

Klausur zur Vorlesung
„Mathematik I für Studierende der Elektrotechnik“

Aufgabe 1. Gegeben seien $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ und $b \in \mathbb{R}^3$ mit

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 7 & 13 \\ 4 & 18 & 34 \\ 6 & 27 & 51 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \\ \gamma \end{bmatrix}.$$

Untersuchen Sie, für welche $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$ das Gleichungssystem $A \cdot x = b$ lösbar ist und berechnen Sie gegebenenfalls die Lösungsmenge.

7

Aufgabe 2. Berechnen Sie folgende Grenzwerte

a) $\lim_{x \rightarrow 0} \frac{x - \sin x}{x^3}$ b) $\lim_{x \rightarrow 0+} \frac{\ln(1 - \cos x)}{\ln x}$ c) $\lim_{n \rightarrow \infty} (\sqrt{n^2 + 7n + 1} - \sqrt{n^2 + 1}).$

4+4+3

Aufgabe 3.

a) Zeigen Sie mit der Teleskop-Methode, dass die Reihe

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{64n^2 + 16n - 15}$$

konvergiert. Berechnen Sie den Wert der Reihe. Welche Aussagen machen Quotienten- und Wurzelkriterium über das Konvergenzverhalten dieser Reihe?

b) Bestimmen Sie den Konvergenzradius sowie den Wert der Reihe

$$\sum_{n=0}^{\infty} 3^n x^n.$$

8+2

Aufgabe 4. Berechnen Sie die Ableitungen folgender Funktionen

a) $f_1(x) = \ln \ln(x^2)$ b) $f_2(x) = (\sin x)^{\cos x}$ c) $f_3(x) = \ln \tan x - \frac{\cos(2x)}{\sin^2(2x)}.$

3+4+6

Aufgabe 5. Wir betrachten die Abbildung

$$f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3, \quad \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \mapsto \begin{bmatrix} x_1 + 2x_2 - x_3 \\ x_2 + x_3 \\ x_1 + x_2 - 2x_3 \end{bmatrix}.$$

a) Geben Sie die Koordinatenmatrix $A(f, E, E)$ an, wobei E die kanonische Basis des \mathbb{R}^3 bezeichnet. Bestimmen Sie die Dimensionen von $\text{Bild } f$ und $\text{Kern } f$ sowie jeweils eine Basis von $\text{Bild } f$ und $\text{Kern } f$.

b) Gegeben seien die Basen $\mathfrak{B}, \mathfrak{D}$ des \mathbb{R}^3

$$\mathfrak{B} = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}^T \right\}$$

$$\mathfrak{D} = \left\{ \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}^T, \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}^T \right\}.$$

Bestimmen Sie die Matrizen S und C , für die

$$A(f, \mathfrak{B}, \mathfrak{D}) = S^{-1} A(f, E, E) C$$

gilt.¹ Berechnen Sie die Determinante der Matrix S . Berechnen Sie $A(f, \mathfrak{B}, \mathfrak{D})$.

c) Sei der Vektor x bezüglich der kanonischen Basis gegeben durch

$$x = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}^T.$$

Geben Sie die Koordinaten des Vektors bezüglich der Basen $\mathfrak{B}, \mathfrak{D}$ an und bestimmen Sie die Matrix G des Koordinatenwechsels von der Basis \mathfrak{B} zur Basis \mathfrak{D} .

7+7+4

Aufgabe 6.

a) Berechnen Sie mit Hilfe partieller Integration:

$$\int \cos(3x) \cos x \, dx.$$

b) Berechnen Sie mit Hilfe einer geeigneten Substitution:

$$\int \sqrt{2x+3} \, dx.$$

c) Führen Sie für den Integranden eine Partialbruchzerlegung durch und berechnen Sie das Integral:

$$\int \frac{3x+11}{x^2-8x+15} \, dx.$$

3+3+5

¹Hinweis: Wie in der großen Übung bezeichnet $A(f, \mathfrak{B}, \mathfrak{D})$ die Koordinatenmatrix der Abbildung f bezüglich der Basen \mathfrak{B} des Urbildraums und \mathfrak{D} des Bildraums.