatrix} = -j\omega \mu_0 H_s$$

$$H_s = \sqrt{\frac{\epsilon_0}{\mu_0}} E_0 e^{-j\beta z} \cdot (\hat{ay})$$

$$\begin{aligned} + \hat{ay} \cdot \frac{\partial (E_{xs})}{\partial z} &= -j\omega \mu_0 H_s \\ + \hat{ay} \cdot (-j\beta E_0 e^{-j\beta z}) &= -j\omega \mu_0 H_s \\ \hat{ay} \cdot j\omega \sqrt{\mu_0 \epsilon_0} E_0 e^{-j\beta z} &= \omega \mu_0 H_s \end{aligned}$$

$$H_s = \sqrt{\frac{\epsilon_0}{\mu_0}} \cdot E$$

$$\Rightarrow \text{yani } \frac{E_{xs}}{H_s} = \sqrt{\frac{\mu_0}{\epsilon_0}} = \eta \text{ karakteristik impedans.}$$

$$\# \sqrt{\frac{\mu_0}{\epsilon_0}} = \eta_0 = \text{boşluk impedansı} = 377 \Omega$$

E ve H birbirine dikdir.

Not!

$$\vec{H} = \frac{1}{n} \cdot \vec{a}_z \times \vec{E} \text{ dir. veya } \vec{H} = \frac{1}{n} \cdot \vec{a}_z \times \vec{a}_x \quad \begin{matrix} \vec{E}' \text{ nin} \\ \uparrow \text{yönü} \end{matrix}$$

$$\vec{E} = -\eta \cdot \vec{a}_z \times \vec{H} \text{ dir.}$$

\downarrow
dalganın yayılma
yönü alt bittiği için

$$E_{xs} = E_0 e^{-\alpha z} e^{-j\beta z} \Leftrightarrow E_x = E_0 e^{-\alpha z} \cos(\omega t - \beta z)$$

KAYIPLI ORTAMDA ($\sigma \neq 0$) Dalga Yayılımı

Kayıpsız ortamlarda
dalmanın genliği
hep sabittir.

- dalga denk : $\nabla^2 E = \mu \sigma \frac{\partial E}{\partial t} + \mu \epsilon \frac{\partial^2 E}{\partial t^2}$

fazlı hali
↓

$$\nabla^2 E_s = \mu \sigma j \omega E_s - \omega^2 \mu \epsilon E_s \text{ olur.}$$

$$\nabla^2 E_s = \underbrace{j \omega \mu (\sigma + j \omega \epsilon)}_{\gamma^2} E_s$$

$$\nabla^2 E_s = \gamma^2 E_s$$

- $\nabla^2 E_s - \gamma^2 E_s = 0 \rightarrow E_s = E_0 e^{-\gamma z}$

ve çözüm:

$$E_s = E_0 e^{-\alpha z} e^{j \beta z} \text{ veya } e^{j \omega t} \text{ ile}$$

çarpılıp reel kısmı seçilirse

$$E_s = E_0 e^{-\alpha z} \cos(\omega t - \beta z) \text{ veya}$$

$$\vec{E} = E_0 e^{-\alpha z} \cos(\omega t - \beta z) \hat{a}_x (\text{V/m})$$

β : faz sabiti (rad/m)

α : zayıflama sabiti (Np/m)

$$\gamma = \sqrt{j \omega \mu (\sigma + j \omega \epsilon)} \text{ (rad/m)} : \text{propagasyon sabiti.}$$

$$\gamma = \alpha + j \beta = \sqrt{\mu \epsilon} \cdot \left(1 - j \frac{\sigma}{\omega \epsilon} \right)^{1/2}$$

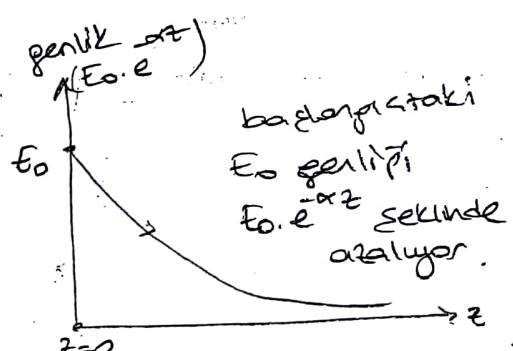
Maxwell II. Denkleminde $\sigma \neq 0$ olursa;

$$\bar{\nabla} \times \bar{H}_s = \sigma \bar{E}_s + j \omega \epsilon \bar{E}_s \text{ dir.}$$

$$\bar{\nabla} \times \bar{H}_s = j \omega \left(\epsilon - j \frac{\sigma}{\omega} \right) \bar{E}_s \text{ olur.}$$

ϵ_c = kompleks dielektrik

$$\epsilon_c = \epsilon - j \sigma \text{ olsun ve yerine konsun} \Rightarrow$$



$$\Rightarrow \nabla \times \bar{H}_S = j\omega (\epsilon'' - j\epsilon'), E_S$$

$$\nabla \times \bar{H}_S = (\omega \epsilon'' + j\omega \epsilon'), E_S$$

$$\nabla \times \bar{H}_S = \underbrace{\omega \epsilon'', E_S}_{J_1: \text{real kisim}} + \underbrace{j\omega \epsilon', E_S}_{J_2: \text{sanal kisim}}$$

(malzemedek
kayipla ilişkilidir)

örnek: $E = E_0 \cos \omega t$ olsun. Malzemedek harcanan $G_{\text{ya}} = \frac{1}{T} \int_0^T P \cdot dt =$

$$P = J_1 \cdot E = \sigma \cdot E^2$$

\downarrow
 $\sigma \cdot E$ veya

$$\omega \epsilon'' \cdot E_0^2$$

$$G_{\text{ya}} = \frac{1}{T} \int_0^T \sigma \cdot E_0^2 \cdot \cos^2 \omega t \cdot dt$$

$$G_{\text{ya}} = \frac{1}{2} \omega \epsilon'' \cdot E_0^2 \quad (\text{W/m}^3)$$

old. gäre kayip var.
lyf iletkenlerde propagasyon: ($\rightarrow \omega \epsilon \Rightarrow$ lyf iletken)
cok büyük old. itavesi perekmez.

$$\gamma = j\omega \sqrt{\mu \epsilon} \cdot \left(1 - j \cdot \frac{\sigma}{\omega \epsilon} \right)^{1/2} \approx j\omega \sqrt{\mu \epsilon} \cdot \left(-j \cdot \frac{\sigma}{\omega \epsilon} \right)^{1/2}$$

$$\gamma \approx j \cdot (-j)^{1/2} \cdot \sqrt{\sigma \cdot \mu \cdot \omega}$$

$$j = 1 \angle 90^\circ$$

$$-j = 1 \angle -90^\circ$$

$$\gamma = j \cdot \left(\frac{1}{r_2} - j \cdot \frac{1}{r_2} \right) \cdot \sqrt{\sigma \cdot \mu \cdot \omega} \quad \omega = 2\pi f$$

$$(-j)^{1/2} = 1 \angle 45^\circ$$

$$\gamma = (1+j) \cdot \sqrt{\pi f \mu \sigma} = \alpha + j\beta$$

$$(-j)^{1/2} = \frac{1}{r_2} - j \cdot \frac{1}{r_2}$$

$$\gamma = \alpha + j\beta \quad \text{old. gäre} \quad \alpha = \beta = \sqrt{\pi f \mu \sigma}$$

$\bar{E} = E_0 \cdot e^{-\alpha z} \cos(\omega t - \beta z) \cdot \hat{\alpha}$ idi.

Dalganın $z = \frac{1}{\alpha} \text{ (m)}$ ilerlerse genlik $E_0 \cdot e^{-1} = \% 36 E_0$ olur.

Dalganın penkopinin $0,36 E_0$ olmasına karşı şebeke

dalganın ilerlediği bu mesafeye $\delta = \frac{1}{\alpha} \text{ (m)}$ "deri

kolinliği (penetrasyon)" denir.

\curvearrowleft dalganın ilerlediği enerjisi her bir enerji kaybeder.

kaçış enerji: $0,696 \text{ 'sinde'}$

Soru

1divim) genlikli $\mu_r = 1$, $\epsilon_r = 20$, $\sigma = 0,5$ (S/m) ortamında yayılan bir dalganın bu ortamda 10 cm sırtlanması
 $f = 5 \text{ MHz}$ ise dalganın bu ortamda 10 cm sırtlanması
durumunda genliği ne olur?

$\sigma \rightarrow \text{küçük} \equiv \text{kayıplı ortam (derin kalınlık bulanık)}$

Propagasyon sabiti bulunacaktır ($\gamma = \sqrt{j\omega\mu(\sigma + j\omega\epsilon)}$)
kompleks sinyal elde edilecektir
 $\gamma = 4,44 \angle 45,32 \text{ (rad/m)}$

$$= 4,44 \cos 45,32 + j(4,44) \sin 45,32$$

$$\gamma = \frac{\alpha}{\beta} + j \frac{\beta}{\beta}$$

$$\left. \begin{aligned} \text{Genlik} &= E_0 \cdot e^{-\alpha z} \\ z &= 0,1 \text{ m} \end{aligned} \right\} = \frac{3,12(0,1)}{10} = 7,31 \text{ (m)}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{E}_S = -j\omega \mu \vec{H}_S$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{H}_S = j\omega \epsilon \vec{E}_S$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{H}_S = 0$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E}_S = 0$$

$$E_x = E_0 \cos(\omega t - \beta z)$$

$$\beta = \omega \sqrt{\mu \epsilon} \quad (\text{for z solution})$$

$$E_x = E_0 \cos \omega \left(t - z \sqrt{\mu \epsilon} \right)$$

$$E_x = E_0 \cos \omega \left(t - \frac{z}{v} \right)$$

$$\beta = \omega \sqrt{\mu \epsilon} = \frac{\omega}{v}$$

$$\beta = \frac{2\pi f}{\lambda} = \frac{2\pi}{\lambda}$$

$$\mathcal{E}_h = -N \frac{d\phi}{dt}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{J} \rightarrow \text{static}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{J}_f + \vec{J}_d \rightarrow \text{zamanlı degerler}$$

$$\frac{d\vec{D}}{dt} = \epsilon \frac{d\vec{E}}{dt} = \vec{J}_d$$

$$\vec{J}_f = \sigma \vec{E}$$

Lilektenlik (sreams)

$$D = \epsilon E$$

$$\beta = \mu_0 H$$

$$\vec{\nabla}^2 \vec{E} + \beta^2 \vec{E} = 0 \quad \vec{J}$$

Koçaklı ortam
VSM

İsim + numara+ imza:.....

Sorular.

1) Amper yasasındaki ; deplasman akım yoğunluğu gibi bir terime neden ihtiyaç vardır açıklayınız?

2) 20 V/m genlikli, 98 MHz frekanslı bir elektromanyetik dalga $v=0.1 c$ ($c = 3 \cdot 10^8$ m/s ışığın boşlukta yayılma hızı) - x yönünde 600 km yol aldığında elektrik alanının ifadesini çıkarınız ve elde ettiğiniz bağıntılı fazör hale çeviriniz. Ayrıca Maxwell denklemleri kullanarak yayılan dalganın manyetik alanını bulunuz?

$$z = 600 \text{ km} = 600 \times 10^3$$

$$v = 0,1 \times 3 \times 10^8 = 3 \times 10^7 \text{ m/s}$$

$$v = \frac{1}{\sqrt{\mu \epsilon}} \quad \text{Boşluk} \Rightarrow v = c = \frac{1}{\sqrt{\mu_0 \epsilon_0}}$$

$$\beta = \omega \sqrt{\mu \epsilon} = \frac{\omega}{v}$$

$$\beta = \frac{2\pi \cdot 98 \times 10^6}{3 \times 10^7} = 20,52$$

$$E_x = E_{x0} \cos(\omega t + \beta z) (-\hat{\alpha}_x)$$

$$E_x = 20 \cos(196\pi t + 20,52 z) (-\hat{\alpha}_x)$$

$$E_{xs} = E_{x0} e^{-j\beta z}$$

$$E_{xs} = 20 e^{-j20,52 z}$$

$$\nabla \times E_s = -j\omega \mu H_s$$

$$\begin{vmatrix} \hat{\alpha}_x & \hat{\alpha}_y & \hat{\alpha}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ E_x & 0 & 0 \end{vmatrix} = -j\omega \mu H_s$$

$$\hat{\alpha}_y \frac{\partial}{\partial z} (E_{xs}) = -j\omega \mu H_s$$

$$H_s = \sqrt{\frac{\epsilon}{\mu}} E_{x0} e^{-j\beta z} (\hat{\alpha}_y)$$

$$[\epsilon = 8,85 \times 10^{-12}; \mu = 4\pi \times 10^{-7}]$$

$$H_s = 2,65 \times 10^{-3} \times 20 e^{-j20,52 z} (\hat{\alpha}_y)$$

- S. f. r. Eşitsizlikleri
 - $\nabla \cdot (\vec{\nabla} \times \vec{A}) = 0$
 - $\nabla \times (\nabla V) = 0$

- $\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$
- $\vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0 J$
- $\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \rho_v / \epsilon$
- $\vec{\nabla} \times \vec{E} = 0$

- Diverans Teo.

$$\int_S \vec{\nabla} \cdot \vec{A} d\sigma = \oint_C \vec{A} d\vec{s}$$

- Stokes Teo

$$\int_S \vec{\nabla} \times \vec{A} d\sigma = \oint_C \vec{A} d\vec{l}$$

- $\oint_S \vec{B} d\vec{s} = 0$

$$\boxed{\oint_C \vec{B} d\vec{l} = \mu_0 I} \quad (\text{Amper dairesi yasası})$$

- Diferansiyel

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0 \vec{J}$$

integral

$$\oint_S \vec{B} d\vec{s} = 0$$

$$\oint_C \vec{B} d\vec{l} = \mu_0 I$$

$$\bullet \vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A} \quad (\text{magnetik vektör potansiyeli}) \quad (\text{Wb/m})$$

$$\bullet \nabla^2 \vec{A} = -\mu_0 \vec{J} \quad (\text{vectör potansiyeli})$$

$$\bullet \nabla^2 V = -\frac{\rho_v}{\epsilon_0}$$

$$\bullet \nabla^2 \vec{A} = -\mu_0 \vec{J}$$

(vectör potansiyeli)

$$\Rightarrow V = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \frac{\rho_v}{R} dv'$$

$$\Rightarrow A = \frac{\mu_0}{4\pi} \int \frac{J}{R} dv'$$

Magnetik Vektör
Potansiyeli

$$\bullet \Phi = \int_S \vec{B} d\vec{s}$$

Magnetik Ak.

$$\bullet \Phi = \int_S (\vec{\nabla} \times \vec{A}) d\sigma \xrightarrow{\text{stokes}} \Phi = \oint_C \vec{A} d\vec{l}$$

$$\bullet \bar{I} = \bar{J} ds$$

$$\bullet \vec{A} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \int \frac{dl'}{R}$$

$$\bullet \vec{B} = \vec{\nabla} \times \left[\frac{\mu_0 I}{4\pi} \int \frac{dl'}{R} \right]$$

$$\vec{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \int \frac{dl' \times \hat{a}_B}{R^2}$$

$$\bullet \vec{B} = \frac{\mu_0 I}{4\pi} \int \frac{dl' \times \vec{R}}{R^3}$$

$$\bullet \vec{B} = \frac{16\pi b^2}{4R^3} \left(\hat{a}_\theta 2\cos\theta + \hat{a}_\phi \sin\theta \right)$$

Biot-Savart

Magnetik dipol

Magnetik Enerjisi
Tor $\ddot{\imath}$
Magnetik Denge

x	y	z
r	\emptyset	z
r	\emptyset	\emptyset

Magnetik alanın ve Esdeger Akım Yagnılıkları

- Bir tane dumanın mikronastaların vektörü

$$M = \lim_{\Delta V \rightarrow 0} \frac{\sum M_k}{\Delta V}$$

$$d\vec{A} = \mu \frac{\vec{M} \times \vec{d}\vec{n}}{4\pi R^2} dV \rightarrow A = \int dV \rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{A} = \vec{B}$$

$M_k \rightarrow$ mangetik dipol momenti

$\vec{d}\vec{n} \rightarrow$ yüzeye dik birim vektor

- Mikronastaların yüzey akım yoğunluğu

$$\vec{J}_{ms} = \vec{M} \times \vec{d}\vec{n} (\text{A/m})$$

- Mikronastaların hacim akım yoğunluğu

$$J_{mv} = \vec{\nabla} \times \vec{M} (\text{A/m}^2)$$

- Mangetik moment yoğunluğu M' 'nın ve ile doğru orantılı bir sağda yoğunluğu \vec{B}_i olacak şekilde kabul edilirse

$$\vec{B}_i = \mu_0 \vec{M}$$

$$J_{mv} = \vec{\nabla} \times \vec{M}$$

$$J_{mv} = \frac{1}{\mu_0} (\vec{\nabla} \times \vec{B}_i)$$

(*) içerde uygulanır

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0 J_{mv}$$

(**) dışarıda uygulanır

$$\vec{\nabla} \times \vec{B}_e = \mu_0 J$$

(*) Toplam

$$\vec{\nabla} \times \vec{B}_{top} = \mu_0 (J + J_{mv})$$

Mangetik Alan Sıddeti ve Bağıl Eşeqirgenlik

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0 (J + J_{mv}), J_{mv} = \vec{\nabla} \times \vec{M}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{H} = J$$

$$\frac{1}{\mu_0} (\vec{\nabla} \times \vec{B}) = j + \vec{\nabla} \times \vec{M}$$

$$\int \vec{\nabla} \times \vec{H} ds = \int j ds$$

$$\vec{\nabla} \times \left(\frac{\vec{B}}{\mu_0} - \vec{M} \right) = j$$

$$\int_C \vec{F} dl = I \quad (\text{Amper Yosu})$$

$$\vec{H} = \frac{\vec{B}}{\mu_0} - \vec{M}$$

mangetik alan sıddeti

Ortamın özellikleri lineer ve yan bağımsız ise mikronastaların mangetik alan sıddeti ile doğru orantılıdır.

$$\vec{M} = X_m \vec{H}$$

X_m : Ortamın bağıl mangetik geçirgenliği

$$\vec{H} \mu_0 (1 + X_m) = \vec{B}$$

$$\vec{B} = \mu \vec{H}$$

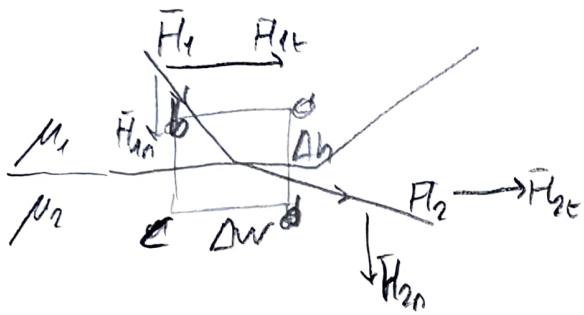
$$\vec{M} = \mu_0 M_0$$

μ : Ortamın mutlak mangetik geçirgenliği

Manyetik Matlamenin Davranışı

M _r değerine göre 3 tane tür		
Diamagnetik	Paramagnetik	Ferromagnetik
$\mu_r \leq 1$	$\mu_r > 1$	$\mu_r \gg 1$
$X_m = -10^{-5}$	$X_m = 10^{-5}$	
Cu, Ag, Au	Al, Ti, Mg	

Magnetostatik Alanlar ve Sınır Koşulları



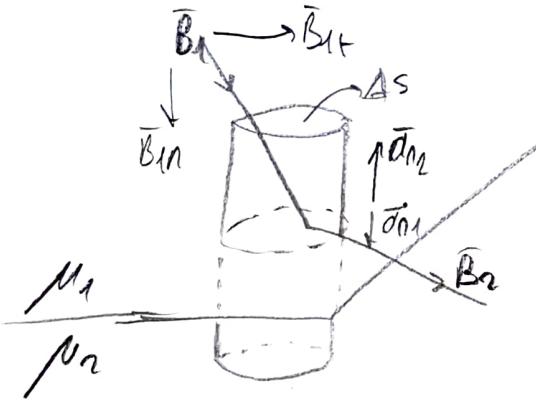
$$\nabla \times \vec{H} = J \rightarrow \oint_C \vec{H} d\ell = I$$

$$\nabla \cdot \vec{B} = 0 \rightarrow \oint_S \vec{B} d\vec{s} = 0$$

$$\oint_{abcd} \vec{H} d\ell = I \rightarrow \int_{ab} \vec{H}_1 d\ell + \int_{cd} \vec{H}_2 d\ell = I \quad I = \int_S \Delta w$$

$$H_{1t} \Delta w + H_{2t} (-\Delta w) = J_{ms} \Delta w$$

$$[H_{1t} - H_{2t} = J_{ms}]$$



$$\int \vec{B}_1 (\partial_{n_2} A_s) + \int \vec{B}_2 (\partial_{n_1} A_s) = 0$$

$$B_{1n} A_s + B_{2n} (-A_s) = 0$$

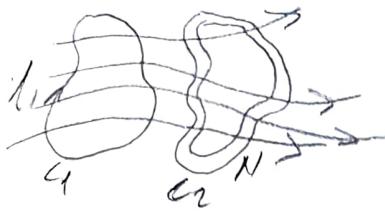
$$B_{1n} - B_{2n} = 0$$

$$B_{1n} = B_{2n}$$

$$[\mu_1 H_{1n} = \mu_2 H_{2n}]$$

$$B = \mu H$$

Endstekans ve Induktörler



$$\Phi_{12} = \oint \vec{B}_1 d\vec{s}_2$$

ortak alan

$$B_1 = \frac{\mu_0 I_1}{2\pi} \int \frac{dl \times \vec{B}}{r^3}$$

$$\Phi_{12} = I_1 L_{12}$$

$$L_{12} = N_1 \Phi_{12} \cong I_1 L_{12} \rightarrow L_{12} = \frac{N_{12}}{I_1}$$

$$L_{12} = N_1 \Phi_{11} \geq N_2 \Phi_{12} = L_{21}$$

1- Koordinat sistem

2- itekeşin telde I akımı varlığım.

3- B hesaplama (Amper veya Biot-S)

4- B den her sarm ile bağlı $\oint \vec{B} d\vec{l}$ bul

5- Akı bağılması Φ nın sarm sayısı olacak (L=N Φ)

6- L = $\frac{1}{I_1} \oint H dl$ ile öz induktans

I_1

B_1

$$\Phi_{12} = \oint \vec{B}_1 d\vec{s}_2$$

$$L_{12} = \Phi_{12} N_2$$

$$L_{12} = \frac{N_{12}}{I_1}$$

$$\Rightarrow \oint H dl = I$$

$$\oint (\partial_\phi H_\phi) (d_\phi r d\phi) = IN$$

$$H_\phi r 2\pi = IN$$

$$H = \frac{NI}{2\pi r}$$

$$B = \frac{1}{2\pi} \frac{\mu_0 NI}{r}$$

$$\Phi_{12} = \left(\frac{\mu_0 NI}{2\pi r} \right) (d_\phi r d\phi)$$

$$L_{12} = N\Phi$$

Manyetik Enerji



$$V_1 = L_1 \frac{di_1}{dt}$$

$$W_1 = \int V_1 i_1 dt$$

$$\textcircled{R} W_1 = \frac{1}{2} L_1 I_1^2$$



$$W_{12} = \int V_{12} I_1 dt$$

$$\textcircled{R} N_{12} = F L_{12} I_1 I_2$$

[Destekleyen (+)
Desteklemeyle (-)]



$$V_2 = L_2 \frac{di_2}{dt}$$

$$W_2 = \int V_2 i_2 dt$$

$$\textcircled{R} W_2 = \frac{1}{2} L_2 I_2^2$$

$$W = W_1 + W_{12} + W_2$$

$$W = \frac{1}{2} L_1 I_1^2 + L_{12} I_1 I_2 + \frac{1}{2} L_2 I_2^2$$

- Alan nicelikleri arasındaki Manyetik Enerji

Elektrostatik

$$\vec{D}$$

$$\vec{E}$$

$$\epsilon/\mu$$

Manye statik

$$\vec{F}$$

$$\vec{B}$$

$$1/\mu$$

$$\text{Lineer ortam} \rightarrow W_e = \frac{1}{2} \int \vec{D} \cdot \vec{E} d\tau \xrightarrow{\text{det}} W_m = \frac{1}{2} \int \vec{H} \cdot \vec{B} d\tau$$

$$\vec{B} = \mu \vec{H}$$

$$\textcircled{R} W_m = \frac{1}{2} \int \frac{B^2}{\mu} d\tau'$$

Manyetik Kuvvetler ve Torklar

- Akım Taşıyan İletkenler Üzerindeki

$$\vec{F}_m = I \int d\vec{l} \times \vec{B}$$

$$\delta Y = \hat{a}_x \int d\vec{l} \times \vec{B}$$

$\downarrow b \sin \phi$

$\rightarrow I d\ell \times \vec{B}$

$\downarrow b d\phi$

$\rightarrow b s \sin \phi$

$$\delta Y = \hat{a}_x b^2 \sin^2 \phi \delta I d\phi$$

$$\vec{T} = \hat{a}_x b^2 B I 2 \int_0^\alpha \sin^2 \phi d\phi$$

$$\vec{T} = \hat{a}_x I m \vec{B}^2 B$$

$$\vec{T} = \vec{m} \times \vec{B}$$

m: I.S

$$\Rightarrow F_{12} = \frac{\mu_0 I_1 I_2}{4\pi} \iint d\ell_2 \times \frac{(d\vec{l}_1 \times \vec{R})}{R^3}$$

- Dipoloon Enerji Üzerinde

$$F_\phi = -\nabla W_m \rightarrow (F_\phi)_x = -\frac{\partial W_m}{\partial x}$$

$$T_\phi = \frac{-\partial W_m}{\partial \phi}$$

Manyetik Devreler

$$\oint \vec{H} d\ell = NI = V_m \rightarrow \text{manyetik motor kurusu}$$

$$B = \mu H$$

$$\phi = BS$$

$$V_e = i (R_g + R_f)$$

$$\frac{EMD}{V_m}$$

\vec{B}

ϕ

μ



$$\frac{EDM}{V_e}$$

i

R

σ

$$V_m = B S \phi$$

$$\phi = B S$$

$$V_m = NI$$

$$V_m = NI$$

$$B = \frac{NI}{AS}$$

$$\mu = \mu_r \mu_0$$

9

$$\frac{\partial \phi}{\partial z} = \frac{\partial \phi}{\partial z}$$

further = 0

Faraday Induktion Gesetz

$$\frac{d\phi}{dt} = \oint \vec{B} \cdot d\vec{s}$$

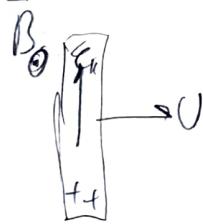
$$\oint \vec{E} dt = - \int \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} ds$$

- Zonanlaegeisen magnetisch der, dann keine

$$V = - \frac{d\phi}{dt}$$

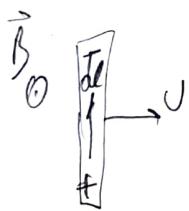
V = induzierten EMF

- Schwach magnetische Fluss durch Bspiele



$$V = \int (\vec{J} \times \vec{B}) dl$$

- Zonanlaegeisen flussdurchfluss hoher



$$V' = \oint \vec{E} dl = - \int \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} ds + \underbrace{\int (\vec{J} \times \vec{B}) dl}_{3}$$

$$\phi = \int \vec{B} ds$$

Maxwell-Gleichungen

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{J}$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{D} = \rho_v$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{H} = \vec{J} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

$$\rightarrow \text{Faraday} \rightarrow \oint \vec{E} ds = - \int \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} ds$$

$$\rightarrow \text{Gauss} \rightarrow \oint \vec{D} ds = \oint \rho_v dv$$

$$\rightarrow \text{Amper} \rightarrow \oint \vec{H} dl = \int \vec{J} ds + \int \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} ds$$

$$\rightarrow \text{Magnetostatik} \rightarrow \oint \vec{B} ds = 0$$

$$\rightarrow \text{Lorentz} \rightarrow \vec{F} = q(\vec{E} + \vec{v} \times \vec{B})$$

②

Sınıf Kasıtları

E ve H tıpleri blosen

$$E_{1t} = E_{2t}$$

$$\vec{J}_n \times (H_{1t} - H_{2t}) = J_s$$

Düzen B ının normal bilgisı

$$D_{1n} - D_{2n} = J_s$$

$$B_{1n} = B_{2n}$$

- Kasıpsız lneer ortam E, M ve $\sigma = 0$
- İkinci kasıpsız ortam $J_s = 0, J_s = 0$

$$D = \epsilon \vec{E} \quad E_{1t} = E_{2t} \longrightarrow \frac{D_{1t}}{\epsilon_1} = \frac{D_{2t}}{\epsilon_2}$$

$$H_{1t} = H_{2t}$$

$$\vec{B} = \mu \vec{H}$$

$$D_{1n} = D_{2n}$$

$$B_{1n} = B_{2n}$$

- Bir dielektrik bir məkənnəl iletken

$$B=0 \quad H=0$$

$$E_2 = 0 \quad B_2 = 0$$

$$E_{1t} = E_{2t} = 0$$

$$\vec{J}_n \times H_{1t} = J_s$$

$$D_{1n} = J_s$$

$$B_{1n} = 0$$

Potansiyal Fonksiyonları

$$\vec{E} = -\nabla V - \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$$

A vəkkənə potansiyal rəm hərəkəti olmayan dələkəmən

$$\nabla^2 \vec{A} - \mu \epsilon \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} = -\mu \vec{J}$$

Skalar potansiyal V rəm hərəkəti olmayan dələkəmən

$$\nabla^2 V - \mu \epsilon \frac{\partial^2 V}{\partial t^2} = -\frac{J_s}{\epsilon}$$

Dələkəmənin Çoxlu

$$V(R, t) = \frac{1}{4\pi\epsilon} \int \frac{J_v(t - \frac{R}{v_p})}{R} dV' \quad (V)$$

$$\vec{A}(R, t) = \frac{\mu}{4\pi} \int \frac{J(t - \frac{R}{v_p})}{R} dV' \quad (\text{Amper/m}^2)$$

③

Zanarda Harmonik Akseler

$$e^{j\omega t} = \cos(\omega t) + j \sin(\omega t)$$

Zanarda Harmonik Elektromanyonu

$$\bar{E}(x, y, z; t) = \operatorname{Re}\{\bar{E}(x, y, z) e^{j\omega t}\}$$

$$\frac{\partial \bar{E}(x, y, z; t)}{\partial t} = j\omega (\bar{E}(x, y, z))$$

$$\int \bar{E}(x, y, z; t) dt = \frac{1}{j\omega} (\bar{E}(x, y, z))$$

Basit Ondan Maxwell Denklemleri

$$\nabla \times E = -j\omega \mu_0 H$$

$$\nabla \cdot \bar{E} = \frac{\rho}{\epsilon}$$

$$\nabla \times \bar{H} = j + j\omega \epsilon \bar{E}$$

$$\nabla \cdot \bar{H} = 0$$

Zanarda Harmonik Dalgaları

$$\nabla^2 V + k^2 V = -\frac{\rho}{\epsilon}$$

$$w\sqrt{\mu\epsilon} = k \rightarrow \text{dalgaları}$$

$$\nabla^2 \bar{A} + k^2 \bar{A} = -\rho j$$

Fazörlerin içindeki V' (harmonik) ve Vektor Potansiyeli

$$V(R) = \frac{1}{4\pi\epsilon} \int_{V'} \frac{j\omega e^{-jkR}}{R} dV' \quad (V)$$

Sıkılık pot

$$\bar{A}(R) = \frac{1}{4\pi} \int_V \frac{e^{-jkR}}{R} dV' \quad (wb/m) \quad \text{Vektor pot}$$

NOT: Zanarda harmonik yük ve akım dağılımında, E ve H ?

1- $V(R)$, $A(R) = ?$

2- $E(R) = -\nabla V - j\omega \bar{A}$

$B(R) = \nabla \times \bar{A}$

3- cos ref onluk bul

$$\bar{E}(R; t) = \operatorname{Re}\{\bar{E}(R) e^{j\omega t}\}$$

$$\bar{H}(R; t) = \dots$$

D ⑩

Elektron milyonluh Spektrum

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = -\mu \frac{\partial \vec{H}}{\partial t}$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = 0$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{H} = \epsilon \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{H} = 0$$

$$\cdot \vec{\nabla}^2 E - \mu \epsilon \frac{\partial^2 H}{\partial t^2} = 0$$

$$\cdot \vec{\nabla}^2 E - \frac{1}{v_p^2} \frac{\partial^2 E}{\partial t^2} = 0$$

$$\cdot \vec{\nabla}^2 H - \frac{1}{v_p^2} \frac{\partial^2 H}{\partial t^2} = 0$$

$$v_p = \frac{1}{\sqrt{\mu \epsilon}}$$

dalgan
hizisi

Zamanla Harmonik Alanlar sun Fazlar kullanan

$$\vec{\nabla}^2 \vec{E}_s + \frac{\omega^2}{v_p^2} \vec{E}_s = 0$$

$$k = \frac{\omega}{v_p}$$

dalgan
sagligi

$$\cdot \vec{\nabla}^2 \vec{E}_s + k^2 \vec{E}_s = 0$$

$$\cdot \vec{\nabla}^2 \vec{H}_s + k^2 \vec{H}_s = 0$$

Kayipsiz Ortamda Dizilen Dalgeler

$$\sigma = 0 \quad k = \frac{\omega}{v_p}$$

$$\vec{\nabla}^2 \vec{E}_s + k^2 \vec{E}_s = 0$$

$$\vec{E}_x \frac{\partial^2}{\partial t^2} + k^2 \vec{E}_x = 0 \rightarrow \text{dit cizim}$$

$$\vec{E}_x(z) = E_0^+ e^{-jkz} + E_0^- e^{jkz}$$

+z yonunde
merkezi dalgasi
(gider)

-z yonunde ilerleyen
dalgasi (yonsiger)

A) $\vec{E}_x(z; t) = \alpha_x E_0^+ \cos(\omega t - kz)$

B) $H = \alpha_y \frac{k}{\omega \mu} E_0^+ e^{-jkz}, \quad k = \omega \sqrt{\mu \epsilon}, \quad \eta = \sqrt{\frac{\mu}{\epsilon}}$

C) $H_z = \alpha_y \frac{1}{\eta} E_0^+ e^{-jkz}$

\vec{E}_x cinden $E_0^+ e^{-jkz}$ bismindan
Birim yonulmam ele. $\frac{1}{\eta}$ ile carp

D) $[W_m = \frac{1}{2} \int B^2 dv = \frac{1}{2} \int \frac{B^2}{\mu} dy]$

Elma Elektromanyetik Dalgalar

$$\vec{H} = \frac{1}{\eta} \vec{\partial}_t \times \vec{E}$$

$$\vec{E} = -\eta \vec{\partial}_t \times \vec{H}$$

Kıymak Ortamında Döşken Dalgası

$$\vec{J} = \sigma \vec{E} \text{ akım akışı (habekta } \sigma=0)$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{H} = jw \left(\vec{E} + \frac{\sigma}{jw} \right) \vec{E}$$

$\vec{E}_c \rightarrow$ kompleks diletirik gerilim

- k yerine kek kullan

$$kc = w \sqrt{\mu \epsilon'} \Rightarrow v^2 E + kc^2 E = 0$$

- γ (genel) yayılma sabiti $= jkc$

$$\gamma = jw \sqrt{\mu \epsilon_c} = jw \sqrt{\mu (\epsilon' - j\epsilon'')} = \alpha + j\beta$$

$$\rightarrow \vec{\nabla}^2 \vec{E} - \gamma^2 \vec{E} = 0 \quad (\text{kortezgen konus})$$

Endüksiyon ve Indüktörler

$$\Phi_{12} = \int \vec{B}_1 d\vec{s}_2$$

$$\int B_1 dl = \mu_0 I_1 \quad B_1 = B_{1n}$$

$$\Phi_{12} = \int \vec{B}_{1n} d\vec{s}_2$$

$$\Lambda_{12} = N_2 \Phi_{12}$$

$$L_{12} = \frac{\Lambda_{12}}{I_1}$$

Bağıtlandı Sabitler

Faz Sabiti β

σ z impedans $\eta_c \rightarrow$ fazanlığı

faz hızı v_p

dalganın boyu λ

dersi kolaylığı δ

fazor
son

h son
6 ddm