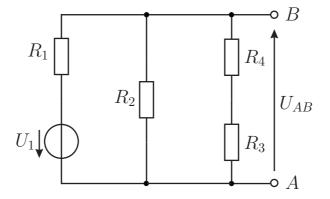
1 Gleichstromnetzwerk

Punkte: 20

a)

Superpositionsprinzip

Spannungsquelle U_1 betrachten, Stromquelle I_2 passivieren



Skizze 1 Punkt

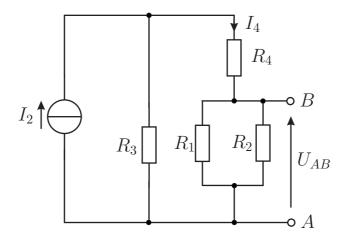
$$R_{234} = \frac{R_2 \cdot (R_3 + R_4)}{R_2 + R_3 + R_4}$$

$$U_{AB,I} = -\frac{\frac{R_2 \cdot (R_3 + R_4)}{R_2 + R_3 + R_4}}{R_1 + \frac{R_2 \cdot (R_3 + R_4)}{R_2 + R_3 + R_4}} U_1$$

$$= -\frac{R_2 \cdot (R_3 + R_4)}{R_1 \cdot (R_2 + R_3 + R_4) + R_2 \cdot (R_3 + R_4)} U_1$$

Widerstände zusammenfassen 1 Punkt, Spannungsteiler 1 Punkt

Stromquelle \mathcal{I}_2 betrachten, Spannungsquelle \mathcal{U}_1 passivieren



Skizze 1 Punkt

$$I_{4} = \frac{R_{3} \cdot (R_{1} + R_{2})}{(R_{1} + R_{2}) \cdot (R_{3} + R_{4}) + R_{1}R_{2}} I_{2}$$

$$U_{AB,II} = -\frac{R_{1}R_{2}R_{3}}{(R_{1} + R_{2}) \cdot (R_{3} + R_{4}) + R_{1}R_{2}} I_{2}$$

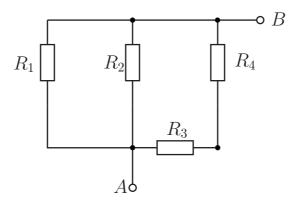
Stromteiler 1 Punkt, Widerstände zusammenfassen 1 Punkt, Ohm'sches-Gesetz 1 Punkt

$$U_{AB} = U_{AB,I} + U_{AB,II}$$

$$= -\frac{R_2 \cdot (R_3 + R_4)}{R_1 \cdot (R_2 + R_3 + R_4) + R_2 \cdot (R_3 + R_4)} U_1 - \frac{R_1 R_2 R_3}{(R_1 + R_2) \cdot (R_3 + R_4) + R_1 R_2} I_2$$

Endergebnis/Superpositionsprinzip anwenden 1 Punkt

b) Quellen durch Innenwiderstände Ersetzen:



Skizze 1 Punkt

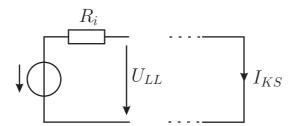
$$\frac{1}{R_i} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_3 + R_4}$$

$$R_i = \frac{R_1 R_2 (R_3 + R_4)}{(R_1 + R_2)(R_3 + R_4) + R_1 R_2}$$

Serien-/Parallelschaltung erkennen 1 Punkt, Endergebnis 1 Punkt

 $\sum_b 3$

c)



Skizze 0,5 Punkte

Kurzschlussstrom, Innenwiderstand, Leerlaufspannung

 $\sum_{c} 2$

- d) Leistungsanpassung
- 1 Punkt

Ansatz: 1 Punkt

$$\frac{dP_{RL}(R_L)}{dR_L} = 0$$

$$P_{RL} = U_{RL}I$$

$$= U_{ers} \frac{R_L}{R_L + R_i} \frac{U_{ers}}{R_L + R_i}$$

$$= \frac{U_{ers}^2 R_L}{(R_L + R_i)^2} (= U_{ers}^2 R_L \cdot (R_L + R_i)^{-2})$$

$$\frac{dP_{RL}(R_L)}{dR_L} = U_{ers}^2 \left(\frac{(R_L + R_i)^2 - R_L (2(R_i + R_L))}{(R_L + R_i)^4} \right)$$

$$(= U_{ers}^2 \left((R_L + R_i)^{-2} + R_L \cdot 1 \cdot (-2)(R_L + R_i)^{-3} \right))$$

$$= U_{ers}^2 \left(\frac{R_i - R_L}{(R_L + R_i)^3} \right) = 0$$

$$\Rightarrow R_i - R_L = 0 \Rightarrow R_i = R_L$$

Aufstellen der Gleichung 1 Punkt Ableiten 1 Punkt Ergebnis 1 Punkt

 $\sum_d 5$

e) Ladung entgegen des E-Felds verschieben \rightarrow Potential differenz 1 Punkt

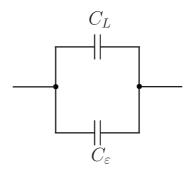
Potential differenz \rightarrow Spannung

1 Punkt

2 Kondensator

Punkte: 20

a)



Skizze 1 Punkt

$$C = \varepsilon \cdot \frac{A}{d}$$

$$C_0 = \varepsilon_0 \frac{b \cdot h}{d}$$

$$C_{\epsilon} = \varepsilon_0 \epsilon_r \frac{b \cdot x}{d} = \varepsilon_r \frac{x}{h} C_0$$

$$C_L = \varepsilon_0 \frac{b \cdot (h - x)}{d} = \frac{h - x}{h} C_0$$

Je Zeile 1 Punkt

 $\sum_a 5$

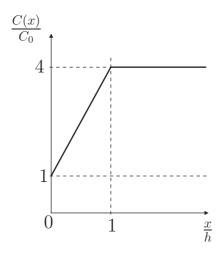
b)
$$C(x) = C_L + C_{\epsilon} = \frac{h-x}{h}C_0 + \epsilon_r \frac{x}{h}C_0$$

$$\frac{C(x)}{C_0} = 1 + (\epsilon_r - 1)\frac{x}{h}$$

Parallelschaltung 1 Punkt, Ergebnis 1 Punkt

c)

$$\frac{C(x)}{C_0} = 1 + 3\frac{x}{h}$$



Koordinatensystem 1 Punkt Graph und Formel 1 Punkt

 $\sum_{c} 2$

d) Ladungserhaltung

1 Punkt

$$Q = CU \Rightarrow Q_{alt} = \epsilon_r C_0 U_h$$

$$U_C(x) = \frac{Q_{alt}}{C(x)} = \frac{\epsilon_r C_0 U_h}{\left(1 + (\epsilon_r - 1)\frac{x}{h}\right) C_0}$$

$$\frac{U_C(x)}{U_h} = \frac{\epsilon_r}{1 + (\epsilon_r - 1)\frac{x}{h}}$$

je Zeile 1 Punkt

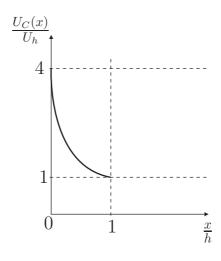
 $\sum_d 4$

e)

$$\frac{U_C(x)}{U_h} = \frac{4}{1 + 3\frac{x}{h}}$$

Grundlagen der Elektrotechnik

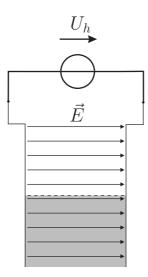
7



Koordinatensystem 1 Punkt Graph und Formel 1 Punkt

 $\sum_g 2$

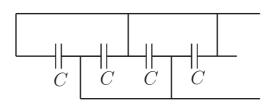
f)

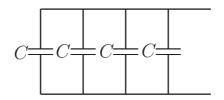


Skizze 1 Punkt

Feldrichtung in Richtung der Spannungsquelle. konstante Verteilung über h, da $U=\int \vec{E} d\vec{s}$ - E also nur von U und s abhängig ist. Begründung 1 Punkt

g)





Skizze: Plattenpaare sind parallel geschaltet. 1 Punkt Bei n PLatten erhält man (n-1) Kondensatoren 1 Punkt $\Rightarrow C_n(x) = (n-1)C(x) = (n-1)C_0 \left[1 + (\varepsilon_r - 1)\frac{x}{h}\right]$ 1 Punkt

Grundlagen der Elektrotechnik

9

3 Elektromagnetismus

Punkte: 20

a)

$$I(r) = \int \int \overrightarrow{J} d\overrightarrow{A}, \operatorname{da} \overrightarrow{J} \| \overrightarrow{A}$$

$$= \int \int J \cdot r \cdot d\varphi dr$$

$$= \int \int \frac{3}{2} J_0 \cdot rr \cdot d\varphi dr$$

$$= 2\pi \int J_0 r^2 dr$$

$$= 2\pi \frac{1}{3} r^3 \frac{3}{2} J_0$$

$$= \pi J_0 r^3$$

Ansatz 1 Punkt Begründete Vereinfachung des Integrals 1 Punkt Integration 1 Punkt Ergebnis 1 Punkt

 $\sum_a 4$

b)

$$\oint \overrightarrow{H} d\overrightarrow{s} = \int \int \overrightarrow{J} d\overrightarrow{A} \mathrm{da} \ \overrightarrow{H} || \overrightarrow{s} \ \mathrm{und} \ \overrightarrow{H} \ \mathrm{homogen} \ \ddot{\mathrm{uber}} \ \overrightarrow{s} \qquad (0.1)$$

$$H_i(r) \cdot 2\pi r = \pi J_0 r^3 \tag{0.2}$$

$$H_i(r) = \frac{J_0}{2}r^2 (0.3)$$

Ansatz 1 Punkt Begründete Vereinfachung des Integrals 1 Punkt Ergebnis 1 Punkt

Grundlagen der Elektrotechnik

10

$$\oint \overrightarrow{H} d\overrightarrow{s} = \iint \overrightarrow{J} d\overrightarrow{A}$$

$$H_a(r) \cdot 2\pi r = I$$

$$H_a(r) = \frac{I}{2\pi r}$$
(0.4)
(0.5)

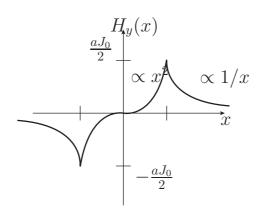
$$H_a(r) \cdot 2\pi r = I \tag{0.5}$$

$$H_a(r) = \frac{I}{2\pi r} \tag{0.6}$$

Ergebnis 1 Punkt

 $\sum_b 4$

c)



System mit Achsenbeschritung etc 0,5 Punkte Grenzwerte 0,5 Punkte

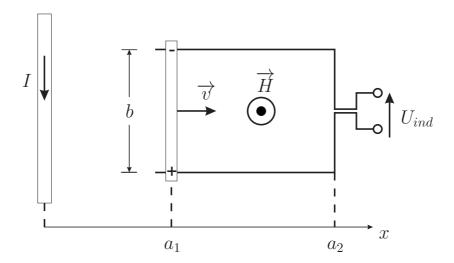
Graphenabschnitt H_i 0,5 Punkte Graphenabschnitt H_a 0,5 Punkte

 $\sum_{c} 2$

d)

Grundlagen der Elektrotechnik

11



Richtung U_{ind} 1 Punkt, wenn Vorzeichen passend zur Formel

$$U_{ind} = -N \frac{d\Phi}{dt} U_{ind}$$
 1 Punkt

 $\sum_d 2$

e)

$$\begin{array}{rcl} \Phi &=& \int \int \overrightarrow{B} d\overrightarrow{A} \mathrm{da} \ \overrightarrow{B} \| \overrightarrow{A} \ \mathrm{und} \ \overrightarrow{B} \ \mathrm{homogen} \ \ddot{u} \mathrm{ber} \ \overrightarrow{A} \\ &=& b \cdot \int_{a_1 + vt}^{a_2} \mu H_0 dx \\ &=& b \cdot (a_2 - a_1 - vt) \mu H_0 \\ \Rightarrow U = -\frac{d\Phi}{dt} = bv \mu H_0 \end{array}$$

Ansatz 1 Punkt

Begründete Vereinfachung des Integrals/Vektoren 1 Punkt Lösen des Integrals 1 Punkt Ergebnis 1 Punkt

 $\sum_{e} 4$

f)
$$[\mu_0] = 1 \frac{Vs}{Am}$$

$$[H] = 1\frac{A}{m}$$

$$m \cdot \frac{m}{s} \cdot \frac{Vs}{Am} \cdot \frac{A}{m} = V$$

je Zeile 1 Punkt

 $\sum_f 3$

g) Bewegte Ladung in einem magnetischen Feld \Rightarrow Lorentzkraft oder veränderliche Fläche.

 $\sum_g 1$

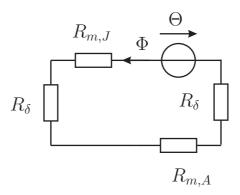
Grundlagen der Elektrotechnik

13

4 Magnetischer Kreis

Punkte: 20

a)



Skizze 1 Punkt

$$R_{m} = \frac{l}{\mu A}$$

$$R_{m,J} = \frac{9a}{\mu_{r}\mu_{0}a^{2}}$$

$$R_{m,\delta} = \frac{\delta}{\mu_{0}a^{2}}$$

$$R_{m,A} = \frac{4a}{\mu_{r}\mu_{0}a^{2}}$$

$$R_{m,ges} = R_{m,J} + 2R_{m,\delta} + R_{m,A} = \frac{13a + 2\mu_r \delta}{\mu_r \mu_0 a^2}$$

Je Zeile 1 Punkt = 5 Punkte

 $\sum_a 6$

b) gegeben:

$$F_L = \frac{B^2 A}{2\mu_0}$$

$$\begin{split} F_{Luftspalt} &= F_L &= \frac{F}{2} \\ \text{mit } B &= \frac{\Phi}{A} \text{ und } B &= \sqrt{\frac{2\mu_0 F_L}{A}} \\ \Phi &= \sqrt{2\mu_0 F_L A} = \sqrt{2\mu_0 \frac{F}{2} A} = \sqrt{\mu_0 F A} \end{split}$$

Je Zeile 1 Punkt = 3 Punkte

 $\sum_b 3$

c)

$$\Theta = NI$$

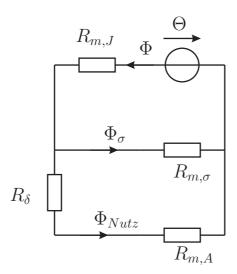
$$\Theta = R_{m,ges} \cdot \Phi$$

$$\Rightarrow I = \frac{R_{m,ges} \Phi}{N} = \frac{(13a + 2\mu_r \delta)\sqrt{\mu_0 FA}}{N\mu_r \mu_0 a^2}$$

Je Zeile 1 Punkt = 3 Punkte

 $\sum_{c} 3$

d)



Skizze inkl. Angabe der Φ s 1 Punkt

$$\Phi = \Phi_{\sigma} + \Phi_{Nutz}$$

 $\sum_d 2$

- e) $\Phi_{Nutz}=0,8\Phi^*$ und $\Phi^*\propto I.$ Damit $\Phi_{Nutz}=\Phi$ aus b) ist, muss 25% mehr Strom in die Spule fließen.
- 1 Punkt für Ergebnis, 1 Punkt für Begründung

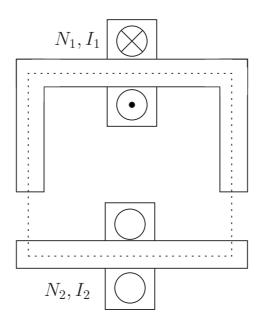
 $\sum_{e} 2$

f) Der Kopplungsfaktor beschreibt die magnetische Kopplung zweier Spulen und ist insbesondere Abhängig von der Streuung im magnetischen Kreis. Die Gegeninduktivität beschreibt die Auswirkungen des Spulenstroms in der einen Spule auf die induzierte Spannung in der anderen Spule und ist abhängig vom Kooplungsfaktor sowie den Einzelinduktivitäten der Spulen.

je 1 Punkt

 $\sum_f 2$

g)



Der Streufluss muss, damit er Auswirkungen auf die Kopplung der Spulen hat, an der zweiten Spule vorbeifließen.

5 Komplexe Wechselstromrechnung

Punkte: 20

a) Reihenschaltung von R, L, C:

$$\frac{Z_{ges}}{\underline{I}_{1}} = R + j(\omega L - \frac{1}{\omega C})$$

$$\underline{I}_{1} = \frac{\underline{U}_{1}}{\underline{Z}_{1}}$$

$$= \frac{\underline{U}_{1}}{R + j(\omega L - \frac{1}{\omega C})}$$

 $\sum_a 1$

b) $\underline{I}_1 \text{ max} \rightarrow \text{L und C in Resonanz}$ Ansatz 1 Punkt

 $R+j(\omega L-\frac{1}{\omega C}) \to \min$ Schlussfolgerung 1 Punkt

$$\Rightarrow \omega L - \frac{1}{\omega C} = 0$$

$$\omega = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

$$\Rightarrow f = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$$

Ergebnis 1 Punkt

 $\sum_b 3$

c)
$$\underline{I}_1 = \frac{\underline{U}_1}{R}$$

 $\underline{U}_x = 0$
 $\phi = 0$ ´ je 1 Punkt

Grundlagen der Elektrotechnik

17

d) Blindleistung: bei Resonanz = 0 Wirkleistung: bei Resonanz über R

Scheinleistung: bei Resonanz = Wirkleistung

je 0,5 Punkte

 $\sum_d 3$

e)

1. Bezugszeiger:

$$|\underline{I}_1| = \frac{250V}{30\Omega + j(2\pi 50\frac{0.1}{\pi}\frac{H}{s} - \frac{1}{2\pi 50\frac{200}{\pi}\frac{10^6s}{\mu F}})} = \frac{250V}{50\Omega} = 5A$$

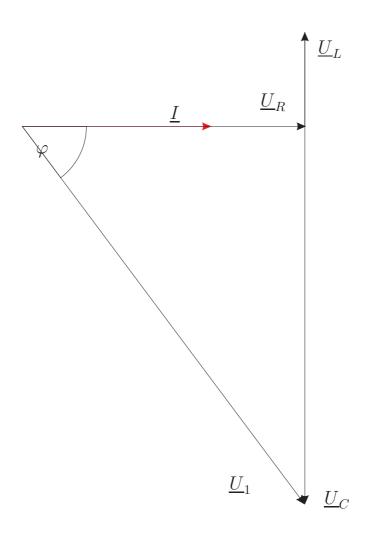
2.
$$|\underline{U}_R| = 150V = 7,5cm$$

3.
$$|\underline{U}_L| = 50V = 2,5cm$$

4.
$$|\underline{U}_C| = 250V = 12,5cm$$

5.
$$|\underline{U}_1|$$
 eintragen

6.
$$\phi = 53^{\circ}$$
 ablesen



je 1 Punkt

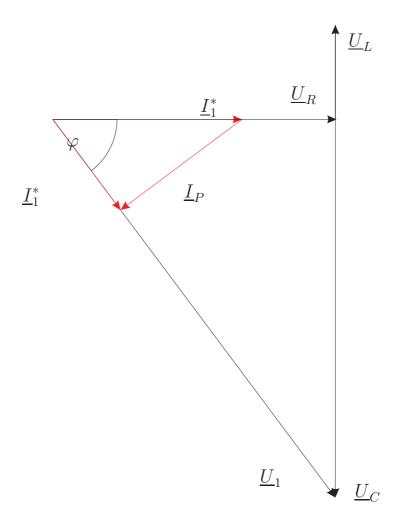
 $\sum_e 6$

f) Kapazitiv, da Strom \underline{I}_1 der Spannung
 \underline{U}_1 voreilt.

 $\sum_f 1$

g) \Rightarrow Induktivität

1 Punkt



aus ZD:

$$|\underline{I}_p| = 4A$$

inklusive einzeichnen 1 Punkt

$$\frac{|\underline{U}_1|}{|\underline{I}_P|} = \omega L = 2\pi 50 Hz \cdot L$$

$$\frac{250V}{100\pi \cdot 4A} = \frac{625}{\pi} mH$$

Ergebnis 1 Punkt