

Transformasi Linier Matriks Transformasi Kernel dan Jangkauan

SUKMAWATI NUR ENDAH - UNDIP

Transformasi Linier

Transformasi Linear

Misalkan V dan W adalah ruang vektor, $T : V \rightarrow W$ dinamakan transformasi linear, jika

untuk setiap $\bar{a}, \bar{b} \in V$ dan $\alpha \in R$ berlaku :

$$1. T(\bar{a} + \bar{b}) = T(\bar{a}) + T(\bar{b})$$

$$2. T(\alpha \bar{a}) = \alpha T(\bar{a})$$

Jika $V = W$ maka T dinamakan operator linear

Contoh :

Tunjukkan bahwa $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$, dimana

$$T\left[\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right] = \begin{pmatrix} x - y \\ -x \\ y \end{pmatrix} \longrightarrow \text{Rumus Transformasi}$$

merupakan transformasi linear.

Jawab :

Ambil unsur sembarang di \mathbb{R}^2 ,

Misalkan $\bar{u} = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix}$, $\bar{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$

(i) Akan ditunjukkan bahwa $T(\bar{u} + \bar{v}) = T(\bar{u}) + T(\bar{v})$

$$\begin{aligned}
T(\bar{u} + \bar{v}) &= T \left[\begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} \right] \\
&= \begin{pmatrix} (u_1 + v_1) - (u_2 + v_2) \\ -(u_1 + v_1) \\ u_2 + v_2 \end{pmatrix} \\
&= \begin{pmatrix} (u_1 + v_1) - (u_2 + v_2) \\ -u_1 - v_1 \\ u_2 + v_2 \end{pmatrix} \\
&= \begin{pmatrix} u_1 - u_2 \\ -u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} v_1 - v_2 \\ -v_1 \\ v_2 \end{pmatrix}
\end{aligned}$$

Terbukti bahwa $T(\bar{u} + \bar{v}) = T(\bar{u}) + T(\bar{v})$

(ii) Ambil unsur sembarang $\bar{u} \in R^2$ dan $\alpha \in R$

$$\begin{aligned} T(\alpha \bar{u}) &= T\left[\begin{pmatrix} \alpha u_1 \\ \alpha u_2 \end{pmatrix}\right] \\ &= \begin{pmatrix} \alpha u_1 - \alpha u_2 \\ -\alpha u_1 \\ \alpha u_2 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \alpha(u_1 - u_2) \\ \alpha(-u_1) \\ \alpha(u_2) \end{pmatrix} \\ &= \alpha \begin{pmatrix} u_1 - u_2 \\ -u_1 \\ u_2 \end{pmatrix} \\ &= \alpha T(\bar{u}) \end{aligned}$$

Jadi, T merupakan transformasi linear.

Contoh 2 :

Misalkan T merupakan suatu transformasi dari $M_{2 \times 2}$ ke \mathbb{R} yang didefinisikan oleh $T(A) = \det(A)$, untuk setiap $A \in M_{2 \times 2}$, Apakah T merupakan Transformasi linier.

Jawab :

Misalkan $A = \begin{pmatrix} a_1 & a_2 \\ a_3 & a_4 \end{pmatrix} \in M_{2 \times 2}$

maka untuk setiap $\alpha \in \mathbb{R}$ berlaku

$$\begin{aligned} \det(\alpha A) &= \det \begin{pmatrix} \alpha a_1 & \alpha a_2 \\ \alpha a_3 & \alpha a_4 \end{pmatrix} \\ &= \alpha^2 (a_1 a_2 - a_3 a_4) = \alpha^2 \det(A) \end{aligned}$$

Perhatikan bahwa $\det(\alpha A) \neq \alpha \det(A)$

Jadi T bukan transformasi linier.

Contoh 3 :

Diketahui $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$, dimana $T \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a-b \\ a-c \end{pmatrix}$

a. Apakah T merupakan transformasi linear

b. Tentukan $T(1, 1, 1)$

Jawab :

a.(i) Ambil unsur sembarang \mathbb{R}_3 ,

$$\bar{u} = (u_1, u_2, u_3) \quad \bar{v} = (v_1, v_2, v_3)$$

Sehingga

$$\bar{u} + \bar{v} = ((u_1 + v_1), (u_2 + v_2), (u_3 + v_3))$$

Perhatikan bahwa

$$\begin{aligned} T(\bar{u} + \bar{v}) &= T((u_1 + v_1), (u_2 + v_2), (u_3 + v_3)) \\ &= \begin{pmatrix} (u_1 + v_1) - (u_2 + v_2) \\ (u_1 + v_1) - (u_3 + v_3) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} (u_1 - u_2) + (v_1 - v_2) \\ (u_1 - u_3) + (v_1 - v_3) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} u_1 - u_2 \\ u_1 - u_3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} v_1 - v_2 \\ v_1 - v_3 \end{pmatrix} \\ &= T(u_1, u_2, u_3) + T(v_1, v_2, v_3) \end{aligned}$$

Ambil unsur sembarang R_3 , $\bar{u} = (u_1, u_2, u_3)$
dan $\alpha \in R$, sehingga

$$\begin{aligned} T(\alpha \bar{u}) &= T(\alpha (u_1, u_2, u_3)) \\ &= \begin{pmatrix} (\alpha u_1 - \alpha u_2) \\ (\alpha u_1 - \alpha u_3) \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \alpha(u_1 - u_2) \\ \alpha(u_1 - u_3) \end{pmatrix} \\ &= \alpha \begin{pmatrix} u_1 - u_2 \\ u_1 - u_3 \end{pmatrix} \\ &= \alpha T(u_1, u_2, u_3) \end{aligned}$$

Jadi, T merupakan transformasi linear

b. $T(1, 1, 1) = \begin{pmatrix} 1-1 \\ 1-1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

Latihan Soal Dulu Ya....

Latihan Soal 1

1. Misalkan $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$, adalah sebuah fungsi yang didefinisikan oleh :

- $T(x,y) = (x, x+y, x-y)$
- Buktikan bahwa T adalah transformasi linier

2. Misalkan $L : P_2 \rightarrow P_1$,

$$L(a_2x^2+a_1x+a_0) = (a_2+a_1)x+a_0,$$

dimana P_n adalah himpunan polinomial berderajat $\leq n$. Apakah L transformasi linier?

Latihan Soal 1

3. Misalkan $L : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$,didefinisikan oleh

$$L \left(\begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \end{bmatrix} \right) = \begin{bmatrix} u_1 u_2 \\ u_3 \end{bmatrix}$$

Apakah L transformasi linier?

Matriks Transformasi

MATRIKS TRANSFORMASI

Suatu transformasi linear $T : R^n \rightarrow R^m$ dapat direpresentasikan dalam bentuk :

$$T(\bar{u}) = A\bar{u} \quad \text{untuk setiap } \bar{u} \in V.$$

→ $A_{m \times n}$ dinamakan matriks transformasi dari T .

Contoh :

Misalkan, suatu transformasi linear $T : R^2 \rightarrow R^3$ didefinisikan oleh :

$$T\left[\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right] = \begin{pmatrix} x - y \\ -x \\ y \end{pmatrix}$$

Jawab :

Perhatikan bahwa

$$T\left[\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}\right] = \begin{pmatrix} x-y \\ -x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

Jadi matriks transformasi untuk $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ adalah

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Jika $T : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ merupakan transformasi linear
maka ukuran matriks transformasi adalah **m x n**

Matriks Transformasi Linier

Misalkan e_1, e_2, \dots, e_n adalah basis baku untuk \mathbb{R}^n dan misalkan A adalah sebuah matriks $m \times n$ yang dibentuk oleh $T(e_1), T(e_2), \dots, T(e_n)$ sebagai vektor kolom-kolomnya, maka A disebut matriks transformasi linier

Contoh

Misalkan $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$, diberikan oleh :

$$T \left(\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} \right) = \begin{bmatrix} 3x_1 + 2x_2 \\ x_1 - 2x_2 \end{bmatrix}$$

Maka
$$T([e_1]) = T \left(\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \right) = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Dan
$$T([e_2]) = T \left(\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right) = \begin{bmatrix} 2 \\ -2 \end{bmatrix}$$

Jadi matriks transformasi adalah

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 2 \\ 1 & -2 \end{bmatrix}$$

Latihan Soal 2

Berapa matriks transformasinya jika

- Misalkan $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$, diberikan oleh

$$T\left(\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 3x_1 + 2x_2 \\ x_1 + 2x_2 \\ 2x_1 + x_2 \end{bmatrix}$$

- Misalkan $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$, diberikan oleh

$$T\left(\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 3x_1 + 2x_3 \\ x_3 + 2x_2 \end{bmatrix}$$

Open Question

Bagaimana menentukan matriks transformasi linier dari beberapa vektor yang merupakan basis ruang vektor V ?

Misalkan

$B = \{\bar{v}_1, \bar{v}_2\}$ basis bagi ruang vektor V dan

$T: R^2 \rightarrow R^3$ merupakan transformasi linear

dimana

$$T(\bar{v}_i) = (\bar{u}_i) \text{ untuk setiap } i = 1, 2.$$

Matriks transformasinya dapat ditentukan dengan cara, ditulis :

$$T(\bar{v}_1) = A\bar{v}_1 = \bar{u}_1$$

$$T(\bar{v}_2) = A\bar{v}_2 = \bar{u}_2$$

Sehingga

Jadi
$$A_{3 \times 2} [\bar{v}_1 \quad \bar{v}_2]_{2 \times 2} = [\bar{u}_1 \quad \bar{u}_2]_{3 \times 2}$$

$$A = [\bar{u}_1 \quad \bar{u}_2] [\bar{v}_1 \quad \bar{v}_2]^{-1}$$

$[\bar{v}_1 \quad \bar{v}_2]$ basis bagi V
maka ia punya invers

Contoh :

Misalkan

$$\left\{ \bar{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \bar{v}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \bar{v}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \text{ adalah basis bagi } \mathbb{R}^3$$

$T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ Transformasi linear didefinisikan

$$T(\bar{v}_i) = A\bar{v}_i = \bar{p}_i \quad \text{untuk setiap } i = 1, 2, 3.$$

Jika

$$\bar{p}_1 = (1, -1); \quad \bar{p}_2 = (1, 0); \quad \bar{p}_3 = (0, 2)$$

Tentukan :
Matrix transformasi dan $T \left[\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \right]$

Karena

$$A\bar{v}_i = \bar{p}_i, \quad \forall_i = 1, 2, 3$$

Maka

$$A \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

atau

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}^{-1}$$

invers matriks dicari dengan OBE :

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & | & 0 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 & | & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & | & -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & | & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$
$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & | & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & | & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Sehingga

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$$

Jadi matriks transformasi T adalah $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 2 \end{pmatrix}$

Sehingga

$$\begin{aligned} T\left[\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}\right] &= A\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 2 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

jadi

$$T\left[\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}\right] = (-1, 1)$$

LATIHAN SOAL 3

Suatu transformasi linear, $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$

Yang diilustrasikan sebagai berikut :

$$T\left[\begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}\right] = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \text{dan} \quad T\left[\begin{pmatrix} -3 \\ 5 \end{pmatrix}\right] = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$$

1. Tentukan matriks transformasi dari T !
2. Tentukan hasil transformasi, $T\left[\begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}\right]$

Kernel dan Jangkauan

Kernel dan Jangkauan

Misalkan $T : V \rightarrow W$ merupakan transformasi linear

Semua unsur di V yang dipetakan ke vektor nol di W dinamakan kernel T

notasi $\ker(T)$.

atau

$$\text{Ker}(T) = \{ \bar{u} \in V \mid T(\bar{u}) = \bar{0} \}$$

Contoh :

Trans. Linear $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ $T(a, b, c) = \begin{pmatrix} a - b \\ a - c \end{pmatrix}$

Perhatikan bahwa $T(1, 1, 1) = \begin{pmatrix} 1 - 1 \\ 1 - 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$

maka $(1, 1, 1) \in \text{Ker}(T)$

Sementara itu, $(1,2,1) \notin \text{Ker}(T)$

karena $T(1,2,1) = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \neq \bar{0}$

Jelas bahwa vektor nol pada daerah asal transformasi merupakan unsur kernel T.

Tetapi, tak semua transformasi linear mempunyai vektor tak nol sebagai unsur kernel T.

Teorema :

Jika $T : V \rightarrow W$ adalah transformasi linear
maka $\text{Ker}(T)$ merupakan subruang dari V

Bukti :

Ambil $\bar{a}, \bar{b} \in \text{Ker}(T)$ sembarang dan $\alpha \in \mathbb{R}$ il

1. Karena setiap $\bar{a} \in \text{Ker}(T)$
artinya setiap $\bar{a} \in V$ sehingga $T(\bar{a}) = \bar{0}$
maka $\text{Ker}(T) \subseteq V$
2. Perhatikan bahwa $\bar{0} \in \text{Ker}(T)$
artinya setiap $T(\bar{0}) = A\bar{0} = \bar{0}$
oleh karena itu $\text{Ker}(T) \neq \{\}$
3. Karena $\bar{a}, \bar{b} \in \text{Ker}(T)$ dan $\text{Ker}(T) \subseteq V$
Ingat bahwa V mrp ruang vektor, sehingga berlaku $\bar{a} + \bar{b} \in V$
akibatnya $T(\bar{a} + \bar{b}) = T\bar{a} + T\bar{b} = \bar{0} + \bar{0} = \bar{0}$

Jadi $\bar{a} + \bar{b} \in \text{ker}(T)$

4. Karena $\bar{a} \in \text{Ker}(T)$ maka $\bar{a} \in V$

karena V adalah ruang vektor

maka untuk setiap $\alpha \in \text{Riil}$ berlaku :

$$T(\alpha \bar{a}) = \alpha T(\bar{a}) = \alpha \bar{0} = \bar{0}$$

Jadi, $\alpha \bar{a} \in \text{Ker}(T)$

➤ Dengan demikian, terbukti bahwa

Jika $T : V \rightarrow W$ adalah transformasi linear maka $\text{Ker}(T)$ merupakan **subruang** dari ruang vektor V

➤ Karena $\text{Ker}(T)$ merupakan subruang

➔ T mempunyai Basis $\text{Ker}(T)$.

Jangkauan

- Himpunan dari \bar{b} sedemikian hingga $T(\bar{u}) = \bar{b}$ disebut Jangkauan dari T atau disingkat $R(T)$.
- $R(T)$ disebut juga dengan bayangan \bar{u} oleh $T(\bar{u})$

$$R(T) = \{ \bar{b} \in W \mid \text{ada } \bar{u} \in V \text{ sehingga } T(\bar{u}) = \bar{b} \}$$

Dengan cara yang sama dapat dibuktikan bahwa $R(T)$ merupakan subruang dari ruang vektor W . Karena $\text{Ker}(T)$ dan $R(T)$ merupakan subruang maka $\text{Ker}(T)$ dan $R(T)$ masing-masing memiliki basis.

Perhatikan bahwa, misal $\bar{u} \in V$ maka $T(\bar{u}) = A\bar{u}$ sehingga

$$\text{Ker}(T) = \{ \bar{u} \in V \mid T(\bar{u}) = A\bar{u} = \bar{0} \}$$

Dengan demikian, basis $\text{Ker}(T)$ berkorespondensi dengan basis ruang solusi (ingat SPL homogen), sedangkan basis $R(T)$ merupakan basis bagi ruang kolom dari A .

- Jumlah vektor pada basis $\text{ker}(T)$ dinamakan nullitas
- Jumlah vektor pada basis $R(T)$ dinamakan Rank

Contoh :

Diketahui Transformasi linear $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ dengan

$$T \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} = ((a + b), (2a - c), (2a + b + c))$$

Tentukan basis dan dimensi $\text{Ker}(T)$ dan $\text{R}(T)$

Jawab :

Perhatikan bahwa :

$$T \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \end{bmatrix} = ((a + b), (2a - c), (2a + b + c)) = \bar{0}$$

Ini memberikan

$$\begin{pmatrix} a+b \\ 2b-c \\ 2a+b+c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

sehingga

$$T \left[\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \right] = \begin{pmatrix} a+b \\ 2b-c \\ 2a+b+c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & -1 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$$

Jadi, matriks transformasi bagi T adalah

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & -1 \\ 2 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Dengan melakukan OBE pada matriks tersebut :

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & | & 0 \\ 0 & 2 & -1 & | & 0 \\ 2 & 1 & 1 & | & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & | & 0 \\ 0 & 2 & -1 & | & 0 \\ 0 & -1 & 1 & | & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1/2 & | & 0 \\ 0 & 1 & -1/2 & | & 0 \\ 0 & 0 & 1/2 & | & 0 \end{pmatrix}$$
$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 0 \\ 0 & 1 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 1 & | & 0 \end{pmatrix}$$

Dengan demikian, Basis $\ker(T) = \{ \}$

dan nulitasnya adalah nol.

Perhatikan hasil OBE
maka basis ruang kolom dari matriks A adalah :

$$\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

Sekaligus ini merupakan basis jangkauan dari T
sehingga *rank* (dimensi basis $R(T)$) = 3

Contoh :

Diketahui transformasi linear $T : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$

didefinisikan oleh :

$$T \begin{bmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} a + b \\ c - 2d \\ -a - b + c - 2d \end{pmatrix}$$

Tentukan basis kernel dari T dan nulitasnya

Jawab :

$$T\left[\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix}\right] = \begin{pmatrix} a+b \\ c-2d \\ -a-b+c-2d \end{pmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -2 \\ -1 & -1 & 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix}$$

Jadi

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -2 \\ -1 & -1 & 1 & -2 \end{pmatrix}$$

Basis Ker(T) dan Nulitasnya?

Ker(T) adalah ruang solusi dari

$$T(\bar{v}) = A(\bar{v}) = \bar{0}, \forall \bar{v} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix} \in R^4$$

Dengan OBE

$$A \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -2 \\ -1 & -1 & 1 & -2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Lanjutan

Dari OBE :

$$a + b = 0$$

$$c - 2d = 0$$

Dengan menggunakan parameter $a = s$, maka $b = -a = -s$

Dengan menggunakan parameter $c = t$, maka $2d = c = t$ sehingga
 $d = \frac{1}{2} t$

$\text{Ker}(T) = \text{ruang solusi dari } A\bar{v} = \bar{0}$

yaitu

$$\left\{ \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix} \middle| \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} s + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1/2 \end{pmatrix} t, s, t \neq 0 \right\}$$

Jadi Basis $\text{Ker}(T)$ adalah

$$\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 1/2 \end{pmatrix} \right\}$$

Nulitas = Dimensi dari $\text{Ker}(T) = 2$

Latihan Soal 4

Misalkan $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ didefinisikan oleh

$$T \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a - 2b \\ a + c \end{pmatrix}$$

Tentukan basis $\text{Ker}(T)$ dan basis $\text{R}(T)$
beserta dimensinya !

Ada Pertanyaan?
