Kubický spline

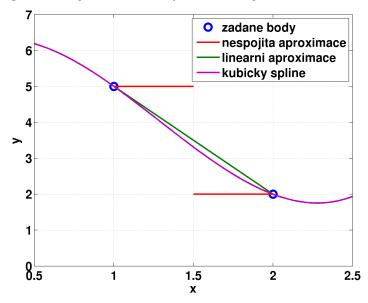
• Motivace:

- Aproximace pomocí Lagrangeova interpolačního polynomu je vhodná jen pro některé funkce a malý počet bodů. Například pro interpolaci 1000 bodů bychom potřebovali polynom stupně 999. To by bylo drahé (byl by potřeba velký počet operací) a nepřesné (kvůli vysokým mocninám by se mohla sčítat čísla různých řádů velikosti). Aproximace s použitím jen některých vybraných bodů by byla jednodušší, ale výběr takových bodů by nebyl jednoznačný.
- Zkusíme jiný, intuitivní přístup. Mějme zadánu tabulku bodů z určitého intervalu a příslušných funkčních hodnot. Chceme-li rychle odhadnout funkční hodnotu y(x) v nějakém bodu x daného intervalu, nejrychlejší je najít v tabulce dva nejbližší okolní body a hodnotu odhadnout buď jedním z nich nebo jejich kombinací (něčím mezi nimi). Aproximovali bychom tedy lokálně jen na základě okolních dat.

• Jednoduché lokální aproximace:

- Z hlavy bychom snadno provedli nejjednodušší aproximaci: nespojitou. K bodu x, ve kterém chceme odhadnout funkční hodnotu y(x), nalezneme v tabulce okolní body $x_1 \le x$ a $x_2 \ge x$ a podle toho, který je blíže, odhadneme buď $y(x) \approx y(x_1)$ nebo $y(x) \approx y(x_2)$.
- Na papíře můžeme snadno jít o krok dál: k spojité interpolaci lineární v daném intervalu, tedy lineární kombinaci $y(x_1)$ a $y(x_2)$.
- Na počítači snadno vypočteme i aproximaci hladkou, tedy takovou, která má všude (tedy
 i v bodech zadaných tabulkou) spojitou první derivaci. Pro takovou aproximaci se používají
 kubické spliny.

Uvedené tři typy aproximací jsou znázorněny na následujícím obrázku



• Odvození kubického splinu:

– Hledáme takovou funkci y(x), která bude v bodech x_1 a x_2 procházet jejich hodnotami $y_1 = y(x_1)$ a $y_2 = y(x_2)$ a zároveň bude v těchto bodech spojitá. Na každém intervalu $[x_i, x_{i+1}]$ tedy máme čtyři podmínky

$$y(x_{i}) = y_{i}, \qquad \lim_{x \to x_{i,+}} y'(x) = \lim_{x \to x_{i,-}} y'(x),$$

$$\forall i, \qquad \lim_{x \to x_{i+1,-}} y'(x) = \lim_{x \to x_{i+1,+}} y'(x)$$

$$(1)$$

a proto tam budeme aproximovat funkcí která má čtyři parametry: kubickou

$$y(x) = a + bx + cx^{2} + dx^{3}.$$

 Abychom zajistili spojitost první derivace, budeme požadovat existenci druhé derivace na celém intervalu včetně koncových bodů. Funkci dvakrát zderivujeme

$$y'(x) = b + 2 c x + 3 d x^2,$$
 $y''(x) = 2 c + 6 d x$

a dosadíme krajní body

$$y_1'' = 2c + 6dx_1,$$
 $y_2'' = 2c + 6dx_2.$

Hodnoty druhých derivací v krajních bodech, tedy y_1'' a y_2'' , určíme později. Odečtením rovnic od sebe získáme

$$d = \frac{1}{6} \frac{y_2'' - y_1''}{x_2 - x_1}$$

a zpětným dosazením do jedné z nich

$$c = \frac{1}{2} \frac{x_2 y_1'' - x_1 y_2''}{x_2 - x_1}.$$

- Dále jsme v (1) požadovali, aby funkce y(x) procházela koncovými body intervalu, tedy

$$y_1 = a + b x_1 + c x_1^2 + d x_1^3,$$
 $y_2 = a + b x_2 + c x_2^2 + d x_2^3.$

Odtud lze již snadno získat zbývající parametry a a b.

– Protože vyjádření aproximace y(x) pomocí parametrů a,b,c,d nevypadá hezky, obvykle se funkce zapisuje ve tvaru

$$y(x) = A(x) y_1 + B(x) y_2 + C(x) y_1'' + D(x) y_2'',$$
(2)

kde

$$A(x) = \frac{x_2 - x}{x_2 - x_1}, \qquad C(x) = \frac{1}{6} (A^3 - A)(x_2 - x_1)^2, \qquad (3a)$$

$$B(x) = \frac{x - x_1}{x_2 - x_1} = 1 - A, \qquad D(x) = \frac{1}{6} (B^3 - B)(x_2 - x_1)^2.$$
 (3b)

– Zbývá určit hodnoty druhých derivací y_1'' a y_2'' . To učiníme z požadavku spojitosti v krajních bodech. Nejprve zderivujeme funkci y(x) ve tvaru (2). Derivace pomocných funkcí jsou

$$A' = -\frac{1}{x_2 - x_1},$$

$$C' = \frac{1}{6} (x_2 - x_1)^2 (A^3 - A)' =$$

$$= -\frac{1}{6} (x_2 - x_1)(3 A^2 - 1),$$

$$B' = \frac{1}{x_2 - x_1},$$

$$D' = \frac{1}{6} (x_2 - x_1)(3 B^2 - 1)$$

a tedy

$$y'(x) = A'(x) y_1 + B'(x) y_2 + C'(x) y_1'' + D'(x) y_2''$$

= $\frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} - \frac{1}{6} (x_2 - x_1)(3 A^2 - 1) y_1'' + \frac{1}{6} (x_2 - x_1)(3 B^2 - 1) y_2''.$

Derivace aproximace y(x) v bodu x_1 ovšem musí být spojitá, a proto musí vyjít stejně pro lokální funkci na intervalu $[x_0, x_1]$, označíme ji $y_{[0,1]}(x)$, a pro lokální funkci na intervalu $[x_1, x_2]$, označíme ji $y_{[1,2]}(x)$. Položíme tedy

$$y'_{[0,1]}(x_1) \stackrel{!}{=} y'_{[1,2]}(x_1)$$

a po dosazení

$$\frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0} - \frac{1}{6} (x_1 - x_0)(3 A_{[0,1]}^2(x_1) - 1) y_0'' + \frac{1}{6} (x_1 - x_0)(3 B_{[0,1]}^2(x_1) - 1) y_1'' =
= \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} - \frac{1}{6} (x_2 - x_1)(3 A_{[1,2]}^2(x_1) - 1) y_1'' + \frac{1}{6} (x_2 - x_1)(3 B_{[1,2]}^2(x_1) - 1) y_2'',$$

odkud s použitím (3) dostáváme

$$\frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0} + \frac{1}{6} (x_1 - x_0) y_0'' + \frac{1}{6} (x_1 - x_0) 2 y_1'' = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} - \frac{1}{6} (x_2 - x_1) 2 y_1'' - \frac{1}{6} (x_2 - x_1) y_2''$$

a po převedení neznámých na levou stranu

$$\frac{x_1 - x_0}{6} y_0'' + \frac{x_2 - x_0}{3} y_1'' + \frac{x_2 - x_1}{6} y_2'' = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} - \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0}.$$

Napíšeme-li toto pro všechny body, máme soustavu lineárních rovnic pro neznámé hodnoty druhých derivací. Tato soustava má tridiagonální matici a umíme ji proto snadno řešit. Krajní hodnoty druhých derivací máme buď zadány, a nebo (častěji) je volíme rovny nule (tzv. přirozený spline).