

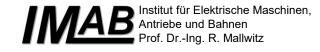
Grundlagen der Energietechnik Teil 3: Grundlagen der Leistungselektronik Vorlesung (1)

Prof. Dr.-Ing. Regine Mallwitz Institut für Elektrischen Maschinen, Antriebe und Bahnen - IMAB

Was machen wir heute?

- Einführung in die Lehrveranstaltung GENT-Teil 3 / Leistungselektronik
- Start mit den Inhalten der Vorlesung





Institut für Elektrische Maschinen, Antriebe und Bahnen (IMAB)

Professoren und Mitarbeiter:

- Prof. Dr.-Ing. Markus Henke (Elektrische Antriebe)
- Prof. Dr.-Ing. Regine Mallwitz (Leistungselektronik)
- Oberingenieur Dr.-Ing. Günter Tareilus
- 14 wissenschaftliche Mitarbeiter
- 7 Mitarbeiter in Werkstatt und Verwaltung



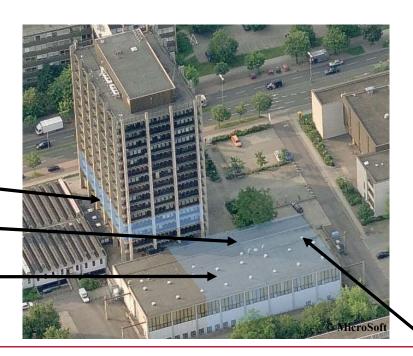
Räumlichkeiten:

Hans-Sommer-Str. 66Braunschweig

Büros

Leistungselektronik-Labore

Maschinenhalle



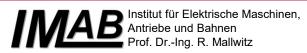


Hermann-Blenk-Str. 42 Braunschweig

Werkstatt

www.imab.de





IMAB - Lehrveranstaltungen an der TU Braunschweig

SS

WS

SS

Master

Leistungselektronik

Master Bachelor

Grundlagen der el. Energietechnik SS Grundschaltungen der LE WS Leistungselektronische Systeme WS SS Angewandte Leistungselektronik

Flektrotechnik für Maschinenbauer II.

Praktikum Leistungselektronik

Praktikum Antriebssysteme für Elektrotanrzeuge

Praktikum Elektrische Maschinen

Elektrische Antriebe

Grundlagen der el. Energietechnik SS Energietechnik für Umweltingenieure WS Elektrische Antriebe WS Drehstromantriebe und deren Simulation SS Entwurf elektrischer Maschinen WS

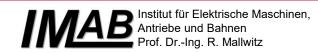
Fahrzeugantriebe

Antriebssysteme für den spurgebundenen Verkehr (Vorlesung "Elektrische Antriebe f. d. s. Verkehr")

Elektrische Antriebe für Straßenfahrzeuge WS



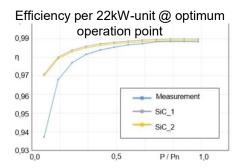




SS

IMAB – Themen und Ausstattung



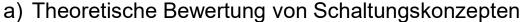




(1) Leistungselektronik für Schwerpunkt-Applikationen

- Regenerative Energiesysteme einschließlich Speicheranbindung in Netzen
- Antriebe und Hilfsstromversorgungen für Elektrofahrzeuge und Industrieantriebe
- Mobile Energieversorgungssysteme, z.B. Batterieadegeräte in Elektrofahrzeugen





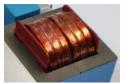
- b) Experimentelle Bewertung und Optimierung
- c) Halbleiter auf Basis von Si, SiC, GaN

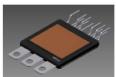
(3) Prüfstande für Vermessung von

- a) Leistungs-Halbleitern
- b) magnetischen Komponenten
- (4) Mehr als 660 m² LE-Laborfläche

 für Aufbau und Betrieb von elektrischen Maschinen und Leistungselektronik

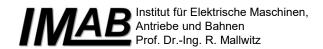












Beispiel für Leistungselektronik: Energieversorgung Laptop



Akku (20V DC

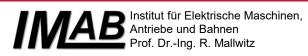


Netz (230V AC)

Adapter (Wandler)







Leistungselektronik



CNC Bohr- und Fräsmaschine (Antrieb)



Photovoltaik-Anlage (Wechsel-richter) [Quelle: SMA]



Bahn (Traktion, Boardversorgung)
[Quelle: wikipedia]



IT (Stromversorgung)



Förderband (Antrieb)



Energieversorgung (HGÜ für Anbindung Offshore-Windparks)
[Quelle: TenneT]



Elektrofahrzeug (Traktion, Batterieladung) [Quelle: VW]



Kernspintomograph (Stromversorgung) [Quelle: Siemens]

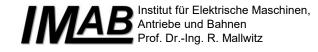
- >> Anpassung elektrischer Energie an die jeweilige Applikation
- >> Sehr verschiedene Anwendungsgebiete



Inhalt der Lehrveranstaltung

- 1. Einführung in die Leistungselektronik
 - 1.1. Aufgaben und Komponenten der Leistungselektronik
- 2. Leistungshalbleiter
 - 2.1. Bipolare Leistungshalbleiter: PN-Übergang, pn-Diode, Bipolartransistor, Thyristor, GTO
 - 2.2. Feldgesteuerte Leistungshalbleiter: MOSFET, IGBT
- 3. Netzgeführte Stromrichter (Stromrichterschaltungen mit Dioden und Thyristoren)
 - 3.1. Gleichrichter ungesteuert
 - 3.1.1 Mittelpunktschaltungen: M1U, M2U, M3U
 - 3.1.2. Brückenschaltungen: B2U, B6U
 - 3.2. Gleichrichter gesteuert
 - 3.2.1. M1C, M2C, M3C, B2C, B6C
- 4. Selbstgeführte Stromrichter (Stromrichterschaltungen mit MOSFET und IGBT)
 - 4.1. Gleichstromsteller
 - 4.1.1. Tiefsetzsteller
 - 4.1.2. Hochsetzsteller
 - 4.1.3. Zweiquadrantensteller
 - 4.1.4. Vierquadrantensteller (Vollbrücke)
 - 4.2. Umrichter
 - 4.2.1. Umrichter mit Gleichspannungs-Zwischenkreis (ein- und dreiphasig)





Grundlagen der Energietechnik – Teil 3: Leistungselektronik

VL1 Einführung + Ungesteuerte Gleichrichter-Schaltungen

VL2 Ungesteuerte Gleichrichter-Schaltungen

Üb1 – Applikationen Leistungselektronik

VL3 Leistungshalbleiter

VL4 Gesteuerte Gleichrichter-Schaltungen

Üb2 – Gleichrichter-Schaltungen

VL5 Gleichstromsteller (Tiefsetzsteller, Hochsetzsteller)

VL6 Zweiquadrantensteller

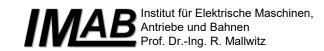
Üb3 – Brückengleichrichter/Tiefsetzsteller

VL7 Vierquadrantensteller

VL8 Umrichter

Üb4 – Hochsetzsteller/Umrichter





Empfohlene Bücher zur Vorlesung



Uwe Probst:

Leistungselektronik für Bachelors.

Hanser Verlag.

29,90 €



Joachim Specovius:

Grundkurs Leistungselektronik.

Springer Verlag.

34,99€



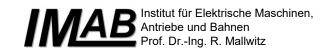
Manfred Michel:

Leistungselektronik.

Springer Verlag.

59,99€





Grundlagen der Energietechnik – Teil 3: Leistungselektronik

Informationen zum weiteren Ablauf der Lehrveranstaltung:

Termine:

- Vorlesung: mittwochs (8:00 Uhr bis 9:30 Uhr) und donnerstags (9:45 Uhr bis 11:15 Uhr)
- Übung: freitags (8:00 Uhr bis 9:30 Uhr)

Dozenten:

- Vorlesung: Prof. Dr.-Ing. Regine Mallwitz
- Übung: M.Sc. Cengiz Uzlu (Übung 1 und 2), M.Sc. Robert Rohn (Übung 3 und 4)

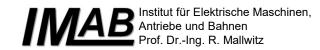
Leistungsnachweis:

 Schriftliche Klausur (1/3 leistungselektronische Themen mit Aufgaben ähnlich den Übungsaufgaben und Kurzfragen)

Material zur Vorlesung wird vor der Veranstaltung wird über StudIP zur Verfügung gestellt.

Hochschulinterne Dokumente, die nicht zur Weitergabe an Nichtteilnehmern der Vorlesung vorgesehen sind

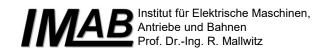


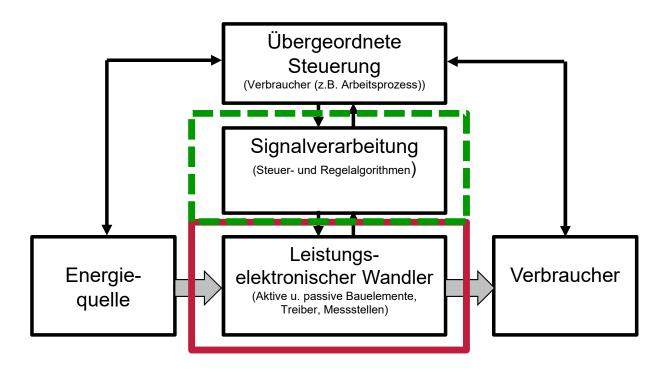


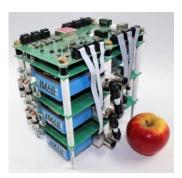
Was machen wir heute - Vorlesung 01?

- 1. Einführung in die Leistungselektronik
 - 1.1. Aufgaben und Komponenten der Leistungselektronik
- 2. Leistungshalbleiter
 - 2.1. Bipolare Leistungshalbleiter: PN-Übergang, pn-Diode, Bipolartransistor, Thyristor, GTO
 - 2.2. Feldgesteuerte Leistungshalbleiter: MOSFET, IGBT
- 3. Netzgeführte Stromrichter (Stromrichterschaltungen mit Dioden und Thyristoren)
 - 3.1. Gleichrichter ungesteuert
 - 3.1.1 Mittelpunktschaltungen: M1U, M2U, M3U
 - 3.1.2. Brückenschaltungen: B2U, B6U
 - 3.2. Gleichrichter gesteuert
 - 3.2.1. M1C, M2C, M3C, B2C, B6C
- 4. Selbstgeführte Stromrichter (Stromrichterschaltungen mit MOSFET und IGBT)
 - 4.1. Gleichstromsteller
 - 4.1.1. Tiefsetzsteller
 - 4.1.2. Hochsetzsteller
 - 4.1.3. Zweiquadrantensteller
 - 4.1.4. Vierquadrantensteller (Vollbrücke)
 - 4.2. Umrichter
 - 4.2.1. Umrichter mit Gleichspannungs-Zwischenkreis (ein- und dreiphasig)



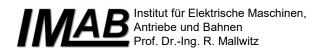


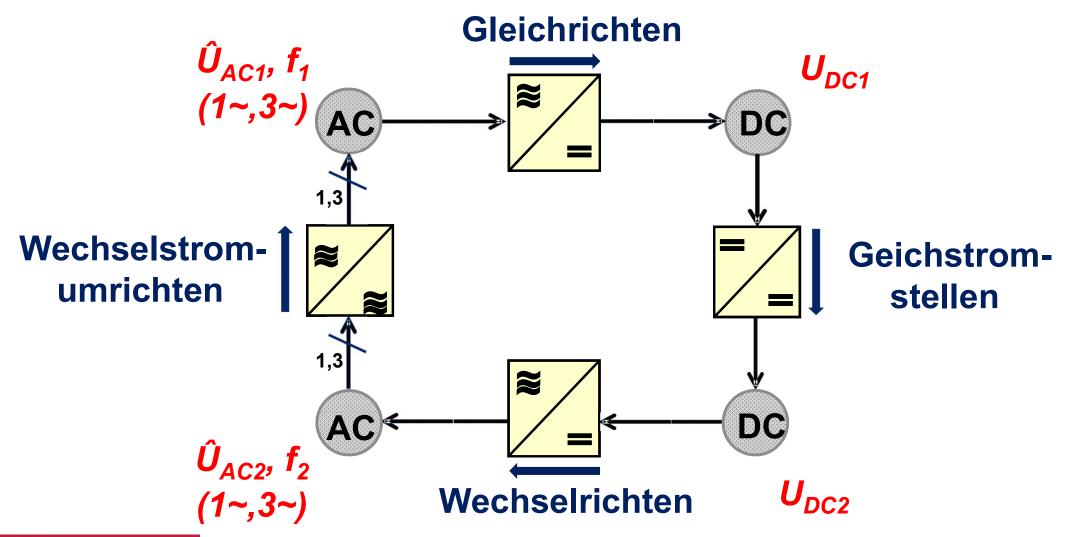




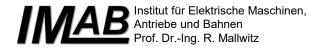
- Leistungselektronik wandelt die zur Verfügung stehende elektrische Energie für die Erfordernisse der jeweiligen Applikation um (*Energieumwandlung*)
 - Sie ist damit das Bindeglied zwischen der Energiequelle und dem Energieverbraucher.
 - Die Energieumwandlung erfolgt durch **Schaltbetrieb** und im Vergleich zur Analogtechnik verlustarm.
- Mess-, Steuer- und Regeleinrichtungen sind mit der Leistungselektronik eng verbunden und können zur Leistungselektronik gezählt werden.



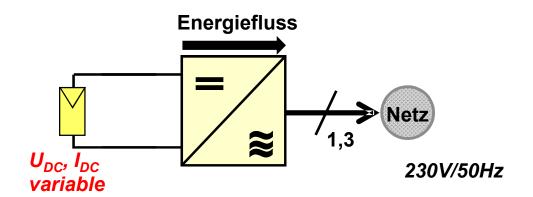








Beispiel Photovoltaik (PV) – Wechselrichter



Anforderungen:

- Umwandlung DC_{variable} in AC_{Netz}
- MPP-Regelung des PV-Generators
- hoher Wirkungsgrad
- Sinusfilter (Einspeisung sinusförm. Stroms)
- cosφ = 0,8...1 (Blindleistungsaufnahme)
- EMI-Filter (DC- und AC-Seite)

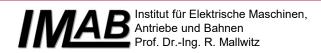




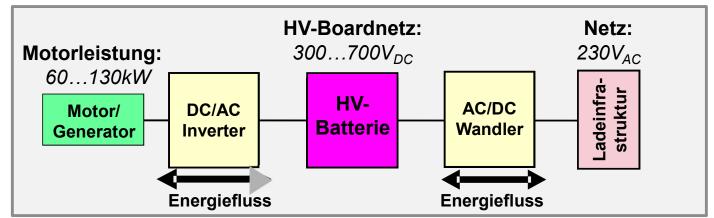
Wechselrichter in PV-Anlagen

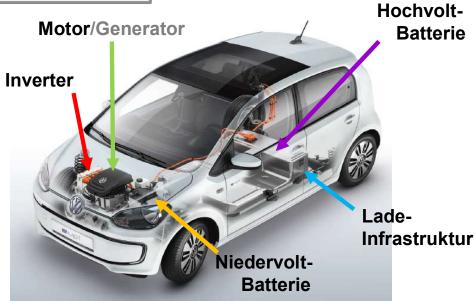
[Quelle: SMA]





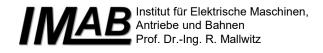
Beispiel: Elektrofahrzeug



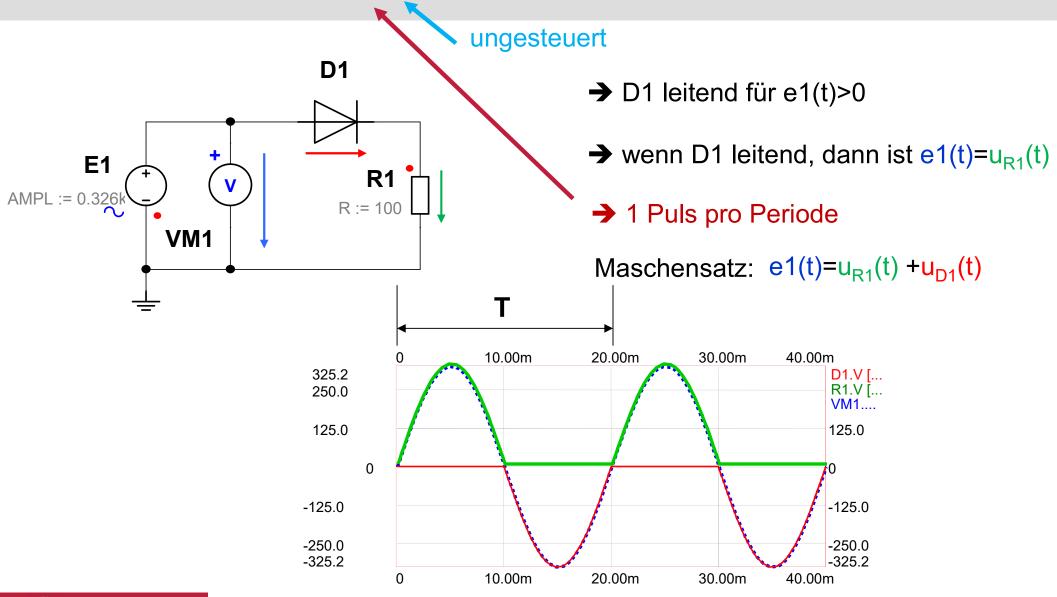








Gleichrichter: 1. M1U-Schaltung mit ohmscher Last







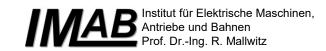
Kenngrößen der M1-Schaltung mit ohmscher Last:

- Mittlere Gleichspannung
- Mittlerer Gleichstrom
- Effektive Lastspannung

Abgegebene Wirkleistung

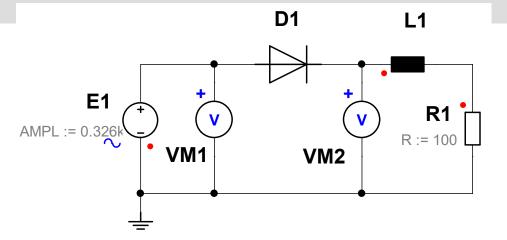
- Aufgenommene Scheinleistung
- Leistungsfaktor λ = P/S





M1U-Schaltung mit ohmsch-induktiver Last

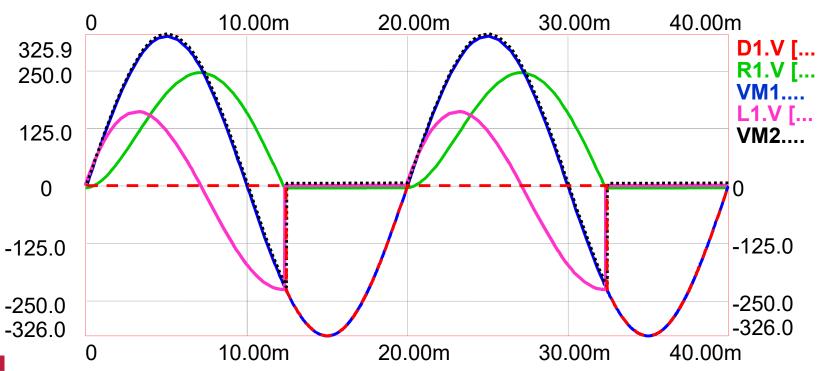
aufgenommene
Spannungs-ZeitFläche =
abgegebener
Spannungs-ZeitFläche!



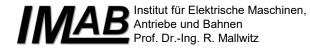
Beispiel:

L1=300mH

Hier: kleiner Induktivitätswert!

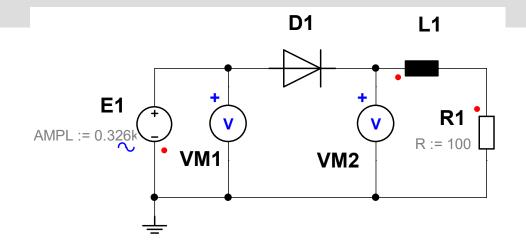


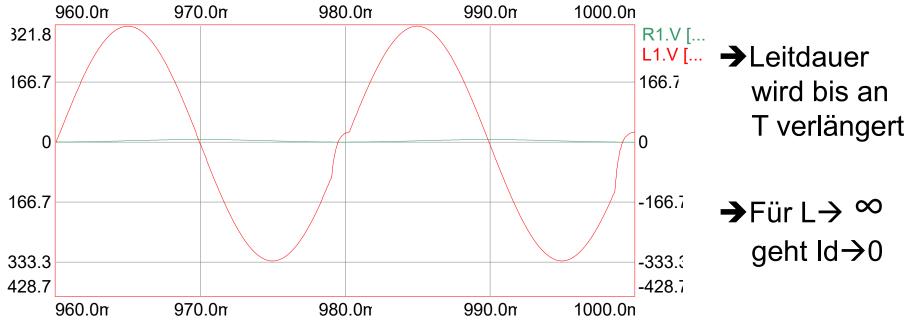




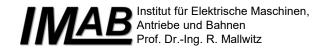
M1U-Schaltung mit ohmsch-induktiver Last

aufgenommene
Spannungs-ZeitFläche =
abgegebener
Spannungs-ZeitFläche!









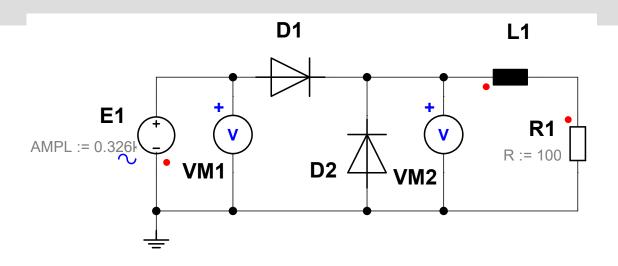
Beispiel:

L1=30H

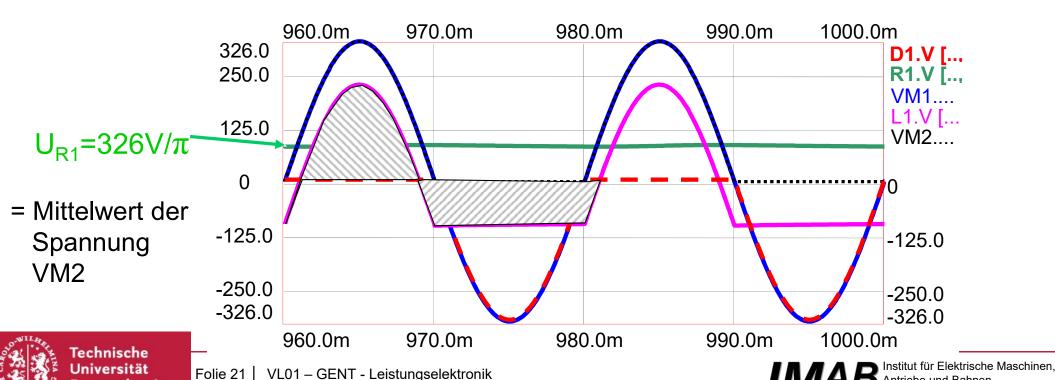
M1U-Schaltung mit ohmsch-induktiver Last + Freilauf

aufgenommene **Spannungs-Zeit-**Fläche = abgegebener **Spannungs-Zeit-**Fläche!

Braunschweig



Antriebe und Bahnen

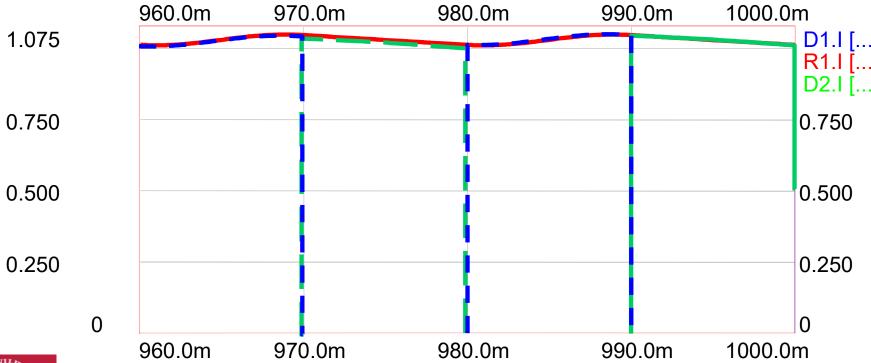


M1U-Schaltung mit ohmsch-induktiver Last + Freilauf

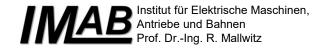
Bei einer hinreichend großen Drossel fließt glatter Gleichstrom der Größe

$$I_d = (1,41*E1) / (\pi*R1)$$

Der Diodenstrom hat dann einen rechteckförmigen Verlauf!







Kenngrößen der M1-Schaltung mit ohmsch-induktiver Last + Freilauf

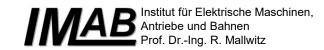
 Abgegebene Wirkleistung (Gleichstromseite)

Mittlere Gleichspannung

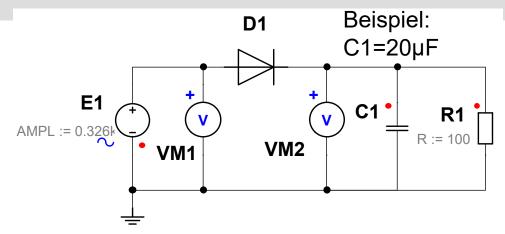
Scheinleistung (Wechselstromseite)

Leistungsfaktor

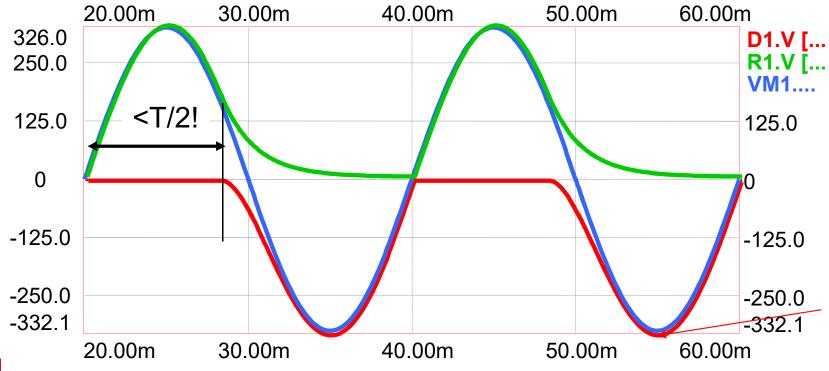




M1U-Schaltung mit ohmsch-kapazitiver Last

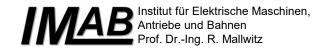


C1 verlängert die Leitdauer von R1, verkürzt jedoch die von D1!



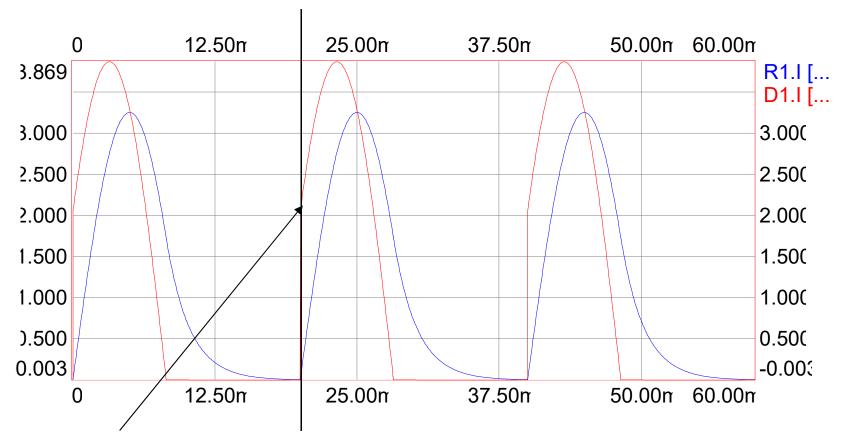






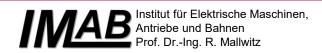
M1U-Schaltung mit ohmsch-kapazitiver Last

→ Durch die verkürzte Leitdauer der Dioden erhöht sich der Stromspitzenwert und damit die effektive Strombelastung der Dioden!!!

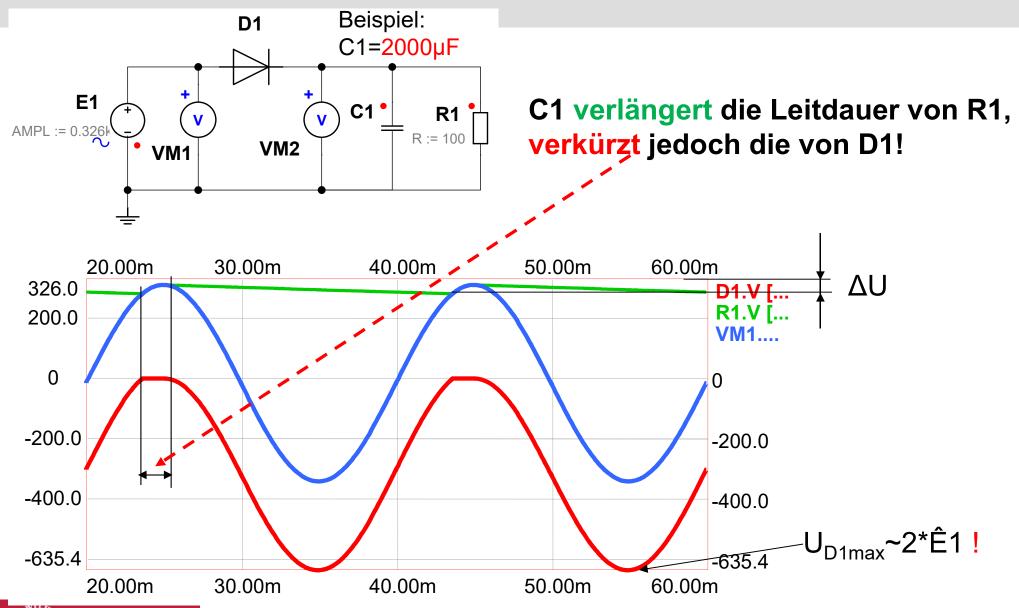


$$i(t^*) = C1 \cdot \frac{du}{dt} = C1 \cdot \omega \cdot \hat{e}_1 = 20 \mu F \cdot 314 s^{-1} \cdot 326 V = 2,047 A$$

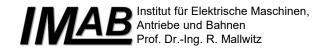




M1U-Schaltung mit ohmsch-kapazitiver Last







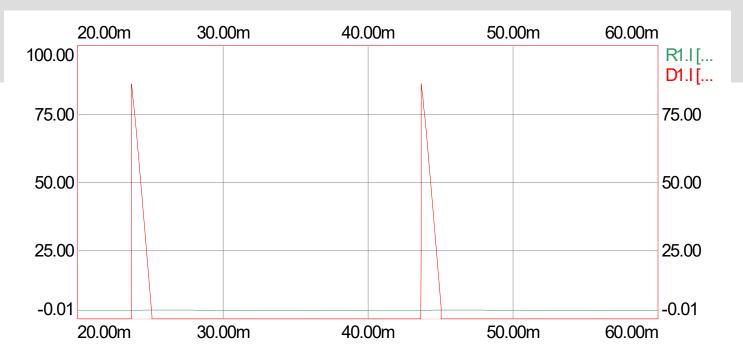
Überschlägige Berechnung:

- Maximale Spannung
- Minimale Spannung
- Gleichstrom
- > Spitzenstrom
- Welligkeit





Ströme in der M1U + RC



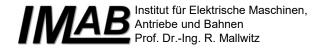
Näherung für obere Schranke

$$\hat{i}_{D1} = C_1 \cdot \frac{du}{dt} = C_1 \cdot \omega \cdot \hat{e}_1 \cdot \cos \left(\arcsin \left(1 - \frac{T}{R_1 C_1 + 0.5T} \right) \right)$$

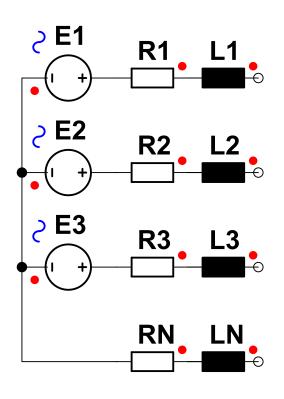
→ liefert:

- $\hat{l}_{D1} = 87A$ bei $l_{d} = 3,1A$ ist $l_{RMS} = 14,09A$!!!
- → erhöhter effektiver Strom
- → erhöhte Scheinleistungsaufnahme!





In realen Anwendungen ist die Impedanz des 3~400V-Netzes von Null verschieden:



$$R_1 = R_2 = R_3 = 0.24\Omega$$

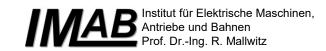
$$R_N=0,16\Omega$$

$$\omega L_1 = \omega L_2 = \omega L_3 = 0,15\Omega$$

$$\omega L_N = 0,10\Omega$$
 bei $50Hz$

Typische Leistungsfaktoren P/S sind für die M1 + RC-Last daher <0,5

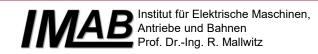




Vergleich der verschiedenen Belastungsfälle der M1U

	R- Last	RL-Last + Freilauf	RC-Last
Netz- stromverlauf			
Stromform- faktor I _{RMS} /I _{AV}	$\frac{\pi}{2}$	$\sqrt{2}$	>> \frac{\pi}{2}
Leistungs- faktor P/S	$\frac{1}{\sqrt{2}}$	$\frac{2}{\pi}$	<0,5
Max. Ventil- spannung	ê	ê	2ê
Spitzenstrom/ Gleichstrom	π	1	>> π



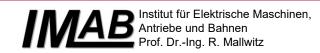


M1U - Zusammenfassung:

Aufbau und Funktionsweise (Spannungsverläufe, Stromverläufe) für

- Ohmsche Last
- Ohmsch-induktive Last (ohne und mit Freilaufdiode)
- Ohmsch-kapazitive Last





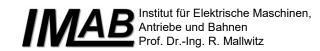
Was haben wir heute gemacht?

- Einführung in die Lehrveranstaltung
 - Ablauf und Themen der Lehrveranstaltung
 - Aufgaben der Leistungselektronik und Applikationsbeispiele
- Ungesteuerte Gleichrichter
 - Diode
 - M1U mit verschiedenen Lasten

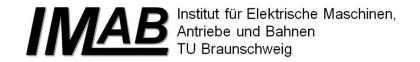
Was kommt in der nächsten Vorlesung?

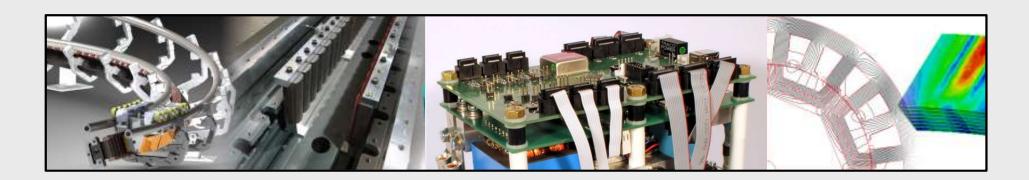
- Ungesteuerte Gleichrichter
 - M2U und M3U
 - B2U und B6U











Leistungselektronik @ Institut für Elektrische Maschinen, Antriebe und Bahnen

Prof. Dr.-Ing. Regine Mallwitz (Leistungselektronik)

M: r.mallwitz@tu-braunschweig.de

T.: + 49 (0)531 3913901

M.Sc. Cengiz Uzlu

M: c.uzlu@tu-braunschweig.de

T.: + 49 (0)531 3913917

M.Sc. Robert Rohn

M: r.rohn@tu-braunschweig.de

T.: +49 (0)531 3918165

www.imab.de





