Chapter 10 - Lane-Riesenfeld-Algorithmus

Allgemein

Biinfinite Kontrollpolygone: $\mathbf{c}_{\mathbb{Z}} := (\mathbf{c}_i)_{i \in \mathbb{Z}} = (...\mathbf{c}_{-1}\mathbf{c}_0\mathbf{c}_1...)$

Algorithmus

Eingabe:

$$\mathbf{c}_{\mathbb{Z}}^0$$
 ein Polygon $\subset \mathbb{R}^d$ $n \in \mathbb{N}_0$ der Grad

Ausgabe:

$$\mathbf{c}^m_{\scriptscriptstyle \mathbb{Z}} \subset \mathbb{R}^d$$

$$\begin{array}{ll} \text{For } \mathbf{k} = 1, \ \dots, \ \mathbf{m} \\ & \text{For } \mathbf{i} \ \in \mathbb{Z} \ / / \text{verdoppele} \\ & \mathbf{d}_{2i}^0 \leftarrow \mathbf{d}_{2i+1}^0 \leftarrow \mathbf{c}_i^{k-1} \\ & \text{For } \mathbf{j} = 1, \ \dots, \ \mathbf{n} \\ & \text{For } \mathbf{i} \ \in \mathbb{Z} \ / / \, \text{mittele} \\ & \mathbf{d}_i^j \leftarrow \left(\mathbf{d}_{i-1}^{j-1} + \mathbf{d}_i^{j-1} \right) \frac{1}{2} \\ & \text{For } \mathbf{i} \ \in \mathbb{Z} \ / / \, \text{bennen um} \\ & \mathbf{c}_i^k \leftarrow \mathbf{d}_i^n \end{array}$$

Bem.: \mathbf{d}_0^j ist immer der Punkt \mathbf{d}_i^j mit dem kleinsten i, der von \mathbf{c}_0^0 beeinflusst wird.

Unterteilungsmatrizen

$$U_n^m \mathbf{c} = (U_n)^m \mathbf{c} = (M^n D)^m \mathbf{c}$$

Allgemein enthält U_n in den Spalten die Einträge α_i , jeweils um zwei Zeilen versetzt:

$$\alpha_i = \begin{cases} \frac{1}{2^n} \binom{n+1}{i}, & i = 0, ..., n+1\\ 0, & sonst \end{cases}$$

Unter teilungsgleichung:

$$b_i = \sum_{k \in \mathbb{Z}} \alpha_{i-2k} c_k, \ i \in \mathbb{Z}$$

Das Symbol

Bsp. α eines stationären Unterteilungsalgorithmus:

$$\begin{split} &\alpha\left(z\right):=\sum_{j\in\mathbb{Z}}\alpha_{j}z^{j}\\ &\alpha_{n}\left(z\right):=\frac{1}{2^{n}}\sum_{i=0}^{n+1}\binom{n+1}{i}z^{i}=\frac{1}{2^{n}}\left(1+z\right)^{n+1} \end{split}$$