

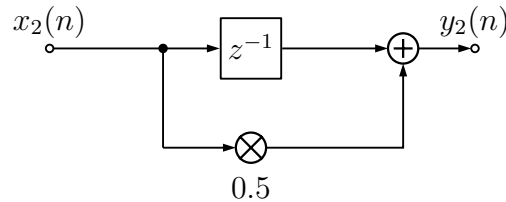
**Musterlösung zur Klausur
"Digitale Signalverarbeitung"
vom 16.03.2016**

Aufgabe 1: Übertragungsfunktionen und Analyse von LTI-Systemen

(12 Punkte gesamt)

a) (1 Punkte)

$H_2(z)$:



b) (1 Punkte)

$$y_2(n) = \frac{1}{2}x_2(n) + x_2(n-1)$$

c) (1 Punkt)

$$h_2(n) = \frac{1}{2}\delta(n) + \delta(n-1)$$

d) (1 Punkt)

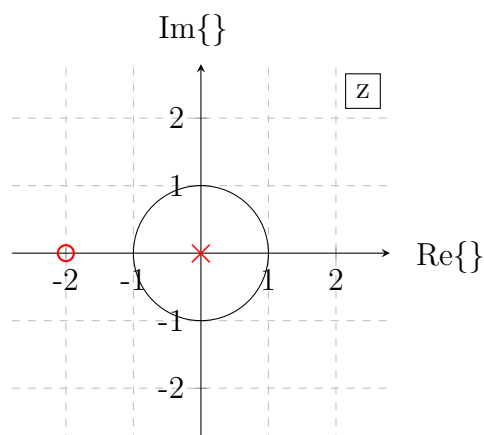
$$H_2(z) = \frac{Y_2(z)}{X_2(z)} = 0.5 + z^{-1}$$

e) (2 Punkte)

$$\begin{aligned} H_2(z) &= 0.5 + z^{-1} \\ &= 0.5 + z^{-1} \cdot \frac{z}{z} \\ &= \frac{0.5z + 1}{z} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow z_{\infty} = 0$$

$$z_0 = -2$$



f) (2 Punkte)

$$\begin{aligned}
 H_2(e^{j\Omega}) &= |H_2(e^{j\Omega})| \cdot e^{j\varphi_2(\Omega)} \\
 &= 0.5 + e^{-j\Omega} \\
 &= 0.5 + \cos(-\Omega) + j \sin(-\Omega) \\
 \Rightarrow |H_2(e^{j\Omega})| &= \sqrt{0.5^2 + \cos(-\Omega) + \cos^2(-\Omega) + \sin^2(-\Omega)} \\
 &= \sqrt{1.25 + \cos(-\Omega)} \\
 \Rightarrow \varphi_2(\Omega) &= \tan^{-1} \frac{\sin(-\Omega)}{0.5 + \cos(-\Omega)}
 \end{aligned}$$

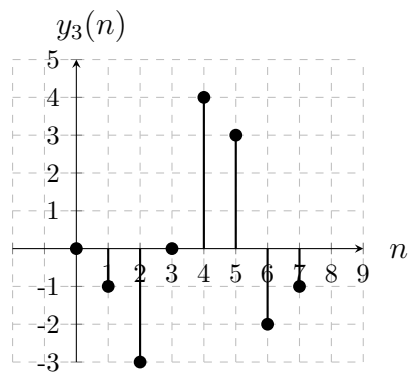
g) (1 Punkt)

$h_2(n)$: Ja, linear Typ IV, $N_b = 3$ ungerade, ungerade Filterkoeffizientensymmetrie, kein Tiefpass weil $H(e^{j\Omega=0}) = 0$.

h) (1 Punkt)

$$N_{h_3} + N_{x_3} - 1 = 4 + 4 - 1 = 7$$

i) (2 Punkt)



Aufgabe 2: Inverse z-Transformation

(12 Punkte gesamt)

a) (3 Punkte)

Polstellen:

$$z_{\infty,1} = \frac{1}{4}$$

$$z_{\infty,2} = -\frac{1}{4}$$

Nullstellen:

$$z_{0,1} = \frac{1}{2}$$

$$z_{0,2} = -\frac{1}{2}$$

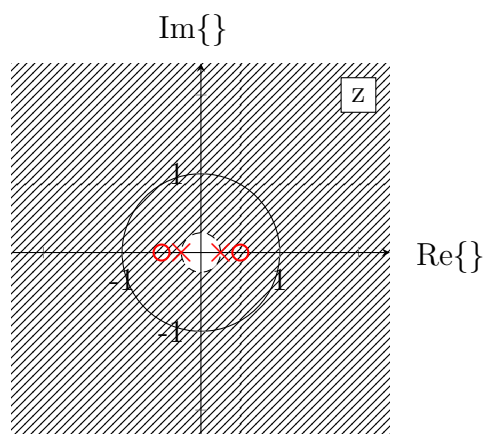
ROC 1: $|z| > \frac{1}{4}$

ROC 2: $|z| < \frac{1}{4}$

$$H(z) = \frac{(z - \frac{1}{2})(z + \frac{1}{2})}{(z - \frac{1}{4})(z + \frac{1}{4})}$$

b) (2 Punkte)

ROC: $|z| > \frac{1}{4}$



c) (2 Punkte)

$H(z)$ ist minimalphasig, da alle Nullstellen und Polstellen innerhalb des Einheitskreises liegen.

Wegen $H(z) = H_{\min}(z) \cdot H_{\text{AP}}(z)$ und $H(z) = H_{\min}(z)$ folgt $H_{\text{AP}}(z) = 1$.

d) (5 Punkte)

$$P = 2$$

$$\nu_p = 1$$

$$H(z) = R_0 + R_{1,1} \frac{z}{(z - z_{\infty,1})^1} + R_{2,1} \frac{z}{(z - z_{\infty,2})^1}$$

$$R_0 = H(0) = \frac{-\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2}}{-\frac{1}{4} \cdot \frac{1}{4}} = \frac{-\frac{4}{16}}{-\frac{1}{16}} = 4$$

$$R_{1,1} = \lim_{z \rightarrow z_{\infty,1}} \left\{ \left(z - \frac{1}{4} \right) \frac{(z - \frac{1}{2})(z + \frac{1}{2})}{(z - \frac{1}{4})(z + \frac{1}{4})z} \right\}_{z=\frac{1}{4}} = \frac{-\frac{1}{4} \cdot \frac{3}{4}}{\frac{2}{16}} = -\frac{3}{2}$$

$$R_{2,1} = \lim_{z \rightarrow z_{\infty,2}} \left\{ \left(z + \frac{1}{4} \right) \frac{(z - \frac{1}{2})(z + \frac{1}{2})}{(z - \frac{1}{4})(z + \frac{1}{4})z} \right\}_{z=-\frac{1}{4}} = -\frac{3}{2}$$

$$\Rightarrow H(z) = 4 + \left(-\frac{3}{2}\right) \cdot \frac{z}{z - \frac{1}{4}} + \left(-\frac{3}{2}\right) \cdot \frac{z}{z + \frac{1}{4}}$$

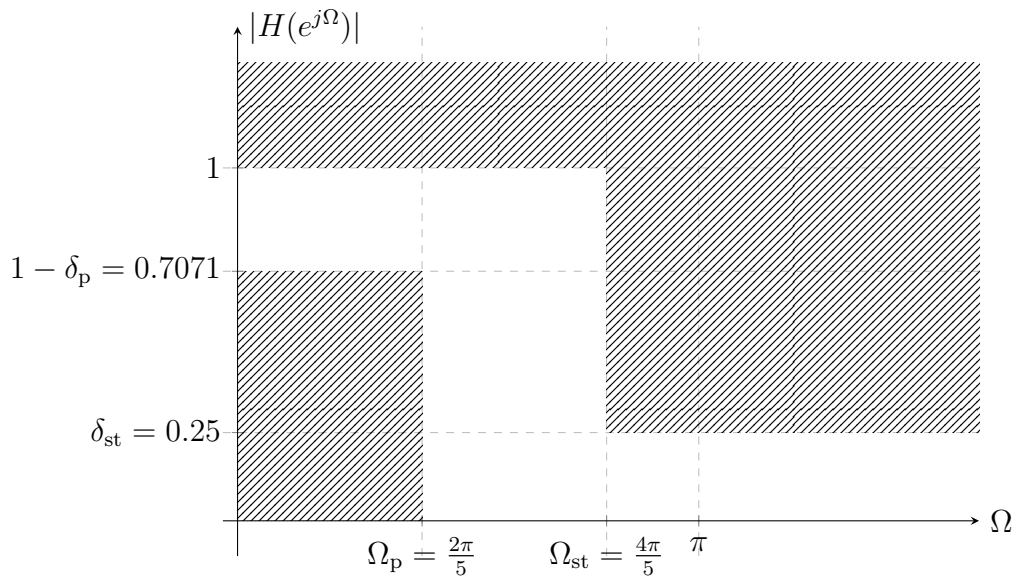
$$h(n) = 4 \cdot \delta(n) + \left(-\frac{3}{2}\right) \cdot \left(\frac{1}{4}\right)^n \cdot \epsilon(n) + \left(-\frac{3}{2}\right) \cdot \left(-\frac{1}{4}\right)^n \cdot \epsilon(n)$$

Aufgabe 3: IIR-Filterdesign

(12 Punkte gesamt)

a) (1 Punkt)
Tiefpass

b) (2 Punkt)



c) (3 Punkte)

$$\begin{aligned}\omega' &= \omega_p = \Omega_p \cdot f_s = 12566.37 \\ \Rightarrow v &= \frac{\omega_p}{\tan \frac{\Omega_{st}}{2}} = 17296.13 \\ \omega_{st} &= v \cdot \tan \frac{\Omega_{st}}{2} = 53232.00\end{aligned}$$

d) (2 Punkt)
Durchlassbereich:

$$\begin{aligned}|H_a(j\omega_p)|^2 &= \frac{1}{1 + \left(\frac{j\omega_p}{j\omega_c}\right)^{2N}} \geq (1 - \delta_p)^2 = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^2 = \frac{1}{2} = \frac{1}{1 + 1} \\ \Rightarrow \left(\frac{\omega_p}{\omega_c}\right)^{2N} &= 1\end{aligned}$$

Da $\omega_p = \omega_c$, unabhängig von Filterordnung N für $1 - \delta_p = \frac{1}{\sqrt{2}}$.
Sperrbereich:

$$\begin{aligned}
|H_a(j\omega_{\text{st}})|^2 &= \frac{1}{1 + \left(\frac{j\omega_{\text{st}}}{j\omega_{\text{p}}}\right)^{2N}} \leq \delta_{\text{st}}^2 = 0.06 \\
&\Rightarrow \frac{1}{1 + (4.236)^{2N}} \leq 0.06 \\
&\Leftrightarrow 1 + (4.236)^{2N} \geq 15.87 \\
&\quad 17.94^N \geq 14.87 \\
&\Rightarrow \text{Erfüllt für alle } N > 0, \text{ also } N = 1.
\end{aligned}$$

Nullstelle bei $z = -1$ ist 1. Ordnung.

e) (2 Punkt)

Durch bilineare Transformation gilt $d_{\text{st}}^* \neq d_{\text{st}}$.

$$\begin{aligned}
|H_a(j\omega_{\text{st}})|^2 &= \frac{1}{1 + \left(\frac{\omega_{\text{st}}}{\omega_{\text{c}}}\right)^2} = \frac{1}{1 + 4.24^2} = \frac{1}{18.94} = 0.0528 \\
|H_a(j\omega_{\text{st}})| &= \sqrt{0.0528} = 0.23 \\
d_{\text{st}}^* &= 20 \log_{10} (|H_a(j\omega_{\text{st}})|) = 20 \log_{10}(0.23) = 12.77 \text{ dB}
\end{aligned}$$

f) (1 Punkte)

$|H_a(j\omega)|^2$ kann nur im Unendlichen ($j\omega \rightarrow \infty$) gegen Null streben. In z-Ebene liegt die Nullstelle bei $z_0 = -1$.

g) (1 Punkt)

Länge der Impulsantwort ist unendlich, da IIR.

Aufgabe 4: Abtastratenwandlung

(14 Punkte gesamt)

a) (1 Punkt)

$$f_s = \frac{92,160,000 \text{ Bit}}{16 \text{ Bit} \cdot 180 \text{ s}} = 32 \text{ kHz}$$

b) (1 Punkt)

$$f_{\max} = 12 \text{ kHz} = \left(\frac{3}{8} \cdot 32 \text{ kHz}\right)$$

$$r = \frac{24 \text{ kHz}}{32 \text{ kHz}} = \frac{3}{4}$$

c) (1 Punkt)

$$\Omega_{c,p} = \frac{\pi}{3}$$

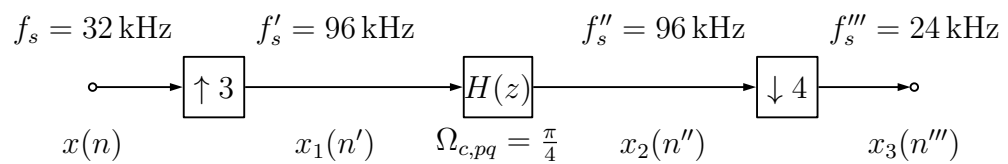
d) (1 Punkt)

$$\Omega_{c,q} = \frac{\pi}{4}$$

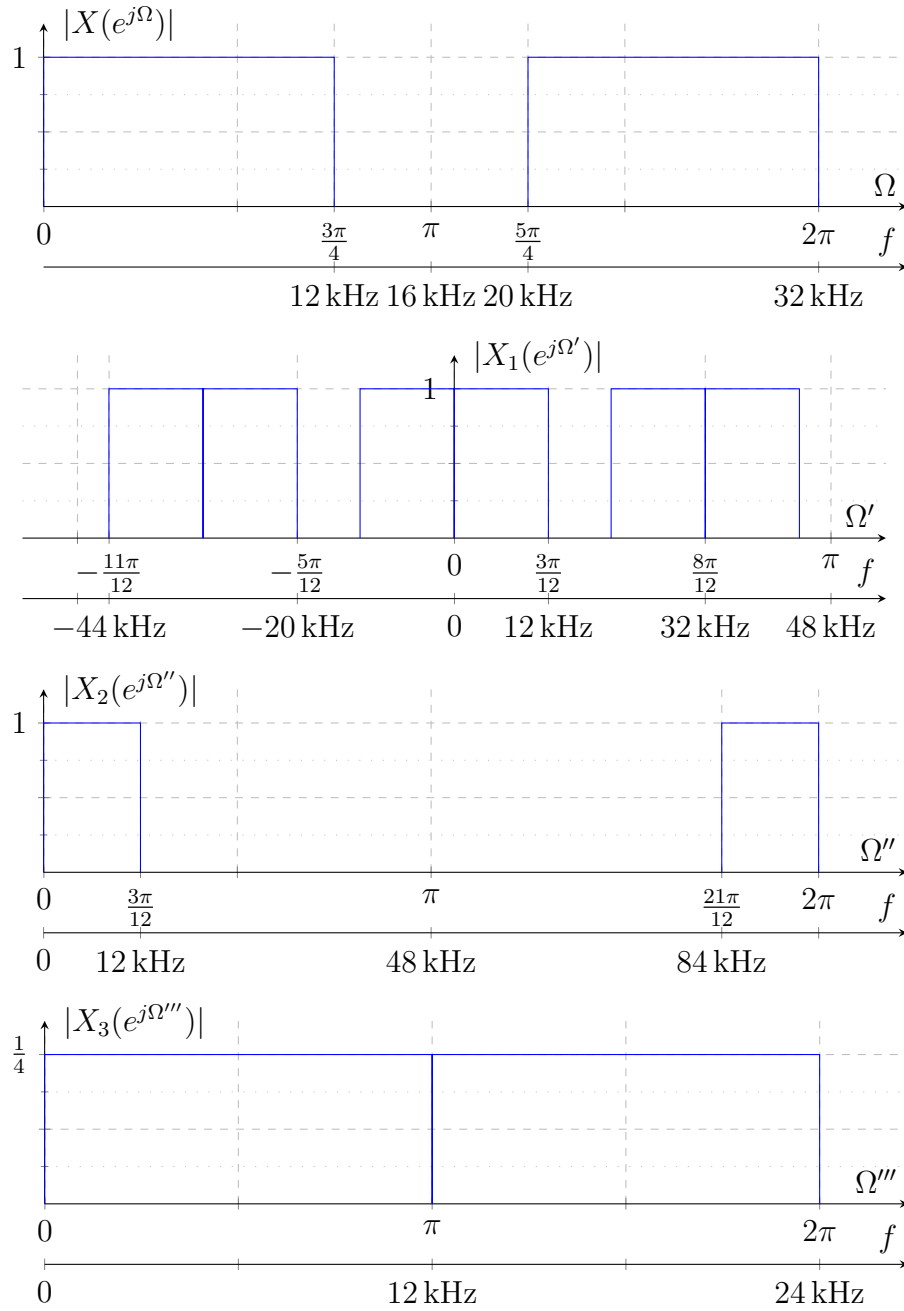
e) (1 Punkt)

$$\Omega_{c,pq} = \min \{ \Omega_{c,p}, \Omega_{c,q} \} = \frac{\pi}{4}$$

f) (1 Punkt)



g) (4 Punkte)



h) (2 Punkte)

$$\alpha = 4$$