

# 余切丛

Wikipedia

8 January 2024

在数学中，特别是在微分几何中，一个光滑流形的**余切丛** (**cotangent bundle**) 是在流形中的每个点处的所有余切空间的向量丛。它也可以被描述为切丛的对偶丛。这可以推广到比光滑流形具有更多结构的范畴，例如复流形，或 (以余切丛的形式) 代数簇或概型。在光滑的情况下，任何黎曼度量或辛形式都会在余切丛和切丛之间给出一个同构，但在其他范畴中它们通常不是同构的。

## 1 通过对角态射的形式定义

定义余切丛有几种等价的方法。有一种是通过一个对角映射  $\Delta$  和胚芽定义。

设  $M$  为一个光滑流形，并设  $M \times M$  为  $M$  的笛卡尔积。对角映射  $\Delta$  将在  $M$  中的一个点  $p$  映射到  $M \times M$  中的点  $(p, p)$ 。 $\Delta$  的象称为对角线。设  $\mathcal{I}$  为在  $M \times M$  上的光滑函数的胚层，其对角线为零。则商层  $\mathcal{I}/\mathcal{I}^2$  由对角线为零的高阶项的函数等价类组成。余切层被定义为该层到  $M$  的拉回 (pullback)：

$$\Gamma T^*M = \Delta^*(\mathcal{I}/\mathcal{I}^2).$$

根据泰勒定理，这是相对于  $M$  的光滑函数的微分簇的局部自由模簇。因此，它在  $M$  上定义一个向量丛：**余切丛** (**cotangent bundle**)。

余切丛的光滑截面称为 (微分) 1-形式。

## 2 逆变性质

流形的一个光滑态射  $\phi: M \rightarrow N$  诱导在  $M$  上的一个拉回层  $\phi^*T^*N$ 。这里有一个向量丛的诱导映射  $\phi^*(T^*N) \rightarrow T^*M$ 。

## 3 示例

向量空间  $\mathbb{R}^n$  的切丛是  $T\mathbb{R}^n = \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$ ，并且余切丛是  $T^*\mathbb{R}^n = \mathbb{R}^n \times (\mathbb{R}^n)^*$ ，其中  $(\mathbb{R}^n)^*$  标志余向量的对偶空间，线性函数  $v^*: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ 。

给定一个光滑流形  $M \subset \mathbb{R}^n$ ，嵌入作为一个超曲面，它由一个函数  $f \in C^\infty(\mathbb{R}^n)$  的零点集表示，具有条件  $\nabla f \neq 0$ ，则切丛为

$$TM = \{(x, v) \in T\mathbb{R}^n : f(x) = 0, df_x(v) = 0\},$$

其中  $df_x \in T_x^*M$  是方向导数  $df_x(v) = \nabla f(x) \cdot v$ 。根据定义，在这种情况下，余切丛是

$$T^*M = \{(x, v^*) \in T^*\mathbb{R}^n : f(x) = 0, v^* \in T_x^*M\},$$

其中  $T_x^*M = \{v \in T_x\mathbb{R}^n : df_x(v) = 0\}^*$ 。由于每个余向量  $v^* \in T_x^*M$  对应于一个唯一的向量  $v \in T_xM$ , 即  $v^*(u) = v \cdot u$ , 对于一个任意  $u \in T_xM$ ,

$$T^*M = \{(x, v^*) \in T^*\mathbb{R}^n : f(x) = 0, v \in T_x\mathbb{R}^n, df_x(v) = 0\}.$$

## 4 余切丛作为相空间

由于余切丛  $X = T^*M$  是一个向量丛, 它本身就可以被视为一个流形。因为在每个点处,  $M$  的切线方向可以与其纤维中的对偶余向量配对, 所以  $X$  拥有一个称为重言式 1-形式 (tautological 1-form) 的正则 1-形式  $\theta$ , 这将在下节讨论。 $\theta$  的外微分是一个辛 2-形式, 由此对于  $X$  可以构建一个非退化的体积形式。例如, 由此结果可知  $X$  总是一个可定向流形 (其切丛  $TX$  是一个可定向的向量丛)。可以在余切丛上定义一组特殊的坐标; 这些坐标被称为正则坐标。因为余切丛可以被视为辛流形, 所以在余切丛上的任意实数函数都可以被解释为一个哈密顿量; 因此, 余切丛可以被理解为是哈密顿力学在其中发挥作用的一个相空间。

## 5 重言式 1-形式

余切丛携带一个正则 1-形式  $\theta$ , 也称为辛势 (symplectic potential), 庞加莱 1-形式 (Poincaré 1-form) 或刘维尔 1-形式 (Liouville 1-form)。这意味着, 如果我们把  $T^*M$  本身看作一个流形, 则在  $T^*M$  之上有一个向量丛  $T^*(T^*M)$  的正则截面。

本节可以采用多种方式构造。最基本的方法是使用局部坐标。假设  $x^i$  是在基流形  $M$  上的局部坐标。根据这些基坐标, 有纤维坐标  $p_i$ : 在  $T^*M$  的一个特定点处, 一个 1-形式具有形式  $p_i dx^i$  (隐含了爱因斯坦求和约定)。因此, 流形  $T^*M$  本身携带局部坐标  $(x^i, p_i)$ , 其中  $x^i$  是在基上的坐标, 并且  $p_i$  是在纤维中的坐标。在这些坐标中, 正则 1-形式给出为

$$\theta_{(x,p)} = \sum_{i=1}^n p_i dx^i.$$

本质上, 正则 1-形式在  $T^*M$  的每个固定点处的值都作为一个拉回给出。具体来说, 假设  $\pi : T^*M \rightarrow M$  是该丛的投影。取在  $T_x^*M$  中的一个点, 相当于选择在  $M$  中一个点  $x$  以及在  $x$  处的一个 1-形式  $\omega$ , 并且重言式 1-形式  $\theta$  指派给点  $(x, \omega)$  一个值

$$\theta_{(x,\omega)} = \pi^*\omega.$$

也就是说, 对于在余切丛的切丛中一个的向量  $v$ , 在  $(x, \omega)$  处将重言式 1-形式  $\theta$  应用到  $v$  的计算, 是使用  $d\pi : T(T^*M) \rightarrow TM$  将  $v$  投影到在  $x$  处的切丛中, 并将  $\omega$  应用于该投影。注意, 重言式 1-形式不是在基底  $M$  上的一个 1-形式的一个拉回。

### 5.1 辛形式

在余切丛上有一个正则辛 2-形式, 作为紧致 1-形式 (辛势) 的一个外导数。证明这个形式是辛的, 实际上可以通过注意到辛性是一个局部性质来完成: 由于余切丛是局部平凡的, 这个定义只需要在  $\mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$  上检查。但这里定义的 1-形式是  $y_i dx_i$  的加和, 并且微分是正则辛形式, 即  $dy_i \wedge dx_i$  的加和。

## 5.2 相空间

如果流形  $M$  表示在一个动力系统中可能位置的集合，则余切丛  $T^*M$  可以被看作是可能的位置 (*positions*) 和动量 (*momenta*) 的集合。例如，这是描述钟摆相空间的一种方式。钟摆的状态由它的位置 (角度) 和动量 (或等效地，它的速度，因为它的质量是恒定的) 决定。整个状态空间看起来像一个圆柱体，它是圆的余切丛。上述辛构造，加上适当的能量函数，可以完整地确定系统的物理特性。参见哈密顿力学和关于测地线流的文章，以获得哈密顿运动方程的明确构造。

## 5.3 测地线流

测地线流 (**Geodesic flow**) 是在流形  $M$  的切丛  $TM$  上的一个局部的  $\mathbb{R}$ -作用，其定义如下

$$G^t(V) = \dot{\gamma}_V(t)$$

其中  $t \in \mathbb{R}$ ,  $V \in TM$ ，并且  $\gamma_V$  标志具有初始数据  $\dot{\gamma}_V(0) = V$  的测地线。因此， $G^t(V) = \exp(tV)$  是向量  $tV$  的指数映射。**测地线流的一个封闭轨道对应于在  $M$  上的一条封闭测地线。**

在 (伪) 黎曼流形上，测地线流被标识为在余切丛上的哈密顿流。哈密顿量则由 (伪) 黎曼度量的逆，对于正则 1-形式求值给出。特别地，流保持 (伪) 黎曼度量  $g$ ，即

$$g(G^t(V), G^t(V)) = g(V, V).$$

特别是，当  $V$  是一个单位向量时， $\gamma_V$  始终保持单位速度，因此测地线流与单位切丛相切。刘维尔定理意味着单位切丛上的运动学测度的不变性。

## See also

- Legendre transformation

## References

- Abraham, Ralph; Marsden, Jerrold E. (1978). Foundations of Mechanics. London: Benjamin-Cummings. ISBN 0-8053-0102-X.
- Jost, Jürgen (2002). Riemannian Geometry and Geometric Analysis. Berlin: Springer-Verlag. ISBN 3-540-63654-4.
- Singer, Stephanie Frank (2001). Symmetry in Mechanics: A Gentle Modern Introduction. Boston: Birkhäuser.