遥控小车计划

1. 小车的控制手柄采用C8T6做主控，同时采用NRF来做无线通信
2. 左摇杆上下控制前后行进，左右控制超声波左右转，右摇杆左右控制左右转弯，上下控制左右转向灯
3. 摇杆左键按下为低速模式和高速模式的切换 右键按下为关闭转向灯(或者定时自动关灯，那右键按下为开启关闭前置大灯)
4. 目前采用超声波避障以及黄色左右转向灯

以上为摇杆模式 以下为陀螺仪模式

1. 陀螺仪前倾后仰为小车的前进后退
2. 陀螺仪的左右倾斜为小车的转弯