3주차 보고서

Created	@October 6, 2021 12:32 PM
	20190258 김혜린

PCA reconstruction

$$\hat{P} = V \times Q + \mu$$

위와 같은 식을 만족하는 PCA reconstruction을 아래와 같이 reconstruct_pca 함수로 구현하였다.

```
def reconstruct_pca(Q, V, M):
    return Q@V + M
```

 $reconstruct_pca$ 함수의 파라미터 Q, V, M은 아래와 같다.

- Q: PCA 결과, N imes d' 의 차원을 가진다.
- V : eigen vector, d' imes d 의 차원을 가진다.
- M : 원래 데이터 X의 각 차원당 평균, 1 imes d 차원을 가진다.

reconstruct_pca 함수에 대해 2, 3, 4, 32차원의 PCA 결과를 복원하고 아래 MSE 함수를 이용해 원래 데이터 X와의 MSE error를 구하였다.

```
def MSE(origin, predict):
    return np.square(np.subtract(origin, predict)).mean()
```

2차원 PCA reconstruction

```
# 2차원 PCA
pca_digits, V, X_bar = student_pca_2(X, n_components=2)
# PCA reconstruction
```

```
re_X = reconstruct_pca(pca_digits, V, X_bar)

# MSE with X

mse = MSE(X, re_X)

# visualize re_X

print("2차원: MSE Error: ", mse)

images = re_X.reshape((n_samples, -1))

_, axes = plt.subplots(nrows=1, ncols=4, figsize=(10, 3))

for ax, image in zip(axes, images):

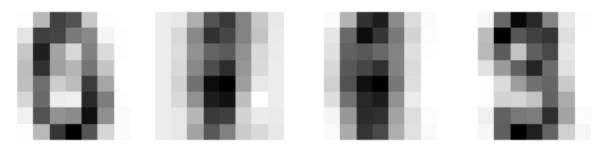
    ax.set_axis_off()

    image = image.reshape(8, 8)

    ax.imshow(image, cmap=plt.cm.gray_r, interpolation='nearest')
```

MSE error

2차원: MSE Error: 13.421012200761451



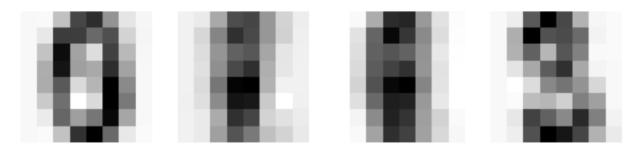
3차원 PCA reconstruction

```
# 3차원 PCA
pca_digits, V, X_bar = student_pca_2(X, n_components=3)
# PCA reconstruction
re_X = reconstruct_pca(pca_digits, V, X_bar)
# MSE with X
mse = MSE(X, re_X)

# visualize re_X
print("3차원: MSE Error: ", mse)
images = re_X.reshape((n_samples, -1))
_, axes = plt.subplots(nrows=1, ncols=4, figsize=(10, 3))
for ax, image in zip(axes, images):
    ax.set_axis_off()
    image = image.reshape(8, 8)
    ax.imshow(image, cmap=plt.cm.gray_r, interpolation='nearest')
```

MSE error

3차원: MSE Error: 11.206800697129161



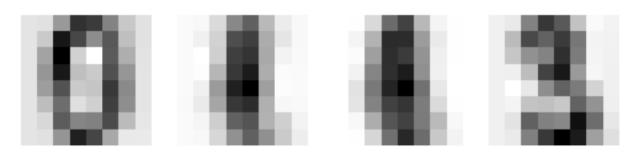
4차원 PCA reconstruction

```
# 4차원 PCA
pca_digits, V, X_bar = student_pca_2(X, n_components=4)
# PCA reconstruction
re_X = reconstruct_pca(pca_digits, V, X_bar)
# MSE with X
mse = MSE(X, re_X)

# visualize re_X
print("4차원: MSE Error: ", mse)
images = re_X.reshape((n_samples, -1))
_, axes = plt.subplots(nrows=1, ncols=4, figsize=(10, 3))
for ax, image in zip(axes, images):
    ax.set_axis_off()
    image = image.reshape(8, 8)
    ax.imshow(image, cmap=plt.cm.gray_r, interpolation='nearest')
```

MSE error

4차원: MSE Error: 9.62798640712921



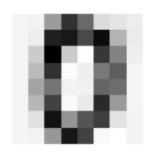
32차원 PCA reconstruction

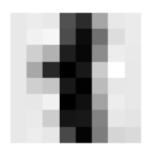
```
# 32차원 PCA
pca_digits, V, X_bar = student_pca_2(X, n_components=32)
# PCA reconstruction
re_X = reconstruct_pca(pca_digits, V, X_bar)
# MSE with X
mse = MSE(X, re_X)

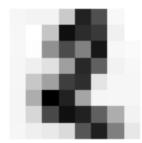
# visualize re_X
print("32차원: MSE Error: ", mse)
images = re_X.reshape((n_samples, -1))
_, axes = plt.subplots(nrows=1, ncols=4, figsize=(10, 3))
for ax, image in zip(axes, images):
    ax.set_axis_off()
    image = image.reshape(8, 8)
    ax.imshow(image, cmap=plt.cm.gray_r, interpolation='nearest')
```

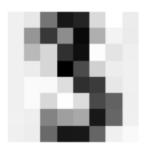
MSE error

32차원: MSE Error: 0.6316360146108382









결과분석

PCA 실행시, 축소되는 차원의 크기 d' 의 크기가 클수록 PCA reconstruction과 원래 데이터 X와의 MSE error가 작은 것을 확인할 수 있다.

PCA의 주목적은 차원 축소로 PCA에서 원본 데이터를 projection할 d' 차원의 초평면을 선택할 때 분산(eigen value)이 최대가 되는 축(eigen vector)을 초평면으로 선택한다. 분산이 가장 큰 축을 고른다는 뜻은 해당 축을 원본 데이터를 projection 했을 때 projection된 데이터와 원래데이터 사이의 평균 제곱 거리가 최소가 된다는 뜻이다.

따라서 원본 데이터의 분산을 최대한 보존하는 방향으로 projection을 진행하는 것을 알 수 있다.

평균을 0으로 맞춘 원본 데이터 $X(=P-\mu)$ 를 단위벡터 \overrightarrow{e} 인 임의의 축에 projection 한다고 했을 때 결과는 $X\overrightarrow{e}$ 로 표현할 수 있고 이때의 분산은 다음과 같이 나타낼 수 있다.

$$Var[X\overrightarrow{e}] = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n} [X\overrightarrow{e} - E(X\overrightarrow{e})]^{2}$$

$$= \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n} [X\overrightarrow{e} - E(X)\overrightarrow{e}]^{2}, (E(X) = 0)$$

$$= \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n} (X\overrightarrow{e})^{2}$$

$$= \frac{1}{n-1} (X\overrightarrow{e})^{T} (X\overrightarrow{e})$$

$$= \frac{1}{n-1} \overrightarrow{e}^{T} X^{T} X \overrightarrow{e}$$

$$= \overrightarrow{e}^{T} \left(\frac{X^{T} X}{n-1} \right) \overrightarrow{e}$$

$$= \overrightarrow{e}^{T} \Sigma \overrightarrow{e}$$

이때 $X^TX=(P-\mu)^T(P-\mu)$ 를 만족하고 따라서 $\dfrac{X^TX}{n-1}$ 는 P 의 공분산 (Σ) 이 된다. 따라서 PCA 결과 $Var[X\overrightarrow{e}]=\overrightarrow{e}^T\Sigma\overrightarrow{e}$ 를 최대화하는 \overrightarrow{e} 를 찾는 문제이며 이때 제약 조건은 $\|e\|^2=1$ 이다.

 $\|e\|^2 = \overrightarrow{e}^T \cdot \overrightarrow{e}$ 으로 이를 라그랑지안 함수 L 은 다음과 같다.

$$L(\overrightarrow{e}, \lambda) = \overrightarrow{e}^T \Sigma \overrightarrow{e} - \lambda (\overrightarrow{e}^T \overrightarrow{e}^{-1})$$

L 을 \overrightarrow{e} 에 대해 편미분 하면 다음을 만족한다.

$$egin{aligned} rac{\partial L}{\partial \overrightarrow{e}} &= (\Sigma + \Sigma^T)\overrightarrow{e} - 2\lambda\overrightarrow{e} \ &= 2\Sigma\overrightarrow{e} - 2\lambda\overrightarrow{e} = 0 \ &\therefore \Sigma\overrightarrow{e} &= \lambda\overrightarrow{e} \end{aligned}$$

따라서 Σ 의 eigen vector가 분산을 최대로 하는 값임을 알 수 있고 이때의 eigen value λ 가 projection한 결과의 분산 값임을 알 수 있다.

d 차원을 가진 원래 데이터 X를 d' 차원으로 원본 데이터를 축소할 경우, eigen vectors $V=[\overrightarrow{e_1},\overrightarrow{e_2},...,\overrightarrow{e_{d'}}]$ 에 projection하는 것이 되므로 PCA 결과 d'개의 eigen vectors에 해당 하는 분산의 합을 가져가게 되고 d-d' 개의 eigen vector가 가지는 분산을 잃게 된다. 따라서 축소되는 차원이 클수록 잃는 분산이 적어지기 때문에 분포 양상이 비슷해지게 되고 MSE 계산 결과 원본데이터의 각 원소들과 거리 차를 계산 평균이 작아지게 된다.