----------------------- REVIEW 1 ---------------------  
SUBMISSION: 9156  
TITLE: 基于大疆机甲大师的信息物理综合测试床  
AUTHORS: 心怡 毛, 逸 秦 and 畅 许  
  
----------- Overall evaluation -----------  
SCORE: 2 (accept)  
----- TEXT:  
该工具设计了基于大疆机甲大师的信息物理综合测试床，实现了CPS软件的真实软/硬件交互过程， 保证CPS软件运行时的安全性和可观测性。  
  
该工具对CPS软件开发具有较大帮助，且以开发源代码。  
  
建议增加演示视频，并与已有工具进行对比分析。  
  
  
----------------------- REVIEW 2 ---------------------  
SUBMISSION: 9156  
TITLE: 基于大疆机甲大师的信息物理综合测试床  
AUTHORS: 心怡 毛, 逸 秦 and 畅 许  
  
----------- Overall evaluation -----------  
SCORE: 2 (accept)  
----- TEXT:  
作品提出了并实现了一个基于大疆机甲大师的信息物理综合实验床， 用于为CPS软件提供高效且真实的软硬件交互过程，保障软件运行时的安全性、可观测性和可操作性，以应对开发 环境搭建代价高 ，虚拟仿真环境受限于物理环境 ，程序运行时可观测性 、可操作性不足 等问题。  
  
1、项目具有创新性，通过实现HiL Wrapper和SiL Wrapper来时实现物理实验环境与虚拟测试环境的协同，以及与被测程序的交互，从而既能通过物理环境的感知获取真实物理信息，也可以通过虚拟引擎获得软件运行时的相关信息，提高可观测性。  
2、在项目展示度方面，建议能通过视频的方式直观展示测试床对CPS软件测试的支撑能力的体现，例如验证和体现可观测性、可操作性，这样对系统能力和效果的认识理解更加直观。  
3、在实用性方面，建议增加对作品能力和局限性的描述，当前所谓的综合实验床能够针对哪些CPS软件进行测试，还是只面向机甲大师的CPS程序？即使只是针对机甲大师的控制程序，其能力边界是什么？是否基于四向传感距离的定位技术和基于API中断的姿态调整技术就能够适用于各种场景？  
其他：  
1、建议对作品文档里所描述的相关特性给出相关的佐证、评价数据和论述等。例如，“高效且真实的软硬件交互过程”如何体现其中的“高效”？以及如何增强程序运行时的可观测性和可操作性？  
----------------------- REVIEW 3 ---------------------  
SUBMISSION: 9156  
TITLE: 基于大疆机甲大师的信息物理综合测试床  
AUTHORS: 心怡 毛, 逸 秦 and 畅 许  
  
----------- Overall evaluation -----------  
SCORE: 2 (accept)  
----- TEXT:  
概要：本原型搭建了基于大疆机甲大师的信息物理综合测试床，对机甲大师软件开发工具包的扩展，提供高效且真实的软/硬件交互过程。该平台有效结合了CPS系统软件开发中的软件在环和硬件在环阶段，搭建基于虚拟引擎的SiL Wrapper模块和基于物理环境的HiL Wrapper模块，提出了基于四向传感距离的定位技术和基于API中断的姿态调整技术，支撑了SiL Wrapper模块和HiL Wrapper模块的高效准确交互。  
  
优点：  
1.软件原型具有一定工作量，提供高效且真实的软/硬件交互过程  
2.全文对测试床的框架描述清晰，并配有实例，简洁易懂  
3.项目已发布，对开源生态起到一定积极作用  
缺点：  
1. 部分图不够清晰  
  
基于大疆机甲大师的信息物理综合测试床结合了CPS软件开发的软件在环阶段和硬件在环阶段各自的优势，是一个较为优秀的原型系统，提供高效且真实的软/硬件交互过程，全文对原型描述清晰，简洁易懂，并在gitee上开源，但也存在一些不足。首先文中对工具描述的图2，图5等不是很清晰；此外开源代码缺少readme文件来介绍整个项目使用的方法与步骤，需要使用者花费更多时间来阅读代码。