Министерство образования и науки Российской Федерации

Самарский государственный аэрокосмический университет имени академика С.П. Королева

КЛАССИФИКАЦИЯ, ОСНОВАННАЯ НА НЕПАРАМЕТРИЧЕСКОМ ОЦЕНИВАНИИ ПЛОТНОСТИ ВЕРОЯТНОСТЕЙ

Методические указания к лабораторной работе № 5 по курсу «МЕТОДЫ РАСПОЗНАВАНИЯ ОБРАЗОВ»

CAMAPA

Составители: д.ф.-м..н. В.В.Мясников,

к.т.н. А.В.Кузнецов

УДК 681.3

Классификация, основанная на непараметрическом оценивании плотности вероятностей

Методические указания к лабораторной работе № 5 Самарский государственный аэрокосмический университет имени академика С.П.Королева Составители: В.В.Мясников, А.В.Кузнецов Самара, 2015. 21 с.

В лабораторной работе $N \hspace{-0.9mm} \underline{0} \hspace{-0.9mm} 5$ по курсу «Методы распознавания образов» изучаются классификаторы, основанные на непараметрических методах оценивания плотности вероятностей.

Методические указания предназначены для студентов специальности 01.02.00 "Прикладная математика и информатика", обучающихся по специализации «Математическое обеспечение обработки изображений».

Печатается по решению редакционно-издательского совета Самарского государственного аэрокосмического университета имени академика С.П.Королева

Рецензент: д.ф.-м.н., профессор А.И.Жданов

Цель работы - изучение теоретических основ и экспериментальное исследование классификаторов, основанных на непараметрических методах оценивания плотности вероятностей, для распознавания образов.

В лабораторной работе изучаются методы построения классификаторов, основанных на непараметрических методах оценивания плотности вероятностей, в частности: оценки Парзена, метода ближайшего соседа и К-ближайших соседей

1. ТЕОРЕТИЧЕСКИЕ ОСНОВЫ ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЫ

Если известны плотности вероятностей (далее - ПВ) случайного вектора признаков для каждого класса и априорные вероятности классов (при простейшей матрице штрафов), то оптимальной стратегией классификации является использование байесовского классификатора в виде:

$$\forall j \neq l \quad P(\Omega_l) f(\bar{x}_{\Omega_l}) > P(\Omega_j) f(\bar{x}_{\Omega_j}) \quad \Rightarrow \quad \bar{x} \in D_l. \tag{1}$$

Если соответствующие плотности и вероятности неизвестны, естественный подход состоит в нахождении их оценок $\hat{f}\left(\bar{x}_{\Omega_l}\right)$, $\hat{P}(\Omega_l)$ на основе имеющейся обучающей выборки объектов из каждого класса и использовании выражения (1) с заменой теоретических величин на эмпирические. Ниже представлены краткие сведения, необходимые для построения и использования классификаторов, использующих два метода непараметрического оценивания ПВ: метод Парзена и метод K ближайших соседей.

1.1. Метод Парзена оценивания плотности вероятностей

Пусть $\{\overline{x}_i\}_{i=0}^{N-1}$ - N независимых реализаций случайного вектора \overline{X} размерности n, распределенного по закону, задаваемому неизвестной ПВ $f(\overline{x})$. Метод Парзена получения состоятельных оценок ПВ $f(\overline{x})$ состоит в использовании непрерывных функций вида $\frac{1}{h^n} k \bigg(\overline{x} - \overline{x}_i \bigg)$, соотнося их с каждым выборочным значением \overline{x}_i , при определенных требованиях к h и функции k. В соответствии с этой идеей приходим к оценке вида

$$\hat{f}_N(\overline{x}) = \frac{1}{N} \sum_{i=0}^{N-1} \frac{1}{h^n} k \left(\frac{\overline{x} - \overline{x}_i}{h} \right), \tag{2}$$

где функция $\frac{1}{h^n} k \left(\frac{\overline{y}}{h} \right)$ называется *ядром оценки*. Оценка (2) используется в случае "круговых" (изотропных) ядер. Для "некруговых" ядер можно использовать следующую формулу (когда $h_1 \neq h_2 \neq \ldots \neq h_N$):

$$\hat{f}_{N}(\bar{x}) = \frac{1}{N} \cdot \sum_{i=0}^{N-1} \left(\prod_{j=0}^{n-1} h_{j} \right)^{-1} \cdot k \left[\frac{x_{0} - \bar{x}_{0}^{i}}{h_{0}}, \dots, \frac{x_{n} - \bar{x}_{n-1}^{i}}{h_{n-1}} \right]. \tag{3}$$

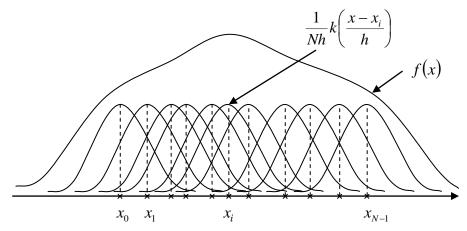


Рисунок 1 - Иллюстрация к оценке Парзена ПВ

Утверждение. Оценка (2) является асимптотически несмещенной и состоятельной оценкой функции ПВ $f(\bar{x})$ в точках ее непрерывности, если функция $k\left(\frac{\bar{y}}{h}\right)$ и число h удовлетворяют следующим условиям:

$$\int_{\mathbb{R}^n} k \left(\frac{y}{h} \right) d \frac{y}{h^n} = \int_{\mathbb{R}^n} k(z) dz = 1, \qquad (4)$$

$$\int \left| k \left(\frac{y}{h} \right) \right| d \frac{y}{h^n} = \int \left| k(z) \right| dz < \infty , \tag{5}$$

$$\sup_{\frac{y}{h} \in R^n} \left| k \left(\frac{y}{h} \right) \right| = \sup_{z \in R^n} \left| k \left(z \right) \right| < \infty , \tag{6}$$

$$\lim_{\frac{y}{h} \to \infty} \left| \frac{y}{h} k \left(\frac{y}{h} \right) \right| = \lim_{|z| \to \infty} |zk(z)| = 0, \tag{7}$$

$$\lim_{n\to\infty} h^n(N) = 0 \ (условие асимптотической несмещенности)$$
 (8)

$$\lim_{n \to \infty} N \cdot h^n(N) = \infty \ (ycловие cостоятельности)$$
 (9)

В случае, если дополнительно к условиям (4)-(9) выполняется следующее условие

$$\lim_{n\to\infty} N \cdot h^{2n}(N) = \infty$$
 (условия равномерной состоятельности),

то при некоторых дополнительных ограничениях оценка (2) является равномерно состоятельной:

$$\forall \varepsilon > 0 \quad \lim_{N \to \infty} P \left\{ \sup_{-\infty < x < \infty} |\hat{f}_N(x) - f(x)| > \varepsilon \right\} = 0.$$

Примером многомерного ядра, имеющего вид нормальной ПВ. Это ядро определяется следующим образом:

$$\frac{1}{h^n} \cdot k \cdot \left(\frac{\overline{x} - \overline{x}_i}{h}\right) = \left(2 \cdot \pi\right)^{-n/2} \cdot h^{-n} \cdot \left|B\right|^{-1/2} \cdot \exp\left[-\frac{1}{2} \cdot h^{-2} \cdot \left(\overline{x} - \overline{x}_i\right)' \cdot B^{-1} \cdot \left(\overline{x} - \overline{x}_i\right)\right],\tag{10}$$

здесь, очевидно:

$$(2 \cdot \pi)^{-n/2} \cdot h^{-n} \cdot |B|^{-1/2} = \frac{1}{(2 \cdot \pi)^{n/2} \cdot \sqrt{|B| \cdot h^n}}.$$

Примечание. Пусть в выражении (10) в качестве матрицы B использована выборочная ковариационная матрица \hat{B} , рассчитанная по выборке. Тогда ковариационная матрица оценки Парзена B_p и матрица \hat{B} связаны соотношением:

$$B_p = \frac{1}{N} \cdot \sum_{i=0}^{N-1} (\overline{x}_i \cdot \overline{x}_i' + h^2 \cdot \hat{B}) \approx (1 + h^2) \cdot \hat{B}.$$

Параметр h(N) удобно использовать в виде:

$$h(N) = N^{-\frac{k}{n}} = \left(N^{-\frac{k}{n}}\right). \tag{11}$$

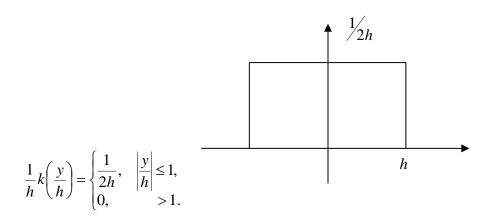
Для выполнения условий (8) — (10) величина k должна удовлетворять следующим ограничениям:

1 > k > 0 - условие состоятельности,

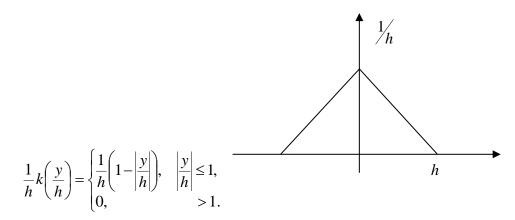
 $\frac{1}{2} > k > 0$ - условие равномерной состоятельности.

Примеры одномерных ядер, используемых в оценке Парзена, приведены ниже.

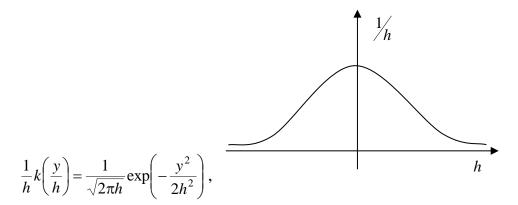
Прямоугольное ядро



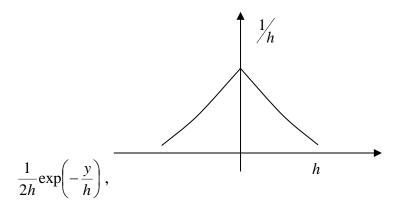
Треугольное ядро



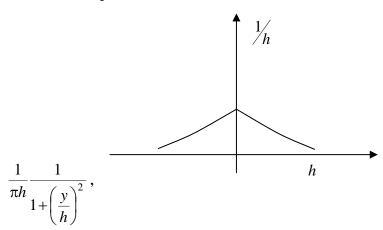
Нормальное ядро



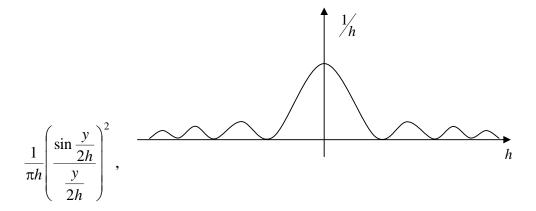
Экспоненциальное ядро:



Рациональное ядро



Ядро "sinc"



Достоинства и недостатки оценки Парзена

К достоинствам оценки следует отнести ее универсальность. Недостатками оценки являются ее высокая вычислительная сложность (число слагаемых в выражении (2) соответствует объему обучающей выборки); необходимость хранения всей обучающей выборки; неоднозначность оценки, связанной с произвольностью выбора ядер и величины h = h(N).

1.2. Метод К ближайших соседей

Используя выборку $\{\overline{x}_i\}_{i=0}^{N-1}$ объема N, найдем расстояние r от точки \overline{x} до K-го ближайшего к \overline{x} элемента выборки (K-го ближайшего соседа). Для измерения "близости" можно воспользоваться любой подходящей меркой. Тогда в качестве оценки ΠB в точке \overline{x} можно принять:

$$\hat{f}_N(\bar{x}) = \frac{K}{N} \cdot \frac{1}{A(k, N, \bar{x})},\tag{12}$$

где $A(k,N,\bar{x})$ - объем множества всех точек, расстояние которых до \bar{x} меньше, чем r. Величина A является случайной (и зависит фактически от \bar{x}), зависящей от выбранного множества N элементов выборки.

Утверждение. Если параметр K(N), удовлетворяет условиям:

$$\lim_{N\to\infty} K(N) = \infty,$$

$$\lim_{N\to\infty}\frac{K(N)}{N}=0,$$

то оценка (12) является асимптотически несмещенной и состоятельной оценкой ΠB $f(\overline{x})$ в точках непрерывности ΠB .

1.2.1 Решающее правило К ближайших соседей

Полученная оценка $\hat{f}_N(\overline{x})$ ПВ может использоваться следующим образом. Когда требуется классифицировать неизвестный объект (вектор признаков) \overline{x} , среди имеющихся N объектов (уже проклассифицированных), из которых N_l объектов из класса Ω_l $\left(\sum_{l=0}^{L-1} N_l = N\right)$, находят K ближайших к точке \overline{x} объектов. Пусть k_l $\left(l=\overline{0,L-1}\right)$ - число объектов из класса Ω_l среди этих K ближайших соседей $\left(\sum_{l=0}^{L-1} K_l = K\right)$. Тогда оценка ПВ принимает вид (в l-ом классе):

$$\hat{f}_{N_i}^{i}\left(\overline{X}_{\Omega_l}\right) = \frac{K_l}{N_l} \cdot \frac{1}{V}, \ l = \overline{0, L-1}.$$

$$\tag{13}$$

Поскольку независимо от номера класса, K_l объектов извлечены из одной и той же области A, то величина объема V оказывается одинаковой для всех классов. Следовательно, байесовский классификатор (1), минимизирующий общий риск, будет иметь вид (оценку априорной вероятности берем в виде (15): $\hat{P}(\Omega_l) = \frac{N_l}{N}$):

$$\forall j \neq l \quad \frac{N_l}{N} \cdot \hat{f}_N \left(\overline{\bar{\chi}}_{\Omega_l} \right) \geq \frac{N_j}{N} \cdot \hat{f}_N \left(\overline{\bar{\chi}}_{\Omega_j} \right) \Rightarrow \bar{x} \in D_l.$$

Подставляя в это выражение значение из (13), получим:

$$\forall j \neq l \quad \frac{N_l}{N} \cdot \frac{K_l}{N_l \cdot V} \ge \frac{N_j}{N} \cdot \frac{K_j}{N_j \cdot V} \Longrightarrow \overline{x} \in D_l$$

или

$$\forall j \neq l \quad K_l \geq K_j \Longrightarrow \overline{x} \in D_l. \tag{14}$$

Окончательно, решающее правило можно записать в виде:

$$l = \arg \max_{i=0,L-1} K_l, \quad \overline{x} \in D_l.$$

1.2.2 Решающее правило К ближайших соседей для двух классов

Из соотношения (14) непосредственно следует:

$$K_0 > K_1 \Rightarrow \bar{x} \in \begin{cases} D_0 \\ D_1 \end{cases}$$

Т.о. решение о принадлежности вектора \bar{x} принимается в тот класс, соседей которого больше. Для устранения возможных проблем с «равенством» числа соседей, число K в случае двух классов следует брать нечетным.

1.2.3 Решающее правило ближайшего соседа

В случае K=1 решающее правило называют *правилом ближайшего соседа*. В соответствие с этим правилом решение о принадлежности вектора \bar{x} принимается в тот класс, у которого оказался ближайший к \bar{x} сосед.

Достоинства и недостатки решающего правила К соседей

 \mathcal{L} остоинство: решающее правило, основанное на методе K ближайших соседей, является очень простым и не требует знания (явного построения) ПВ (или ее оценки).

Его *недостаток* заключается в необходимости хранить в памяти машины все объемы (всю обучающую выборку) и сравнивать каждый из них с неизвестным объектом.

1.3 Оценка априорных вероятностей

Оценка величин $P(\Omega_l)$ для больших объемов обучающей выборки может быть выполнена следующим образом:

$$\hat{P}(\Omega_{l}) = \frac{N}{N_{l}}, \quad N = N_{0} + ... + N_{L-1}, \qquad (15)$$

Здесь:

- -N общее количество элементов обучающей выборки во всех классах;
- N_l количество элементов обучающей выборки в l-ом классе.

3. ПОРЯДОК ВЫПОЛНЕНИЯ ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЫ

3.1. Исходные данные

- параметры нормальных распределений для двух классов с равными и неравными ковариационными матрицами и наборы реализаций двумерных случайных векторов для этих классов (из лаб. работы № 1);
- исполняемый в системе Python файл, необходимый для выполнения лабораторной работы (предоставляется преподавателем).

3.2. Общий план выполнения работы

- 1. Синтезировать дополнительные реализации для каждого из классов (использовать исполняемый файл из л.р. № 1).
- 2. Построить классификатор, основанный на непараметрической оценки Парзена, используя сгенерированные в п.1 данные как обучающие выборки, а данные из первой лабораторной работы как тестовые. В качестве ядра взять гауссовское (10), величину *h* взять в виде (11). Оценить эмпирический риск оценку суммарной вероятности ошибочной классификации.
- 3. Построить классификатор, основанный на методе К ближайших соседей (для K=1,3,5), используя сгенерированные в п.1 данные как обучающие выборки, а данные из первой лабораторной работы как тестовые. Оценить эмпирический риск оценку суммарной вероятности ошибочной классификации.
- 4. Сравнить полученные в пп.2-3 классификаторы и качество их работы с байесовским классификатором из л.р.№2.

3.3. Содержание отчета

Отчет по работе должен содержать:

- 1. Графическая иллюстрация данных, полученных в результате выполнения п.1 плана и результатов их классификации из пп.2-3.
- 2. Вероятности ошибочной классификации построенных в пп.2-3 плана классификаторов, найденные экспериментально. Результаты сравнения построенных классификаторов с байесовским классификатором.

4. КОНТРОЛЬНЫЕ ВОПРОСЫ

СОДЕРЖАНИЕ

1. ТЕОРЕТИЧЕСКИЕ ОСНОВЫ ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЫ	3
1.1. Метод Парзена оценивания плотности вероятностей	3
1.2. Метод К ближайших соседей	8
1.2.1 Решающее правило К ближайших соседей	9
1.2.2 Решающее правило К ближайших соседей для двух классов	10
1.2.3 Решающее правило ближайшего соседа	10
1.3 Оценка априорных вероятностей	10
2. Литература	ределена
3. Порядок выполнения лабораторной работы	11
3.1. Исходные данные	11
3.2. Общий план выполнения работы	11
3.3. Содержание отчета	11
4. Контрольные вопросы	12

Учебное издание

КЛАССИФИКАЦИЯ, ОСНОВАННАЯ НА НЕПАРАМЕТРИЧЕСКОМ ОЦЕНИВАНИИ ПЛОТНОСТИ ВЕРОЯТНОСТЕЙ

Методические указания к лабораторной работе № 5 по курсу «Методы распознавания образов»

Составители: Мясников Владислав Валерьевич

Кузнецов Андрей Владимирович

Самарский государственный аэрокосмический университет имени академика С.П.Королева 443086, Самара, Московское шоссе, 34

Отпечатано на кафедре геоинформатики СГАУ Тираж 20 экз.